

rakugaki

大上由人

2025 年 1 月 4 日

Lem:

$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} X$ であるならば、 $X/A \underset{\text{cofibration}}{\supset} A/A$

Thm: 等価空間のオイラー数

$\phi \neq A \underset{\text{cofibration}}{\subset} X$ かつ $\mathcal{X}(A), \mathcal{X}(X), \mathcal{X}(X/A)$ のどれか二つが well-defined

Prf

$$X \cup CA = M_l/A \times \{0\}$$

$$X(X \cup CA) = X(D) + X(E) - X(D \cap E)$$

右辺第一項は可縮である、第二項は $E \simeq X$ であり、 $D \cap E \equiv A \times (\frac{1}{3}, \frac{2}{3}) \simeq S$

$$(X \cup CA) \sqcup_p * \cong X/A$$

$$\text{左辺} \simeq X \cup CA$$

よって、求めるものを得る。

Top_0 起点つき位相空間の圏 (射は連続写像であって、基点を基点に移すもの)

$X \in Obj(Top_0)$ について、

$$\tilde{X}(X) = X(X) - 1(X(\{*\})) \quad (0.1)$$

と定義する。

Cor

$A, X \in Obj(Top_0)$ かつ $A \subset X$ について (つまり、 X の基点が A の基点に移る)、

$$\tilde{X}(X/A) = \tilde{X}(X) - \tilde{X}(A) \quad (0.2)$$

ただし、3 項のうちどれか二つが well-defined である。

$A, B \in Obj(Top_0)$ について、

$$A \vee B := A \sqcup B / \{A^* \sim B^*\} \quad (0.3)$$

$$A \wedge B := A \times B / \{A \times \{*_B\} \cup \{*_A\} \times B\} \quad (0.4)$$

と定義する。

Thm: $\tilde{\mathcal{X}}$ の性質

すべて基点つき空間で考える。 $A, B \in X$ s.t. $X = A \cup B$ かつ、

$$A \underset{\text{cofibration}}{\supset} A \cap B \quad (0.5)$$

かつ

$$A \cap B \underset{\text{cofibration}}{\subset} B \quad (0.6)$$

であるとする。このとき、 $\mathcal{X}(A), \mathcal{X}(B), \mathcal{X}(X), \mathcal{X}(A \cap B)$ のうちどれか三つが well-defined であるならヴァ

$$\tilde{X}(X) = \tilde{X}(A) + \tilde{X}(B) - \tilde{X}(A \cap B) \quad (0.7)$$

が成り立つ。

Prf

仮定より、

$$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} X \underset{\text{cofibration}}{\supset} A \quad (0.8)$$

$$X/A \cong B/A \cap B \quad X/B \cong A/A \cap B \quad (0.9)$$

先のことから、

$$\tilde{\mathcal{X}}(X/A) = \tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(A) \quad (0.10)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(X/A) = \tilde{\mathcal{X}}(B/A \cap B) = \tilde{\mathcal{X}}(B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.11)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(X/B) = \tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(B) \quad (0.12)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(A/A \cap B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.13)$$

よって、

$$\tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(A) = \tilde{\mathcal{X}}(B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.14)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(X) - \tilde{\mathcal{X}}(B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.15)$$

であるから、(4.1)-(4.2) を辺々足して 2 で割ることで、求めるものを得る。

Def: 退化

$A \in \text{Obj}(\text{Top}_0)$ について、 A の基点 $\{*_A\} \in A$ が非退化であるとは、 (A が well-pointed であるとは)、 $\{*_A\} \in A$ が cofibration であることをいう。

Prop:

A, B が well-pointed であるならば、 $A \wedge B, A \vee B$ も well-pointed である。

Cor

$A, B \in \text{Obj}(\text{Top}_0)$ が well-pointed であるかつ、 $\tilde{\mathcal{X}}(A), \tilde{\mathcal{X}}(B)$ が well-defined であるならば、

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \wedge B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) + \tilde{\mathcal{X}}(B) - 1 \quad (0.16)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) + \tilde{\mathcal{X}}(B) - 1 \quad (0.17)$$

が成り立つ。

Prf

$A \subset A \vee B \supset B$ と思う。仮定より、 $A \cap B \in A \vee B = A \cup B$ であり、

$$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} A \cap B (= \{*_A\} = \{*_B\}) \underset{\text{cofibration}}{\subset} B \quad (0.18)$$

$$A \underset{\text{cofibration}}{\subset} A \cup B (\equiv A \vee B) \underset{\text{cofibration}}{\supset} B \quad (0.19)$$

前の定理より、

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) = \tilde{\mathcal{X}}(A) + \tilde{\mathcal{X}}(B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \cap B) \quad (0.20)$$

である。いま、第三項が 0 であることに注意すると、求めるものを得る。

また、

$$A \wedge B = A \times B / \{A \vee B\} \quad (0.21)$$

である、このとき、 $A = A \times \{*_B\} \subset A \times B \supset \{*_A\} \times B = B$ であり、 A と B の $A \times B$ における合併は $A \vee B$ と同じ。

A, B が well-pointed であることから、 $A \vee B \underset{\text{cofibration}}{\subset} A \times B$ である。

2 つ前の定理より、

$$\tilde{\mathcal{X}}(A \wedge B) = \tilde{\mathcal{X}}(A \times B) / \tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) \quad (0.22)$$

$$= \tilde{\mathcal{X}}(A \times B) - \tilde{\mathcal{X}}(A \vee B) \quad (0.23)$$

$$= (\mathcal{X}(A)\mathcal{X}(B) - 1) - (\mathcal{X}(A) + \mathcal{X}(B) - 2) \quad (0.24)$$

$$= (\mathcal{X}(A) - 1)(\mathcal{X}(B) - 1) \quad (0.25)$$

$$= (\tilde{\mathcal{X}}(A)(\tilde{\mathcal{X}}(B))) \quad (0.26)$$

となる。

ex

Top_0 における suspension を、 $A \in \text{Obj}(\text{Top}_0)$ について、

$$SA = S^1 \wedge A \quad (0.27)$$

と定義する。

$$S^n A = S(S(\cdots S(SA) \cdots)) \quad (0.28)$$

と定義する。

このとき、

$$S^n \cong S^n S^0 \quad (0.29)$$

である。

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^n) = \tilde{\mathcal{X}}(S^n S^0) \quad (0.30)$$

$$= \tilde{\mathcal{X}}(S^1 \wedge \cdots \wedge S^1 \wedge S^0) \quad (0.31)$$

$$= (\tilde{\mathcal{X}}(S^1))^n \tilde{\mathcal{X}}(S^0) \quad (0.32)$$

$$\vdots \quad (0.33)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^0) = \mathcal{X}(S^0) - 1 = 2 - 1 = 1 \quad (0.34)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^1) = \mathcal{X}(S^1) - 1 = 0 - 1 = -1 \quad (0.35)$$

$$\tilde{\mathcal{X}}(S^n) = (-1)^n \quad (0.36)$$

Def: 位相多様体

M が位相多様体であるとは、

1. M は Hausdorff である
2. 任意の点 $p \in M$ について、 p の近傍 U であって、

$$(U, p) \cong (\mathbb{R}^n, 0) \quad (0.37)$$

または、

$$(U, p) \cong (H_+^n, 0) \quad (0.38)$$

ただし、

$$H_+^n = \{x \in \mathbb{R}^n | x_n \geq 0\} \quad (0.39)$$

となるものをいう。このとき、(4.3) と (4.4) は排反事象である。

Def:

位相多様体が閉であるとは、

1. M はコンパクト
2. $\partial M = \emptyset$

となるものをいう。

$\partial M = M$ の境界点 とおき、これを M の境界という。

ex

\mathbb{R}^n, H_+^n はそれぞれ n 次元多様体であり、

$$\partial \mathbb{R}^n = \emptyset, \quad \partial H_+^n = \mathbb{R}^{n-1} \quad (0.40)$$

である。

ex

S^n は閉多様体

ex

A, B が多様体ならば、 $A \times B$ も閉多様体である。

1 実験 6.2 の計算

今、RC ローパスフィルタ 1 段での入力 (v_1, i_1) と出力 (v_2, i_2) の関係は F 行列を用いて、

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + i\omega RC & R \\ i\omega C & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ i_2 \end{pmatrix} \quad (1.1)$$

と表される。

これを 3 段噛ませたものが、位相 π だけ反転してくれればよい。今、3 段噛ませる前後での関係は、F 行列を用いて、

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + i\omega RC & R \\ i\omega C & 1 \end{pmatrix}^3 \begin{pmatrix} v_2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1.2)$$

と表される。ここで、計算の便宜のために、 $t = 1 + i\omega RC = 1 + is$ とおくと、

$$F^3 = \begin{pmatrix} t^3 + 2t^2 - t & O \\ O & O \end{pmatrix} \quad (1.3)$$

となる。ただし、 O は適当な数である。したがって、

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ i_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t^3 + 2t^2 - t & O \\ O & O \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_2 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1.4)$$

となる。電圧について計算することにより、

$$v_1 = (t^3 + 2t^2 - t)v_2 \quad (1.5)$$

となる。ここで、位相差が π であるためには、

$$\text{Im}(t^3 + 2t^2 - t) = 0 \quad (1.6)$$

である必要がある。

$$\text{Im}(t^3 + 2t^2 - t) = \text{Im}((1 + is)^3 + 2(1 + is)^2 - (1 + is)) \quad (1.7)$$

$$= -s^3 + 6s = 0 \quad (1.8)$$

よって、 $s = \sqrt{6}$ である。いま、 $s = \omega RC$ であるから、

$$\omega = \frac{\sqrt{6}}{RC} \quad (1.9)$$

である。

2 実験 6.3 の計算

今、正入力と出力の関係は、

$$V_+ = \frac{Z_1}{Z_1 + Z_2} V_{\text{out}} \quad (2.1)$$

である。ここで、

$$Z_1 = R_1 + \frac{1}{i\omega C_1} \quad (2.2)$$

$$Z_2 = R_2 + \frac{1}{i\omega C_2} \quad (2.3)$$

カノニカル分布の裏づけ

注目する部分系 S と熱浴 B が弱く相互作用しているとする。全系のハミルトニアンは

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_S + \mathcal{H}_B + \mathcal{H}_{\text{int}}. \quad (2.4)$$

ここで、相互作用のオーダーは、 $o(V^{\frac{2}{3}})$ なので、無視できるとする。全系の状態は S の状態を表す Hilbert 空間と B の状態を表す Hilbert 空間の直積で表され

$$\mathcal{H} |\Psi_k\rangle = (\mathcal{H}_S + \mathcal{H}_B) |\psi_i\rangle |\phi_j\rangle = E_k |\Psi_k\rangle \quad (2.5)$$

である。ここで $|\psi_i\rangle |\phi_j\rangle$ は $\mathcal{H}_S |\psi_i\rangle = E_i^S |\psi_i\rangle$ と $\mathcal{H}_B |\phi_j\rangle = E_j^B |\phi_j\rangle$ を満たす系 S と熱浴 B の固有状態で、 $E_k = E_i^S + E_j^B$, $|\Psi_k\rangle = |\psi_i\rangle |\phi_j\rangle$ である。全系がミクロカノニカル分布で記述されたとすると、

$$\hat{\rho}_{U, \delta U} = \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_{U - \delta U \leq E_k \leq U} |\Psi_k\rangle \langle \Psi_k|. \quad (2.6)$$

である。ここで $W(U, \delta U)$ は $[U - \delta U, U]$ にある固有状態数である。熱浴について対角和をとると

$$\hat{\rho}^S = \text{Tr}_B \hat{\rho}_{U, \delta U} \quad (2.7)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_{U - \delta U \leq E_k \leq U} \sum_l \langle \phi_l | \Psi_k \rangle \langle \Psi_k | \phi_l \rangle \quad (2.8)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_{U - \delta U - E_i^S \leq E_j^B \leq U - E_i^S} \sum_l \sum_i \langle \phi_l | \phi_j \rangle |\psi_i\rangle \langle \psi_i| \langle \phi_j | \phi_l \rangle \quad (2.9)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_i |\psi_i\rangle \langle \psi_i| \sum_i \sum_{U - \delta U - E_i^S \leq E_j^B \leq U - E_i^S} 1 \quad (2.10)$$

$$= \frac{1}{W(U, \delta U)} \sum_i W^B(U - E_i^S, \delta U) |\psi_i\rangle \langle \psi_i|. \quad (2.11)$$

となる。状態数とエントロピーの関係 $S(E) = k_B \ln W(U, \Delta U)$ から

$$W^B(U - E_i^S) = e^{S^B(U - E_i^S)/k_B} \quad (2.12)$$

$$\approx \exp \left[\frac{1}{k_B} \left(S^B(U) - \frac{dS^B(U)}{dU} E_i^S \right) \right] \quad (2.13)$$

$$= e^{S^B(U)/k_B - \beta E_i^S} \quad (2.14)$$

$$\propto e^{-\beta E_i^S} \quad (2.15)$$

となる。ただし、 $E_i^S \ll U$ を用いた。したがって、規格化を考慮して、

$$\hat{\rho}^S \approx \frac{\sum_i e^{-\beta E_i^S} |\psi_i\rangle \langle \psi_i|}{\sum_i e^{-\beta E_i^S}} \quad (2.16)$$

$$= \frac{e^{-\beta \mathcal{H}_S}}{\text{Tr} e^{-\beta \mathcal{H}_S}} \quad (2.17)$$

となる。ここで、

$$\beta = \frac{1}{k_B} \frac{dS^B}{dU} = \frac{1}{k_B T} \quad (2.18)$$

である。ただし、 T は熱浴の温度である。以上より、系 S はカノニカル分布で記述される。

3 文献購読

3.1 1.13

ブラックホールの観測的証拠について取り扱う。今回我々は取り扱うブラックホールを大別すると以下の二種類である。

1. 恒星質量ブラックホール
2. 超大質量ブラックホール

恒星質量ブラックホールは、質量が太陽の数倍から数十倍程度のブラックホールであり、超大質量ブラックホールは、質量が太陽の数十万倍から数十億倍程度のブラックホールである。

3.1.1 恒星質量ブラックホール

恒星質量ブラックホールの観測的証拠としては、X 線連星系が挙げられる。

Def:X 線連星系

X 線連星系とは、恒星質量ブラックホールと恒星が連星系を形成している連星系のことである。

このとき、以下の図のように、恒星質量ブラックホールと恒星が互いに引き合って回転運動をする。このとき、恒星質量ブラックホールは、恒星から物質を引き寄せる。この物質は、恒星質量ブラックホールの周りで、遠心力と釣り合うことにより、円盤状に広がる。この円盤を降着円盤という。降着円盤に入ってきた物体は、円盤内の粘性摩擦により、力学的エネルギーを失いながら、円盤の内側に近づいていく。このとき、物体は円盤内で摩擦熱を発生される。この摩擦熱によって、ガスが熱され、ガスは X 線を放出する。この X 線が観測されることによって、恒星質量ブラックホールの存在が確認される。

ところで、このようなブラックホールの質量の測定は、二体の回転運動の周期からわかる。二体の回転運動の方程式は、円運動を仮定すると、

$$\mu r \omega^2 = \frac{GM_0 M_X}{r^2} \quad (3.1)$$

である。ただし、

$$\mu = \frac{M_0 M_X}{M_0 + M_X} \quad (3.2)$$

である。これを解いて、

$$\omega = \sqrt{\frac{G(M_0 + M_X)}{r^3}} \quad (3.3)$$

となる。あとは、周期を測定すれば、質量を求めることができる。具体的な天体としては、X 線新星 XTE J11118+480 が挙げられる。これは、周期が 4.08 時間で、測度が約 700km/s の白色矮星を伴っている。これは、太陽の少なくとも 6 倍の質量をもつことに相当し、中性子星がもちうる最大質量を大幅に超えている。

恒星質量ブラックホールが具体的にどのようにしてブラックホールになるかはまだ分かっていない。不確定要素の一つは状態方程式である。状態方程式は、圧力と密度の関係を指すわけだが、密度があまりにも大きい ($10^{15}g/cm^3$) ため、物質の性質が分からない。

3.1.2 超大質量ブラックホール

銀河の中心には、ブラックホールが存在していると考えられている。超大質量ブラックホールの観測的証拠としては、銀河核の周りを周回する恒星の運動が挙げられる。

3.2 1.14

ブラックホールについて理解するうえで、乱流の理論が重要であるが、乱流については未解決の問題が多い。特に、電離したガスが磁場を通過するような場合について、乱流の理論が未解決である。

乱流は、エネルギーや物質の輸送、角運動量の放出を支配している。乱流過程において、降着円盤において物体が角運動量を失い、中心へ落ち込む速度を支配している。また、伴星からの物質が降着円盤に入る過程も乱流によって支配されている。したがって、乱流の理論が重要である。

3.3 1.15

宇宙物理学が取り組む課題として、生命の起源の問題がある。

4 電磁気学とは

電磁気学とは、物理学における 4 つの力のうちの一つである電磁相互作用を記述する学問である。とくに、“場”と呼ばれる概念を導入し、電荷はその場から力を受けることとなる。

近接作用/場

電荷同士の相互作用の仕方として、近接作用というものを考える。これは、電荷同士が直接的に相互作用するのではなく、何かを介して相互作用するという考え方である。例えば、トランポリンに重いボールを一つ置いておく。このとき、ボールの影響で、トランポリンがゆがむ。そこで、もう一つボールを置くと、もともとあったボールのほうに転がっていくはずである。この現象は、二つのボールが直接相互作用したわけではなく (万有引力はそこまで大きくない)、ボールによって空間がゆがめられ、それによって力を受けているのである。

このような状況が、電磁気学においても成り立つ。例えば、空間に電荷があると、空間がゆがめられる。このゆがみを電場と呼ぶ。電場があるところにもう一つ電荷を置くと、空間のゆがみを介して力を受ける。また、磁氣的な力についても同様の考え方ができ、磁氣的な力を発生させる空間のゆがみを磁場という。

Maxwell 方程式

電磁氣的な相互作用が電場や磁場を介して行われることを踏まえると、その電場や磁場の満たす普遍的な関係がわかれば、少なくとも理論上は電磁相互作用をすべて記述することができる。このような関係式は、以下の四本で書くことができる。

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \quad (4.1)$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad (4.2)$$

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \quad (4.3)$$

$$\nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{J} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \quad (4.4)$$

これを Maxwell 方程式という。ここで、 \mathbf{E} は電場、 \mathbf{B} は磁場、 ρ は電荷密度、 \mathbf{J} は電流密度、 ε_0 は真空の誘電率、 μ_0 は真空の透磁率である。

上の四式で本質的な点は、 \mathbf{E} と \mathbf{B} が互いに関係していることである。とくに、(4.3) と (4.4) は、電場と磁場が時間変化することによって、互いに変化を引き起こすことを示している。この意味で、電場と磁場は切り離して考えることができず、電磁場としてまとめて取り扱うべきである。以上より、電場と磁場が一般的に定まった。このとき、電荷の大きさを q とすると、電荷が受ける力は、

$$\mathbf{F} = q(\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}) \quad (4.5)$$

と書くことができる。また、電場や磁場は物理的実体を持つ。実際、Maxwell 方程式を組み合わせ

ることで、電磁波の方程式は、

$$\nabla^2 \mathbf{E} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = 0 \quad (4.6)$$

$$\nabla^2 \mathbf{B} - \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial^2 \mathbf{B}}{\partial t^2} = 0 \quad (4.7)$$

となる。

電磁気学とは

以上を踏まえると、電磁気学とは、近接作用の立場から電荷の受ける力を記述する学問であるかつ、物理的実体を持つ電磁場を記述する学問であると言える。

5 集合位相の証明

5.1 定理

X/A がハウスドルフであることと、 $\forall p \in X \setminus A$ に対して、 p と A が分離されていることは同値である。ただし、 X はハウスドルフ空間であり、 $A \subset X$ である。また、 X/A は A の点を一つの点につぶした空間である。

Prf

6 計算科学期末レポート草稿

6.1 KL ダイバージェンスを用いた確率分布のフィッティング

Def:KL ダイバージェンス

二つの確率分布 P, Q に対して、KL ダイバージェンスは、

$$D_{KL}(P||Q) = \sum_{x \in X} P(x) \log \frac{P(x)}{Q(x)} \quad (6.1)$$

で定義される。

この量は、確率分布間の距離を測る量であるといえる。実際、KL ダイバージェンスは非負であり、等号が成り立つのは、 $P = Q$ のときである。

この量を用いて、実験的に得られた確率分布と、理論的に求められる確率分布との違いを評価することができる。具体的には、

6.2 カノニカル分布の用意の仕方

カノニカル分布は、エネルギーの期待値を一定に保った時、もっとも一様分布に近い分布とみなすことができる。すなわち、エネルギーの期待値さえ与えれば、最小化問題としてカノニカル分布を求めることができる。

7 a

である。ここで、熱浴の状態数を、

$$\Omega_R(B) = \exp\left(V_R \sigma\left(\frac{B}{V_R}, \frac{N_R}{V_R}\right)\right) \quad (7.1)$$

と書くことができる。 $\tilde{U} = U - E_i$ とおくと、

$$p_i = \frac{\Omega(\tilde{U}) - V_R \delta}{\Omega(\tilde{U})} \quad (7.2)$$

$$= \exp(V_R \{\sigma(\tilde{u} - \delta, \rho) - \sigma(\tilde{u}, \rho)\} + o(\delta)) \quad (7.3)$$

$$= \exp\left(-V_R \left(\frac{\partial}{\partial \tilde{u}} \sigma(\tilde{u}, \rho) \delta + o(\delta^2)\right) + o(V_R \delta)\right) \ll 1 \quad (7.4)$$

を満たす。ただし、 $\tilde{u} = \frac{U}{V_R}$ であり、熱浴の体積が十分大きいことを用いている。
このとき、

$$p_i \simeq \frac{\Omega_R(U - E_i)}{\sum_j^n \Omega_R(U - E_j)} \quad (7.5)$$

$$= \frac{\Omega_R(U - E_i)}{\Omega_R(U)} \left(\sum_j^n \frac{\Omega_R(U - E_j)}{\Omega_R(U)} \right)^{-1} \quad (7.6)$$

と書ける。ここで、

$$\log \frac{\Omega_R(U - E_i)}{\Omega_R(U)} = \log \Omega_R(U - E_i) - \log \Omega_R(U) \quad (7.7)$$

$$= -E_i \frac{\partial}{\partial U} \log \Omega_R(U) + \frac{E_i^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial U^2} \log \Omega_R(U) + \dots \quad (7.8)$$

$$= -\frac{E_i}{V_R} \frac{\partial}{\partial u} \{V_R \sigma(u, \rho) + o(V_R)\} + \frac{E_i^2}{2V_R^2} \frac{\partial^2}{\partial u^2} \{V_R \sigma(u, \rho) + o(V_R)\} + \dots \quad (7.9)$$

$$= -E_i \frac{\partial}{\partial u} \sigma(u, \rho) + \frac{1}{V_R} \frac{E_i^2}{2} \frac{\partial^2}{\partial u^2} \sigma(u, \rho) + \dots + \frac{o(V_R)}{V_R} \quad (7.10)$$

$$\simeq -\beta(u, \rho) E_i \quad \because V_R \text{ が十分大きい} \quad (7.11)$$

となる。ここで、 $\beta(u, \rho) = \frac{\partial}{\partial u} \sigma(u, \rho) = \frac{\partial}{\partial U} \log \Omega_R(U)$ である。これにより、

$$\frac{\Omega_R(U - E_i)}{\Omega_R(U)} = \exp(-\beta(u, \rho) E_i) \quad (7.12)$$

と書くことができ、

$$p_i = \frac{\exp(-\beta(u, \rho) E_i)}{Z(\beta)} \quad (7.13)$$

8 超伝導集中講義メモ

穴埋めの答えを書く。

8.1 London 理論

(a) 電子密度 n のうち、数密度 n_s の電子が超伝導に寄与し、残りの電子 ($n - n_s$) は超伝導に寄与しないと考えるモデル。

(b) 0

(c) 連続的に増加する

(d) 0

(e) 1

(f) $\tau \rightarrow \infty$

(g)

$$m^* \frac{dv}{dt} = -e^* \mathbf{E} - \frac{m^*}{\tau} \mathbf{v} \quad (8.1)$$

このとき、仮定より、第二項を無視することができる。

(h)

$$\mathbf{j}_s = n(-e^*) \mathbf{v} \quad (8.2)$$

(i)

$$\frac{d\mathbf{j}_s}{dt} = \frac{ne^{*2}}{m^*} \mathbf{E} \quad (8.3)$$

(j)

$$\frac{\partial}{\partial t} (\nabla \times \Lambda_L \mathbf{j}_s) = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \quad (8.4)$$

(k)

$$\frac{\partial}{\partial t} (\nabla \times \Lambda_L \mathbf{j}_s + \mathbf{B}) = 0 \quad (8.5)$$

(l)

$$-\Lambda_L \nabla \times \mathbf{j}_s \quad (8.6)$$

(m)

$$-\frac{\Lambda_L}{\mu_0} \nabla \times (\nabla \times \mathbf{B}) \quad (8.7)$$

(n)

$$\frac{\Lambda_L}{\mu_0} \nabla^2 \mathbf{B} \quad (8.8)$$

(o)

$$\mathbf{B} = \frac{\Lambda_L}{\mu_0} \nabla^2 \mathbf{B} \quad (8.9)$$

より、一次元系なので、

$$\frac{\partial^2 B}{\partial x^2} = \frac{\mu_0}{\Lambda_L} B \quad (8.10)$$

となる。この微分方程式を解けばよい。便宜のために、

$$\lambda_L^2 = \frac{\Lambda_L}{\sqrt{\mu_0}} \quad (8.11)$$

とおくと、一般解は、

$$B(x) = B_1 \exp\left(-\frac{x}{\lambda_L}\right) + B_2 \exp\left(\frac{x}{\lambda_L}\right) \quad (8.12)$$

となる。境界条件より、 $x \rightarrow \infty$ で $B(x) \rightarrow 0$ であるから、 $B_2 = 0$ である。また、 $x = 0$ で $B(x) = B_a$ であるから、 $B_1 = B_a$ である。したがって、

$$B(x) = B_a \exp\left(-\frac{x}{\lambda_L}\right) \quad (8.13)$$

となる。このとき、 $x \rightarrow \infty$ で $B(x) \rightarrow 0$ であるから、これは、マイスナー効果を説明する。また、このときの λ_L を侵入長という。

(p, q)

$$\nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{j}_s \quad (8.14)$$

である。左辺について、

$$\nabla \times \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 0 \\ -\frac{\partial B}{\partial x} \\ 0 \end{pmatrix} \quad (8.15)$$

である。すなわち、電流は y 成分のみを持つ。

$$\mu_0 j_{s,y} = -\frac{\partial B}{\partial x} \quad (8.16)$$

$$= \frac{B_a}{\mu_0 \lambda_L} \exp\left(-\frac{x}{\lambda_L}\right) \quad (8.17)$$

である。これは、超伝導体の表面付近にのみ電流が流れることを表している。

(r)

$$\nabla \times \Lambda_L \mathbf{j}_s + \nabla \times \mathbf{A} = 0 \quad (8.18)$$

$$\nabla \times (\Lambda_L \mathbf{j}_s + \mathbf{A}) = 0 \quad (8.19)$$

となることから、

$$\mathbf{j}_s = -\frac{1}{\Lambda_L} \mathbf{A} \quad (8.20)$$

となる。(London ゲージ)

(s)

$$-n_s e^* \mathbf{v} = -\frac{n_s e^*}{m^*} \mathbf{p}^* - \frac{n_s e^{*2}}{m^*} \mathbf{A} \quad (8.21)$$

となる。このときの第一項が常磁性電流、第二項が反磁性電流である。とくに、超伝導体内では、ロンドン方程式の条件から、第一項が 0 になることがわかる。

(t)

$$\frac{1}{2m}(p_1 + p_2)(p_1 - p_2) = \frac{1}{m}p(p_1 - p_2) \quad (8.22)$$

となる。 $(p_1 \sim p_2 \sim p)$

(u)

$$\Delta p \sim \frac{k_B T_c}{v_F} \quad (8.23)$$

(v)

$$\Delta r \sim \frac{\hbar v_F}{k_B T_c} \quad (8.24)$$

8.2 GL 理論

(a) 時間反転対称性

(b) $T \geq T_C$ で $M = 0$ に極小を持つ $F(T, M)$ が $T < T_C$ で $M \neq 0$ に極小をもてばよい。

(c) ある温度 T_C で符号を変える。

(d)

$$A(T - T_C) \quad (8.25)$$

(e) 正の定数

(f) $B \geq 0$

(g)

$$\frac{\partial F}{\partial M} = 2a_2(T)M + 4a_4(T)M^3 = 0 \quad (8.26)$$

(h)

$$(A(T - T_C) + 2BM^2)M = 0 \quad (8.27)$$

(i)

$$2a_2(T)M + 4a_4(T)M^3 = H \quad (8.28)$$

(j)

$$\frac{\partial^2 F}{\partial M^2}^{-1} \quad (8.29)$$

(k)

$$\frac{\partial^2 F}{\partial M^2} = 2a_2(T) + 12a_4(T)M^2 \quad (8.30)$$

8.3 GL 理論 2

(a) 超伝導電子の局所的な密度 $n_s(\mathbf{r})$

(b)

$$\alpha' \frac{T - T_C}{T_C} \quad (8.31)$$

(c)

$$\delta|\psi|^2 = |\psi + \delta\psi|^2 - |\psi|^2 \quad (8.32)$$

$$= (\psi + \delta\psi)(\psi^* + \delta\psi^*) - \psi\psi^* \quad (8.33)$$

$$= \psi\psi^* + \psi\delta\psi^* + \psi^*\delta\psi + \delta\psi\delta\psi^* - \psi\psi^* \quad (8.34)$$

$$\simeq \psi\delta\psi^* + \psi^*\delta\psi \quad (8.35)$$

(d)

$$\delta|\psi|^4 = |\psi + \delta\psi|^4 - |\psi|^4 \quad (8.36)$$

$$= 2|\psi|^2(\psi\delta\psi^* + \psi^*\delta\psi) \quad (8.37)$$

(e)

$$\delta f_s = \alpha(T)\delta|\psi|^2 + \frac{1}{2}\beta(T)\delta|\psi|^4 + \cdots \quad (8.38)$$

$$= (\alpha(T) + \beta|\psi|^2)(\psi\delta\psi^* + \psi^*\delta\psi) \quad (8.39)$$

$$= (\alpha(T) + \beta|\psi|^2)\psi\delta\psi^* + (\alpha(T) + \beta|\psi|^2)\psi^*\delta\psi \quad (8.40)$$

(f)

$$-\frac{1}{2}\mu_0\mathbf{H}_\mathbf{c}^2 \quad (8.41)$$

(g)

$$\xi^2\left(\frac{df}{dx}\right)^2 = \frac{1}{2}(1-f^2)^2 \quad (8.42)$$

(h)

$$\frac{df}{dx} = \frac{1-f^2}{\sqrt{2}\xi} \quad (8.43)$$

(i)

$f \neq \pm 1$ より、

$$\int \frac{df}{1-f^2} = \int \frac{dx}{\sqrt{2}\xi} \quad (8.44)$$

となる。これを計算すると、

$$\frac{1}{2}\log\left|\frac{1+f}{1-f}\right| = \frac{x}{\sqrt{2}\xi} + C \quad (8.45)$$

いま、 $x=0$ で $f=0$ であるから、

$$\frac{1+f}{1-f} = \exp\left(\frac{2x}{\sqrt{2}\xi}\right) \quad (8.46)$$

となる。したがって、

$$f = \tanh\left(\frac{x}{\sqrt{2}\xi}\right) \quad (8.47)$$

となる。

(j)

$$\mathbf{j}_s(\mathbf{r}) = -\frac{e^{*2}}{m^*}|\psi(\mathbf{r})|^2\mathbf{A}(\mathbf{r}) \quad (8.48)$$

(k)

$$\nabla \times \mathbf{j}_s = -\frac{e^{*2}}{m^*} |\psi(\mathbf{r})|^2 \nabla \times \mathbf{A} \quad (8.49)$$

$$= -\frac{e^{*2}}{m^*} |\psi(\mathbf{r})|^2 \mathbf{B} \quad (8.50)$$

(l)

$$\left(\frac{m^*}{\mu_0 e^{*2} |\psi(\mathbf{r})|^2} \right)^{1/2} = \frac{m^* \beta}{\mu_0 e^{*2} \alpha'} \left(1 - \frac{T}{T_C} \right)^{-1/2} \quad (8.51)$$

(m)

$$\kappa = \frac{(2m^* |\alpha|)^{1/2}}{\hbar} \left(\frac{\mu_0 e^{*2} |\alpha|}{m^* \beta} \right)^{1/2} \lambda^2 \quad (8.52)$$

$$= \sqrt{\frac{2\mu_0 e^{*2} |\alpha|}{m^* \beta}} \lambda^2 \quad (8.53)$$

$$= \frac{\sqrt{2} \mu_0 e^* H_C}{\hbar} \lambda^2 \quad (8.54)$$

$$= \frac{2\pi}{\Phi_0} \sqrt{2} \mu_0 e^* H_C \lambda^2 \quad (8.55)$$

8.4 GL 理論 3

(a)

$$\frac{1}{\kappa^2} \frac{d^2 \psi}{dx^2} + (1 - A_y^2) \psi - \psi^3 = 0 \quad (8.56)$$

ここで、 ψ を実数に取る。

(b)

$$\frac{d^2 \mathbf{A}}{dx^2} = -\psi^2 \mathbf{A} \quad (8.57)$$

(c)

$$\frac{1}{\kappa^2} \frac{d^2 \psi}{dx^2} + \psi - \psi^3 = 0 \quad (8.58)$$

(d)

$$\frac{1}{2}\mu_0 H_C^2 \frac{4\sqrt{2}}{3\kappa} (> 0) \quad (8.59)$$

(e) 境界が少ないほうがエネルギー利得が大きい。

(f) 境界が多いほうがエネルギー利得が大きい。

(g)

$$\frac{1}{m^*}(\mathbf{p} - e^* \mathbf{A}) = \frac{1}{m^*}(-i\hbar\nabla - e^* \mathbf{A}) \quad (8.60)$$

(h)

$$e^* \psi^* \mathbf{v} \psi = \frac{e^*}{m^*}(\hbar\nabla\theta - e^* \mathbf{A}) \quad (8.61)$$

(i)

$$\int_C \nabla\theta \cdot d\mathbf{l} = \theta_2 - \theta_1 = 2\pi N \quad N \in \mathbb{Z} \quad (8.62)$$

(j)

$$\int_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l} = \int \nabla \times \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \Phi \quad (8.63)$$

(k)

$$\frac{\hbar}{e^*} 2\pi N = N\Phi_0 \quad (8.64)$$

(l)

$$H_{C2} = \sqrt{2}\kappa H_{C1} \quad (8.65)$$

9 非平衡ゼミの計算

$$\dot{W} = \frac{Q_H - Q_L}{t_H + t_L} \quad (9.1)$$

$x = T_H - T'_H$, $y = T'_L - T_L$ とすると、

$$Q_H = \kappa_H t_H (T_H - T'_H) = \kappa_H t_H x \quad (9.2)$$

$$Q_L = \kappa_L t_L (T'_L - T_L) = \kappa_L t_L y \quad (9.3)$$

である。したがって、

$$t_H = \frac{Q_H}{\kappa_H x}, \quad t_L = \frac{Q_L}{\kappa_L y} \quad (9.4)$$

である。これを代入すると、

$$\dot{W} = \frac{Q_H - Q_L}{\frac{Q_H}{\kappa_H x} + \frac{Q_L}{\kappa_L y}} \quad (9.5)$$

$$= \frac{1 - \frac{Q_L}{Q_H}}{\frac{1}{\kappa_H x} + \frac{1}{\kappa_L y \frac{Q_L}{Q_H}}} \quad (9.6)$$

$$= \frac{1 - \frac{T'_L}{T'_H}}{\frac{1}{\kappa_H x} + \frac{1}{\kappa_L y \frac{T'_L}{T'_H}}} \quad (9.7)$$

$$= \frac{1 - \frac{T_L + y}{T_H - x}}{\frac{1}{\kappa_H x} + \frac{1}{\kappa_L y \frac{T_L + y}{T_H - x}}} \quad (9.8)$$

$$= \frac{\kappa_H \kappa_L xy (T_H - x) - \kappa_H \kappa_L xy (T_L + y)}{\kappa_L y (T_H - x) + \kappa_H x (T_L + y)} \quad (9.9)$$

$$= \frac{(T_H + T_L - x - y) \kappa_H \kappa_L xy}{\kappa_L T_H y + \kappa_H T_L x + (\kappa_H - \kappa_L) xy} \quad (9.10)$$

$$1 - \frac{T_L + y}{T_H - x} = 1 - \frac{T_L + \frac{T_L(\sqrt{\frac{T_H}{T_L}} - 1)}{1 + \sqrt{\frac{\kappa_L}{\kappa_H}}}}{T_H - \frac{T_H(1 - \sqrt{\frac{T_H}{T_L}})}{1 + \sqrt{\frac{\kappa_H}{\kappa_L}}}} \quad (9.11)$$

$$= 1 - \frac{T_L}{T_H} \frac{\sqrt{\frac{T_H}{T_L}} + \sqrt{\frac{\kappa_L}{\kappa_H}}}{\sqrt{\frac{T_L}{T_H}} + \sqrt{\frac{\kappa_H}{\kappa_L}}} \frac{1 + \sqrt{\frac{\kappa_H}{\kappa_L}}}{1 + \sqrt{\frac{\kappa_L}{\kappa_H}}} \quad (9.12)$$

$$= 1 - \frac{T_L \sqrt{\kappa_H} \sqrt{\frac{T_H}{T_L}} + \sqrt{\kappa_L}}{T_H \sqrt{\kappa_L} \sqrt{\frac{T_L}{T_H}} + \sqrt{\kappa_H}} \quad (9.13)$$

10 斎藤ゆらぎの合わない計算 p175-176

遷移レート

$$W_{x,x'}^{\nu,\theta} = W_{x,x'}^{\nu} e^{\theta Y_{x,x'}^{\nu}(t)} \quad (10.1)$$

$$W_{x,x}^{\nu,\theta} = - \sum_{x'(\neq x)} W_{x',x}^{\theta,\nu} \quad (10.2)$$

$$Y_{x,x'}^{\nu}(t) = \frac{W_{xx'}^{\nu} P(x') - W_{x'x}^{\nu} P(x)}{W_{xx'}^{\nu} P(x') + W_{x'x}^{\nu} P(x)} \quad (10.3)$$

マスター方程式

$$\frac{\partial}{\partial t} P^{\theta}(x, t) = \sum_{x'} W_{x',x}^{\theta} P^{\theta}(x', t) \quad (10.4)$$

$$W_{x',x}^{\theta} = \sum_{\nu} W_{x',x}^{\nu,\theta} \quad (10.5)$$

このもとで、 $P^{\theta}(x, t)$ を θ の 1 次まで展開して、

$$P^{\theta}(x, t) = P(x, t) + \theta \phi(x, t) \quad (10.6)$$

とする。このとき、時間発展方程式に代入することで、

$$\frac{\partial}{\partial t} P(x, t) = \sum_{x'} W_{x,x'} P(x', t) \quad (10.7)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \phi(x, t) = \frac{\partial}{\partial t} P(x, t) + \sum_{x'} W_{x,x'} \phi(x', t) \quad (10.8)$$

となるらしい。しかし、実際計算してみると、

$$\frac{\partial}{\partial t} P^{\theta}(x, t) = \sum_{x'} W_{x,x'}^{\theta} P^{\theta}(x', t) \quad (10.9)$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial t} (P(x, t) + \theta \phi(x, t)) = \sum_{x'} W_{x,x'} (1 + \theta Y_{x,x'}) (P(x', t) + \theta \phi(x', t)) + O(\theta^2) \quad (10.10)$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial t} P(x, t) + \theta \frac{\partial}{\partial t} \phi(x, t) = \sum_{x'} W_{x,x'} P(x', t) + \theta \left(\sum_{x'} W_{x,x'} Y_{x,x'} P(x', t) + \sum_{x'} W_{x,x'} \phi(x', t) \right) + O(\theta^2) \quad (10.11)$$

となるので、

$$\frac{\partial}{\partial t} P(x, t) = \sum_{x'} W_{x,x'} P(x', t) \quad (10.12)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \phi(x, t) = \sum_{x'} W_{x,x'} Y_{x,x'} P(x', t) + \sum_{x'} W_{x,x'} \phi(x', t) \quad (10.13)$$

となる。二本目の式の第一項が合わなくなる。もしかしたら、

$$\sum_{x'} W_{x,x'} Y_{x,x'} P(x', t) = \sum_{x'} W_{x,x'} P(x', t) \quad (10.14)$$

となるのかもしれないけれど、今のところ計算が合わない。ついでに似た感じで教科書 (6.62) 式も合わない (よけいな Y がでてくる。)

$$\frac{\partial}{\partial t} \phi(x, t) = \sum_{x'} W_{x,x'} Y_{x,x'} P(x', t) + \sum_{x'} W_{x,x'} \phi(x', t) \quad (10.15)$$

の解として、

$$\phi(x, t) = t \left(\sum_{x'} W_{x,x'} Y_{x,x'} P(x', t) \right) \quad (10.16)$$

11 上の計算の修正

以下では、次の式を導出する。

$$\frac{1}{X + i\delta} = \text{P.V.} \frac{1}{X} - i\pi\delta(X). \quad (11.1)$$

1. 分母の複素共役を掛ける:

$$\frac{1}{X + i\delta} = \frac{X - i\delta}{(X + i\delta)(X - i\delta)} = \frac{X - i\delta}{X^2 + \delta^2}. \quad (11.2)$$

2. 実部と虚部への分解: 分母を分けて、次のように表現する。

$$\frac{1}{X + i\delta} = \frac{X}{X^2 + \delta^2} - i \frac{\delta}{X^2 + \delta^2}. \quad (11.3)$$

3. 主値積分の導入: $\delta \rightarrow 0^+$ の極限で、実部はコーシーの主値積分に対応する。

$$\text{P.V.} \frac{1}{X} = \lim_{\delta \rightarrow 0^+} \frac{X}{X^2 + \delta^2}. \quad (11.4)$$

4. デルタ関数の虚部の確認: $\delta \rightarrow 0^+$ の極限で、次のデルタ関数の性質を利用する。

$$\delta(X) = \lim_{\delta \rightarrow 0^+} \frac{\delta}{\pi(X^2 + \delta^2)}. \quad (11.5)$$

したがって、虚部は以下のように書ける。

$$\frac{1}{X + i\delta} \rightarrow \text{P.V.} \frac{1}{X} - i\pi\delta(X). \quad (11.6)$$

これにより、導出が完了する。

考察

装置を通過した後の光を求める。はじめに水平方向に偏光して

$$\begin{pmatrix} E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \\ 0 \end{pmatrix} \quad (11.7)$$

これを $\pi/4$ 波長板に入射させると、出力は次式となる：

$$\begin{pmatrix} E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \sin \phi \\ E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \cos \phi \end{pmatrix}. \quad (11.8)$$

これを地軸に対して角度 ϕ だけ回転させた系において記述すると、

$$\begin{pmatrix} E_x \\ E_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi & \sin \phi \\ -\sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \sin \phi \\ E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \cos \phi \end{pmatrix}. \quad (11.9)$$

これを計算して得られる結果は、

$$\begin{pmatrix} E_x \\ E_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \sin^2 \phi + E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \cos^2 \phi \\ E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) (\cos \phi \sin \phi - \sin \phi \cos \phi) \end{pmatrix}. \quad (11.10)$$

ここで、

$$E'_x = E_0 \exp\left(i\left(\omega t - k_z z + \frac{\pi}{2}\right)\right) \sin \phi \cos \phi - E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \cos^2 \phi \quad (11.11)$$

$$= E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) (\sin \phi \cos \phi \cdot i - \cos^2 \phi), \quad (11.12)$$

$$E'_y = E_0 \exp\left(i\left(\omega t - k_z z + \frac{\pi}{2}\right)\right) \cos^2 \phi + E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) \sin \phi \cos \phi \quad (11.13)$$

$$= E_0 \exp(i(\omega t - k_z z)) (\cos^2 \phi \cdot i + \sin \phi \cos \phi). \quad (11.14)$$

この光の強度について、振幅の二乗は

$$|E'_x|^2 \cos^2 \theta + |E'_y|^2 \sin^2 \theta + \sin \delta \cos \delta (E'_x E'^*_y + E'_y E'^*_x), \quad (11.15)$$

ここで、

$$|E'_x|^2 = 2E_0^2 \cos^2 \phi \sin^2 \phi, \quad (11.16)$$

$$|E'_y|^2 = E_0^2 (\sin^4 \phi + \cos^4 \phi), \quad (11.17)$$

$$E'_x E'^*_y + E'_y E'^*_x = E_0^2 \sin \phi \cos \phi (\cos^2 \phi - \sin^2 \phi). \quad (11.18)$$

これらを代入して整理すると、

$$|E'_x|^2 \cos^2 \theta + |E'_y|^2 \sin^2 \theta + \sin \delta \cos \delta (E'_x E'^*_y + E'_y E'^*_x) \quad (11.19)$$

$$= 2E_0^2 \cos^2 \phi \sin^2 \phi \cos^2 \theta + E_0^2 (\sin^4 \phi + \cos^4 \phi) \sin^2 \theta \quad (11.20)$$

$$+ E_0^2 \sin \phi \cos \phi (\cos^2 \phi - \sin^2 \phi) \sin \delta \cos \delta. \quad (11.21)$$

ここで「強度」のグラフを比較すれば、三角関数の周期性に従った変化が確認できる。