Reverzní inženýrství

2. Analýza toku kódu

Ing. Tomáš Zahradnický, EUR ING, Ph.D. Ing. Josef Kokeš



České vysoké učení technické v Praze Fakulta informačních technologií Katedra informační bezpečnosti

Verze 2021-09-11

Obsah I

- Analýza kódu
 - Analýza toku kódu
- Vstupní bod, inicializace a ukončení
 - Hlavní vstupní bod
 - Inicializace
 - Ukončení
- Oalší aspekty
 - Kódování ukazatelů
 - Podpora pro Hot Patching
 - Call na instrukci jmp
- Import Address Table
 - Importní adresář a Import Address Table
 - Hackování Import Address Table

Rozklad funkce do základních bloků

Nyní, když máme zanalyzovaný zásobník a identifikovány lokální proměnné, začneme s analýzou toku kódu. Nejprve vytvoříme graf toku kódu (Control Flow Graph, CFG), a ten použijeme pro analýzu jazykových konstruktů jako **if-then-else** nebo smyček **do-while/for/while**. Vytváření CFG začíná rozložením kódu na základní bloky.

Základní blok [MI-GEN]

Základní blok (Basic Block, BB) je maximální posloupnost po sobě jdoucích instrukcí, do které lze vstoupit jedině první instrukcí posloupnosti a opustit ji jedině poslední instrukcí.

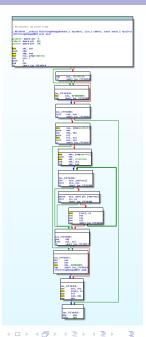
Tvorba grafu toku kódu

Jakmile máme funkci rozdělenou na základní bloky, můžeme vytvořit graf toku kódu (CFG), kde:

- každý základní blok je vrcholem;
- tok kódu vytváří orientované hrany z jednoho BB do druhého.

CFG nám dává prvotní vysokoúrovňový náhled na funkci, kterou analyzujeme.

CFG slouží jako jeden ze vstupů do dekompilátoru, který se v něm snaží rozpoznat známé vzorce a rekonstruovat vysokoúrovňový kód. Vytvoření CFG nemusí být vždy zcela přímočaré, zejména pokud jsou použity obfuskační techniky (např. neprůhledné predikáty).



Příkaz if-then I

S instrukcí CMP/TEST

Toto je nejjednodušší varianta podmíněného skoku. Příkaz má tuto strukturu:

```
C
if( podmínka )
výraz;
```

```
77e3c798 kernel32!StringCbPrintfW ...
77e3c7a0 shr ecx, 1
77e3c7a2 push 0
77e3c7a4 pop eax
77e3c7a5 iz short loc 77e3c7a5
```

```
77e3c7a2 push 0
77e3c7a4 pop eax
77e3c7a5 jz short loc_77e3c7e5
// Instrukce cmp nastaví příznaky podle výsledku porovnání
```

```
77e3c7a7 cmp ecx, 7fffffffh
77e3c7ad ja short loc_77e3c7e5
...
77e3c7e5 mov eax, 80070057h // HRESULT_FROM_WIN32( ERROR_INVALID_PARAMETER
77e3c7ea imp short loc 77e3c7af
```

```
Pseudokód v assembleru
```

```
porovnávací operace ověřující podmínku
jxx přeskočit
výraz
přeskočit:
```

Příkaz if-then II

Bez instrukce CMP/TEST

Příkaz má stejnou strukturu jako minule, ale pro nastavení příznaků v registru EFL používá aritmetické nebo jiné instrukce..

```
Pseudokód v assembleru
   if( podminka )
                                         aritmetická operace počítající podmínku
                                         jxx přeskočit
     výraz;
                                         výraz
                                       přeskočit:
77e3c798 kernel32!StringCbPrintfW
                             // 2-byte NOP pro hot patching
77e3c798 mov edi, edi
77e3c79a push ebp
77e3c79b mov ebp, esp
77e3c79d mov ecx, [ebp+c]
                            // Načti 2. parametr do ECX
77e3c7a0 shr ecx, 1
                             // Neznaménkové dělení 2, nastaví ZF a CF
77e3c7a2 push 0
77e3c7a4 pop eax
// Instrukce shr nastaví/smaže ZF, pokud výsledek je/není nula
// Push a pop nemění příznaky
77e3c7a5 jz short loc_77e3c7e5
77e3c7e5 mov
             eax. 80070057h
                                HRESULT FROM WIN32(
77e3c7ea jmp
            short loc_77e3c7af
```

Příkaz if-then-else

Tento příkaz přidává k předchozímu alternativní větev.

C

```
if( podmínka )
   výraz1;
else
   výraz2;
```

```
77e2a8cd kernel32UUIntPtrToInt
77e2a8cd mov edi. edi
77e2a8cf push ebp
77e2a8d0 mov ebp, esp
77e2a8d2 mov eax, [ebp+8]
77e2a8d5 cmp eax, 7fffffffh
77e2a8da ja loc_77e5547c
77e2a8e0 mov ecx, [ebp+c]
77e2a8e3 mov [ecx], eax
77e2a8e5 xor eax, eax // Propadne do společné části
77e2a8e7 loc 77e2a8e7:
77e2a8e7 pop ebp
77e2a8e8 retn 8
77e5547c loc_77e5547c:
77e5547c mov eax, [ebp+c]
77e5547f or dword ptr [eax], Offffffffh
77e55482
         mov eax, 80070216h // HRESULT_FROM_WIN32( ERROR_ARITHMETIC_OVERFLOW )
77e55487
         imp loc 77e2a8e7 // Skok zpět
```

Smyčky I

Smyčka while

C

```
while( podminka )
  telo;
```

```
00401561
           push
                   ebp
00401562
                   ebp,esp
           mov
00401564 loc 0401564:
00401564
                   eax.dword ptr [ebp+c]
           mov
00401567
           movsx
                  ecx, byte ptr [eax]
0040156a
                   ecx,ecx // Test podminky
           test
           jе
                   loc_040158c // Nesplněno, skok za smyčku
0040156c
0040156e
                   edx, dword ptr [ebp+8]
           mov
00401571
                   eax, dword ptr [ebp+c]
           mov
00401574
           mov
                   cl.byte ptr [eax]
00401576
                   byte ptr [edx],cl
           mov
00401578
                   edx, dword ptr [ebp+8]
           mov
                   edx.1
0040157b
           add
                   dword ptr [ebp+8],edx
0040157e
           mov
00401581
                   eax, dword ptr [ebp+c]
           mov
00401584
           add
                   eax.1
00401587
           mov
                   dword ptr [ebp+c],eax
0040158a
           jmp
                   loc_0401564 // Skok na další iteraci
0040158c loc_040158c:
0040158c
           pop
                   ebp
0040158d
           ret
```

Smyčky II

Smyčka do-while

```
do {
   tělo;
} while(podmínka);
```

```
Kód v assembleru
00401340
                  edx, dword ptr [esp+4]
           mov
00401344
                  eax.dword ptr [esp+8]
           mov.
00401348 loc 0401348:
           movzx ecx.bvte ptr [eax]
00401348
0040134b
          lea
                  eax, [eax+1]
0040134e
                  byte ptr [edx],cl
           mov
           movzx ecx, byte ptr [eax-1]
00401350
00401354
                cl,cl
                              // Test podmínky
           test
00401356
           jne
                 loc 0401348h // Skok na další iteraci
00401358
           ret
```

Všimněte si, že tato funkce nevytvořila rámec zásobníku. Na parametry je odkazováno přímo přes registr ESP. Tento přístup vede na kratší a rychlejší kód, ale každá instrukce push mění offset parametrů a lokálních proměnných na zásobníku.

Vynechání rámce zásobníku si lze vyžádat během kompilace pomocí -fomit-frame-pointer v GCC nebo /0y v MSVC.

Smyčky III

Smyčka for

```
for(
  inicializace;
  podminka;
  inkrement
)
{
   tělo;
}
```

```
Kód v assembleru
                  ecx, dword ptr [esp+4]
00401280
           mov
00401284
                  eax.eax
           yor
00401286
                  ecx.ecx
                                   // Vstoupit do smyčky?
           test
                  loc 040129c
                                   // Ne - skok za smyčku
00401288
           ile
0040128a
           lea
                  ebx.[ebx]
00401290 loc 0401290:
                  dword ptr [eax*4+403020h].eax
00401290
           mov
00401297
           inc
                  eax
                                   // Provést inkrementaci
00401298
                                   // Test podmínky
           cmp
                  eax,ecx
0040129a
           il
                  loc 0401290
                                   // Skok na další iteraci
0040129c loc 040129c:
c0040129c ret
```

V příkazu for může být kterákoliv z částí prázdná. To nám dovolí zkonstruovat while smyčku vynecháním inicializace a inkrementu nebo jejich přesunutím. Generovaný kód by pak byl totožný jako u smyčky while. Z kódu nelze rozpoznat, jestli původní kód používal for nebo while. Dekompilátor obvykle preferuje jeden z nich a ten vždy použije.

Příkaz switch I

s použitím instrukce cmp

```
switch( arg ) {
  case 1:
    výraz 1:
    break:
  case 2:
    výraz_2;
    break:
  case 3:
    výraz_3;
    break:
  case 4:
    výraz 4:
    break:
  default:
    výraz n:
    break;
}
```

```
8048389
                  0x8(%ebp),%eax
                                    // Načíst arg. do EAX
           mov
804838c
           cmp
                  $0x2, %eax
804838f
                  0x80483df
           je
8048391
                  0x80483c0
           jle
8048393
           cmp
                  $0x3, %eax
8048396
                  0x80483b2
           je
8048398
                  $0x4, %eax
           cmp
804839h
           nop
804839c
           lea
                  0x0(%esi,%eiz,1),%esi
80483a0
           jne
                  0x80483d1
80483a2
           movl
                  $0x8048595, (%esp)
80483a9
           call
                  0x8048350 <puts@plt>
                  %eax,%eax // Vrátit 0;
80483ae
           xor
80483b0
           leave
80483b1
           ret
80483b2
           movl
                  $0x8048589, (%esp)
80483b9
           call
                  0x8048350 <puts@plt>
80483he
           dmi
                  0x80483ae
                                    // I zde se běžně používá instr. dec/sub!
80483c0
           dec
                  %eax
80483c1
                  0x80483d1
           jne
80483c3
           movl
                  $0x8048570,(%esp)
80483ca
           call
                  0x8048350 <puts@plt>
80483cf
           jmp
                  0x80483ae
80483d1
           movl
                  $0x80485a1,(%esp)
8048348
           call
                  0x8048350 <puts@plt>
80483dd
                  0x80483ae
           jmp
80483df
           movl
                  $0x804857e,(%esp)
80483e6
           call
                  0x8048350 <puts@plt>
                  0x80483ae
80483eb
           jmp
```

Příkaz switch II

s použitím sub/dec

```
C
```

```
switch( arg ) {
  case 1:
    výraz_1;
    break;
  case 2:
    výraz_2;
    break;
  case 4:
    výraz_4;
    break;
  default:
    výraz_n;
    break;
}
```

```
00401000
                  eax, [esp+4]
           mov
00401004
           dec
                  eav
00401005
                  short loc_401042
           jz
00401007
           dec
                  eax
00401008
                  short loc 401031
           iz
0040100A
           sub
                  eax. 2
0040100D
                  short loc 401020
           jz
0040100F
           push
                  offset defaultCase
00401014
           call
                  ds:printf
           add
0040101A
                  esp, 4
                                    // vrátit 0, duplikováno
0040101D
                  eax. eax
           xor
                                    // konec funkce, duplikováno
0040101F
           retn
00401020
           push
                  offset třiParametry
00401025
           call
                  ds:printf
0040102B
           add
                  esp, 4
0040102E
           xor
                  eax, eax
                                    // vrátit 0, duplikováno
00401030
                                    // konec funkce, duplikováno
           retn
00401031
           push
                  offset jedenParametr
00401036
           call
                  ds:printf
0040103C
                  esp, 4
           add
0040103F
           xor
                  eax. eax
                                    // vrátit 0, duplikováno
00401041
                                    // konec funkce, duplikováno
           retn
00401042
           push
                  offset bezParametrů
           call
00401047
                  ds:printf
0040104D
           add
                  esp, 4
00401050
                                    // vrátit 0, duplikováno
           xor
                  eax, eax
00401052
                                    // konec funkce, duplikováno
           retn
```

Příkaz switch III

se skokovou tabulkou

```
switch( arg ) {
  case 1:
    výraz_1;
    break;
  case 2:
    výraz_2;
    break:
  case 3:
    výraz_3;
    break:
  case 4:
    výraz 4:
    break:
  default:
    výraz n:
    break;
```

Skoková tabulka

```
00401068 dd offset loc_401011
0040106C dd offset loc_401022
00401070 dd offset loc_401033
00401074 dd offset loc_401044
```

```
00401000
                  eax, [esp+4]
           mov
00401004
           dec
                  eav
00401005
                  eax. 3
           cmp
00401008
                  short loc 401055
           ja
                  ds:off 401068[eax*4]
                                          // Skok na adresu dle tab.
0040100A
           jmp
00401011
           push
                  offset bezParametrů
00401016
           call
                  ds:printf
0040101C
           add
                  esp. 4
0040101F
           xor
                  eax. eax
                                    // vrátit 0, duplikováno
00401021
                                    // konec funkce, duplikováno
           retn
00401022
           push
                  offset iedenParametr
00401027
           call
                  ds:printf
0040102D
                  esp, 4
           add
00401030
                                    // vrátit 0, duplikováno
           xor
                  eax, eax
00401032
           retn
                                    // konec funkce, duplikováno
00401033
           push
                  offset dvaParametry
00401038
           call
                  ds:printf
0040103E
           add
                  esp. 4
                                    // vrátit 0. duplikováno
00401041
           xor
                  eax. eax
                                    // konec funkce, duplikováno
00401043
           retn
00401044
           push
                  offset třiParametry
00401049
           call
                  ds:printf
0040104F
           add
                  esp, 4
00401052
                                    // vrátit 0, duplikováno
           xor
                  eax, eax
                                    // konec funkce, duplikováno
00401054
           retn
00401055
           push
                  offset defaultCase
0040105A
           call
                  ds:printf
00401060
           add
                  esp, 4
00401063
                                    // vrátit 0, duplikováno
           xor
                  eax, eax
00401065
           retn
                                    // konec funkce, duplikováno
                                   4 D F A AB F A B F
```

Shrnutí

Nyní bychom měli:

- rozumět prologu a epilogu;
- rozumět rámci zásobníku a jeho struktuře;
- chápat, co je to základní blok;
- umět zkonstruovat graf toku kódu funkce, a
- rozumět tomu, jak jsou jazykové konstrukty C kompilovány do assembleru, a dokázat je přeložit zpět do čitelného kódu s výšší úrovní abstrakce.

Nyní se detailněji podíváme na to, co dělá běhové prostředí při spuštění programu. To zahrnuje:

- co je to vstupní bod a k čemu slouží;
- volání inicializačních funkcí;
- volání funkce main;
- volání ukončovacích funkcí.



Hlavní vstupní bod

Funkce main/wmain/_tmain **nejsou** vstupním bodem do programu. Skutečným vstupním bodem je funkce, jejíž relativní virtuální adresa (RVA) je uvedena v poli AddressOfEntryPoint v Optional Header PE souboru.

Vstupní bode, kdepak jsi?

```
Adresa vstupního bodu: 00402390
```

Měli bychom se ptát, **kdo** vytváří vstupní bod, **odkud je volán**, a **proč** to není funkce main?

Kdo volá vstupní bod?

To už jsme viděli v přednášce 1.

```
Adresa vstupního bodu: 00402390
```

Call stack pro vstupní bod

```
004136C0 Tokens.exe!main(int argc, const char* * argv) // Vstupní bod v C
00402259 Tokens.exe!__tmainCRTStartup()
0040239D Tokens.exe!mainCRTStartup() // Vstupní bod programu
75C4EE0A kernel32.dll!@BaseThreadInitThunk@12()
775A37C4 ntdll.dll!__RtlUserThreadStart@8()
775A37A3 ntdll.dll!__RtlUserThreadStart@8()
```

Kdo vytváří vstupní bod programu?

Vstupní bod programu poskytuje runtime knihovna jazyka. Nalezneme ho v crtexe.c:

```
int mainCRTStartup( void )
{
    /*
    * The /GS security cookie must be initialized before any exception
    * handling targetting the current image is registered. No function
    * using exception handling can be called in the current image until
    * after __security_init_cookie has been called.
    */
    __security_init_cookie();
    return __tmainCRTStartup();
}
```

Poznámky

Jméno této funkce je závislé na nastavení programu (zda používáme "Use Unicode Character Set", tj. máme #define UNICODE

1) a na tom, zda se používá main nebo WinMain. Možná jména jsou:

- mainCRTStartup
 - wmainCRTStartup
 - WinMainCRTStartup
 - wWinMainCRTStartup

__tmainCRTStartup()

Každý program v zkompilovaný MSVC začíná tímto kódem:

```
__declspec(noinline) int __tmainCRTStartup( void )
 __try {
   // Run initializers placed into .crt$xia ... .crt$xiz segs (merged into .rdata)
   // xi a and xi z bound initializer data start and end
   // calls pre_c_init(), by default initialize C, sets default FPU mode,
   // sets the unhandled exception filter to __CxxUnhandledExceptionFilter
   if( initterm e( xi a, xi z) != 0)
     return 255:
   // Run initializers placed into .crt$xca ... .crt$xcz segs (placed into .rdata)
   // calls pre cpp init(), sets atexit( RTC Terminate), prepares parameters for main,
   // calls all constructors of static objects and registers a stub calling appropriate
   // destructors using the atexit function.
   initterm( xc a, xc z):
   // Call whichever main function we have!
   mainret = main(argc, argv, envp):
   exit(mainret);
 __except( _XcptFilter( GetExceptionCode(), GetExceptionInformation() ) ) {
   // _XcptFilter terminates, inaccessible
   mainret = GetExceptionCode():
   ExitProcess(mainret):
 return mainret;
```

Inicializační kód

Kompilátor za nás odvede množství práce a my se nemusíme starat o runtime detaily. Pokud chceme použít globální C++ třídu, stačí napsat:

Příklad kódu s inicializovanou třídou

```
// Globální inicializovaná třída
Initializer g_InitializerClassInstance;
class Initializer {
  public:
    Initializer() {
      printf("Pozdrav z kódu před main.\n");
    ~Initializer() {
      printf("Pozdrav z kódu za main.\n");
};
```

Pozn.: GCC používá speciální klíčová slova __attribute__((constructor)) a __attribute__((destructor)); to dovoluje použít inicializátory i z C a nechat zavolat funkci během inicializační nebo ukončovací fáze běhu programu.

Ruční inicializace

Pokud potřebujeme jemnější kontrolu, musíme použít konstrukty #pragma.

```
Detailní řízení inicializace
#pragma section(".CRT$XIB")
   __declspec(allocate(".CRT$XIB")) int (*g_MyInit_PreC)(void) = MyInit_PreC;

#pragma section(".CRT$XIY")
   __declspec(allocate(".CRT$XIY")) int (*g_MyInit_PostC)(void) = MyInit_PostC;

// XCT = pre static objects constructors

// XCU = post static objects constructors

#pragma section(".CRT$XCB")
   __declspec(allocate(".CRT$XCB")) void (*g_MyInit_PreCPP)(void) = MyInit_PreCPP;

#pragma section(".CRT$XCZ")
   __declspec(allocate(".CRT$XCZ")) void (*g_MyInit_PostCPP)(void) = MyInit_PostCPP;
```

Inicializátory v sekcích .CRT\$XIxxx mohou vracet hodnoty. Nenulová návratová hodnota způsobí, že se inicializace programu přeruší a program skončí s chybou 255.

Kde jsou inicializátory umístěny? I

Funkce _initterm_e a _initterm mají na vstupu ukazatele na začátek a konec části sekce .rdata, následující po IAT. Podívejme se na obsah této sekce:

Offset	- 0	1	2	3	4	- 5	- 6	7	- 8	9	A	В	С	D	Ε	F	Ascii
00000540 00000550	00 00	00	00	00	00 00	00 00	00	00	00 00	00	00	00 00	00 00	00 00	00		
00000610 00000620 00000630	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 00	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 40 00	00 39 00	00 41 00	00 00	00 00 00	00 00 00	00 00 00	ŌŌ	@9A
00000710 00000720 00000730	00	00 00 00		00 00 00		00 00 00	ŌŌ	00 00 00	ŌŌ	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 8C	10	00 41 00	00]
00000820 00000830 00000840	C3			00 00 00		00 00 00		00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 00 00	ŌŌ	00 00 00		00 00 00	00	À+A
00000920 00000930 00000940	0.0	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 B3 00	00 11 00	00 41 00	00 00 00		00 11 00	00 41 00	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00 00 00	00	³∢À. "∢À
000000A30 000000A40	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	00	I

Obrázek: __xi_a až __xi_z v debug verzi programu.

Každá položka v tomto seznamu reprezentuje ukazatel na inicializační funkci v jazyku C:

```
413940
          pre c init
41108c
```

jmp MyInit_PreC pro debug, respektive MyInit_PreC pro release jmp __atonexitinit pro debug, resp. __atonexitinit pro release 4110c3

4111b3 jmp MyInit_PostC pro debug, resp. MyInit_PostC pro release 411122

jmp ___CxxSetUnhandledExceptionFilter pro debug, resp. přímý skok v release



Kde jsou inicializátory umístěny? II

```
int _initterm_e(int (**pSegStart)(void), int (**pSegEnd)(void))
{
  int initResult = 0;
  while ( pSegStart < pSegEnd && !initResult )
    {
    if ( *pSegStart )
        initResult = (*pSegStart)();
        ++pSegStart;
    }
    return initResult;
}</pre>
```

Pole obsahuje ukazatele na inicializační funkce. Pokud ukazatel není null, bude zavolán. Všimněte si, že se volání C-inicializátorů ukončí v okamžiku, kdy první inicializátor vrátí nenulovou hodnotu (na rozdíl od C++ inicializátorů).

Kde jsou inicializátory umístěny? III

Offset	0	1	2	3	4	- 5	- 6	7	- 8	9	A	В	С	D	Ε	F	Ascii
																	% %Þ#ŏ#
00000090																00	è#\$ ¶1@.0+@+@.0+@.
000000A0																00	Ý]@.O+@+@.O+@.
000000B0	0.0	00	00	00	00	0.0	00	00	24	12	40	00	20	10	40	00	\$1@+@.

Obrázek: __xc_a až __xc_z v release verzi.

Každá položka v tomto seznamu reprezentuje ukazatel na inicializační funkci v jazyku C++:

```
000000
 4012dd
         pre_cpp_init
         MyInit_PreCPP
 401030
         Initializer constructor stub
 401000
 401020
         MvInit PostCPP
00401000
          mov
                 ecx.4031B8h // Ukazatel na this
00401005
          call
                 Initializer::Initializer
0040100A
          push
                              // adresa volání destruktoru
                 401930h
0040100F
          call
                 atexit
                              // zaregistrovat k volání před ukončením programu
```

// vyčištění zásobníku

ecx.4031B8h // Ukazatel na this

Initializer::~Initializer

pop

ret.

mov

jmp

ecx

00401014

00401935

00401930

00401015

Terminátory I

Viděli jsme, že byla používána funkce atexit k zaregistrování funkcí, které při ukončení programu zavolají destruktory. Atexit využívá dynamicky alokované pole, na které ukazují dva zakódované globální ukazatele __onexitbegin a __onexitend. Do tohoto pole jsou umístěny zakódované ukazatele na funkce. Když je zavolána C funkce exit (ale ne TerminateProcess), jsou postupně volány funkce zaregistrované pomocí atexit. Pokud navíc používáme staticky přilinkovanou runtime knihovnu, zavolají se zde i před-ukončovací a ukončovací funkce zaregistrované v segmentech .crt\$xpXXX a .crt\$xtXXX, obdobně jako u inicializátorů.

Terminátory II

Funkce atexit (atonexit.c)

```
int __cdecl atexit(void (__cdecl *func)()) {
  return _onexit(func) == NULL ? -1 : 0;
}
_onexit_t __cdecl _onexit(_onexit_t Func) {
  int (__cdecl *pfnFunc)();
  _lockexit();
  pfnFunc = _onexit_nolock(Func);
  _unlockexit();
  return pfnFunc;
}
```

Funkce exit (crt0dat.c)

```
void __cdecl exit( int code ) {
  doexit(code, 0, 0); /* full term, kill process */
}
```

Terminátory III

Pseudokód funkce doexit (crt0dat.c)

```
void __cdecl doexit(int code, int quick, int retcaller) {
 if (!retcaller && check_managed_app()) // V managovaném procesu zavolej CorExitProcess
    __crtCorExitProcess(uExitCode);
 if (!quick) {
    onexitbegin = DecodePointer(__onexitbegin); onexitend = DecodePointer(__onexitend);
   while (1) { // Iteruj přes všechny ukončovací funkce
     // Najdi první "nenulovou" funkci
     while ( --onexitend >= onexitbegin && *onexitend == EncodePointer(NULL) );
     // Ukončovací podmínka
     if ( onexitend < pfn__onexitbegin ) break;</pre>
     // Dekóduj, zavolej, a odstraň ze seznamu
     pfnExitProc = (void (*)(void))DecodePointer(*onexitend);
      *onexitend = EncodePointer(0):
     pfnExitProc();
    #ifndef CRTDLL
     _initterm(__xp_a, __xp_z); // Zavolej před-ukončovací funkce
    #endif
  #ifndef CRTDLL
    _initterm(__xt_a, __xt_z); // Zavolej ukončovací funkce
 #endif
 if ( ret ) return:
 if ( !ret ) crtExitProcess(code);
```

Kódování ukazatelů

Ukazatele na zásobníku nebo na haldě by mohly být přepsány a zneužity ke spuštění útočníkova kódu. API EncodePointer a DecodePointer tomu brání. Jejich volání jsou interně mapována na RtlEncodePointer resp. RtlDecodePointer API z NTDLL.DLL:

```
77F1A290
           db 5 dup(90h)
77F1A295 RtlEncodePointer:
77F1A295
           mov edi. edi
77F1A297
           push ebp
77F1A298
           mov ebp. esp
77F1A29A
           push ecx
77F1A29B
           push 0
                                    ; ReturnLength
77F1A29D
           push 4
                                    ; ProcessInformationLength
           lea eax, [ebp+ProcessInformation]
77F1A29F
77F1A2A2
           push eax
                                   : ProcessInformation
77F1A2A3
           push 24h
                                  ; ProcessInformationClass = process cookie
           push OFFFFFFFh
                                    : ProcessHandle = GetCurrentProcess()
77F1A2A5
77F1A2A7
           call ZwQuervInformationProcess@20
77F1A2AC
           test eax, eax
77F1A2AE
                loc 77F4276F
77F1A2B4
           mov eax, [ebp+ProcessInformation]
77F1A2B7
           mov cl, al
77F1A2B9
           xor eax, [ebp+arg_0]
77F1A2BC
           and cl. 1Fh
77F1A2BF
           ror eax, cl
77F1A2C1
           leave
77F1A2C2
           retn 4
```

Podpora pro Hot Patching

Na začátku poslední funkce jste si mohli všimnout instrukce mov edi, edi. Před začátkem funkce je navíc 5 instrukcí nop. Tyto instrukce zajišťují podporu pro hot patching, mechanismus, který nám dovoluje snadno upravit funkci za běhu bez nutnosti restartovat aplikaci. Poskytují 7 bajtů volného místa, které můžeme použít pro upravenou funkci. Instrukce mov edi, edi bude nahrazena instrukcí jmp short, která skočí na začátek nopů, kam bude vložena instrukce jmp [addr]. Kód pak vypadá takto:

Neupravený kód Upravený kód 90 skok_na_upravenou_funkci: nop jmp dword ptr [&upravená_funkce] 90 E9 xx xx xx xx nop 90 nop začátek_funkce: 90 EB F9 nop jmp short skok_na_upravenou_funkci // Nedosažitelné 90 push ebp nop začátek_funkce: mov ebp,esp // Nedosažitelné 8B FF mov edi.edi push ebp mov ebp,esp

28 / 37

Call na instrukci jmp? I

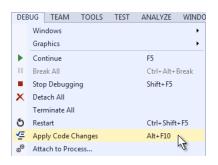
V debugovací verzi byly všechny funkce volány přes další úroveň nepřímého skoku. Co to mělo za smysl?

```
main:
00413130
         push ebp
00413131
         mov
               ebp,esp
               esp.48h
00413133 sub
00413136 push ebx
         push
00413137
               esi
         push edi
00413138
00413139 mov
               dword ptr [result].0
00413140 call PEDUMP (4110BEh)
PEDUMP real:
004125F0 push ebp
004125F1
         mov
               ebp.esp
               esp.50h
004125F3 sub
```

```
GetCurrentProcess@0:
004110B4 imp
               GetCurrentProcess (4131D0h)
___report_securityfailure:
004110B9 jmp __report_securityfailure (413640h)
PEDIIMP ·
004110BE jmp
               PEDUMP_real (4125F0h)
___atonexitinit:
004110C3 imp
             __atonexitinit (413220h)
___report_securityfailureEx:
              __report_securityfailureEx (413750h)
FindPESection:
004110CD jmp
              FindPESection (413FC0h)
MyInit_PreCPP:
004110D2 jmp
               MyInit_PreCPP (412340h)
LoadLibrarvW@4:
004110D7 jmp LoadLibraryW (4131EEh)
__configthreadlocale:
004110DC imp configthreadlocale (4143EEh)
Initializer: Initializer:
004110E1 jmp Initializer:: Initializer (412390h)
```

Call na instrukci jmp? II

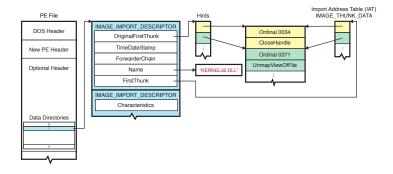
Pokud je povoleno inkrementální linkování, je do všech volání funkcí zabudován další nepřímý skok. To nám umožňuje za běhu nahradit libovolnou funkci. Jednoduše zkompilujeme nový kód, vložíme ho do paměti procesu a upravíme nepřímý skok tak, aby ukazoval na novou implementaci. MSVC k tomu používá "Apply Code Changes", Apple používá "Fix and Continue", ale princip je v obou případech stejný.



Obrázek: MSVC Apply Code Changes.

Import Address Table I

Modul může záviset na jiných modulech. Tyto moduly a jména symbolů nebo jejich pořadová čísla nalezneme v importním adresáři (Import Directory, ID) v PE souboru.



Obrázek: Importní adresář PE a Import Address Table.

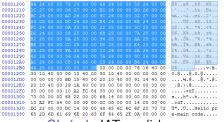
Import Address Table II

Procházení importního adresáře

```
PIMAGE IMPORT DESCRIPTOR pImports = (PIMAGE IMPORT DESCRIPTOR)(((BYTE*)pDosHeader)
 + pNTHeaders->OptionalHeader.DataDirectory[IMAGE_DIRECTORY_ENTRY_IMPORT].VirtualAddress);
PIMAGE_IMPORT_DESCRIPTOR pImportsEnd = (PIMAGE_IMPORT_DESCRIPTOR)(((BYTE*)pImports)
  + pNTHeaders->OptionalHeader.DataDirectory[IMAGE_DIRECTORY_ENTRY_IMPORT].Size);
for (; pImports < pImportsEnd && pImports->OriginalFirstThunk != NULL; ++pImports)
 char* pszDLLName = (char*)((BYTE*)pDosHeader + pImports->Name);
 printf("DLL: %s\n", pszDLLName );
 if (pImports->Characteristics != NULL)
    PIMAGE THUNK DATA pSymbolData = (PIMAGE THUNK DATA)(((BYTE*)pDosHeader) + pImports->OriginalFirstThunk);
   for (; pSymbolData->u1.AddressOfData != NULL; ++pSymbolData )
     // pozor, napřed bychom měli otestovat typ importu...
     PIMAGE_IMPORT_BY_NAME pImport = (PIMAGE_IMPORT_BY_NAME)(((BYTE*)pDosHeader)
        + pSvmbolData->u1.AddressOfData);
     printf("%04hx %s\n", pImport->Hint, pImport->Name);
   }
```

Import Address Table III

Poté, co byl image načten do paměti, nahradí loader všechny odkazy do IAT (RVA struktur IMAGE_THUNK_DATA32 v 32-bitovém PE souboru) (vlevo) ukazující na IMAGE_IMPORT_BY_NAME (vpravo dole) skutečnými ukazateli na funkce (vpravo).





Obrázek: IAT na disku.

První IMAGE_THUNK_DATA (4 bajty) obsahuje RVA 0000248A (vlevo). Tato adresa, když ji namapujeme do paměti procesu, ukazuje



na strukturu IMAGE_IMPORT_BY_NAME obsahující pořadové číslo (0267) následované nulou ukončeným jménem funkce (GetModuleHandleW) (vpravo dole). Funkce pochází z kernel32.dll a je umístěna na adrese 75C4CD5C, která je zapsána zpět do IAT (vpravo). IAT je umístěna v sekci .rdata. tudíž je pouze pro čtení.

Import Address Table IV

Při "svázání" (bind) externího symbolu je zjištěna jeho adresa a všechny odkazy na tento symbol jsou zaktualizovány prostřednictvím relokační tabulky (BI-BEK, přednáška 2). Tak to platí pro objektové soubory; u spustitelných souborů by to při každém startu vynucovalo relokaci volání externích symbolů. Proto se používají nepřímé skoky a stačí změnit **jeden** údaj pro každý symbol – ten v IAT!

Volání funkce skrze IAT

```
// Voláme funkci
00401072 push 0
00401074 call dword ptr [__imp__GetModuleHandleW@4 (402000h)]
// TAT
00402000 dd 075C4CD5Ch
                            // KERNEL32.DLL!GetModuleHandleW
00402004 .dd 075C42CDDh
                            // KERNEL32.DLL!VirtualProtect
004020B0 .dd 06BACBB8Dh
                            // MSVCR120.DLL! amsg exit
004020B4 .dd 0
                            // - konec -
// Implementace funkce
_GetModuleHandleWStub@4:
75C4CD5C mov
               edi,edi
75C4CD5E push
75C4CD5F mov
               ebp,esp
```

Hackování IAT I

Jak jsme viděli, všechna volání daného externího API jsou provedena skrz jediný bod v programu — záznam symbolu v IAT. Co by se stalo, kdybychom obsah tohoto údaje změnili?

Hackování IAT II

Jak jsme viděli, všechna volání daného externího API jsou provedena skrz jediný bod v programu — záznam symbolu v IAT. Co by se stalo, kdybychom obsah tohoto údaje změnili?

Všechna volání tohoto API napříč celým programem by byla přesměrována!

Hackování IAT III

Jak jsme viděli, všechna volání daného externího API jsou provedena skrz jediný bod v programu — záznam symbolu v IAT. Co by se stalo, kdybychom obsah tohoto údaje změnili?

Všechna volání tohoto API napříč celým programem by byla přesměrována!

IAT je standardně jen pro čtení, ale můžeme použít API jako VirtualProtect k povolení zápisu a přesměrovat všechna volání napříč celým programem na naši funkci.

Hackování IAT IV

Dokážeme se dostat za hranice našeho procesu? Odpověď je jednoznačně ANO. Můžeme použít buď funkce jako VirtualAllocEx, ReadProcessMemory, WriteProcessMemory, VirtualProtectEx, CreateRemoteThread pro hacknutí jiného procesu a injektování svého kódu nebo DLL, nebo využít tzv. Native API!

Win32 API

```
BOOL WINAPI VirtualProtectEx(
   _In_ HANDLE hProcess,
   _In_ LPVOID lpAddress,
   _In_ SIZE_T dwSize,
   _In_ DWORD flNewProtect,
   _Out_ PDWORD lpflOldProtect
);
```

NT API

```
NTSYSAPI NTSTATUS NTAPI
NtProtectVirtualMemory(
    IN HANDLE ProcessHandle,
    IN OUT PVOID *BaseAddress,
    IN OUT PULONG NumOfBytesToProtect,
    IN ULONG NewAccessProtection,
    OUT PULONG OldAccessProtection
);
```

Literatura

Russinovich M., Solomon D. A., Ionescu A.: Windows Internals Part 1, $6^{\rm th}$ ed., 2012.

Russinovich M., Solomon D. A., Ionescu A.: *Windows Internals Part 2*, 6th ed., 2012.