

课程: 极小曲面

draft version

修改日期: 2022 年 9 月 12 日

目录

第一章 极小曲面的基本性质	2
1.1 极小曲面方程	2
1.2 第一变分公式	5
1.3 曲面上的坐标函数	7
1.4 Schwartz 反射	9
1.5 单调性公式	11
1.6 Gauss 映射	13
1.7 Bernstein 定理	14
1.8 Weierstrass 表示	15
1.9 第二变分公式与稳定性	15
附录 A 附录	16
A.1 复分析基础	16
A.1.1 等温坐标的存在性	16
A.2 PDE 基础	16
A.3 黎曼几何基础	16
A.3.1 联络	17
A.3.2 散度	17
A.3.3 子流形上的散度	18
A.3.4 Hessian 矩阵	18
A.3.5 Ricci 恒等式	18
A.3.6 Laplace 算子	18

第一章 极小曲面的基本性质

极小曲面起源于下面的问题:

问题. 给定简单闭曲线 $\gamma \subset \mathbb{R}^3$, 是否存在以 γ 为边界的面积最小的曲面? 即, 寻找曲面 $\Sigma, \partial\Sigma = \gamma$, 使得对于任意满足 $\partial\Sigma' = \gamma$ 的曲面 Σ' , 都有

$$\text{Area}(\Sigma) \leq \text{Area}(\Sigma')$$

这个问题现在被称为 Plateau 问题 (虽然它最早由 Langrange 提出). 1920-30s 年代, 这个问题被 Rado 和 Douglas 解决 (Douglas 也因为在 Plateau 上的工作而获得第一届 Fields 奖).

1.1 极小曲面方程

每个曲面都可以局部地表示为函数的图像的形式, 因此我们首先来研究可以作为函数图像的曲面. 设 Σ 是面积最小的曲面, 且

$$\Sigma = \text{Graph}(u) = \{(x, u(x)) \mid x \in \Omega\}$$

其中, Ω 是给定的有界区域, $u \in C_0^\infty(\Omega)$. 由于 $\text{Graph}(u)$ 面积最小, 那么对于任意 $\varphi \in C_0^\infty(\Omega)$ 及 $t \in \mathbb{R}$,

$$\text{Area}(\text{Graph}(u)) \leq \text{Area}(\text{Graph}(u + t\varphi)) \quad (1.1)$$

于是, 我们有

$$\frac{d}{dt}(\text{Area}(\text{Graph}(u + t\varphi))) \big|_{t=0} = 0 \quad (1.2)$$

直接计算可知

$$\begin{aligned} \text{Area}(\text{Graph}(u + t\varphi)) &= \int_{\Omega} \sqrt{1 + |Du + tD\varphi|^2} \\ &= \int_{\Omega} \sqrt{1 + |Du|^2} + t \frac{\langle Du, D\varphi \rangle}{\sqrt{1 + |Du|^2}} + o(t) \end{aligned} \quad (1.3)$$

因此, $\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega)$, 成立

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \text{Area}(\text{Graph}(u + t\varphi))|_{t=0} &= \int_{\Omega} \frac{\langle Du, D\varphi \rangle}{\sqrt{1 + |Du|^2}} \\ &= - \int_{\Omega} \varphi \operatorname{div} \frac{Du}{\sqrt{1 + |Du|^2}} = 0 \end{aligned} \quad (1.4)$$

下面的方程便称为极小曲面方程 (MSE).

$$\operatorname{div} \frac{Du}{\sqrt{1 + |Du|^2}} = 0 \quad (1.5)$$

注 1.1. 一个曲面是否局部地满足 MSE, 跟我们选取的坐标表示是没有关系的.

显然地, 一个函数 u 满足极小曲面方程只是 $\text{Graph}(u)$ 面积最小的必要条件, 是否有可能是充分条件? 我们下面的两个结论.

命题 1.2. 设 $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ 是有界区域, $u \in C^2(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$. 设 u 满足 MSE. 设 $\Sigma \subset \Omega \times \mathbb{R}$ 且 $\partial\Sigma = \partial\text{Graph}(u)$. 则有

$$\text{Area}(\text{Graph}(u)) \leq \text{Area}(\Sigma) \quad (1.6)$$

证明. 记 $\vec{n} = \frac{\partial_{n+1} - Du}{\sqrt{1 + |Du|^2}}$ 为 $\text{Graph}(u)$ 的单位法向 (这里我们将 \vec{n} 自然地扩张到 \mathbb{R}^{n+1} 上). 由于 u 满足 MSE, 则 $\operatorname{div}(\vec{n}) = 0$. 设 dx 是 \mathbb{R}^{n+1} 中的体积形式, 定义 n -形式 $\omega = i_{\vec{n}}^* dx$ 如下, 对于任意向量场 X_1, X_2, \dots, X_n :

$$\omega(X_1, X_2, \dots, X_n) = dx(X_1, X_2, \dots, X_n, \vec{n}) \quad (1.7)$$

显然地, ω 是多重线性的反对称张量, 即是一个 n -形式. 现在验证 ω 有如下性质:

1. $d\omega = 0$.
2. \forall 单位向量场 e_1, e_2, \dots, e_n , 成立 $\omega(e_1, e_2, \dots, e_n) \leq 1$. 并且等号成立当且仅当 e_1, e_2, \dots, e_n 形成 $T\Sigma$ 的标准正交基.

性质 (1) 由基本公式 $d(i_{\vec{n}}^* dx) = \operatorname{div}(\vec{n})dx$ 可知. 为了验证性质 (2), 设 $V = \text{span}(e_2, e_3, \dots, e_n, \vec{n})$. 将 e_1 分解为平行于 V 和垂直于 V 的部分, $e_1 = e_1^T + e_1^\perp$. 则

$$\omega(e_1, \dots, e_n, \vec{n}) = \det([e_1^\perp, e_2, \dots, e_n, \vec{n}]) \quad (1.8)$$

同样的相对于空间 $\text{span}(e_3, \dots, e_n, \vec{n})$, 分解 e_2 . 这样一直做下去, 最终有

$$\omega(e_1, \dots, e_n, \vec{n}) = \det([e_1^\perp, e_2^\perp, \dots, e_n^\perp, \vec{n}]) \leq 1 \quad (1.9)$$

等号成立当且仅当每一步地分解中, $e_i^T = 0$. 因此性质 (2) 成立. 性质 (2) 的两个直接推论是, 当 ω 限制在 $\text{Graph}(u)$ 上时, ω 恰好为 $\text{Graph}(u)$ 上的面积形式. 当 ω 限制在 Σ 上时, $\omega \leq d\Sigma$ (这里指的是 $\omega = f(x)d\Sigma, |f| \leq 1$).

由于 $H_n(\Omega \times \mathbb{R}) = H_n(\Omega) = \{0\}$, 则存在区域 $W \subset \Omega \times \mathbb{R}$ 使得 $\partial W = \text{Graph}(u) - \Sigma$. 由 Stokes 公式可知

$$0 = \int_W d\omega = \int_{\text{Graph}(u)} \omega - \int_\Sigma \omega \geq \text{Area}(\text{Graph}(u)) - \text{Area}(\Sigma) \quad (1.10)$$

□

命题 1.3. 设 $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ 是有界凸区域. 设 $u \in C^2(\Omega) \cap C(\overline{\Omega})$. 设 u 满足 MSE. 设 $\Sigma \subset \mathbb{R}^{n+1}$ 且 $\partial\Sigma = \partial\text{Graph}(u)$, 则有

$$\text{Area}(\text{Graph}(u)) \leq \text{Area}(\Sigma) \quad (1.11)$$

证明. 设 $P : \mathbb{R}^{n+1} \subset \overline{\Omega} \times \mathbb{R}$ 是 nearest point projection, 即 $\forall x \in \mathbb{R}^{n+1}$, $P(x)$ 是 $\overline{\Omega} \times \mathbb{R}$ 中离 x 最近的点. 由于 Ω 是凸的, $P(x)$ 存在且唯一. 易知 $|P(x) - P(y)| \leq |x - y|$, 即 P 是 1-Lipschitz 连续的, 在它的作用下, 长度, 面积, 体积等都会减少 (不增). 由于 $P(\Sigma) \subset \overline{\Omega} \times \mathbb{R}$, 我们可以应用命题(1.2)

$$\text{Area}(\Sigma) \geq \text{Area}(P(\Sigma)) \geq \text{Area}(\text{Graph}(u)) \quad (1.12)$$

□

命题(1.2)中的证明还可以得到下面的结论:

推论 1.4. 设 $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ 满足 MSE. 设 $B_r \subset \Omega \times \mathbb{R}$. 则有

$$\text{Area}(B_r \cap \text{Graph}(u)) \leq \frac{1}{2} \text{Area}(\partial B_r) \quad (1.13)$$

证明. $\partial B_r \cap \text{Graph}(u)$ 将 ∂B_r 分成两部分, 这两部分的面积都比 $\text{Area}(B_r \cap \text{Graph}(u))$ 要大 (与命题(1.2)的证明完全相同). □

1.2 第一变分公式

设 (M^n, g) 是黎曼流形, $\Sigma^{n-1} \subset M$ 是 $n-1$ 维子流形. 我们采取的记号如下

- X^T, X^\perp : 切向量 $X \in T_p M$ 在 $T_p \Sigma$ 上的切向及法向分量.
- $T_p^\perp \Sigma := \{X \mid X \in T_p M, X \perp T_p \Sigma\}$. Σ 在 p 点处的法丛.
- ∇, ∇_Σ : M 及 Σ 上的 Levi-Civita 联络. $\nabla_\Sigma = \nabla^T$.
- A/II : Σ 在 M 中的向量值与标量值第二基本形式. $A(X, Y) = \nabla_X Y^\perp$. $II(X, Y) = \langle A(X, Y), \vec{n} \rangle$. \vec{n} 为给定的单位法向.
- \vec{H} : Σ 的平均曲率向量. $\vec{H}(p) = \text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^{n-1} A(e_i, e_i)$, $\{e_i\}$ 是 $T_p \Sigma$ 的标准正交基.
- \bar{H} : Σ 的平均曲率. $H = \langle \vec{H}, \vec{n} \rangle$, \vec{n} 为 Σ 的单位法向.
- $\text{div}_\Sigma X$: $X \in TM$ 在 Σ 上的散度. $\text{div}_\Sigma X = \sum_{i=1}^{n-1} \langle \nabla_{e_i} X, e_i \rangle$. $\{e_i\}$ 是 $T\Sigma$ 的标准正交基 (验证这个定义与基的选取无关). 需要注意, 这里 X 可以定义在 TM 上, 而不仅仅是 $T\Sigma$ 上. 散度算子满足如下的 Leibniz 公式:

$$\text{div}_\Sigma(fX) = f \text{div}_\Sigma(X) + \langle \nabla_\Sigma f, X \rangle \quad (1.14)$$

设 $F(x, t) : \Sigma \times (-\varepsilon, \varepsilon) \rightarrow M$ 是曲面 Σ 的一个变分 (连续形变) 满足

1. $F(x, 0) = x$.
2. $\forall x \in \partial\Sigma, F(x, t) = x$.

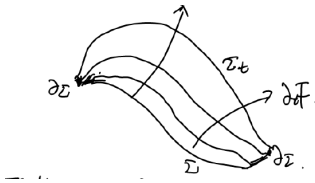


图 1.1:

注 1.5. 我们假设 ε 足够小时, F 是 $\Sigma \times (-\varepsilon, \varepsilon)$ 到它的像之间的同胚. 选定 Σ 上的一组局部坐标系 (x^i) . 以后我们将 ∂_t 与 $dF\partial_t$ 等同, 将 ∂_i 与 $dF\partial_i$ 等同, 并分别记作 $\partial_t F$ 与 $\partial_i F$.

设 Σ 上的度量为 g , Σ_t 上的度量记为 $g(t)$. 则 $g_{ij}(t) = \langle \partial_i F, \partial_j F \rangle$. 在这些记号下,

$$\text{Area}(\Sigma_t) = \int_{\Sigma} \sqrt{\det g(t)} dx \quad (1.15)$$

$$\frac{d}{dt} \text{Area}(\Sigma_t) = \int_{\Sigma} \frac{d}{dt} \sqrt{\det g(t)} dx \quad (1.16)$$

现在我们来求面积的第一变分. 首先来证明一个引理.

引理 1.6. 设 $A = [a_{ij}]$ 是 $n \times n$ 矩阵. 将 $\det A$ 看作 n^2 个变量 (a_{ij}) 的函数. 则 $d \det A = A^{ij} da_{ij}$. A^{ij} 是 A 的代数余子式.

证明. 由行列式的拉普拉斯展开, 我们知道 $\forall j, \det A = \sum_i A^{ij} a_{ij}$. 注意到 A^{ij} 与 a_{ij} 无关, 则有 $\frac{\partial \det A}{\partial a_{ij}} = A^{ij}$. \square

推论 1.7. 设 $A_t = [a_{ij}(t)]$. 则 $\frac{d}{dt} \det A_t = \det A_t \text{Tr}(A_t^{-1} \frac{d}{dt} A_t)$.

现在, 固定一个点 $p \in \Sigma$ 并选取 p 点处的测地坐标. 所有计算都将在点 p 处进行.

$$\frac{d}{dt} \sqrt{\det g(t)} \big|_{t=0} = \text{Tr}(g'(0)) \quad (1.17)$$

现在, 我们只需要计算 $g'_{ij}(0)$ 即可. 根据定义, $g_{ij}(t) = \langle \partial_i F, \partial_j F \rangle$. 对 t 求偏导, 则有

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} g_{ij}(t) &= \nabla_{\partial_t F} \langle \partial_i F, \partial_j F \rangle \\ &= \langle \nabla_{\partial_t F} \partial_i F, \partial_j F \rangle + \langle \partial_i F, \nabla_{\partial_t F} \partial_j F \rangle \end{aligned} \quad (1.18)$$

由于 $\nabla_{\partial_t F} \partial_i F - \nabla_{\partial_i F} \partial_t F = [\partial_t F, \partial_i F] = dF[\partial_t, \partial_i] = 0$, 则有

$$\frac{d}{dt} g_{ij}(t) = \langle \nabla_{\partial_i F} \partial_t F, \partial_j F \rangle + \langle \partial_i F, \nabla_{\partial_j F} \partial_t F \rangle \quad (1.19)$$

因此,

$$\text{Tr}(g'(0)) = \sum_i 2 \langle \nabla_{\partial_i F} \partial_t F, \partial_i F \rangle \big|_{t=0} = 2 \text{div}_{\Sigma} \partial_t F \big|_{t=0} \quad (1.20)$$

我们有

$$\frac{d}{dt} \text{Area}(\Sigma_t) |_{t=0} = \int_{\Sigma} \text{div}_{\Sigma} \partial_t F \quad (1.21)$$

而 $\forall X \in TM$, 由于

$$\nabla_{\partial_i} \langle X^{\perp}, \partial_j \rangle = 0 = \langle \nabla_{\partial_i} X^{\perp}, \partial_j \rangle + \langle X^{\perp}, \nabla_{\partial_i} \partial_j \rangle \quad (1.22)$$

以及

$$\text{div}_{\Sigma}(X^{\perp}) = \sum_i \langle \nabla_{\partial_i} X^{\perp}, \partial_i \rangle = - \sum_i \langle X^{\perp}, \nabla_{\partial_i} \partial_i \rangle = - \langle X^{\perp}, \vec{H} \rangle \quad (1.23)$$

另外由于 $\partial_t F|_{\partial\Sigma} = 0$, 由散度定理可知

$$\int_{\Sigma} \text{div}_{\Sigma}(\partial_t F)^T = 0. \quad (1.24)$$

综上, 我们有

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \text{Area}(\Sigma_t) |_{t=0} &= \int_{\Sigma} \text{div}_{\Sigma}(\partial_t F)^{\perp} + \int_{\Sigma} \text{div}_{\Sigma}(\partial_t F)^T \\ &= - \int_{\Sigma} \langle \partial_t F, \vec{H} \rangle \end{aligned} \quad (1.25)$$

因此, 若要使得曲面 Σ 的任意变分都不减小曲面的面积, 则 Σ 的平均曲率必定为 0. 现在我们得到以下的定义:

定义 1.8. 称 $\Sigma^{n-1} \subset M^n$ 是极小曲面, 如果 $H_{\Sigma} = 0$.

1.3 曲面上的坐标函数

设 $\Sigma^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$ 是光滑曲面. 设 $\vec{X} = (X^1, X^2, \dots, X^n)$ 为 \mathbb{R}^n 上的坐标函数在 Σ 上的限制. \vec{X} 的一些性质如下.

1. $\nabla_{\Sigma} |\vec{X}|^2 = 2\vec{X}^T, \nabla_{\Sigma} |\vec{X}| = \frac{\vec{X}^T}{|\vec{X}|}.$
2. $\Delta_{\Sigma} \vec{X} = (\Delta_{\Sigma} X^1, \Delta_{\Sigma} X^2, \dots, \Delta_{\Sigma} X^n) = \vec{H}_{\Sigma}.$
3. $\Delta_{\Sigma} |\vec{X}|^2 = 2(n-1) + 2\langle H, \vec{X}^{\perp} \rangle.$

证明. 性质 (1) 根据定义直接可以得到.

对于性质 (2), 首先需要注意, 我们是在对 \vec{X} 的每个分量分别求导, 而不是求一个张量的 Laplace. 设 (∂_i) 是 \mathbb{R}^n 的标准正交基. 我们注意到: 对

于任意 $Y = Y^i \partial_i \in \mathbb{R}^n$, $\nabla_Y \vec{X} = Y^i X^j \nabla_{\partial_i} \partial_j + Y^i \partial_i(X^j) \partial_j = Y$. 取 $T\Sigma$ 上的标准正交基 (e_i) . 设 X^k 是 \vec{X} 的第 k 个分量. 由于对于任意 $Y \in T\Sigma$, $\nabla_Y^\Sigma X^k = \langle \nabla^\Sigma X^k, Y \rangle = \langle \nabla X^k, Y \rangle = Y(X^k)$, 则有

$$\begin{aligned} \Delta_\Sigma X^k &= \sum_i (\nabla_{e_i}^\Sigma \nabla_{e_i}^\Sigma X^k - \nabla_{\nabla_{e_i}^\Sigma e_i}^\Sigma X^k) \\ &= \sum_i (e_i e_i X^k - (\nabla_{e_i} e_i)^T X^k). \end{aligned} \quad (1.26)$$

因此, 我们有

$$\begin{aligned} \Delta_\Sigma \vec{X} &= \sum_i (e_i (e_i \vec{X}) - (\nabla_{e_i} e_i)^T \vec{X}) \\ &= \sum_i (\nabla_{e_i} e_i - (\nabla_{e_i} e_i)^T) \\ &= \text{Tr} A = \vec{H}. \end{aligned} \quad (1.27)$$

对于性质 (3),

$$\Delta_\Sigma |\vec{X}|^2 = \text{div}_\Sigma (\nabla_\Sigma |\vec{X}|^2) = 2 \text{div}_\Sigma (\vec{X}^T) = 2 \text{div}_\Sigma (X) - 2 \text{div}_\Sigma (X^\perp) \quad (1.28)$$

分别计算这两项, 则有

$$\text{div}_\Sigma (\vec{X}^\perp) = \sum_i \langle \nabla_{e_i} X^\perp, e_i \rangle = - \sum_i \langle X^\perp, \nabla_{e_i} e_i \rangle = - \langle X^\perp, \vec{H} \rangle \quad (1.29)$$

$$\text{div}_\Sigma (X) = \sum_i \langle \nabla_{e_i} \vec{X}, e_i \rangle = \sum_i \langle e_i, e_i \rangle = n - 1 \quad (1.30)$$

综合以上三个等式即可知性质 (3). \square

推论 1.9. 设 $\Sigma^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$. 则 Σ 是极小曲面当且仅当 \mathbb{R}^n 中的坐标函数在 Σ 上是调和的 (Σ 上的度量继承自 \mathbb{R}^n).

证明. 性质 (2) 的直接推论. \square

推论 1.10. 设 $\Sigma^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$ 是带有边界的极小曲面. 则 $\Sigma \subset \text{Conv}(\partial\Sigma)$. Conv 指的是集合的凸包.

证明. $\forall \vec{v} \in \mathbb{S}^{n-1}$, 记 $P_{\vec{v},a} = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \langle x, \vec{v} \rangle \leq a\}$. 设 $u(x) = \langle x, \vec{v} \rangle$, 则 $u(x)$ 是 Σ 上的调和函数. 因此, u 的最大值只能在 $\partial\Sigma$ 上取到. 若 $\partial\Sigma \subset P_{\vec{v},a}$, 则 $\forall x \in \partial\Sigma, u(x) \leq a$, 因此, $\forall x \in \Sigma, u(x) \leq a$. 即, $\Sigma \subset P_{\vec{v},a}$. 证毕. \square

1.4 Schwartz 反射

由于推论(1.9), 极小曲面有许多性质跟调和函数非常相似 (实际上极小曲面也是调和映射). 非常重要的一个应用便是 Schwartz 反射原理.

命题 1.11. 设 $\Sigma \subset \mathbb{R}^3$ 是极小曲面. 设 $\Gamma \subset \partial\Sigma$ 是一段直线段. 设 Σ 有关直线 Γ 的对称反射的像为 Σ' . 则 $\Sigma \cup \Sigma'$ 是极小曲面.

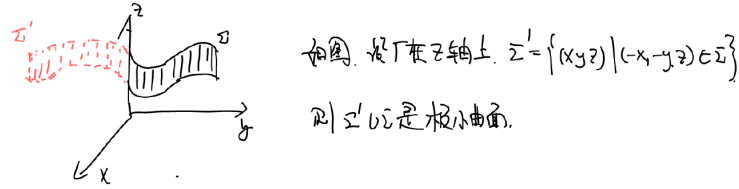


图 1.2:

引理 1.12. 设 \mathbb{D} 为单位圆盘, $\mathbb{D}^+, \mathbb{D}^-$ 为上半/下半单位圆盘. 设 $u: \mathbb{D}^+ \rightarrow \mathbb{R}$ 是调和函数, 且在 x -轴上, $u \equiv 0$. 在 \mathbb{D} 上定义

$$\tilde{u}(x, y) = \begin{cases} u(x, y), & (x, y) \in \mathbb{D}^+. \\ -u(x, -y), & (x, y) \in \mathbb{D}^-. \end{cases} \quad (1.31)$$

则 \tilde{u} 是 \mathbb{D} 上的调和函数.

证明. 显然, \tilde{u} 连续且在 $\mathbb{D}^+, \mathbb{D}^-$ 内部都是调和的, 我们只需要考虑 \tilde{u} 在 x -轴附近的行为. $\forall x_0 \in x\text{-axis}$, 取 $B_r(x_0) \subset \mathbb{D}$. 解方程

$$\begin{cases} \Delta v = 0, & x \in B_r \\ v|_{\partial B_r(x_0)} = 0 \end{cases} \quad (1.32)$$

方程的可解性由 Poisson 积分给出, 在复坐标 $z = x + iy$ 下

$$v(a) = \frac{1}{2\pi} \int_{|z-x_0|=r} \frac{r^2 - |a-x_0|^2}{|z-a|^2} \tilde{u}(z) ds \quad (1.33)$$

由于 $\forall z \in \partial B_r(x_0), \tilde{u}(z) = -\tilde{u}(\bar{z})$. 则 $\forall a \in B_r, v(a) = -v(\bar{a})$. 则在 x -轴上, $v \equiv 0$. 因此, $v|_{\partial B_r^+} = \tilde{u}|_{\partial B_r^+}, v|_{\partial B_r^-} = \tilde{u}|_{\partial B_r^-}$. 由最大值原理可知在 B_r 上, $\tilde{u} = v$. 因此, \tilde{u} 是调和的. \square

引理 1.13 (等温坐标的存在性). 设 (M^2, g) 是二维黎曼流形, 则存在 M^2 上的一组坐标卡 $\{z = x + iy\}$, 使得在这组坐标下, $g = \lambda^2 |dz|^2$, 并且这组坐标下的坐标变换是全纯的.

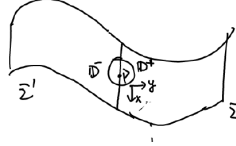


图 1.3:

命题(1.11)的证明. 取 Σ 上的等温坐标, 显然地, Σ 上的等温坐标经反射后得到 Σ' 上的等温坐标. 将 z -轴看作是 $\mathbb{C} = w = u + iv$ 上的 u -轴. 将 $B_r(p) \cap \Sigma$ 看作 \mathbb{D}^+ , 将 $B_r(p) \cap \Sigma'$ 看作 \mathbb{D}^- . 现在, 利用调和函数的反射性质可知, 在 $\Sigma \cap \Sigma'$ 上, x, y 坐标都是调和的. 我们只需要说明 z -坐标也是调和的即可. 由 Σ' 的构造可知, $z(u, v) = z(u, -v)$. 设 \vec{n} 是 $B_r \cap \Sigma$ 在 z -轴上的单位法向, 则 $\frac{\partial z}{\partial \vec{n}} = \partial_v z = 0$. 于是, z 满足 $\partial_v z(u, v) = -\partial_v z(u, -v)$. 由 Schwarz 反射可知, z_v 是调和函数, 则 z 是调和的. \square

注 1.14. 由此可见, 极小曲面上包含直线是非常强的条件. Schwarz 反射的一类非常重要的应用是当极小曲面的边界上包含两条平行的直线的情况下. 这个时候我们可以做无穷多次反射得到一个周期的极小曲面.

命题 1.15. 设 $X(u, v) : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{R}^3$ 是共形浸入. 则 $\Sigma = X(\mathbb{D})$ 是极小曲面当且仅当 X 的每个分量是调和函数.

证明. 由于 X 是共形浸入, 则在 Σ 上的度量在 $z = u + iv$ 坐标下可以表示为 $\lambda^2 |dz|^2$ 的形式, 而 $\Delta_\Sigma X = \frac{4}{\lambda^2} \Delta X = 0$. \square

注 1.16. $\Sigma \subset \mathbb{R}^3$ 是极小曲面当且仅当 \mathbb{R}^3 中的坐标函数在 Σ 上的限制是调和的, 这里 Σ 上必须是继承自 \mathbb{R}^3 上的度量. 命题 (1.15) 中的共形浸入的条件是必不可少的, 比如, 设 $X : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{R}^3, X(u, v) = (u, v, uv)$. 显然地, $\Delta X = 0$. 但是 $X(\mathbb{D})$ 不是极小曲面.

1.5 单调性公式

命题 1.17 (余面积公式). 设 $\Sigma^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$ 是光滑曲面. 设 $h : \Sigma \rightarrow \mathbb{R}$ 是 Lipschitz, proper (紧集的原像为紧集) 映射. 则 $\forall f \in L^1_{loc}(\Sigma)$, 成立

$$\int_{h < t} f |\nabla_\Sigma h| dH^{n-1} = \int_{-\infty}^t \int_{h=r} f dH^{n-2} dr \quad (1.34)$$

命题 1.18. 设 $\Sigma^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$ 是光滑曲面. 设 $t > s$ 且 $B_t(p) \cap \partial\Sigma = \emptyset$. 设 $f \in C^1(\Sigma)$, H 是 Σ 的平均曲率. 则有

$$\begin{aligned} & \frac{1}{t^{n-1}} \int_{\Sigma \cap B_t} f dH^{n-1} - \frac{1}{s^{n-1}} \int_{\Sigma \cap B_s} f dH^{n-1} \\ &= \int_{\Sigma \cap (B_t - B_s)} f \frac{|(x-p)^\perp|^2}{|x-p|^{n+1}} \\ & \quad + \frac{1}{2} \int_s^t \frac{1}{r^n} \int_{\Sigma \cap B_r} (r^2 - |x-p|^2) \Delta_\Sigma f + 2f \langle \vec{H}, (x-p)^\perp \rangle dH^{n-1} dr \end{aligned} \quad (1.35)$$

证明. 记 $I(r) = \frac{1}{r^{n-1}} \int_{\Sigma \cap B_r} f$. 不失一般性, 设 $p = 0$. 对 $I(r)$ 求导, 则有

$$\frac{d}{dr} I(r) = -(n-1) \frac{1}{r^n} \int_{\Sigma \cap B_r} f + \frac{1}{r^{n-1}} \frac{d}{dr} \int_{\Sigma \cap B_r} f \quad (1.36)$$

我们分别计算上式右侧的两项. 首先来计算第二项. 设 $f = g \frac{|x^T|}{|x|} = g |\nabla_\Sigma |x||$. 则由余面积公式 (取 $h = |x|$),

$$\int_{\Sigma \cap B_r} f = \int_{\{|x| < r\} \cap \Sigma} g |\nabla_\Sigma |x|| = \int_{-\infty}^r \int_{\{|x|=\rho\} \cap \Sigma} g dH^{n-2} d\rho \quad (1.37)$$

因此,

$$\frac{d}{dr} \int_{\Sigma \cap B_r} f = \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f \frac{|x|}{|x^T|} = r \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f \frac{1}{|x^T|}. \quad (1.38)$$

设 \vec{n} 是 $B_r \cap \Sigma$ 在 $\partial B_r \cap \Sigma$ 上的单位法向. 容易验证 $\langle x^T, \vec{n} \rangle = |x^T|$. 现在, 我们来计算第一项. 由 $\Delta_\Sigma |x|^2 = 2(n-1) + 2\langle \vec{H}, x^\perp \rangle$ 及分部积分公式可知,

$$\begin{aligned} 2(n-1) \int_{\Sigma \cap B_r} f &= \int_{\Sigma \cap B_r} f \Delta_\Sigma |x|^2 - 2 \int_{\Sigma \cap B_r} f \langle \vec{H}, x^\perp \rangle \\ &= \int_{\Sigma \cap B_r} |x|^2 \Delta_\Sigma f + 2 \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f \langle \vec{n}, x^T \rangle \\ & \quad - \int_{\partial B_r \cap \Sigma} |x|^2 \langle \vec{n}, \nabla_\Sigma f \rangle - 2 \int_{\Sigma \cap B_r} f \langle \vec{H}, x^\perp \rangle \\ &= I + II + III + IV \end{aligned} \quad (1.39)$$

现在, 在等式(1.39)中,

$$II = 2 \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f |x^T|. \quad (1.40)$$

$$III = -r^2 \int_{\partial B_r \cap \Sigma} \langle \vec{n}, \nabla_\Sigma \rangle = -r^2 \int_{B_r \cap \Sigma} \Delta_\Sigma f. \quad (1.41)$$

现在, 将(1.39)及(1.38)代入到(1.36)中, 则有

$$\begin{aligned} \frac{d}{dr} I(r) &= -\frac{1}{2r^n} \int_{\Sigma \cap B_r} |x|^2 \Delta_\Sigma f - \frac{1}{r^n} \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f |x^T| + \frac{1}{2r^{n-2}} \int_{B_r \cap \Sigma} \Delta_\Sigma f \\ &\quad + \frac{1}{r^n} \int_{\Sigma \cap B_r} f H |x^\perp| + \frac{1}{r^{n-2}} \int_{\partial B_r \cap \Sigma} \frac{f}{|x^T|} \\ &= \frac{1}{2r^n} \int_{\Sigma \cap B_r} (\Delta_\Sigma f (r^2 - |x|^2) + 2 \langle \vec{H}, x^\perp \rangle) + \frac{1}{r^n} \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f \frac{|x^\perp|^2}{|x^T|} \end{aligned} \quad (1.42)$$

再次利用余面积公式以及 $|\nabla^\Sigma |x|| = \frac{|x^T|}{|x|}$, 上式右侧第二项的积分为

$$\begin{aligned} \int_s^t \frac{1}{r^n} \int_{\partial B_r \cap \Sigma} f \frac{|x^\perp|^2}{|x^T|^2} &= \int_s^t \int_{\{|x|=r\} \cap \Sigma} f \frac{|x^\perp|^2}{|x^T|} \frac{1}{|x|^n} \\ &= \int_{\{s < |x| < t\} \cap \Sigma} f \frac{|x^\perp|^2}{|x^T|} \frac{1}{|x|^n} |\nabla_\Sigma |x|| \\ &= \int_{(B_t - B_s) \cap \Sigma} f \frac{|x^\perp|^2}{|x|^{n+1}} \end{aligned} \quad (1.43)$$

在等式 (1.42) 两侧取积分, 并将(1.43)代入即可得到单调性公式. \square

推论 1.19. 设 $\Sigma^{n-1} \subset \mathbb{R}^n$ 是极小曲面. $x_0 \in \Sigma$, $B_s(x_0) \cap \partial \Sigma = \emptyset$. 设 $f \in C^\infty(\Sigma)$ 且 $f \geq 0$, $\Delta_\Sigma f \geq -\lambda s^2 f$, 则有

$$f(x_0) \leq e^{\frac{\lambda}{2}} \frac{\int_{B_s \cap \Sigma} f}{|B_s \cap \mathbb{R}^{n-1}|} \quad (1.44)$$

证明. 设 $g(t) = \frac{1}{t^{n-1}} \int_{B_t \cap \Sigma} f$, $t \leq s$. 则由单调性公式,

$$\begin{aligned} g'(t) &\geq \frac{1}{2} \frac{1}{t^n} \int_{B_t \cap \Sigma} (t^2 - |x|^2) \Delta_\Sigma f \\ &\geq -\frac{\lambda}{2} \frac{1}{t^{n-2} s^2} \int_{B_t \cap \Sigma} f = -\frac{\lambda}{2} \frac{t}{s^2} g(t). \end{aligned} \quad (1.45)$$

于是有,

$$\frac{g'(t)}{g(t)} \geq -\frac{\lambda}{2s^2} t \geq -\frac{\lambda}{2s} \quad (1.46)$$

而这等价于: $\frac{d}{dt} (e^{\frac{\lambda t}{2s}} g(t)) \geq 0$. 证毕. \square

1.6 Gauss 映射

设 $\Sigma \subset \mathbb{R}^3$ 是光滑曲面. 设 \vec{n} 为其单位法向. 由于在 \mathbb{R}^3 中, \vec{n} 可以看作 \mathbb{S}^2 上的点, 我们可以得到映射 $N : \Sigma \rightarrow \mathbb{S}^2, N(p) = \vec{n}(p), p \in \Sigma$. 称 N 为曲面 Σ 的 Gauss 映射.

命题 1.20. 设 $p \in \Sigma$, 则 $T_{N(p)}\mathbb{S}^2 = T_p\Sigma$.

证明. $T_{N(p)}\mathbb{S}^2 = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \langle x, N(p) \rangle = \langle x, \vec{n} \rangle\}$. □

命题 1.21. $\forall X, Y \in T_p\Sigma$, 有等式:

$$\langle II(X, Y), \vec{n} \rangle = -\langle \nabla_X \vec{n}, Y \rangle = -\langle dNX, Y \rangle. \quad (1.47)$$

证明. 由于 $\langle \vec{n}, Y \rangle = 0$, 则有 $\langle \nabla_X Y, \vec{n} \rangle = -\langle Y, \nabla_X \vec{n} \rangle$.

第二个等式是因为 $\nabla_X \vec{n} = (\nabla)X = dNX$, 即是欧氏空间中的方向导数. □

命题 1.22. 设 $\Sigma \subset \mathbb{R}^3$ 是光滑曲面. 则 Σ 是极小曲面当且仅当其 Gauss 映射是反共形的 (\mathbb{S}^2 上取由外单位法向所给定的定向). 反共形指的是保持角度大小而不保持方向.

证明. 固定点 $p \in \Sigma$. 由于 II 是对称的, 则存在局部标架 $\{e_i\}$, 使得在 p 点处, $Iie_1 = \lambda_1 e_1, Iie_2 = \lambda_2 e_2$. (这里, λ_i, e_i 分别被称作曲面 Σ 的主曲率与主曲率方向). 现在, 我们有

$$\langle dNe_i, dNe_j \rangle = \langle \nabla_{e_i} \vec{n}, \nabla_{e_j} \vec{n} \rangle \lambda_i \lambda_j \langle e_i, e_j \rangle \quad (1.48)$$

显然地, $dN = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$ 是反共形的当且仅当 $\lambda_1 + \lambda_2 = 0$, 当且仅当 Σ 是极小曲面. □

命题 1.23. 设 $\Sigma \subset \mathbb{R}^3$ 是极小曲面. N 为其 Gauss 映射. $d\Sigma, \omega$ 分别为 Σ, \mathbb{S}^2 上的面积形式, 设 $N^*\omega$ 为其拉回. 则有

$$|II|^2 d\Sigma = -2N^*\omega. \quad (1.49)$$

证明. 如是在命题(1.22)的证明中选择 $\{e_i\}$. 设 $\{e^{*i}\}$ 为其对偶标架. 由于 $\lambda_1 + \lambda_2 = 0$, 则

$$|II|^2 d\Sigma = (\lambda_1^2 + \lambda_2^2) e^{*1} \wedge e^{*2} = -2\lambda_1 \lambda_2 e^{*1} \wedge e^{*2}. \quad (1.50)$$

而由于 $dN = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$, 则 $|II|^2 d\Sigma = -2N^*e^{*1} \wedge e^{*2}$. □

1.7 Bernstein 定理

命题 1.24. 设 $u : \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ 满足 MSE. 设 $\Sigma = \text{Graph}(u)$. 设 $\varphi \in \text{Lip}(\Sigma)$ 且 φ 具有紧支集, 则

$$\int_{\Sigma} |II|^2 \varphi^2 \leq C \int_{\Sigma} |\nabla_{\Sigma} \varphi|^2 \quad (1.51)$$

这里, C 是万有常数.

证明. 显然地, $N(\Sigma) \subset \mathbb{S}_+^2$. 设 ω 是 \mathbb{S}^2 上的面积形式. 由于 \mathbb{S}_+^2 是单连通的, 则存在 1-形式 α 使得 $\Omega = d\alpha$. 于是有

$$|II|^2 d\Sigma = -2N^* \omega = -2N^* d\alpha = -2d(N^* \alpha) \quad (1.52)$$

由于 $\forall 1$ -形式 β , $d(\varphi^2 \beta) = \varphi^2 d\beta + 2\varphi d\varphi \wedge \beta$, 再由 Stokes 公式

$$\begin{aligned} \int_{\Sigma} |II|^2 \varphi^2 &= -2 \int_{\Sigma} \varphi^2 d(N^* \alpha) = -2 \int_{\Sigma} d(\varphi^2 N^* \alpha) + 4 \int_{\Sigma} \varphi d\varphi \wedge N^* \alpha \\ &= 4 \int_{\Sigma} \varphi d\varphi \wedge N^* \alpha \end{aligned} \quad (1.53)$$

在局部标架下, $\varphi = \varphi_i e^{*i}$, $N^* = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$, $\alpha = \alpha_i e^{*i}$. 因此, 若设 $d\varphi \wedge N^* \alpha = f(x) d\Sigma$, 则 $|f| \leq C_{\alpha} |\nabla_{\Sigma}| |II|$. 于是有

$$\begin{aligned} \int_{\Sigma} |II|^2 \varphi^2 &\leq C_{\alpha} |A| |\varphi| |\nabla_{\Sigma} \varphi| \\ &\leq \varepsilon C_{\alpha} \int_{\Sigma} |II|^2 \varphi^2 + \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Sigma} |\nabla_{\Sigma} \varphi|^2 \end{aligned} \quad (1.54)$$

取 ε 使得 $\varepsilon C_{\alpha} = \frac{1}{2}$ 即可. \square

定理 1.25. 设 $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ 在全平面上满足 MSE. 记 $\Sigma = \text{Graph}(u)$. 则 u 是仿射函数, 或者等价地, Σ 是平面.

证明. 我们首先说明, 如果下面的断言成立, 则 u 是仿射.

断言 1.26. $\forall k > 0$, 存在 $\varphi_k \in \text{Lip}(\Sigma)$ 使得 $\varphi_k|_{B_k \cap \Sigma} = 1$, φ_k 有紧支集且 $\int_{\Sigma} |\nabla_{\Sigma} \varphi_k|^2 \rightarrow 0$.

若断言成立, 那么由不等式(1.24)可知, $\int_{\Sigma \cap B_k} |II|^2 \leq \int_{\Sigma} |\nabla_{\Sigma} \varphi_k|^2 \rightarrow 0$. 则 $II \equiv 0$. 因此 Σ 为平面.

现在我们来证明断言成立. $\forall k > 0$, 定义

$$\varphi_k(x) = \begin{cases} 1, & |x| < k, \\ 1 - \frac{\log|x| - \log k}{\log k}, & k \leq |x| \leq k^2, \\ 0, & |x| > k^2 \end{cases} \quad (1.55)$$

记 $R_{s,t} = B_t - B_s$ 为环域. 将 R_{k,k^2} 分解为若干环域的并

$$R_{k,k^2} = \bigcup_{i=0}^{\log k} R_{2^i k, 2^{i+1} k}. \quad (1.56)$$

直接计算可知, 在环域 $R_{2^i k, 2^{i+1} k}$ 上,

$$|\nabla_{\Sigma} \varphi| \leq |\nabla \varphi| \leq \frac{1}{\log k} \frac{1}{|x|} \quad (1.57)$$

以及

$$|R_{2^i k, 2^{i+1} k} \cap \Sigma| \leq C 2^{2i} k^2. \quad (1.58)$$

于是, 我们有

$$\int_{\Sigma} |\nabla_{\Sigma} \varphi_k|^2 \leq C \sum_{i=0}^{\log k} 2^{2i} k^2 2 \frac{1}{(\log k)^2} \frac{1}{2^{2i} k^2} \leq C \frac{1}{\log k} \rightarrow 0. \quad (1.59)$$

断言得证. □

1.8 Weierstrass 表示

1.9 第二变分公式与稳定性

附录 A 附录

A.1 复分析基础

A.1.1 等温坐标的存在性

A.2 PDE 基础

A.3 黎曼几何基础

设 $\mathcal{M} \subset \tilde{\mathcal{M}}^{n+k}$ 是 n 维嵌入子流形. \mathcal{M} 上的联络记为 ∇ , $\tilde{\mathcal{M}}$ 上的联络记为 $\tilde{\nabla}$. 对于每一个点 $p \in \mathcal{M}$, $T_p \tilde{\mathcal{M}}$ 可以分解为

$$T_p \tilde{\mathcal{M}} = T_p \mathcal{M} \oplus (T_p \mathcal{M})^\perp \quad (\text{A.1})$$

引理 A.1. 设 $A : \mathbb{R}^{n^2} \rightarrow \mathbb{R}$ 光滑. 设 A^* 是 A 的伴随矩阵. 则 $d \det A = \text{tr}(A^* dA)$.

证明. 由矩阵的 Laplace 展开, $\det A = A_{ij}^* A_{ij}$. 只需注意到 A_{ij}^* 与 A_{ij} 无关, 则有

$$d \det A = \frac{\partial \det A}{\partial A_{ij}} dA_{ij} = A_{ij}^* dA_{ij} = \text{tr}(A^* dA) \quad (\text{A.2})$$

□

推论 A.2. 设 $A_t : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{n^2}$ 连续可微且 A_t 可逆. 则有

$$\frac{d}{dt} \det A_t = (\det A_t) \text{tr}(A_t^{-1} \frac{d}{dt} A_t) \quad (\text{A.3})$$

定义 A.3. 设 (\mathcal{M}, g) 是黎曼流形. 称局部坐标 $(x^1 \cdots, x^n)$ 是半测地坐标, 如果对于任意 $x^1 \cdots, x^{n-1}$, 曲线 $\gamma(t) : t \mapsto (x^1 \cdots, x^{n-1}, t)$ 是具有单位速度的测地线并且 $\gamma(t)$ 与 x^n 的水平集 (level set) 正交.

引理 A.4. 设 (\mathcal{M}, g) 是黎曼流形. 设 (x^1, \dots, x^n) 是 \mathcal{M} 中的局部坐标. 则下列陈述等价:

1. (x^1, \dots, x^n) 是半测地坐标.
2. $|\partial_n| = 1$ 并且对于 $\alpha = 1, \dots, n-1$, $\langle \partial_\alpha, \partial_n \rangle = 0$.
3. $|\nabla x^n| = 1$ 并且对于 $\alpha = 1, \dots, n-1$, $\langle \nabla x^\alpha, \nabla x^n \rangle = 0$.
4. $|\nabla x^n| = 1$ 并且对于 $\alpha = 1, \dots, n-1$, x^α 在 ∇x^n 的每一条积分曲线上是常数.
5. $\nabla x^n = \partial_n$.

A.3.1 联络

命题 A.5. 设 $\Sigma \subset M$ 是子流形. 设 $Y \in T_p \Sigma$, $X \in TM$. 则 $\nabla_Y X$ 与 X 在 M 中的扩张无关.

一些简单的结果.

1. 设 $X \in T\Sigma$, $N \in T^\perp \Sigma$, 则 $\nabla_X N \perp T\Sigma$.
2. 设 $Y \in T_p \Sigma$, $X \in TM$, 则 $(\nabla_X Y)^T = \nabla_X Y^T$.

A.3.2 散度

$$\operatorname{div}(X) = \frac{1}{\sqrt{g}} \partial_i (X^i \sqrt{g}) \quad (\text{A.4})$$

设 $\{e_i\}$ 是一组局部正交标架, 则有

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(X) &= \operatorname{tr} \nabla X = \sum_i \langle e_i, \nabla_{e_i} X \rangle \\ &= e_i(X^i) + X^j \Gamma_{ij}^i \end{aligned} \quad (\text{A.5})$$

设 $\{e_i\}$ 是一组局部标架 (不一定正交), 设 $g_{ij} = \langle e_i, e_j \rangle$, 则

$$\operatorname{div}(X) = g^{ij} \langle e_i, \nabla_{e_j} X \rangle \quad (\text{A.6})$$

A.3.3 子流形上的散度

设 $\Sigma \subset M^n$ 是 k 维子流形. 设 $X \in T_\Sigma M$, 即 X 定义在 Σ 中并且 $\forall p \in \Sigma, X(p) \in T_p M$. 将 X 扩张为 M 上的向量场. 设 e_i 是 Σ 上的是标准正交标架. 定义 X 的散度为

$$\operatorname{div}_\Sigma X = \operatorname{tr}(\nabla X^T) = \langle \nabla_{e_i} X, e_i \rangle \quad (\text{A.7})$$

命题 A.6. $\operatorname{div}_\Sigma(X)$ 是良好定义的, 即与 X 的扩张无关, 与 e_i 的选取无关.

A.3.4 Hessian 矩阵

$$\nabla^2 u = \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^i \partial x^j} - \Gamma_{ij}^k \frac{\partial u}{\partial x^k} \right) dx^i \otimes dx^j \quad (\text{A.8})$$

$$\nabla^2 u(X, Y) = X(Y(f)) - (\nabla_X Y)(f) \quad (\text{A.9})$$

A.3.5 Ricci 恒等式

$$\nabla_X(T(Y, Z)) = \nabla_X T(Y, Z) + T(\nabla_X Y, Z) + T(X, \nabla_X Z) \quad (\text{A.10})$$

取 $T = \nabla^2 T$, 则有

$$\begin{aligned} \nabla_X(\nabla^2 T(Y, Z)) &= \nabla_X \nabla^2 T(Y, Z) + \nabla^2 T(\nabla_X Y, Z) + \nabla^2 T(Y, \nabla_X Z) \\ &= \nabla^3 T(X, Y, Z) + \nabla^2 T(\nabla_X Y, Z) + \nabla^2 T(Y, \nabla_X Z) \end{aligned} \quad (\text{A.11})$$

$$\begin{aligned} \nabla_{X,Y}^2(T(Z)) &= \nabla_X \nabla_Y(T(Z)) - \nabla_{\nabla_X Y}(T(Z)) \\ &= \nabla_X(\nabla_Y T(Z) + T(\nabla_Y Z)) - \nabla_{\nabla_X Y}(T(Z)) \\ &= \nabla_X \nabla_Y T(Z) + \nabla_Y T(\nabla_X Z) + \nabla_X T(\nabla_Y Z) \\ &\quad + T(\nabla_X \nabla_Y Z) - \nabla_{\nabla_X Y} T(Z) - T(\nabla_{\nabla_X Y} Z) \end{aligned} \quad (\text{A.12})$$

A.3.6 Laplace 算子

$$\begin{aligned} \Delta u &= \operatorname{div} \nabla u \\ &= \frac{1}{\sqrt{g}} \frac{\partial}{\partial x^i} \left(\sqrt{g} g^{ij} \frac{\partial u}{\partial x^j} \right) \end{aligned} \quad (\text{A.13})$$

$$\Delta u = \nabla_{e_i} \nabla_{e_i} u - (\nabla_{e_i} e_i)u \quad (\text{A.14})$$

通常, 记 $\nabla_{XY}^2 = \nabla_X \nabla_Y - \nabla_{\nabla_X Y}$. 因此,

$$\Delta u = \sum_i \nabla_{e_i e_i}^2 u \quad (\text{A.15})$$

类似地, 对于任意张量 T , 我们都可以定义 Laplace 算子.

$$\Delta T = \text{tr} \nabla^2 T \quad (\text{A.16})$$

与 Laplace 算子有关的公式

$$\Delta \langle X, Y \rangle = \langle \Delta X, Y \rangle + \langle X, \Delta Y \rangle \quad (\text{A.17})$$