Trabalho de Implementação

Gabriel Bicalho Ferreira 18.1.4024

Parte 1

A seguinte função, resolve as questões 1, 2, 3 e 4

```
function [matrizDados, etiqueta] = gerarImagensCalcularHuMoments(endereco)
% função para os exercicios 1, 2, 3 e 4
%endereco = 'C:\Users\gabri\Desktop\6 periodo\PDI\Lista 6\numbers\';
matrizDados = zeros(7000, 7);
etiqueta = zeros(7000, 1);
elem = 1;
ext = 'jpg';
arquivos = dir(fullfile(endereco,['*.' ext]));
quant = length(arquivos);
```

Nessa parte, temos apenas algumas variáveis que serão necessárias para a função gerarlmagensCalcularHuMoments.

Essa função irá gerar 7000 imagens e calcular o Hu Moments de cada uma das imagens, que é feito pelos quatro for aninhado demonstrados abaixo:

```
for i = 1:quant % laço para cada imagem
   img = imread( fullfile(endereco, arquivos(i,1).name));
   GR = 0; % grau de rotação inicial
   for j = 1: 20 % 19 rotações mais a imagem original
       nimg = imrotate(img, GR);
       GR = 1+round(rand(1)*359); %rotação em um angulo de 1 a 359
        escala = 0.5;
        for e = 1: 7 % escala
           nimg2 = imresize(nimg, escala);
           escala = escala + 0.25;
           ruido = 0.0;
            for r = 1:5 % ruidos
                nimg3 = imnoise(nimg2, "salt & pepper", ruido);
                vet = humoments(nimg3);
               matrizDados(elem,:) = vet;
                etiqueta(elem, 1) = i-1;
                elem = elem +1;
               ruido = ruido + 0.01;
            end
        end
     end
```

O primeiro for é para a leitura das imagens.

O segundo for é para realizar as rotações.

O terceiro for é para realizar a escala.

E por último, o quarto for é para adicionar o ruído e calcular o Hu moments de cada imagem gerada.

Nessa função, temos duas variáveis de retorno, primeiro é a matriz de dados gerados pelo cálculo do Hu moments. A segunda variável retornada seria a etiqueta de cada imagem.

Parte 2

Agora que já temos um conjunto expressivo de imagens e seus respectivos cálculos de Hu moments, podemos realizar um reconhecimento e padrões em imagens. Para isso foi dividido o conjunto em treino e teste.

A seguinte função, resolve o que foi pedido nos exercícios 5, 6 e 7.

```
function model = classif(endereco)
     [dados, etiqueta] = gerarImagensCalcularHuMoments(endereco);
     [train, test] = crossvalind('HoldOut', etiqueta, 0.25);
     train data = dados(train, :); %dados de treino
     train label = etiqueta(train); %etiquetas de treino
     test data = dados(test, :);
     test_label = etiqueta(test);
     model = fitcdiscr(train data, train label); %modelo para treino
     pred = predict(model, test_data); % etiquetas de teste
     [lin, ~] = size(pred);
     cont = 0;
     for i = 1:lin
         if pred(i) == test label(i)
             cont = cont +1;
         end
     tex = 'Porcentagem de acerto: ';
     disp(tex);
     disp(cont/lin);
     matrizConfusao = confusionmat(test label, pred )
```

Essa função, utiliza a função do exercício anterior, e sobre o mesmo conjunto de imagens, gera um modelo para reconhecimento.

Os treinos foram feitos sobre 75% dos dados, os outros 25% dos dados foram utilizados para testes.

Como resultado, foi obtido um acerto aproximadamente 68%.

Abaixo, temos a imagem do resultado da execução, em que temos também a matriz confusão.

```
>> classif(dados, etiqueta);
Porcentagem de acerto:
  0.6806
>> classif(endereco);
Porcentagem de acerto:
   0.6829
matrizConfusao =
      0 0 0 0 0 3 0 77 8
   0 160 9 0 0 0 0 6 0 0
   0 2 161 0
0 0 0 125
34 0 0 1
                0 0 12 0 0 0
125 0 50 0 0 0
                       50
                             0 0 0
4 0 2
0 0 0
                1 134
                         0
                   0 132
      0 10 33
   5 0 0 5 2 0 41 0 60 62
   0 1 1 1 0 0 0 172 0 0
55 0 0 0 1 0 0 1172 2
6 0 0 2 0 0 35 0 66 66
```

Parte 3

Na parte 3, será resolvido o exercício 8. Para isso, a intenção é utilizar o modelo já treinado na questão anterior, para resolver um problema especifico.

```
function acertos = testNumber(endereco, img)
     model = classif(endereco);
     figs = BoundingBoxPatches(img);
     [lin, ~] = size(figs);
     dados = zeros(lin, 7);
     etiqueta = [0; 1; 3; 5; 2; 7];
    for i = 1:lin
         dados(i, :) = humoments(figs{i});
     end
     pred = predict(model, dados);
     acertos = 0;
    for i = 1:lin
         if pred(i) == etiqueta(i)
             acertos = acertos +1;
         end
     end
     A = reshape(pred, [1, 6]);
     B = reshape(etiqueta,[1,6]);
     disp(A);
     disp(B);
     disp(acertos);
∟end
```

Na imagem abaixo, temos que o primeiro vetor são as etiquetas geradas, o segundo vetor são as etiquetas corretas e o terceiro valor é a quantidade de acertos.

```
8 1 3 3 2 7
0 1 3 5 2 7
4
```

Dos 6 números, o algoritmo conseguiu identificar 4.