Carné: 19421 Sección: 20

Laboratorio #8

Enlace al repositorio de github: https://github.com/gar19421/Lab-08-Digital.git

Ejercicio 1:

En este ejercicio consistió un contador el cual contara +1 en cada flanco cuando la señal de enable de entrada estuviera en 1 y que precargara un valor cuando la señal de load estuviera en 1, de forma asincrónica.

Se colocó dentro de un bloque always para verificar continuamente el valor del reset, el clock, el enable y el load y dependiendo del valor que tomara cada el contador aumentaba en uno cuando el enable estuviera activado, de lo contrario se mantenía en el mismo valor. Precargaba un valor en el contador de 12 bits todo esto se analizaba en cada flanco de reloj.

```
module Counter(input wire clk, reset, enable, load, output reg[11:0] count);

//contador de 12 bits con entradas de clock, reset, enable y load

//conteo en cada flanco de reloj
always @ (posedge clk or posedge reset or posedge enable or posedge load) begin
if(reset) begin
count <= 12'd0; // si se resetea empieza en cero
end
else if(clk & enable & ~load) begin
#2 count <= count + 12'd1; // si esta en enable cuenta el contador sino no cuenta
end
else if(clk & load & enable) begin
#2 count <= 12'd34; //precargando el valor
end
end
end
```

Como se puede observar en el diagrama de timing el funcionamiento anteriormente descrito funciona adecuadamente, ya que cuando el enable se activa espera para empezar a contar en el siguiente flanco de reloj y va sumando mientras este activado luego se activa load y se puede ver como se carga en el siguiente flanco de reloj un valor en el contador y continúa contando desde allí hasta que el enable se desactiva y deja de contar



Ejercicio 2:

Este ejercicio consitió en construir en verilog una memoria ROM de la cual se pudiera leer datos de un archivo. Para realizar esto se utilizo el comando \$readmemb para leer los datos del archivo memory.list de la memoria de 4kx8 construida, pidiendo una direccion de memoria y devolviendo la informacion contenida dentro de esta. Existe otra variación del comando mencionado anteriormente la cual es \$readmemh, la diferencia entre estos dos comandos es que \$readmemb sirve para leer archivos con datos en binario mientras que \$readmemh para leer datos en hexadecimal.

Que como se puede observar en cada flanco de reloj se obtiene el valor de cada posición de memoria de los 10 datos solicitados para la lectura de la memoria ROM.



Ejercicio 3:

En este ejercicio se implementó la ALU de la sección 5.2.4. del libro con un switch case para realizar las distintas acciones del ALU con base al parámetro de entrada controlado por la variable F y se implemento las operaciones propias del ALU con implementación Behavioral.

```
module ALU(input wire [3:0] A, B, input wire [2:0] F, output reg [3:0] Resultado);//(mplementacion de La ALU

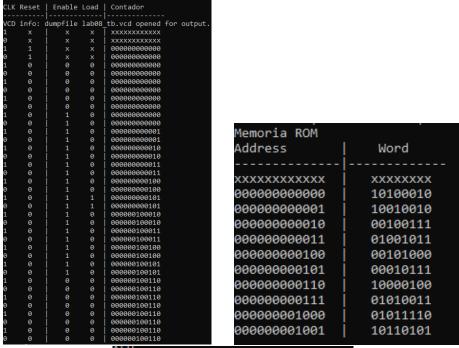
// parametros tabla 5.1 Libro
parameter AND1 = 3'dolg
parameter AND1 = 3'dolg
parameter AND2 = 3'dolg
parameter AND2 = 3'dolg
parameter OR2 = 3'dolg
parameter OR2 = 3'dolg
parameter OR2 = 3'dolg
parameter SUBTRACT = 3'dolg
parameter AND1 = 3'dolg
parameter AND2 = 3'dolg
parameter
```

Como se puede observar en el diagrama de timing el resultado obtenido en cada una de las operaciones realizadas es el correcto con las distintas combinaciones de entrada de A y B y también el valor de salida es cero cuando no se realiza ninguna operación.



Otras evidencias(screenshots):

- Pruebas en consola:



ALU			
Α	В	l F	l v
0010	0101	xxx	xxxx
0010	0101	000	0000
0010	0101	001	0111
0010	0101	010	0111
0010	0101	100	0010
0010	0101	101	1010
0010	0101	110	1101
0010	0101	111	0001
0010	0101	000	0000
1010	0101	000	0000
1010	0101	111	0000

Archivo de datos:

Testbech: