# Modelos estadísticos II: Modelos lineales generalizados

Técnicas estadísticas avanzadas para la conservación de la biodiversidad - Universidad de Huelva

David García Callejas 01/2021

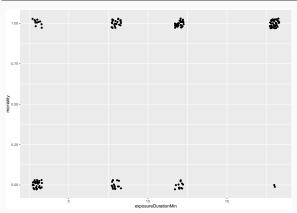
 Hasta ahora: modelos lineales con variable respuesta continua y residuos normales

```
## fish exposureDurationMin mortality
## 1 1 3 1
## 2 2 3 3 1
## 3 3 1
## 4 4 3 1
## 5 5 3 1
## 6 6 3 1
```

- Hasta ahora: modelos lineales con variable respuesta continua y residuos normales
- ¿podemos modelar variables con respuestas discretas? Por ejemplo, mortalidad de peces en función de tiempo de exposición a temperaturas de 5ºC:

##		fish	${\tt exposureDurationMin}$	mortality
##	1	1	3	1
##	2	2	3	1
##	3	3	3	1
##	4	4	3	1
##	5	5	3	1
##	6	6	3	1

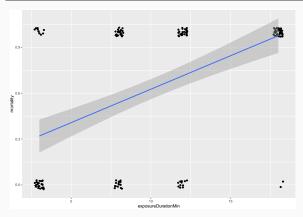
```
ggplot(gupp, aes(x = exposureDurationMin,y = mortality)) +
  geom_point(position = position_jitter(width = .3,height = .03))
```



- ¿Podemos aplicar una regresión lineal a estos datos?
- ¿la relación entre X e Y es lineal?

- ¿Podemos aplicar una regresión lineal a estos datos?
- ¿la relación entre X e Y es lineal?
- ¿esperamos que los residuos sean normales?

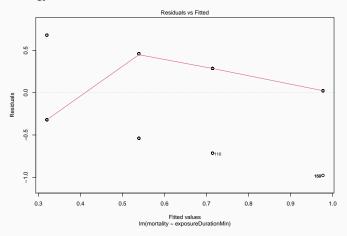
```
lmgupp <- lm(mortality ~ exposureDurationMin, data = gupp)
ggplot(gupp, aes(x = exposureDurationMin,y = mortality)) +
  geom_point(position = position_jitter(width = .3,height = .03)) +
  geom_smooth(method = "lm")</pre>
```



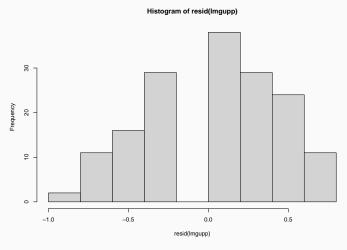
- Para valores muy bajos o muy altos de exposición, la mortalidad es < 0 o > 1

- Para valores muy bajos o muy altos de exposición, la mortalidad es < 0 o > 1
- ¿y los residuos?

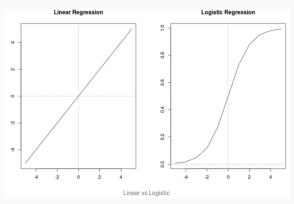
- Para valores muy bajos o muy altos de exposición, la mortalidad es < 0 o > 1
- ¿y los residuos?

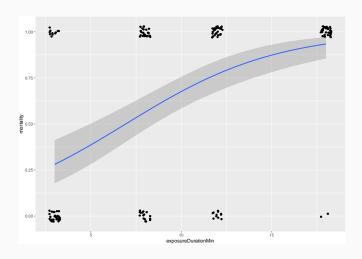


- $\, \blacksquare \,$  Para valores muy bajos o muy altos de exposición, la mortalidad es < 0 o > 1
- ¿y los residuos?



En este caso, queremos modelar la probabilidad de mortalidad en función del tiempo de exposición a temperaturas bajas, con una función limitada entre  $0\ y\ 1$ 





Este tipo de modelos, que permiten modelar respuestas *no normales*, se llaman **Modelos lineales generalizados** (*Generalized Linear Models*, GLM).

Tienen tres componentes:

Distribución estadística de la variable respuesta

Este tipo de modelos, que permiten modelar respuestas *no normales*, se llaman **Modelos lineales generalizados** (*Generalized Linear Models*, GLM).

Tienen tres componentes:

- Distribución estadística de la variable respuesta
- Variables predictoras

Este tipo de modelos, que permiten modelar respuestas *no normales*, se llaman **Modelos lineales generalizados** (*Generalized Linear Models*, GLM).

### Tienen tres componentes:

- Distribución estadística de la variable respuesta
- Variables predictoras
- Función de enlace

 En un modelo con variable respuesta binaria, la distribución es la distribución binomial.

- En un modelo con variable respuesta binaria, la distribución es la distribución binomial.
- Las variables predictoras son equivalentes a un modelo lineal.

- En un modelo con variable respuesta binaria, la distribución es la distribución binomial.
- Las variables predictoras son equivalentes a un modelo lineal.
- La función de enlace nos permite modelar nuestra respuesta  $a+b\cdot x_i$  en el intervalo [0,1], en vez de que tome cualquier valor entre  $[-\infty,\infty]$

Función de enlace

Usamos la función logística:

$$Pr(mortalidad_i) = \frac{e^{a+bx_i}}{1+e^{a+bx_i}}$$

 La función enlace se aplica a la variable respuesta, por lo que reordenamos la ecuación previa:

$$Pr(mortalidad_i) = p_i = g(a + bx_i)$$
$$g^{-1}(p_i) = a + bx_i$$
(1)

La función inversa de la logística se llama "logit". Esta, por fin, es nuestra función de enlace:

$$logit(p_i) = a + bx_i$$

De esta manera, para cualquier valor de  $a, b, x_i$ , la respuesta estará acotada entre [0, 1].

**Función de enlace**: Transforma la estimación del modelo para que se ajuste a la distribución de la variable respuesta.

Ya tenemos todos los ingredientes para ajustar nuestro primer GLM

que se corresponde con

$$logit(Pr(mortalidad_i)) = a + b \cdot exposure_i$$

#### summary(glm1)

```
##
## Call:
## glm(formula = mortality ~ exposureDurationMin, family = "binomial",
      data = gupp)
##
## Deviance Residuals:
      Min
                10 Median
                                 30
                                         May
## -2.3332 -0.8115 0.3688 0.7206 1.5943
##
## Coefficients:
##
                      Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
## (Intercept)
                      -1.66081 0.40651 -4.086 4.40e-05 ***
## exposureDurationMin 0.23971
                               0.04245 5.646 1.64e-08 ***
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## (Dispersion parameter for binomial family taken to be 1)
##
      Null deviance: 209.55 on 159 degrees of freedom
## Residual deviance: 164.69 on 158 degrees of freedom
## ATC: 168.69
##
## Number of Fisher Scoring iterations: 4
```

### coef(glm1)

```
## (Intercept) exposureDurationMin
## -1.6608075 0.2397113
```

Estos coeficientes están en escala logit. No se pueden interpretar como probabilidades de manera directa, sino que debemos "deshacer" la función de enlace para recuperar probabilidades estándar. La función inversa de la logit es la función logística, que se aplica en R con el comando plogis.

Por ejemplo, si queremos saber la probabilidad de mortalidad de un pez en condiciones basales, sin exposición a temperaturas de  $5^{\circ}$ C, el modelo sería:

$$logit(y_i) = a + b \cdot 0 = a$$
$$y_i = plogis(a)$$
(2)

#### En R:

```
a <- coef(glm1)[1]
plogis(a)
```

```
## (Intercept)
## 0.1596536
```

O si queremos saber la probabilidad de mortalidad de un pez tras 12 minutos de exposición:

$$logit(y_i) = a + b \cdot 12$$
  
 $y_i = plogis(a + b \cdot 12)$ 

```
a <- coef(glm1)[1]; b <- coef(glm1)[2]
plogis(a + b*12)</pre>
```

```
## (Intercept)
## 0.7713109
```

Si el modelo es apropiado, esta probabilidad debe ser similar a las probabilidades obtenidas directamente de los datos:

```
sum(gupp$mortality[gupp$exposureDurationMin == 12]) /
nrow(gupp[gupp$exposureDurationMin == 12,])
```

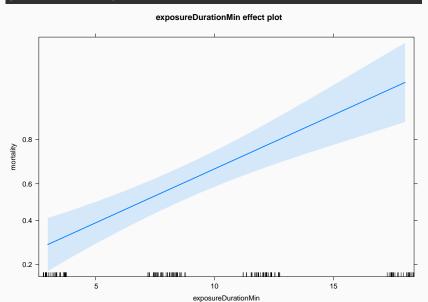
```
## [1] 0.725
```

Interpretar resultados: El paquete effects da los coeficientes en probabilidades

```
library(effects)
allEffects(glm1)
```

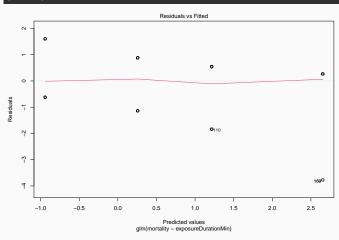
```
## model: mortality ~ exposureDurationMin
##
## exposureDurationMin effect
## exposureDurationMin
## 3 6.8 10 14 18
## 0.2805624 0.4923079 0.6761874 0.8449003 0.9342568
```

### plot(allEffects(glm1))



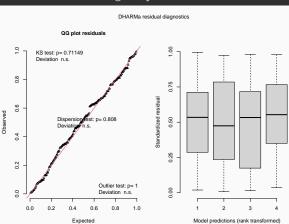
Comprobación de los residuos del modelo

### plot(glm1)



Comprobación de los residuos del modelo: paquete DHARMa

library(DHARMa)
simulateResiduals(glm1,plot = TRUE)



Pasos para generar GLMs:

Análisis exploratorio: Visualización de los datos

- Análisis exploratorio: Visualización de los datos
- Ajuste del modelo (cuidado con el argumento "family"!)

- Análisis exploratorio: Visualización de los datos
- Ajuste del modelo (cuidado con el argumento "family"!)
- Comprobación: summary, residuos (e.g. con DHARMa)

- Análisis exploratorio: Visualización de los datos
- Ajuste del modelo (cuidado con el argumento "family"!)
- Comprobación: summary, residuos (e.g. con DHARMa)
- Transformar coeficientes (e.g. con allEffects)

- Análisis exploratorio: Visualización de los datos
- Ajuste del modelo (cuidado con el argumento "family"!)
- Comprobación: summary, residuos (e.g. con DHARMa)
- Transformar coeficientes (e.g. con allEffects)
- Visualizar modelo (e.g. con allEffects o visreg)

Los modelos de regresión logística se pueden aplicar también a datos de proporciones

#### gupp.prop

```
## # A tibble: 4 x 3
##
    exposureDurationMin alive dead
##
                  <int> <int> <int>
## 1
                     3
                          29
                                11
## 2
                     8
                          16 24
                    12 11 29
## 3
                    18
                           2
                                38
## 4
```

Ajustamos el modelo usando cbind(positivos, negativos) como variable respuesta. En este caso, la probabilidad es de mortalidad, por lo que nuestro "positivo" es el número de muertes.

```
coef(glm1)

## (Intercept) exposureDurationMin
## -1.6608075 0.2397113

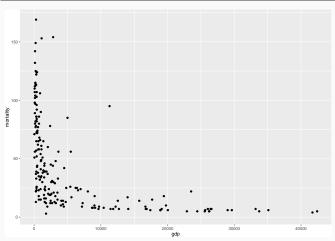
coef(glm.prop)

## (Intercept) exposureDurationMin
## -1.6608075 0.2397113
```

Otro ejemplo con datos de proporciones

```
country mortality gdp
##
## 1
        Afghanistan
                           154 2848
            Albania
                                863
## 2
                            32
## 3
            Algeria
                            44 1531
## 4 American Samoa
                            11
                                 NΑ
## 5
            Andorra
                            NA
                                NΑ
## 6
             Angola
                           124
                                355
```

```
ggplot(gdp, aes(x = gdp, y = mortality)) +
  geom_point()
```



#### summary(gdp.glm)

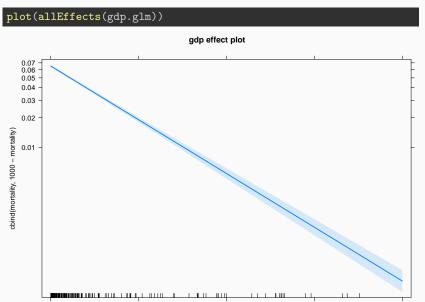
```
##
## Call:
## glm(formula = cbind(mortality, 1000 - mortality) ~ gdp, family = binomial,
##
      data = gdp)
##
## Deviance Residuals:
      Min
           1Q Median
                                         Max
## -9.2230 -3.5163 -0.5697 2.4284 13.5849
## Coefficients:
                Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
## (Intercept) -2.657e+00 1.311e-02 -202.76 <2e-16 ***
              -1.279e-04 3.458e-06 -36.98 <2e-16 ***
## gdp
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## (Dispersion parameter for binomial family taken to be 1)
##
      Null deviance: 6430.2 on 192 degrees of freedom
## Residual deviance: 3530.2 on 191 degrees of freedom
   (14 observations deleted due to missingness)
## AIC: 4525.8
##
## Number of Fisher Scoring iterations: 5
```

#### Coeficientes:

#### allEffects(gdp.glm)

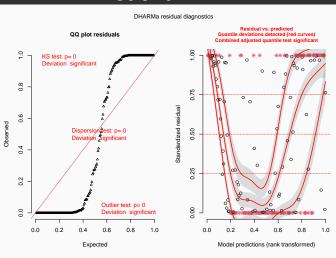
```
## model: cbind(mortality, 1000 - mortality) ~ gdp
##
## gdp effect
## gdp
## 40 10000 20000 30000 40000
## 0.0652177296 0.0191438829 0.0054028095 0.0015096074 0.0004206154
```

Visualización del modelo:



#### Residuos:

#### simulateResiduals(gdp.glm,plot = TRUE)

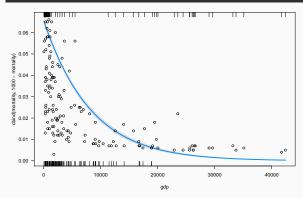


Welcome to the real world!



Este patrón en los residuos indica **sobredispersión**. Los datos están más dispersos de lo que esperaríamos según el modelo. En este caso, para un gdp determinado, hay una variación muy grande en mortalidad infantil.

```
visreg(gdp.glm, scale = "response")
points(mortality/1000 ~ gdp, data = gdp)
```



Podemos comprobar la sobredispersión (o infradispersión) de manera explícita con DHARMa:

simres <- simulateResiduals(gdp.glm, refit = TRUE)</pre>

```
##
## DHARMa nonparametric dispersion test via mean deviance residual fit
## vs. simulated-refitted
```

##
## data: simres
## dispersion = 21, p-value < 2.2e-16
## alternative hypothesis: two.sided</pre>

La sobredispersión se puede tratar explicitamente escogiendo otra distribución para la variable respuesta. En este caso, la distribución quasibinomial ayuda a modelar esta varianza extra

 Los valores medios de los coeficientes se mantienen con respecto al modelo binomial

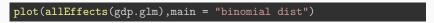
### allEffects(gdp.glm)

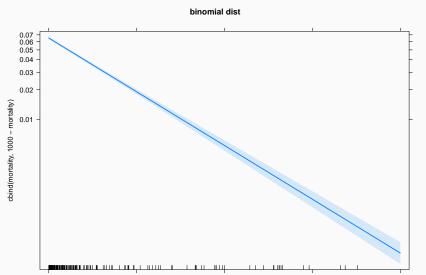
```
model: cbind(mortality, 1000 - mortality) ~ gdp
##
##
## gdp effect
## gdp
##
  40 10000 20000 30000
                                               40000
## 0.0652177296 0.0191438829 0.0054028095 0.0015096074 0.0004206154
```

### allEffects(gdp.glm.qb)

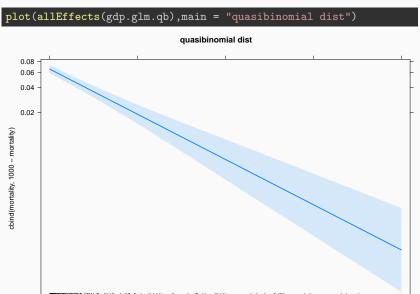
```
##
   model: cbind(mortality, 1000 - mortality) ~ gdp
##
## gdp effect
## gdp
           40
                    10000 20000 30000
##
                                                       40000
  0.0652177296 0.0191438829 0.0054028095 0.0015096074 0.0004206154 39
```

Pero los errores asociados sí varían



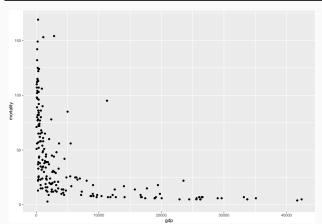


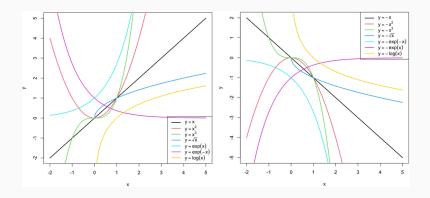
• Pero los errores asociados sí varían



Más allá de la solución concreta, este ejemplo nos ayuda a pensar en la forma de las relaciones entre variables. No todas las relaciones son de naturaleza lineal

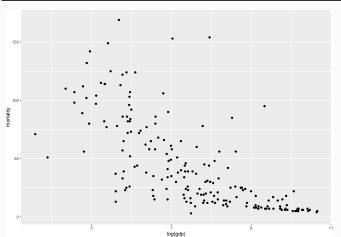
```
ggplot(gdp, aes(x = gdp, y = mortality)) +
  geom_point()
```



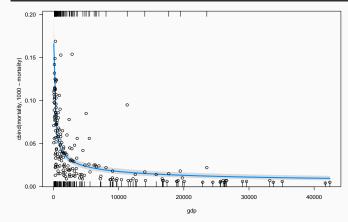


A veces es conveniente transformar la variable respuesta para acercarnos a una relación lineal

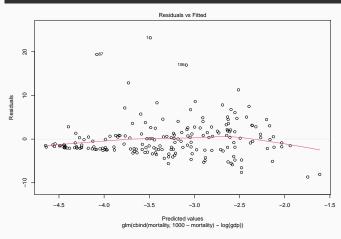
```
ggplot(gdp, aes(x = log(gdp), y = mortality)) +
  geom_point()
```



```
visreg(gdp.glm.log, scale = "response")
points(mortality/1000 ~ gdp, data = gdp)
```



### plot(gdp.glm.log)



Este último modelo sigue sin ser ideal, pero con datos reales, a veces no es fácil llegar a modelos *perfectos* 

• Ya conocemos la distribución normal  $Y \sim N(\mu, \sigma^2)$ , que es una distribución continua, y la binomial, que es una distribución discreta. Hay muchas otras distribuciones que podemos considerar para modelar datos ecológicos.

- Ya conocemos la distribución normal  $Y \sim N(\mu, \sigma^2)$ , que es una distribución continua, y la binomial, que es una distribución discreta. Hay muchas otras distribuciones que podemos considerar para modelar datos ecológicos.
- Uno de los tipos de datos más comunes que nos encontraremos son datos de conteos

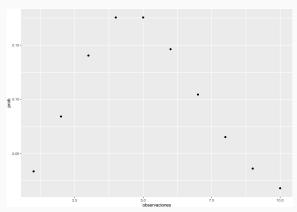
- Ya conocemos la distribución normal  $Y \sim N(\mu, \sigma^2)$ , que es una distribución continua, y la binomial, que es una distribución discreta. Hay muchas otras distribuciones que podemos considerar para modelar datos ecológicos.
- Uno de los tipos de datos más comunes que nos encontraremos son datos de conteos

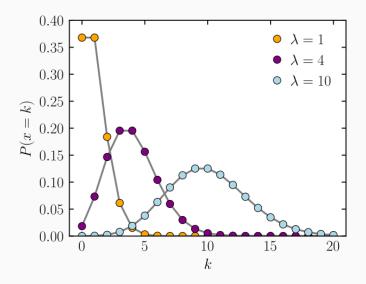
```
seedlings <- read.csv(here::here("datasets", "seedlings.csv"))
head(seedlings)</pre>
```

- Los datos de conteos son datos discretos en el intervalo [0, 1, ..., n]
- Estos datos se modelan con la distribución de Poisson: una distribución discreta que expresa la probabilidad de un número de eventos ocurriendo en un intervalo fijo (espacial o temporal), suponiendo que estos eventos ocurren con una tasa media constante, y de manera independiente entre eventos.

Por ejemplo, pensad en alguien que salga a menudo al campo a observar aves, y anote el tiempo que tarda entre cada observación.

- Podemos asumir que la tasa media de observaciones por hora es constante, porque nuestro observador siempre va a la misma zona y en la misma época del año.
- Nuestro observador, fijándose en sus notas, concluye que, de media, observa 5 aves por hora.
- Podemos preguntarnos cuál es la probabilidad de observar un número X de aves por hora, dada esta tasa media. Esto es jusamente lo que nos dice la distribución de Poisson





En el ejemplo del dataset seedlings.csv, queremos modelar *el número* de seedlings observados en función de varios parámetros. Usando un modelo lineal generalizado con distribución Poisson, asumimos:

- que el número medio de seedlings observado es constante
- que las observaciones son independientes: observar un seedling en un punto determinado no influye en cualquier otra observación

Estas asunciones pueden parecer muy restrictivas, pero son necesarias para hacer inferencia.

Para ajustar un GLM Poisson, necesitamos los mismos ingredientes que para el GLM binomial:

• Distribución de la variable respuesta: Poisson

Para ajustar un GLM Poisson, necesitamos los mismos ingredientes que para el GLM binomial:

- Distribución de la variable respuesta: Poisson
- Variables independientes (numéricas o categóricas)

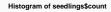
Para ajustar un GLM Poisson, necesitamos los mismos ingredientes que para el GLM binomial:

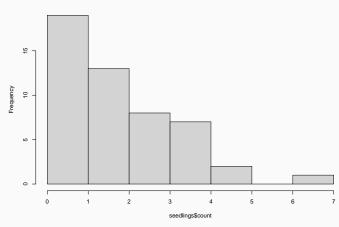
- Distribución de la variable respuesta: Poisson
- Variables independientes (numéricas o categóricas)
- Función de enlace: La más común es el logaritmo ¿por qué? la media debe ser positiva!

• Función de enlace para GLM Poisson:

$$In(\mu_i) = a + b \cdot x_i \Leftrightarrow \mu_i = e^{a+b \cdot x_i}$$

### hist(seedlings\$count)



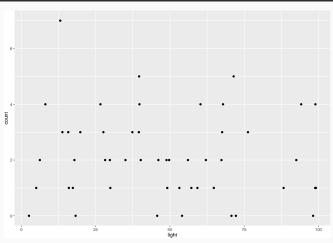


#### head(seedlings)

```
## X count row col light area
## 1 1 0 1 70.71854 0.50
## 2 2 1 1 2 88.26021 0.25
## 3 3 2 1 3 67.35133 0.50
## 4 4 3 1 4 67.57850 1.00
## 5 5 4 1 5 26.63098 0.25
## 6 6 3 1 6 15.79433 1.00
```

¿Hay relación entre el número de seedlings y la radiación solar?

```
ggplot(seedlings, aes(x = light, y = count)) +
  geom_point()
```



summary(seedl.glm)

```
##
## Call:
## glm(formula = count ~ light, family = poisson, data = seedlings)
##
## Deviance Residuals:
##
      Min
              10 Median 30
                                      Max
## -2.1906 -0.8466 -0.1110 0.5220 2.4577
##
## Coefficients:
##
              Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
## (Intercept) 0.881805 0.188892 4.668 3.04e-06 ***
## light -0.002576 0.003528 -0.730 0.465
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## (Dispersion parameter for poisson family taken to be 1)
##
##
      Null deviance: 63.029 on 49 degrees of freedom
## Residual deviance: 62.492 on 48 degrees of freedom
## AIC: 182.03
##
## Number of Fisher Scoring iterations: 5
```

 Al igual que con el modelo binomial, aquí tenemos que transformar los coeficientes para interpretarlos. Los que devuelve el modelo están en escala logarítmica

#### coef(seedl.glm)

```
## (Intercept) light
## 0.881805022 -0.002575656
```

Les aplicamos el inverso del logaritmo: la exponencial

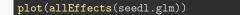
#### exp(coef(seedl.glm))

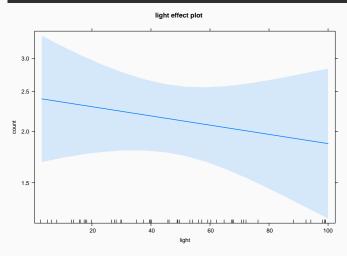
```
## (Intercept) light
## 2.4152554 0.9974277
```

El número medio de seedlings observados es 2.4152554. Cada incremento de una unidad en radiación tiene un efecto multiplicativo de 0.9974277 sobre la media.

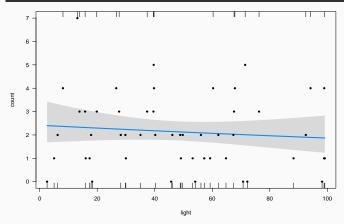
#### summary(allEffects(seedl.glm))

```
## model: count ~ light
##
##
  light effect
## light
##
         3
                 30
                          50
                                   70
                                           100
## 2.396665 2.235657 2.123408 2.016794 1.866826
##
   Lower 95 Percent Confidence Limits
## light
##
         3
                 30
                          50
                                   70
                                           100
## 1.684579 1.795202 1.753373 1.567785 1.228247
##
   Upper 95 Percent Confidence Limits
## light
##
           30
                          50
                                   70
                                           100
## 3.409754 2.784179 2.571535 2.594398 2.837408
```



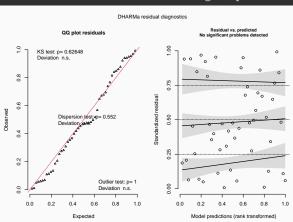


```
visreg(seedl.glm, scale = "response", ylim = c(0, 7))
points(count ~ light, data = seedlings, pch = 20)
```



Como siempre... comprobación de residuos

#### DHARMa::simulateResiduals(seedl.glm, plot = TRUE)



## alternative hypothesis: two.sided

- El modelo es razonable, y nos indica que no hay diferencias estadísticas entre la cantidad de seedlings observados con diferentes niveles de radiación.
- En datos de conteos, la sobredispersión es bastante común. Podemos asegurarnos de que no es el caso, de nuevo usando el paquete DHARMa

```
##
## DHARMa nonparametric dispersion test via mean deviance residual fit
## vs. simulated-refitted
##
## data: simres
## dispersion = 1.1655, p-value = 0.432
```

 Al igual que para el modelo binomial, si observamos sobredispersión en nuestro modelo podemos modificar la distribución. Para un modelo de conteos, dos opciones son la quasipoisson y la binomial negativa (esta última es más robusta, pero necesita la función glm.nb del paquete MASS)

#### head(seedlings)

```
X count row col
##
                      light area
## 1 1
             1
                 1 70.71854 0.50
## 2 2
          1 1 2 88.26021 0.25
## 3 3
              1 3 67.35133 0.50
          3 1 4 67.57850 1.00
## 4 4
          4 1 5 26.63098 0.25
## 5 5
          3
                 6 15.79433 1.00
## 6 6
```

¿y si las observaciones fueron tomadas en plots de diferentes areas? Por definición, en plots de áreas más grandes (e.g. 1m²) será más probable observar seedlings que en plots más pequeños (e.g. 0.25m²). Queremos modelar seedlings observados por unidad de área.

• El factor tamaño se tiene en cuenta con el argumento offset

• ¿Porqué log(area)?

En vez de tener

$$log(\mu_i) = a + b \cdot x_i$$

ahora tenemos

$$\log(\frac{\mu_i}{a_i}) = a + b \cdot x_i$$

lo que, reordenando, nos deja

$$log(\mu_i) = log(a_i) + a + b \cdot x_i$$

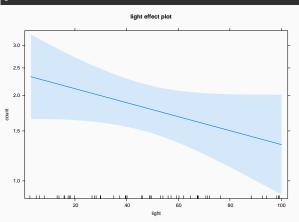
Los coeficientes ahora vienen referidos por unidad de área

#### exp(coef(seedl.offset))

```
## (Intercept) light
## 4.5411732 0.9943416
```

 Las figuras de allEffects se generan sin transformar los coeficientes de vuelta, cuidado

#### plot(allEffects(seedl.offset))



Otro ejemplo: número de casos de cáncer en cuatro ciudades danesas por grupos de edad, durante cuatro años. ¿Varía el número de casos observados por grupos de edad?. Cada ciudad tiene un tamaño diferente, por lo que tiene sentido modelar la media de casos observados en función del tamaño de la población.

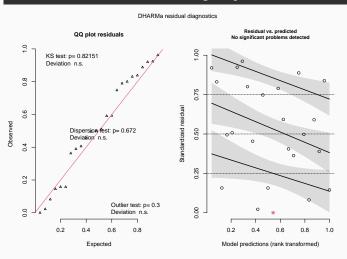
```
cancer.data <- read.csv(here::here("datasets","cancer_data.csv"))
head(cancer.data)</pre>
```

```
##
          city age pop cases
## 1 Fredericia 40-54 3059
                             11
## 2
       Horsens 40-54 2879
                             13
## 3
       Kolding 40-54 3142
                             4
## 4
         Vejle 40-54 2520
                              5
## 5 Fredericia 55-59 800
                             11
       Horsens 55-59 1083
## 6
                              6
```

 Recordamos usar family = poisson y dar el logaritmo de la población como offset. En este caso, lo modificamos ligeramente para obtener casos por año y por 10000 habitantes. Recordad que los datos son de un periodo de cuatro años, por lo que

$$\frac{\mu_i * 10000/4}{pop_i} = \frac{\mu_i}{pop_i/2500}$$

#### DHARMa::simulateResiduals(canc.glm, plot = TRUE)



La variable respuesta es categórica. Recordad la interpretación

#### exp(coef(canc.glm))

```
## (Intercept) age55-59 age60-64 age65-69 age70-74 age75+
## 7.112069 2.951584 4.489204 5.756252 6.342177 4.088919
```

El intercept (a) nos dice el número de casos por año y 10000 habitantes en la categoría de referencia (40-54 años).

Los coeficientes de los grupos de edad superiores van referidos a su **variación** con respecto al grupo de referencia. Por ejemplo, personas de 60-64 años tienen, en media, 4.4892045 casos más de cáncer por año y 10000 habitantes que el grupo de 40-54 años.

#### ¿Son estadísticamente significativas estas diferencias?

#### summary(canc.glm)

```
##
## Call:
## glm(formula = cases ~ age, family = poisson, data = cancer.data,
##
      offset = log(pop/2500))
##
## Deviance Residuals:
     Min
              10 Median 30
                                     Max
##
## -2.8520 -0.6424 -0.1067 0.7853 1.5468
##
## Coefficients:
             Estimate Std. Error z value Pr(>|z|)
##
## (Intercept) 1.9618 0.1741 11.270 < 2e-16 ***
## age55-59 1.0823 0.2481 4.363 1.29e-05 ***
## age60-64 1.5017 0.2314 6.489 8.66e-11 ***
## age65-69 1.7503 0.2292 7.637 2.22e-14 ***
## age70-74 1.8472 0.2352 7.855 4.00e-15 ***
## age75+ 1.4083 0.2501
                                5.630 1.80e-08 ***
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## (Dispersion parameter for poisson family taken to be 1)
##
```

¿Son estadísticamente significativas estas diferencias?

#### exp(confint(canc.glm))

```
## 2.5 % 97.5 %

## (Intercept) 4.953216 9.821960

## age55-59 1.809509 4.808601

## age60-64 2.859539 7.111934

## age65-69 3.685433 9.084775

## age70-74 4.005487 10.110915

## age75+ 2.495075 6.684026
```

#### Otras consideraciones

¿R² para GLM? No es tan sencillo como para modelos lineales.
 Existen aproximaciones, pero en general, no son fácilmente interpretables como un buen o mal ajuste del modelo.

#### Otras consideraciones

- ¿R² para GLM? No es tan sencillo como para modelos lineales.
   Existen aproximaciones, pero en general, no son fácilmente interpretables como un buen o mal ajuste del modelo.
- ¿otras distribuciones? Gamma (datos continuos, positivos, y asimétricos), Beta (continua, acotada entre 0 y 1)...

#### Otras consideraciones

- ¿R² para GLM? No es tan sencillo como para modelos lineales.
   Existen aproximaciones, pero en general, no son fácilmente interpretables como un buen o mal ajuste del modelo.
- ¿otras distribuciones? Gamma (datos continuos, positivos, y asimétricos), Beta (continua, acotada entre 0 y 1)...
- El ajuste en GLMs no se calcula por el método de mínimos cuadrados. Se calcula por el método de máxima verosimilitud (maximum likelihood). No lo estudiaremos, pero si necesitáis profundizar en el ajuste de modelos complejos, es el concepto más importante que hay que entender. Un buen sitio para empezar es el capítulo 20 de Whitlock & Schluter.

#### Resumen

 Los modelos lineales generalizados (GLMs) nos permiten modelar datos que no siguen una distribución normal

- Los modelos lineales generalizados (GLMs) nos permiten modelar datos que no siguen una distribución normal
- Las distribuciones más comunes son la binomial y la poisson, ambas discretas

- Los modelos lineales generalizados (GLMs) nos permiten modelar datos que no siguen una distribución normal
- Las distribuciones más comunes son la binomial y la poisson, ambas discretas
- Los GLM necesitan además una función de enlace, para transformar las estimaciones a la distribución elegida

- Los modelos lineales generalizados (GLMs) nos permiten modelar datos que no siguen una distribución normal
- Las distribuciones más comunes son la binomial y la poisson, ambas discretas
- Los GLM necesitan además una función de enlace, para transformar las estimaciones a la distribución elegida
- Para interpretar los coeficientes de un GLM, por tanto, hay que deshacer la función de enlace

- Los modelos lineales generalizados (GLMs) nos permiten modelar datos que no siguen una distribución normal
- Las distribuciones más comunes son la binomial y la poisson, ambas discretas
- Los GLM necesitan además una función de enlace, para transformar las estimaciones a la distribución elegida
- Para interpretar los coeficientes de un GLM, por tanto, hay que deshacer la función de enlace
- El proceso de ajuste de un GLM es similar al de un modelo lineal:
   Visualización, ajuste, comprobación de residuos, interpretación

- Los modelos lineales generalizados (GLMs) nos permiten modelar datos que no siguen una distribución normal
- Las distribuciones más comunes son la binomial y la poisson, ambas discretas
- Los GLM necesitan además una función de enlace, para transformar las estimaciones a la distribución elegida
- Para interpretar los coeficientes de un GLM, por tanto, hay que deshacer la función de enlace
- El proceso de ajuste de un GLM es similar al de un modelo lineal:
   Visualización, ajuste, comprobación de residuos, interpretación
- Los GLM aceptan todo tipo de combinaciones de predictores: categóricos, numéricos, o interacciones entre ellos.

#### Recetario de R

- comprobación de residuos: DHARMa::simulateResiduals(modelo, plot = TRUE)
- comprobación de sobredispersion (también con DHARMa): testDispersion(simulateResiduals(modelo))
- coeficientes: transformar con plogis (binomial) o con exp (poisson). ¡Cuidado con la interpretación!