$$T_{i} = (\mathcal{B}_{i}^{A}, ..., \mathcal{B}_{K}^{A}); M_{i} = \operatorname{diag}(\lambda_{i}, ..., \lambda_{K}).$$
Findmente, se corrige $\hat{\mathcal{P}}_{Y}$ a través de
$$\hat{\mathcal{V}}_{jj} = 1 - \sum_{l=1}^{K} \hat{q}_{jl}^{2}; j = 1, 2, ..., p. --- (phi).$$

Notemos que el procedimirento descrito puede iterarse:

- Usando (phi) constrolmos).
- (II) Calculamos la matriz de correlaciones reducide \hat{R} - $\hat{\Psi}$.
 - (III) (clulamos la descomposición de Jordan de Terdan de Terdan de Terdan de Tordan de
 - Encontromos K + q. $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots \neq \lambda_K > 0$ y definimos los pesos del factor $\mathbf{1}$ $\hat{q}_1 = \sqrt{\lambda_1} \, \mathcal{N}_1$; $\mathbf{1} = 1, 2, ..., K$ estes son las columnas de \hat{Q}_Y .

Usando las entradas de Ây regresamos a calcular (pohi).

Una regle de paro podría ser detener la repetición de estos pasos wando los valores 2013 3=1 se estabilitar ó converjan.

ejemplo: Datos de mediciones de billetes en el bonco Suizo

La matriz de correlaciones muestral es

$$\widehat{R} = \begin{pmatrix} 1.0 & 0.2313 & 0.1518 & -0.1898 & -0.0613 & 0.1943 \\ 0.2313 & 1.0 & 0.7433 & 0.4138 & 0.3623 & -0.5032 \\ 0.1518 & 0.7433 & 1.0 & 0.4868 & 0.4007 & -0.5165 \\ -0.1898 & 0.4138 & 0.4868 & 1.0 & 0.1419 & -0.6230 \\ -0.0613 & 0.3623 & 0.4007 & 0.1419 & 1.0 & -0.5940 \\ 0.1943 & -0.5032 & -0.5165 & -0.6230 & -0.5940 & 1.0 \end{pmatrix}$$

Los estimadores iniciales de las comunalidades se toman como $\hat{h}_{i}^{2} = \max\{|Y_{X_{i}}X_{2}|: 1 \neq j \ 1 \in]1,2,...,p7\}$, estas quedan dadas por $\hat{h} = (\hat{h}_{1}^{2},...,\hat{h}_{6}^{2}) = (0.2313, 0.7433, 0.7433, 0.6230, 0.5940, 0.6230)$

correspondientemente los estimadores preliminares de $\forall ij$ son $\hat{\psi}_{jj} = 1 - h_j^2$

 $\hat{\psi} = (\hat{\psi}_{11}, ..., \hat{\psi}_{66}) = (0.7687, 0.2567, 0.2567, 0.3770, 0.4060, 0.3770)$ La matriz de correlación reducida es \hat{R} -diag $(\hat{\psi})$

= 72-4

0.2313 0.1518 -0.1898 -0.0613 0.1943 = 0.2313 0.1518 -0.1898 0.7433 0.4138 0.7433 0.3623 -0.5032 0.7433 -0.5165 0.7433 0.4868 0.4007 04138 0.6230 -0.6230 0.4868 0.1419 -0.0613 0.1419 -0.5940 0.3623 0.5940 0.4007 0.6230 -0.6230 -0.5940 -0.5032 -0.5165

Calculamos la descomposicion de Jordon de Â-P, los valores propros son

2 = (2.6214, 0.7237, 0.4765, 0.0054, -0.0845, -0.184)

Los óltimos dos valores propios son negativos, de accerdo al algoritmo propuesto se podría tomar K=K=4 para continuer, pero este valor de K podría no tener sentido de accerdo a la discusión sobre los grados de libertad

d que hicimos en les pégines 22 y 23.

Asumiendo que hicimos este análisis para d antes de hechar a ander el metodo de factores principales", see Ko el más grande valor de k tal que d=0, entonces podemos continuar tomando K= min (Ko, K1). El heuro de que existan valores propios negativos quiere decir que Ri- i no es positivo definide, esta situación puede aparecer a la largo de les iteraciones del algoritmo, por lo cual es necesario tomarla en cuenta en los programas de computo. Para nuestro coso si P=6 Ko=3 => d=0 (que no resulta con una solución interpretable), entonces conviene tomor Ko=2, lucgo K=min(2,4)=2 para continuer con el algoritmo.

(1) En la siquiente iteración del algoritmo K1 puede combier, pero al tomar de nuevo K=min(K0,K1) podemos continuar

$$\Pi_{1} \Lambda_{1}^{1/2} = \begin{pmatrix}
0.0011 & -0.6225 \\
-0.4832 & -0.4509 \\
-0.5019 & -0.3314 \\
-0.3974 & 0.3488 \\
0.4807 & -0.3871
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
0.0018 & -0.5294 \\
-0.7824 & -0.3835 \\
-0.8127 & -0.2818 \\
-0.6435 & 0.2967 \\
-0.5736 & 0.1412 \\
0.7783 & -0.3292
\end{pmatrix}$$

La corrección a ψ es $\psi_{11} = 1 - (0.0018^2 + (-0.5294)^2)$ $\psi_{22} = 1 - ((-0.7824)^2 + (-0.3835)^2)$, $\psi_{66} = 1 - (0.7783^2 + (-0.3292)^7)$

y wego se repiten (I), III), ... etc.

Después de 10 iteraciones se obtiene

Estimaciones de los pesos de los Factores

		9,	92	Comunctided his	Varienzes Específices $\hat{\psi}_{ij} = 1 - \hat{h}_{i}^{2}$
Xi longitud		+0.0047	-0.5369	0.2883	0.711
X2 ancho (izq.)		-0.79	- 0.4157	0.7975	0.202
X3	ancho (der.)	-0.7976	-0.2983	ø. 7 253	0.274
X4	long. borde	- 0.5920	0.1929	0.3877	0.612
Xs	long. borde supericu	- 0.5106	0.1069	0.2722	0.727
X6		0.8816	-0.4482	0.9782	0.021

Por último y de accerdo con la discusión en la página 19, podemos usar una rotación de los ejes, para tratar de obtener interpretabilidad