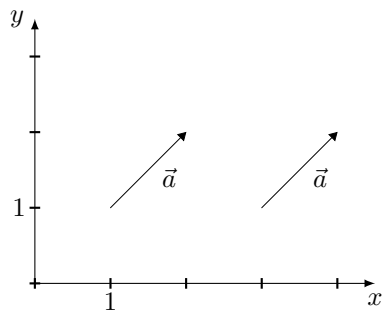


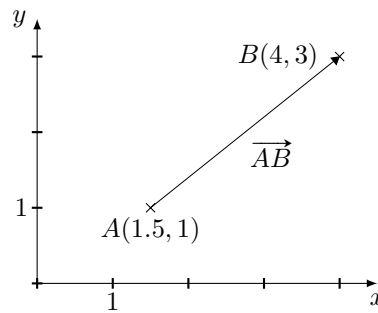
6 Geraden und Ebenen

6.1 Vektoren im Raum

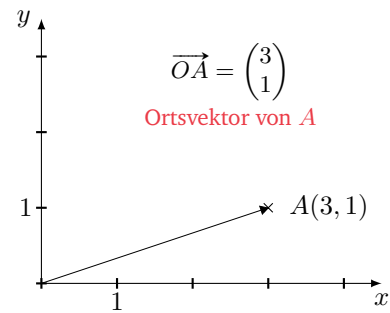
Vektoren kommen hauptsächlich auf folgende 3 Arten und Weisen vor:



(a) Als Pfeil (mit beliebigem Anfang)



(b) Als Pfeil (zwischen 2 Punkten)



(c) Als Punkt

Gegenvektor

Gegenvektor eines Vektors \vec{a} ist der Vektor $-\vec{a}$.

Beispiel

Bestimme den Gegenvektor zum Vektor $\vec{AB} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$.

$$\vec{BA} = -\vec{AB} = \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Mittelpunkt

Der Mittelpunkt M zweier Punkte $A(a_1, a_2, a_3)$ und $B(b_1, b_2, b_3)$ ergibt sich wie folgt:

$$M \left(\frac{a_1 + b_1}{2}, \frac{a_2 + b_2}{2}, \frac{a_3 + b_3}{2} \right)$$

Beispiel

Bestimme den Mittelpunkt M der Punkte $A(2, 3, 3)$ und $B(4, 1, 2)$.

$$\Rightarrow M(3, 2, 2.5)$$

Betrag

Der Betrag eines Vektors \vec{a} ist geometrisch die Länge des zugehörigen Pfeils. Er lässt sich mit dem Satz des Pythagoras berechnen:

$$|\vec{a}| = \left| \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

Beispiel

Berechne den Betrag des Vektors $\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$.

$$|\vec{a}| = \sqrt{9 + 4 + 36} = \sqrt{49} = 7$$

Einheitsvektor

Der Einheitsvektor \vec{a}_0 ist der Vektor, der in dieselbe Richtung wie \vec{a} zeigt, und den Betrag 1 hat. Er errechnet sich mit:

$$\vec{a}_0 = \frac{1}{|\vec{a}|} \cdot \vec{a}$$

Beispiel

Bestimme den Einheitsvektor \vec{a}_0 des Vektors $\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$.

$$\vec{a}_0 = \frac{1}{7} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Beispiel

Gegeben ist der Vektor $\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$. Bestimme jeweils den fehlenden Punkt.

a) $A(0, -1, 2)$

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OB} &= \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \\ &\Rightarrow B(3, 2, 5)\end{aligned}$$

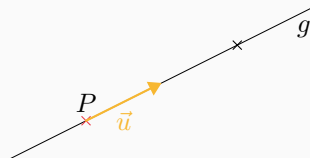
b) $B(2, 0, 3)$

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OA} &= \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\Rightarrow A(-1, -3, 0)\end{aligned}$$

6.2 Geraden im Raum

Allgemeine Parametergleichung einer Geraden

$$g : \vec{x} = \vec{p} + t \cdot \vec{u}$$



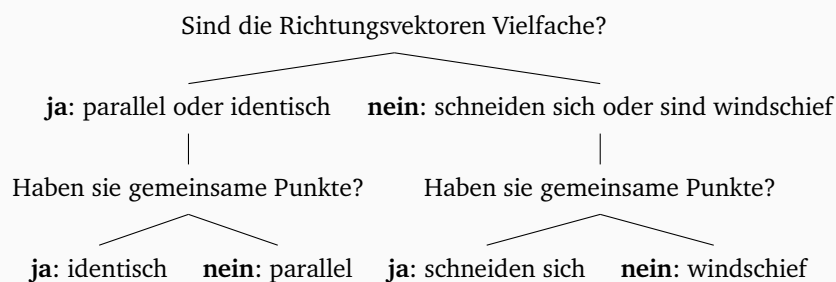
\vec{p} : Stützvektor

\vec{u} : Richtungsvektor

Gegenseite Lage von Geraden

Es gibt vier mögliche gegenseitige Lagen zweier Geraden:

- parallel und verschieden (echt parallel)
- identisch
- sie schneiden sich in einem Punkt
- windschief



Beispiel

Untersuche die gegenseitige Lage der Geraden g und h .

$$g : \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}; \quad h : \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Richtungsvektoren sind keine Vielfachen \rightarrow schneiden sich oder sind windschief

$$g \cap h : \quad \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} 1 + 2r &= 1 + s \\ -1 + 3r &= 1 - s \\ 1 + 3r &= s \end{aligned}$$

$$2r - s = 0 \quad (1)$$

$$3r + s = 2 \quad (2)$$

$$3r - s = -1 \quad (3)$$

$$(2) + (3) : \quad 6r = 1$$

$$r = \frac{1}{6}$$

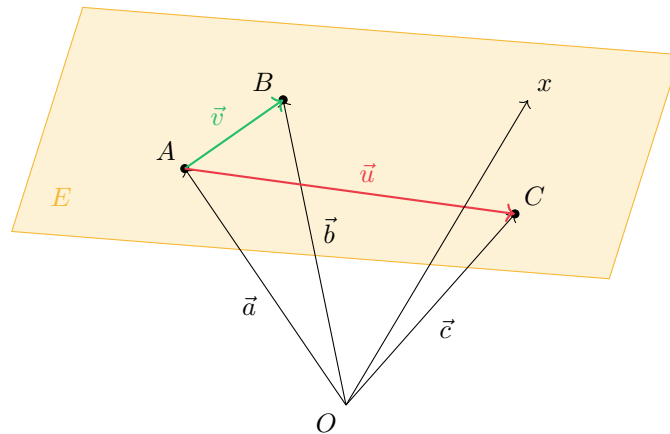
$$r = \frac{1}{6} \text{ in (2) : } \quad 3 \cdot \frac{1}{6} + s = 2$$

$$s = 1.5$$

$$r = \frac{1}{6}; s = 1.5 \text{ in (1) : } \quad \frac{1}{3} - 1.5 \neq 0 \rightarrow \text{keine Schnittpunkte}$$

\Rightarrow windschief

6.3 Ebenen im Raum



$$E : \vec{x} = \overrightarrow{OA} + r \cdot \overrightarrow{AC} + s \cdot \overrightarrow{AB} \quad r, s \in \mathbb{R}$$

$$E : \vec{x} = \overrightarrow{OA} + r \cdot \vec{u} + s \cdot \vec{v}$$

Parametergleichung einer Ebene

Jede Ebene lässt sich durch eine Parametergleichung der Form

$$\vec{x} = \vec{p} + r \cdot \vec{u} + s \cdot \vec{v}$$

beschreiben.

\vec{u} und \vec{v} sind die Spannvektoren. Sie dürfen keine Vielfachen voneinander sein. \vec{p} ist der Stützvektor.

Beispiel

- a) Bestimme die Parametergleichung der Ebene, die durch die Punkte A , B und C verläuft.

$$A(1, 0, 1); B(1, 1, 0); C(0, 0, 1)$$

$$E: \vec{x} = \overrightarrow{OA} + r \cdot \overrightarrow{AC} + s \cdot \overrightarrow{AB}$$

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

- b) Gegeben ist die Ebene E mit der Gleichung $\vec{x} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Bestimme, ob die Punkte $A(7, 5, 4)$ und $B(7, 1, 8)$ auf der Ebene E liegen.

$$\begin{aligned} A(7, 5, 4): \quad \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} &= r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$5 = r + 2s \quad (1)$$

$$5 = 3r - s \quad (2)$$

$$3 = 5r + s \quad (3)$$

$$(2) + (3): \quad 8 = 8r$$

$$\rightarrow r = 1$$

$$r = 1 \text{ in (1):} \quad 5 = 1 + 2s$$

$$\rightarrow s = 2$$

$$r = 1; s = 2 \text{ in (2):} \quad 5 \neq 3 - 2 \Rightarrow A \notin E$$

$$\begin{aligned} B(7, 1, 8): \quad \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \\ 8 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix} &= r \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$5 = r + 2s \quad (1)$$

$$1 = 3r - s \quad (2)$$

$$7 = 5r + s \quad (3)$$

$$(2) + (3): \quad 8 = 8r$$

$$\rightarrow r = 1$$

$$r = 1 \text{ in (1):} \quad 5 = 1 + 2s$$

$$\rightarrow s = 2$$

$$r = 1; s = 2 \text{ in (2):} \quad 1 = 3 - 2 \Rightarrow B \in E$$

c) Überprüfe ob die Punkte A, B, C und D in einer Ebene liegen.

$$A(0, 1, -1); B(2, 3, 5); C(-1, 3, -1); D(2, 2, 2)$$

$$E: \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (\text{Durch } A, B, C)$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$2 = 2r - s \quad (1)$$

$$1 = 2r + 2s \quad (2)$$

$$3 = 6r \quad (3)$$

$$(3): \quad 3 = 6r$$

$$\rightarrow r = \frac{1}{2}$$

$$r = \frac{1}{2} \text{ in (1):} \quad 2 = 1 - s$$

$$\rightarrow s = -1$$

$$r = \frac{1}{2}; s = -1 \text{ in (2):} \quad 1 \neq 1 - 2 \Rightarrow D \notin E$$

$\Rightarrow A, B, C$ und D liegen nicht in einer Ebene.

6.4 Zueinander orthogonale Vektoren – Skalarprodukt

Skalarprodukt

Gegeben sind zwei Vektoren $\vec{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$ und $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$.

Der Term

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$$

heißt **Skalarprodukt** der Vektoren \vec{a} und \vec{b} .

Zwei Vektoren sind genau dann orthogonal zueinander, wenn ihr Skalarprodukt 0 ist.

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

Beweis

$$\vec{a} \cdot \vec{a} = a_1^2 + a_2^2 + a_3^2 = \left(\sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2} \right)^2 = |\vec{a}|^2$$

Beispiel

Bestimme, ob sich die Geraden g und h orthogonal schneiden.

$$g: \vec{x} = \begin{pmatrix} 8 \\ -9 \\ 7 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 13 \\ 1 \end{pmatrix}; \quad h: \vec{x} = \begin{pmatrix} 8 \\ -9 \\ 7 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$g \cap h: P(8, -9, 7)$$

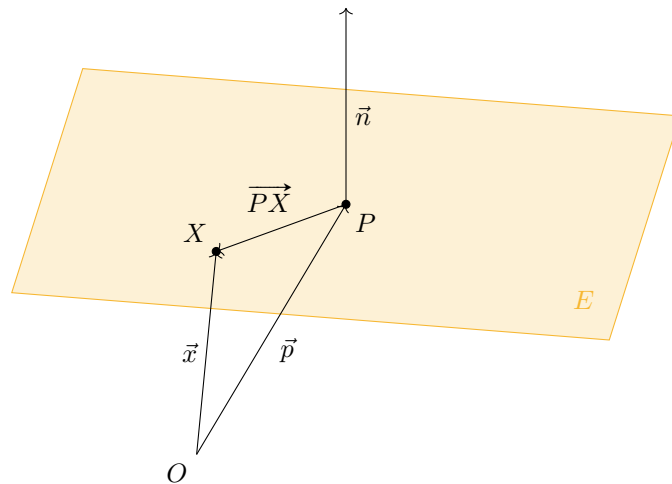
$$\begin{pmatrix} 2 \\ 13 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 - 26 + 1 \neq 0$$

\Rightarrow Sie schneiden sich nicht orthogonal.

6.5 Normalen- und Koordinatengleichung einer Ebene

Der Punkt P ist ein beliebiger Punkt in der Ebene E .

Der Vektor \vec{n} steht orthogonal auf der Ebene E und wird **Normalvektor** der Ebene E genannt.



Die Vektoren \vec{n} und $\vec{x} - \vec{p}$ sind orthogonal, daher gilt $(\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0$.

Auch umgekehrt gilt, dass ein Punkt X , der die Gleichung $(\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0$ erfüllt, in der Ebene E liegt.

Normalengleichung einer Ebene

Eine Ebene E mit dem Stützvektor \vec{p} und dem Normalvektor \vec{n} wird beschrieben durch die Gleichung:

$$E: (\vec{x} - \vec{p}) \cdot \vec{n} = 0$$

Alle Punkte X , die diese Gleichung erfüllen, liegen in E .

Beispiel

Gib die Normalengleichung der Ebene mit dem Normalvektor $\vec{n} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$, die auf $P(1, 2, 3)$ liegt.

$$E: \left[\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right] \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = 0$$

Durch Ausmultiplizieren der Normalengleichung erhält man eine weitere Gleichung, um die Ebene zu beschreiben.

$$\begin{aligned} \left[\vec{x} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right] \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} &= 0 \\ \vec{x} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} &= 0 \\ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} &= 0 \\ 4x_1 + x_2 - 2x_3 - (4 + 2 - 6) &= 0 \\ 4x_1 + 1x_2 - 2x_3 &= 0 \end{aligned}$$

Koordinatengleichung einer Ebene

Jede Ebene E lässt sich durch eine **Koordinatengleichung** der Form

$$ax_1 + bx_2 + cx_3 = d$$

beschreiben. Mindestens einer der Koeffizienten muss ungleich 0 sein.

Der Normalvektor \vec{n} einer Ebene E mit der Koordinatengleichung $ax_1 + bx_2 + cx_3 = d$ ist $\vec{n} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$.

Beispiel

Begründe, dass die Ebenen E_1 und E_2 parallel sind.

$$E_1 : 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 = 5$$

$$E_2 : 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 = 9$$

E_1 und E_2 haben den gleichen Normalvektor.
 $\Rightarrow E_1 \parallel E_2$

Die Koordinatenebenen lassen sich mit folgenden Koordinatengleichungen beschreiben:

- x_1x_2 -Ebene: $x_3 = 0$
- x_1x_3 -Ebene: $x_2 = 0$
- x_2x_3 -Ebene: $x_1 = 0$