

1. 알고리즘 설명

1) Bubble Sort

두 개의 for loop를 이용해 서로 인접한 두 레코드를 비교하고 정렬하는 코드를 구현했다. 가장 바깥쪽 for loop의 1st iteration을 수행하면 인접한 레코드끼리 비교와 swap이 일어나 가장 큰 데이터가 맨 뒤로 이동한다. 이에 따라 2nd iteration에서는 맨 끝에 있는 레코드를 정렬에서 제외하고 남은 레코드로 같은 작업을 수행한다. 그 결과 정렬을 수행할 때마다 정렬에 포함되는 데이터가 1개씩 감소하며 오름차순으로 list가 정렬된다.

- 시간 복잡도 : $\sum_{i=0}^{n-1} (n - i - 1) = \frac{n(n-1)}{2} \sim O(n^2)$
- 최적화 방법 구상 : Boolean isSwapped와 같은 flag를 사용해 한 iteration 내에서 단 한번도 swap이 일어나지 않았음을 확인하고, 만약 true라면 이미 list가 정렬된 것이니 for loop를 break하면 코드 효율성을 높일 수 있을 것이다.

2) Insertion Sort

한 레코드를 그 앞의 레코드들과 비교하여 삽입할 위치를 결정하는 코드를 구현했다. 이를 위해 삽입할 위치 이전의 레코드들은 while문을 이용해 한 칸 씩 뒤로 이동시킨 후 해당 자리에 자료를 넣어주었다. 첫 iterator가 두 번째 자료부터 시작하므로, 각 iteration에서는 삽입 대상 레코드 앞의 레코드들은 이미 정렬이 된 상태이다.

- 시간 복잡도 : Best case $\sim O(n)$, Average/Worst case $\sim O(n^2)$

3) Heap Sort

Complete B-Tree와 Max heap을 특성으로 갖는 heap sort 코드를 구현했다. 우선, bottom-up으로 n 개 element 중 parent node가 되는 최초 index인 $(\text{int}) \frac{n+1}{2} - 1$ 부터 heapify를 진행했다. 이 과정의 시간 복잡도는 $0 \cdot \frac{n}{2^1} + 1 \cdot \frac{n}{2^2} + 2 \cdot \frac{n}{2^3} + \dots = \frac{n}{4} \cdot \left(1 + 2 \cdot \frac{1}{2} + 3 \cdot \frac{1}{4} + \dots\right) = \frac{n}{4} \cdot c = O(n)$ 이 된다. Heapify에서는 parent와 left child, right child를 비교해 max 값이 루트에 위치하도록 fix해 주었다. 이 과정에서 leaf node에 해당하는 레벨을 d 라 했을 때 레벨이 d 인 node는 $\frac{n}{2^d}$ 개가 된다. 그러므로 last node가 root에 올라오기 위해서는 tree의 높이인 $h = \log_2 n$ 만큼 자리 이동을 해야 하므로 $O(\log n)$ 의 시간이 든다. 따라서, 삽입해야 할 element 수가 n 개 이라면 최종 max heap 구성에는 $O(n \log n)$ 의 시간이 소모된다. 이렇게 max heap을 만든 후에는 root를 last node와 swap하고 last node index를 1개씩 줄이는 $O(1)$ 의 과정을 n 번 반복해서 최종적으로 오름차순으로 정렬된 list를 return해 줄 수 있다.

- 시간 복잡도 : $O(n) + O(n \log n) \sim O(n \log n)$

4) Merge Sort

Divide와 merge가 recursive하게 일어나는 코드를 구현했다. Divide에서는 만약 list의 길이가 1이면 이미 정렬된 것으로 보고, 그렇지 않다면 list를 다시 같은 크기의 두 부분 list로 divide한다. Divide단계의 시간 복잡도는 무시할 만큼 작다. 모든 divide가 끝나 길이 1의 부분 list만 남으면 각 부분 list를 다시 merge해 나감으로써 하나의 정렬된 list로 합병해 주었다. Merge에서는 합병될 부분 list를 합친 길이의 빈 temporary list를 추가적으로 도입했고, 두 부분 list의 값들을 처음부터 한 개씩 비교해 더 작은 값을 temporary list에 넣어 주는 작업을 최소 한 부분 list가 끝날 때까지 진행했다. 이후 남아있는 부분 list의 값들을 temporary list에 추가하고, 이를 원래의 list에 copy한다. Merge는 최소 단위 list를 합병하는 것에서 시작하여 원래 unsorted list의 절반 크기 list 둘을 마지막으로 합병하고 끝난다. 이를 통해 오름차순으로 정렬된 list를 return 할 수 있다. Merge 단계에서 레코드의 개수가 $n = 2^k$ 이라고 가정하면, merge가 일어나야 하는 recursive depth $k = \log_2 n$ 가 되므로 recursion의 시간 복잡도는 $O(\log n)$ 이다. 또한, 2^{k-1} 개의 두 부분 list를 merge하는 데 최대 2^{k-1} 번의 비교가 필요하므로 $n = 2^k$ 일 때 최대 $2^{k-1} \cdot 2 = n$ 번의 비교가 필요하다. 이에 따라 최종 시간 복잡도는 $O(n \log n)$ 이 된다.

- 시간 복잡도 : Recursion depth($\log_2 n$) * 비교 연산 수(n) $\sim O(n \log n)$
- 최적화 방법 구상 : Linked list로 구현한다면 merge에서 link index만 바꾸고 데이터 이동은 무시할 수 있을 정도로 작아지므로 크기가 큰 레코드를 정렬할 때 매우 효율적인 알고리즘이 될 것으로 예상된다.

5) Quick Sort

임의의 레코드를 pivot으로 설정하고, 이를 기준으로 list를 $<p, >p$ 인 두 부분 list로 분할해 정렬하는 알고리즘이다. 코드에서는 가운데 있는 레코드를 pivot으로 삼았으나 다른 어떤 값을 부여해도 큰 차이는 없다. Q_sort의 mid에는 첫 unsorted list를 partition해 얻은 데이터의 index가 할당된다. Partition은 pivot을 잡고 왼쪽에서 pivot보다 큰 원소를 찾을 때까지 left index를 증가시키고, 오른쪽에서 pivot보다 작은 원소를 찾을 때까지 right index를 감소시킨 후 발견된 값을 swap하고 left+1의 index를 return해 mid값에 할당하는 과정이다. Recursive한 q_sort 코드의 구현으로 가장 작은 범위에서부터 partition을 통한 정렬이 반복적으로 일어나 최종적으로 오름차순으로 정렬된 list를 만들어낸다. 시간 복잡도는 데이터 개수가 $n = 2^k$ 라면 recursive depth $k = \log_2 n$ 이 되고, 각 recursion 내에서는 전체 list의 대부분의 record를 비교해야 하므로 최대 n 번의 비교가 필요하다. 이에 따라 최종 시간 복잡도는 $O(n \log n)$ 이 된다.

- 시간 복잡도 : recursive depth($\log_2 n$) * 각 recursion의 비교 수(n) $\sim O(n \log n)$
- 최적화 : Pivot을 first, last, center 중 median으로 선택한다면 성능을 개선할 수 있다.

6) Radix Sort

Unsorted list의 절대값이 가장 큰 element를 찾아, 그 최대 자릿수까지 count sort를 적용했다. Count sort 내에서는 -값들을 0, +값들과 함께 판별하기 위해 $\text{element} / \text{digit} \% 10$ 을 한 값에 9를 더함으로써 -9~9까지 나오던 값을 0~18로 조정하여 count list의 해당 index의 값을 +1 해주는 방식으로 element의 개수를 셸다. 이후 count list를 모든 count가 누적되는 형태로 변환한 후, 여기에서 한 개를 extract해 output list에 넣을 때마다 값을 -1 해주어 output list에 들어갈 때 이전 digit에서의 결과가 고려되도록 구현했다.

- 시간 복잡도 : max digit을 k 라 할 때 $O(kn) \sim O(n)$

2. 동작 시간 분석

차트 1은 $[r \text{ element_size } -10^7 \ 10^7]$ 을 input으로 주고, element_size를 변화시켰을 때 각 알고리즘 별 time complexity를 비교한 것이다. 한 input 당 10번의 시행을 반복하여 이를 평균 낸 값을 사용함으로써 통계적 유의성을 확보했다. 실험결과에 대한 보편적 해석은 다음과 같다.

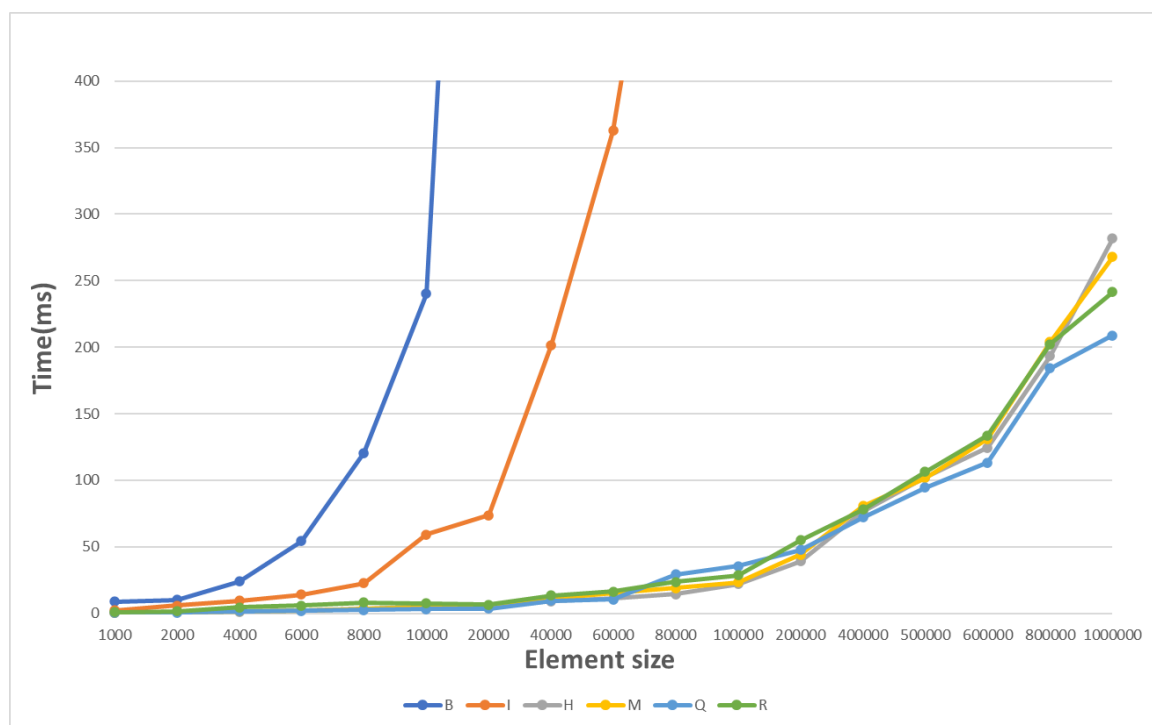


차트1 알고리즘 별 소요시간

1) $O(n^2)$: Bubble sort, Insertion sort

Element_size가 10^3 개 이상으로 증가하는 log scale의 경우 Bubble sort와 Insertion sort는 다른 알고리즘에 비해 현격한 성능 저하를 보였다. 상대적으로 작은 data에 대해 작성한 차트 2를 보면 Bubble sort는 작은 data의 경우에도 현저하게 많은 정렬시간을 소모하므로 가장 비

효율적인 정렬방식이라고 단정할 수 있다. Insertion sort는 $O(n^2)$ 알고리즘 중에는 비교적 우수한 성능을 보이나 data의 크기가 10^3 에 가까워질수록 $O(n \log n)$, $O(n)$ 알고리즘과는 큰 차이를 보이며 성능이 악화되므로 $O(n^2)$ 알고리즘은 비교대상 알고리즘 중 가장 성능이 떨어짐을 알 수 있다. ∴ 속도 : Insertion > Bubble

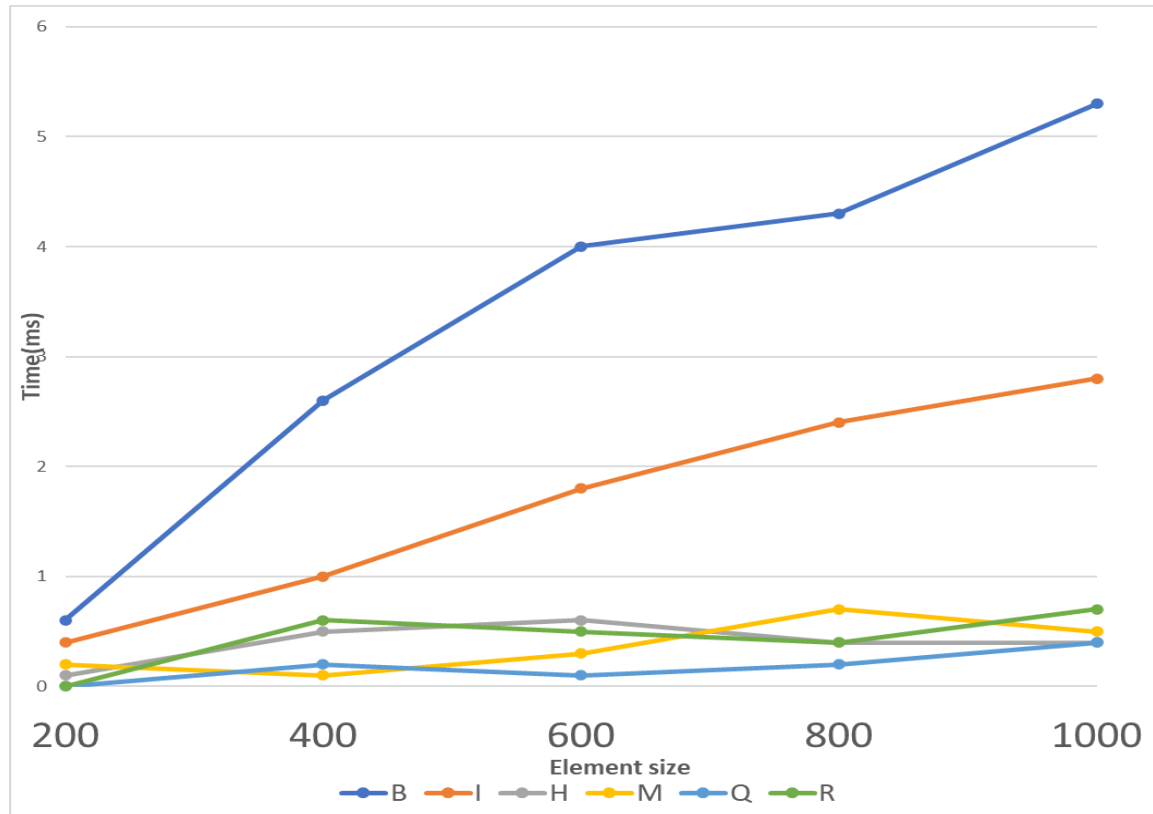


차트2 알고리즘 별 Small data 처리시간

2) $O(n \log n)$: Heap sort, Merge sort, Quick sort

차트 2의 small data의 경우 알고리즘 별 성능 차이를 비교하기 어려우나, big data인 element_size가 $2 \cdot 10^5$ 이상으로 증가하는 차트 3를 통해 $O(n \log n)$ 알고리즘 중에서는 Quick sort가 가장 빠른 성능을 가짐을 확인할 수 있다. Heap sort는 $[2 \cdot 10^5, 8 \cdot 10^5]$ 범위에선 Merge sort에 비해 우수한 성능을 보이나 $(8 \cdot 10^5, 10^6]$ 범위부터는 Merge sort가 상대적 성능 우위를 갖는다. 이를 통해 10^6 이상의 data에서는 Merge sort가 Heap sort에 비해 효율적인 알고리즘일 것임을 추론할 수 있다. ∴ 속도 : Quick > Heap, Merge

3) $O(n)$: Radix sort

Radix sort는 유일하게 $O(n)$ 을 따르는 알고리즘이지만, $\sim O(kn)$ 즉 max value element의 자릿수 k에 의해 영향을 받는다. 차트 3에서 Radix sort가 가장 우수한 성능을 가진 것으로 나오지 않은 것에는 코드에서 10진법을 사용한 영향이 크다. 만약 더 큰 진법을 사용했다면 메모리 사용량은 늘어났겠지만 성능이 개선되었을 것이라 예측했다. 이에 검증하기 위해 10진법 Radix sort와 256진법 Radix sort 및 Quick sort 간의 성능 차이를 추가적으로 비교했다. 차트

4를 보면 $[2 \cdot 10^5, 10^6]$ 범위에서 256진법 Radix sort는 10진법 Radix sort에 비해 개선된 성능을 보일 뿐 아니라 Quick sort보다도 시간 효율성이 뛰어난 것을 확인할 수 있다. 이에 따라, Radix sort가 가장 우수한 성능을 가진 알고리즘이라는 사실을 증명할 수 있다. 다만, Radix sort의 $O(n)$ time complexity를 최적으로 활용하기 위해서는, 진법의 크기를 증가시켜 최대 자릿수 k 를 감소시키는 것이 중요하다. 동시에, 진법의 크기를 증가시키는 것은 메모리 사용량의 증가를 유발시키기 때문에 이에 대한 추가적인 고려가 이루어진다면 최적의 정렬 알고리즘을 구현할 수 있을 것으로 예상된다.

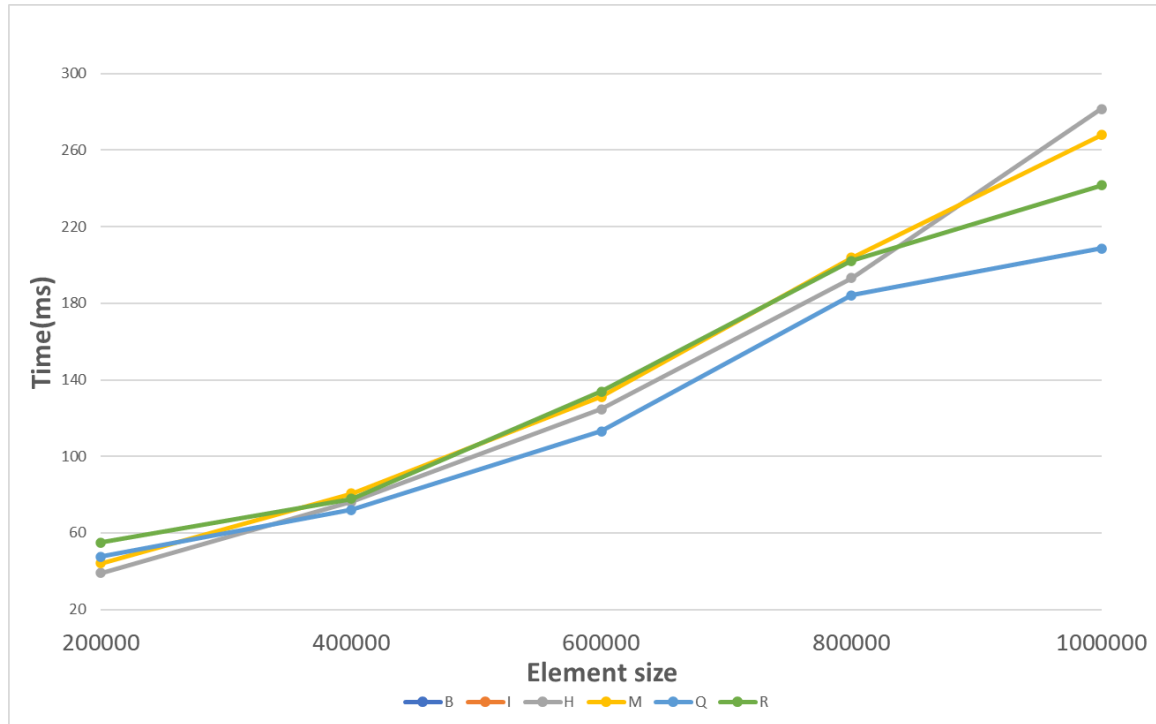


차트3 알고리즘 별 Big data 처리시간

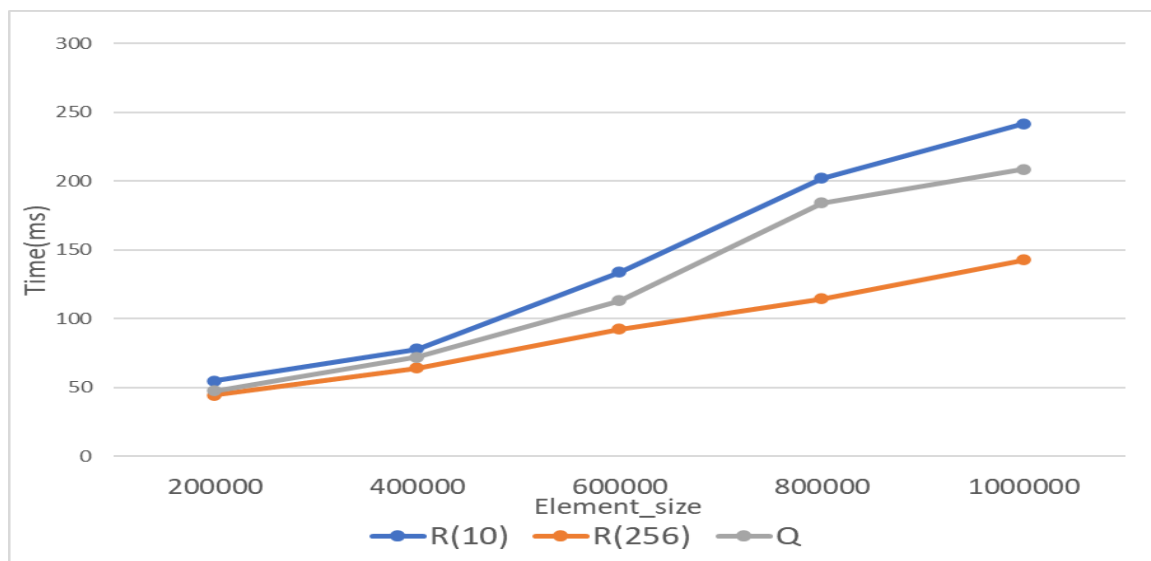


차트4 Radix sort(10진법), Radix sort(256진법), Quick sort 별 Big data 처리시간