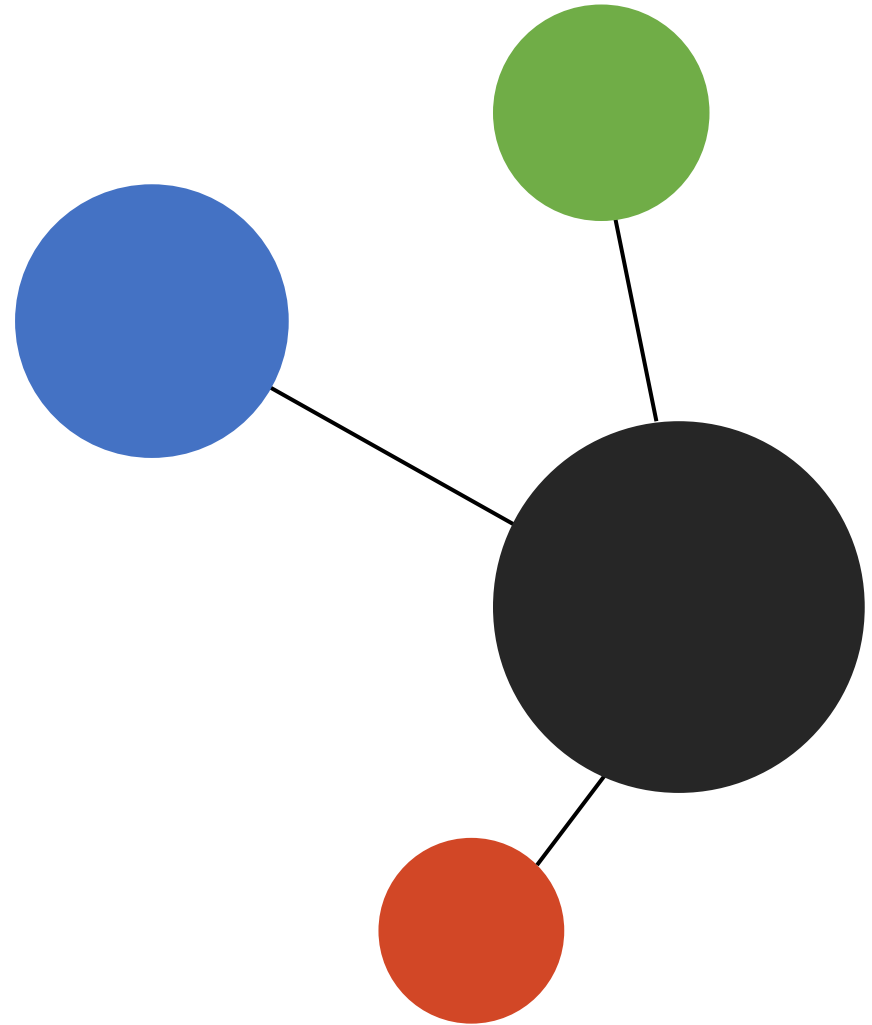


# Branch and Cut for TSP

Caputo Salvatore & Improta Gaetano



# TSP

**Obiettivo:** Data una lista di "città" (nodi), trovare il **percorso più breve** possibile che:

- Visiti ogni città **esattamente una volta**.
- Torni alla città di partenza.

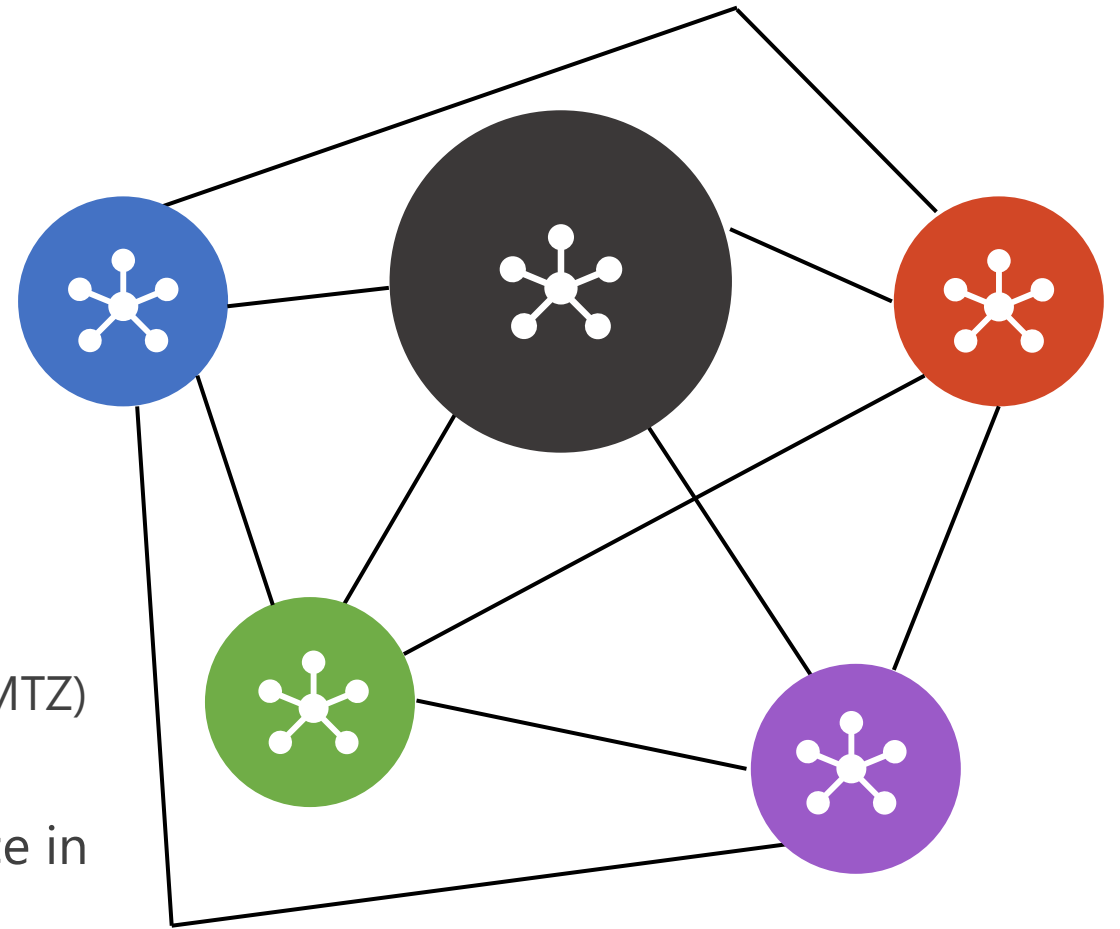
$$\min Z = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n d_{ij} \cdot x_{ij}$$

**Vincoli:**

$$\sum_{j=1}^n x_{ij} = 1, \quad \forall i, \quad \sum_{i=1}^n x_{ij} = 1, \quad \forall j$$

$$u_i - u_j + n \cdot x_{ij} \leq n - 1, \quad \forall i, j \in \{2, \dots, n\}, i \neq j \text{ (MTZ)}$$

**Problematica:** Il numero di percorsi possibili cresce in modo **fattoriale**  $\frac{(n-1)!}{2}$

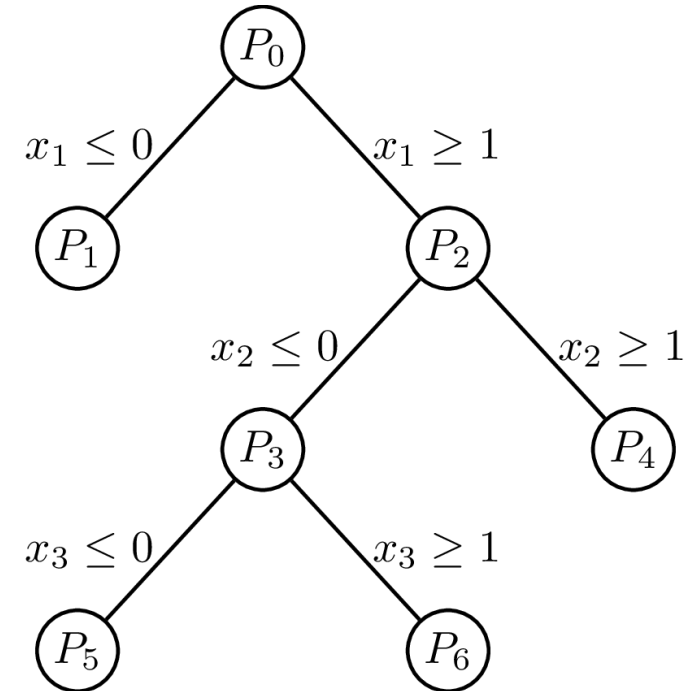


# Branch and Bound

**Idea di base:** Immagina di esplorare l'intero albero di tutti i  $(n-1)!$  percorsi possibili. Invece di esplorarli tutti fino alla fine, il BnB "*pota*" interi rami dell'albero non appena capisce che *non porteranno mai* alla soluzione migliore.

**1. Branch:** «Divide». L'algoritmo inizia a costruire l'albero delle decisioni, passo dopo passo (esattamente come nell'esempio della forza bruta).

**2. Bound:** «Sfoltisci», è il cuore dell'algoritmo. È ciò che lo rende intelligente. Per ogni "nodo" (percorso parziale) creato, calcola un **Limite Inferiore** (una **stima ottimistica** del costo *minimo* che un tour completo *potrebbe* avere, se includesse quel percorso parziale.)



# Branch and Bound: Problemi

---

## 1. Stima del LB

La stima del **Lower Bound** nel BnB è una stima **ottimistica**: i vincoli di interezza sono rilassati.

Se il Limite Inferiore (la stima ottimistica) è quasi sempre migliore della soluzione trovata passo fin'ora, l'algoritmo non può potare quasi nulla.

**Conseguenza:** la sua complessità temporale nel caso peggiore resta **esponenziale**.

## 2. Consumo di Memoria

Il B&B non esplora solo un percorso alla volta; deve tenere traccia di *tutti* i percorsi parziali "promettenti" che ha messo in pausa per esplorarne un altro.

**Come?** Questi percorsi parziali vengono memorizzati in una struttura dati.

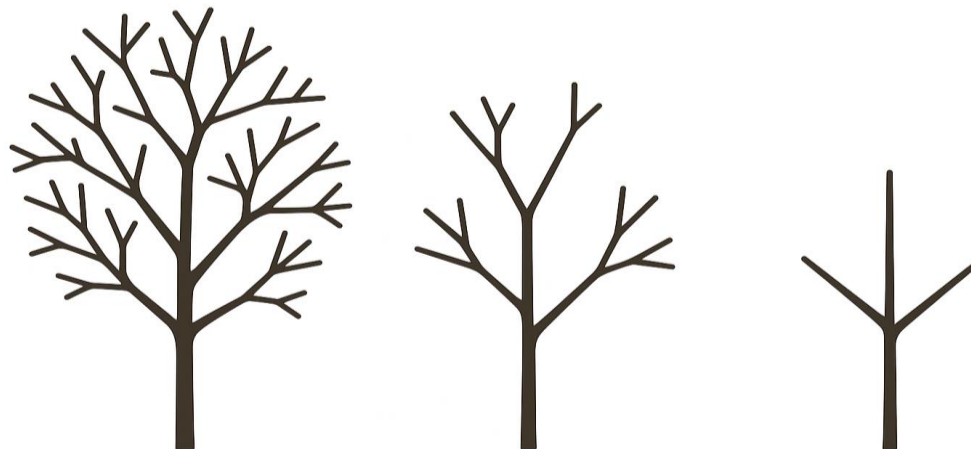
# Branch and Cut

---

L'algoritmo **Branch and Cut** (BnC) è una delle tecniche più efficaci per risolvere problemi di Programmazione Lineare Intera, come il Problema del Commesso Viaggiatore.

Nasce come un potenziamento del metodo classico Branch and Bound, il quale come abbiamo visto soffre spesso di una limitazione critica:

- il "**limite inferiore**" calcolato tramite il Rilassamento Lineare è **troppo debole per permettere un'efficiente potatura** dell'albero di ricerca.



# Branch and Cut

---

L'aspetto cruciale è il **Cutting**, ovvero viene aggiunta la:

**Fase di Cut:** l'algoritmo identifica dinamicamente i vincoli del problema che vengono violati dalla soluzione rilassata (i sottocicli nel TSP) e li aggiunge iterativamente al modello.

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1, \quad \forall S \subset V, 2 \leq |S| \leq n - 1$$



con  $V$  insieme di tutti i nodi (città) ed  $S$  un suo sottoinsieme non banale.

**Algoritmo:** algoritmo BnC

# Branch and Cut

---

**Esempio:** 4 città (A, B, C, D)

supponiamo che la soluzione più economica trovata sia questa:

- Un percorso che va da **A a B e torna subito ad A**.
- Un percorso che va da **C a D e torna subito a C**.

La soluzione è formalmente intera e minimizza il costo, ma **non è un tour valido** per il Commesso Viaggiatore, ci sono due sottocicli!

➤ Entra in gioco il **Cut:**

**Vincolo aggiunto:** la somma di tutti i percorsi che vanno da A a B, e da B ad A, deve essere al massimo 1. (soluzione precedente non più valida)

Si forza una nuova soluzione, e quindi un LB più costoso

- implicitamente verranno scartate tutte le soluzioni con questo sottociclo, senza dover ramificare inutilmente.

# Branch and Cut

---

## Branching:

Quando risolviamo il modello rilassato per ottenere il nostro limite inferiore, il risolutore spesso ci dà risposte **frazionarie** (es.  $x_{AB} = 0.6$ ).

Questo valore è ottimo per la stima, ma non è una decisione reale: non possiamo percorrere un arco al 60%!

Il **Branching** è il meccanismo che utilizziamo per correggere questo errore di stima e **forzare** la variabile frazionaria a diventare una **decisione binaria (0 o 1)**.

Vengono creati due nuovi rami dell'albero (problemi):

- Ramo 1: vincolo  $x_{AB} = 0$  (non percorriamo l'arco  $x_{AB}$ )
- Ramo 2: vincolo  $x_{AB} = 1$  (percorriamo l'arco  $x_{AB}$ )

In questo modo, **tutte le soluzioni intere possibili** verranno esplorate.



**Grazie dell'attenzione**