## 1 Curvas Parametrizadas

De modo geral, podemos descrever uma curva plana por uma parametrização:

$$\vec{r}(t) = (x(t), y(t))$$
 onde  $x(t)$  e  $y(t)$  são funções da variável  $t$ .

Exemplo:

$$y = 2x \rightarrow \vec{r}(t) = (t, 2t)$$

### 1.1 Vetor Tangente

O vetor tangente à curva  $\vec{r}(t) = (x(t), y(t))$  em um ponto  $(x(t_{\lambda}), y(t_{\lambda}))$  é:

$$\vec{v}(t_{\lambda}) = \vec{x}'(t_{\lambda})\vec{i} + \vec{y}'(t_{\lambda})\vec{j}$$

Denota-se  $\vec{r}'(t_{\lambda})$ .

Exemplo:

Vetor tangente à curva  $\vec{r}(t) = (t, 2t)$  no ponto (3, 6):

$$(3,6) \Rightarrow t_{\lambda} = 3$$

$$\vec{x}'(t) = 1$$

$$\vec{y}'(t) = 2$$

$$\vdots$$

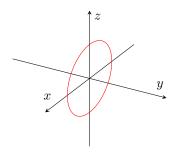
$$\vec{v}'(3) = \vec{i} + 2\vec{j}$$

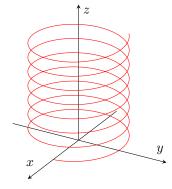
O respectivo vale para curvas no espaço.

#### 1.2 Gráficos

$$\vec{r}(t) = (\cos t, 0, \sin t)$$

$$\vec{r}(t) = (\cos t, \sin t, t)$$





#### 1.3 Comprimento de Curvas

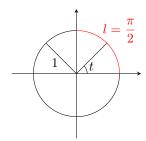
O comprimento de uma curva  $\gamma(t)$  no plano é dado por

$$l(\gamma(t)) = \lim_{\Delta t \to 0} \sum_{i} \sqrt{\left(\frac{x(t_{i+1}) - x(t_{i})}{\Delta t}\right)^{2} + \left(\frac{y(t_{i+1}) - y(t_{i})}{\Delta t}\right)^{2}} \cdot \Delta t$$
$$= \int_{a}^{b} \sqrt{(x'(t))^{2} + (y'(t))^{2}} \cdot dt$$

Para uma curva  $\gamma(t)$  no espaço, analogamente:

$$l(\gamma(t)) = \int_{a}^{b} \sqrt{(x'(t))^{2} + (y'(t))^{2} + (z'(t))^{2}} \cdot dt$$

Exemplo:



$$\gamma(t) = (\cos t, \sin t)$$

Obtemos o arco acima variando t entre a=0 e  $b=\frac{\pi}{2}$ .

Logo

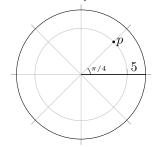
$$l = \int_{0}^{\pi/2} \sqrt{(-\sin t)^2 + (\cos t)^2} \cdot dt$$
$$= \int_{0}^{\pi/2} 1 \cdot dt$$
$$= \frac{\pi}{2}$$

## 2 Coordenadas Polares

Um ponto em coordenadas polares é definido por um raio e um ângulo:

$$p = (r,\theta)_{polar}$$

Exemplo: Se  $p = \left(5, \frac{\pi}{4}\right)_{polar}$ 



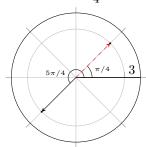
Convenções:

•  $\theta > 0$  se medido, a partir do eixo polar, no sentido anti-horário.

•  $\theta < 0$  se medido, a partir do eixo polar, no sentido horário.

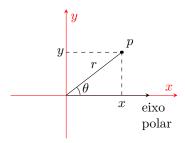
•  $(-r, \theta)_{polar} = (r, \theta - \pi)_{polar}$ 

Exemplo:  $(-3, \frac{\pi}{4}) = (3, \frac{5\pi}{4})$ 



•  $\forall \theta : (0, \theta)_{polar} = 0$ 

# 2.1 Relação Entre Sistemas de Coordenadas



$$p = (r, \theta)_{polar} = (x, y)_{ret}$$

$$\forall r, \theta : (r, \theta)_{polar} = (r \cdot \cos \theta, r \cdot \sin \theta)_{ret}$$

$$\forall x, y : (x, y)_{ret} = \left(\sqrt{x^2 + y^2}, \arctan \frac{y}{x}\right)_{ret}$$

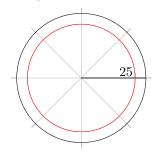
3

## 2.2 Curvas Polares

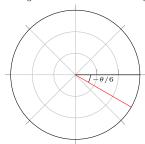
Uma curva polar é definida por uma equação entre as coordenadas polares dos pontos da curva (equação polar).

Exemplos:  $r^2 + e^{r\theta} = 0$ 

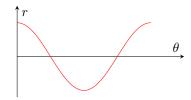
$$0 \cdot \theta + r - 25 = 0 \quad \Rightarrow \quad r = 25$$

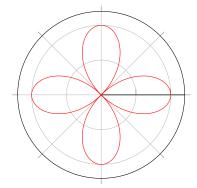


$$\theta + \frac{\pi}{6} = 0 \quad \Rightarrow \quad \theta = -\frac{\pi}{6}$$



$$r = \cos(2\theta)$$





## 3 Superfícies

Qual é o conjunto solução da equação  $x^2 + y^2 + z^2 = 4$ ?

Resposta: uma esfera de raio 2 centrada na origem.

—sphere graph here—

### 3.1 Estratégias de esboço de superfícies no espaço

Identificar sua interseção com planos (cortes) que cobrem todo o espaço.

Exemplifies oide 
$$S=\{(x,y,z)\in\mathbb{R}^3|\frac{x^2}{25}+\frac{y^2}{4}+\frac{z^2}{9}=1\}$$

Cortes horizontais:

$$\begin{split} C_h &= S \cap \Pi_h \{ \text{Plano horizontal de altura } h \} \\ &= S \cap \Pi_h \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \middle| z = h \right\} \\ &= \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \middle| \frac{x^2}{25} + \frac{y^2}{4} + \frac{h^2}{9} = 1 \right\} \end{split}$$

—Intersection graph here—

#### 3.2 Cilindros

Um cilindro é um objeto construido através de uma curva  $\gamma$  no plano e um ângulo  $\alpha$ .

O cilindro é o conjunto de todas as retas que possuem interseção com  $\gamma$ , formando um ângulo equivalente à  $\alpha$  com o plano de  $\gamma$ .

Qual é a superfície descrita pela equação  $x^2 + y^2 = 9$ ?

Qual é o objeto geométrico  $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = 9\}$ ?

Resposta: Cilindro. O conjunto é formado por todos os pontos do espaço cuja distância ao eixo z é 3.

—Cilinder graph here—

### 3.3 Quádricas

As superfícies quádricas são soluções de equações da forma

$$ax^{2} + by^{2} + cz^{2} + dxy + eyz + fxz + qx + hy + iz + j = 0$$