田崎熱力学ノート

大上由人

2024年4月19日

1 前提など

1.1 はじめに

まず、田崎熱における熱力学への立場を明確にする。

前提 -

熱力学系は、その外にマクロな力学的な世界が存在する。

以上の過程の意味するところは、我々は、熱力学系を詳細に*¹知ることはできないが、外から仕事を加えるなどして、系の状態を操作することができ、その操作によって、系の状態を操作することができるということである。

2 要請

2.1 熱力学系に関する要請

いくらかの要請を課す。

- 要請 2.1: 平衡状態 -

ある環境に熱力学系を置き、示量変数を固定したまま十分長い時間が経過した後、系は平衡状態に達する。また、同じ環境に置いた系の平衡状態は、示量変数の組の値だけで完全に決定される。

 $^{^{*1}}$ 例えば、粒子一つ一つの運動状態を知ることができる程度のこと。

要請 2.2: 環境と温度 -

各々の環境を特徴づける温度という実数の量が存在する。環境に置いた熱力学系の平衡状態 を左右するのは環境の温度のみであり、環境の温度以外の詳細によらない。

以上の二つを組み合わせると、以下のことがわかる。

結果 2.3: 平衡状態の記述・

熱力学的な系の平衡状態は、環境の温度と示量変数の組(T,X)だけで完全に指定できる。

すなわち、環境をTで、熱力学系をXで表すことで、平衡状態を区別しているのである。 また、以下、熱力学系の状態は、系の形状や、重力による効果を無視して考える。

2.2 断熱系

断熱壁に囲まれた系について、以下の要請を行う。

- 要請 2.4: 断熱系の平衡状態 ―

熱力学的な系を断熱壁で囲み、示量変数の組Xを固定したまま十分長い時間が経過すると、系はある平衡状態(T,X)に達する。ただし、このときの平衡状態の温度Tは系の初めの状況によって決まる。

ここで注意したいこととしては、断熱壁に囲まれることによって達成される平衡状態 (T,X) が、環境のもと平衡状態に達した (T,X) と同じであることも要請している点である。

3 等温操作

3.1 等温操作

- def: 等温操作 ·

等温操作とは、温度一定の環境下で、ある平衡状態を、別の平衡状態に移すことである。すなわち、

$$(T, X_1) \xrightarrow{i} (T, X_2) \tag{1}$$

という操作を等温操作という。

ここで注意すべきことは、この操作の途中においては、(系が環境のもとにあるならば) どんな操作を行っても良いということである。例えば、途中で断熱壁で囲ってしまうことをしても良い。というのも、操作の途中においては、系は平衡状態とは限らず、系の温度が定義されないからである。

def: 等温準静操作 -

等温操作のうち、系がいつも平衡状態にあるような操作を等温準静操作という。これを、

$$(T, X_1) \xrightarrow{iq} (T, X_2) \tag{2}$$

と表す。

例えば、平衡状態にある系に、壁をそっと差し込む操作は準静的である。

しかし、逆に、平衡状態にある系からそっと壁を引き抜く行為は一般に準静的でない。というの も、壁の両側でそれぞれ平衡状態にあるとしても、両者の平衡状態が一致するとは限らず、壁を引 き抜いたときに流れが生じてしまうからである。

ただし、すでに両側の平衡状態が釣り合っている場合、壁を引き抜く過程は準静的である。これは、系に対する力学的操作および系の状態の両方を、「平衡状態にある系から壁をゆっくり引き抜く」操作の真逆になっていることに対応する。*1

上の例を見てみると、等温準静操作においては、示量変数の組の動きを完全に逆向きにたどることで、逆向きの等温準静操作を行うことができることがわかる。このとき、系の示量変数の組の動きは、ちょうど時間反転対称性を持つ。

しかし、準静的でない場合については、このような時間反転対称性は成り立たない。というのも、系の示量変数がそもそも定まるかもよくわからないし *2 、定義できたとしても、非平衡状態なのだから、逆向きの操作を行っても、元の状態に戻るとは限らない。

3.2 kelvin の原理

- kelvin の原理 -

任意の温度における任意の等温サイクルについて、系は外部に正の仕事を行うことなく、その サイクルを完了することはできない。すなわち、

$$W_{\rm cvc} \le 0$$
 (3)

が成り立つ。

所謂、第二永久機関は存在しないということである。

^{*1} ここは嘘をついている可能性がある。

^{*&}lt;sup>2</sup> ここ自信ない

prop: 等温準静サイクルの仕事 —

等温準静サイクルにおいて、系が外部に行う仕事は、

$$W_{\rm cyc} = 0 \tag{4}$$

である。

\mathbf{Prf}

kelvin の原理より、

$$W_{\rm cyc} \le 0 \tag{5}$$

また、逆過程も等温準静であるから、

$$-W_{\rm cvc} \le 0 \tag{6}$$

以上より、

$$W_{\rm cyc} = 0 \tag{7}$$

が成り立つ。

3.3 最大仕事

- def: 最大仕事

示量変数の組 X で記述される系において、等温操作

$$(T, X_1) \xrightarrow{i} (T, X_2)$$
 (8)

を考える。操作の間に系が外界にする仕事の最大値を $W_{\max(T;X_1 \to X_2)}$ と書き、最大仕事という。

- prop: 最大仕事の原理 -

最大仕事 $W_{\max(T:X_1\to X_2)}$ は、等温準静操作において系が外界にする仕事に等しい。

\mathbf{Prf}

ある等温準静操作を、 $(T,X_1)\stackrel{iq}{\to} (T,X_2)$ とする。このとき、系が外界にする仕事を W とする。以下、この W が $W_{\max(T;X_1\to X_2)}$ に等しいことを示す。

準静的とは限らない任意の等温操作 $(T,X_1) \xrightarrow{i} (T,X_2)$ を考える。このとき、系が外界にする仕事を W' とする。このとき、

$$(T, X_1) \xrightarrow{i} (T, X_2) \xrightarrow{iq} (T, X_1)$$
 (9)

という操作を考えると、系が外界にする仕事は、

$$W_{\text{cvc}} = W' - W \tag{10}$$

である。

ここで、kelvin の原理より、

$$W_{\rm cyc} \le 0 \tag{11}$$

であるから、

$$W' \le W \tag{12}$$

が成り立つ。今、準静的とは限らない等温操作の選び方は任意であったから、最大仕事 $W_{\max(T;X_1\to X_2)}$ は、等温準静操作において系が外界にする仕事に等しい。

最大仕事の原理により、準静的操作において系が外界にする仕事を測定することで、最大仕事を 求めることができる。

- prop: 最大仕事の性質 ----

最大仕事の性質は以下の通りである。

- 1. 等温準静操作を逆向きに行うときに系が外界にする仕事は $W_{\max(T;X_2 \to X_1)} = -W_{\max(T;X_1 \to X_2)}$ である。
- 2. 最大仕事に結合率が成り立つ。すなわち、 $W_{\max(T;X_1\to X_2)}+W_{\max(T;X_2\to X_3)}\geq W_{\max(T;X_1\to X_3)}$ である。
- 3. 最大仕事には相加性がある。すなわち、 $W_{\max(T;X_1\to X_2)}+W_{\max(T;Y_1\to Y_2)}=W_{\max(T;\{X_1,Y_1\}\to\{X_2,Y_2\})}$ である。
- 4. 最大仕事には示量性が成り立つ。

Prf

あとで書く。

3.4 Helmholtz 自由エネルギー