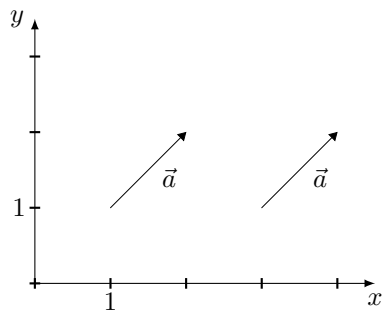


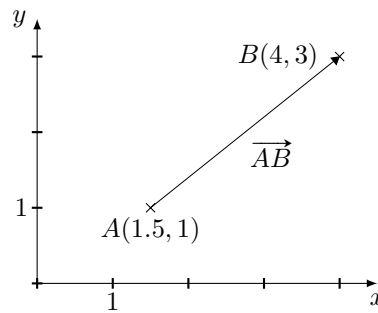
## 6 Geraden und Ebenen

### 6.1 Vektoren im Raum

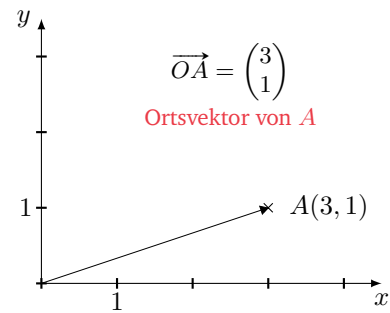
Vektoren kommen hauptsächlich auf folgende 3 Arten und Weisen vor:



(a) Als Pfeil (mit beliebigem Anfang)



(b) Als Pfeil (zwischen 2 Punkten)



(c) Als Punkt

#### Gegenvektor

Gegenvektor eines Vektors  $\vec{a}$  ist der Vektor  $-\vec{a}$ .

#### Beispiel

Bestimme den Gegenvektor zum Vektor  $\vec{AB} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ .

$$\vec{BA} = -\vec{AB} = \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

#### Mittelpunkt

Der Mittelpunkt  $M$  zweier Punkte  $A(a_1, a_2, a_3)$  und  $B(b_1, b_2, b_3)$  ergibt sich wie folgt:

$$M \left( \frac{a_1 + b_1}{2}, \frac{a_2 + b_2}{2}, \frac{a_3 + b_3}{2} \right)$$

#### Beispiel

Bestimme den Mittelpunkt  $M$  der Punkte  $A(2, 3, 3)$  und  $B(4, 1, 2)$ .

$$\Rightarrow M(3, 2, 2.5)$$

#### Betrag

Der Betrag eines Vektors  $\vec{a}$  ist geometrisch die Länge des zugehörigen Pfeils. Er lässt sich mit dem Satz des Pythagoras berechnen:

$$|\vec{a}| = \left| \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

### Beispiel

Berechne den Betrag des Vektors  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$ .

$$|\vec{a}| = \sqrt{9 + 4 + 36} = \sqrt{49} = 7$$

### Einheitsvektor

Der Einheitsvektor  $\vec{a}_0$  ist der Vektor, der in dieselbe Richtung wie  $\vec{a}$  zeigt, und den Betrag 1 hat. Er errechnet sich mit:

$$\vec{a}_0 = \frac{1}{|\vec{a}|} \cdot \vec{a}$$

### Beispiel

Bestimme den Einheitsvektor  $\vec{a}_0$  des Vektors  $\vec{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

$$\vec{a}_0 = \frac{1}{7} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

### Beispiel

Gegeben ist der Vektor  $\overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$ . Bestimme jeweils den fehlenden Punkt.

a)  $A(0, -1, 2)$

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OB} &= \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \\ &\Rightarrow B(3, 2, 5)\end{aligned}$$

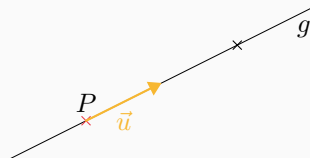
b)  $B(2, 0, 3)$

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OA} &= \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{AB} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\Rightarrow A(-1, -3, 0)\end{aligned}$$

## 6.2 Geraden im Raum

### Allgemeine Parametergleichung einer Geraden

$$g : \vec{x} = \vec{p} + t \cdot \vec{u}$$



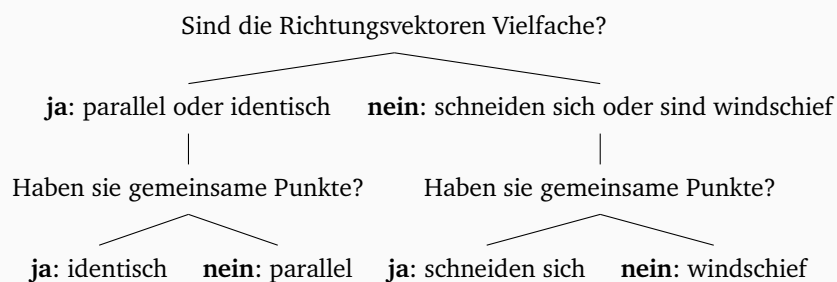
$\vec{p}$  : Stützvektor

$\vec{u}$  : Richtungsvektor

### Gegenseite Lage von Geraden

Es gibt vier mögliche gegenseitige Lagen zweier Geraden:

- parallel und verschieden (echt parallel)
- identisch
- sie schneiden sich in einem Punkt
- windschief



### Beispiel

Untersuche die gegenseitige Lage der Geraden  $g$  und  $h$ .

$$g : \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}; \quad h : \vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Richtungsvektoren sind keine Vielfachen  $\rightarrow$  schneiden sich oder sind windschief

$$g \cap h : \quad \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + r \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} 1 + 2r &= 1 + s \\ -1 + 3r &= 1 - s \\ 1 + 3r &= s \end{aligned}$$

$$2r - s = 0 \quad (1)$$

$$3r + s = 2 \quad (2)$$

$$3r - s = -1 \quad (3)$$

(2) + (3) :

$$6r = 1$$

$$r = \frac{1}{6}$$

$r = \frac{1}{6}$  in (2) :

$$3 \cdot \frac{1}{6} + s = 2$$

$$s = 1.5$$

$r = \frac{1}{6}; s = 1.5$  in (1) :

$$\frac{1}{3} - 1.5 \neq 0 \rightarrow \text{keine Schnittpunkte}$$

$\Rightarrow$  windschief