

rakugaki

大上由人

2024 年 7 月 10 日

Lem:

$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} X$ であるならば、 $X/A \underset{\text{cofibration}}{\supset} A/A$

Thm: 等価空間のオイラー数

$\phi \neq A \underset{\text{cofibration}}{\subset} X$ かつ $\mathcal{X}(A), \mathcal{X}(X), \mathcal{X}(X/A)$ のどれか二つが well-defined

Prf

$$X \cup CA = M_l/A \times \{0\}$$

$$X(X \cup CA) = X(D) + X(E) - X(D \cap E)$$

右辺第一項は可縮である、第二項は $E \simeq X$ であり、 $D \cap E \equiv A \times (\frac{1}{3}, \frac{2}{3}) \simeq S$

$$(X \cup CA) \sqcup_p * \cong X/A$$

$$\text{左辺} \simeq X \cup CA$$

よって、求めるものを得る。

Top_0 起点つき位相空間の圏 (射は連続写像であって、基点を基点に移すもの)

$X \in Obj(Top_0)$ について、

$$\tilde{X}(X) = X(X) - 1(X(\{*\})) \quad (0.1)$$

と定義する。

Cor

$A, X \in Obj(Top_0)$ かつ $A \subset X$ について (つまり、 X の基点が A の基点に移る)、

$$\tilde{X}(X/A) = \tilde{X}(X) - \tilde{X}(A) \quad (0.2)$$

ただし、3 項のうちどれか二つが well-defined である。

$A, B \in Obj(Top_0)$ について、

$$A \vee B := A \sqcup B / \{A^* \sim B^*\} \quad (0.3)$$

$$A \wedge B := A \times B / \{A \times \{*_B\} \cup \{*_A\} \times B\} \quad (0.4)$$

と定義する。

Thm: $\tilde{\mathcal{X}}$ の性質

すべて基点つき空間で考える。 $A, B \in X$ s.t. $X = A \cup B$ かつ、

$$A \underset{\text{cofibration}}{\supset} A \cap B \quad (0.5)$$

かつ

$$A \cap B \underset{\text{cofibration}}{\subset} B \quad (0.6)$$

であるとする。このとき、 $\mathcal{X}(A), \mathcal{X}(B), \mathcal{X}(X), \mathcal{X}(A \cap B)$ のうちどれか三つが well-defined であるならヴァ

$$\tilde{X}(X) = \tilde{X}(A) + \tilde{X}(B) - \tilde{X}(A \cap B) \quad (0.7)$$

が成り立つ。

Prf

仮定より、

$$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} X \underset{\text{cofibration}}{\supset} A \quad (0.8)$$

$$X/A \cong B/A \cap B \quad X/B \cong A/A \cap B \quad (0.9)$$

先のことから、

$$\tilde{\mathcal{X}}(X/A) = \tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(A) \quad (0.10)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(X/A) = \tilde{\mathcal{X}}(B/A \cap B) = \tilde{\mathcal{X}}(B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.11)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(X/B) = \tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(B) \quad (0.12)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(A/A \cap B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.13)$$

よって、

$$\tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(A) = \tilde{\mathcal{X}}(B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.14)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.15)$$

であるから、(4.1)-(4.2) を辺々足して 2 で割ることで、求めるものを得る。

Def: 退化

$A \in \text{Obj}(\text{Top}_0)$ について、 A の基点 $\{*_A\} \in A$ が非退化であるとは、 (A が well-pointed であるとは)、 $\{*_A\} \in A$ が cofibration であることをいう。

Prop:

A, B が well-pointed であるならば、 $A \wedge B, A \vee B$ も well-pointed である。

Cor

$A, B \in \text{Obj}(\text{Top}_0)$ が well-pointed であるかつ、 $\tilde{\mathcal{X}}(A), \tilde{\mathcal{X}}(B)$ が well-defined であるならば、

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \wedge B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) + \tilde{\mathcal{X}}(B) - 1 \quad (0.16)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) + \tilde{\mathcal{X}}(B) - 1 \quad (0.17)$$

が成り立つ。

Prf

$A \subset A \vee B \supset B$ と思う。仮定より、 $A \cap B \in A \vee B = A \cup B$ であり、

$$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} A \cap B (= \{*_A\} = \{*_B\}) \underset{\text{cofibration}}{\subset} B \quad (0.18)$$

$$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} A \cup B (\equiv A \vee B) \underset{\text{cofibration}}{\supset} B \quad (0.19)$$

前の定理より、

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) + \tilde{\mathcal{X}}(B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.20)$$

である。いま、第三項が 0 であることに注意すると、求めるものを得る。

また、

$$A \wedge B = A \times B / \{A \vee B\} \quad (0.21)$$

である、このとき、 $A = A \times \{*_B\} \subset A \times B \supset \{*_A\} \times B = B$ であり、 A と B の $A \times B$ における合併は $A \vee B$ と同じ。

A, B が well-pointed であることから、 $A \vee B \underset{\text{cofibration}}{\subset} A \times B$ である。

2 つ前の定理より、

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \wedge B) = \tilde{\mathcal{X}}(A \times B) / \tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) \quad (0.22)$$

$$= \tilde{\mathcal{X}}(A \times B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) \quad (0.23)$$

$$= (\mathcal{X}(A)\mathcal{X}(B) - 1) - (\mathcal{X}(A) + \mathcal{X}(B) - 2) \quad (0.24)$$

$$= (\mathcal{X}(A) - 1)(\mathcal{X}(B) - 1) \quad (0.25)$$

$$= (\tilde{\mathcal{X}}(A)(\tilde{\mathcal{X}}(B))) \quad (0.26)$$

となる。

ex

Top_0 における suspension を、 $A \in \text{Obj}(\text{Top}_0)$ について、

$$SA = S^1 \wedge A \quad (0.27)$$

と定義する。

$$S^n A = S(S(\cdots S(SA) \cdots)) \quad (0.28)$$

と定義する。

このとき、

$$S^n \cong S^n S^0 \quad (0.29)$$

である。

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^n) = \tilde{\mathcal{X}}(S^n S^0) \quad (0.30)$$

$$= \tilde{\mathcal{X}}(S^1 \wedge \cdots \wedge S^1 \wedge S^0) \quad (0.31)$$

$$= (\tilde{\mathcal{X}}(S^1))^n \tilde{\mathcal{X}}(S^0) \quad (0.32)$$

$$\vdots \quad (0.33)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^0) = \mathcal{X}(S^0) - 1 = 2 - 1 = 1 \quad (0.34)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^1) = \mathcal{X}(S^1) - 1 = 0 - 1 = -1 \quad (0.35)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^n) = (-1)^n \quad (0.36)$$

Def: 位相多様体

M が位相多様体であるとは、

1. M は Hausdorff である
2. 任意の点 $p \in M$ について、 p の近傍 U であって、

$$(U, p) \cong (\mathbb{R}^n, 0) \quad (0.37)$$

または、

$$(U, p) \cong (H_+^n, 0) \quad (0.38)$$

ただし、

$$H_+^n = \{x \in \mathbb{R}^n | x_n \geq 0\} \quad (0.39)$$

となるものをいう。このとき、(4.3) と (4.4) は排反事象である。

Def:

位相多様体が閉であるとは、

1. M はコンパクト
2. $\partial M = \emptyset$

となるものをいう。

$\partial M = M$ の境界点 とおき、これを M の境界という。

ex

\mathbb{R}^n, H_+^n はそれぞれ n 次元多様体であり、

$$\partial \mathbb{R}^n = \emptyset, \quad \partial H_+^n = \mathbb{R}^{n-1} \quad (0.40)$$

である。

ex

S^n は閉多様体

ex

A, B が多様体ならば、 $A \times B$ も閉多様体である。

1 実験 6.2 の計算

今、RC ローパスフィルタ 1 段での入力 (v_1, i_1) と出力 (v_2, i_2) の関係は F 行列を用いて、

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + i\omega RC & R \\ i\omega C & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ i_2 \end{pmatrix} \quad (1.1)$$

と表される。

これを 3 段噛ませたものが、位相 π だけ反転してくれればよい。今、3 段噛ませる前後での関係は、F 行列を用いて、

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + i\omega RC & R \\ i\omega C & 1 \end{pmatrix}^3 \begin{pmatrix} v_2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1.2)$$

と表される。ここで、計算の便宜のために、 $t = 1 + i\omega RC = 1 + is$ とおくと、

$$F^3 = \begin{pmatrix} t^3 + 2t^2 - t & O \\ O & O \end{pmatrix} \quad (1.3)$$

となる。ただし、 O は適当な数である。したがって、

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t^3 + 2t^2 - t & O \\ O & O \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1.4)$$

となる。電圧について計算することにより、

$$v_1 = (t^3 + 2t^2 - t)v_2 \quad (1.5)$$

となる。ここで、位相差が π であるためには、

$$\text{Im}(t^3 + 2t^2 - t) = 0 \quad (1.6)$$

である必要がある。

$$\text{Im}(t^3 + 2t^2 - t) = \text{Im}((1 + is)^3 + 2(1 + is)^2 - (1 + is)) \quad (1.7)$$

$$= -s^3 + 6s = 0 \quad (1.8)$$

よって、 $s = \sqrt{6}$ である。いま、 $s = \omega RC$ であるから、

$$\omega = \frac{\sqrt{6}}{RC} \quad (1.9)$$

である。

2 実験 6.3 の計算

今、正入力と出力の関係は、

$$V_+ = \frac{Z_1}{Z_1 + Z_2} V_{\text{out}} \quad (2.1)$$

である。ここで、

$$Z_1 = R_1 + \frac{1}{i\omega C_1} \quad (2.2)$$

$$Z_2 = R_2 + \frac{1}{i\omega C_2} \quad (2.3)$$

カノニカル分布の裏づけ

注目する部分系 S と熱浴 B が弱く相互作用しているとする。全系のハミルトニアンは

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_S + \mathcal{H}_B + \mathcal{H}_{\text{int}}. \quad (2.4)$$

ここで、相互作用のオーダーは、 $o(V^{\frac{2}{3}})$ なので、無視できるとする。全系の状態は S の状態を表す Hilbert 空間と B の状態を表す Hilbert 空間の直積で表され

$$\mathcal{H} |\Psi_k\rangle = (\mathcal{H}_S + \mathcal{H}_B) |\psi_i\rangle |\phi_j\rangle = E_k |\Psi_k\rangle \quad (2.5)$$

である。ここで $|\psi_i\rangle |\phi_j\rangle$ は $\mathcal{H}_S |\psi_i\rangle = E_i^S |\psi_i\rangle$ と $\mathcal{H}_B |\phi_j\rangle = E_j^B |\phi_j\rangle$ を満たす系 S と熱浴 B の固有状態で、 $E_k = E_i^S + E_j^B$, $|\Psi_k\rangle = |\psi_i\rangle |\phi_j\rangle$ である。全系がミクロカノニカル分布で記述されたとすると、

$$\hat{\rho}_{U, \delta U} = \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_{U - \delta U \leq E_k \leq U} |\Psi_k\rangle \langle \Psi_k|. \quad (2.6)$$

である。ここで $W(U, \delta U)$ は $[U - \delta U, U]$ にある固有状態数である。熱浴について対角和をとると

$$\hat{\rho}^S = \text{Tr}_B \hat{\rho}_{U, \delta U} \quad (2.7)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_{U - \delta U \leq E_k \leq U} \sum_l \langle \phi_l | \Psi_k \rangle \langle \Psi_k | \phi_l \rangle \quad (2.8)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_{U - \delta U - E_i^S \leq E_j^B \leq U - E_i^S} \sum_l \sum_i \langle \phi_l | \phi_j \rangle |\psi_i\rangle \langle \psi_i| \langle \phi_j | \phi_l \rangle \quad (2.9)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_i |\psi_i\rangle \langle \psi_i| \sum_i \sum_{U - \delta U - E_i^S \leq E_j^B \leq U - E_i^S} 1 \quad (2.10)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_i W^B(U - E_i^S, \delta U) |\psi_i\rangle \langle \psi_i|. \quad (2.11)$$

となる。状態数とエントロピーの関係 $S(E) = k_B \ln W(U, \Delta U)$ から

$$W^B(U - E_i^S) = e^{S^B(U - E_i^S)/k_B} \quad (2.12)$$

$$\approx \exp \left[\frac{1}{k_B} \left(S^B(U) - \frac{dS^B(U)}{dU} E_i^S \right) \right] \quad (2.13)$$

$$= e^{S^B(U)/k_B - \beta E_i^S} \quad (2.14)$$

$$\propto e^{-\beta E_i^S} \quad (2.15)$$

となる。ただし、 $E_i^S \ll U$ を用いた。したがって、規格化を考慮して、

$$\hat{\rho}^S \approx \frac{\sum_i e^{-\beta E_i^S} |\psi_i\rangle \langle \psi_i|}{\sum_i e^{-\beta E_i^S}} \quad (2.16)$$

$$= \frac{e^{-\beta \mathcal{H}_S}}{\text{Tr} e^{-\beta \mathcal{H}_S}} \quad (2.17)$$

となる。ここで、

$$\beta = \frac{1}{k_B} \frac{dS^B}{dU} = \frac{1}{k_B T} \quad (2.18)$$

である。ただし、 T は熱浴の温度である。以上より、系 S はカノニカル分布で記述される。

3 文献購読

3.1 1.13

ブラックホールの観測的証拠について取り扱う。今回我々は取り扱うブラックホールを大別すると以下の二種類である。

1. 恒星質量ブラックホール
2. 超大質量ブラックホール

恒星質量ブラックホールは、質量が太陽の数倍から数十倍程度のブラックホールであり、超大質量ブラックホールは、質量が太陽の数十万倍から数十億倍程度のブラックホールである。

3.1.1 恒星質量ブラックホール

恒星質量ブラックホールの観測的証拠としては、X 線連星系が挙げられる。

Def:X 線連星系

X 線連星系とは、恒星質量ブラックホールと恒星が連星系を形成している連星系のことである。

このとき、以下の図のように、恒星質量ブラックホールと恒星が互いに引き合って回転運動をする。このとき、恒星質量ブラックホールは、恒星から物質を引き寄せる。この物質は、恒星質量ブラックホールの周りで、遠心力と釣り合うことにより、円盤状に広がる。この円盤を降着円盤という。降着円盤に入ってきた物体は、円盤内の粘性摩擦により、力学的エネルギーを失いながら、円盤の内側に近づいていく。このとき、物体は円盤内で摩擦熱を発生される。この摩擦熱によって、ガスが熱され、ガスは X 線を放出する。この X 線が観測されることによって、恒星質量ブラックホールの存在が確認される。

ところで、このようなブラックホールの質量の測定は、二体の回転運動の周期からわかる。二体の回転運動の方程式は、円運動を仮定すると、

$$\mu r \omega^2 = \frac{GM_0 M_X}{r^2} \quad (3.1)$$

である。ただし、

$$\mu = \frac{M_0 M_X}{M_0 + M_X} \quad (3.2)$$

である。これを解いて、

$$\omega = \sqrt{\frac{G(M_0 + M_X)}{r^3}} \quad (3.3)$$

となる。あとは、周期を測定すれば、質量を求めることができる。具体的な天体としては、X 線新星 XTE J11118+480 が挙げられる。これは、周期が 4.08 時間で、測度が約 700km/s の白色矮星を伴っている。これは、太陽の少なくとも 6 倍の質量をもつことに相当し、中性子星がもちうる最大質量を大幅に超えている。

恒星質量ブラックホールが具体的にどのようにしてブラックホールになるかはまだ分かっていない。不確定要素の一つは状態方程式である。状態方程式は、圧力と密度の関係を指すわけだが、密度があまりにも大きい ($10^{15}g/cm^3$) ため、物質の性質が分からない。

3.1.2 超大質量ブラックホール

銀河の中心には、ブラックホールが存在していると考えられている。超大質量ブラックホールの観測的証拠としては、銀河核の周りを周回する恒星の運動が挙げられる。

3.2 1.14

ブラックホールについて理解するうえで、乱流の理論が重要であるが、乱流については未解決の問題が多い。特に、電離したガスが磁場を通過するような場合について、乱流の理論が未解決である。

乱流は、エネルギーや物質の輸送、角運動量の放出を支配している。乱流過程において、降着円盤において物体が角運動量を失い、中心へ落ち込む速度を支配している。また、伴星からの物質が降着円盤に入る過程も乱流によって支配されている。したがって、乱流の理論が重要である。

3.3 1.15

宇宙物理学が取り組む課題として、生命の起源の問題がある。

4 電磁気学とは

電磁気学とは、物理学における 4 つの力のうちの一つである電磁相互作用を記述する学問である。とくに、“場”と呼ばれる概念を導入し、電荷はその場から力を受けることとなる。

近接作用/場

電荷同士の相互作用の仕方として、近接作用というものを考える。これは、電荷同士が直接的に相互作用するのではなく、何かを介して相互作用するという考え方である。例えば、トランポリンに重いボールを一つ置いておく。このとき、ボールの影響で、トランポリンがゆがむ。そこで、もう一つボールを置くと、もともとあったボールのほうに転がっていくはずである。この現象は、二つのボールが直接相互作用したわけではなく (万有引力はそこまで大きくない)、ボールによって空間がゆがめられ、それによって力を受けているのである。

このような状況が、電磁気学においても成り立つ。例えば、空間に電荷があると、空間がゆがめられる。このゆがみを電場と呼ぶ。電場があるところにもう一つ電荷を置くと、空間のゆがみを介して力を受ける。また、磁氣的な力についても同様の考え方ができ、磁氣的な力を発生させる空間のゆがみを磁場という。

Maxwell 方程式

電磁氣的な相互作用が電場や磁場を介して行われることを踏まえると、その電場や磁場の満たす普遍的な関係がわかれば、少なくとも理論上は電磁相互作用をすべて記述することができる。このような関係式は、以下の四本で書くことができる。

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \quad (4.1)$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad (4.2)$$

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \quad (4.3)$$

$$\nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{J} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \quad (4.4)$$

これを Maxwell 方程式という。ここで、 \mathbf{E} は電場、 \mathbf{B} は磁場、 ρ は電荷密度、 \mathbf{J} は電流密度、 ε_0 は真空の誘電率、 μ_0 は真空の透磁率である。

上の四式で本質的な点は、 \mathbf{E} と \mathbf{B} が互いに関係していることである。とくに、(4.3) と (4.4) は、電場と磁場が時間変化することによって、互いに変化を引き起こすことを示している。この意味で、電場と磁場は切り離して考えることができず、電磁場としてまとめて取り扱うべきである。以上より、電場と磁場が一般的に定まった。このとき、電荷の大きさを q とすると、電荷が受ける力は、

$$\mathbf{F} = q(\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}) \quad (4.5)$$

と書くことができる。また、電場や磁場は物理的実体を持つ。実際、Maxwell 方程式を組み合わせ

ることで、電磁波の方程式は、

$$\nabla^2 \boldsymbol{E} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \boldsymbol{E}}{\partial t^2} = 0 \quad (4.6)$$

$$\nabla^2 \boldsymbol{B} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \boldsymbol{B}}{\partial t^2} = 0 \quad (4.7)$$

となる。

電磁気学とは

以上を踏まえると、電磁気学とは、近接作用の立場から電荷の受ける力を記述する学問であるかつ、物理的実体を持つ電磁場を記述する学問であると言える。