

ESERCIZIO:

$$\underline{F} = (Hx^2y^2, Hy^2z, (x^2+y^2) \cdot z^2)$$

CALCOLARE IL FLUSSO USCENTE DALLA SUPERFICIE CILINDRICA DELL' ESERCIZIO PRECEDENTE

Senza parametrizzare applico il teorema della divergenza

$$\oint_S \underline{F} \cdot \hat{n} dS = \iiint_V \nabla \cdot \underline{F} dV =$$

$$\iiint_V \left(\frac{\partial 1}{\partial x} + \frac{\partial 2}{\partial y} + \frac{\partial 3}{\partial z} \right) dV =$$

$$\iiint_V [H(x^2+y^2) + 2z(x^2+y^2)] dx dy dz$$

Passo alle coordinate cilindriche in \mathbb{R}^3

$$\begin{cases} x = p \cos \vartheta \\ y = p \sin \vartheta \\ z = z \end{cases}$$

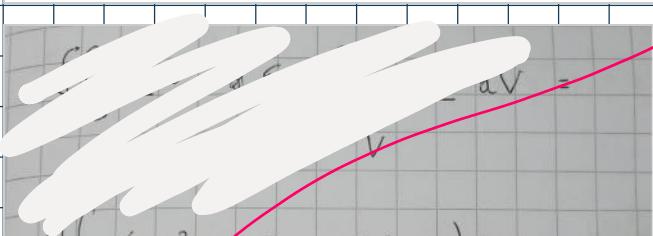
$$0 \leq p \leq R$$

$$0 \leq \vartheta \leq 2\pi$$

$$0 \leq z \leq H$$

INTEGRALE TRIPLO CON DOMINIO CUBICO

$$= \int_0^{2\pi} d\vartheta \int_0^R \left[\int_0^H (Hp^2 + 2zp^2) dz \right] dp =$$



$$= 2\pi \cdot \int_0^R (H^2 p^3 + H^2 p^3) dp = 2\pi H^2 \cdot \frac{p^4}{4} \Big|_0^R = \pi H^2 R^4$$

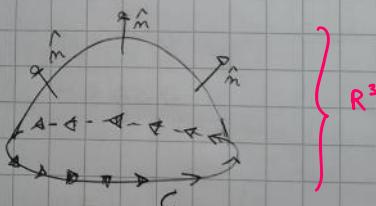


TEOREMA DI STOKES → Serve a risolvere problemi legati al campo
lega integrali curvilinei a integrali di superficie

SIA S UNA SUPERFICIE LISCLA E ORIENTATA

NON CHIUSA, IL CUI CONTORNO SIA UNA

CURVA CHIUSA E ORIENTATA POSITIVAMENTE



$$\oint_C \underline{F} \cdot d\underline{r} = \iint_S (\nabla \times \underline{F}) \cdot \hat{n} dS$$

La circolazione lungo il percorso C è un integrale di superficie di campo vettoriale che voi è \underline{F} su il suo ROTORE

IN \mathbb{R}^2 STOKES DIVENTA IL **TEOREMA**

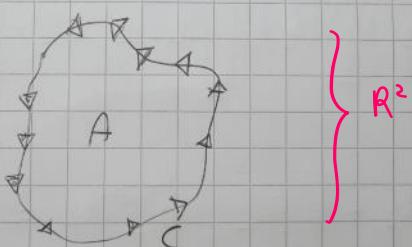
DI GAUSS - GREEN

$$\text{IN } \mathbb{R}^2 \quad \nabla \times \underline{F} = \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) \hat{k}$$

Rotore

$$\hat{n} dS = \hat{k} \cdot dA$$

$$\oint_C \underline{F} \cdot d\underline{r} = \iint_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA$$



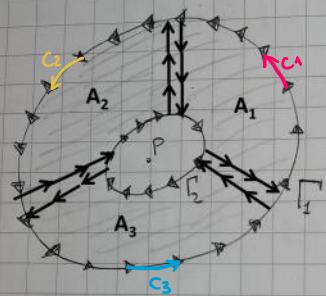
OSSERVAZIONE: $\underline{F} \in C^1(A)$

{ MA SE \underline{F} NON È DEFINITA IN GUALCHE PUNTO
DEL DOMINIO A ??? }

IL TEOREMA PUÒ ESSERE APPLICATO
ANCHE PER DOMINI NON SEMPLICEMENTE
CONNESSI



IL TEOREMA PUÒ ESSERE APPLICATO
ANCHE PER DOMINI NON SEMPLICEMENTE
CONNESSI



$$\iint_{A_1} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA_1 + \iint_{A_2} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA_2 + \iint_{A_3} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA_3$$

$$= \oint_{C_1} \underline{F} \cdot d\underline{r} + \oint_{C_2} \underline{F} \cdot d\underline{r} + \oint_{C_3} \underline{F} \cdot d\underline{r} = \\ = \oint_{\Gamma_1} \underline{F} \cdot d\underline{r} + \underset{\text{opposti}}{\circlearrowleft} \oint_{\Gamma_2} \underline{F} \cdot d\underline{r}$$

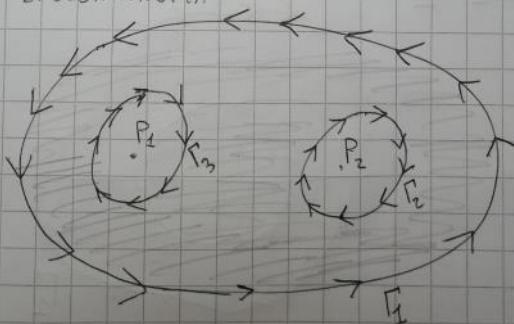
$$\iint_{A: A_1 \cup A_2 \cup A_3} \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = \oint_{\Gamma_1} \underline{F} \cdot d\underline{r} + \oint_{\Gamma_2} \underline{F} \cdot d\underline{r}$$

IN GENERALE

$$\iint \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = \sum_{i=1}^m \oint_{\Gamma_i} \underline{F} \cdot d\underline{r}$$

Somma delle circulazioni

Γ_i = i -ESIMA CURVA ORIENTATA POSITIVAMENTE
E COINCIDENTE O CON IL BORDO PIÙ ESTERNO
O CON UN PERCORSO INTORNO AD UN PUNTO
DI DISCONTINUITÀ



INOLTRE, SE $\nabla \times \underline{F} = \underline{0}$, OVVERO
IRROTATORIALE

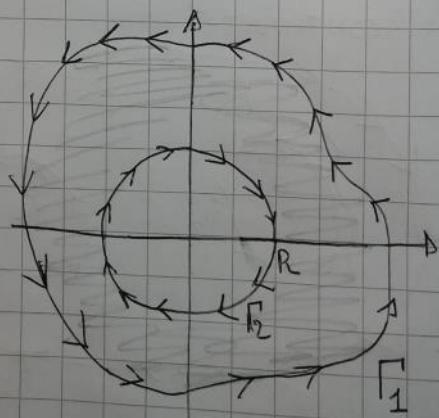
$$\frac{\partial F_2}{\partial x} = \frac{\partial F_1}{\partial y}$$

ALLORA $\sum_{i=1}^m \oint_{\Gamma_i} \underline{F} \cdot d\underline{r} = 0$

$$\underline{F} = \left(-\frac{y}{x^2+y^2}, \frac{x}{x^2+y^2} \right)$$

DEFINITO IN $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$

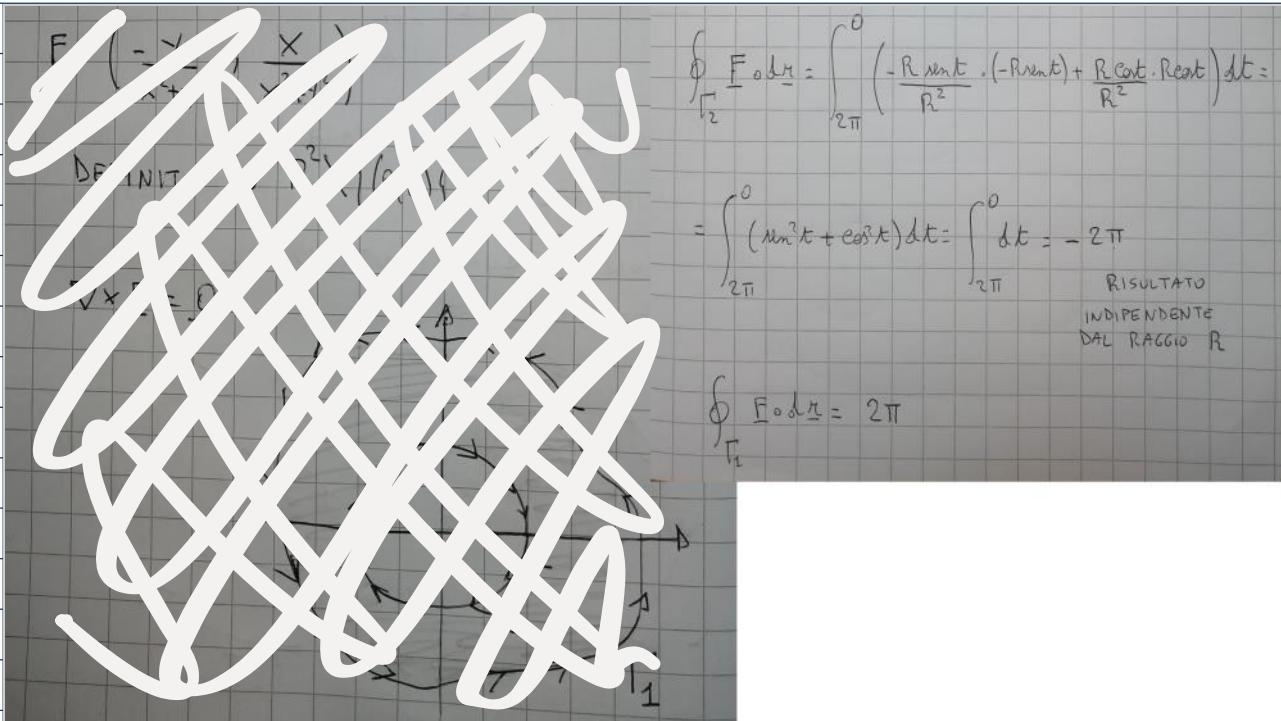
$$\nabla \times \underline{F} = \underline{0}$$



$$\oint_{\Gamma_1} \underline{F} \cdot d\underline{r} + \oint_{\Gamma_2} \underline{F} \cdot d\underline{r} = 0$$

$$\Gamma_2: \begin{cases} x = R \cos t \\ y = R \sin t \end{cases} \quad t \in [0, 2\pi]$$

$$dx = -R \sin t dt \quad dy = R \cos t dt$$



$$\iint_S (\nabla \times \underline{E}) \cdot \hat{n} dS = \oint_C \underline{E} \cdot d\underline{x}$$

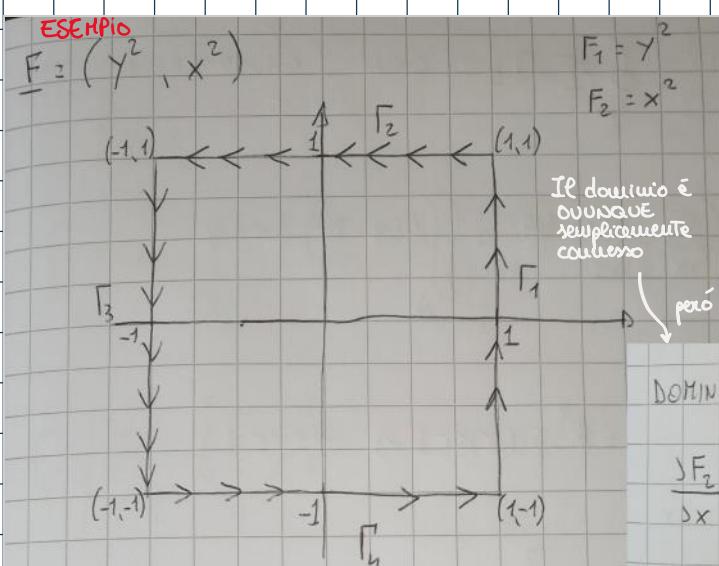
$$\nabla \times \underline{F} = 0 \Rightarrow \oint_C \underline{E} \cdot d\underline{x} = 0$$

$$\underline{F} = \nabla V \Rightarrow \oint_C \underline{F} \cdot d\underline{x} = 0$$

$$\oint_C \underline{F} \cdot d\underline{x} = 0 \Rightarrow \nabla \times \underline{F} = 0 ?$$

↓
Lo si aspetta
anche quando non è IRROTATUALE

$$\iint_S \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = \oint_C \underline{F} \cdot d\underline{x}$$



DOMINIO SEMPLICEMENTE CONNESSO

$$\frac{\partial F_2}{\partial x} = 2x \quad \frac{\partial F_1}{\partial y} = 2y$$

$$(-1, -1) \rightarrow \rightarrow \rightarrow -1 \rightarrow \rightarrow (1, -1)$$

Sarà un caso di campo NON conservativo
ma di lavoro NULLO

Così aspetta dunque che $\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 0$, ma...

CALCOLO $\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ CON GAUSS-GREEN
posso perciò ho un
percorso chiuso

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = \iint_A (2x - 2y) dA dy$$

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : -1 \leq x \leq 1 \wedge -1 \leq y \leq 1\}$$

$$\int_{-1}^1 \left[\int_{-1}^1 (2x - 2y) dy \right] dx$$

$$\int_{-1}^1 (2x - 2y) dy = \left[2xy - y^2 \right]_{-1}^1 = 2x - 1 - (-2x - 1) = 4x$$

$$\int_{-1}^1 4x dx = 2x^2 \Big|_{-1}^1 = 0$$

$$\frac{\partial F_2}{\partial x} = 2x \quad \frac{\partial F_1}{\partial y} = -2$$

IL CAMPO \underline{F} È ROTAZIONALE

$$\nabla \times \underline{F} \neq 0 \Rightarrow \underline{F} \neq \nabla V$$

CAMPIONE ROTAZIONALE

\Rightarrow NON CONSERVATIVITÀ

VERIFICO tramite gli integrali di linea:

$$\Gamma_1: \begin{cases} x=1 \\ y=t \end{cases} \quad t \in [-1, 1] \quad dx=0 \quad dy=dt$$

$$\int_{\Gamma_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{\Gamma_1} F_1 dx + F_2 dy = \int_{\Gamma_1} F_2 dy = \int_{-1}^1 dt = 2$$

$$\Gamma_2: \begin{cases} x=t \\ y=1 \end{cases} \quad t \in [-1, 1] \quad dx=dt \quad dy=0$$

$$\int_{\Gamma_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{\Gamma_2} F_1 dx + F_2 dy = \int_{\Gamma_2} F_1 dx = \int_{-1}^1 dt = -2$$

$$\Gamma_3: \begin{cases} x=-1 \\ y=t \end{cases} \quad t \in [-1, 1] \quad dx=0 \quad dy=dt$$

$$\int_{\Gamma_3} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{\Gamma_3} F_1 dx + F_2 dy = \int_{\Gamma_3} F_2 dy = \int_{-1}^1 dt = -2$$

$$\Gamma_4: \begin{cases} x=t \\ y=-1 \end{cases} \quad t \in [-1, 1] \quad dx=dt \quad dy=0$$

$$\int_{\Gamma_4} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{\Gamma_4} F_1 dx + F_2 dy = \int_{\Gamma_4} F_1 dx = \int_{-1}^1 dt = 2$$

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 2 - 2 - 2 + 2 = 0$$

CALCOLO $\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ CON GAUSS-GREEN

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = \iint_A (2x - 2y) dA dy$$

$$A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : -1 \leq x \leq 1 \wedge -1 \leq y \leq 1\}$$

$$\int_{-1}^1 \left[\int_{-1}^1 (2x - 2y) dy \right] dx$$

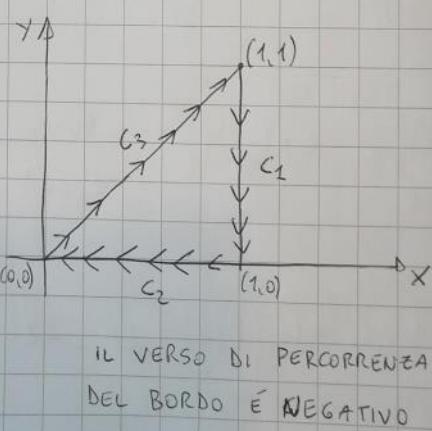
$$\int_{-1}^1 (2x - 2y) dy = \left[2xy - y^2 \right]_{-1}^1 = 2x - 1 - (-2x - 1) = 4x$$

ESEMPIO

$$\underline{F} = (y^2, x^2)$$

$$F_1 = y^2$$

$$F_2 = x^2$$

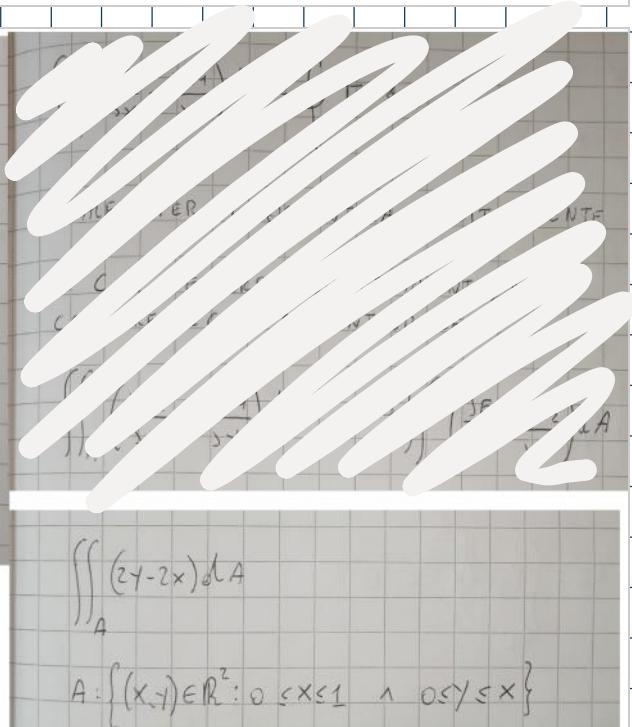


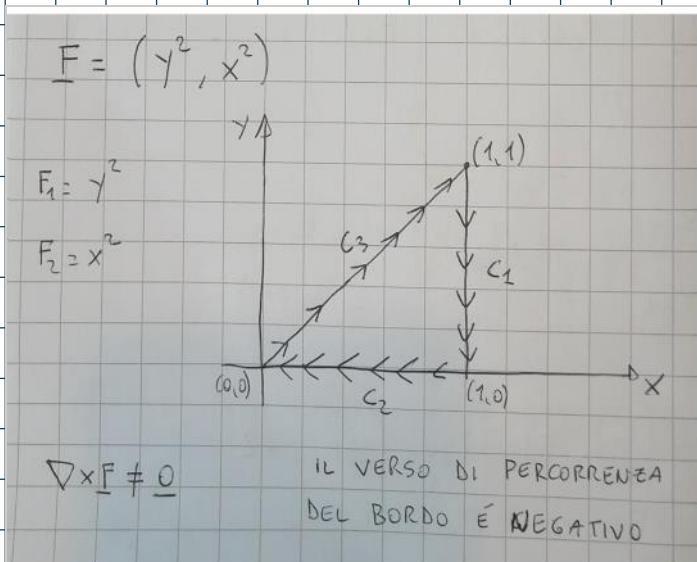
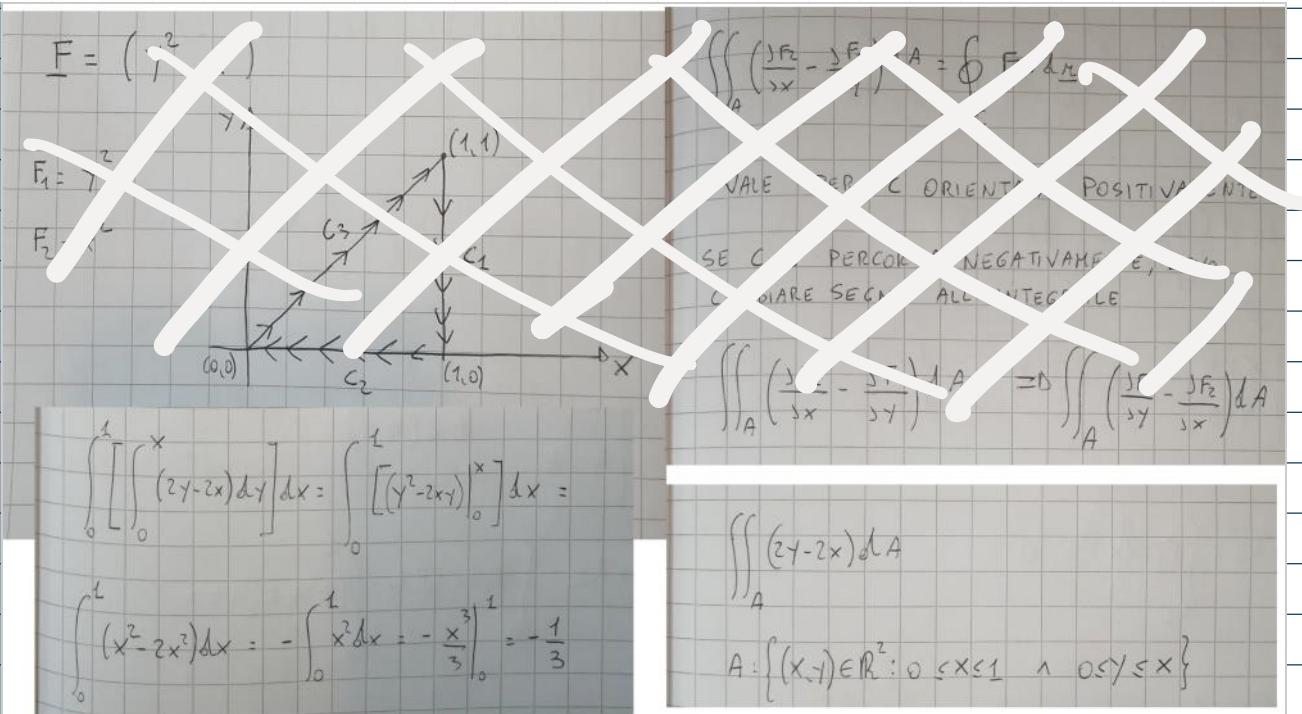
$$\iint_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = \oint_C \underline{F} \cdot d\underline{r}$$

VALE PER C ORIENTATA POSITIVAMENTE

SE C È PERCORSO NEGATIVAMENTE, DEVO CAMBIARE SEGNO ALL' INTEGRALE

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dA = - \iint_A \left(\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \right) dA$$

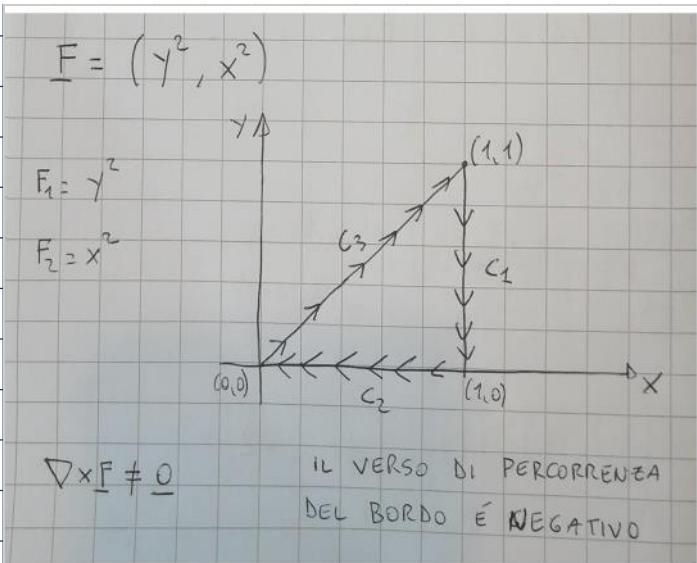




$$C_1 : \begin{cases} x = t \\ y = t \end{cases} \quad t \in [0,1] \quad dx = dt \quad dy = dt$$

$$\int_{C_1} \underline{F} \cdot d\underline{r} = \int_{C_1} F_2 dy = \int_0^1 dt = -1$$

$$C_2 : \begin{cases} x = t \\ y = 0 \end{cases} \quad t \in [0,1] \quad dx = dt \quad dy = 0$$

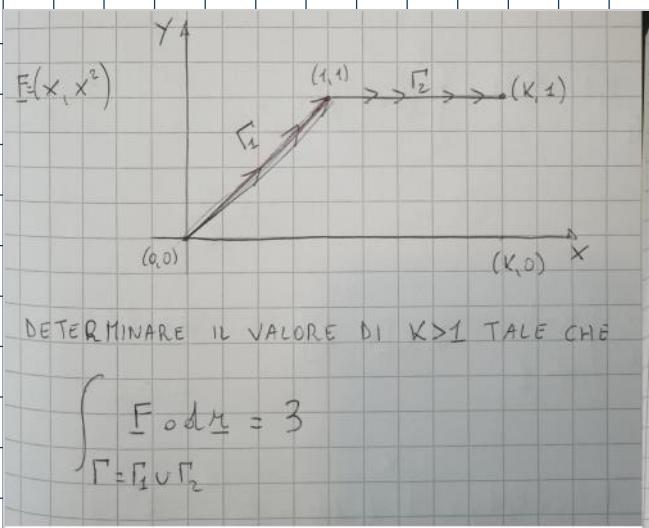


$$C_3: \begin{cases} x=t \\ y=t \end{cases} \quad t \in [0,1]$$

$$\begin{aligned} \int_{C_3} \underline{F} \cdot d\underline{x} &= \int_{C_3} F_1 dx + F_2 dy = \int_0^1 (t^2 + t^2) dt = \\ &= \int_0^1 2t^2 dt = \left[\frac{2}{3} t^3 \right]_0^1 = \frac{2}{3} \end{aligned}$$

$$\oint_C \underline{F} \cdot d\underline{x} = \int_{C_1} + \int_{C_2} + \int_{C_3} = -1 + 0 + \frac{2}{3} = -\frac{1}{3}$$

(ORIENTATA NEGATIVAMENTE)



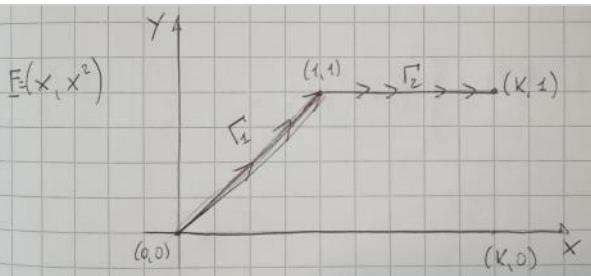
$$F_1 = x \quad F_2 = x^2$$

$$\frac{\partial F_2}{\partial x} = 2x \quad \frac{\partial F_1}{\partial y} = 0$$

$$\nabla \times \underline{F} \neq 0 \Rightarrow \underline{F} \neq \nabla U$$

$$C_1: \begin{cases} x=t \\ y=t \end{cases} \quad t \in [0,1]$$

$$\begin{aligned} \int_{C_1} \underline{F} \cdot d\underline{x} &= \int_0^1 (t + t^2) dt = \left[\frac{t^2}{2} + \frac{t^3}{3} \right]_0^1 = \frac{1}{2} + \frac{1}{3} = \\ &= \frac{5}{6} \end{aligned}$$



DETERMINARE IL VALORE DI $K > 1$ TALE CHE

$$\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot d\underline{x} = 3$$

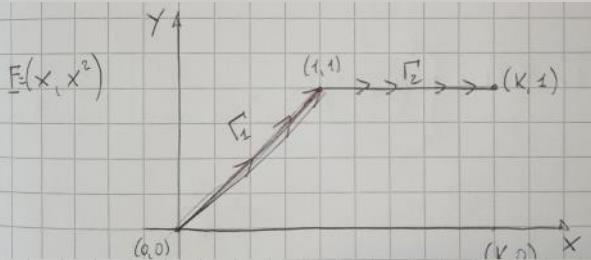
$$\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$$

$$\Gamma_2: \begin{cases} x=t \\ y=1 \end{cases} \quad t \in [1, K] \quad dx = dt \quad dy = 0$$

$$\int_{\Gamma_2} F_1 dx + F_2 dy = \int_1^K t \cdot dt = \frac{t^2}{2} \Big|_1^K = \frac{K^2}{2} - \frac{1}{2}$$

$$\int_{\Gamma} \underline{F}_0 \cdot d\underline{x} = 3 \quad (\text{DATO DI INPUT})$$

$$3 = \frac{5}{6} + \frac{K^2}{2} - \frac{1}{2}$$



$$K^2 = 2 \cdot \left(3 - \frac{5}{6} + \frac{1}{2} \right) = 2 \cdot \left(\frac{18-5+3}{6} \right) =$$

$$= \frac{16}{3}$$

$$K = \pm \frac{4}{\sqrt{3}} = \pm \frac{4\sqrt{3}}{3}$$

$$K = \frac{4\sqrt{3}}{3} \quad (K > 1 \text{ PER RICHIESTA})$$

$$\Gamma_2: \begin{cases} x=t \\ y=1 \end{cases} \quad t \in [1, K] \quad dx = dt \quad dy = 0$$

$$\int_{\Gamma_2} F_1 dx + F_2 dy = \int_1^K t \cdot dt = \frac{t^2}{2} \Big|_1^K = \frac{K^2}{2} - \frac{1}{2}$$

$$\int_{\Gamma} \underline{F}_0 \cdot d\underline{x} = 3 \quad (\text{DATO DI INPUT})$$

$$3 = \frac{5}{6} + \frac{K^2}{2} - \frac{1}{2}$$



UNIVERSITÀ DELLA CALABRIA
DIPARTIMENTO DI
INGEGNERIA INFORMATICA,
MODELLISTICA, ELETTRONICA
E SISTEMISTICA
DIMES

$\frac{\partial \vec{f}}{\partial x} = (\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y})$ $\operatorname{tg} x \cdot \operatorname{cotg} x = 1$ $x_1 = -11p, x_2 = -p, x_3 = 7p, p \in \mathbb{R}$
 $\gamma_{i+1} = \gamma_i + b_i K_2$ $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ $a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos \alpha$
 $\operatorname{tg} \frac{x}{2} = \frac{1 - \cos x}{\sin x} = \frac{\sin x}{1 + \cos x}$
 $\int_{-\infty}^{\infty} (p_1(x, t) - y_1)^2 dt$ $\operatorname{tg} 2x = \frac{2 \operatorname{tg} x}{1 - \operatorname{tg}^2 x}$ $\operatorname{tg} x = \frac{\sin x}{\cos x}$
 $2 \operatorname{arcotg} x - x = \operatorname{tg}^{-1}(1/x)$
 $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} \sin^4 x \cdot \cos^3 x dx$
 $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$
 $\frac{\partial a}{\partial x} = 2, \frac{\partial a}{\partial y} = 0$ $\vec{n} = (F_x, F_y, F_z)$ $a^2 + b^2 = c^2$
 $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^{2x} - 1}{5x} = \frac{2}{5}$
 $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{2x}{x^2 + 2x} = 2$
 $\sin(x+y) = \sin x \cos y + \cos x \sin y$
 $\sin 2x = 2 \sin x \cos x$
 $|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$
 $\frac{\partial f}{\partial x} = 16 - x^2 + 16y^2 - 4z > 0$
 $A = \begin{pmatrix} x, \frac{4x^2}{2}, 1 \\ y, \frac{4y^2}{2}, 1 \\ z, \frac{4z^2}{2}, 1 \end{pmatrix}$
 $x=0, y=1, z=2$
 $y - \frac{\sqrt{y}}{x+2} = 0$
 $y(0) = 1$
 $A = [1, 0, 3]$
CORSO DI
METODI MATEMATICI PER L'INGEGNERIA
INFORMATICA - MODULO 1
Complementi sui Campi Vettoriali
Esercizi
Davide Luciano De Luca

Significato fisico del rotore (Tratto dal testo A. Bacciotti, *CALCOLO DIFFERENZIALE E INTEGRALE II. Seconda parte: Vettori, funzioni reali di più variabili reali, serie, Celid*).

Il termine *rotore* rimanda inevitabilmente alla rotazione. In effetti, dato il campo vettoriale F di \mathbb{R}^3 , si osserva che il vettore $\operatorname{rot} F$ è in qualche modo legato alla rotazione. Per renderci conto di ciò, consideriamo un caso molto semplice di un corpo rigido. Ogni movimento del corpo rigido si può immaginare come una combinazione di un moto traslatorio e di un moto rotatorio intorno al baricentro. Supponiamo per semplicità che in ogni punto $P(x, y, z)$ del corpo rigido la velocità $\vec{v}(P)$ dipenda solo dalla posizione del punto P e che la velocità angolare $\vec{\omega}$ sia costante. Allora

$$\vec{v}(P) = \vec{\omega} \wedge \overrightarrow{PO} = (\omega_1, \omega_2, \omega_3) \wedge (x, y, z) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \omega_1 & \omega_2 & \omega_3 \\ x & y & z \end{vmatrix} =$$

$$= (\omega_2 z - \omega_3 y) \vec{i} + (\omega_3 x - \omega_1 z) \vec{j} + (\omega_1 y - \omega_2 x) \vec{k}.$$

Ne segue che

$$\operatorname{rot} \vec{v}(P) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \omega_2 z - \omega_3 y & \omega_3 x - \omega_1 z & \omega_1 y - \omega_2 x \end{vmatrix} = (2\omega_1, 2\omega_2, 2\omega_3) = 2\vec{\omega}.$$

Quindi il rotore del campo di velocità è multiplo del vettore velocità angolare, che è chiaramente legato alla rotazione. In particolare in questo semplice esempio si ha che

$$\operatorname{rot} \vec{v} = \vec{0} \iff \vec{\omega} = \vec{0}.$$

Per questo motivo si dice che un campo è *irrotazionale* quando il suo rotore è nullo. Questa terminologia si utilizza anche nei casi più generali. Quando si considera ad esempio il moto di un fluido, $\operatorname{rot} \vec{v} = \vec{0}$ indica assenza di vorticità.



TEORIA DELLA DIVERGENZA:

$$\oint \underline{F} \cdot \hat{n} ds = \iiint_V \nabla \cdot \underline{F} dx dy dz$$

divergenza del campo vettoriale

- Se $\underline{F} = 0$ allora
- 1) Flusso entrante uguale a flusso uscente
 - 2) Nessun flusso attraversa la superficie

{ Se va a 0 indica la capacità di un flusso a non uscire dalla Superficie

POTENZIALE VETTORE

1) $\underline{F}(x, y, z)$ SI DICE SOLENOIDALE
IN UN DOMINIO $D \subseteq \mathbb{R}^3$ SE
DIVERGENZA $\nabla \cdot \underline{F} = 0 \quad \forall (x, y, z) \in D$

2) SE $\underline{F}(x, y, z)$ È UN CAMPO VETTORIALE LISCIO SOLENOIDALE, DEFINITO IN

$D \subseteq \mathbb{R}^3$ SEMPLICEMENTE CONNESSO

⇒ ALLORA ESISTE UN CAMPO VETTORIALE

$$\underline{G}(x, y, z) : \underline{F} = \nabla \times \underline{G}$$

dove $\underline{G}(x, y, z)$ SI DEFINISCE POTENZIALE VETTORE

Inoltre,

$$\nabla \cdot \underline{F} = \nabla \cdot (\nabla \times \underline{G})$$

$$= 0 ?$$
 Dimostrazione:

$$\nabla \times \underline{G} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ G_1 & G_2 & G_3 \end{vmatrix} =$$

Io dico,
 $\nabla \cdot \underline{F} = \nabla \cdot (\underline{\nabla} \times \underline{G})$
 $\underline{\underline{=0}} ?$ Dimostrazione:

$$\nabla \times \underline{G} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ G_1 & G_2 & G_3 \end{vmatrix} =$$

$$= \hat{i} \left(\frac{\partial G_3}{\partial y} - \frac{\partial G_2}{\partial z} \right) + \hat{j} \left(\frac{\partial G_1}{\partial z} - \frac{\partial G_3}{\partial x} \right) + \hat{k} \left(\frac{\partial G_2}{\partial x} - \frac{\partial G_1}{\partial y} \right)$$

$$\nabla \cdot (\underline{\nabla} \times \underline{G}) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial G_3}{\partial y} - \frac{\partial G_2}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial G_1}{\partial z} - \frac{\partial G_3}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial G_2}{\partial x} - \frac{\partial G_1}{\partial y} \right) =$$

$$= \frac{\partial^2 G_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 G_2}{\partial x \partial z} + \frac{\partial^2 G_1}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 G_3}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 G_2}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 G_1}{\partial z \partial y} = 0$$

CAMPION VETTORIALE ARMONICO:

$\underline{F}(x, y, z)$ SI DICE ARMONICO SE È

CONTEMPORANEAMENTE CONSERVATIVO (LAMELLARE)

E SOLENOIDALE. Cioè:

$$\begin{cases} \underline{F} = \nabla U \\ \nabla \cdot \underline{F} = 0 \end{cases} \Rightarrow \boxed{\nabla \cdot (\nabla U)} = 0$$

divergenza di un gradiente

pari a 0 per la
soloidalità

$$\nabla \cdot (\nabla U) = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \left(\frac{\partial U}{\partial x}, \frac{\partial U}{\partial y}, \frac{\partial U}{\partial z} \right) =$$

conservativo
 $=$
 lameillare

$\underline{F}(x, y, z)$ SI DICE ARMONICO SE È
CONTEMPORANEAMENTE CONSERVATIVO (LAMELLARE)

E SOLENOIDALE. Cioè:

$$\left\{ \begin{array}{l} \underline{F} = \nabla U \\ \nabla \cdot \underline{F} = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \nabla \cdot (\nabla U) = 0$$

Somma delle derivate pure parziali

$$\nabla \cdot (\nabla U) = \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} = \nabla^2 U \quad \text{LAPLACIANO DI } U$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \underline{F} = \nabla U \\ \nabla \cdot \underline{F} = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \nabla \cdot (\nabla U) = 0$$

$$\frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} = \nabla^2 U \quad \text{LAPLACIANO DI } U$$

$$\nabla^2 U = 0$$

Il Laplaciano è zero ↗

SE IL CAMPO $\underline{F}(x, y, z)$ È
ARMONICO

ESEMPIO:

$$\underline{F} = (ay^m, bx^n)$$

$$a, b \in \mathbb{R}$$

$$m, n \in \mathbb{N}$$

dunque dominio
SEMPLICEMENTE
CONNESSO

DETERMINARE I VALORI DI a, b, m, n CHE
RENDONO \underline{F} CONSERVATIVO $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$

$$F_1 = ay^m$$

$$F_2 = bx^n$$

$$\frac{\partial F_2}{\partial x} = \underbrace{n \cdot b \cdot x^{(n-1)}}$$

$$\frac{\partial F_1}{\partial y} = \underbrace{m \cdot a \cdot y^{(m-1)}}$$

Si devono eguagliare SEMPRE (poiché un'inflessione fa conservativa)

$$\cancel{n \cdot b \cdot x^{(n-1)}} = \cancel{m \cdot a \cdot y^{(m-1)}}$$

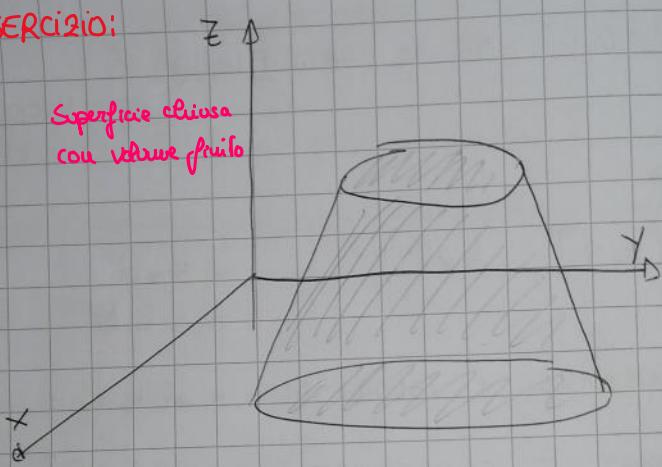
devono essere termini nulli e
lo sono se $n-1=0$ ed $m-1=0$

$$n=m=1 \Rightarrow b=a$$

dunque:

ESERCIZIO:

Superficie chiusa
con volume finito



$$\underline{F} = \left(e^z + \cos y, x^3 - 7\sqrt{z^2+1}, xy + \sin(x^2+1) \right)$$

CALCOLARE
il flusso in uscita

$$\oint \underline{F} \cdot \hat{n} dS$$

Applico il teorema della divergenza:

$$\oint \underline{F} \cdot \hat{n} dS = \iiint_V \nabla \cdot \underline{F} dx dy dz = \dots$$



$$\underline{F} = \left(e^z + \cos y, x^3 - 7\sqrt{z^2+1}, xy + \sin(x^2+1) \right)$$

CALCOLARE

$$\oint \underline{F} \cdot \hat{n} dS$$

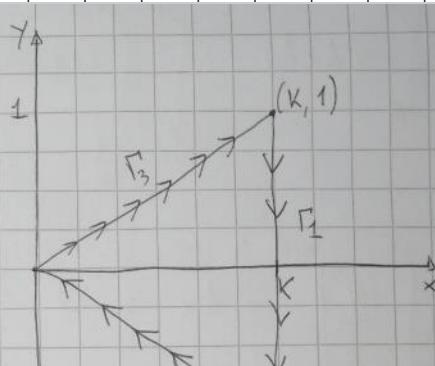
ESERCIZIO!

$$\underline{F} = (y^2+1, xy+3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ



La divergenza fa zero poiché le derivate parziali sono tutte nulle

ESERCIZIO !

$$\mathbf{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

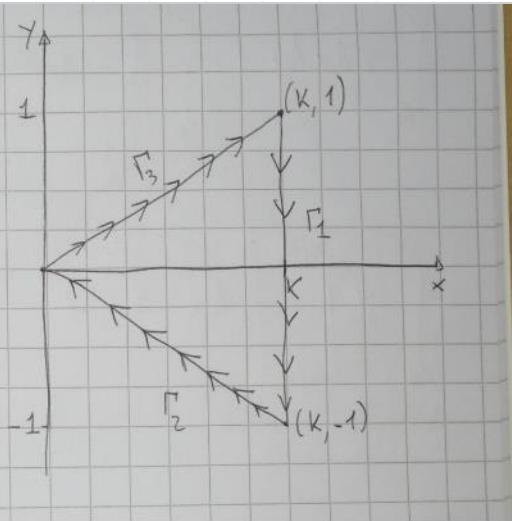
DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ

$$\oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 1$$

METHODI:



- 1) Parametrizzazione della superficie e calcolo del lungo di linea pari a 3
- 2) Poiché il percorso è chiuso, si può usare l'integrale di linea ad uno di superficie Gauss-Green (dove verificare che il campo sia irrotazionale)

$$\mathbf{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ

$$\oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 1$$

METHODO ② :

GAUSS - GREEN:

$$\frac{\partial F_2}{\partial x} = y \quad \frac{\partial F_1}{\partial y} = 2y$$

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dx dy$$

SE $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2 \cup \Gamma_3$ È
ORIENTATA POSITIVAMENTE

IN QUESTO CASO

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \right) dx dy$$

$$A = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq K \wedge -\frac{x}{K} \leq y \leq \frac{x}{K} \right\}$$

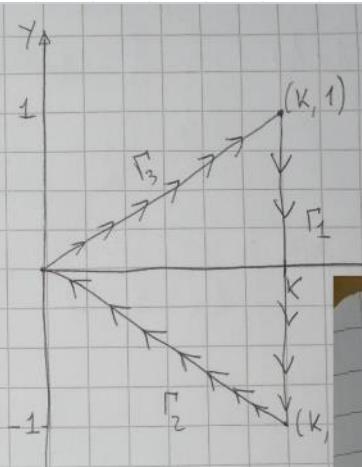
$$F = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ

$$\oint F \cdot d\underline{r} = 1$$



$$\iint_A y \, dx \, dy = \int_0^K \left[\int_{-x/K}^{x/K} y \, dy \right] dx =$$

$$= \int_0^K \left[\frac{y^2}{2} \Big|_{-x/K}^{x/K} \right] dx = 0$$

dunque!

$$\exists K \in \mathbb{R}: \oint F \cdot d\underline{r} = 1$$

$$F = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ

$$\oint F \cdot d\langle x, y \rangle = 1$$



METODO ①:

VERIFICA CON INTEGRALI CURVILINEI

$$C_1: \begin{cases} x = K \\ y = t \end{cases}$$

$$dx = 0$$

$$dy = dt$$

$$\int F_2 \, dy = \int_1^{-1} (Kt + 3) \, dt = \left. \frac{Kt^2}{2} + 3t \right|_1^{-1} =$$

$$= \frac{K}{2} - 3 - \frac{K}{2} - 3 = -6$$

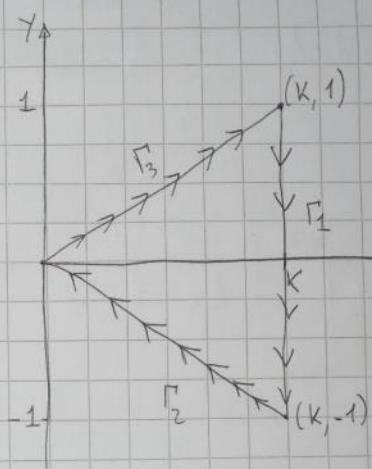
$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ

$$\oint \underline{F}_0 d\underline{x} = 1$$



$$\Gamma_2: \begin{cases} x = t \\ y = -\frac{t}{K} \end{cases} \quad t \in [0, K]$$

$$dx = dt \quad dy = -\frac{1}{K} dt$$

$$\int_K^0 \left(\frac{t^2}{K^2} + 1 \right) dt + \int_K^0 \left(-\frac{t^2}{K} + 3 \right) \cdot \left(-\frac{1}{K} \right) dt =$$

$$= \int_K^0 \left(\frac{t^2}{K^2} + 1 + \frac{t^2}{K^2} - \frac{3}{K} \right) dt = \frac{2}{K^2} \int_K^0 t^2 dt + \left(1 - \frac{3}{K} \right) \int_K^0 dt =$$

$$= \frac{2}{K^2} \cdot \left(\frac{t^3}{3} \right) \Big|_K^0 + \left(1 - \frac{3}{K} \right) \cdot t \Big|_K^0 = -\frac{2}{3} K - K + 3$$

$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI $K > 0$

AFFINCHÉ

$$\oint \underline{F}_0 d\underline{x} = 1$$

$$\oint \underline{F}_0 d\underline{x} = -6 - \frac{2}{3} K - K + 3 + \frac{2}{3} K + K + 3 = 0$$

PER CASA: TESTARE $\underline{F} = (y^3 + 1, xy + 3)$

LUNGO LO STESSO PERCORSO

$$\Gamma_3: \begin{cases} x = t \\ y = \frac{t}{K} \end{cases} \quad t \in [0, K]$$

$$dx = dt \quad dy = \frac{1}{K} dt$$

$$\int_0^K \left(\frac{t^2}{K^2} + 1 \right) dt + \int_0^K \left(\frac{t}{K} \right) \cdot \frac{1}{K} dt =$$

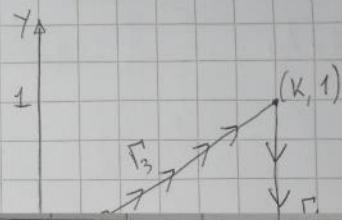
$$= \int_0^K \left(\frac{t^2}{K^2} + 1 + \frac{t^2}{K^2} + \frac{3}{K} \right) dt =$$

$$= \frac{2}{K^2} \int_0^K t^2 dt + \left(1 + \frac{3}{K} \right) \int_0^K dt =$$

$$= \frac{2}{3} K + K + 3$$

$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE



$$\begin{cases} x=t \\ y=\frac{t}{k} \end{cases}$$

$$t \in [0, k]$$

$$\begin{aligned} dx &= dt \\ dy &= \frac{1}{k} dt \end{aligned}$$

$$\iint_A f(x,y) dx dy$$

$$f(x,y) = y$$

FUNZIONE
DISPARI

A SIMMETRICO RISPETTO AD
ASSE X ($y=0$)

LUNGO LO STESSO PERCORSO

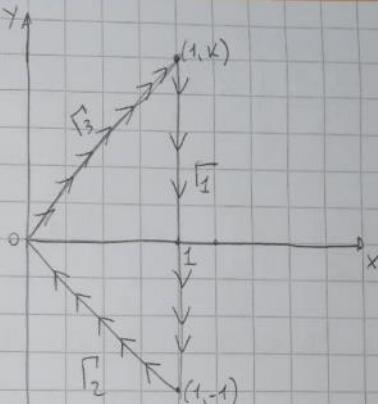
$$= \frac{2}{3}k + k + 3$$

ESERCIZIO!

$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE
IL VALORE DI K
AFFINCHÉ

$$\oint_F dx = 1$$



$$\iint_A \left(\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \right) dx dy$$

GAUSS-GREEN PER
CIRCUITI ORIENTATI
NEGATIVAMENTE

$$A : \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1 \wedge -x \leq y \leq kx\}$$

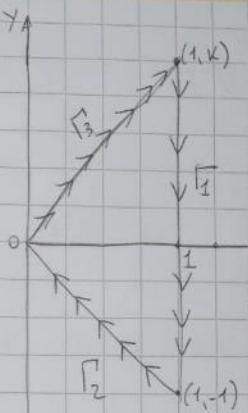
$$\underline{F} = (y^2+1, xy+3)$$

DETERMINARE

IL VALORE DI K

AFFINCHÉ

$$\oint \underline{F} \cdot d\underline{r} = 1$$



$$\int_0^1 \left[\int_{-x}^{kx} y dy \right] dx = \int_0^1 \frac{y^2}{2} \Big|_{-x}^{kx} dx = \int_0^1 \left(\frac{k^2 x^2}{2} - \frac{x^2}{2} \right) dx =$$

$$= \frac{(k^2 - 1)}{2} \int_0^1 x^2 dx = \frac{k^2 - 1}{6}$$

$$\frac{k^2 - 1}{6} = 1 \Rightarrow k^2 = 7 \Rightarrow k = \pm \sqrt{7}$$

DAL DISEGNO, PRENDO $k > 0$, OVVERO $k = \sqrt{7}$

$$A: \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1 \wedge -x \leq y \leq kx \right\}$$

PER $k = -\sqrt{7}$

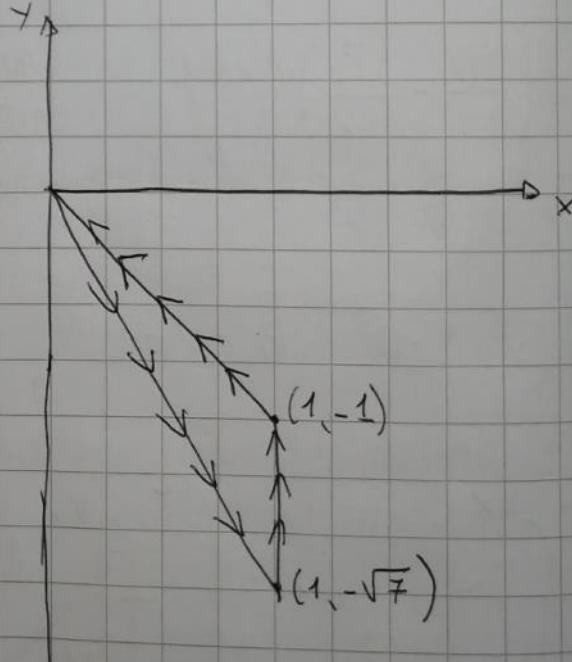
IL CIRCUITO

SAREBBE

STATO

ORIENTATO

POSITIVAMENTE



$$\int_{-x}^{kx} dx = \int_0^1 \left(\frac{k^2 x^2}{2} - \frac{x^2}{2} \right) dx =$$

$$\frac{k^2 - 1}{6}$$

$$7 \Rightarrow k = \pm \sqrt{7}$$

$k > 0$, OVVERO $k = \sqrt{7}$

PER $K = -\sqrt{7}$

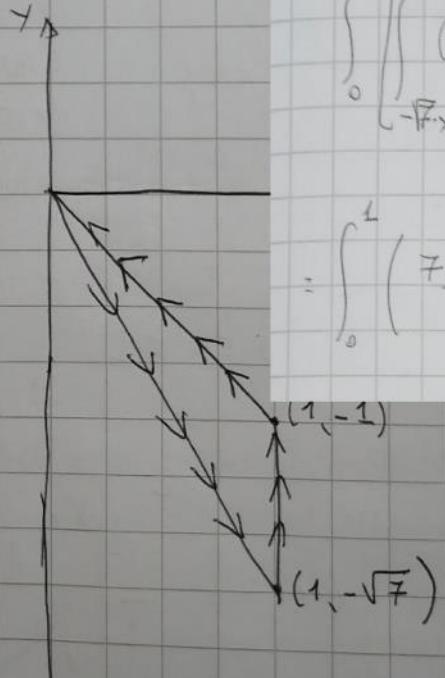
IL CIRCUITO

SAREBBE

STATO

ORIENTATO

POSITIVAMENTE



USANDO GAUSS GREEN

$$\int_0^1 \left[\int_{-\sqrt{7}x}^{-x} (-y) dy \right] dx = \int_0^1 \left[\int_{-x}^{-\sqrt{7}x} y dy \right] dx =$$

$$= \int_0^1 \left(\frac{7x^2}{2} - \frac{x^2}{2} \right) dx = 3 \int_0^1 x^2 dx = 1$$

$K > 0$, OVVERO $K = \sqrt{7}$

$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE
IL VALORE DI K
AFFINCHÉ

$$\oint \underline{F} \cdot d\underline{r} = 1$$

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \right) dx dy$$

GAUSS-GREEN
CIRCUITI OR
NEGATIVAM

$$A: \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1 \wedge -x \leq y \leq 1\}$$

INTEGRALI DI LINEA NEL CASO $K > 0$

$$\Gamma_1: \begin{cases} x=1 \\ y=t \end{cases} \quad t \in [-1, K] \quad dx=0 \quad dy=dt$$

$$\int_K^{-1} (t+3) dt = \left. \frac{t^2}{2} + 3t \right|_K^{-1} = \frac{1}{2} - 3 - \frac{K^2}{2} - 3K =$$

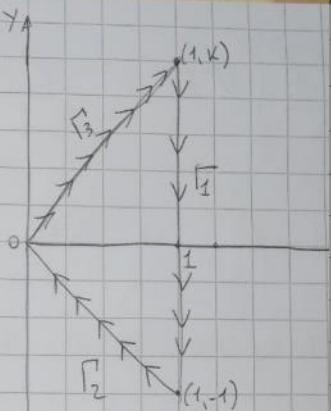
$$= -\left(\frac{K^2}{2} + 3K + \frac{5}{2} \right)$$

$$= \int_{\Gamma_2} \underline{F} \cdot d\underline{r}$$

$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE
IL VALORE DI K
AFFINCHÉ

$$\oint \underline{F}_0 d\underline{x} = 1$$



$$\iint_A \left(\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \right) dx dy$$

GAUSS-GREEN PE
CIRCUITI ORIENTATI
NEGATIVAMENTE

$$A: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1 \wedge -x \leq y \leq kx\}$$

$$dx = dt$$

$$\Gamma_2: \begin{cases} x = t \\ y = -t \end{cases} \quad t \in [0, 1]$$

$$dy = -dt$$

$$\int_{\Gamma_2} \underline{F}_0 d\underline{x} = \int_1^0 (t^2 + 1) dt + (-t^2 + 3) \cdot (-1) \cdot dt =$$

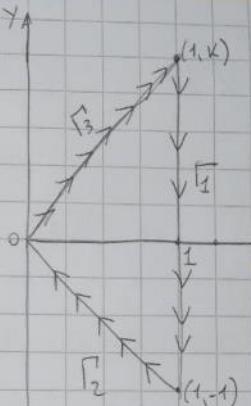
$$= \int_1^0 (t^2 + 1 + t^2 - 3) dt = 2 \int_1^0 t^2 dt - 2 \int_1^0 dt =$$

$$= -\frac{2}{3} + 2 = \frac{4}{3}$$

$$\underline{F} = (y^2 + 1, xy + 3)$$

DETERMINARE
IL VALORE DI K
AFFINCHÉ

$$\oint \underline{F}_0 d\underline{x} = 1$$



$$\Gamma_3: \begin{cases} x = t \\ y = kt \end{cases} \quad t \in [0, 1]$$

$$dx = dt$$

$$dy = k dt$$

$$\iint_A \left(\frac{\partial F_1}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial x} \right) dx dy$$

GAUSS-GREEN
CIRCUITI
NEGATIVI

$$A: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1 \wedge -x \leq y\}$$

$$\int_{\Gamma_3} \underline{F}_0 d\underline{x} = \int_0^1 (kt^2 + 1) dt + (kt^2 + 3) \cdot k dt =$$

$$= \int_0^1 (k^2 t^2 + 1 + k^2 t^2 + 3k) dt = 2k^2 \int_0^1 t^2 dt + (1+3k) \int_0^1 dt =$$

$$= \frac{2}{3} k^2 + 1 + 3k$$

$$\underline{F} = (y^2+1, xy+3)$$



$$\Gamma_3 : \begin{cases} x = t \\ y = \dots \end{cases}$$

$$t \in [0, 1]$$

$$dx = dt$$

$$\int_{\Gamma} \underline{F} \cdot d\underline{x} = -\frac{K^2}{2} - 3K - \frac{5}{2} + \frac{4}{3} + \frac{2}{3}K^2 + 1 + 3K =$$

$$= \left(\frac{2}{3} - \frac{1}{2} \right) K^2 + \left(1 + \frac{4}{3} - \frac{5}{2} \right) = \frac{K^2}{6} + \frac{6+8-15}{6} =$$
$$= \frac{K^2 - 1}{6}$$

APPUNTI DI INGEGNERIA

INFORMATICA

GAIÀ BERTOLINO



EQUAZIONI DI DIFFERENZIALI

O.D.E.

P. D. E.

(ORDINARY DIFFERENTIAL EQUATIONS)

(PARTIAL DIFFERENTIAL EQUATIONS)

$$Y^{(n)} = f(x, \gamma, Y, Y', Y'')$$

Forma esplicita

$$F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n-1)}, y^{(n)}) = 0$$

Forma implicita

EQUAZIONI DIFFERENZIALI

O. D. E.

(ORDINARY DIFFERENTIAL
EQUATIONS)

P. D. E.

(PARTIAL DIFFERENTIAL
EQUATIONS)

$$f: A \subseteq \mathbb{R}^{m+1} \xrightarrow{\text{ARGOMENTI}} \mathbb{R}$$

$$F: A \subseteq \mathbb{R}^{m+2} \rightarrow \mathbb{R}$$

EQUAZIONI DIFFERENZIALI

O. D. E.

(ORDINARY DIFFERENTIAL
EQUATIONS)

P. D. E.

(PARTIAL DIFFERENTIAL
EQUATIONS)

ESEMPI:

$$y^{(m)} := Y(x)$$

derivate ordinarie di ordine n

Devo trovare le funzioni y^n tali che :

$$\textcircled{1} \quad y' = 6xy + \cos x$$

$$\textcircled{2} \quad y'' = 7y' - 3y\sqrt{x} + e^{x^2}$$

Dato un campo scalare Trovo la relazione
fra essa e le derivate parziali

$$\frac{\partial U(x,y,t)}{\partial t} = 3 \frac{\partial^2 U(x,y,t)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U(x,y,t)}{\partial y^2}$$

EQUAZIONI DI DIFFERENZIALI

Esempio:

$$y = 5x + 6 \Rightarrow y' = \frac{dy}{dx} = 5x + 6 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow dy = (5x + 6)dx$$

$$\int dy = \int (5x + 6)dx \Rightarrow$$

$$y + K_1 = \frac{5}{2}x^2 + 6x + K_2$$

$$y = \frac{5}{2}x^2 + 6x + (K_2 - K_1)$$

$$y = \frac{5}{2}x^2 + 6x + C$$

Soluzione integrale generale

STUDIEREMO SOLO LE ODE

1) CLASSIFICAZIONE: QUANTI TIPI DI ODE?

2) CONDIZIONI DI ESISTENZA: QUANDO ESISTE ALMENO UNA SOLUZIONE?

3) CONDIZIONI DI UNICITÀ: QUANDO LA SOLUZIONE, OLTRE AD ESISTERE, È ANCHE UNICA?

4) TECNICHE DI RISOLUZIONE

TIPI DI SOLUZIONE (INTEGRALE DI SOLUZIONE)

SOLUZIONE O INTEGRALE GENERALE:

LA SOLUZIONE È UNA FAMIGLIA DI SOLUZIONI
(COMPARISCONO UNA O PIÙ COSTANTI c_i)

SOLUZIONE O INTEGRALE PARTICOLARE:

SI ASSEGNADEI VALORI SPECIFICI ALLE
COSTANTI c_i (PROBLEMI DI CAUCHY E PROBLEMI
AI LIMITI)

SOLUZIONE O INTEGRALE SINGOLARE:

NON PUÒ ESSERE RICAVATA PER NESSUN VALORE DI c_i ,
MA BISOGNA FARNE DEI RAGIONAMENTI SPECIFICI

CLASSIFICAZIONE ODE

	ORDINE	GRADO
a) $\underline{y'} = x(y-2)$	1	1
b) $\underline{y''} - 5y' + 6y = 2x^2$	2	1
c) $\underline{(y')^2} + xy' - y = 0$	1	2
d) $\underline{(y''')^2} + y'' - y' = \ln x$	3	2
e) $\underline{y'''} + y'' - (y')^3 = \ln x$	3	1

ORDINE: È IL MASSIMO ORDINE DI DERIVAZIONE
NELL' ODE

GRADO: ESPOLENTE DI ELEVAMENTO A POTENZA
AVENTE COME BASE LA DERIVATA
DI ORDINE MASSIMO

$$y' = f(x, y) = f(x, y(x)) \text{ un campo scalare}$$

$$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Dove trovare una curva di Analisi: è tale che:
 $y: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} / \forall x \in I \quad \text{SI HA } y' = f(x, y(x))$

INOLTRE, $\forall x \in I$ RISULTA $(x, y(x)) \in A$

$$\text{Equazioni differenziali a variabili separabili}$$

$$y' = 5y \quad y'(x) = 5y(x)$$

$$y' = \frac{dy}{dx} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 5y \Rightarrow \frac{dy}{y} = 5dx$$

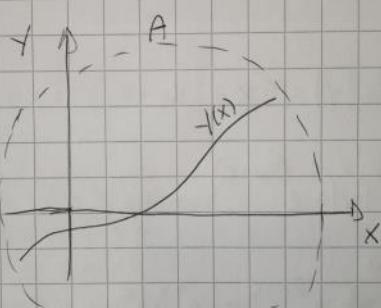
$$\int_{y_0}^{y_1} (\frac{1}{y} dy) = \int_{x_0}^{x_1} 5 dx \Rightarrow \ln|y| + C_1 = 5x + C_2$$

$$Y' = f(x, y) = \underline{f(x, y(x))} \text{ un campo scalare}$$

$$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

Devo trovare una curva di Analisi 3 tale che:
 $y: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} / \forall x \in I \quad \text{SI HA } Y' = f(x, y(x))$

INOLTRE, $\forall x \in I$ RISULTA $(x, y(x)) \in A$



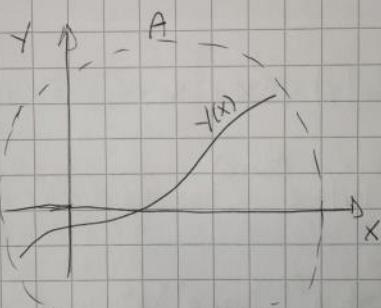
LA SOLUZIONE $y(x)$ È UN SOTTOINSIEME DI A

$$Y' = f(x, y) = \underline{f(x, y(x))}$$

$$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$y: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} / \forall x \in I \quad \text{SI HA } Y' = f(x, y(x))$

INOLTRE, $\forall x \in I$ RISULTA $(x, y(x)) \in A$



LA SOLUZIONE $y(x)$ È UN SOTTOINSIEME DI A

Equazioni differenziali a variazioni separabili

$$Y' = 5y \quad Y'(x) = 5y(x)$$

$$Y' = \frac{dy}{dx} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = 5y \Rightarrow \frac{dy}{y} = 5dx$$

$$\int \frac{dy}{y} = \int 5dx \Rightarrow \ln|y| + K_1 = 5x + K_2$$

$$\Rightarrow \ln|y| = 5x + (K_2 - K_1) = 5x + C$$

$$Y' = 5y \quad Y'(x) = 5y(x)$$

$$|y| = e^{(5x+C)}$$

$$|y| = e^{5x+C} = e^{5x} \cdot e^C \quad C := e^C$$

$$y = C e^{5x}$$

$$C \geq 0$$

SOLUZIONE

O

Generale

INTEGRALE

ESEMPIO DI COSTRUZIONE DI UNA ODE

$$y(x) = y = ax^2 + bx \Rightarrow ax^2 + bx - y = 0$$

$$y' = 2ax + b$$

$$y'' = 2a$$

$$a = \frac{y''}{2} \quad b = y' - 2ax = y' - y'' \cdot x$$

$$\frac{y''}{2} \cdot x + (y' - y'' \cdot x) \cdot x - y = 0$$

$y = ax^2 + bx$ È SOLUZIONE GENERALE

COME STIMARE a E b ?

ESEMPIO DI COSTRUZIONE DI UNA ODE

In base all'ordine bisogna di più vincoli

$$y'' = f(x, y, y')$$

$$y(x_0) = y_0$$

$$y'(x_0) = y'_0$$

CONDIZIONI INIZIALI
(PROBLEMA DI CAUCHY)

Vincoli

informazioni aggiuntive per stimare i coefficienti

$$y'' = f(x, y, y')$$

OPPURE

$$y(x_A) = y_A$$

$$y(x_B) = y_B$$

CONDIZIONI AL
CONTORNO

PROBLEMA DI CAUCHY

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

PARTIAMO DAL CASO SEMPLICE
DI ODE DEL I ORDINE
CAPIREMO TRA POCO COME
CONVERTIRE UN'ODE DI ORDINE
GENERICO m AD UN SISTEMA
DI m ODE DEL I ORDINE

PER UN ASSEGNATO x_0 , SI IMPONE UN NUMERO
DI VINCOLI PARI ALL'ORDINE DELL'ODE

$$\begin{cases} y'' = f(x, y, y') \\ y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = y'_0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y''' = f(x, y, y', y'') \\ y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = y'_0 \\ y''(x_0) = y''_0 \end{cases}$$

PROBLEMA DI CAUCHY

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

PARTIAMO DAL CASO SEMPLICE
DI ODE DEL I ORDINE
CAPIREMO TRA POCO COME
CONVERTIRE UN'ODE DI ORDINE
GENERICO m AD UN SISTEMA
DI m ODE DEL I ORDINE

ESEMPIO

$$\begin{cases} y' = 5y \\ y(0) = 3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y = Ce^{5x} & \text{SOLUZIONE GENERALE} \\ y(0) = 3 \Rightarrow 3 = C \cdot e^{5 \cdot 0} \Rightarrow C = 3 \end{cases}$$

$$y = 3e^{5x} \quad \text{SOLUZIONE PARTICOLARE}$$

UN PROBLEMA DI CAUCHY (P.C.) PUÒ ESSERE

• BEN POSTO: SI RIESCE A TROVARE
UN INTEGRALE PARTICOLARE
DAL VINCOLO IMPOSTO

• MAL POSTO: NON SI RIESCE A TROVARE
UN INTEGRALE PARTICOLARE
DAL VINCOLO IMPOSTO

ESEMPIO → Ben Posto

$$\begin{cases} y' = y & y = c e^x \\ y(0) = 1 & 1 = c \cdot e^0 = c \end{cases} \Rightarrow y = e^x$$

P.C. BEN POSTO

ESEMPIO → mal posto

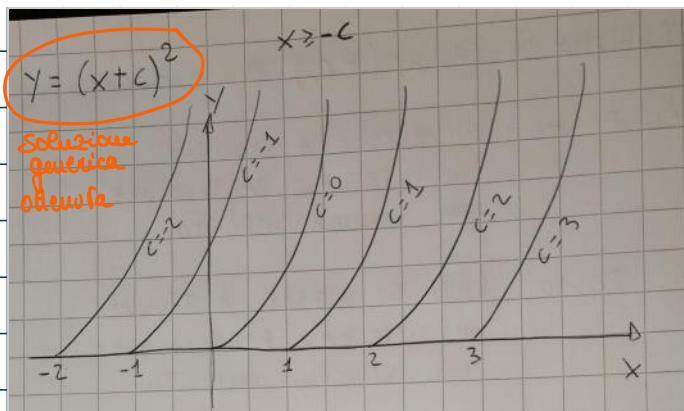
$$\begin{cases} y' = 2\sqrt{y} & \text{DALLA PRIMA RIGA:} \\ y(2) = -3 & \end{cases}$$

$$\Rightarrow y' = f(x,y) = 2\sqrt{y}$$

$$\frac{dy}{dx} = 2\sqrt{y} ; \frac{dy}{2\sqrt{y}} = dx$$

$$\int \frac{dy}{2\sqrt{y}} = \int dx = \sqrt{y} + k_1 = x + k_2 \Rightarrow \sqrt{y} = x + C$$

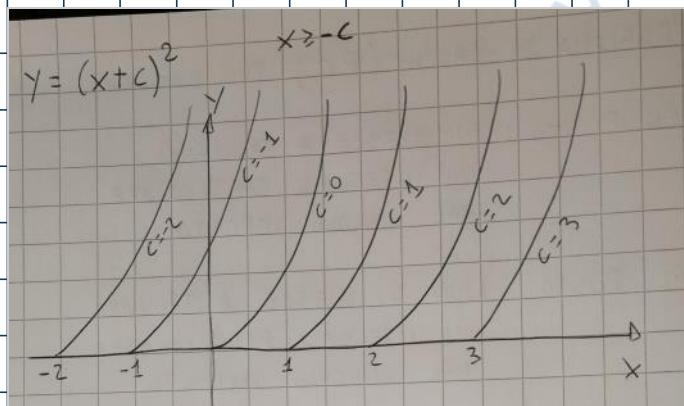
$$\sqrt{y} = x + C \quad \wedge \quad x + C \geq 0$$



$y \geq 0 \Rightarrow y(2) = -3$ È IMPOSSIBILE
IN QUESTO CASO

PROBLEMA DI CAUCHY MAL POSTO

$y = (x+c)^2 \wedge x > -c$ SOLUZIONE GENERALE



$y \geq 0 \Rightarrow y(2) = -3$ È IMPOSSIBILE
IN QUESTO CASO

PROBLEMA DI CAUCHY MAL POSTO

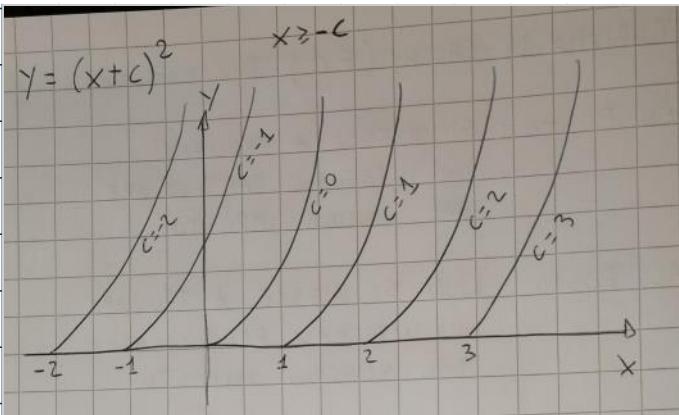
$y = (x+c)^2 \wedge x > -c$ SOLUZIONE GENERALE

$y=0$ È COMUNQUE SOLUZIONE DI
 $y' = f(x, y) = 2\sqrt{y}$ MA NON È
OTTENIBILE PER NESSUN VALORE
DELLA COSTANTE $c \rightarrow$ la soluzione è un punto

$y=0$ È SOLUZIONE O INTEGRALE
SINGOLARE

PER $y' = f(x, y) = 2\sqrt{y}$

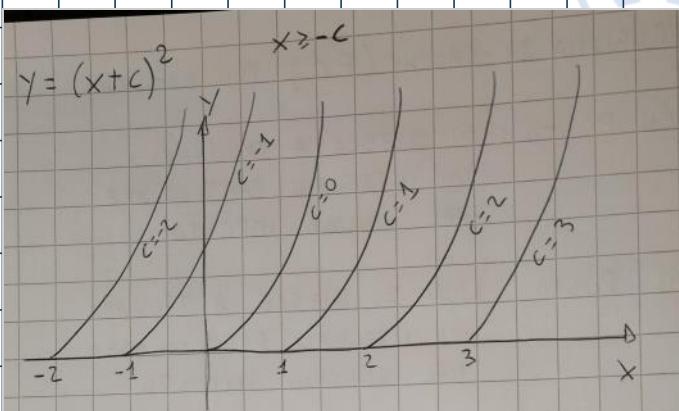
SU ALCUNI TESTI L'INTEGRALE SINGOLARE
VIENE ANCHE INDICATO COME INTEGRALE
DI FRONTIERA



$y \geq 0 \Rightarrow y(2) = 3$ È IMPOSSIBILE
IN QUESTO CASO

PROBLEMA DI CAUCHY MAL POSTO

$$y = (x+c)^2 \wedge x \geq -c \quad \text{SOLUZIONE GENERALE}$$



$y \geq 0 \Rightarrow y(2) = 3$ È IMPOSSIBILE
IN QUESTO CASO

PROBLEMA DI CAUCHY MAL POSTO

$$y = (x+c)^2 \wedge x \geq -c \quad \text{SOLUZIONE GENERALE}$$

$$y' = f(x, y) = 2\sqrt{y}$$

DOMINIO $f(x, y) = 2\sqrt{y} \quad \text{è } y \geq 0$

$y=0$ È LA FRONTIERA (COMPRESA NEL
DOMINIO IN QUESTO CASO)

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = \frac{1}{\sqrt{y}} \Rightarrow y=0 \text{ NON APPARTIENE AL DOMINIO DI } \frac{\partial f(x, y)}{\partial y}$$

PROCEDURA **INTEGRALE SINGOLARE**

$$y' = f(x, y)$$

SIA $y(x)$ UNA SOLUZIONE PER

$$y' = f(x, y) \quad f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

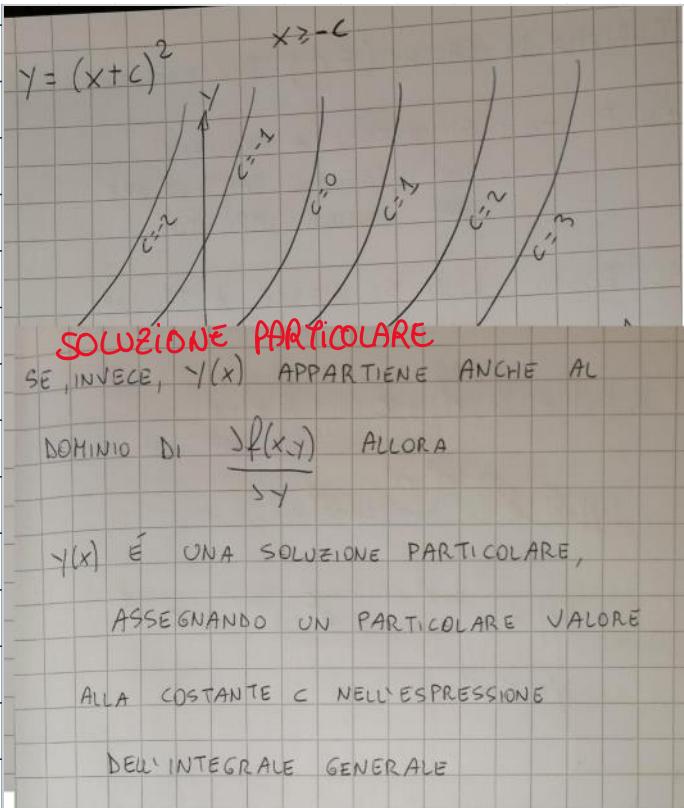
SE $y(x)$ APPARTIENE AL CAMPO DI

ESISTENZA DI $f(x, y)$ MA

NON APPARTIENE AL CAMPO DI

ESISTENZA DI $\frac{\partial f(x, y)}{\partial y}$, ALLORA

$y(x)$ È INTEGRALE SINGOLARE
PER $y' = f(x, y)$



PROCEDURA

$$y' = f(x, y)$$

SIA $y(x)$ UNA SOLUZIONE PER

$$y' = f(x, y) \quad f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

SE $y(x)$ APPARTIENE AL CAMPO DI

ESISTENZA DI $f(x, y)$ MA

NON APPARTIENE AL CAMPO DI

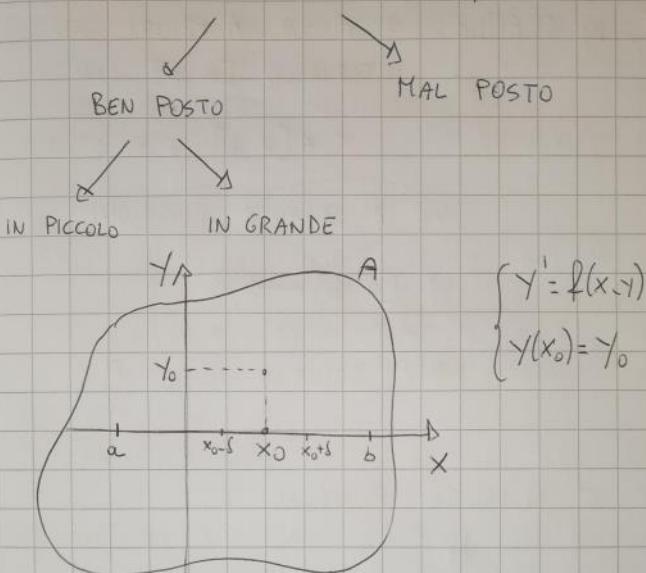
ESISTENZA DI $\frac{df(x,y)}{dy}$, ALLORA

$y(x)$ È INTEGRALE SINGOLARE

PER $y' = f(x, y)$

SCHENA

PROBLEMA DI CAUCHY



P.C. IN PICCOLO: UNA VOLTA IMPOSTA LA CONDIZIONE
DI PASSAGGIO PER IL PUNTO (x_0, y_0) ,
SI FOCALIZZA L'ATTENZIONE SOLO SU
UN INTORNO DI x_0 , E SI STUDIA
SE E QUANTE FUNZIONI SOLUZIONE
PASSANTI PER (x_0, y_0) CI SONO

$$Y: [x_0 - s, x_0 + s] \rightarrow \mathbb{R}$$

P.C. IN GRANDE: SI FISSA A PRIORI UN
INTERVALLO $[a, b]$, CON
 $x_0 \in [a, b]$, E SI STUDIA

SE E QUANTE FUNZIONI

$$Y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

SONO SOLUZIONI DEL P.C.

PROBLEMA DI CAUCHY

SE E QUANTE FUNZIONI

H

CONDIZIONI DI ESISTENZA

UNICITÀ

DELLA SOLUZIONE

P.C. IN PICCOLO: UNA VOLTA IMPOSTA LA CONDIZIONE

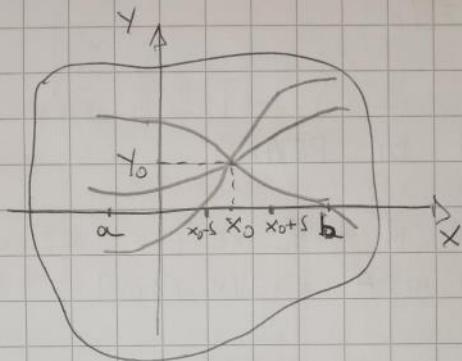
IL PUNTO (x_0, y_0) ,
TENSIONE SOLO SU
 ϕ , E SI STUDIA
UN'UNIONE DI SOLUZIONE
 $\phi_0(x_0)$ CI SONO

$\rightarrow \mathbb{R}$

PRIORI UN
 $[a, b]$, CON
 I , E SI STUDIA
FUNZIONI
 \mathbb{R}
DEL P.C.

CONDIZIONI DI ESISTENZA

ESISTE ALMENO UNA SOLUZIONE?



CONDIZIONE DI UNICITÀ

LA SOLUZIONE È UNICA?

P.C. IN PICCOLO

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

TEOREMA DI PEANO

SE $f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ È UNA FUNZIONE CONTINUA IN A ED $(x_0, y_0) \in A$, APERTO

ALLORA ESISTE ALMENO UNA FUNZIONE

$$y: [x_0 - s, x_0 + s] \rightarrow \mathbb{R}$$

CHE È SOLUZIONE DEL PROBLEMA DI CAUCHY

P.C. IN PICCOLO

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

Esempio

$$\begin{cases} y' = e^x \ln y \\ y(1) = 1 \end{cases}$$

$$f(x, y) = e^x \ln y$$

$$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{Dominio: } A: \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y > 0\}$$

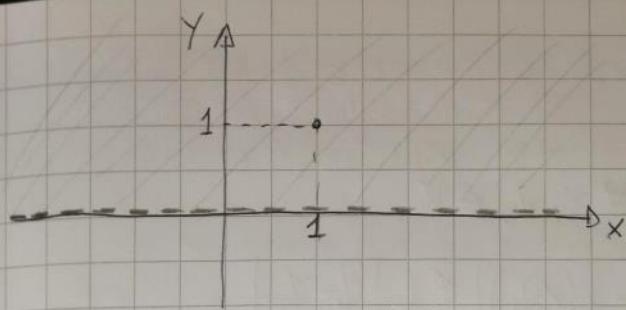
TEOREMA DI PEANO

SE $f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ È UNA FUNZIONE CONTINUA IN A ED $(x_0, y_0) \in A$

ALLORA ESISTE ALMENO UNA FUNZIONE

$$y: [x_0 - s, x_0 + s] \rightarrow \mathbb{R}$$

CHE È SOLUZIONE DEL



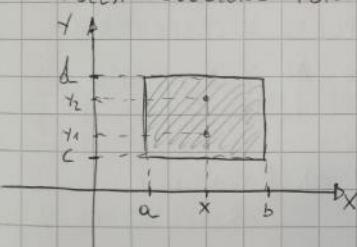
$$(1, 1) \in A$$

$$\exists f: [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}$$

SOLUZIONE DEL P.C. ASSEGNATO

DEFINIZIONE DI FUNZIONE LIPSCHITZIANA

UTILE PER LA CONDIZIONE DI UNICITÀ DELLA SOLUZIONE PER UN PROBLEMA DI CAUCHY



$$\text{Siano } I = [a, b]$$

$$K = [c, d]$$

$$R = I \times K$$

$$R \text{ RETTANGOLO}$$

$\exists L > 0 :$

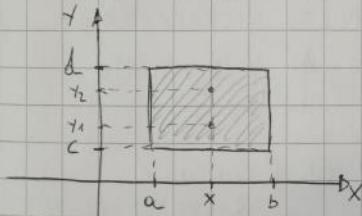
$\forall x \in I \quad \forall y_1, y_2 \in K,$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

OVVERO

DEFINIZIONE DI FUNZIONE LIPSCHITZIANA

(UTILE PER LA CONDIZIONE DI UNICITÀ
DELLA SOLUZIONE PER UN PROBLEMA DI CAUCHY)



$$\text{SIANO } I = [a, b]$$

$$K = [c, d]$$

$$R = I \times K$$

R RETTANGOLO

SIA $f: R \rightarrow \mathbb{R}$

f È LIPSCHITZIANA IN y UNIFORMEMENTE

RISPETTO AD x SE

$$\exists L > 0 :$$

$$\forall x \in I \quad \forall y_1, y_2 \in K,$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

OVVERO

$$\frac{|f(x, y_1) - f(x, y_2)|}{|y_1 - y_2|} \leq L$$

OSSERVAZIONE: IL RAPPORTO INCREMENTALE
RISPETTO AD y È LIMITATO

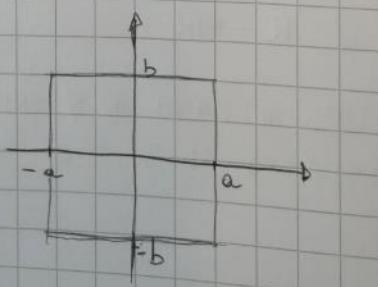
f LIP RISPETTO AD $y \Rightarrow f$ CONTINUA
RISPETTO AD y

ESEMPIO

$$f(x, y) = \sqrt{|y|}$$

$$f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$A = \mathbb{R}^2$$



$$R = [-a, a] \times [-b, b]$$

VERIFICARE SE f È LIP

$$\forall x \in [-a, a] \wedge \forall y_1, y_2 \in [-b, b]$$

Basta Trovare un punto in cui f non è
LIP per dire che f non lo è mai

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

$$|\sqrt{|y_1|} - \sqrt{|y_2|}| \leq L |y_1 - y_2|$$

SCELGO $x=0$ E $y_1=0$, E y_2 GENERICO

$$|\sqrt{|y_2|}| \leq L |y_2| \Rightarrow \frac{\sqrt{|y_2|}}{|y_2|} \leq L$$

SCELGO PER COMODITÀ $y_2 > 0$

$$\frac{\sqrt{y_2}}{y_2} \leq L \quad \lim_{y_2 \rightarrow 0} \frac{\sqrt{y_2}}{y_2} = +\infty$$

$f(x, y) = \sqrt{|y|}$ NON È LIPSCHITZIANA

QUANDO $f(x,y)$ È SICURAMENTE LIP?

Hyp.: $f: A \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ CONTINUA IN A APERTO

$\forall (x,y) \in A \exists \frac{\partial f}{\partial y}(x,y)$ CONTINUA E
LIMITATA IN A

OVVERO

$$\exists M > 0 : \forall (x,y) \in A, \left| \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \right| \leq M$$

TESI:

$\forall R = [I \times K] \subset A, f(x,y)$ È LIP

DIM.

TEOREMA DI LAGRANGE

$$f(b) - f(a) = f'(c) \cdot (b-a)$$

$$|f(b) - f(a)| = |f'(c)| \cdot |(b-a)|$$

$$|f(x,y_1) - f(x,y_2)| = \left| \frac{\partial f}{\partial y}(x,\bar{y}) \right| \cdot |y_1 - y_2|$$

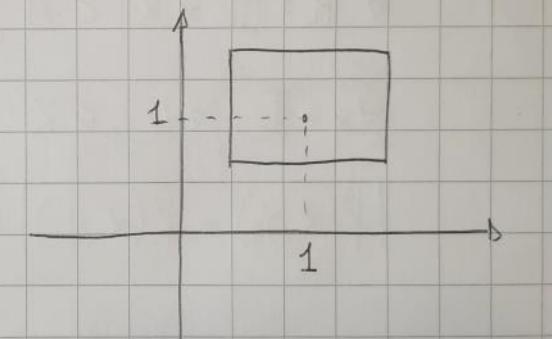
$$\bar{y} \in (y_1, y_2)$$

$$|f(x,y_1) - f(x,y_2)| \leq M \cdot |y_1 - y_2|$$

ESEMPIO

$$f(x,y) = e^x \ln y$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{e^x}{y}$$



R È UN COMPATTO

$$\frac{\partial f}{\partial y} \Big|_R$$

AMMETTE MASSIMO E MINIMO
ASSOLUTI

$\frac{\partial f}{\partial y} \Big|_R$ È LIMITATA $\Rightarrow f$ È LIP

**TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ LOCALE
DELLA SOLUZIONE PER
UN PROBLEMA DI CAUCHY IN PICCOLO**

Hyp: $A \subset \mathbb{R}^2$ aperto di \mathbb{R}^2

$f: A \rightarrow \mathbb{R}$ continua

$f \in \text{LIP}$ e R chiuso $\subset A$
e limitato

ovvero

$$\forall R = (I \times K) \subset A, \exists L_R > 0 \mid$$

$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in K,$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L_R |y_1 - y_2|$$

} condizioni del
teorema di PEANO
dunque è LIP

TESI:

$$\forall (x_0, y_0) \in A, \exists! Y: [x_0 - s, x_0 + s] \rightarrow \mathbb{R}$$

SOLUZIONE DEL P.C.

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

N.B.: LA SOLUZIONE $y(x)$ È DI CLASSE C^1

ESEMPPIO

$$\begin{cases} y' = y^3 \cdot \ln(xy) & \text{equazione differenziale} \\ y(1) = 2 & \text{dei primi ordini} \end{cases} \quad f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \text{ continua}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = x \cos(xy) \cdot y^3 + 3y^2 \ln(xy)$$

$$R = [1-s, 1+s] \times [2-\varepsilon, 2+\varepsilon]$$



R È UN COMPATTO

$$\frac{\partial f}{\partial y} / R \text{ AMMETTE MASSIMO E MINIMO ASSOLUTO}$$

IN QUANTO $\frac{\partial f}{\partial y}$ È CONTINUA IN R

$$\Rightarrow \left| \frac{\partial f}{\partial y} \right| \leq L$$

$\exists! Y: [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}$ SOLUZIONE DEL
PROBLEMA DI CAUCHY
ASSEGNATO

**SISTEMI DI EQUAZIONI DIFFERENZIALI
DEL I ORDINE**

$$\underline{y} = (y_1, y_2, \dots, y_m)$$

$$\underline{F}(x, \underline{y}, \underline{y}') = \underline{0} \quad \underline{y}' = (y'_1, y'_2, \dots, y'_m)$$

FORMA IMPLICITA

$$\underline{F}: A \subseteq \mathbb{R}^{2m+1} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

SISTEMA DI n EQUAZIONI IN m INCognite

FORMA ESPlicita

$$\underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y}) \quad \underline{f}: A \subseteq \mathbb{R}^{m+1} \rightarrow \mathbb{R}^m$$

OBIETTIVO:

TROVARE $y_i: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ($i: 1, 2, \dots, n$)

DERIVABILI IN I , TALI CHE

$$\underline{F}(x, \underline{y}, \underline{y}') = \underline{0}$$

OPPURE

$$\underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y})$$

$$\underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y}) \Rightarrow \begin{cases} y'_1 = f_1(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \\ y'_2 = f_2(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \\ \vdots \\ y'_m = f_m(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \end{cases}$$

ESEMPIO

$$\begin{cases} y'_1 = e^x \cdot y_1 + y_2 \cdot \ln x = f_1(x, y_1, y_2) \\ y'_2 = y_1 \cdot \cos x + y_2 \cdot e^{-x} = f_2(x, y_1, y_2) \end{cases}$$

$$\underline{f} = (f_1, f_2) : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\underline{y} = (y_1, y_2) : I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$y_1: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$y_2: I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

PROBLEMA DI CAUCHY

$$\begin{cases} \underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y}) \\ \underline{y}(x_0) = \underline{y}_0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y_i' = f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n) \\ y_i(x_0) = y_{0,i} \end{cases} \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

OGNI EQUAZIONE DIFFERENZIALE DI ORDINE m

PUÒ ESSERE RISCRISSA COME UN SISTEMA

DI m ODE DEL I ORDINE

$$y^{(m)} = f(x, y, y', y'', \dots, y^{(m-1)})$$

$$y = y_1$$

$$y' = y'_1 = y_2$$

$$y'' = y''_1 = y'_2 = y_3$$

$$y''' = y'''_1 = y''_2 = y'_3 = y_4$$

\vdots

$$y^{(m-1)} = \dots = y_m$$

PROBLEMA DI CAUCHY

$$\begin{cases} \underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y}) \\ \underline{y}(x_0) = \underline{y}_0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y_1' = f_1(x, y_1, y_2, \dots, y_n) \\ y_2' = f_2(x, y_1, y_2, \dots, y_n) \\ \vdots \\ y_m' = f_m(x, y_1, y_2, \dots, y_n) \end{cases} \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

OGNI EQUAZIONE DIFFERENZIALE DI ORDINE m

PUÒ ESSERE RISCRISSA COME UN SISTEMA

DI m ODE DEL I ORDINE

$$y^{(m)} = f(x, y, y', y'', \dots, y^{(m-1)})$$

$$y = y_1$$

$$y' = y'_1 = y_2$$

$$y'' = y''_1 = y'_2 = y_3$$

$$y''' = y'''_1 = y''_2 = y'_3 = y_4$$

\vdots

$$y^{(m-1)} = \dots = y_m$$

$$y''' + 3y'' - 6x \cdot y' + y = \cos x$$

$$y = y_1$$

$$y''' = -3y'' + 6x \cdot y' - y + \cos x$$

$$y' = y'_1 = y_2$$

$$\begin{cases} y'_1 = y_2 \\ y_2 = f_1(x, y_1, y_2, y_3) \end{cases}$$

$$y'' = y''_1 = y'_2 = y_3$$

$$\begin{cases} y'_2 = y_3 \\ y_3 = f_2(x, y_1, y_2, y_3) \end{cases}$$

$$y''' = y'_3$$

$$\begin{cases} y'_3 = -3y_3 + 6x \cdot y_2 - y_1 + \cos x \\ y''' = f_3(x, y_1, y_2, y_3) \end{cases}$$

$$f_i : A \subseteq \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$R = I \times K$$

K = IPERCUBO IN \mathbb{R}^n

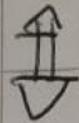
RETTOANGOLO IN \mathbb{R}^n

$$K = [c_1, d_1] \times [c_2, d_2] \times \dots \times [c_n, d_n]$$

f_i É CONTINUA E $\frac{\partial f}{\partial y_i}$ ($i: 1, 2, \dots, n$) CONTINUE

E LIMITATE IN $A \Rightarrow f_i$ LIP IN $\forall R \subset A$

$$\underline{f} = (f_1, f_2, \dots, f_n) \text{ LIP}$$



$$f_i \text{ LIP } (i=1, 2, \dots, n)$$

TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ
DELLA SOLUZIONE PER P.C. IN PICCOLO
RIGUARDANTI SISTEMI DI ODE
DEL I ORDINE

$$\begin{cases} \dot{y} = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

HYP: A APERTO IN \mathbb{R}^{n+1}

$f: A \rightarrow \mathbb{R}^m$ CONTINUA

f LIP $\forall R \subset A$

TESI:

$\forall (x_0, y_0) \in A \exists! \dot{y}: [x_0 - s, x_0 + s] \rightarrow \mathbb{R}^m$

SOLUZIONE DEL PROBLEMA DI CAUCHY IN PICCOLO

ESEMPIO

$$\begin{cases} y_1' = \ln x \cdot y_1 - e^x \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) = f_1(x, y) \\ y_2' = y_2 \cdot (\ln x + e^x \cdot x) = f_2(x, y_1, y_2) = f_2(x, y) \\ y_1(1) = 2 = y_{0,1} \\ y_2(1) = 3 = y_{0,2} \end{cases}$$

$$\underline{f} = (f_1, f_2): A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

DOMINIO

$$A: \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 : x > 0\}$$

Dominio

$$A = \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 : x > 0\}$$

$$(x_0, y_{0,1}, y_{0,2}) = (1, 2, 3) \in A$$

ESISTE ALMENO UNA SOLUZIONE

$$\underline{y} : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

PER UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

VALUTO LA LIP IN UN GENERICO
COMPATTO $R \subset A$

} PEANO
GENERALIZZATO

$$\begin{cases} y'_1 = \ln x \cdot y_1 - e^x \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) = f_1(x, \underline{y}) \\ y'_2 = y_2 \cdot (\ln x + \cos^2 x) = f_2(x, y_1, y_2) = f_2(x, \underline{y}) \\ y_1(1) = 2 = y_{0,1} \\ y_2(1) = 3 = y_{0,2} \end{cases}$$

$$\underline{f} = (f_1, f_2) : A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$A = \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 : x > 0\}$$

$$(x_0, y_{0,1}, y_{0,2}) = (1, 2, 3) \in A$$

ESISTE ALMENO UNA SOLUZIONE

$$\underline{y} : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

PER UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

VALUTO LA LIP IN UN GENERICO
COMPATTO $R \subset A$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y_1} = \ln x \quad \frac{\partial f_1}{\partial y_2} = -e^x$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y_1} = 0 \quad \frac{\partial f_2}{\partial y_2} = \ln x + \cos^2 x$$

$$\text{TUTTE LE } \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \quad (i=1,2 \text{ E } j=1,2)$$

SONO FUNZIONI CONTINUE

$$\frac{\partial f_i}{\partial y_j} : A \rightarrow \mathbb{R}$$

$$M_R = \max \{ M_{1,1}, R \}$$

E DUNQUE SONO CONTINUE
IN $\forall R$ (COMPATTO) $\subset A$

$$\Rightarrow \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \right| < M_{1,1}, R \Rightarrow \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \right| < M_R$$

$$\begin{cases} y_1' = \ln x \cdot y_1 - e^x \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) = f_1(x, y) \\ y_2' = y_2 \cdot (\ln x + \cos^2 x) = f_2(x, y_1, y_2) = f_2(x, y) \\ y_1(1) = 2 = y_{0,1} \\ y_2(1) = 3 = y_{0,2} \end{cases}$$

$$\underline{f} = (f_1, f_2) : A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$A : \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 : x > 0\}$$

$$(x_0, y_{0,1}, y_{0,2}) = (1, 2, 3) \in A$$

ESISTE ALMENO UNA SOLUZIONE

$$\underline{y} : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

PER UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

VALUTO LA LIP IN UN GENERICO
COMPATTO $R \subset A$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y_1} = \ln x \quad \frac{\partial f_1}{\partial y_2} = -e^x$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y_1} = 0$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y_2} = \ln x + \cos^2 x$$

$$\text{TUTTE LE } \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \quad (i=1,2 \text{ E } j=1,2)$$

SONO FUNZIONI CONTINUE

$$\frac{\partial f_i}{\partial y_j} : A \rightarrow \mathbb{R}$$

E DUNQUE SONO CONTINUE
IN $\forall R$ (COMPATTO) $\subset A$

$$\Rightarrow \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \right| < M_R \Rightarrow \underline{f} \text{ LIP}$$

$$\begin{cases} y_1' = \ln x \cdot y_1 - e^x \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) = f_1(x, y) \\ y_2' = y_2 \cdot (\ln x + \cos^2 x) = f_2(x, y_1, y_2) = f_2(x, y) \\ y_1(1) = 2 = y_{0,1} \\ y_2(1) = 3 = y_{0,2} \end{cases}$$

$$\underline{f} = (f_1, f_2) : A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$A : \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 : x > 0\}$$

$$(x_0, y_{0,1}, y_{0,2}) = (1, 2, 3) \in A$$

ESISTE ALMENO UNA SOLUZIONE

$$\underline{y} : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

PER UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

VALUTO LA LIP IN UN GENERICO
COMPATTO $R \subset A$

$$\exists! \underline{y} : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ SOLUZIONE}$$

$$\exists! y_1 : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\exists! y_2 : [1-s, 1+s] \rightarrow \mathbb{R}$$

TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ IN GRANDE (GLOBALE)

PER ODE DEL I ORDINE

SI FISSA A PRIORI L'INTERVALLO SU CUI

VALUTARE ESISTENZA ED UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

SI CONSIDERA UNA STRISCIA

$$S = [a, b] \times \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

Hyp:
1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

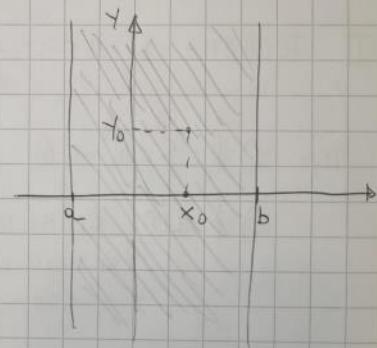
CONTINUA IN S

2) f LIMITATA IN S $\Leftrightarrow \exists M > 0$

$$\forall (x, y) \in S, |f(x, y)| \leq M$$

3) f LIP $\forall R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$

$$\forall R = [I \times K] \subset S$$



TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ IN GRANDE (GLOBALE)

PER ODE DEL I ORDINE

SI FISSA A PRIORI L'INTERVALLO SU CUI

VALUTARE ESISTENZA ED UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

SI CONSIDERA UNA STRISCIA

$$S = [a, b] \times \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

Hyp:
1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

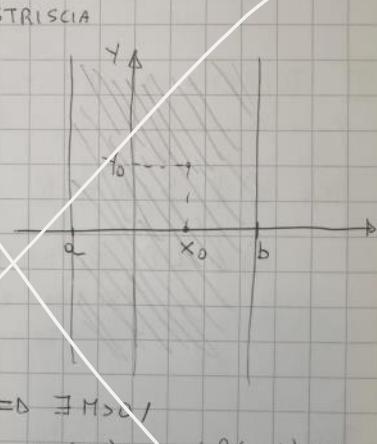
CONTINUA IN S

2) f LIMITATA IN S $\Leftrightarrow \exists M > 0$

$$\forall (x, y) \in S, |f(x, y)| \leq M$$

3) f LIP $\forall R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$

$$\forall R = [I \times K] \subset S$$



TES

$$\forall (x_0, y_0) \in S \exists! y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

SOLUZIONE DEL P.C. IN GRANDE

N.B. = UN RETTANGOLO SOLO CHIUSO
(E NON ANCHE LIMITATO) POTREBBE
ESSERE TUTTA LA STRISCIA

TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ IN GRANDE (GLOBALE)
PER ODE DEL I ORDINE

SI FISSA A PRIORI L'INTERVALLO SU CUI
VALUTARE ESISTENZA ED UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

SI CONSIDERA UNA STRISCIA

$$S = [a, b] \times \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

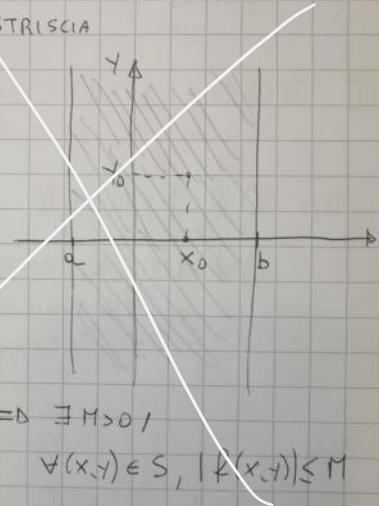
Hyp:
1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

CONTINUA IN S

2) f LIMITATA IN S $\Leftrightarrow \exists M > 0 /$

$$\forall (x, y) \in S, |f(x, y)| \leq M$$

3) f LIP $\forall R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$
 $\forall R = (I \times K) \subset S$



II TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ
GLOBALE

Hyp: 1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ CONTINUA IN S

2) f LIP GLOBALEMENTE IN S

(SI CONSIDERA TUTTA LA
STRISCIA IN BLOCCO)

TESI:

$$\forall (x_0, y_0) \in S \quad \exists ! y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

SOLUZIONE DEL P.C. IN GRANDE

• f LIP $\forall R$ CHIUSO CA

OVVERO

$$\forall R = (I \times K) \subset A, \exists L_R > 0 /$$

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in K,$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L_R |y_1 - y_2|$$

f LIP GLOBALEMENTE IN $S = [a, b] \times \mathbb{R}$
(SI CONSIDERA TUTTA LA
STRISCIA IN BLOCCO)

OVVERO

$$\exists L > 0 /$$

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

**I TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ GLOBALE
DELLA SOLUZIONE PER SISTEMI DI
ODE DEL I ORDINE**

SI CONSIDERA $S = [a, b] \times \mathbb{R}^n$

$$\begin{cases} \underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y}) \\ \underline{y}(x_0) = \underline{y}_0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \underline{f} &: [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \\ f_i &: [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \end{aligned}$$

$$i=1, \dots, n$$

- Hyp:
- 1) f_i CONTINUE IN S ($i=1, 2, \dots, n$)
 - 2) f_i LIMITATE IN S ($i=1, 2, \dots, n$)
 - 3) f_i LIP $\wedge R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$
($i=1, 2, \dots, n$)

II TEOREMA

Hyp: 1) $\underline{f} : [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

CONTINUA IN $S = [a, b] \times \mathbb{R}^n$

2) \underline{f} LIP GLOBALMENTE IN S

TESI:

$$\forall (x_0, \underline{y}_0) \in S \quad \exists! \underline{y} : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

SOLUZIONE DEL P.C. IN GRANDE

$$\exists! y_i : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(i=1, \dots, n)$$

$$\begin{cases} y'_1 = \cos x \cdot y_1 + x^3 \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) \\ y'_2 = -y_1 + e^{-3x} \cdot y_2 + \ln(x^2+1) = f_2(x, y_1, y_2) \end{cases}$$

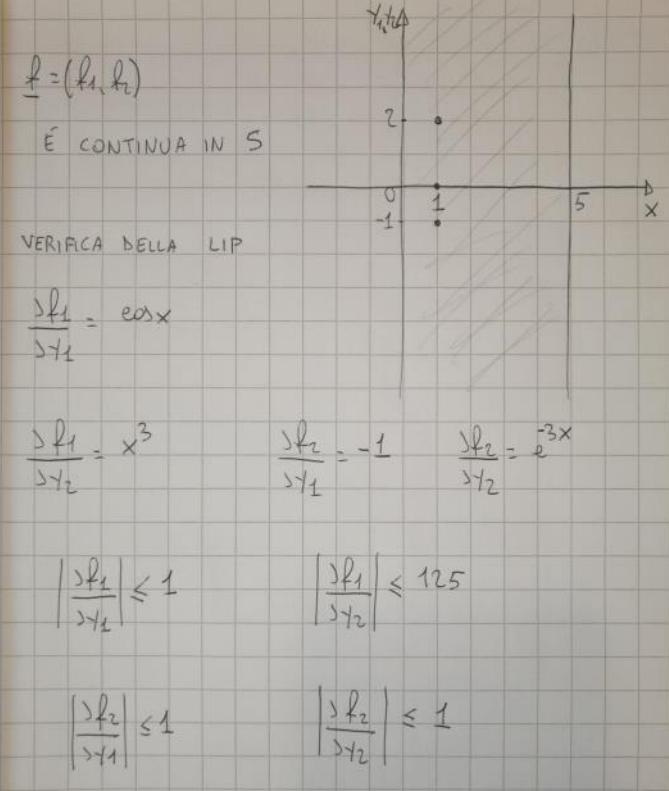
$y_1(1) = 2$
 $y_2(1) = -1$

$$S = [0, 5] \times \mathbb{R}^2$$

$$\begin{cases} y'_1 = \cos x \cdot y_1 + x^3 \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) \\ y'_2 = -y_1 + e^{-3x} \cdot y_2 + \ln(x^2+1) = f_2(x, y_1, y_2) \end{cases}$$

$y_1(1) = 2$
 $y_2(1) = -1$

$$S = [0, 5] \times \mathbb{R}^2$$



Seconda Parte

- Esistenza ed unicità in grande
- ODE Lineari (ODEL)
- ODE Lineari Omogenee (ODELO)
- ODELO a coefficienti costanti

$$y' = f(x, y) \quad \begin{matrix} \text{due punti della} \\ \text{sessa } y \end{matrix}$$

$f: A \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$\forall R = (I \times K) \subset A, \exists L_R > 0 /$$

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in K,$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L_R |y_1 - y_2|$$

$$\underline{y}' = f(\underline{x}, \underline{y}) \Rightarrow \begin{cases} y'_1 = f_1(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \\ y'_2 = f_2(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \\ \vdots \\ y'_m = f_m(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \end{cases}$$

$$f_i: A \subseteq \mathbb{R}^{m+1} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$R: I \times K \quad \begin{matrix} \text{due vettori:} \\ \text{vettore } y \end{matrix}$$

$$I = [a, b] \quad K = [c_1, d_1] \times [c_2, d_2] \times \dots \times [c_n, d_n]$$

$$\forall x \in I, \forall y_A, y_B \in K, \exists L_R > 0 /$$

$$|f_i(x, y_A) - f_i(x, y_B)| \leq L_R \cdot \sum_{j=1}^m |y_{j,A} - y_{j,B}|$$

SE f_i È CONTINUA E $\frac{\partial f_i}{\partial y_j}$ ($j = 1, 2, \dots, n$) SONO CONTINUE

E LIMITATE IN A $\Rightarrow f_i$ È LIP

$$y^i = f(x, y)$$

$$f: A \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\forall R = (\underline{I} \times K) \subset A \exists L_R > 0$$

$$\forall x \in \underline{I}, \forall y_1, y_2 \in K,$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L_R |y_1 - y_2|$$

→

$$\underline{y}^i = f_i(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$y_1^i = f_1(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$y_2^i = f_2(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$\vdots$$

$$y_m^i = f_m(x, y_1, y_2, \dots, y_n)$$

$$f_i: A \subseteq \mathbb{R}^{m+1} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$R = \underline{I} \times K$$

$$\Gamma_1, \Gamma_2, \dots, \Gamma_n, \Gamma_{n+1}, \Gamma_{n+2}, \dots, \Gamma_{n+m+1}$$

DIM:

$$|f_i(x, \underline{y}_A) - f_i(x, \underline{y}_B)| = \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_1} (y_{1,A} - y_{1,B}) + \frac{\partial f_i}{\partial y_2} (y_{2,A} - y_{2,B}) + \dots + \frac{\partial f_i}{\partial y_m} (y_{m,A} - y_{m,B}) \right| \leq \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_1} \right| |y_{1,A} - y_{1,B}| + \dots + \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_m} \right| |y_{m,A} - y_{m,B}|$$

$$\text{SE PER HYP } \left| \frac{\partial f_i}{\partial y_j} \right| \leq L_R \quad \forall j = 1, 2, \dots, m$$

$$\Rightarrow |f_i(x, \underline{y}_A) - f_i(x, \underline{y}_B)| \leq L_R \sum_{j=1}^m |y_{j,A} - y_{j,B}|$$

OVIAMENTE:

$$\begin{aligned} 1) f: [a, b] \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R} &\quad \text{CONTINUA} \\ 2) f \text{ GLOBALMENTE LIP} &\end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \begin{array}{l} \text{Y UNICA} \\ \text{SOLUZIONE} \end{array}$$

SE f NON È LIP $\nexists \text{ Y NON SIA UNICA}$

ESEMPIO

$$y^2 = xy^2 = f(x, y)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 2xy$$

$$S: [a, b] \times \mathbb{R}$$

**TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ IN GRANDE (GLOBALE)
PER ODE DEL I ORDINE**

SI FISSA A PRIORI L'INTERVALLO SU CUI
VALUTARE ESISTENZA ED UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

SI CONSIDERA UNA STRISCIA

$$S = [a, b] \times \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

Hyp:
1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

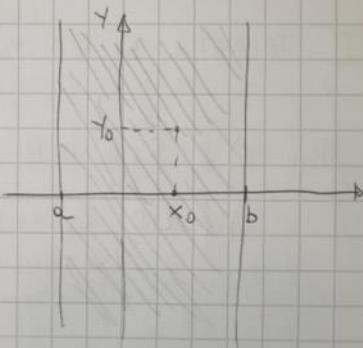
CONTINUA IN S

2) f LIMITATA IN S $\Leftrightarrow \exists M > 0$

$$\forall (x, y) \in S, |f(x, y)| \leq M$$

3) f LIP $\forall R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$

$$\forall R = [I \times K] \subset S$$



**TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ IN GRANDE (GLOBALE)
PER ODE DEL I ORDINE**

SI FISSA A PRIORI L'INTERVALLO SU CUI
VALUTARE ESISTENZA ED UNICITÀ DELLA SOLUZIONE

SI CONSIDERA UNA STRISCIA

$$S = [a, b] \times \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

Hyp:
1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

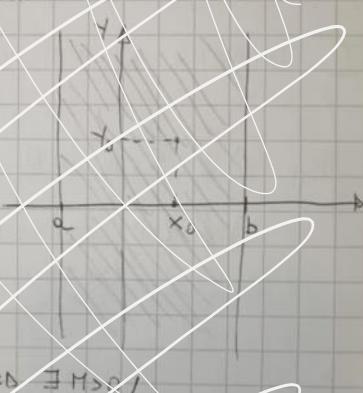
CONTINUA IN S

2) f LIMITATA IN S $\Leftrightarrow \exists M > 0$

$$\forall (x, y) \in S, |f(x, y)| \leq M$$

3) f LIP $\forall R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$

$$\forall R = [I \times K] \subset S$$



TESI

$$\forall (x_0, y_0) \in S \quad \exists! y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

SOLUZIONE DEL P.C. IN GRANDE

N.B. = UN RETTANGOLO SOLO CHIUSO
(E NON ANCHE LIMITATO) POTREBBE
ESSERE TUTTA LA STRISCIA

**II TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ
GLOBALE**

Hyp: 1) $f: S \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ CONTINUA IN S

2) f LIP GLOBALEMENTE IN S

(SI CONSIDERA TUTTA LA
STRISCIA IN BLOCCO)

TESI:

$$\forall (x_0, y_0) \in S \quad \exists! y: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

SOLUZIONE DEL P.C. IN GRANDE

f LIP $\wedge R$ CHIUSO $\subset A$

OVVERO

$$\forall R = (I \times K) \subset A, \exists L_R > 0 \mid$$

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in K,$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L_R |y_1 - y_2|$$

f LIP GLOBALMENTE IN $S = [a, b] \times \mathbb{R}$
(SI CONSIDERA TUTTA LA STRISCIA IN BLOCCO)

OVVERO

$$\exists L > 0 \mid$$

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

I TEOREMA DI ESISTENZA ED UNICITÀ GLOBALE DELLA SOLUZIONE PER SISTEMI DI ODE DEL I ORDINE

SI CONSIDERA $S = [a, b] \times \mathbb{R}^n$

$$\begin{cases} \underline{y}' = \underline{f}(x, \underline{y}) \\ \underline{y}(x_0) = \underline{y}_0 \end{cases}$$

$\underline{f}: [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

$\underline{f}_i: [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$i=1, \dots, n$

Hyp: 1) f_i CONTINUE IN S ($i=1, 2, \dots, n$)

2) f_i LIMITATE IN S ($i=1, 2, \dots, n$)

3) f_i LIP $\wedge R$ CHIUSO E LIMITATO $\subset S$
($i=1, 2, \dots, n$)

II TEOREMA

Hyp: 1) $\underline{f}: [a, b] \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

CONTINUA IN $S = [a, b] \times \mathbb{R}^n$

2) \underline{f} LIP GLOBALMENTE IN S

TESI:

$$\forall (x_0, \underline{y}_0) \in S \ \exists! \underline{y}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

SOLUZIONE DEL P.C. IN GRANDE

$$\exists! \underline{y}_i: [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

$$\begin{cases} y'_1 = \cos x \cdot y_1 + x^3 \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) \\ y'_2 = -y_1 + e^{-3x} \cdot y_2 + \ln(x^2+1) = f_2(x, y_1, y_2) \end{cases}$$

$y_1(1) = 2$
 $y_2(1) = -1$

Intervallo fissato a priori

$$S = [0, 5] \times \mathbb{R}^2$$

$$\begin{cases} y'_1 = \cos x \cdot y_1 + x^3 \cdot y_2 = f_1(x, y_1, y_2) \\ y'_2 = -y_1 + e^{-3x} \cdot y_2 + \ln(x^2+1) = f_2(x, y_1, y_2) \end{cases}$$

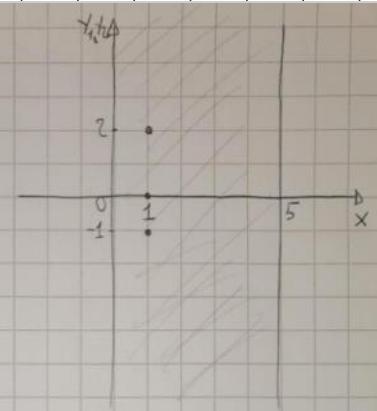
$y_1(1) = 2$
 $y_2(1) = -1$

$$S = [0, 5] \times \mathbb{R}^2$$

Verifica che sia LIP

$$f = (f_1, f_2)$$

È CONTINUA IN S



VERIFICA DELLA LIP

$$\frac{\partial f_1}{\partial y_1} = \cos x$$

$$\frac{\partial f_1}{\partial y_2} = x^3$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y_1} = -1$$

$$\frac{\partial f_2}{\partial y_2} = e^{-3x}$$

$$\left| \frac{\partial f_1}{\partial y_2} \right| \leq 1$$

$$\left| \frac{\partial f_1}{\partial y_2} \right| \leq 125$$

$$\left| \frac{\partial f_2}{\partial y_1} \right| \leq 1$$

$$\left| \frac{\partial f_2}{\partial y_2} \right| \leq 1$$

IMPORTANZA DEI TEOREMI APPENA STUDIATI

ESISTE UNA CLASSE DI ODE IN CUI LA SOLUZIONE ESISTE ED È UNICA IN UNA STRISCIA ASSEGNATA?

ODE LINEARI

SONO EQUAZIONI IN CUI TUTTE LE DERIVATE HANNO UN ESPONENTE MASSIMO DI ELEVAMENTO A POTENZA PARI A 1

$$y'' + 5x y' + 16x^7 y = 18 \sin(x)$$

SI RICORDA CHE $y = y^{(0)}$

ODE LINEARI DEL PRIMO ORDINE

$$a(x) \cdot y' = b(x) \cdot y + c(x)$$

$$S = I \times \mathbb{R}$$

$$a(x), b(x), c(x) : I \rightarrow \mathbb{R}$$

$$S = [a, b] \times \mathbb{R}$$

SUPPONENDO $a(x) \neq 0 \quad \forall x \in I$

$$y' = \frac{b(x)}{a(x)} \cdot y + \frac{c(x)}{a(x)} \Rightarrow y' = P(x)y + q(x)$$

$$\begin{cases} y' = P(x)y + q(x) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

CONTINUA
IN S

$$P(x), q(x) : I \rightarrow \mathbb{R}$$

CONTINUE IN I CHIUSO E LIMITATO

$$\Rightarrow |P(x)| \leq M_p, |q(x)| \leq M_q \text{ IN } I$$

VERIFICA LIP GLOBALE IN S

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}, \exists L \geq 0 \mid$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| = |P(x) \cdot y_1 + q(x) - P(x) \cdot y_2 - q(x)| =$$

$$= |P(x) \cdot y_1 - P(x) \cdot y_2| \leq |P(x)| \cdot |y_1 - y_2| \leq M_p \cdot |y_1 - y_2|$$

$$\begin{cases} y' = p(x) \cdot y + q(x) = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

CONTINUA
IN S

$$p(x), q(x) : I \rightarrow \mathbb{R}$$

CONTINUE IN I CHIUSO E LIMITATO

$$\Rightarrow |p(x)| \leq M_p, |q(x)| \leq M_q \text{ IN } I$$

VERIFICA LIP GLOBALE IN S

$$\forall x \in I, \forall y_1, y_2 \in \mathbb{R}, \exists L > 0 \mid$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \leq L |y_1 - y_2|$$

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| = |p(x) \cdot y_1 + q(x) - p(x) \cdot y_2 - q(x)| =$$

$$= |p(x) \cdot y_1 - p(x) \cdot y_2| \leq |p(x)| \cdot |y_1 - y_2| \leq M_p \cdot |y_1 - y_2|$$

ODE LINEARI DI ORDINE n

$$a_0(x) \cdot y^{(n)} + a_1(x) y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x) y' + a_n(x) y = b(x)$$

SE IL TERMINE NOTO $b(x) = 0 \Rightarrow$ ODE LINEARE OMOGENEA

PROPRIETÀ DI UNA ODE LINEARE OMOGENEA

① SE $y_1(x)$ È SOLUZIONE PARTICOLARE, ALLORA

ANCHE $C y_1(x)$ (CON C COSTANTE ARBITRARIA)

È SOLUZIONE

Barattabile: se y_1 è soluzione, la causa dà zero. Se invece considero $C \cdot y_1$, nella derivata avrò come coefficiente C da mettere a raccoglimento dunque anche C è soluziona

ESEMPIO

$$\begin{cases} y' = (\cos x) \cdot y + \sin x \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

$$S = [-10, 50] \times \mathbb{R}$$

ANALOGAMENTE PER SISTEMI DI ODE LINEARI
DEL PRIMO ORDINE

$$\begin{cases} y_i' = a_{1,i}(x) y_1 + a_{2,i}(x) y_2 + \dots + a_{n,i}(x) y_n + b_i(x) \\ i = 1, \dots, n \end{cases}$$

$$a_{i,j}(x), b_i(x) : I = [a, b] \rightarrow \mathbb{R} \text{ CONTINUE}$$

E OVIAMENTE LIMITATE ESSERNO I UN COMPATTO

Dato una equazione differenziale di ordine n
la si può convertire in un sistema
di n equazioni del primo ordine

$$\begin{aligned} a_0(x) \cdot y_1^{(n)} + a_1(x) y_1^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x) y_1' + a_n(x) y_1 &= 0 \\ a_0(x) \cdot [C y_1^{(n)}] + a_1(x) \cdot [C y_1^{(n-1)}] + \dots + a_n(x) [C y_1] &= \\ = C \left[a_0(x) \cdot y_1^{(n)} + a_1(x) y_1^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x) y_1' + a_n(x) y_1 \right] &= 0 \end{aligned}$$

ODE LINEARI DI ORDINE m

$$a_0(x) \cdot y^{(m)} + a_1(x) y^{(m-1)} + \dots + a_{m-1}(x) \cdot y' + a_m(x) y = b(x)$$

SE IL TERMINE NOTO $b(x) = 0 \Rightarrow$ ODE LINEARE
OMOGENEA

PROPRIETÀ DI UNA ODE LINEARE OMOCNEA

② SE $y_1(x)$ E $y_2(x)$ SONO 2 SOLUZIONI

DELL'ODE LINEARE OMOCNEA DI ORDINE m ,

ALLORA ANCHE UNA LORO COMBINAZIONE

LINEARE $c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x)$ È SOLUZIONE

ricchiaia il principio di
sopposizione della fisica



Quando il problema è lineare,
una soluzione è anche la
combinazione lineare di soluzioni
semplici (che sono due o più)

ODE LINEARI DI ORDINE m

$$a_0(x) \cdot y^{(m)} + a_1(x) y^{(m-1)} + \dots + a_{m-1}(x) \cdot y' + a_m(x) y = b(x)$$

SE IL TERMINE NOTO $b(x) = 0 \Rightarrow$ ODE LINEARE
OMOGENEA

PROPRIETÀ DI UNA ODE LINEARE OMOCNEA

③ PIÙ IN GENERALE, PER UNA ODE LINEARE
E OMOCNEA, SE $y_1(x), y_2(x), \dots, y_m(x)$
DI ORDINE m

SONO m SOLUZIONI, ALLORA ANCHE

$$y(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) + \dots + c_m y_m(x)$$

È SOLUZIONE

DATO CHE $m =$ ORDINE DI ODE

$m =$ NUMERO DI COSTANTI
ARBITRARIE

$y(x)$ PUÒ CONSIDERARSI INTEGRALE
GENERALE???

ODE LINEARI DI ORDINE n

$$a_0(x) \cdot y^{(n)} + a_1(x) y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x) y' + a_n(x) y = b(x)$$

SE IL TERMINE NOTO $b(x) = 0$ \Rightarrow ODE LINEARE OMOGENEA

PROPRIETÀ DI UNA ODE LINEARE OMOGENEA

SI, SE $y_1(x), y_2(x), \dots, y_m(x)$ SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI

$$c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) + \dots + c_m y_m(x) = 0$$

$$\text{SOLO SE } c_1 = c_2 = \dots = c_m = 0$$

3) PIÙ IN GENERALE, PER UNA ODE LINEARE E OMOGENEA, SE $y_1(x), y_2(x), \dots, y_m(x)$ DI ORDINE n

SONO n SOLUZIONI, ALLORA ANCHE

$$y(x) = c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) + \dots + c_m y_m(x)$$

È SOLUZIONE

DATO CHE $m = \text{ORDINE DI ODE}$

$m = \text{NUMERO DI COSTANTI ARBITRARIE}$

$y(x)$ PUÒ CONSIDERARSI INTEGRALE GENERALE???

COME VERIFICARE IN GENERALE SE $y_1(x), \dots, y_m(x)$ SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI?

$$\begin{cases} c_1 y_1 + c_2 y_2 + \dots + c_n y_m = 0 \\ c_1 y_1' + c_2 y_2' + \dots + c_n y_m' = 0 \\ \vdots \\ c_1 y_1^{(n-1)} + c_2 y_2^{(n-1)} + \dots + c_n y_m^{(n-1)} = 0 \end{cases}$$

$$y_i := y_i(x)$$

COMBINAZIONI LINEARI
↓
ottengo n equazioni in n incognite

!!! Dei vettori linearmente indipendenti individuano la base di uno spazio vettoriale

$$\underline{\underline{W}}(x) = \begin{pmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_m \\ y_1' & y_2' & & y_m' \\ \vdots & & & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & & y_m^{(n-1)} \end{pmatrix}$$

MATRICE WRONSKIANA

cose di RANGO PIENO

$$\text{Seo. se } \det(\underline{\underline{W}}(x)) \neq 0$$

$$\forall x \in I$$

ESEMPIO

DIRE SE SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI

a) x, x^2, x^3

b) $e^x, 2e^x, e^{2x}$

c) $e^x, x e^x, x^2 e^x$

c) e^x, xe^x, x^2e^x

$$a) \begin{array}{c} f' \\ f'' \end{array} \left(\begin{array}{ccc} x & x^2 & x^3 \\ 1 & 2x & 3x^2 \\ 0 & 2 & 6x \end{array} \right) = x \cdot \begin{vmatrix} 2x & 3x^2 \\ 2 & 6x \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} x^2 & x^3 \\ 2 & 6x \end{vmatrix} =$$

$$= x(12x^2 - 6x^2) - (6x^3 - 2x^3) = 2x^3$$

$$2x^3 \neq 0 \quad \text{DIN } x \neq 0 \rightarrow \text{Stasca per non compendere } x=0$$

DIRE SE SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI

a) x, x^2, x^3

b) $e^x, 2e^x, e^{2x}$

c) e^x, xe^x, x^2e^x

$$b) \begin{array}{c} 1^a \\ f' \\ f'' \end{array} \left(\begin{array}{ccc} e^x & 2e^x & e^{2x} \\ e^x & 2e^x & 2e^{2x} \\ e^x & 2e^x & 4e^{2x} \end{array} \right) = 0$$

I e II COLONNA
SONO
PROPORTZIONALI

DIRE SE SONO LINEARMENTE INDEPENDENTI

a) x, x^2, x^3

b) $e^x, 2e^x, e^{2x}$

c) e^x, xe^x, x^2e^x

$D = F - R = *$

VERIFICARE PER CASA:

d) $e^x \cos x, e^x \sin x$

e) e^{3x}, e^{-2x}, e^{5x}

$$c) \begin{vmatrix} e^x & xe^x & x^2e^x \\ e^x & 2e^x + xe^x & 2xe^x + x^2e^x \\ x & \downarrow & \downarrow \end{vmatrix} = 2e^{3x} \neq 0$$

ma la esponenziale è pari a 0

$$\begin{vmatrix} e^x & x^2 + xe^x & xe^x + x^2e^x \\ e^x & 2e^x + xe^x & 2e^x + 4xe^x + x^2e^x \end{vmatrix} = 2e^{2x} \neq 0$$

$\forall x \in \mathbb{R}$

ODE LINEARI, OMOGENEE E A COEFFICIENTI COSTANTI

Semplificazione:

$$a_0 y^{(m)} + a_1 y^{(m-1)} + \dots + a_{n-1} y' + a_n y = 0$$

ESEMPI:

$$m=1$$

$$y' = Ky$$

$$y = Ce^{Kx}$$

SOLUZIONE

$$y' = 5y$$

$$y = Ce^{5x}$$

GENERALI

$$y = e^{Kx}$$

SOLUZIONE PARTICOLARE

$y = e^{\lambda x}$ È SOLUZIONE DI UNA ODE LINEARE

OMOGENEA, A COEFFICIENTI COSTANTI, DI ORDINE n ?

$$y = e^{\lambda x} \quad y' = \lambda e^{\lambda x} \quad y'' = \lambda^2 e^{\lambda x}$$

$$y^{(n)} = \lambda^n e^{\lambda x}$$

$$a_0 [\lambda^n e^{\lambda x}] + a_1 [\lambda^{n-1} \cdot e^{\lambda x}] + \dots + a_{n-1} [\lambda e^{\lambda x}] + a_n \cdot e^{\lambda x} = 0$$

$$= e^{\lambda x} [a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \dots + a_{n-1} \lambda + a_n] = 0$$

LE n SOLUZIONI λ_i ($i=1, 2, \dots, n$)

DELL'EQUAZIONE ALGEBRICA ASSOCIATA

$\Rightarrow y = e^{\lambda_i x}$ SOLUZIONE DELL'ODE

$y = e^{\lambda x}$ È SOLUZIONE DI UNA ODE LINEARE
OMOGENEA, A COEFFICIENTI COSTANTI, DI ORDINE n ?

$$y = e^{\lambda x} \quad y' = \lambda e^{\lambda x} \quad y'' = \lambda^2 e^{\lambda x}$$

$$y^{(n)} = \lambda^n \cdot e^{\lambda x}$$

$$a_0 [\lambda^n e^{\lambda x}] + a_1 [\lambda^{n-1} \cdot e^{\lambda x}] + \dots + a_{n-1} [\lambda e^{\lambda x}] + a_n \cdot e^{\lambda x} = 0$$

$$= e^{\lambda x} [a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \dots + a_{n-1} \lambda + a_n] = 0$$

LE n SOLUZIONI λ_i ($i=1, 2, \dots, n$)

DELL'EQUAZIONE ALGEBRICA ASSOCIATA

$\Rightarrow y = e^{\lambda_i x}$ SOLUZIONE DELL'ODE

$m=2$

$$a y'' + b y' + c y = 0 \Rightarrow e^{\lambda x} (\lambda^2 + b\lambda + c) = 0$$

$$\Delta = b^2 - 4ac$$



① $\Delta > 0 \Rightarrow \lambda_1 \neq \lambda_2 \in \mathbb{R}$

$$y(x) = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x}$$

② $\Delta = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 \in \mathbb{R}$

$$y(x) = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 \cdot x \cdot e^{\lambda_1 x}$$

③ $\Delta < 0 \Rightarrow \lambda_{1,2} = \alpha \pm i\beta \in \mathbb{C}, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$

soluzioni complesse e conjugate

$$y(x) = e^{\alpha x} \cdot (c_1 \cos \beta x + c_2 \sin \beta x)$$

ESEMPI

① $y'' - 5y' + 6y = 0 \quad e^{\lambda x} (\lambda^2 - 5\lambda + 6) = 0$

$$y = c_1 e^{2x} + c_2 e^{3x}$$

② $y'' - 2y' + y = 0 \quad e^{\lambda x} (\lambda^2 - 2\lambda + 1) = 0$

$$y = c_1 e^x + c_2 \cdot x \cdot e^x$$

③ $y'' - 2y' + 2y = 0 \quad e^{\lambda x} (\lambda^2 - 2\lambda + 2) = 0 \quad \lambda_{1,2} = 1+i$

$$y = c_1 e^x \cos x + c_2 e^x \sin x$$

$n > 2$ di ordine superiore al 2°

ESEMPI

$$m=5 \quad \lambda_1=3 \quad m=3 \text{ SOL. TRIPLO}$$

$$\lambda_2=2 \quad m=1 \text{ SOL. SINGOLA}$$

$$\lambda_3=-1 \quad m=1 \text{ SOL. SINGOLA}$$

$$y = c_1 e^{3x} + c_2 x \cdot e^{3x} + c_3 x^2 \cdot e^{3x} + c_4 x^3 \cdot e^{3x} + c_5 x^4 \cdot e^{-x}$$

$$m=5 \quad \lambda_1=3 \quad m=1 \text{ SOL. SINGOLA}$$

$$\begin{aligned} \text{soluzioni} \quad & \left\{ \begin{array}{l} \lambda_2=4+5i \quad m=2 \text{ SOL. DOPPIA} \\ \lambda_3=4-5i \quad m=2 \text{ SOL. DOPPIA} \end{array} \right. \\ \text{complese e coniugate} \quad & \end{aligned}$$

$$y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{4x} \cos 5x + c_3 x \cdot e^{4x} \cos 5x \\ + c_4 e^{4x} \sin 5x + c_5 x \cdot e^{4x} \sin 5x$$

Se il grado di una equazione è dispari, almeno una soluzione è reale; le soluzioni complesse e coniugate sono sempre a coppie

ESEMPIO

$$\begin{cases} y'' - 12y' + 35y = 0 \\ y(0) = 1 \\ y'(0) = 2 \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} \text{condizioni AL} \\ \text{CONTORNO} \end{array} \right.$$

$$y = c_1 e^{5x} + c_2 e^{7x}$$

$$y(0) = c_1 + c_2 = 1$$

$$y' = 5c_1 e^{5x} + 7c_2 e^{7x} \quad y'(0) = 5c_1 + 7c_2 = 2$$

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 1 \\ 5c_1 + 7c_2 = 2 \end{cases} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} c_1 &= \frac{5}{2} \\ c_2 &= -\frac{3}{2} \end{aligned}$$

$$y = \frac{5}{2} e^{5x} - \frac{3}{2} e^{7x}$$



Terza Parte

- ODE Lineari non omogenee
- Metodo della variazione delle costanti
- Altri schemi di ODE
- Risoluzione numerica di ODE
- Applicazioni in Fisica

ODE LINEARI NON OMOGENEE

$$a_0(x) y^{(n)} + a_1(x) y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x) y' + a_n(x) y = b(x)$$

$$y(x) = y_{\text{OMO}}(x) + y_p(x)$$



SOLUZIONE

Generale

DELL'ODE OMOGENEA ASSOCIATA

Princípio di sovrapposizione degli effetti

(Vivaldo in prefazione e Bilezzi)

segue il principio di sovrapposizione

delle effetti: se y_0 e y_1 sono

due soluzioni, allora la combinazione

$y_0 + y_1$ è soluzione

DIM:

$$a_0(x) [y_{\text{OMO}}^{(n)} + y_p^{(n)}] + a_1(x) [y_{\text{OMO}}^{(n-1)} + y_p^{(n-1)}] + \dots + a_{n-1}(x) [y_{\text{OMO}}' + y_p'] + a_n(x) [y_{\text{OMO}} + y_p] = b(x)$$

$$a_0(x) y_p^{(n)} + a_1(x) y_p^{(n-1)} + \dots + a_n(x) y_p = b(x)$$

COME CALCOLARE $y_p(x)$?

METODO DELLA VARIAZIONE DELLE COSTANTI
(METODO DI LAGRANGE)

METODO DELLA VARIAZIONE DELLE COSTANTI (METODO DI LAGRANGE)

CASO $m=2$ ESTENDIBILE AD m GENERICO

$$y'' + a_1(x)y' + a_2(x)y = b(x)$$

SIANO y_1 E y_2 LE SOLUZIONI DELL'OMOGENEA ASSOCIATA

Allora posso la relazione:

$$y_p = c_1(x)y_1 + c_2(x)y_2 \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{INFATTI:} \\ \text{se } y_1 \text{ e } y_2 \text{ sono soluzioni,} \\ \text{anche la loro combinazione} \\ \text{lineare è soluzione} \end{array} \right.$$

NON costanti ma funzioni

$$\begin{aligned} y_p &= c_1'(x)y_1 + c_1(x)y_1' + c_2'(x)y_2 + c_2(x)y_2' = \\ &= (c_1'(x)y_1 + c_2'(x)y_2) + c_1(x)y_1' + c_2(x)y_2' \\ \text{IMPOUNDO } c_1'(x)y_1 + c_2'(x)y_2 &= 0 \rightarrow \begin{array}{l} \text{Poco cose (che } c_1(x) \\ \text{e } c_2(x) \text{ sono delle} \\ \text{costanti)} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{cioè comunque } c_1(x) \\ \text{e } c_2(x)y_2 \text{ sono uguali} \end{array} \\ \Rightarrow b &= y_p = c_1(x)y_1' + c_2(x)y_2' \\ y_p &= c_1'(x)y_1 + c_2'(x)y_2 + c_1(x)y_1' + c_2(x)y_2' \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{le due} \\ \text{espressioni} \\ \text{sono} \\ \text{eguali} \\ \text{perché} \\ \text{valgono} \\ \text{nella} \\ \text{equazione} \\ \text{di} \\ \text{pariemi} \end{array} \right. \\ \text{ADESSO} & \end{aligned}$$

$$y''_p + a_1(x)y'_p + a_2(x)y_p = b(x)$$

$$\begin{aligned} c_1'(x)y_1' + c_2'(x)y_2' + c_1(x)y_1'' + c_2(x)y_2'' + a_1(x)[c_1(x)y_1' + c_2(x)y_2'] \\ + a_2(x)[c_1(x)y_1 + c_2(x)y_2] = b(x) \end{aligned}$$

ADESSO

$$\begin{aligned} y''_p + a_1(x)y'_p + a_2(x)y_p &= b(x) \\ c_1'(x)y_1' + c_2'(x)y_2' + c_1(x)y_1'' + c_2(x)y_2'' + a_1(x)[c_1(x)y_1' + c_2(x)y_2'] \\ + a_2(x)[c_1(x)y_1 + c_2(x)y_2] &= b(x) \\ \text{perciò soluzioni} & \text{Raccolgo a felice coincidenza} \\ \text{dell' onto ancora} & \text{di piccole soluzioni} \\ \text{dell' onto ancora} & \text{dell' onto ancora} \\ c_1(x)[y_1'' + a_1(x)y_1' + a_2(x)y_1] + c_2(x)[y_2'' + a_1(x)y_2' + a_2(x)y_2] & \\ + c_1'(x)y_1' + c_2'(x)y_2' &= b(x) \\ \text{Equazione rimanente} & \end{aligned}$$

$$\begin{cases} c_1'(x) \cdot y_1 + c_2'(x) \cdot y_2 = 0 \rightarrow \text{ord} = 0 \text{ per le primitive} \\ c_1'(x) \cdot y_1' + c_2'(x) \cdot y_2' = b(x) \rightarrow \text{ord} = 1 \text{ per le primitive derivate} \end{cases}$$

MATRICE DEI TERMINI NOTI:

MATRICE LUARDISCIANA

$$\begin{pmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} c_1(x) \\ c_2(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ b(x) \end{pmatrix}$$

Passo a risolvere con il determinante o con altri metodi di risoluzione del sistema

$$c_1(x) = \frac{\begin{vmatrix} 0 & y_2 \\ b(x) & y_2' \end{vmatrix}}{\det(\underline{W}(x))} \quad c_2(x) = \frac{\begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y_1' & b(x) \end{vmatrix}}{\det(\underline{W}(x))}$$

$c_1(x)$ e $c_2(x)$ trovati, faccio i passi da scrittore in $y_p = c_1(x)y_1 + c_2(x)y_2$

GENERALIZZAZIONE PER $m > 2$

$$y^{(n)} + a_1(x)y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1}(x)y' + a_n(x)y = b(x)$$

$$y = y_{\text{OMO}} + y_p$$

y_1, y_2, \dots, y_m SOLUZIONI DELL'OMOGENEA ASSOCIATA

$$y_p = c_1(x)y_1 + c_2(x)y_2 + \dots + c_m(x)y_m$$

$$\left\{ \begin{array}{l} c_1'(x)y_1 + c_2'(x)y_2 + \dots + c_m'(x)y_m = 0 \\ c_1'(x)y_1' + c_2'(x)y_2' + \dots + c_m'(x)y_m' = 0 \\ \vdots \\ c_1'(x)y_1^{(n-1)} + c_2'(x)y_2^{(n-1)} + \dots + c_m'(x)y_m^{(n-1)} = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} c_1'(x)y_1 + c_2'(x)y_2 + \dots + c_m'(x)y_m = 0 \\ c_1'(x)y_1' + c_2'(x)y_2' + \dots + c_m'(x)y_m' = 0 \\ \vdots \\ c_1'(x)y_1^{(n-1)} + c_2'(x)y_2^{(n-1)} + \dots + c_m'(x)y_m^{(n-1)} = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} c_1'(x)y_1 + c_2'(x)y_2 + \dots + c_m'(x)y_m = 0 \\ c_1'(x)y_1' + c_2'(x)y_2' + \dots + c_m'(x)y_m' = 0 \\ \vdots \\ c_1'(x)y_1^{(n-1)} + c_2'(x)y_2^{(n-1)} + \dots + c_m'(x)y_m^{(n-1)} = 0 \\ c_1'(x)y_1^{(n)} + c_2'(x)y_2^{(n)} + \dots + c_m'(x)y_m^{(n)} = b(x) \end{array} \right.$$

solo all'ultimo

CASO $m=1$ ODE del 1° ordine

$$y' + a_1(x)y = b(x)$$

$$\ln|y| = -A_1(x) + C$$

$$y = C e^{-A_1(x)}$$

$$y_p = C_1(x) \cdot e^{-A_1(x)}$$

OMOGENEA ASSOCIATA

$$y' + a_1(x) \cdot y = 0$$

$$y' = -a_1(x) \cdot y$$

$$\frac{dy}{y} = -a_1(x) dx$$

Questa volta ho scritto una equazione

$$\begin{aligned} C_1'(x) \cdot e^{-A_1(x)} &= b(x) \Rightarrow C_1'(x) = e^{A_1(x)} \cdot b(x) \\ C_1(x) &= \int e^{A_1(x)} \cdot b(x) dx \\ y_p &= e^{-A_1(x)} \cdot \int e^{A_1(x)} \cdot b(x) dx = \\ y &= y_{\text{OMO}} + y_p = e^{-A_1(x)} \cdot \left[\int e^{A_1(x)} \cdot b(x) dx + C \right] = \\ &= e^{-A_1(x)} \cdot [G(x) + K + C] \quad K + C := C \end{aligned}$$

$$= e^{-A_1(x)} \cdot [G(x) + K + C] \quad K + C := C$$

$$y = e^{-A_1(x)} \cdot [G(x) + C]$$

MA IN ALCUNI TESTI

FORMULA FINALE / COMPLETA

$$y = e^{-A_1(x)} \cdot \int e^{A_1(x)} \cdot b(x) dx \quad \text{CHE}$$

COMPRENDE ANCHE y_{OMO}

ESERCIZI:

① $y' - 2xy = e^{x^2}$

ODEL NON OMogenea DEL 1° ORDINE DI 10 GRADO

SOLuzIONE: $a_1(x) = 2x \quad -A(x) = x^2$

$$\ln|y| = x^2 + C \quad y_{\text{OMO}} = C \cdot e^{x^2}$$

$$y_p = e^{x^2} \cdot \left[\int e^{-x^2} \cdot e^{x^2} dx \right] = e^{x^2} \cdot \left[\int 1 dx \right] =$$

$$= e^{x^2} (x + C) \quad \Rightarrow \quad y = e^{x^2} (x + C)$$

② $y'' + y = \frac{1}{\ln x}$

ODEL del 2° ordine

$\Delta: \sin x \neq 0 \quad x \neq k\pi$

$y'' + y = 0$ OMOGENEA

la soluz con le esplosioni non sono ASSOCIATA

$\lambda^2 + 1 = 0 \quad \lambda_{1,2} = \pm i$

METODO DI LAGRANGE

$$\begin{cases} c_1'(x) \cos x + c_2'(x) \sin x = 0 \\ -c_1'(x) \sin x + c_2'(x) \cos x = \frac{1}{\ln x} \end{cases}$$

$$W(x) = \begin{pmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{pmatrix} \Rightarrow \det W(x) = 1$$

$$C_1'(x) = \begin{vmatrix} 0 & \sin x \\ \frac{1}{\ln x} & \cos x \end{vmatrix} = -1 \quad C_2'(x) = \begin{vmatrix} \cos x & 0 \\ -\sin x & \frac{1}{\ln x} \end{vmatrix} = \frac{\cos x}{\ln x}$$

$C_1(x) = -x \quad$ integro $\rightarrow C_2(x) = \int \frac{\cos x}{\ln x} dx =$

$$= \ln|\ln x|$$

$$y_p = C_1(x) \cos x + C_2(x) \sin x =$$

$$= -x \cos x + \sin x \cdot \ln|\ln x|$$

$$y = y_{\text{OMO}} + y_p = \cos x (-x + C_1) + \sin x [\ln|\ln x| + C_2]$$

$y' = f(x, y) = a(x) \cdot b(y)$

VARIABILI SEPARABILI

$\frac{dy}{b(y)} = \frac{dx}{a(x)}$

SOLUZIONI COSTANTI: (ODE GENERALMENTE NON LINEARE)

Se $b(y) = 0$, questa è soluzione particolare perché risulta $y' = 0$ e dunque y costante

É LINEARE

SE $b(y) \neq 0$

ESEMPIO

Problema di Cauchy

① $\begin{cases} y' = y^2 = f(x, y) = a(x) \cdot b(y) \\ y(0) = 1 \end{cases}$

$a(x) = 1 \quad b(y) = y^2$

$f(x, y) = y^2 \quad \forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$

$y=0 \Rightarrow y=0$ NON RISPETTA IL VINCOLO

1° STEP!

Cerco le soluzioni costanti e, se non esistono, le escludo.

$$\frac{dy}{dx} = y^2 \quad \frac{dy}{y^2} = dx$$

$$-\frac{1}{y} + K_1 = x + x_2 \quad -\frac{1}{y} = x + (K_2 - K_1) = x + c$$

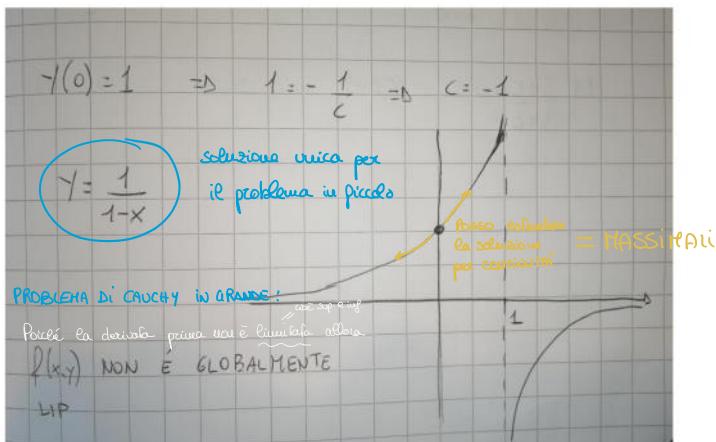
INTEGRALE GENERALE

PROBLEMA "IN PICCOLO" → y' è continua e $y(0)=1$ è al suo dominio
 $(0,1) \in$ dominio di $f(x,y)$ ⇒ $\exists y: [-s, s] \rightarrow \mathbb{R}$

$\frac{dy}{y} = 2y \quad \frac{dy}{y} \text{ LIMITATA}$

Poiché y' continua allora la soluzione è unica e si trova imponendo il vincolo nell'integrale generale.

$\exists! y: [-s, s] \rightarrow \mathbb{R}$



② $\begin{cases} y' = y^2 \\ y(0) = 0 \end{cases}$ È SOLUZIONE COSTANTE

INT. GENERALE $y = -\frac{1}{x+c}$

$0 = -\frac{1}{c} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Nessuna soluzione} \\ \text{coz è falso} \\ \text{il vincolo} \\ \text{y(0)=0} \end{array} \right.$

③ $\begin{cases} y' = (y-1)^2 \\ y(3) = 1 \end{cases}$ $(y-1)^2 = 0 \Rightarrow y = 1$ costante

$y = 1$ È SOLUZIONE DEL P.C.

$A \Rightarrow B$
TA VB

$\frac{dy}{(y-1)^2} = dx \quad -\frac{1}{y-1} = x + c \quad TB \Rightarrow T$

$\frac{dy}{(y-1)^2} = dx \quad -\frac{1}{y-1} = x + c$

INTEGRALE GENERALE

$1-y = \frac{1}{x+c} \Rightarrow y = 1 - \frac{1}{x+c} = \frac{x+c-1}{x+c}$

$1 = \frac{2+c}{3+c} \quad c \neq -3 \quad 3+c = 2+c \quad \# c \in \mathbb{R}$

Dunque l'unica soluzione è quella costante

RISOLUZIONE NUMERICA DI ODE

FUNZIONE LIPSCHITZIANA

- LOCALMENTE:

Se f è eventualmente discontinua e continua e la sua derivata prima è anche continua, allora è localmente lipschitziana.

- GLOBALMENTE:

Se f è eventualmente discontinua e continua e la sua derivata prima è limitata, allora è globalmente lipschitziana ⇒ La funzione è limitata, cioè continua e derivaibile parziali, esse sono limitate

Inoltre, se una funzione è limitata e la sua derivata prima è continua e la stessa per la considerazione di Tale che la funzione è continua in essa

SOL. UNICA PROBLEMA DI CAUCHY IN GRANDE

↓ condizione SUFFICIENTE

Se una funzione è continua e localmente lipschitziana (cioè anche la derivata prima f' è continua) allora esiste una sola soluzione totale (in un piccolo intorno).

Se una è lipschitziana, la soluzione potrebbe non essere unica

ma è comunque una soluzione

SOL. UNICA PROBLEMA DI CAUCHY IN GRANDE

Se una funzione è continua e globalmente lipschitziana (cioè anche la derivata prima f' è continua) allora esiste una sola soluzione globale.

PASSAGGI

Dato un problema di Cauchy, se f è continua allora per il teorema di Peano se esiste almeno una soluzione.

È unica?

RISOLUZIONE NUMERICA DI ODE

ODE 1^o ORDINE

$$\begin{cases} \dot{y} = f(x, y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \Rightarrow dy = f(x, y) dx$$

$$y_1 - y_0 = f(x_0, y_0) \cdot (x_1 - x_0) \quad \text{dove } x_1 = x_0 + h$$

passo di integrazione

valore esatto
+ o - per ogni iterazione

~~$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \Rightarrow dy = f(x, y) dx$$~~

~~$$y_1 - y_0 = f(x_0, y_0) \cdot (x_1 - x_0)$$~~

$$y_1 = y_0 + f(x_0, y_0) \cdot h$$

$$y_2 = y_1 + f(x_1, y_1) \cdot h$$

$$y_m = y_{m-1} + f(x_{m-1}, y_{m-1}) \cdot h$$

con

$$x_n = x_{n-1} + h$$

SCHEMA DI EULERO

ESEMPIO

ODE 1^o ordine omogenea

$$\begin{cases} \dot{y} = 2xy + e^x \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

$$y = e^{x^2}(x+c)$$

$$1 = 1 \cdot (0+c) \quad c=1$$

$$y = e^{x^2}(x+1)$$

teoria per il teorema di Peano si ha che esiste

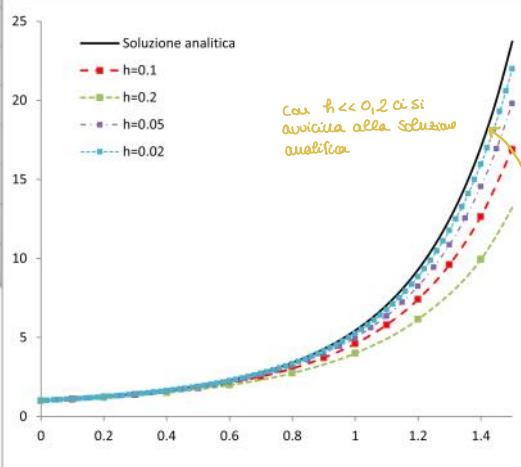
almeno una soluzione.

È unica?

Il problema si basa sul teorema di esistenza ed unicità locale, dunque devo verificare che sia continua e lipschitziana nel vicino cioè devo verificare che la derivata parziale rispetto al vicino sia continua (cioè se è continua sotto così).

ESEMPIO

$$\begin{cases} \dot{y} = 2xy + e^x \\ y(0) = 1 \end{cases}$$



APPLICAZIONI IN FISICA

$$\begin{cases} \ddot{y} = -g \\ y(0) = y_0 \\ \dot{y}(0) = v_0 \end{cases} \quad \begin{aligned} \ddot{y} &= -g \\ \dot{y} &= -\int g dt = -gt + c_1 \\ y &= \int (-gt + c_1) dt = \\ &= -\frac{g}{2}t^2 + c_1 t + c_2 \\ y_0 &= -\frac{g}{2} \cdot 0^2 + c_1 \cdot 0 + c_2 \Rightarrow c_2 = y_0 \\ \dot{y}(0) &= v_0 = -g \cdot 0 + c_1 \Rightarrow c_1 = v_0 \end{aligned}$$

MOTTO UNIFORMEMENTE ACCELERATO

Oscillazioni libere di un corpo pesante

27. Colleghiamo una sfera di massa m all'estremo P di una molla, sospesa nell'altro estremo ad un centro fisso e disposta verticalmente. Assumiamo come sistema di riferimento l'asse verticale y , rivolto verso il basso e con l'origine nel punto O , corrispondente alla posizione d'equilibrio dell'estremo P della molla (fig. 3). All'istante $t = 0$ la sfera viene collegata alla molla: si ha quindi $y = 0$ e $v = 0$ per $t = 0$ (condizioni iniziali).

Sulla sfera agisce la forza peso $F_y = mg$ e la forza di richiamo della molla $F_m = -ky$, dove $k > 0$ indica la costante elastica della molla. La risultante delle forze che agiscono sulla pallina è quindi

$$F = mg - ky. \quad (1)$$

Ricordando che, per il secondo principio della dinamica, è $F = ma$ e che è inoltre

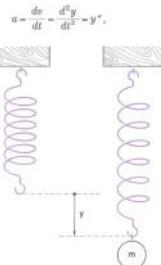


Fig. 3.

$$\begin{aligned} a &= \frac{dy}{dt} = \frac{d^2y}{dt^2} = y'' \\ \text{da (1) diventa} \\ my'' &= mg - ky \rightarrow my'' + ky = mg \\ \text{ossia} \\ y'' + \frac{k}{m}y &= g. \end{aligned} \quad (2)$$

La (2) è un'equazione differenziale lineare non omogenea del secondo ordine. Per risolverla occorre quindi determinare dapprima l'integrale generale dell'equazione omogenea associata:

$$y'' + \frac{k}{m}y = 0. \quad (3)$$

La (3) è formalmente identica all'equazione differenziale risolta al numero precedente. Il suo integrale generale è perciò

$$y = c_1 \cos \sqrt{\frac{k}{m}}t + c_2 \sin \sqrt{\frac{k}{m}}t. \quad (4)$$

Per risolvere la (2) occorre poi determinarne un integrale particolare. È facile verificare che la funzione costante

$$y = \frac{mg}{k}$$

$$\ddot{y} + \frac{k}{m}y = 0 \Rightarrow \lambda^2 + \frac{k}{m} = 0$$

$$\lambda_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{k}{m}} \cdot i$$

y_p :

$$\begin{cases} C_1'(t) \cdot \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) + C_2'(t) \cdot \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) = 0 \\ -C_1(t) \left[\sin(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \right] \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} + C_2(t) \left[\cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \right] \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} = g \end{cases}$$

$$\ddot{y} + \frac{k}{m}y = 0 \Rightarrow \lambda^2 + \frac{k}{m} = 0$$

$$\underline{\underline{W}}(t) = \begin{pmatrix} \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) & \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \\ -\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) & \sqrt{\frac{k}{m}} \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \end{pmatrix}$$

$$\det \underline{\underline{W}}(t) = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

y_p :

$$\begin{cases} C_1'(t) \cdot \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) + C_2'(t) \cdot \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) = 0 \\ -C_1(t) \left[\sin(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \right] \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} + C_2(t) \left[\cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \right] \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} = g \end{cases}$$

$$c_1(t) = \frac{0 \quad \text{sen}(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t)}{\frac{g}{\sqrt{\frac{k}{m}}} \cdot \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t)} = -g \cdot \text{sen}(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \cdot \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$c_1(t) = -g \sqrt{\frac{m}{k}} \cdot \int \text{sen}(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) dt =$$

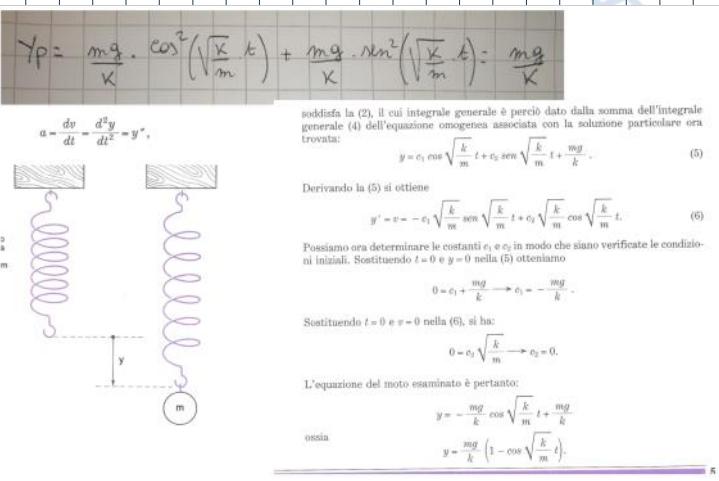
$$= -g \sqrt{\frac{m}{k}} \cdot \sqrt{\frac{m}{k}} \cdot \int \text{sen}(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \cdot \sqrt{\frac{k}{m}} dt =$$

$$= -g \frac{m}{k} \cdot (-\cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t)) = \frac{mg}{k} \cdot \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t)$$

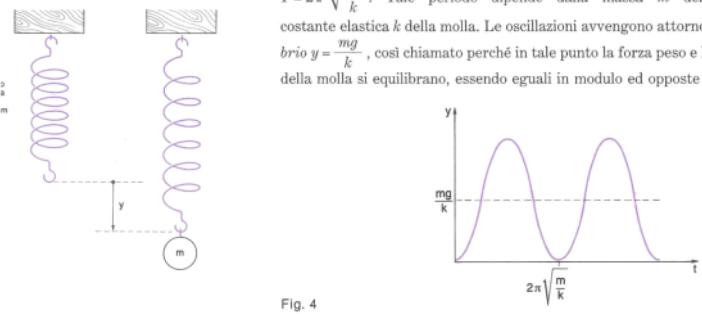
$$c_2(t) = \frac{\cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \quad 0}{\frac{\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot \text{sen}(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) \quad g}{\sqrt{\frac{k}{m}}}} = g \cdot \sqrt{\frac{m}{k}} \cdot \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t)$$

$$c_2(t) = g \cdot \sqrt{\frac{m}{k}} \cdot \sqrt{\frac{m}{k}} \cdot \int \sqrt{\frac{k}{m}} \cdot \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t) dt =$$

$$= g \cdot \frac{m}{k} \cdot \text{sen}(\sqrt{\frac{k}{m}} \cdot t)$$



Dal grafico della legge oraria in figura 4, si può osservare che il moto della sfera è un moto armonico, il cui periodo, detto *periodo proprio del sistema*, è $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$. Tale periodo dipende dalla massa m della sfera e dalla costante elastica k della molla. Le oscillazioni avvengono attorno al *punto di equilibrio* $y = \frac{mg}{k}$, così chiamato perché in tale punto la forza peso e la forza di richiamo della molla si equilibrano, essendo eguali in modulo ed opposte in verso.



Esercitazione finale parte 1

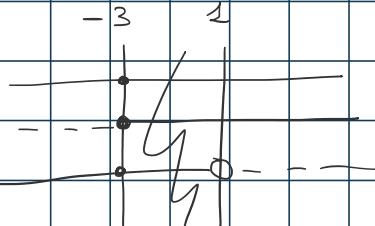
domenica 13 dicembre 2020 15:27

Q1 Dove possiamo definire una soluzioe che rispetti la Lipschitzianità globale

$$\begin{cases} y_1' = \ln(x^2 + 3) y_2 - \cos(\sqrt{x+3}) = f_1(x, y_1, y_2) \\ y_2' = y_1 + y_2 \sin x + \frac{1}{1-x} = f_2(x, y_1, y_2) \end{cases}$$

Dominio: $\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{cases} x^2 + 3 > 0 \\ x + 3 \geq 0 \\ \frac{1}{1-x} > 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x^2 > -3 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} \\ x \geq -3 \\ x < 1 \end{cases}$$



$$f: \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 \mid -3 \leq x < 1\}$$

Cerchiamo dunque una soluzioe tale che $S: [a, b] \times \mathbb{R}^2$
dove è soddisfatto un problema di Cauchy di grande

Ad esempio possiamo scegliere $S: [-2, 0] \times \mathbb{R}^2$ poiché

- 1) È continua
- 2) Per f_2 , poiché è continua presenta almeno una soluzioe
- 3) Poiché le equazioni sono lineari, dunque esiste una sola soluzioe globale
oppure risolvendo il sistema dove pago due parametri:

$$\begin{cases} y_1' = f_1(x, y_1, y_2) \\ y_2' = f_2(x, y_1, y_2) \\ y_1(-2) = 2 \\ y_2(-2) = 1 \end{cases}$$

Verifico le derivate parziali:

$$\frac{\partial f_1}{\partial y_1} = 0 \quad \frac{\partial f_1}{\partial y_2} = \ln(x^2 + 3) \quad \frac{\partial f_2}{\partial y_1} = 1 \quad \frac{\partial f_2}{\partial y_2} = \sin x$$

Sono funzioni solo in x e sono limitate. Possono essere maggiorate
da una unica L di Lipschitz e quindi la funzione vettoriale
 f di componenti f_1 e f_2 è GLOBALMENTE LIPSCHITZIANA

che sono uniche e in Lipschitz e quindi sono univocate
 f di componenti f_1 e f_2 è GLOBALMENTE LIPSCHITZIANA

- (2) Trovare se quali a del sis. La sfuscia $S: [1, 2] \times \mathbb{R}^2$ soddisfa un problema di Cauchy in grande

$$\begin{cases} \sqrt{a^2 - x^2} \cdot y_1' = e^{\cos x} \cdot y_2 & \text{FORMA} \\ \underline{y_2' = \frac{1}{e^x} (y_1 + y_2)} & \text{ESPLICATIVA} \end{cases}$$

Prob. parametrico

Le derivate devono stare sulla sinistra.

Dominio: $A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{cases} a^2 - x^2 > 0 \Rightarrow a^2 > x^2 \Rightarrow -a < x < a \\ e^x \neq 0 \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R} \end{cases}$$

$$A: \{(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 \mid -a < x < a\} = (-a, a) \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$a > 2$ poiché altrimenti non ingloberebbe la sorusia $[1, 2]$

Verifico che sia Lipschitziana ponendo $a = 3$

$$\begin{aligned} \frac{df_1}{dy_2} &= 0 & \frac{df_1}{dy_1} &= \frac{e^{\cos x}}{\sqrt{a^2 - x^2}} && \left. \begin{array}{l} \text{sono frzioni solo di } x \\ \text{Dunque sono continue in} \end{array} \right. \\ \frac{df_2}{dy_1} &= \frac{1}{e^x} & \frac{df_2}{dy_2} &= \frac{1}{e^x} && \left. \begin{array}{l} [1, 2] \text{ è perciò limitata} \\ \text{secondo Weierstrass. Perciò} \\ \text{solo lipschitziane} \end{array} \right. \end{aligned}$$

- (3) Determinare per quali $x \in \mathbb{R}$ e $a \in \mathbb{R}$ per cui è Lip. globalmente

$$\begin{cases} y_1' = p_1(1-x)y_1 + e^x y_2 - \cos x \\ y_2' = \sqrt{a^2 - 1} \cdot y_2 \end{cases}$$

Dominio: $A \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\begin{cases} 1-x > 0 \\ a^2 - 1 \geq 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x < 1 \\ a \leq -1 \vee a \geq 1 \end{cases}$$

Dunque $x < 1 \wedge (a \leq -1 \vee a \geq 1)$ e A: $S(x, y_1, y_2) \in \mathbb{R}^3 \mid x < 1$

Dunque devo trovare una striscia tale che $[x, \beta] \subset (-\infty, 1)$

$$a \leq -1 \vee a \geq 1$$

Scelgo dunque $a = 2$ e $\sigma: [-2, 0]$ e verifico la Lip GLOBALE.

$$\frac{df_1}{dy_1} = \ln(1-x) \quad \frac{df_1}{dy_2} = e^x$$

$$\frac{df_2}{dy_1} = 0 \quad \frac{df_2}{dy_2} = \sqrt{3}$$

Tutte le derivate parziali sono continue nel comparto e dunque, per Weierstrass anche limitate. Perciò è verificata la Lip GLOBALE

Poiché sono anche MONOTONE posso calcolare la costante L di Lipschitz

Valuto la funzione in corrispondenza degli estremi:

$$\frac{df_1}{dy_1} \Rightarrow x = -2 \Rightarrow \ln(3) > 1 \Rightarrow \left| \frac{df_1}{dy_1} \right| \leq \underline{\ln 3} \text{ MAGGIORA la funzione}$$

$$\frac{df_1}{dy_2} \Rightarrow x = 0 \Rightarrow \ln(1) = 0 \Rightarrow \left| \frac{df_1}{dy_2} \right| \leq 1$$

$$\frac{df_2}{dy_1} = 0 \quad \forall x \in \mathbb{I} \Rightarrow \left| \frac{df_2}{dy_1} \right| \leq 0$$

$$\frac{df_2}{dy_2} = \sqrt{3} \quad \forall x \in \mathbb{I} \Rightarrow \left| \frac{df_2}{dy_2} \right| \leq \sqrt{3}$$

Alla fine scelgo la costante maggiore pari a $\sqrt{3}$

4) Verificare se Lipglobale in $S : [a, b] \times \mathbb{R}^3$

$$\begin{cases} y_1' = 6y_1 + 2x \\ y_2' = 7(y_1 - x) + 8y_2 - y_3 \\ y_3' = 7x \end{cases}$$

Di tutto \mathbb{R}^n , dunque posso scegliere a e b senza vincoli
Guardando le 4 primitive e derivate, sono tutte e tre lineari.
Dunque, per verificare se Lip. è sempre verificata
Per trovare una L bisogna di tre punti

Se però vogliessi applicare la linearità, devo verificare
le derivate parziali

$$\frac{dp_1}{dy_1} = 6 \quad \frac{dp_1}{dy_2} = 0 \quad \frac{dp_1}{dy_3} = 0$$

$$\frac{dp_2}{dy_1} = 7 \quad \frac{dp_2}{dy_2} = 8 \quad \frac{dp_2}{dy_3} = -1$$

$$\frac{dp_3}{dy_1} = 0 \quad \frac{dp_3}{dy_2} = 0 \quad \frac{dp_3}{dy_3} = 0$$

Dunque $\exists L$ ed è pari a 8. Però sono limitate

5) PROBLEMA DI CAUCHY

$$\begin{cases} y'' - 3y' + 2y = 3e^{6x} \\ y(1) = 2 \\ y'(1) = 0 \end{cases}$$

① risolvo l'eqo associata:

$$y'' - 3y' + 2y = 0$$

Questa tipo tme soluzione da $e^{\lambda x}$ ($\lambda^2 - 3\lambda + 2 = 0$) dove $\lambda_{1,2} = \frac{3 \pm \sqrt{9-8}}{2}$
perciò una soluzione sarà $y_1 = e^{x}$ e una $y_2 = e^{2x}$

Dunque $y_{\text{gen}} = c_1 \cdot e^x + c_2 \cdot e^{2x}$ mentre $y = y_{\text{gen}} + y_p$

perciò una soluzione sarà $y_1 = e^x$ e una $y_2 = e^{2x}$

Dunque $y_{\text{gen}} = C_1 \cdot e^x + C_2 \cdot e^{2x}$ mentre $y = y_{\text{gen}} + y_p$

Determiniamo la soluzione particolare col metodo di Lagrange:

Scribo $y_p = C_1(x) \cdot e^x + C_2(x) \cdot e^{2x}$ Calcolo la derivata prima:

$$y'_p = \underline{C_1'(x) \cdot e^x} + C_1(x) \cdot e^x + \underline{C_2'(x) \cdot e^{2x}} + 2C_2(x) \cdot e^{2x} \quad \text{Pongo a 0}$$

$$C_1'(x) \cdot e^x + C_2'(x) \cdot e^{2x} = 0 \quad \text{cioè opposti} \quad |C_1(x)| \text{ e } |C_2(x)| \text{ costanti:}$$

Calcolo la derivata seconda:

$$y''_p = C_1'(x) \cdot e^x + C_1(x) \cdot e^x + 2C_2'(x) \cdot e^{2x} + 4C_2(x) \cdot e^{2x}$$

Sostituisco nell'equazione di partenza:

$$y'' - 3y' + 2y = 3e^{6x}$$

↓

$$\cancel{C_1'(x) \cdot e^x} + \cancel{C_1(x) \cdot e^x} + 2\cancel{C_2'(x) \cdot e^{2x}} + 4\cancel{C_2(x) \cdot e^{2x}} - 3\cancel{C_1(x) \cdot e^x} - 6\cancel{C_2(x) \cdot e^{2x}} + 2\cancel{C_1(x) \cdot e^x} + 2\cancel{C_2(x) \cdot e^{2x}} = 3e^{6x}$$

$$\left. \begin{array}{l} C_1'(x) \cdot e^x + C_2'(x) \cdot e^{2x} = 0 \\ C_1'(x) \cdot e^x + 2C_2'(x) \cdot e^{2x} = 3e^{6x} \end{array} \right\}$$

$$W = \begin{vmatrix} e^x & e^{2x} \\ e^x & 2e^{2x} \end{vmatrix} = -e^x \cdot e^{2x} + 2e^x \cdot e^{2x} = -e^{3x} + 2e^{3x} = e^{3x}$$

$$C_1'(x) = \frac{\begin{vmatrix} 0 & e^{2x} \\ 3e^{6x} & 2e^{2x} \end{vmatrix}}{\det W} = \frac{0 - 3e^{2x} \cdot e^{6x}}{e^{3x}} = \frac{-3e^{8x}}{e^{3x}} = -3e^{5x}$$

Dunque

$$\int p'(x) \cdot e^{p(x)} = e^{p(x)}$$

$$C_1(x) = \int C_1'(x) = \int -3e^{5x} dx = -\frac{3}{5} \int 5e^{5x} dx = -\frac{3}{5} e^{5x}$$

$$C_2(x) = \frac{\begin{vmatrix} e^x & 0 \\ e^x & 3e^{6x} \end{vmatrix}}{W} = \frac{3e^{6x} \cdot e^x - 0}{e^{3x}} = \frac{3e^{7x}}{e^{3x}} = 3e^{4x}$$

$$C_2(x) = \int C_2'(x) = \frac{3}{4} \int 4e^{4x} dx = \frac{3}{4} e^{4x}$$

Dunque sostituisco i valori di $C_2(x)$ e $C_1(x)$ in y_p :

$$y_p = C_1(x) e^x + C_2(x) e^{2x} = -\frac{3}{5} e^{5x} \cdot e^x + \frac{3}{4} e^{4x} e^{2x} = \frac{3}{20} e^{6x}$$

Verifica: in $y''_p - 3y'_p + 2y_p = 3e^{6x}$ sostituisco il valore di y_p trovato

Soluzione finale:

$$y = y_{\text{omo}} + y_p = C_1 \cdot e^x + C_2 \cdot e^{2x} + \frac{3}{20} e^{6x}$$

Dove poi trovare C_1 e C_2 affinché siano validi i vincoli imposti:

$$\textcircled{1} \quad y(1) = 2 \quad \textcircled{2} \quad y'(1) = 0$$

$$\textcircled{1} \quad \text{se } y = C_1 e^x + C_2 e^{2x} + \frac{3}{20} e^{6x} \text{ allora } 2 = C_1 \cdot e + C_2 \cdot e^2$$

$$\textcircled{2} \quad \text{"allora } y' = C_1 \cdot e^x + 2C_2 \cdot e^{2x} + \frac{9}{10} e^{5x} \text{ allora } 0 = C_1 \cdot e + 2C_2 \cdot e^2 + \frac{9}{10} e^5$$

Dunque basta risolvere il sistema

$$\begin{cases} C_1 e + C_2 e^2 = 2 - \frac{3}{20} e^6 \\ C_1 e + 2e^2 C_2 = -\frac{9}{10} e^5 \end{cases}$$

Sia così che uscirà così con altri metodi e ottenga

$$C_1 = \frac{4}{e} + \frac{3}{5} e^5 \quad \text{e} \quad C_2 = -\frac{3}{4} e^4 - \frac{2}{e^2} \quad \text{per cui ottengo che}$$

$$y = \left(\frac{4}{e} + \frac{3}{5} e^5 \right) e^x + \left(-\frac{3}{4} e^4 - \frac{2}{e^2} \right) e^{2x} + \frac{3}{20} e^{6x} \text{ è soluzione}$$



EX sui CAMPI

$$\textcircled{1} \quad \text{Dati: } \underline{F}_1 = (2, x+4) \quad \text{e} \quad \underline{F}_2 = (k(x+4), 3)$$

- Calcolare i valori di $k \in \mathbb{R}$ tali che

$$\text{a)} \quad \underline{J}_1 = \underline{F}_1 + \underline{F}_2 \quad \text{è conservativo}$$

$$\text{b)} \quad \underline{J}_2 = \underline{F}_1 - \underline{F}_2 \quad \text{è conservativo}$$

$$\text{a)} \quad \text{Calcolo } \underline{J}_1 = \underline{F}_1 + \underline{F}_2 = \left(\underbrace{2+k(x+4)}_{F_d}, \underbrace{3+(x+4)}_{F_B} \right)$$

Dominio: tutto \mathbb{R}^2 quindi il dominio è semplice mente connesso

Perciò, mi basta che il campo sia irrotazionale affinché sia conservativo

Verifica l'irrotationalità:

$$\frac{\partial F_B}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial y} \quad \text{e lo è se } k=1$$

Dunque

$$\underline{f}_1 \text{ conservativo se pari a } (2+x+y, 3x+y)$$

b) Calcolo $\underline{f}_2 = \underline{F}_1 - \underline{F}_2 = (2-k(x+y), x+y-3)$.

Ripeto il procedimento sopra per cui ottengo $k = -1$

e perciò \underline{f}_2 conservativo se $\underline{f}_2 = (2+x+y, x+y-3)$

- Calcolare il campo del campo

$$\underline{G} = \underline{f}_1 + \underline{f}_2 \quad \text{dunque il percorso chiuso } x^2 + y^2 = 4$$

Verifico che \underline{G} sia conservativo:

$$\underline{G} = \underline{f}_1 + \underline{f}_2 = (\underbrace{4+2x+2y}_{G_1}, \underbrace{2x+2y}_{G_2})$$

Poiché $\frac{\partial G_2}{\partial x} = \frac{\partial G_1}{\partial y}$ allora \underline{G} è conservativo.

Dunque, $\oint \underline{G} \cdot d\underline{r} = 0$ però se voglio posso determinare Ω

POTENZIALE → funzione scalare di cui \underline{G} è gradiente. Per

Determino dunque $U(x,y) \mid \underline{G}(x,y) = \nabla U(x,y)$:

Calcolo la der. parziale $\frac{\partial U}{\partial x}$ che deve essere pari alla prima componente G_1 :

$$\frac{\partial U}{\partial x} = G_1 \Rightarrow U = 4x + x^2 + 2xy + c(y) \quad \text{ESP. PROVVISORIA}$$

Derivo parzialmente la prima esp. provvisoria che deve essere uguale a G_2

$$\frac{\partial U}{\partial y} = \frac{\partial (4x + x^2 + 2xy + c(y))}{\partial y} = 2x + 2y$$

Ottengo $2x + c'(y) = 2x + 2y \Rightarrow c'(y) = 2y \Rightarrow c(y) = y^2 + k$

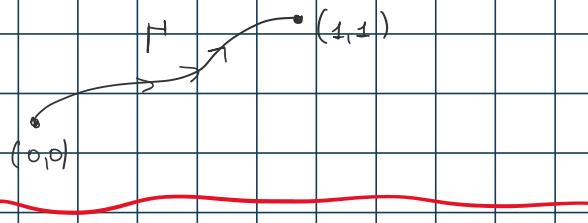
Perciò $\boxed{U(x,y) = 4x + x^2 + 2xy + y^2 + k}$

Di conseguenza, dato un percorso qualsiasi, poiché il campo è

conservativo allora $L_T = \int_{\Gamma^t} \underline{G} \cdot d\underline{r} = U(1,1) - U(0,0) = 8$

conservativo allora $L_f = \int_{\Gamma} G \circ dz = f(1,1) - f(0,0) = 8$

se H è tale che:



(2) Dato $p(x,y) = 6x + 7y^2 + e^{x^2+y}$

a) verificare che $p(x,y)$ è differenziabile → applicare le Teor. del diff. totale

b) calcolare l'equazione del piano tangente nel punto $p=(0,0)$

c) calcolare $\nabla \cdot (\nabla \times \nabla p)$ divergenza del rotore del gradiente

a) Per il teorema del diff. totale $p(x,y)$ è quindi differenziabile

$$\text{Equazione del differenziale: } df(x,y) = \nabla f(x,y) \circ (dx, dy) = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} dx + \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dy = \\ \text{indica l'incremento delle ordinate} \\ = (6+2x e^{x^2+y}) dx + (14y + e^{x^2+y}) dy$$

b) Calcolo $f(0,0) = 6 \cdot 0 + 7 \cdot 0^2 + e^{0^2+0} = 1$ che chiamiamo z_0

Calcolo i P differenziabili:

$$df(x,y) = \nabla f(x,y) \circ (dx, dy) = \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} dx + \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} dy = (6+2x e^{x^2+y}) dx + (14y + e^{x^2+y}) dy$$

così considero tutto un piano

Poiché $dx = x - x_0$, $dy = y - y_0$ per cui l'eq. del differenziale divenuta

$$z - z_0 = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0)$$

Poiché sto considerando il punto $p = (0,0)$

Allora $x_0 = 0$, $y_0 = 0$, $z_0 = 1$ e dunque $z - 1 = 6x + y \Rightarrow z = 6x + y + 1$ che è il

piano tangente in $p = (0,0)$

c) Calcolare la divergenza del rotore del gradiente $\nabla \cdot (\nabla \times \nabla f)$

① Io posso considerare $f(x,y) = f(x,y,0)$ dunque con $z=0$ e $H(x,y) \in \mathbb{D}$

$$\nabla f(x,y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) \rightarrow \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, 0 \right) \rightarrow \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right)$$

Poiché lo che il rotore del gradiente di un campo scalare è sempre pari al vettore nullo

quindi $\nabla \times \nabla f(x,y,z) = 0$ perciò $\nabla \cdot (\nabla \times \nabla f(x,y,z)) = \nabla \cdot 0 = 0$

Ripetizione sulle serie

lunedì 16 novembre 2020 10:37

SERIE A TERMINI NON NEGATIVI

Data una successione $\{a_n\} \subset [0, +\infty)$ ($a_n \geq 0$) possiamo definire

una nuova successione con segno

$$s_1 = a_1$$

$$s_2 = a_1 + a_2$$

$$\vdots$$

$\{s_n\}$ è detta successione delle somme parziali. La somma finita su è detta

nuova parziale successiva

$$s_n = \sum_{k=1}^n a_k$$

e viene detta serie numerica di termini generali a_n .

Notiamo che $\{s_n\}$ è una successione NON DECRESCENTE ($s_{n+1} = s_n + a_{n+1} \geq s_n$)

Allora $\lim_{n \rightarrow +\infty} s_n \leq +\infty$

Il limite $\lim_{n \rightarrow +\infty} s_n = s$ viene indicato con $s = \sum_{n=1}^{+\infty} a_n \leq +\infty$

e viene detta serie numerica di termini generali a_n .

Diciamo che la serie è CONVERGENTE se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n < +\infty$

Invece è DIVERGENTE se $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n = +\infty$

ESEMPIO

$$\sum_{n=1}^{+\infty} 1 = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=1}^n 1 = \lim_{n \rightarrow +\infty} n = +\infty$$

$$\boxed{\sum_{x=1}^{+\infty} 1 = +\infty}$$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} s_n = \sum_{k=1}^{+\infty} 1 < +\infty$$

$\Rightarrow \{s_n\}$ converge $\Rightarrow s_n$ è una successione di Cauchy

$\Rightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists \bar{n} : n, m > \bar{n}$ allora $|s_n - s_m| < \varepsilon$

Fissiamo allora $\varepsilon < \frac{1}{2}$ e scegliamo un \bar{n} in modo che

$$\text{abbagli} |s_n - s_{\bar{n}}| < \varepsilon$$

Da $n > \bar{n} \Rightarrow s_n > s_{\bar{n}}$ poiché $|s_{n+1} - s_n| = s_{n+1} - s_n = \frac{1}{n+1} + \frac{1}{n+2} + \dots + \frac{1}{2n} \geq n \cdot \frac{1}{2n} = \frac{1}{2}$

per la decrescenza

ai termini

ma ciò implica che $|S_{2n} - S_{2n-1}| \geq \varepsilon \Rightarrow \{S_n\}$ non è di Cauchy $\Rightarrow \{S_n\}$ non converge

PROPOSIZIONE: CONDIZIONE NECESSARIA è sufficiente che la serie $\sum_{u=1}^{+\infty} a_u = +\infty$ e che $\lim_{u \rightarrow +\infty} a_u = 0$

Infatti, se così non fosse, esisterebbero infiniti termini S_{2n+k} di $\{S_n\}$ tali che $a_{2n+k} \geq \varepsilon_0 > 0$

Perfino $\sum_{u=1}^{+\infty} a_u = \sum_{u=1}^{+\infty} a_{2n} \geq \sum_{u=1}^{+\infty} \varepsilon_0 = \varepsilon_0 \sum_{u=1}^{+\infty} 1 = +\infty$ dunque sotto queste condizioni è impossibile per a_n convergere

critério del confronto

PROPOSIZIONE: Se noi conosciamo il comportamento di una serie numerica e posso rapportarla ad un'altra serie, allora posso conoscerne anche il comportamento di quest'altra serie

→ Siano $\sum_{u=1}^{+\infty} a_u$ e $\sum_{u=1}^{+\infty} b_u$ due serie numeriche a termini

non negativi. Allora ho che se $a_u \leq b_u$

$$1) \sum_{u=1}^{+\infty} b_u < +\infty \Rightarrow \sum_{u=1}^{+\infty} a_u < +\infty$$

$$2) \sum_{u=1}^{+\infty} a_u = +\infty \Rightarrow \sum_{u=1}^{+\infty} b_u = +\infty$$

Dim. Se $a_u \leq b_u \Rightarrow S_u = \sum_{k=1}^u a_k$, tutt' $\sum_{k=1}^u b_k$

Allora $S_u \leq T_u$, perfino se $\lim_{u \rightarrow +\infty} S_u = +\infty \Rightarrow \lim_{u \rightarrow +\infty} T_u = +\infty$

Viceversa se $\lim_{u \rightarrow +\infty} T_u < +\infty$ allora $\lim_{u \rightarrow +\infty} S_u < +\infty$

ESEMPIO: 1) Se $0 < \alpha < 1$ $\sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{u^\alpha} = +\infty$. Infatti, $\frac{1}{u^\alpha} = \left(\frac{1}{u}\right)^\alpha \geq 1 \Rightarrow \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{u^\alpha} = +\infty$

esendo $\sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{u} = +\infty$

2) La serie $\sum_{u=0}^{+\infty} \frac{5 + \cos u}{2^u}$ è **CONVERGENTE** (supponendo che $\sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{2^u} < +\infty$)

Infatti ho che $5 + \cos u \leq 6$ poiché $-1 \leq \cos u \leq 1$. Ho dunque che

$$0 \leq \frac{5 + \cos u}{2^u} \leq \frac{6}{2^u} = \sum_{u=0}^{+\infty} \frac{6}{2^u} < +\infty \text{ poiché prima supponiamo che } \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{2^u} < +\infty$$

PROPOSIZIONE: Critério del confronto asintotico

Ricordiamo che se $\lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{a_u}{b_u} = c \in (0, +\infty)$ si dice che a_u e b_u sono

ASINTOTICAMENTE EQUIVALENTI e si indicano con $a_u \sim b_u$

Se $a_u \sim b_u$ allora $\sum_{u=1}^{+\infty} a_u$ e $\sum_{u=1}^{+\infty} b_u$ hanno lo stesso comportamento.

ESEMPIO: $\sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{u^2} = ?$ → Sappiamo che $a_u = \frac{1}{u^2} \sim b_u = \frac{1}{u(u+1)}$. Lavoro su b_u :

ESEMPIO

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = 1 \Rightarrow \text{coppia di serie } a_n = \frac{1}{n} \sim b_n = \frac{1}{n(n+1)} \text{ hanno lo stesso}$$

$$S_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k(k+1)} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k} - \frac{1}{k+1} = 1 - \cancel{\frac{1}{2}} + \cancel{\frac{1}{3}} - \cancel{\frac{1}{4}} + \cancel{\frac{1}{5}} \dots = 1 - \frac{1}{n+1} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} S_n = \lim_{n \rightarrow \infty} 1 - \frac{1}{n+1} = 1 \text{ Dunque converge}$$

NOTA!

Se $a_n \sim b_n \Rightarrow \sum a_n$ e $\sum b_n$ hanno lo stesso comportamento.

$$\text{Ciò cosa significa che } \sum_{n=1}^{+\infty} a_n = \sum_{n=1}^{+\infty} b_n.$$

$$\text{Infatti nell'esempio precedente il fatto che } \frac{1}{n^2} \sim \frac{1}{n(n+1)} \Rightarrow \sum \frac{1}{n^2} < +\infty$$

$$\text{NON significa che } \sum \frac{1}{n^2} = \sum \frac{1}{n(n+1)}.$$

$$\text{Infatti } \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6} \text{ mentre } \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n(n+1)} = 1$$

PROPOSIZIONE: Criterio del confronto

Sia $s = \sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ a termini NON NEGATIVI. Allora se esiste $l = \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{a_n}$
e equivalentemente $l = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n}$

$$\begin{cases} l < 1 \Rightarrow s \text{ CONVERGE} \\ l = 1 \Rightarrow \text{non si può concludere nulla} \\ l > 1 \Rightarrow s \text{ DIVERGE} \end{cases}$$

ESEMPI di applicazione**1.**

$$\sum_{n=0}^{\infty} q^n, q > 0$$

Allora notiamo che $\lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{q^n} = q$

$$\text{Dunque se } \begin{cases} 0 < q < 1 \Rightarrow \sum_{n=0}^{+\infty} q^n < +\infty & \text{CONVERGENTE} \\ 1 < q \Rightarrow \sum_{n=0}^{+\infty} q^n = +\infty & \text{DIVERGENTE} \\ q = 1 \Rightarrow \sum_{n=0}^{+\infty} q^n = \sum_{n=0}^{+\infty} 1 = +\infty & \end{cases}$$

2.

$$\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{a^k}{k!} < +\infty \quad (0! = 1) \quad \text{Si ha che } \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{a^k}{k!} = l$$

$$\text{Dunque } \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\frac{a^{k+1}}{(k+1)!}}{\frac{a^k}{k!}} = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{k!}{(k+1)!} \cdot \frac{a^{k+1}}{a^k} = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{k+1} \cdot a = 0 < 1$$

perciò è convergente

PROPOSIZIONE: Criterio di condensazione

La serie a termini non negativi $\sum_{n=1}^{+\infty} a_n$ converge se e solo se converge

$$\text{La serie } \sum_{n=1}^{+\infty} 2^n a_{2^n}$$

ESEMPIO 1.

$$\sum_{u=2}^{+\infty} \frac{1}{u^2 (\log u)^2} = ?$$

$$\downarrow$$

$$\sum_{u=2}^{+\infty} 2^u \left[\frac{1}{(2^u)^3 (\log 2^u)^2} \right] = \sum_{u=2}^{+\infty} 2^u \cdot \frac{1}{2^{3u}} \cdot \frac{1}{(\log 2^u)^2} =$$

$$= \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{1}{2^{2u}} \cdot \frac{1}{u^2} \cdot \frac{1}{(\log 2)^2} \text{ e ho anche che}$$

$$0 < \frac{1}{2^{2u}} \cdot \frac{1}{u^2} \cdot \frac{1}{(\log 2)^2} \leq \frac{1}{2^{2u}} = \left(\frac{1}{4}\right)^u \text{ e } \sum \frac{1}{4^u} < +\infty$$

dunque

$$\sum_{u=2}^{+\infty} \frac{1}{u^3 (\log u)^2} < +\infty$$

2.

$$\sum_{u=2}^{+\infty} \frac{1}{u \log u} \Rightarrow \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{2^u}{\sqrt{(2^u) \log 2^u}} = \sum_{u=2}^{+\infty} \frac{2^u}{2^{u/2}} \cdot \frac{1}{u \log 2} =$$

$$= \sum_{u=1}^{+\infty} 2^{u/2} \cdot \frac{1}{u \log 2} = +\infty$$

Esempi vari:

$$1. \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{u! u^3}{u^u} \quad 2. \sum_{u=2}^{+\infty} \frac{\sqrt{u+1} - \sqrt{u}}{u \log u} \quad 3. \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{u^9 2^{2u}}{5^u} \quad 4. \sum_{u=1}^{+\infty} \frac{\log \left(\frac{u}{u+1}\right) \log \left(\frac{u}{u+1}\right)}{u}$$

1. criterio del rapporto:

$$\lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{(u+1)! (u+1)^3}{(u+1)^{u+1}} \cdot \frac{u^u}{u! \cdot u^3} = \lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{(u+1) u! (u+1)^3 \cdot u^u}{(u+1)(u+1)^u u! u^3} = \lim_{u \rightarrow +\infty} \frac{(u+1)^3}{(u+1)^u} \cdot \frac{u^u}{u^3} =$$

$$= \lim_{u \rightarrow +\infty} \left(\frac{u+1}{u}\right)^3 \cdot \left(\frac{u}{u+1}\right)^u \quad \text{Inoltre:} \quad \lim_{u \rightarrow +\infty} \left(\frac{u+1}{u}\right)^u = e \quad \text{per cui} \quad \lim_{u \rightarrow +\infty} \left(\frac{u}{u+1}\right)^u \left(\frac{u+1}{u}\right)^3 = \frac{1}{e} \quad \text{con } e \in (0, 1)$$

2.

Ho che

$$\frac{\sqrt{u+1} - \sqrt{u}}{u \log u} = \sqrt{u} \left[\sqrt{\frac{1+1}{u}} - 1 \right] = \frac{\sqrt{\frac{1+1}{u}} - 1}{\sqrt{u} \log u} \sim \frac{\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{u}}{\frac{1}{\sqrt{u}} \log u} =$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{u^{3/2}} \cdot \frac{1}{\log u} \quad \text{e che} \quad (1+t)^{1/2} - 1 \sim \frac{1}{2} t \quad \text{per cui}$$

$$\sum_{u \geq 1} \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{u^{3/2}} \cdot \frac{1}{\log u} < \sum_{u \geq 1} \frac{1}{u^{3/2}}$$

3. criterio della radice

$$\lim_{u \rightarrow +\infty} \sqrt[u]{\frac{u^5 \cdot 2^{2u}}{5^u}} = \lim_{u \rightarrow +\infty} \left(\sqrt[u]{u}\right)^5 \cdot \frac{u}{5} = \frac{u}{5} < 1$$

4.

$$\log(t+1) \sim t+1 \quad \text{Dunque}$$

$$\log \left(\frac{u}{u+1}\right) = -\log \left(\frac{u+1}{u}\right) = -\log \left(1 + \frac{1}{u}\right) \sim -\frac{1}{u}$$

$$\sim \left(\frac{1}{u}\right) \sim -\log 1 = -\log u$$

$$\log\left(\frac{u}{u+1}\right) = -\log\left(\frac{u+1}{u}\right) = -\log\left(1+\frac{1}{u}\right) \sim -\frac{1}{u}$$

$$\log\left(\frac{u}{u+1}\right) \sim \log\frac{1}{u} = -\log u$$

Indice $\frac{\log u}{u^2} \leq \frac{\log u}{u^{3/2}} \cdot \frac{1}{u^{3/2}} \leq \frac{1}{u^{3/2}} \Rightarrow \sum \frac{1}{u^{3/2}} < +\infty$

Dunque $\sum_{u=1}^{+\infty} \frac{\log\left(\frac{u}{u+1}\right)}{u} < +\infty$

SERIE DI SEGUO QUALSIASI:

Sia ora $\{a_n\}$ una successione di termini di segno qualsiasi. La serie di termini generale a_n

$$S = \sum_{u=1}^{+\infty} a_u$$

è detta serie a termini di segno variabile e non possiamo dire nulla sulla sua esistenza.

Ditutto ciò esso è CONVERGENTE se \exists $\lim_{n \rightarrow +\infty} S_n = S$ con $S \in (-\infty, +\infty)$

Ditutto ciò invece S è ASSOLUTAMENTE CONVERGENTE se $\sum_{u=1}^{+\infty} |a_u| < +\infty$

TEOREMA: Ogni serie assolutamente convergente è anche convergente semplicemente

ESEMPIO! $\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{(-1)^k}{k^2}$ è una serie assolutamente convergente

Nota: Se $\{a_n\}$ è assolutamente convergente, non è detto che non sia semplicemente convergente

ESEMPIO! $\sum_{k=1}^{+\infty} \frac{(-1)^k \cdot 1}{k}$ converge SEMPLICEMENTE ma NON ASSOLUTAMENTE

La sua convergenza semplice è data dal criterio di Leibniz

PROPOSIZIONE: Criterio di Leibniz

Sia data $S_a = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^k a_k$.

Se ① $\{a_n\}$ è decrescente

② $\lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = 0$

Allora la serie $S = \sum_{u=1}^{\infty} a_u$ è CONVERGENTE.

Inoltre, la successione $\{S_n\}$ approssima S per crescere e la successione

$\{S_{n+1}\}$ approssima S per dimettere

ESEMPIO: Sia dato $a_k = \frac{1}{k!}$ allora $S = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{a_k^k}{k!} = a^a$ converge

$S = \sum_{k=0}^{+\infty} (-1)^k \frac{|a|^k}{k!}$. Notiamo che $\frac{|a|^k}{k!} \rightarrow 0$. Infatti,

$$\psi = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{a_k}{k!} x^k$$

$$\frac{|a|^{k+1}}{(k+1)!} = |a|^k \frac{|a|}{k+1} \leq |a|^k \cdot 1 = a_k$$

Inoltre, $a_{k+1} \leq a_k$, $\ell = \lim_{k \rightarrow +\infty} a_k$, $\lim_{k \rightarrow +\infty} a_{k+1} \leq \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{2} \frac{|a|^k}{k}$, $\lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{2} \frac{|a|^k}{k} = \frac{\ell}{2} \Rightarrow \ell = 0$

$$\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{a^k}{k!} = S = e^a$$

$$\begin{cases} a < 0 \\ a > 0 \end{cases}$$

APPUNTI DI INGEGNERIA
INFORMATICA
GAIÀ BERTOLINO