SACCDMM - Curs 05 Sisteme de codare bazate pe transformari

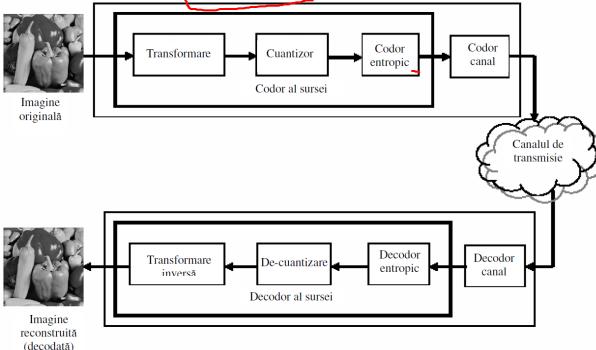


Topicul cursului

- Transformări de imagini/
- Transformări ortogonale
- Transformări 2D
- DCT, IDCT/

Schema-bloc tipica a unui sistem de compresie a imaginilor bazat pe transformări

- Compresie o imagine poate fi comprimată dacă prezintă redundanță
 - utilizare transformări pentru a decorela intensitățile pixelilor
- Compresia cu pierderi
 - se realizează prin transformare urmată de cuantizare
- Blocul de codare a sursei
 exploatează redundanta datelor
- Blocul de codare a canalului,
 - trebuie sa asigure fiabilitate la erori a transmisiei
 - el trebuie sa adauge redundanta datelor codate furnizate de codorul sursei



Dar, compresia realizata de blocul de codare a sursei (datorata în principal codării prin transformări) este semnificativa fata de redundanta introdusa de blocul de codare a canalului, încât efectul ultimului în micșorarea ratei de compresie poate fi neglijata.

Compresia prin transformări de imagini

- Compresia imaginilor prin transformări:
 - exploatează principiul redundanței spatiale
 - adică: valoarea luminantei fiecărui pixel aduce o cantitate mica de informatie vizuala suplimentara fata de vecinii săi
 - NU vom pierde din informație, transformarea este reversibila (prin aplicarea inversei)
 - vom **reprezenta aceeași informație** (completă) **într-un mod mai compact** (prin mai puține valori)
 - => transformarea intensităților pixelilor care sunt valori **corelate** într-o reprezentare în care acestea sunt **decorelate**

Decorelare

- valorile după transformare sunt (ideal) independente una de alta
- media noilor valori este mai mica decât a valorilor inițiale
- entropia noilor valori este redusă (mai mică)
 - ⇔ reducerea numărului de biți necesar pentru reprezentarea J

Compresia prin transformări de imagini

- Există mai multe transformări de imagini
 - cu cât o transformare de imagine decorelează mai mult coeficientii în imaginea transformata și
 - compacteaza mai bine energia într-un numar mai mic de coeficienti (date-imagine),
 - => transformare mai buna din punctul de vedere al ratei de compresie a imaginii rezultate
- IMPORTANT: complexitatea de calcul a transformarii
 - în implementarile practice trebuie sa fie cât mai mica
 - altfel, exista riscul imposibilitatii transmisiei si receptiei imaginilor/secventelor video în timp real.
- Transformările tratate
 - Ortogonale (Hadamard, DCT)
 - Sub-banda (Wavelet)

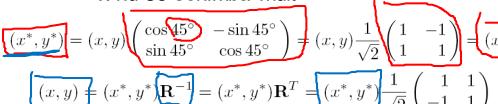
Transformări de imagini – exemplu [Salomon, 2007]

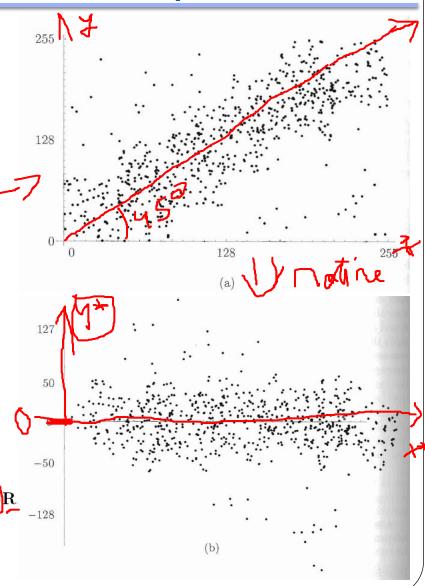
Scanare imagine

extragere perechi de intensități adiacente (x, y)

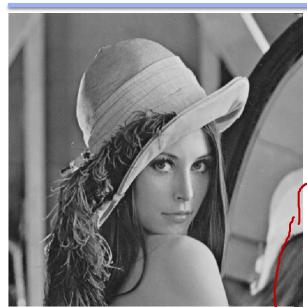
_	х	У	х	У		х	У
		•	•	•			
	:	:	:	:	:	:	:
					:		

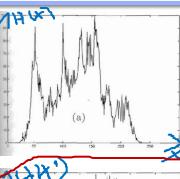
- o pereche va fi un punct in reprezentarea grafica x vs. y (vezi fig. a)
- în general, valorile x, y, sunt aproximativ egale pentru pixelii adiacenţi
 - $y=x \rightarrow punctul e pe axa de 45^{\circ}$
 - y≈x → punctul e in jurul axei de 45°
- aplicarea unei transformări
 - rotire cu 45° (vezi fig. b)
 - y devine aproape 0,
 - x nu se schimbă mult

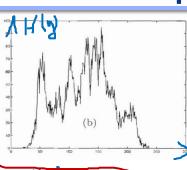




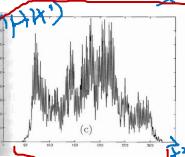
Transformări de imagini – exemplificare

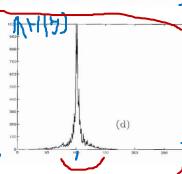






Distribuţiile pe x, y sunt aproximativ asemănătoare înainte de transformare





Distribuţiile pe x, y sunt DIFERITE după transformare – y aproximativ 0, scalare pe 101; x nu se modifică substanţial

- Compresie:
 - se transmit valorile obţinute după transformare = coeficienţii transformării
 - se pot transmite sub forma a doi vectori X, Y → rezultă şiruri lungi de zero
 - X vectorul transformării intensităților de pe pozițiile impare
 - Y vectorul transformării intensităților de pe pozițiile pare
 - după transformare se pot adăuga alte metode de compresie
 - dacă se acceptă compresie cu pierderi transformarea este urmata de cuantizare => valori mai mici
 - Concentrarea energie într-o componenta
 - Face posibila cuantizarea mai fină a vectorului 🗴 si mai puternica a lui 😗

Transformări de imagini 1D/2D

- Majoritatea transformărilor de imagini = "generalizări" ale transformatei Fourier
 => reprezintă imaginea printr-o componenta de c.c. și mai multe componente de c.a.
- Semnal 1D → poate fi reprezentat prin serii de funcții ortogonale,
- O imagino → poate fi reprezentă printr-o serie de *funcții de bază* ortogonale,
 - numite imagine de hază set generat cu ajutorul unor matrici unitare.
- O transformare unitară a imaginii $U[M \times N] = o$ rotație a spațiului MN-dimensional,
 - definita de o matrice unitară de rotație A (de dimensiune MN×MN)

$$A^{-1} = A^{*T}$$

$$v = A u$$
 sau $v(k) = \sum_{n=0}^{N-1} a(k,n)u(n), 0 \le k \le N-1$

$$u = A^{*T}v$$
 sau $u(n) = \sum_{k=0}^{N-1} a^{*}(n,k)v(k), 0 \le n \le N-1$

$$V = A U A^T$$
 sau $v(k, l) = \sum_{m=0}^{N-1} \sum_{n=0}^{N-1} (a_{k, l}(m, n) \cdot u(m, n)), \quad 0 \le k, l \le N-1$

$$\mathbf{U} = \mathbf{A}^{*T} \mathbf{V} \mathbf{A}^{*} \text{ sau } \mathbf{u}(m,n) = \sum_{k=0}^{N-1} \sum_{l=0}^{N-1} \mathbf{a}_{k,l}^{*}(m,n) \cdot \mathbf{v}(k,l), \quad 0 \le k,l \le N-1$$

Transformări de imagini 1D/2D

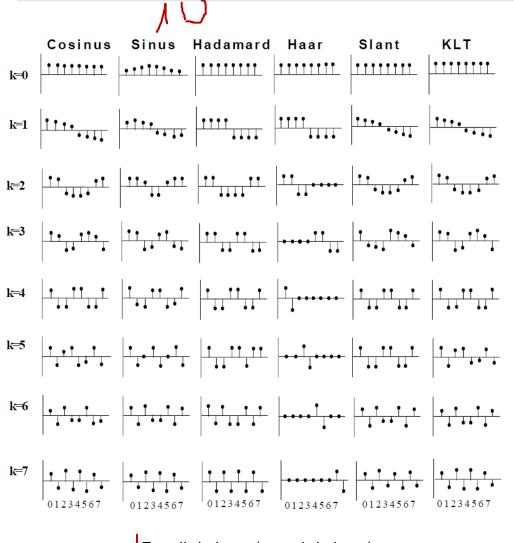
Conservarea energiei

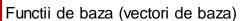
• 1-D
$$\left(\|\mathbf{v}\|^2 \right) = \sum_{k=0}^{N-1} |\mathbf{v}(\mathbf{k})|^2 = \sum_{n=0}^{N-1} |u(n)|^2 = \|\mathbf{u}\|^2$$

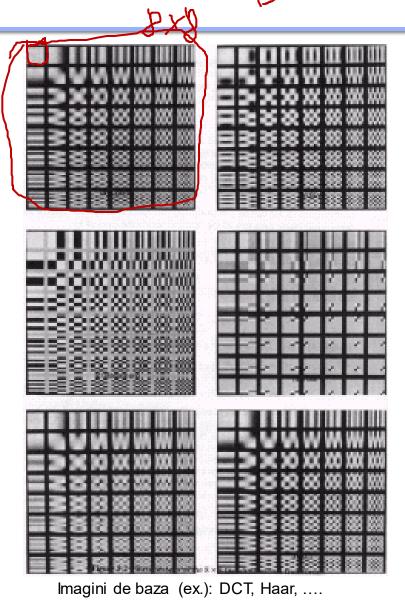
• 2-D
$$||V||^2 = \sum_{k=0}^{N-1} \sum_{l=0}^{N-1} |v(k,l)|^2 = \sum_{m=0}^{N-1} \sum_{n=0}^{N-1} |u(m,n)|^2 = ||U||^2$$

- Compactarea energiei şi varianţa coeficienţilor
 - Transformările unitare au tendința de împachetare (compactare) a unei importante părți a energiei imaginii într-un număr relativ mic de coeficienți ai transformatei imaginii.
 - Energia secvenței de intrare U este egal distribuită energia coeficienților V tinde să fie inegal distribuită
 - Energia totală se conservă,
 - rezultă că o mare parte a coeficienților vor conține o cantitate foarte mică de energie.

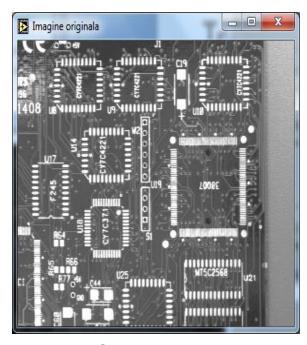
Funcții și imagini de bază

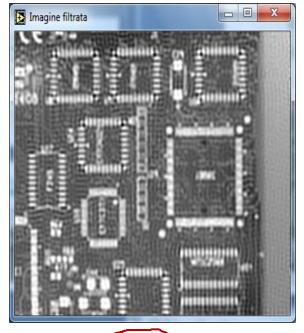


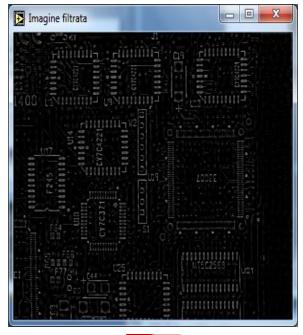




- Frecvenţa
 - Joase caracteristicile importante din imagine
 - Înalte detalii mai puţin importante





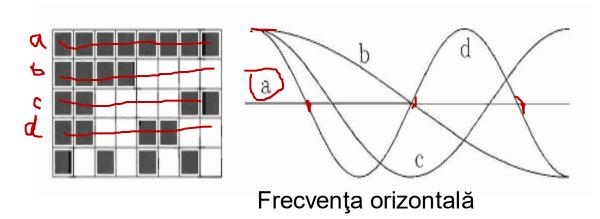


Original

FTJ

FTS

- Reducerea redundanței imaginii
- Uzolarea frecvenţelor
 - Identificarea părților mai puțin importante din imagine prin izolarea diferitelor frecvențe (benzi de frecvență) din imagine
 - Se pot aplica grade de cuantizare diferită pentru diversele benzi de frecvență
- Transformările implementate practic
 - Rapide
 - Uşor de implementat
 - În general se folosesc transformările liniare



Transformări liniare:

$$\begin{pmatrix} v_0 \\ v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} & a_{03} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{30} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_0 \\ u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{pmatrix}$$

Forma matricială:

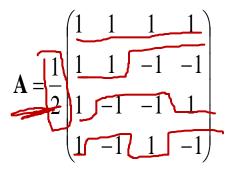
$$\mathbf{v} = \mathbf{A}\mathbf{u}$$
, sau $v(k) \neq \sum_{n=0}^{N-1} a(k,n)u(n)$, $0 \le k \le N-1$

- a_{kn} (fiecare rând-vector de bază) se calculează în funcție de tipul transformatei și trebuie să:
 - reducă redundanţa
 - izoleze frecvenţele
- un = sunt valori pozitive şi corelate (intensități)
- v_k = suma ponderată a tuturor intensităților u_n (care sunt transformate)
 - primukv_k va avea o valoare mai mare, la_{kn} având doar valori pozitive
 - ceilalţi coeficienţi v_k vor avea valori mai mici dacă a_{kn} vor fi pozitivi şi negativi

- Pentru a putea izola diferitele frecvenţe
 - vectorii de bază trebuie să fie ortogonali adică matricea A este ortogonală
 (Ortogonală ↔ inversa ei = cu transpusa)

$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}^{\mathbf{B}_T}$$

- Exemplu de A: număr egal de 1, -1
 - Primul rând va fi numai de 1
 - Rândul 2 va avea o singură schimbare de semn
 - Rândul 3 va avea 2 schimbări de semn ş.a.m.d.



- => Transformarea Walsh-Hadamard:
- Pentru conservarea energiei necesar factorul de scală ½

$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}$$

Transformări ortogonale – conservarea energie

Conservarea_l energiei

Conservarear energiei
$$\mathbf{E}(\mathbf{v}) = \|\mathbf{v}\|^2 = \sum_{k=0}^{N-1} |v(k)|^2 = \sum_{n=0}^{N-1} |u(n)|^2 = \|\mathbf{u}\|^2 = \mathbf{E}(\mathbf{u})$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{v}) = \|\mathbf{v}\|^2 = \sum_{k=0}^{N-1} |v(k)|^2 = \sum_{n=0}^{N-1} |u(n)|^2 = \|\mathbf{u}\|^2 = \mathbf{E}(\mathbf{u})$$

7 8 T = Exemplu 1: $\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 5 & 6 \end{bmatrix}$

compactare energie in v prima valoare 97% din energie!!!

 $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 13 & 72 \\ 0 & 72 \end{bmatrix}$

- in **u** primul element 14% din energie

Exemplu 2:

$$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 186 & 184 & \boxed{187} & \boxed{187} & \boxed{189} & \boxed{187} & \boxed{190} & \boxed{190} \end{bmatrix}^T$$

$$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 530,33,4,24 & 0 & -2,83 & 1,41 & 0 & 0 & 1,41 \end{bmatrix}^T$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{v}) = \mathbf{E}(\mathbf{u}) = 281280$$

- Doar prin transformare NU obţinem compresie!!!
- ⇒ este necesară cuantizarea pentru a avea compresie
 - rezultatul transformarii inverse va fi diferit) de original
 - chiar dacă sunt diferite, matricile sunt foarte apropiate de original
 => compresie cu pierderi
- Pentru a obţine un raport de compresie ridicat
 - algoritmi succesivi, transformări complexe

Cuantizare) exemplificare

u = [1,86]

184 187 187 189 187

 $[190 \quad 190]^T$

Fie rotunjirea la valori întregi

 $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 530 & -4 & 0 & -3 & 1 \\ \end{bmatrix} \quad 0 \quad 0$

 \Rightarrow **u'** = [185,62 184,2 187,03 187,03 188,44 187,03 189,86 189,86]^T

 \Rightarrow **u'** \neq [186/ 184 187 187 188 187 190]

 190^{11}

Fie trunchierea (|v_i| ₹2 atunci zero)

 $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 530,33 \\ -4,24 & 0 & -2,83 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

 $\Rightarrow \mathbf{u'} = \begin{bmatrix} 185 \\ 185 \end{bmatrix}$ 187 187 187,99 187,99 189,99 $\begin{bmatrix} 189,99 \\ 189,99 \end{bmatrix}^T$

 $\Rightarrow \mathbf{u'} = \begin{bmatrix} 185 & 185 & 187 & 187 & 188 & 190 \\ & & & & & & & & \end{bmatrix}$

Transformări bidimensionale



Se aplică 1D pe linii

$$\underbrace{V_1 = A \cdot U}_{1} = \begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 1 \\
1 & 1 & -1 & -1 \\
1 & -1 & -1 & 1 \\
1 & -1 & 1 & -1
\end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix}
5 & 6 & 7 & 4 \\
6 & 5 & 7 & 5 \\
7 & 7 & 6 & 6 \\
8 & 8 & 8 & 8
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
26 & 28 & 23 \\
-4 & 0 & -5 \\
0 & 2 & 2 & 1 \\
-2 & 0 & -2 & -3
\end{pmatrix}$$

- Mai avem corelaţie între elementele de pe linii
 - se aplică 1D pe coloane, W- simetrică deci

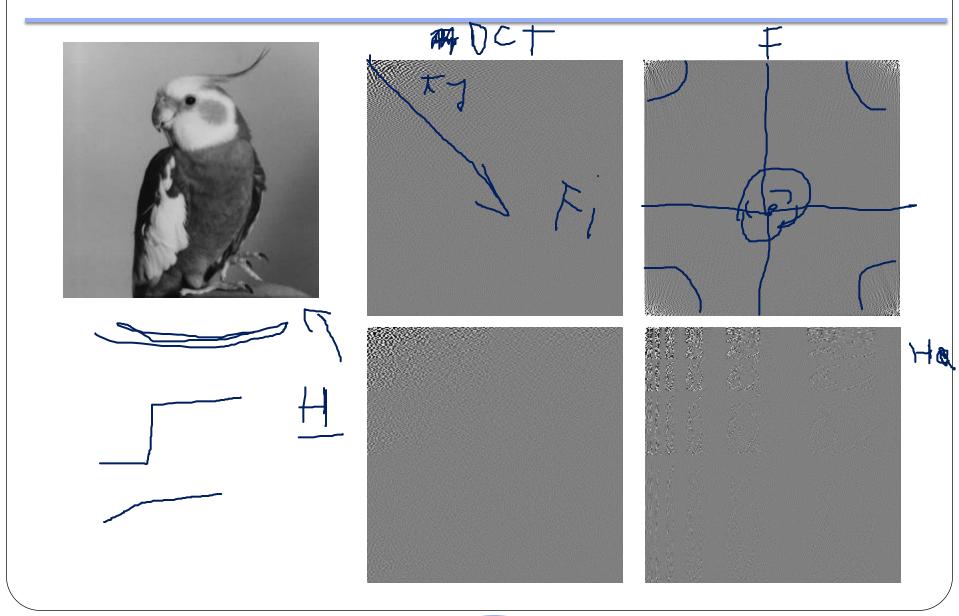


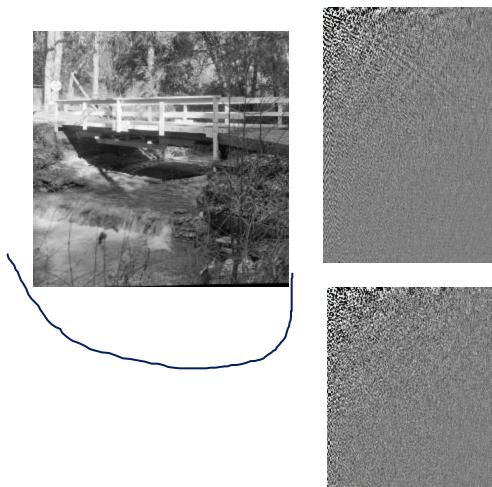
- V este decorelată și elementul din stânga sus este dominant
- Colţul din stânga sus conţin elemente importante
- Compresie dacă se aplică cuantizare
- Se pot elimina în special elementele din dreapta-jos elementele de înaltă frecvenţă

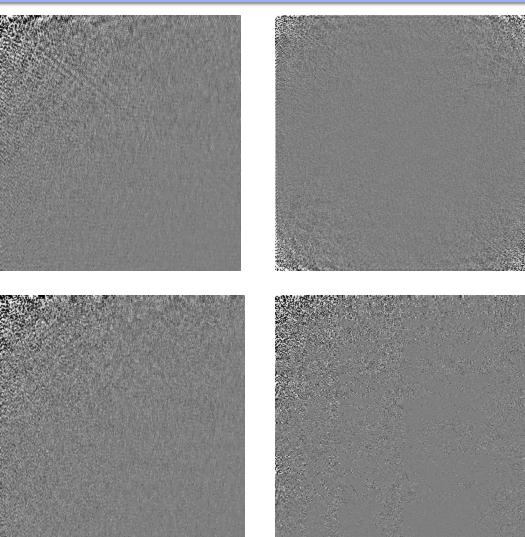
Transformări bidimensionale

- Transformarea **DFT**
 - rapida, foarte utilizata in prelucrarea digitala a semnalelor, convolutie, filtrare digitala, analiza
 - foarte buna împachetare a energiei, dar necesita calcule cu valori complexen
- Transformata Walsh-Hadamard
 - este mai rapida decat transformarile sinusoidale (nu necesita inmultiri)
 - se foloseste pentru implementarea hard a algoritmilor de PDI
 - usor de simulat dar dificil de implementat
 - se aplica in compresia de imagini, filtrare si proiectarea de codoare
 - prezinta o bună compactare de energie
- Transformata Haar
 - transformare foarte rapida (cea mai simplă dintre transformatele <u>Wavelet</u>)
 - se foloseste in extragerea de caracteristici, codarea de imagini si in aplicatii de analiza a imaginilor
 - compactarea de energie este medie.

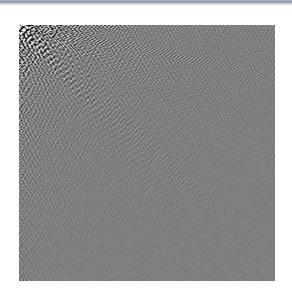
- Transformata Karhunen-Loeve
 - Cea mai bună variantă teoretică compactarea energiei
 - Coeficienţii nu sunt ficşi depind de datele de la intrare; calcule complicate; coeficienţii trebuie incluşi în şirul codat (necesari la decodare)
 - nu prezinta un algoritm rapid
 - se foloseste mai ales in cazul vectorilor de dimensiuni mici si pentru evaluarea performantelor altor transformari
- Transformata Cosinus Discretă (DCT)
 - Aproape la fel de eficientă ca şi KLT/
 - Foloseşte vectori de bază ficși
 - transformare rapida, necesita operatiuni reale
 - alternativa optimala a transformarii K-L pentru imagini inalt corelate
 - utilizata in proiectarea codoarelor prin transformari si a filtrelor Wiener.
 - o compactare a energiei excelenta

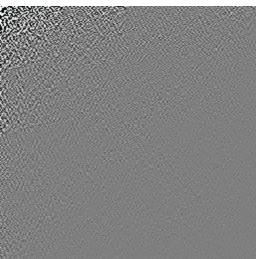


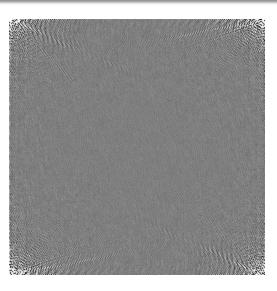


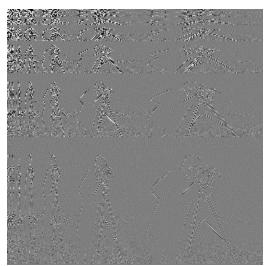


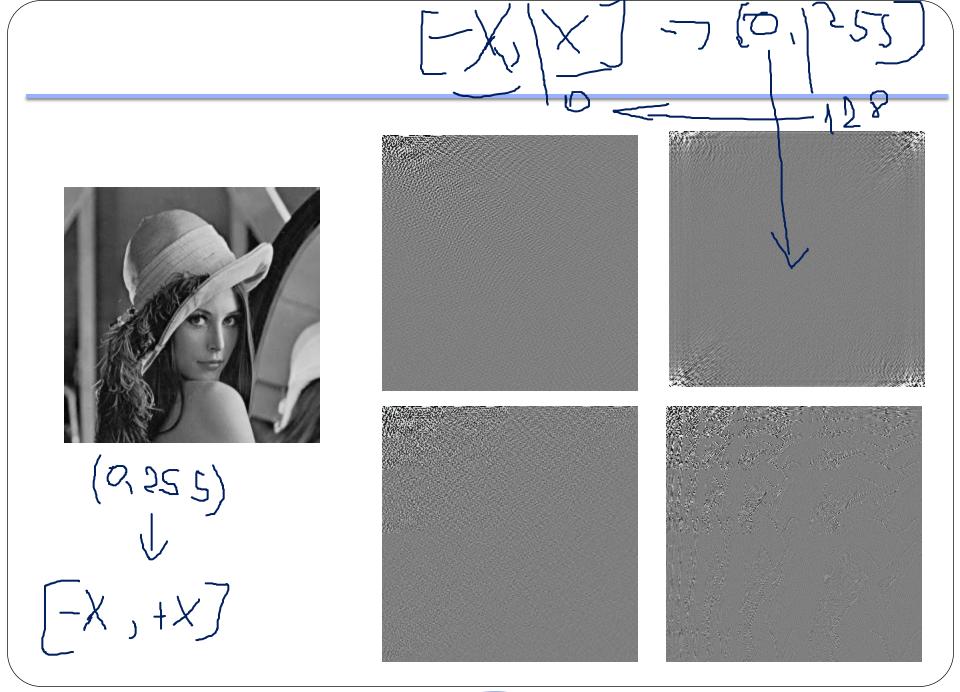




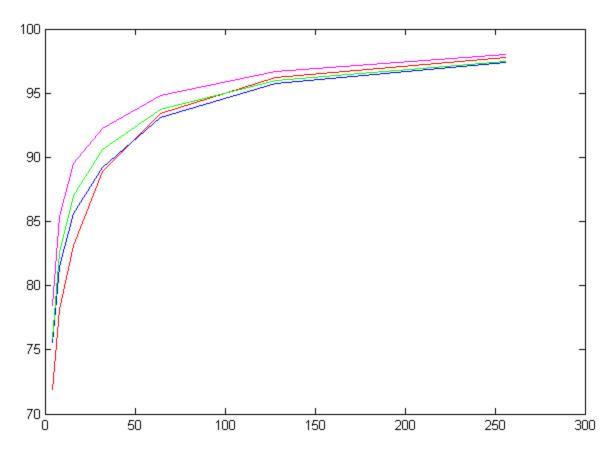






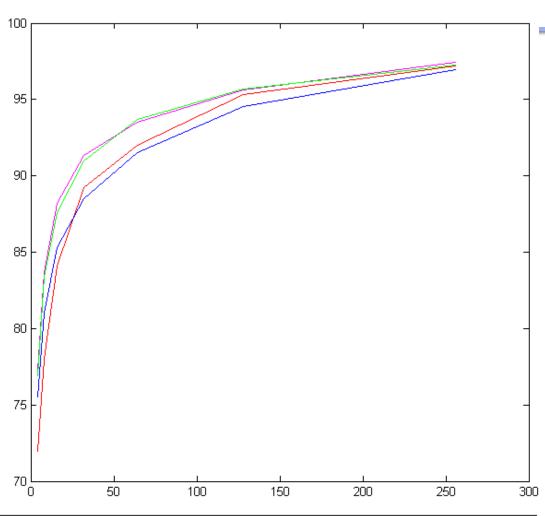


Lena - dimensiune bloc/ compactare energie

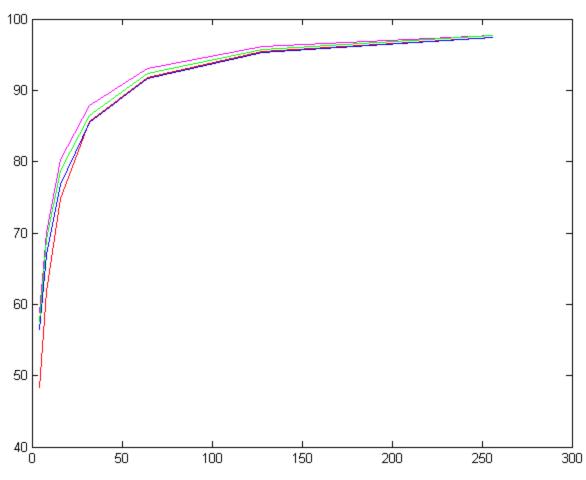


BISZ 256:24 dB BISZ 128:25 dB BISZ 64:27 dB BISZ 32:29 dB BISZ 16:32 dB BISZ 8:34 dB BISZ 4:37 dB DFT
BISZ 256:23 dB BISZ 128:25 dB BISZ 64:27 dB BISZ 32:29 dB BISZ 16:32 dB BISZ 8:35 dB BISZ 4:38 dB Hadamard
BISZ 256:25 dB BISZ 128:26 dB BISZ 64:28 dB BISZ 32:31 dB BISZ 16:33 dB BISZ 8:36 dB BISZ 4:38 dB DCT
BISZ 256:25 dB BISZ 128:27 dB BISZ 64:28 dB BISZ 32:31 dB BISZ 16:33 dB BISZ 8:35 dB BISZ 4:38 dB Haar

Cameraman



Bridge



BISZ 256:22 dB BISZ 128:24 dB BISZ 64:25 dB BISZ 32:27 dB BISZ 16:29 dB BISZ 8:32 dB BISZ 4:36 dB DFT

BISZ 256:22 dB BISZ 128:24 dB BISZ 64:25 dB BISZ 32:27 dB BISZ 16:30 dB BISZ 8:33 dB BISZ 4:36 dB Hadamard

BISZ 256:23 dB BISZ 128:24 dB BISZ 64:26 dB BISZ 32:28 dB BISZ 16:30 dB BISZ 8:33 dB BISZ 4:36 dB DCT

BISZ 256:23 dB BISZ 128:24 dB BISZ 64:26 dB BISZ 32:28 dB BISZ 16:30 dB BISZ 8:33 dB BISZ 4:36 dB Haar

Transformata Cosinus Discreta (DCT)

- DCT Discrete Cosine Transform
- **intrările** pixeli, eșantioane audio $\int \text{etc.}$, $v(kl) = \alpha(k) \cdot \alpha(l) \sum_{m=0}^{N-l} \sum_{n=0}^{l} u(m,n) \cdot \cos \left[\frac{(2m+1)k\pi}{2N} \right] \cos \left[\frac{(2n+1)l\pi}{2N} \right]$
 - valori întregi
- ieșirile sunt coeficienții DCT
 - primul coeficientul pop +
 - restul sunt coeficienții AC
 - valori reale pozitive şi negative



- Calcule greoaie timpi de calcul mari necesitatea alegerii DCT rapide
- Avantaj / concentrează energia într-un număr mic de coeficienti
 - cei mai mulți coeficienți sunt zero sau foarte apropiați de zero
- În aplicații practice datele sunt împărțite în seturi de p valori
 - în general n=8

$$u(m,n) = \sum_{k=0}^{N-1} \sum_{l=0}^{N-1} \alpha(k) \cdot \alpha(l) \cdot v(k,l) \cdot \cos\left[\frac{(2m+1)k\pi}{2N}\right] \cos\left[\frac{(2n+1)l\pi}{2N}\right]$$

$$\mathbf{V} = \mathbf{C} \mathbf{U} \mathbf{C}^{\mathrm{T}}$$

$$\mathbf{U} = \mathbf{C}^{\mathrm{T}} \mathbf{V} \mathbf{C}$$

$$\mathbf{c}_{k,m} = \underline{\alpha(k) \cdot \cos \left[\frac{(2m+1)k\pi}{2N} \right]}$$

$$\alpha(0) \neq \sqrt{\frac{1}{2N}} \quad \text{si}$$

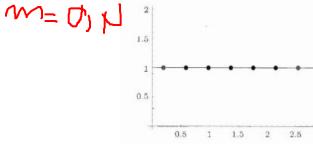
$$\alpha(k) = \sqrt{\frac{2}{N}} \ pentru \quad 1 \le k \le N$$

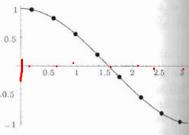
Obţinerea matricei DCT



Se selecteazá Nunghiuri

$$\theta_m = \frac{(2m+1)\pi}{2N}$$





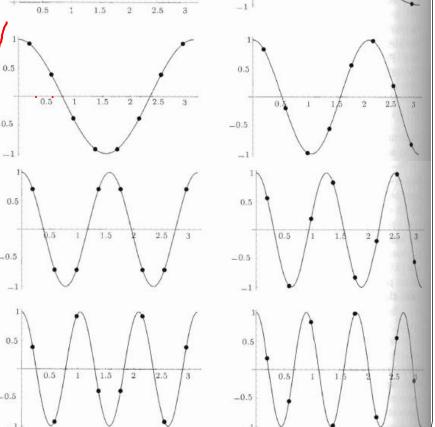
N=8:

$$\theta_m = \begin{bmatrix} \frac{\pi}{16}, & \frac{3\pi}{16}, & \frac{5\pi}{16}, & \frac{7\pi}{16}, & \frac{9\pi}{16}, & \frac{11\pi}{16}, & \frac{13\pi}{16}, & \frac{15\pi}{16} \end{bmatrix}$$

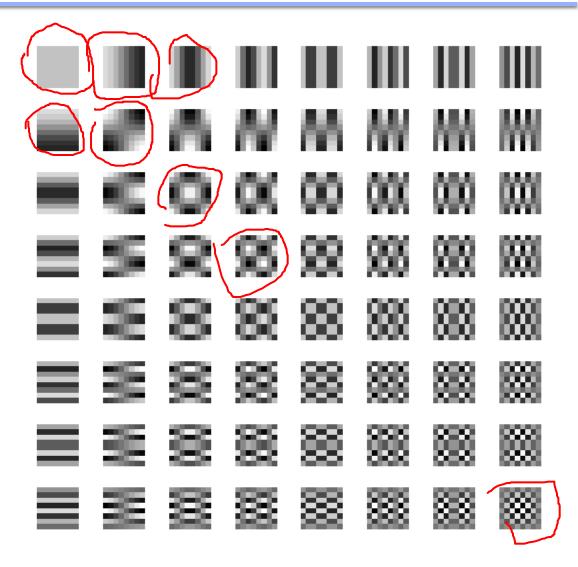
- Se calculează vectorii $\cos(k\theta_m)$
- Se normalizează fiecare vector şi se creează C matricea coeficienților DCT

$$c_{k,m} = \alpha(k) \cdot \cos(k\theta_m)$$

$$\alpha(0) = \sqrt{\frac{1}{N}}$$
 si $\alpha(k) = \sqrt{\frac{2}{N}}$ pentru $1 \le k \le N$



Imagini de baza DCT



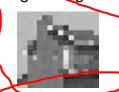
Imagine originala







Imagine originala



+



V(1,15)

+

V(5,2)

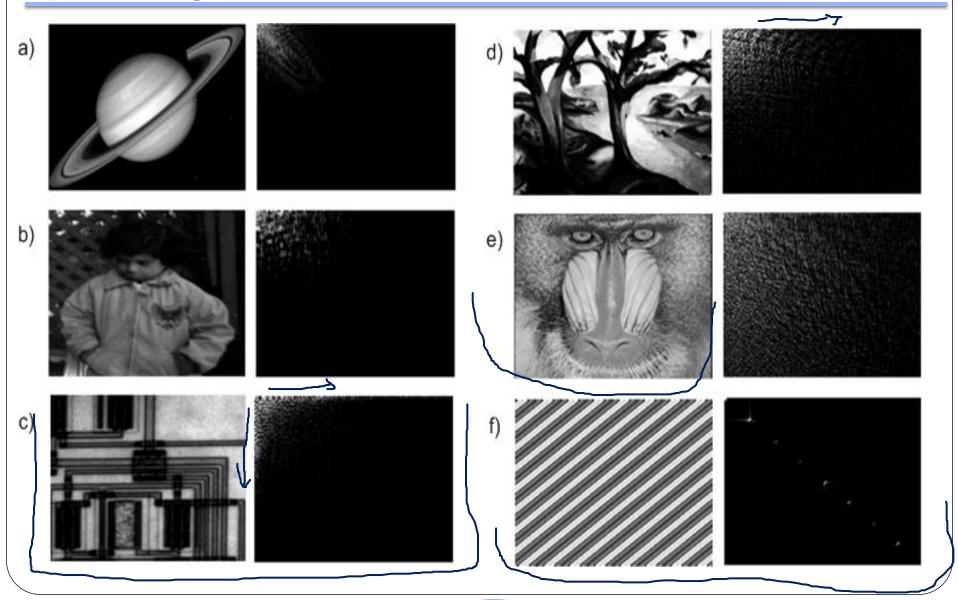
Imagine aproximata /

Daca se retin doar 50% din coeficienti





DCT) Exemple cu privire la proprietatea de compactare a energiei pentru imagini standard



Exemplu DCT şi IDCT ... cuantizarea!

Imagine:

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 186 & 184 & 187 & 187 & 189 & 187 & 190 \end{bmatrix}$$

 $[190]^{T}$

Coeficienții DCT:

$$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 530.33 & -4.65 & 0 & -0.52 & 1.14 & 0.99 & 0 \end{bmatrix}$$

 $[2.25]^T$

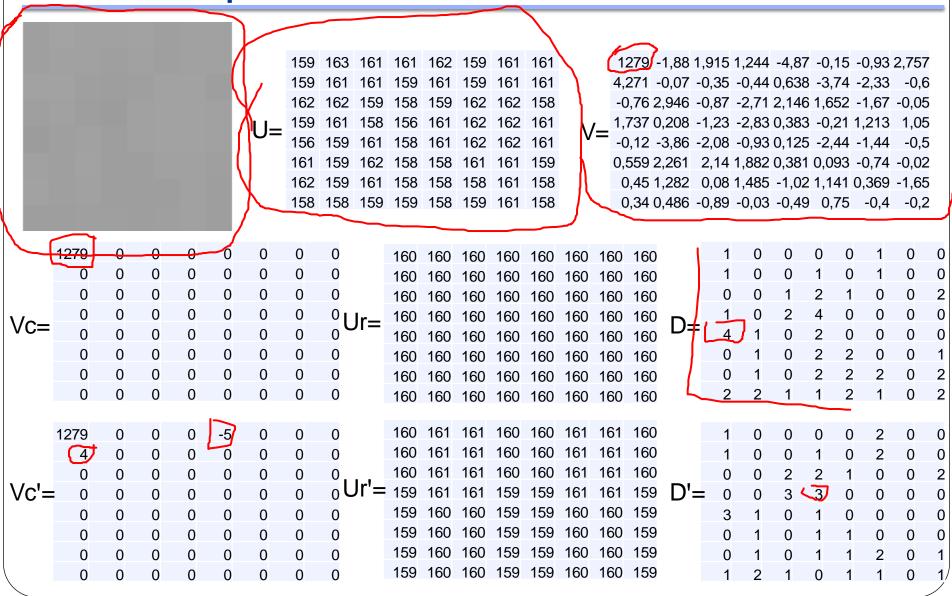
Dacă se păstrează toți coeficienții se poate reface perfect setul de date inițial (fără erori)

Coeficienţii Hadamard	530,33	-4,24	0	-2,83	1,41	0	0	1,41
Coeficienții DCT	530,33	-4,65	0	-0,52	1,41	1	0	2,26
Hadamard Cuantizare 1	530	-4	0	-3	1	0	0	1
Hadamard Cuantizare 2	530	-4	þ	-3	0	0	0	0
DCT Cuantizare 1	530	-5	0	-1	1	1	0	2
DCT Cuantizare 2	> 530	-5	0	0	0	0	0	2

186	184	187	187	189	187	190	190	
186	184	187	187	188	187	190	190	
185	185	187	187	188	188	190	190	
185	184	187	187	189	187	190	190	
185	185	187	186	189	188	190	190	

Imagine refăcută

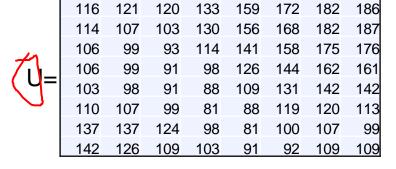
Exemple DCT-2D corelat

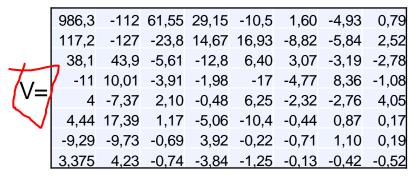


Bloc cu energie mare

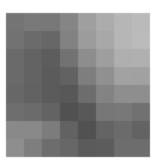








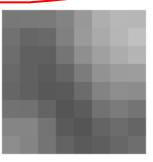
-112 -10 -127 -24 -13 -17 Vc= -10 4 0 2 0 0 2 1 0 0 0 2 0 0 2 0 5 3 0 3 3 2 2 0 4 0 0 0 3 0 2 0 0 0 0 0 2 0 0 0 0 4 6 1 4 4 0 3 3 0 0 0 0 4 0 1 2 0 6 7 0 0 2 0 1



Imagine originală



Imagine DCT

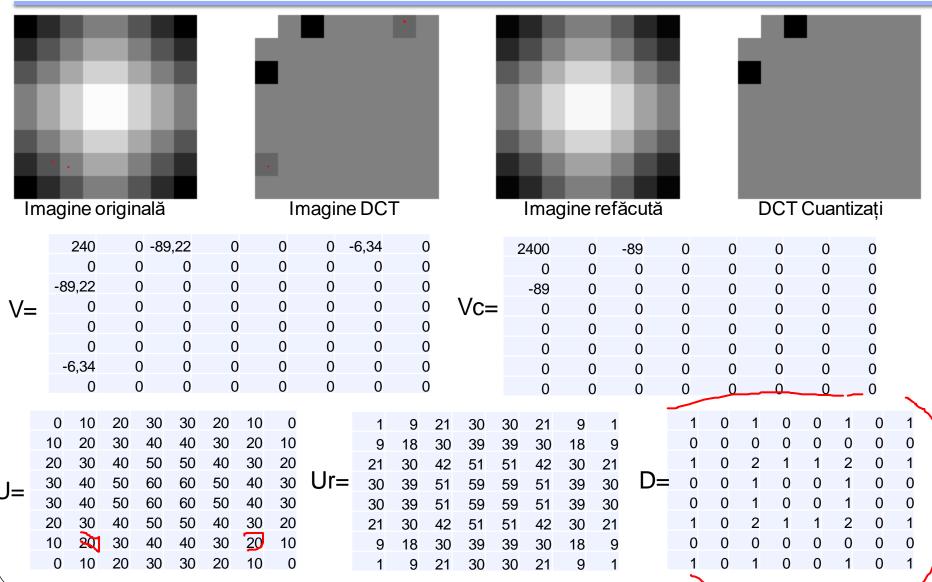


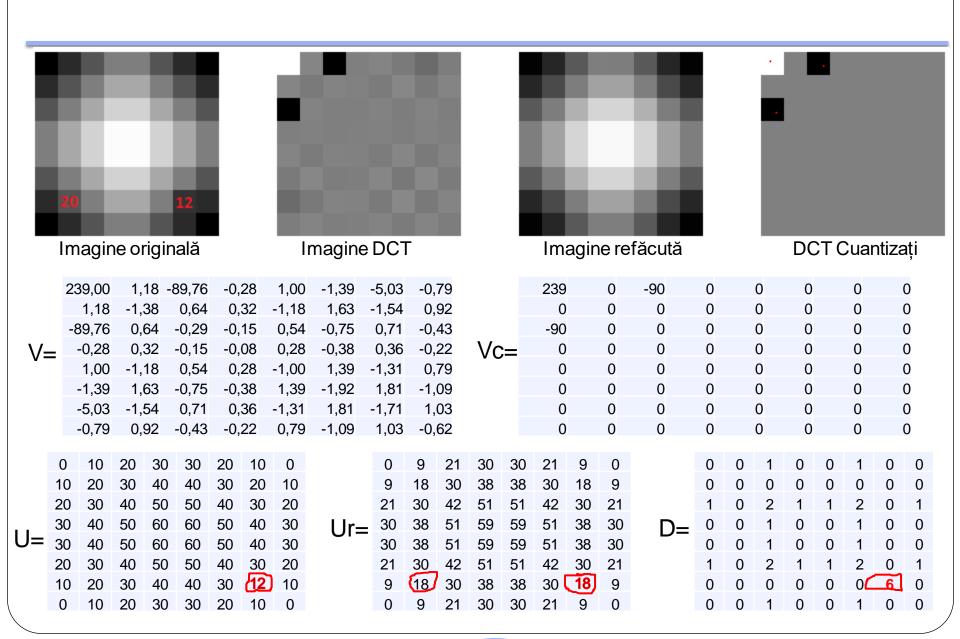
Imagine refăcută



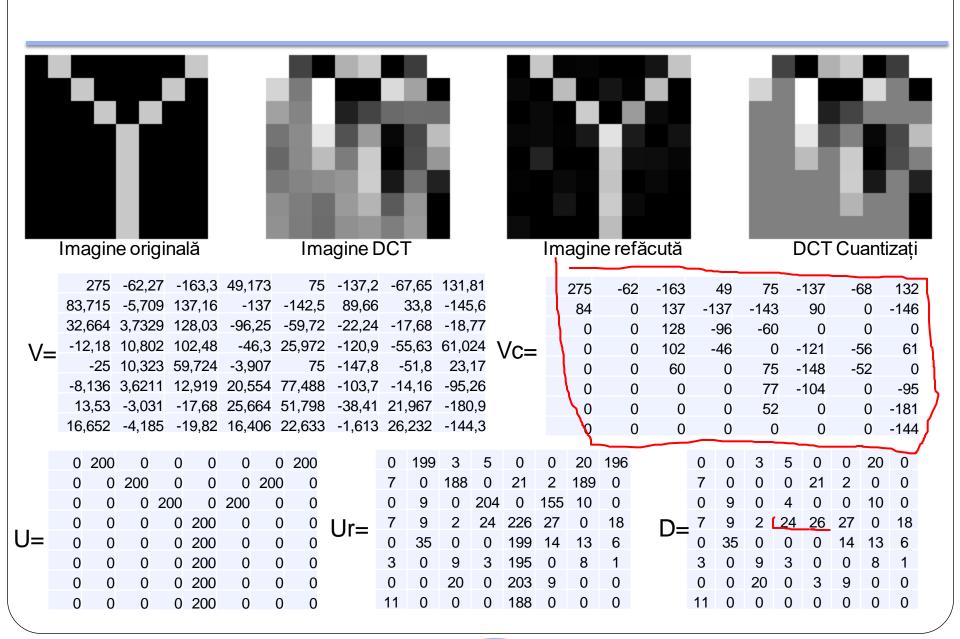
DCT Cuantizați

Exemple DCT-2D nivele de gri-binare

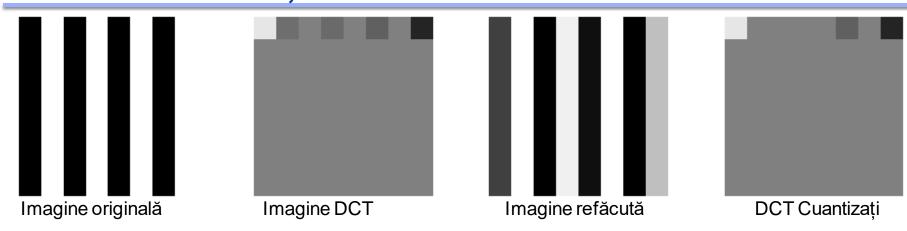




Curs 5 - SACCDMM - an I Master, Semestrul I

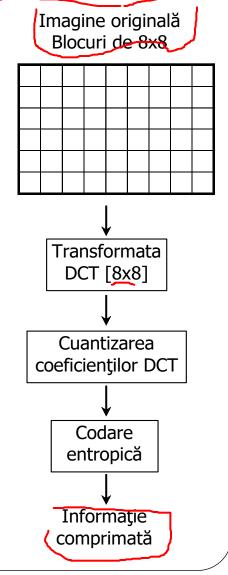


Coeficienții DCT-2D



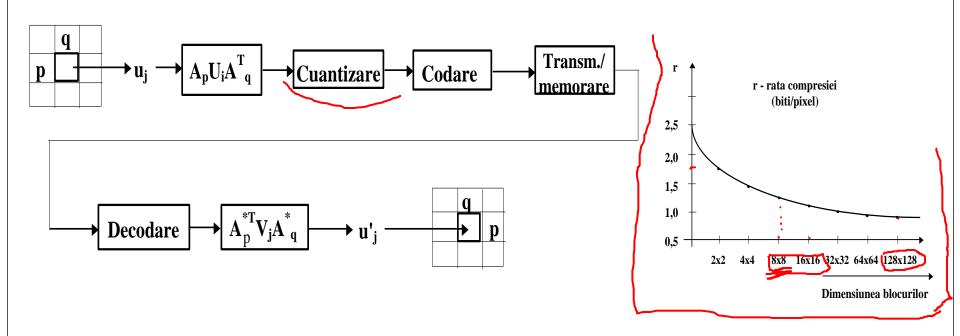
Sistem pentru compresia imaginilor prin transformări - DCT

- exploatează capacitatea de compactare a energiei într-un număr mic de coeficienți semnificativi (neneglijabili)
 - DCT 2-D este varianta optimala pentru imagini naturale
 - ca timp de calcul si eficienta compactarii energiei
- Sistem de compresie prin transformări,
 - aplicare transformare asupra întregii imagini
 - dezavantaj timp de calcul si memorii ocupate mari (dat de dimensiunea imaginilor)
 - divizare imagine in blocuri de N×N pixeli (tipic, 8×8 sau 16×16 pixeli) şi aplica transformata asupra fiecărui bloc
 - necesar mic de memorie si viteza de calcul mare
 - un oarecare dezavantaj/este o diminuare a compactării energiei per ansamblu fata de cazul aplicării transformatei asupra întregii imagini



Codarea prin transformare bidimensionala

- divizarea imaginii de intrare
 - HxW → rezulta HW (pq blocuri de dimensiune pxq)
 - se reduce numărul de operatii necesare pentru calculul transformatei (inclusiv prin implementarea algoritmilor rapizi de calcul)



Codarea prin transformare bidimensională

- alocarea bitilor
- alegerea cuantizorului (coef. CC, CA)
- codarea ieşirii cuantizorului
- reproducerea coeficienţilor (canal fără zgomot)

T		1		1		1	4	4
-	я	h	Α	ı	11	ı	3	1
	и	v	v	1	и	1	•	1

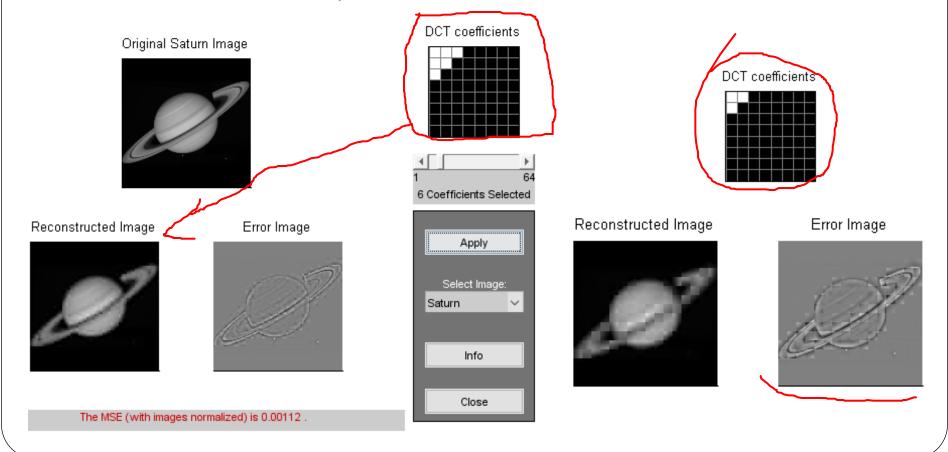
Mărimea	Rata de					
blocului	compresie Biţi/pixel	KL	Cosinus	Sinus	Fourier	Hadamard
8x8	(0.5	13.82	13.76	11.69	12.27	12.65
	1 ~	16.24	16.19	14.82	14.99	15.19
	2	20.95	20.89	19.53	19.73	19.86
16x16	0.5	-	14.25	12.82	12.87	12.78
	1	-	16.58	15.65	15.52	15.27
	2	-	21.26	20.37	20.24	20.01

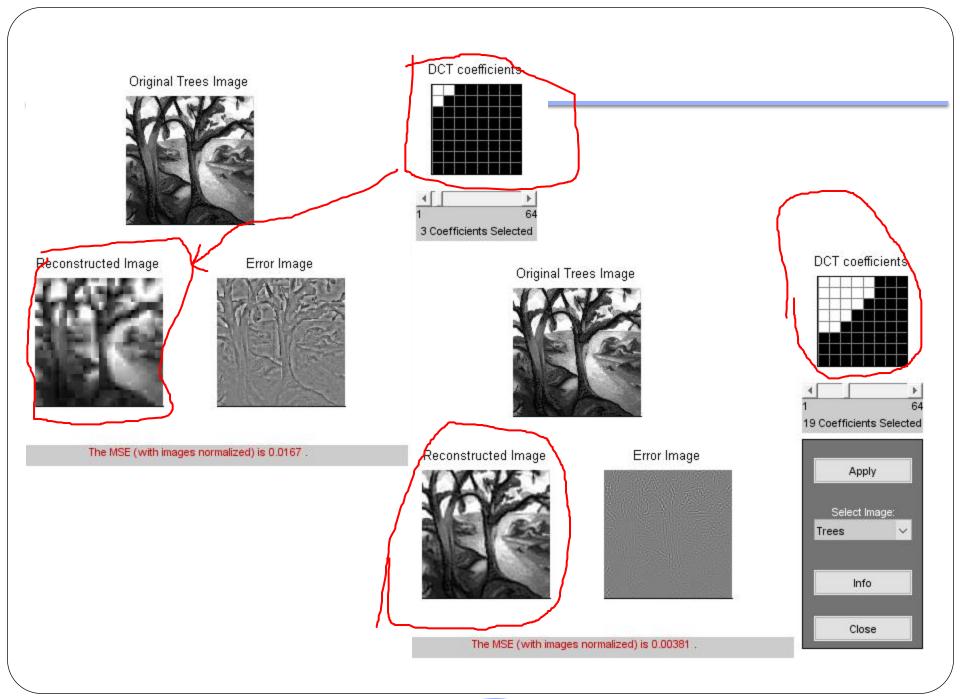
Cuantizarea coeficienților transformatei

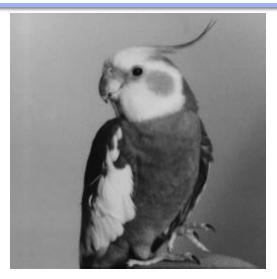
- Cuantizarea coeficientilor transformatei
 - proces implicit cu pierdere de informație
- trebuie ales cu atentie numarul de biti pe care se reprezinta/cuantizeaza în special coeficientii de înalta frecventa din domeniul transformat:
 - daca acest numar este prea mic, atunci eroarea introdusa poate cauza aparitia efectului "de bloc",
- efectului "de bloc"
 - la reconstructia blocurilor de 8x8 sau 16x16 pixeli prin invers cuantizare si IDCT 2-D, lipsesc detaliile din aceste blocuri si se observa "patratele" pe nivele de gri în locul unei zone continue de nivele de gri din imagine.

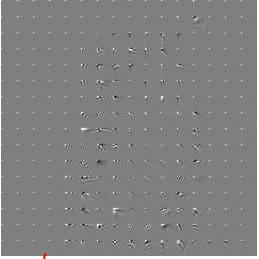
Efectului "de bloc,

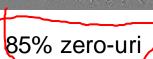
- Efectului "de bloc "
 - se poate observa cu aplicatia DCTDemo, din Matlab, pentru diferiti coeficienti ai transformatei setati la 0 (echivalent cu cuantizarea grosiera a diferitelor frecvente din domeniul transformat).



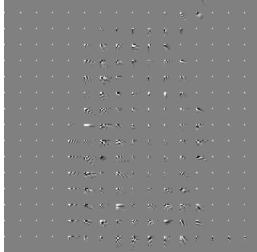




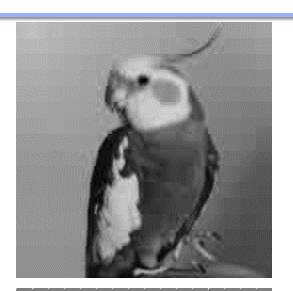


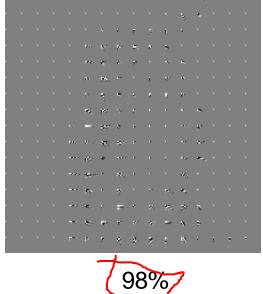


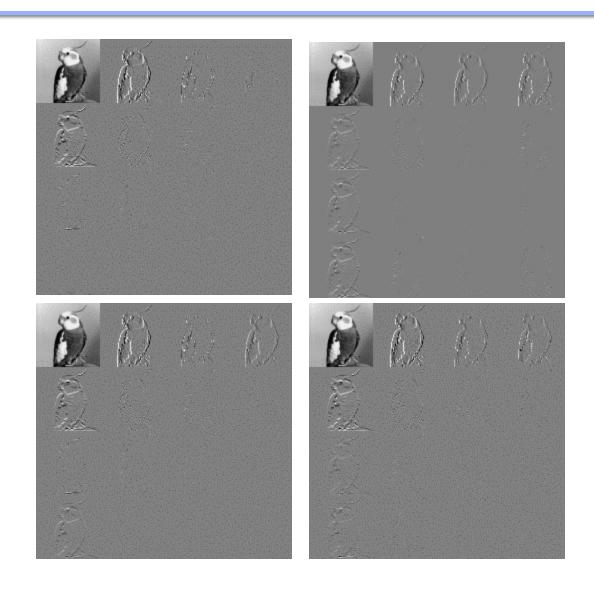




(96% zero-uri /



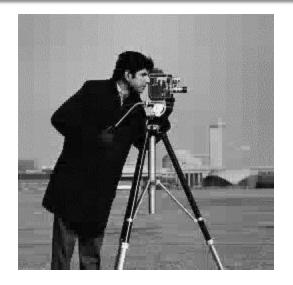


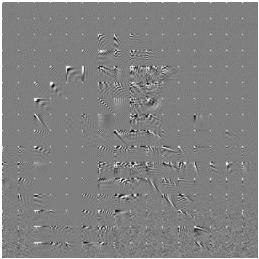


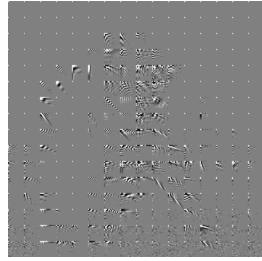
Man Man

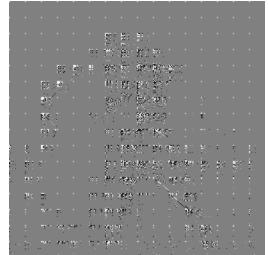








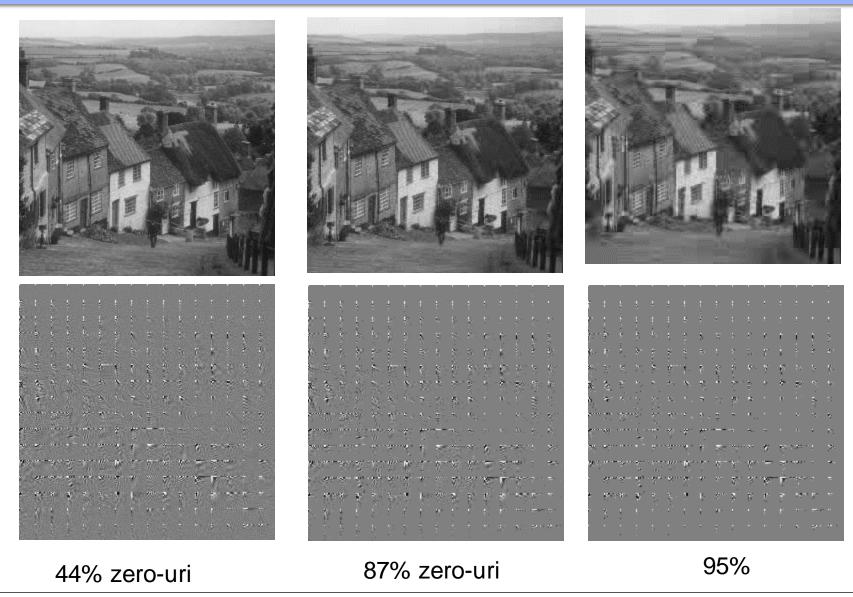




63% zero-uri

zero-uri

(95%



Codarea zonală și codarea cu prag

doar o mica zonă din imaginea transformată se transmite

(alocarea biţilor)

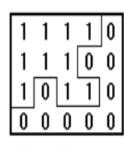
- codarea zonala
 - masca zonala

$$m(k,l) = \begin{cases} 1, & k,l \in I_t \\ 0, & in \ rest \end{cases}$$

- codarea cu prag/
 - pragul
 - masca cu prag

$$I'_{t} = \left\{k, l: \left| \underline{v(k, l)} \right| > \underline{\eta} \right\}$$

$$m_{\eta}(k, l) = \begin{cases} 1, & k, l \in I'_{t} \\ 0, & in \quad rest \end{cases}$$



a Mască zonală

b Mască cu prag

- Cuantizoare uniforme
 - ordonarea "zig-zág" a coeficientilor

Cuantizoarele din schemele de compresie bazate pe transformari

- Cuantizoare uniforme
 - definite în mod unic prin numarul de biti alocat fiecarui coeficient din domeniul transformat
 - pentru un bloc de dimensiune $p \times p$, cu p oarecare (în general 8 sau 16), cuantizoarele pot fi specificate printr-o **matrice de cuantizare** \mathbf{Q} de aceeasi dimensiune $p \times p$, unde elementele din matrice reprezinta **intervalul de cuantizare** alocat cuantizorului coeficientului respectiv al transformatei (coeficientul de c.c. sau unul din coeficientii de c.a.).
 - procesul de cuantizare consta pur si simplu în divizarea valorilor coeficientilor transformatei imaginii la valoarea corespunzatoare din matricea de cuantizare (adica, la intervalul de cuantizare = pasul de cuantizare)
- Alegerea numărului de nivele de cuantizare (intervalului de cuantizare pentru fiecare cuantizor în parte),
 - se realizeaza în functie de varianta fiecarui coeficient al transformatei imaginii, estimat pentru/dintr-un set de imagini tipice pentru aplicatia de codare considerata:
 - cu cât varianta unui coeficient este mai mare, cu atât numarul de nivele de cuantizare necesar pentru reprezentarea fidela a coeficientului si ca urmare si a imaginii reconstruite (decodate) este mai mare.
 - => procedura poarta numele de determinarea alocarii bitilor.

- În general, exista obtinute, din date experimentale, seturi de matrici de cuantizare recomandate pentru diferite categorii de imagini, pentru dimensiuni ale blocurilor de imagine de 8x8 sau 16x16 pixeli.
- Valorile coeficientilor acestor matrici se pot însa ajusta în schemele de compresie pentru aplicatii practice la specificul imaginilor comprimate în aplicatia respectiva.

$$\mathbf{Q}_1 = \begin{bmatrix} 8 & 36 & 36 & 36 & 39 & 45 & 52 & 65 \\ 36 & 36 & 36 & 37 & 41 & 47 & 56 & 58 \\ 36 & 36 & 38 & 42 & 47 & 54 & 64 & 78 \\ 36 & 37 & 42 & 50 & 59 & 69 & 81 & 98 \\ 39 & 41 & 47 & 54 & 73 & 89 & 108 & 130 \\ 45 & 47 & 54 & 69 & 89 & 115 & 144 & 178 \\ 53 & 56 & 64 & 81 & 108 & 144 & 190 & 243 \\ 65 & 68 & 78 & 98 & 130 & 178 & 243 & 255 \end{bmatrix}, \mathbf{Q}_2 = \begin{bmatrix} 3 & 5 & 7 & 9 & 11 & 13 & 15 & 17 & 19 \\ 5 & 7 & 9 & 11 & 13 & 15 & 17 & 19 & 21 \\ 7 & 9 & 11 & 13 & 15 & 17 & 19 & 21 & 23 \\ 9 & 11 & 13 & 15 & 17 & 19 & 21 & 23 & 25 \\ 13 & 15 & 17 & 19 & 21 & 23 & 25 & 27 \\ 15 & 17 & 19 & 21 & 23 & 25 & 27 & 29 \\ 17 & 19 & 21 & 23 & 25 & 27 & 29 & 31 \end{bmatrix}$$

```
\mathbf{Q}_{3(niv.calit.50\%)} = \begin{bmatrix} 16 & 11 & 10 & 16 & 24 & 40 & 51 & 61 \\ 12 & 12 & 14 & 19 & 26 & 58 & 60 & 55 \\ 14 & 13 & 16 & 24 & 40 & 57 & 69 & 56 \\ 14 & 17 & 22 & 29 & 51 & 87 & 80 & 62 \\ 18 & 22 & 37 & 56 & 68 & 109 & 103 & 77 \\ 24 & 35 & 55 & 64 & 81 & 104 & 113 & 92 \\ 49 & 64 & 78 & 87 & 103 & 121 & 120 & 101 \\ 72 & 92 & 95 & 98 & 112 & 100 & 103 & 99 \end{bmatrix}
```

$$\mathbf{Q}_{4(niv.calit.10\%)} = \begin{bmatrix} 80 & 60 & 50 & 80 & 120 & 200 & 255 & 255 \\ 55 & 60 & 70 & 95 & 130 & 255 & 255 & 255 \\ 70 & 65 & 80 & 120 & 200 & 255 & 255 & 255 \\ 70 & 85 & 110 & 145 & 255 & 255 & 255 & 255 \\ 90 & 110 & 185 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 \\ 120 & 175 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 \\ 245 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 \\ 255 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 & 255 \end{bmatrix}$$

12

Alocarea bitilor

- dispersia coeficienţilor nu este uniformă
- cuantizare cu număr diferit de biţi
- numărul biţilor de cuantizare este n_k întreg

```
      8
      7
      6
      5
      3
      3
      2
      2
      2
      1
      1
      1
      1
      0
      0

      7
      6
      5
      4
      3
      3
      2
      2
      1
      1
      1
      1
      0
      0
      0

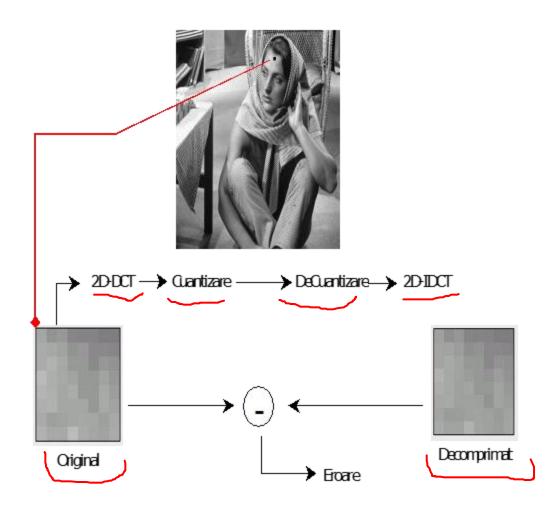
      6
      5
      4
      3
      3
      2
      2
      2
      1
      1
      1
      1
      0
      0
      0

      5
      4
      3
      3
      2
      2
      2
      1
      1
      1
      1
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0
      0</
```

alocarea bitilor pentru DCT pe fereastra de 16x16 pixeli pentru o rata medie de 1bit/pixel

- Ultima etapa din schemele de codare prin transformari consta în:
 - (1) ordonarea coeficientilor cuantizati ai transformatei dupa o regula prestabilita (scopul fiind în general gruparea coeficientilor cuantizati care au valoarea 0 într-un sir cât mai compact, deoarece acesta poate fi omis la transmisie/stocare) (ex. pt. transformata DCT 2-D, se foloseste ordonarea în zig-zag);
 - (2) codarea entropica (Huffman, codare aritmetica) a coeficientilor cuantizati nenuli, care urmeaza a fi transmisi/stocati – realizata în standardul JPEG pe baza unor tabele de codare prestabilite în urma experimentelor pe un numar mare de imagini – tabele standardizate de codare.

Schemă codare DCT



Codarea DCT

```
161 155 157 152 151 151 149 149
   163 162 160 155 156 153 153 152
   163 165 162 157 157 153 156 155
                                     -128
      164 162 160 157 156 160 156
      164 161 163 157 157 162 158
   164 165 161 161 161 156 162 160
                                                                  33
   163 159 160 161 162 161 159 162
                                                                     35 33 32 35
                                                            34 34 40
   165 162 162 168 163 161 160 163
          initiala
                               16 11 10
                                         16
                                12 12 14 19
                                             26
                                             40
                                         24
                                                57
                                   17 22
                                         29
                                             51 87
                                         56
                                            68 109 103
                                         64 81 104 113 92
                                         87 103 121 120 101
                                   64 78
                                  92 95 98 112 100 103 99
-1 -1 -1 0
  Coef. DCT
                                    Matrice de cuantizare
                                                                                Coef. DCT cuantizati
```

Codarea DCT

 162
 160
 157
 153
 151
 149
 149
 148

 163
 162
 158
 155
 153
 151
 151
 151

 166
 164
 161
 158
 156
 155
 155
 155

 167
 166
 163
 161
 159
 158
 158
 159

 168
 167
 164
 162
 161
 161
 161
 162

 167
 166
 164
 162
 161
 161
 162
 163

 166
 164
 163
 161
 161
 162
 163

 164
 163
 160
 160
 161
 162
 163

 164
 163
 160
 160
 161
 162
 163

eroarea =
$$20\log_{10}\left(\frac{255}{\sqrt{\frac{1}{MN}\sum_{x=0}^{N-1}\sum_{y=0}^{M-1}\left[X(x,y) - \hat{X}(x,y)\right]^{2}}}\right)$$

40.67 dB

Metoda DCT	Înm	ulţiri	Adunări		
sau IDCT	1D	2D	1D	2D	
1D Chen	16	(256)	26	416	
1D Lee	12	192	29	464	
1D Loeffler	11	176	29	464	
2D Kamangar		128		430	
2D Cho, Lee		96		466	

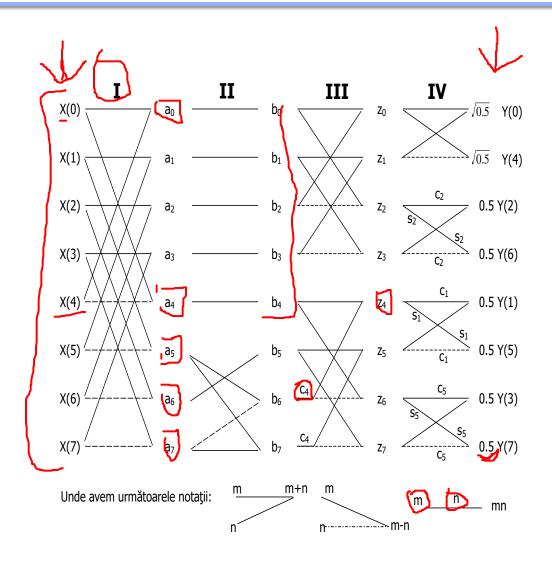
DCT 2D 8x8 pixeli clasic avem 1024 înmulţiri şi 896 adunări

- Algoritmul II CHEN
- Pasul 1

$$a_0 = X(0) + X(4)$$
 $a_4 = X(0) - X(4)$
 $a_1 = X(1) + X(5)$ $a_5 = X(1) - X(5)$
 $a_2 = X(2) + X(6)$ $a_6 = X(2) - X(6)$
 $a_3 = X(3) + X(7)$ $a_7 = X(3) - X(7)$

Pasul 2

$$b_0 = a_0$$
 $b_4 = a_4$
 $b_1 = a_1$ $b_5 = a_6$
 $b_2 = a_2$ $b_6 = a_5 - a_7$
 $b_3 = a_3$ $b_7 = a_5 + a_7$



- Algoritmul II CHEN … rezultă 16 înmulţiri şi 26 adunări)
- Pasul 3

$$z_0 = b_0 + b_2$$
 $z_4 = b_4 + c_4 b_6$
 $z_1 = b_1 + b_3$ $z_5 = b_5 + c_4 b_7$
 $z_2 = b_0 - b_2$ $z_6 = b_4 - c_4 b_6$
 $z_3 = b_1 - b_3$ $z_7 = b_5 - c_4 b_7$

Pasul 4

$$\sqrt{0.5} \cdot Y(0) = z_0 + z_1 \qquad 0.5 \cdot Y(1) = z_4 c_1 + z_5 s_1
\sqrt{0.5} \cdot Y(4) = z_0 - z_1 \qquad 0.5 \cdot Y(5) = z_4 s_1 - z_5 c_1
0.5 \cdot Y(2) = z_2 c_2 + z_3 s_2 \qquad 0.5 \cdot Y(3) = z_6 c_5 + z_7 s_5
0.5 \cdot Y(6) = z_2 s_2 - z_3 c_2 \qquad 0.5 \cdot Y(7) = z_6 s_5 - z_7 c_5$$

- 1D DCT pe 8 puncte 64 înmulţiri; 56 adunări /
- Algoritmul I simetric

$$s_k = \sin \frac{k\pi}{16}$$
; respectiv $c_k = \cos \frac{k\pi}{16}$
 $c_1 = s_7 = 0.9808$
 $c_2 = s_6 = 0.9239$
 $c_3 = s_5 = 0.8315$
 $c_4 = s_4 = 0.7071$
 $c_5 = s_3 = 0.5556$
 $c_6 = s_2 = 0.3827$
 $c_7 = s_1 = 0.1951$

$$s_{jk} = s(j) + s(k)$$

$$s_{07} = s(0) + s(7)$$

$$s_{16} = s(1) + s(6)$$

$$s_{25} = s(2) + s(5)$$

$$s_{34} = s(3) + s(4)$$

$$s_{0734} = s_{07} + s_{34}$$

$$s_{1625} = s_{16} + s_{25}$$

Algoritmul I – simetric

$$d_{jk} = s(j) - s(k)$$

$$d_{07} = s(0) - s(7)$$

$$d_{16} = s(1) - s(6)$$

$$d_{25} = s(2) - s(5)$$

$$d_{34} = s(3) - s(4)$$

$$d_{0734} = s_{07} - s_{34}$$

$$d_{1625} = s_{16} - s_{25}$$

$$2S(0) = c_4(s_{0734} + s_{1625})$$

$$2S(1) = c_1d_{07} + c_2d_{16} + c_5d_{25} + c_7d_{34}$$

$$2S(2) = c_2d_{0734} + c_6d_{1625}$$

$$2S(3) = c_3d_{07} - c_7d_{16} - c_1d_{25} - c_5d_{34}$$

$$2S(4) = c_4(s_{0734} - s_{1625})$$

$$2S(5) = c_5d_{07} - c_1d_{16} + c_7d_{25} + c_3d_{34}$$

$$2S(6) = c_6d_{0734} - c_2d_{1625}$$

$$2S(7) = c_7d_{07} - c_5d_{16} + c_3d_{25} - c_1d_{34}$$

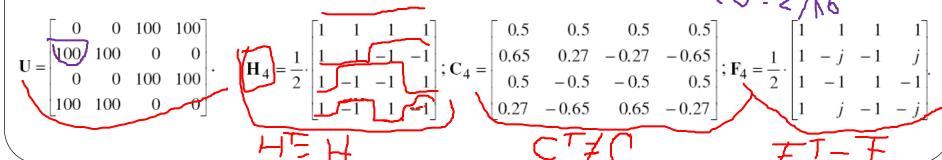
22 înmulţiri şi 28 (6+6+16) adunări

Problema

V=A·U·A+) VI=H·U·H

Fie blocul de imagine U de dimensiune 4×4 pixeli de mai jos, care reprezintă o porțiune dintr-o imagine tip tablă de şah, în care fiecare pixel este reprezentat prin luminanța sa. Dorim să aplicăm o transformare unitară asupra blocului U astfel încât să se conserve, în urma transformării, în totalitate energia blocului, dar în același timp, să se compacteze într-un număr mult mai mic de coeficienți nenuli decât numărul coeficienților nenuli din blocul U reprezentat în domeniul spațial.

- a) Dacă matricile transformărilor pe care le avem la dispoziție sunt: matricea transformării Hadamard unitară ordonată, **H**₄[4×4]; matricea transformării cosinus discrete, **C**₄[4×4]; matricea transformării Fourier discrete unitare, **F**₄[4×4], pe care dintre ele ați alege-o pentru a asigura atât conservarea cât și compactarea energiei? Justificați răspunsul.
- b) Cum arată blocul de imagine V[4×4] în domeniul transformat, folosind matricea transformării aleasă? (Se va realiza o transformare bidimensională a imaginii). Demonstrați conservarea energiei blocului în urma transformării și estimați compactarea energiei blocului obținută prin transformare.



63

100 201 200

tu=8 100 -

EV = 2. 3003

=20.000

= &B. 000

260 200 200 4260

