

Коллоквиум 1

№	Тема
1.	Кибернетика как наука. Определения. Этапы развития.
2.	Н.Винер – основатель кибернетики
3.	П.К.Анохин. Понятие функциональной системы. Структура.
4.	Динамические системы. Определение. Разновидности. Примеры.
5.	Принципы управления. Определения. Примеры.
6.	Объекты управления. Примеры.
7.	Управляющие устройства. Структура.
8.	Разновидности управляющих устройств. Модели. Примеры.
9.	Измерительные и исполнительные устройства. Модели. Примеры.
10.	Основные задачи автоматического управления.
11.	Динамическая система. Переменные и состояния. Обыкновенная линейная стационарная динамическая система.
12.	Переходная функция состояний линейной стационарной системы.
13.	Методы определения матричной экспоненты