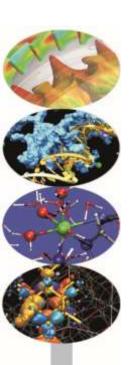




MPI Quick Refresh



Super Computing Applications and Innovation Department
Courses Edition 2017





Cos'è MPI



MPI acronimo di Message Passing Interface http://www.mpi-forum.org

MPI è una specifica, non un'implementazione

MPI è uno strumento di programmazione che permette di implementare il modello di programmazione message-passing

- controllo dei processi e gruppi di comunicazione (comunicatori)
- pattern di comunicazioni tra processi sincrone e asincrone



Comunicatori

- Un comunicatore è un "oggetto" contenente un gruppo di processi ed un set di attributi associati
- All'interno di un comunicatore ogni processo ha un identificativo unico
- Due o più processi possono comunicare solo se fanno parte dello stesso comunicatore
- La funzione MPI_Init inizializza il comunicatore di default MPI_COMM_WORLD, che comprende tutti i processi che partecipano al job parallelo
- In un programma MPI può essere definito più di un comunicatore





MPI Finalize();

La versione in C ...

```
SuperComputing Applications and Innovation
 #include <stdio.h>
 #include <mpi.h>
                                             MPI LIBRARY
 int main (int argc, char *argv[]) {
                                                      CONSTANTS & DEFAULTS
    int myrank, size;
                                                                    MPI Handles
    /* 1. Initialize MPI */
                                                                      MPI COMM WORLD
    MPI Init(&argc, &argv);
                                                       COMM. MANAGEMENT
    /* 2. Get my rank */
    MPI Comm rank (MPI COMM WORLD, &myrank);
                                                                      MPI Init
    /* 3. Get the total number of processes */
                                                                      MPI Comm rank
    MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &size);
                                                                      MPI Comm size
   /* 4. Print myrank and size */
                                                                      MPI Finalize
   printf("Process %d of %d \n", myrank, size);
    /* 5. Terminate MPI */
```



! 5. Terminate MPI:

END

call MPI FINALIZE(ierr)

.. e quella in Fortran 77

```
MPI LIBRARY
PROGRAM hello
                                                         CONSTANTS & DEFAULTS
  use mpi
   INTEGER myrank, size, ierr
                                                                       MPI Handles
! 1. Initialize MPI:
                                                                         MPI COMM WORLD
   call MPI INIT(ierr)
                                                           COMM. MANAGEMENT
! 2. Get my rank:
   call MPI COMM RANK (MPI COMM WORLD, myrank, ierr)
                                                                         MPI Init
! 3. Get the total number of processes:
                                                                         MPI Comm rank
   call MPI COMM SIZE (MPI COMM WORLD, size, ierr)
                                                                         MPI Comm size
! 4. Print myrank and size
                                                                         MPI Finalize
   PRINT *, "Process", myrank, "of", size, "
```





Formato delle chiamate MPI



• In C:

```
err = MPI_Xxxxx(parameter, ...)
```

- MPI è prefisso di tutte le funzioni MPI
- Dopo il prefisso, la prima lettera è maiuscola e tutte le altre minuscole
- Praticamente tutte le funzioni MPI tornano un codice d'errore intero
- Le macro sono scritte tutte in maiuscolo

In Fortran:

```
call MPI_XXXX (parameter,..., err)
```

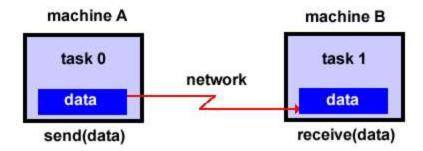
- MPI è prefisso di tutte le subroutine MPI
- Anche se il Fortran è case insensitive, le subroutine e le costanti MPI sono convenzionalmente scritte in maiuscolo
- L'ultimo parametro è il codice d'errore (INTEGER)



La comunicazione interprocesso



- Nella programmazione parallela message passing la cooperazione tra processi avviene attraverso operazioni esplicite di comunicazione interprocesso
- L'operazione elementare di comunicazione è: point-to-point
 - vede coinvolti due processi:
 - Il processo sender invia un messaggio
 - Il processo receiver riceve il messaggio inviato







#include <stdio.h>

send/receive: porzione di array (C)



```
#include <mpi.h>
#define USIZE 50
#define BORDER 12
                                                   vector
int main(int argc, char *argv[]) {
                                                                   ✓ length
                                                 on rank 0
    MPI Status status;
    int indx, rank, nprocs;
                                                  start send buf
    int start send buf = BORDER;
    int start recv buf = VSIZE - BORDER;
    int length = 10;
                                                   vector
    int vector[USIZE];
                                                 on rank 1
    /* Start up MPI */
    MPI Init(&arqc, &arqv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
                                                                             start recv buf
    MPI Comm size(MPI COMM WORLD, &nprocs);
    /* all process initialize vector */
    for (indx = 0; indx < USIZE; indx++) vector[indx] = rank;</pre>
    if (rank == 0) {
        /* send length integers starting from the "start send buf"-th position of vector */
        MPI Send(&vector[start send buf], length, MPI INT, 1, 666, MPI COMM WORLD);
    if (rank == 1) {
        /* receive length integers in the "start recv buf"-th position of vector */
        MPI_Recv(&vector[start_recv_buf], length, MPI_INT, 0, 666, MPI_COMM_WORLD, &status);
    }
    /* Quit */
    MPI Finalize();
    return 0;
```



Binding di MPI Send



In Fortran

MPI_SEND(buf, count, dtype, dest, tag, comm, err)

- Tutti gli argomenti sono di input
 - buf è l'indirizzo iniziale del send buffer
 - count è di tipo int e contiene il numero di elementi del send buffer
 - dtype è di tipo MPI_Datatype e descrive il tipo di ogni elemento del send buffer
 - dest è di tipo int e contiene il rank del receiver all'interno del comunicatore
 comm
 - tag è di tipo int e contiene l'identificativo del messaggio
 - comm è di tipo MPI_Comm ed è il comunicatore in cui avviene la send





Binding di MPI Recv



In Fortran

MPI_RECV(buf, count, dtype, src, tag, comm, status, err)

- [OUT] buf è l'indirizzo iniziale del receive buffer
- [IN] **count** è di tipo **int** e contiene il numero di elementi del *receive* buffer
- [IN] dtype è di tipo MPI_Datatype e descrive il tipo di ogni elemento del receive buffer
- [IN] src è di tipo int e contiene il *rank* del *sender* all'interno del comunicatore comm
- [IN] tag è di tipo int e contiene l'identificativo del messaggio
- [IN] comm è di tipo MPI_Comm ed è il comunicatore in cui avviene la send
- [OUT] **status è di tipo MPI_Status (**INTEGER (MPI_STATUS_SIZE)**)** e conterrà informazioni sul messaggio che è stato ricevuto 10



I principali MPI Datatype



In C

MPI Datatype	C Type
MPI_INT	signed int
MPI_FLOAT	float
MPI_DOUBLE	double
MPI_CHAR	signed char
MPI_UNSIGNED_LONG	unsigned long int

In Fortran

MPI Datatype	Fortran Type
MPI_INTEGER	INTEGER
MPI_REAL	REAL
MPI_DOUBLE_PRECISION	DOUBLE PRECISION
MPI_CHARACTER	CHARACTER (1)
MPI_LOGICAL	LOGICAL





Send/Receive di quantità diverse di dati



- Cosa succede se la lunghezza del messaggio ricevuto (r_count) è diversa dalla lunghezza del messaggio spedito (s_count)?
 - Se s_count < r_count → solo le prime s_count locazioni di r_buf sono modificate
 - Se s_count > r_count → errore overflow
- Inoltre ...
- La lunghezza del messaggio ricevuto (r_count) deve essere minore o uguale alla lunghezza del receive buffer (lenght_buf)
 - Se r_count < lenght_buf → solo le prime r_count locazioni di buf sono modificate
 - Se r_count > lenght_buf → errore overflow
- Per conoscere, al termine di una receive, la lunghezza del messaggio effettivamente ricevuto si può analizzare l'argomento status



Argomento status



- struct in C e array of integer di lunghezza MPI_STATUS_SIZE in Fortran
- status contiene direttamente 3 field, più altre informazioni:
 - MPI_TAG
 - MPI_SOURCE
 - MPI_ERROR
- Per conoscere la lunghezza del messaggio ricevuto si utilizza la funzione MPI_GET_COUNT

```
int MPI_Get_count(MPI_Status *status, MPI_Datatype
  dtype, int *count)
In Fortran
MPI_GET_COUNT(status, dtype, count, err)
```

[IN]: status, dtype

[OUT]: count





Calcolo di π con il metodo integrale



• Il valore di π può essere calcolato tramite l'integrale

$$\int_{0}^{1} \frac{4}{1+x^{2}} dx = 4 \cdot \arctan(x) \Big|_{0}^{1} = \pi$$

In generale, se f è integrabile in [a,b]

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \lim_{N \to \infty} \sum_{i=1}^{N} f_i \cdot h \quad \text{con } f_i = f(a+ih) \text{ e } h = \frac{b-a}{N}$$

• Dunque, per N sufficientemente grande

$$\pi \cong \sum_{i=1}^{N} \frac{4 \cdot h}{1 + (ih)^2} \quad \text{con} \quad h = \frac{1}{N}$$



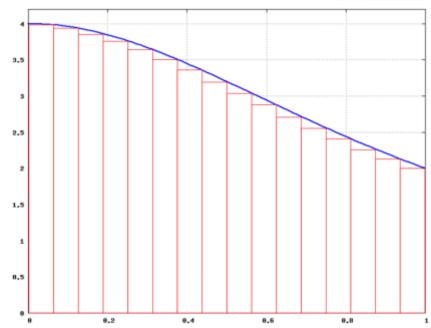


Calcolo di π in seriale con il metodo integrale



- L'intervallo [0,1] è diviso in N sotto intervalli, di dimensione h=1/N
- L'integrale può essere approssimato con la somma della serie

$$\sum_{i=1}^{N} \frac{4 \cdot h}{1 + (ih)^{2}} \text{ con } h = \frac{1}{N}$$



- che è uguale alla somma delle aree dei rettangoli in rosso
- Al crescere di N si ottiene una stima sempre più precisa di π

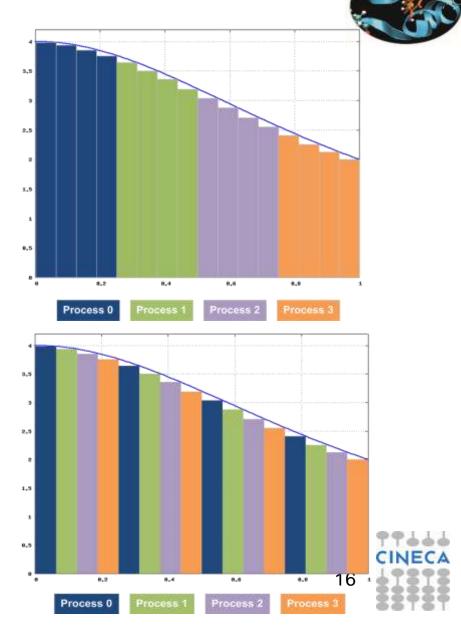




Il Calcolo di p: l'algoritmo parallelo

- Ogni processo calcola la somma parziale di propria competenza rispetto alla decomposizione scelta
- Ogni processo con rank ≠

 0 invia al processo di
 rank 0 la somma parziale
 calcolata
- Il processo di rank 0
 - Riceve le P-1 somme parziali inviate dagli altri processi



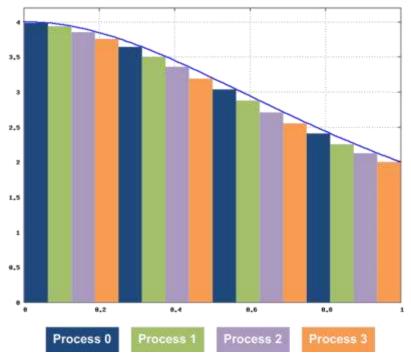


return 0:

Calcolo di π con reduce



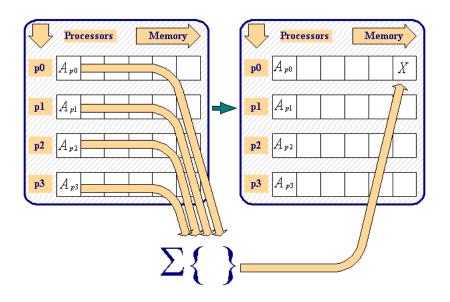
```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
#define INTERVALS 10000
int main(int argc, char **argv) {
                                                           3,5
    int rank, nprocs, taq;
    int i;
    int interval = INTERVALS;
    double x, dx, f, sum, pi;
                                                           2,5
    MPI Init(&argc, &argv);
    MPI Comm rank(MPI COMM WORLD, &rank);
    MPI Comm size(MPI COMM WORLD, &nprocs);
                                                           1.5
    sum = 0.0; dx = 1.0 / (double) interval;
    /* each process computes integral */
                                                           0.5
    for (i = rank; i < interval; i = i+nprocs) {</pre>
        x = dx * ((double) (i - 0.5));
        f = 4.0 / (1.0 + x*x);
        sum = sum + f;
    }
    pi = dx*sum;
    sum = pi; /* using variable sum as sending buffer */
    MPI Reduce(&sum, &pi, 1, MPI DOUBLE, MPI SUM, 0, MPI COMM WORLD);
    if (rank == 0)
        printf("Computed PI %.24f\n", pi);
    /* Quit */
    MPI Finalize();
```





REDUCE





- L'operazione di REDUCE consente di:
 - Raccogliere da ogni processo i dati provenienti dal send buffer
 - Ridurre i dati ad un solo valore attraverso un operatore (la somma in figura)
 - Salvare il risultato nel receive buffer del processo di destinazione, chiamato convenzionalmente root (p0 in figura)
- Appartiene alla classe all-to-one





Binding di MPI_Reduce



In C

```
int MPI_Reduce(void* sbuf, void* rbuf, int count,
    MPI_Datatype dtype, MPI_Op op, int root, MPI_Comm comm)
```

In Fortran

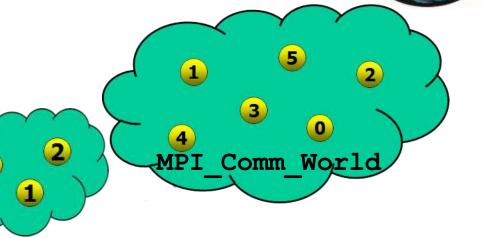
MPI REDUCE (SBUF, RBUF, COUNT, DTYPE, OP, ROOT, COMM, ERR)

- [IN] **sbuf** è l'indirizzo del send buffer
- [OUT] rbuf è l'indirizzo del receive buffer
- [IN] count è di tipo int e contiene il numero di elementi del send/receive buffer
- [IN] dtype è di tipo MPI_Datatype e descrive il tipo di ogni elemento del send/receive buffer
- [IN] op è di tipo MPI_Op e referenzia l'operatore di reduce da utilizzare
- [IN] root è di tipo int e contiene il rank del processo root della reduce
- [IN] comm è di tipo MPI_Comm ed è il comunicatore cui appartengono i processi coinvolti nella reduce



Oltre MPI_Comm_World: i comunicatori

Un **comunicatore** definisce l'universo di comunicazione di un insieme di processi



- Oltre ad MPI_Comm_World, in un programma MPI possono essere definiti altri comunicatori per specifiche esigenze, quali:
 - utilizzare funzioni collettive solo all'interno di un sotto insieme dei processi del comunicatore di default
 - utilizzare uno schema identificativo dei processi conveniente per un particolare pattern di comunicazione



Topologie virtuali di processi



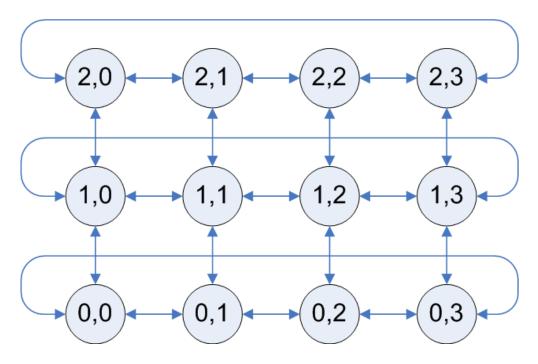
- Definizione di un nuovo schema identificativo dei processi conveniente per lavorare con uno specifico pattern di comunicazione:
 - semplifica la scrittura del codice
 - può consentire ad MPI di ottimizzare le comunicazioni
- Creare una topologia virtuale di processi in MPI significa definire un nuovo comunicatore, con attributi specifici
- Tipi di topologie:
 - Cartesiane:
 - ogni processo è identificato da un set di coordinate cartesiane ed è connesso ai propri vicini da una griglia virtuale
 - Ai bordi della griglia può essere impostata o meno la periodicità
 - **Grafo** (al di fuori di questo corso)





Topologia cartesiana 2D





- Ad ogni processo è associata una coppia di indici che rappresentano le sue coordinate in uno spazio cartesiano 2D
- Ad esempio, le comunicazioni possono avvenire
 - tra primi vicini con periodicità lungo la direzione X
 - tra primi vicini senza periodicità lungo la direzione Y





Creare un comunicatore con topologia cartesiana

In C

In Fortran

MPI_CART_CREATE (COMM_OLD, NDIMS, DIMS, PERIODS, REORDER, COMM_CART, IERROR)

- [IN] comm_old: comunicatore dal quale selezionare il gruppo di processi (INTEGER)
- [IN] ndims: numero di dimensioni dello spazio cartesiano (INTEGER)
- [IN] dims: numero di processi lungo ogni direzione dello spazio cartesiano (INTEGER (*))
- [IN] **periods**: periodicità lungo le direzioni dello spazio cartesiano (LOGICAL (*))
- [IN] reorder: il ranking dei processi può essere riordinato per utilizzare al meglio la rete di comunicazione (LOGICAL)
- [OUT] comm_cart: nuovo comunicatore con l'attributo topologia cartesiana (INTEGER)



Come usare MPI Cart create



```
int main(int argc, char **argv)
{
    int dim[2], period[2], reorder;
    dim[0]=4;
    dim[1]=3;
    period[6]=1;
    period[1]=0;
    reorder=1;
    MPI_Cart_create(MPI_COMM_WORLD,2,dim,period,reorder,&cart);
    return 0;
```



Alcune utili funzionalità



- MPI Dims Create:
 - Calcola le dimensioni della griglia bilanciata ottimale rispetto al numero di processi e la dimensionalità della griglia dati in input
 - Utile per calcolare un vettore dims di input per la funzione MPI Cart Create
- Mapping tra coordinate cartesiane e rank
 - MPI_Cart_coords: sulla base della topologia definita all'interno del comunicatore, ritorna le coordinate corrispondenti al processo con un fissato rank
 - MPI_Cart_rank: sulla base della topologia definita all'interno del comunicatore, ritorna il rank del processo con un fissato set di coordinate cartesiane