Конспекты по линейной алгебре, 2 сем

Пак Александр

9 марта 2020 г.

Содержание

7	Линейные отображения		2
	7.1	Основные определения	2
	7.2	Матрица линейного отображения. Изоморфизм алгебр. Преобразование матрицы ли-	
		нейного отображения при замене базиса	5
	7.3	Инварианты линейного отображения	10
	7.4	Собственные числа и собственные вектора линейного оператора	16
	7.5	Оператор простой структуры. (о.п.с.)	
		Проекторы. Спектральное разложение о.п.с.	
		Функция от матрицы	20
	7.6	Комплексификаци линейного вещ. пространства. Продолжение вещ. линейного опера-	
		тора	29
	7.7	Минимальный многочлен. Теорема Кэли-Гамильтона	32
	7.8	Операторное разложение единицы. Корневые подпространства	36

7 Линейные отображения

7.1 Основные определения

Определение 1. U,V – линейные пространства над полем $K(\mathbb{R}/\mathbb{C})$

Линейным отображением \mathcal{A} называется $\mathcal{A}:U\to V$, обладающее свойством линейности:

 $\forall \lambda \in K, \forall u, v \in U$

$$\mathcal{A}(u + \lambda v) = \mathcal{A}(u) + \lambda \mathcal{A}(v)$$

Замечание.

- 1. Записываем не $\mathcal{A}(u)$, а $\mathcal{A}u$
- 2. "Поточечно" выполняются все арифметические операции, свойственные функциям
- 3. $\mathcal{A}\mathbb{O}_U = \mathbb{O}_V$

Примеры.

1. \mathbb{O} – нулевое отображение $U \to V$

$$\forall u \in U : \mathbb{O}u = \mathbb{O}_v$$

2. \mathcal{E} – тождественное отображение: $V \to V$

$$\forall v \in V : \mathcal{E}v = v$$

3. $U=V=P_n$ – многочлены степени до n

$$\mathcal{A}:V\to V$$

$$\mathcal{A}p = p'(t)$$
 – дифференциальный оператор

$$A(p_1 + \lambda p_2) = (p_1 + \lambda p_2)' = p_1' + \lambda p_2' = Ap_1 + \lambda Ap_2$$

Линейное отображение $\mathcal{A} = \frac{d}{dt}$

4.
$$U = \mathbb{R}^n \ V = \mathbb{R}^m$$

$$\mathcal{A} = (a_{ij})_{m \times n}$$

$$\mathcal{A}: x \in U \to y = \mathcal{A}x \in V$$

$$x_1 + \lambda x_2 \in \mathbb{R}^n \to y = \mathcal{A}(x_1 + \lambda x_2) = \mathcal{A}x_1 + \lambda \mathcal{A}x_2$$

5. $U \cong V$. То есть отображение, на котором строится изоморфизм является линейным.

Определение 2. $\lambda \in K \ \mathcal{A} : U \to V$

Произведение линейного отображения на скаляр называется линейное отображение

$$\mathcal{B} = \lambda \mathcal{A}$$

$$\mathcal{B}: U \to V \ \forall u \in U \ \mathcal{B}u = \lambda \mathcal{A}u$$

Определение 3. Суммой линейных отображений $\mathcal{A}, \mathcal{B}: U \to V$ называется $\mathcal{C}: U \to V$ $\forall u \in U \ \mathcal{C}u = \mathcal{A}u + \mathcal{B}u$ $\boxed{\mathcal{C} = \mathcal{A} + \mathcal{B}}$

Определение 4. $-\mathcal{A}$ – отображение противоположное \mathcal{A}

$$\forall u \in U \ (-\mathcal{A})u = -1 \cdot \mathcal{A}u$$

$$L(U, V) = Hom_K(U, V) = Hom(U, V) = \mathcal{L}(U, V)$$

$$L(U,V)$$
 – множество всех линейных отображений из U в V .

Линейное отображение = гомоморфизм с операциями $\lambda \mathcal{A}$ и $\mathcal{A} + \mathcal{B}$

Выполнены свойства 1–8 линейного пространства (проверить самим).

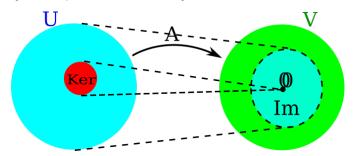
Значит
$$L(U,V)$$
 – линейное пространство

Определение 5. $A \in L(U, V)$

 $Ker \mathcal{A} = \{u \in U \mid \mathcal{A}u = \mathbb{O}_v\}$ – ядро линейного отображения.

Определение 6. $Im \mathcal{A} = \{v \in V = \mathcal{A}u \ \forall u \in U\} =$

 $\{v \in V \mid \exists u \in U \ v = \mathcal{A}u\}$ – образ линейного отображения.



Упр: $Ker\mathcal{A}$ и $Im\mathcal{A}$ - это подпространства соответственно пространств U и V. То есть они замкнуты относительно линейных операций.

Если $Ker \mathcal{A}$ конечномерное подпространство U, то

 $\overline{dim\ Ker\mathcal{A} = def\mathcal{A}}$ – дефект линейного отображения.

Если $Im\mathcal{A}$ конечномерное подпространство V, то

 $\overline{dimIm\mathcal{A}=rg\mathcal{A}}$ – ранг линейного отображения.

Утверждение. \mathcal{A} изоморфно между U и $V \Leftrightarrow$

- 1. $A \in L(U, V)$
- 2. $Im \mathcal{A} = V$
- 3. $Ker \mathcal{A} = \{0\}$ тривиально

Доказательство. \mathcal{A} изоморфно \Leftrightarrow взаимнооднозначное соответствие + линейность $-\mathcal{A} \in L(U,V)$

 $\mathbb{O}_u \leftrightarrow \mathbb{O}_v$, т. к. изоморфизм $\Rightarrow Ker \mathcal{A} = \{\mathbb{O}\}$

Пусть $Ker \mathcal{A} = \{0\}$

Докажем инъективность $v_1 = v_2 \Leftrightarrow u_1 = u_2$

 $v_1 = \mathcal{A}u_1 \ v_2 = \mathcal{A}u_2$

 $\mathbb{O} = v_1 - v_2 = \mathcal{A}u_1 - \mathcal{A}u_2 = \mathcal{A}(u_1 - u_2) = \mathbb{O}$ т. к. ядро тривиально.

Сюръективность. $Im\mathcal{A}=V\Leftrightarrow \forall v\in V:\exists u\in U\mathcal{A}u=v.$ Последнее и означает сюръекцию.

Определение 7. $\mathcal{A} \in L(U,V)$

- –интективно, если $Ker \mathcal{A} = \{0\}$
- -сюръективно, если $Im \mathcal{A} = v$
- -биективно \equiv изоморфизм, если интекция + сюр π екция.
- –эндоморфизм \equiv линейный оператор, если $U \equiv V$

 $End_k(V) = End(V) = L(V, V)$

 $-aemoмop\phi$ изм \equiv эндоморфизм + изоморфизм.

 $Aut_k(V) = Aut(V)$

Определение 8. Произведением линейных отображений \mathcal{A},\mathcal{B}

 $\mathcal{A} \in L(W, V) \quad \mathcal{B} \in L(U, W) \quad U \xrightarrow{\mathcal{B}} W \xrightarrow{\mathcal{A}} V$

называется $\mathcal{C} \in L(U,V): \mathcal{C} = \mathcal{A} \cdot \mathcal{B}$, которое является композицией функций, определяющих отображения \mathcal{A} и \mathcal{B} .

$$A \cdot B = A \circ B$$

$$\forall u \in U : (\mathcal{AB})u = \mathcal{A}(\mathcal{B}u)$$

Очевидно, \mathcal{C} – линейное отображение.

$$\Omega \xrightarrow{\mathcal{C}} U \xrightarrow{\mathcal{B}_{1,2}} W \xrightarrow{\mathcal{A}_{1,2}} V$$

Упр:

- 1. \mathcal{A}, \mathcal{B} изоморфизмы $\Rightarrow \mathcal{A} \cdot \mathcal{B}$ изоморфизм
- 2. $(\mathcal{A}_1 + \mathcal{A}_2)\mathcal{B} = \mathcal{A}_1\mathcal{B} + \mathcal{A}_2\mathcal{B}$

$$\mathcal{A}(\mathcal{B}_1 + \mathcal{B}_2) = \mathcal{A}\mathcal{B}_1 + \mathcal{A}\mathcal{B}_2$$
 – дистрибутивность

- 3. $\mathcal{A}(\mathcal{BC}) = (\mathcal{AB})\mathcal{C}$ ассоциативность
- 4. $\lambda AB = A\lambda B$

End(V) – ассоциативная унитарная алгебра

$$\mathcal{E}$$
 – единица $\mathcal{E}\mathcal{A}=\mathcal{A}\mathcal{E}$

Определение 9. $A \in L(U, V)$ изоморфно.

$$\forall v \in V \exists ! u \in U : v = \mathcal{A}u$$

$$\mathcal{A}^{-1}:V\to U$$

$$\mathcal{A}^{-1}v = u$$

$$Ynp: \mathcal{A}^{-1} \in L(V,U)$$

$$\mathcal{A}^{-1}\mathcal{A} = \mathcal{E}_v \quad \mathcal{A}\mathcal{A}^{-1} = \mathcal{E}_u$$

$$\mathcal{A} \in End(U)$$
 – линейный оператор

$$\mathcal{A}^{-1} \in End(V)$$
 – обратный оператор

Определение 10. $U_0 \subset U$ $\mathcal{A} \in L(U,V)$

Cужением линейного отображения $\mathcal A$ на линейное подпространство U_0 называется

$$\mathcal{A}|_{U_0}: U_0 \to V \quad \forall u \in U_0 \ \mathcal{A}|_{U_0} u = \mathcal{A}u$$

Утверждение. \mathcal{A} изоморфизм $\in L(U,V) \Rightarrow \mathcal{A}|_{U_0} \in L(U_0,Im(\mathcal{A}|_{U_0}))$ – изоморфизм

Примеры.

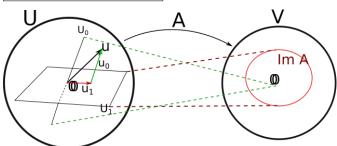
- 1. $0: U \to U$ не сюръекция, не инъекция, эндоморфизм, не автоморфизм.
- 2. $\mathcal{E}: U \to U$ автоморфизм
- 3. $\mathcal{A} = \frac{d}{dt} \ \mathcal{A}: P_n \to P_n$ эндоморфизм, не инъекция, не сюръекция.
- 4. $x \in \mathbb{R}^n \to y = \mathcal{A}x \in \mathbb{R}^n$ эндоморфизм.

Сюръекция $\Leftrightarrow rg\mathcal{A} = n \Leftrightarrow \exists \mathcal{A}^{-1} \Leftrightarrow$ инъекция.

То есть автоморфизм.

Теорема 1 (о rg и def линейного отображения). $\mathcal{A} \in L(U,V)$

$$rg\mathcal{A} + def\mathcal{A} = dimU$$



Доказательство. $U_0 = Ker \mathcal{A}$

Дополним линейное пространство U_1 до пр-ва U:

$$U = U_0 \oplus U_1 \quad U_1 \cap U_0 = \{0\}$$

 $\forall u \in U : u = u_0 + u_1$ (единственным образом)

$$\mathcal{A}u = \mathcal{A}u_0 + \mathcal{A}u_1 = \mathcal{A}u_1 \quad Im\mathcal{A} = \mathcal{A}(U_1)$$

$$\mathcal{A}_1 = \mathcal{A}|_{U_1} : U_1 \to Im\mathcal{A}$$

 \mathcal{A}_1 – изоморфизм? $Im\mathcal{A}_1=Im\mathcal{A}$ – сюръекция

$$\begin{cases} \forall w \in Ker \mathcal{A}_1 \in U_1 \\ Ker A_1 \subset Ker A = U_0 \end{cases} \Rightarrow w \in U_1 \cap U_0 = \{\emptyset\} \Rightarrow Ker \mathcal{A}_1 = \{\emptyset\} \Rightarrow \mathcal{A}_1$$
 изоморфизм.

 $U_1 \cong Im\mathcal{A} \Leftrightarrow dimU_1 = dim(Im\mathcal{A})$ – инъекция.

T. к.
$$U = U_0 \oplus U_1$$
, то $dimU = dimU_0 + dimU_1 = dim Ker \mathcal{A} + dim Im \mathcal{A}$

Следствие 1 (Характеристика изоморфизма).

 $\mathcal{A} \in L(U,V)$ Следующие условия эквивалентны:

- 1. \mathcal{A} изоморфно
- 2. dimU = dimV = rqA
- 3. dimU = dimV $Ker \mathcal{A} = \{0\} \Leftrightarrow def \mathcal{A} = 0$

Следствие 2. $A \in End(V)$ Следующие условия эквивалентны:

- 1. $A \in Aut(V)$
- 2. dimV = rqA
- 3. $Ker \mathcal{A} = \{0\} \Leftrightarrow def \mathcal{A} = 0$

7.2 Матрица линейного отображения. Изоморфизм алгебр. Преобразование матрицы линейного отображения при замене базиса.

 $\mathcal{A} \in L(U, V)$

 $\xi_1 \dots \xi_n$ базис U

 $\eta_1 \dots \eta_m$ базис V

$$\forall u \in U \ u = \sum_{i=1}^{n} u_i \xi_i \leftrightarrow u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n(\mathbb{C}^n)$$

 $\mathcal{A}u = \mathcal{A}(\sum_{i=1}^n u_i \xi_i) = \sum_{i=1}^n u_i \mathcal{A}\xi_i$ Достаточно знать, как \mathcal{A} работает на базисных векторах $\xi_1 \dots \xi_n$

 $Im\mathcal{A} = span(\mathcal{A}\xi_1, \mathcal{A}\xi_2, \dots, \mathcal{A}\xi_n)$

$$\mathcal{A}\xi_{i} \in V = \sum_{j=1}^{m} a_{ji}\eta_{j} \leftrightarrow A_{i} = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ \vdots \\ a_{mi} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{m}(\mathbb{C}^{m}) \quad a_{ji} \in \mathbb{R}(\mathbb{C})$$

 $A = (A_1 \dots A_i \dots A_n) = (a_{ij})_{m \times n}$ матрица линейного отображения $\mathcal A$ относительно базисов (ξ, η)

Частный случай: $\mathcal{A} \in End(V): \underset{e_1...e_n}{V} \to \underset{e_1...e_n}{V}$ $A = (a_{ji})_{n \times n}$ — матрица линейного оператора $Ae_i = \sum_{i=1}^n a_{ji}e_j$

Примеры.

1.
$$\mathcal{E}: \underset{e_1...e_n}{V} \to \underset{e_1...e_n}{V} \quad \mathcal{E}e_i = e_i \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0\\0\\\vdots\\1\\\vdots\\0 \end{pmatrix} \leftrightarrow E_{m \times n} = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0\\ \dots & 1 & \dots\\0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

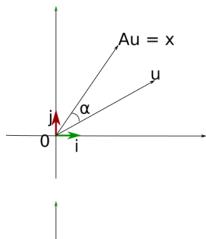
2.

$$\mathcal{E}: \underset{e'_{1}\dots e'_{n}}{V} \to \underset{e_{1}\dots e_{n}}{V}$$

$$\mathcal{E}e'_{i} = \sum_{j=1}^{n} t_{ji}e_{j} \leftrightarrow T_{i} = \begin{pmatrix} t_{1i} \\ \vdots \\ t_{ni} \end{pmatrix}$$

$$[\mathcal{E}]_{e} = T = \begin{pmatrix} t_{1i} \\ \vdots \\ t_{ni} \end{pmatrix} = T_{e \to e'}$$

3.



$$\mathcal{A}: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
$$v = \mathcal{A}u$$

Поворот векторов в плоскости на угол α . Очевидно, линейный оператор.

$$\mathcal{A}_{i} = \cos \alpha i + \sin \alpha j \leftrightarrow \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix}$$
$$\mathcal{A}_{j} = -\sin \alpha i \cos \alpha j \leftrightarrow \begin{pmatrix} -\sin \alpha \\ \cos \alpha \end{pmatrix}$$
$$\mathcal{A} \leftrightarrow \mathcal{A} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

4.
$$\mathcal{A}: \stackrel{1,t,t^2}{p_2} \to \stackrel{1,t,t^2}{p_2}$$

$$\mathcal{A} = \frac{d}{dt}$$

$$\mathcal{A}1 = 1' = 0 \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{A}t = t' = 1 \leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{A}: p_2 \to p_1$$

$$1,t,t^2 \to 1,t$$

$$\mathcal{A} = \frac{d}{dt} \leftrightarrow \mathcal{A} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Утверждение. $L(U,V) \cong M_{m \times n}$

 $(Линейное пространство матриц с вещ. (компл.) элементами размерности <math>m \times n.$

Биекция. $\mathcal{A} \to A_{m \times n}$ – поняли, как сопоставлять.

Теперь обратно. Пусть $A_{m \times n} = (a_{ij})$

$$U$$
 $\xi_1 \dots \xi_n$ базис $\mathcal{A}: U \to V$ V $\eta_1 \dots \eta_m$ базис $\mathcal{A}\xi_i = \sum\limits_{i=1}^m a_{ji}\eta_j \in V$

$$\forall u \in U \ u = \sum_{i=1}^{n} u_i \xi_i$$
$$\mathcal{A}u = \sum_{i=1}^{n} u_i \mathcal{A}\xi_i \in V \Rightarrow \mathcal{A} \in L(U, V) \ \mathcal{A}, \mathcal{B} \leftrightarrow A, B$$

$$\forall \lambda \in K \ \mathcal{A} + \lambda \mathcal{B} \stackrel{?}{\leftrightarrow} A + \lambda B$$

$$(\mathcal{A} + \lambda \mathcal{B})\xi_i = \mathcal{A}\xi_i + \lambda \mathcal{B}\xi_i = \sum_{j=1}^m a_{ji}n_j + \lambda \sum_{j=1}^m b_{ji}\eta_j = \sum_{j=1}^m (a_{ji} + \lambda b_{ji})\eta_j \leftrightarrow c_i = A_i + \lambda B_i \leftrightarrow A + \lambda B \Rightarrow$$

линейность \Rightarrow изоморфизм.

$$A + \lambda B \leftrightarrow A + \lambda B$$

$$\mathcal{AB} \leftrightarrow A \cdot B$$

$$\mathcal{A}, \mathcal{A}^{-1} \leftrightarrow A, A^{-1}$$

 $End(V) \cong M_{n \times n}$ – ассоциативные унитарные алгебры. (Координатный изоморфизм).

Алгебры изоморфны, т.к. сохраняются свойства дистрибутивности, ассоциативности и т. д.

 ${\it H}$ не особо понял, что мы дальше делаем, но y меня это записано

$$U\xi_1 \dots \xi_n \quad \forall u \in U \leftrightarrow u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}$$
$$V\eta_1 \dots \eta_m \qquad u = \sum_{i=1}^n u_i \xi_i$$

$$\forall v \in V \leftrightarrow v = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}$$

$$v = \sum_{j=1}^{m} v_j \eta_j$$

$$\mathcal{A} \in L(U,V) \underset{\xi,\eta}{\longleftrightarrow} A$$

$$\sum_{j=1}^{m} v_j \eta_j = v = \mathcal{A}u = \sum_{i=1}^{n} u_i \mathcal{A}\xi_i = \sum_{i=1}^{n} u_i \sum_{j=1}^{m} a_{ji} \eta_j = \sum_{j=1}^{m} (\sum_{i=1}^{n} u_i a_{ji}) \eta_j$$

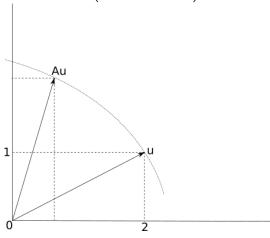
Гак как координаты определяются единственным образом:

$$v_j = \sum_{i=1}^n a_{ji} u_i \quad \leftrightarrow \quad v = Au \quad \leftrightarrow v = Au$$

Примеры.

1. \mathcal{A} поворот на угол α

$$(i,j) \leftrightarrow A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$

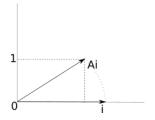


$$\alpha = 45^{\circ} \quad A = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$

$$u \leftrightarrow u = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$v = Au \leftrightarrow v = Au = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{3\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$

$$i \leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$\mathcal{A}i \leftrightarrow \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$$



2.
$$A = \frac{d}{dt} : p_2 \to p_2$$
 $1,t,t^2 \to 1,t,t^2$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$u(t)$$

$$(3t^3 + 6t + 4)' = 6t + 6$$

$$3t^2 + 6t + 4 = \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$Au \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} \leftrightarrow 6 + 6t$$

Теорема 1 (Преобразование матрицы линейного отображения при замене базиса). $\mathcal{A} \in L(U, V)$

$$U \quad \xi = (\xi_1 \dots \xi_n) \quad - \text{ базисы } \quad \mathcal{A} \xrightarrow{(\xi,\eta)} A$$

 $\xi' = (\xi'_1 \dots \xi'_n)$
 $T_{\eta \to \eta'} \quad - \text{ матрица перехода}$

$$T_{\eta o \eta'}$$
 – матрица перехода $V \quad \eta = (\eta_1 \dots \eta_m) \quad o$ базисы $\mathcal{A} \xrightarrow{(\xi', \eta')} A'$ $\eta' = (\eta'_1 \dots \eta'_m)$ $\mathcal{A}' = T_{\eta o \eta'}^{-1} \cdot A \cdot T_{\xi o \xi'}$

Ну видимо сейчас доказательство, но я не уверен.

Доказательство.

$$\begin{array}{ccc}
U & \stackrel{\mathcal{A}}{\Rightarrow} & V \\
\xi_1 \dots \xi_n & & \downarrow \uparrow & & \downarrow \uparrow \mathcal{E}_v \\
\mathcal{E}_u \uparrow \uparrow & & \downarrow \uparrow \mathcal{E}_v \\
U & \stackrel{\mathcal{A}}{\Rightarrow} & V \\
\xi_1' \dots \xi_n' & & & \eta_1' \dots \eta_m
\end{array}$$

$$\mathcal{A} = \mathcal{E}_v^{-1} \mathcal{A} \mathcal{E}_u \leftrightarrow A' = T_{\eta \to \eta'}^{-1} A T_{\xi \to \xi'}$$

$$\mathcal{AB} \leftrightarrow AB$$

$$\mathcal{A}^{-1} \leftrightarrow \mathcal{A}^{-1}$$

$$\mathcal{E}_v^{-1} \leftrightarrow T_{\eta \to \eta'}^{-1}$$
 Смотри пример 2

Следствие 1.

$$\mathcal{A} \in End(V)$$
 $\mathcal{A}: \underset{e_1 \dots e_n}{V} \to \underset{e_1 \dots e_n}{V}$ $e_1 \dots e_n$ basuc $V \leftrightarrow A$

$$e'$$
 e' $fasuc \leftrightarrow A'$

$$e'_1 \dots e'_n$$
 basuc $\leftrightarrow A'$
 $A: V \xrightarrow{A'} V$
 $T = T_{e \rightarrow e'}$

$$T = T_{e \to e}$$

$$A' = T^{-1}AT$$

Замечание. В условиях теоремы
$$v=\mathcal{A}u \stackrel{\langle \xi,\eta\rangle}{\longleftrightarrow} v=Au$$
 $V=T_{\eta\to\eta'}V'$

$$U = T_{\xi \to \xi'} U'$$

$$T_{\eta \to \eta'} v' = A T_{\xi \to \xi'} u'$$

$$v' = T_{\eta \to \eta'}^{-1} A T_{\xi \to \xi'} u'$$

7.3 Инварианты линейного отображения

Инвариант - свойство, которое сохраняется при некоторых определенных преобразованиях

$$v = Au \leftrightarrow v = Au$$

Форма записи действия линейного отображения на вектор инвариантна относительно замены базиса. v' = A'u'

Определение 1. $A_{m \times n}$

$$ImA = span(A_1, A_2, \dots A_n) = \{ \sum_{i=1}^n \alpha_i A_i | \alpha_i \in K \} = \{ y = Ax \in \mathbb{R}^m(\mathbb{C}^m) | x \in \mathbb{R}^n(\mathbb{C}^n) \}$$
$$x = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$$

rgA = dimImA - ранг матрицы

 $KerA=\{x\in\mathbb{R}^n(\mathbb{C}^n)|Ax=\mathbb{O}\}=$ {множество решений СЛОУ } — ядро матрицы dimKerA=n-rgA=defA — дефект матрицы $\boxed{rgA+defA=n}$ — аналогично теореме о ранге и дефекте

Теорема 1. $\forall \mathcal{A} \in L(U, V)$

$$rg\mathcal{A} = rgA$$
$$def\mathcal{A} = defA$$

rde матрица A – матрица линейного отображения в некоторых базисах пространств U и V. $rg\mathcal{A}$, $def\mathcal{A}$ инвариантны относительно выбора базиса.

$$\mathcal{A}$$
оказательство. $\mathcal{A} \leftrightarrow \underset{(\xi,\eta)}{A} \xi = (\xi_1 \dots \xi_n)$ базис U
 $\eta = (\eta_1 \dots \eta_m)$ базис V
 $Im \mathcal{A} = span(\mathcal{A}\xi_1 \dots \mathcal{A}\xi_n)$
 $\mathcal{A}\xi_i \overset{\longleftrightarrow}{\cong} A_i$

Координатный изоморфизм.

Пусть $rgA = k \Rightarrow k$ столбцов линейно независимы, а остальные – их линейная комбинация.

По свойствам изоморфизма это означает, то из $\mathcal{A}\xi_1\dots\mathcal{A}\xi_n$ k линейно независимые, а остальные – их линейная комбинация $\Rightarrow rg\mathcal{A} = dim Im \mathcal{A} = k$

$$dimU = rg\mathcal{A} + def\mathcal{A}$$

$$\parallel \qquad \qquad \parallel$$

$$n \qquad rgA$$

$$\parallel$$

$$k$$

 $def\mathcal{A}=n-rgA=n-k=dim$ пространства решений Ax=0=defA

Следствие 1. A изоморфизм $\Leftrightarrow A$ невырожденная ($\exists A^{-1}$), где A матрица в некотором базисе.

Доказательство. Изоморфизм
$$\Leftrightarrow \frac{defA=0}{dim U=dim V} \Leftrightarrow rgA=n \Leftrightarrow A$$
 невырожденная. \square

Теорема 2. det A не зависит от выбора базиса пространства V (т.е. является инвариантом относительно выбора базиса). И при этом $det \mathcal{A} = det A$, где A – матрица оператора \mathcal{A} в некотором базисе.

Доказательство. $V e_1 \dots e_n$

$$det \mathcal{A} = det(\mathcal{A}e_1 \dots \mathcal{A}e_n)$$

$$\mathcal{A}e_k = \sum_{i_k=1}^n a_{i_k k} e_{i_k} \xrightarrow{A=(a_{ij})} A_k = \begin{pmatrix} a_{1k} \\ \vdots \\ a_{nk} \end{pmatrix} = (\det n\text{-форма, т. е. полиномиальная форма)$$

$$= \sum_{i_1=1}^n \sum_{i_2=2}^n \dots \sum_{i_n=n}^n a_{i_1 1} a_{i_2 2} \dots a_{i_n n} \det(e_{i_1}, e_{i_2} \dots e_{i_n}) = (n\text{-форма} - 2 \text{ одинаковых аргумента} \Rightarrow \det = 0)$$

$$i_1=1 \ i_2=2 \qquad i_n=n$$

$$(-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} \quad det(e_1...e_n)=1$$

$$= \sum_{\sigma=(i_1...i_n)} a_{i_11} a_{i_22} \dots a_{i_nn} \stackrel{(-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} \quad det(e_1...e_n)=1}{\det(e_{i_1} \dots e_{i_n})} = \sum_{\sigma=(i_1...i_n)} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_11} a_{i_22} \dots a_{i_nn} = \det A$$

$$e_1'\dots e_n'$$
 базис V

$$T = T_{e \to e'}$$

$$det \mathcal{A} = det A' \stackrel{?}{=} det A$$

$$A' = T^{-1}AT$$

$$detA' = detT^{-1} \cdot detA \cdot detT = detA$$

Определение 2. А, В называются подобными, если

 \exists невырожденная $C:B=C^{-1}AC$

Примеры. Матрицы линейного оператора в разных базисах подобны

$$A' = T^{-1}AT$$

$$A, B$$
 подобны $\Rightarrow det A = det B$

Следствие 1. f - n-форма на V

$$\forall \xi_1 \dots \xi_n \ \forall \mathcal{A} \in End(V)$$

$$\Rightarrow \left[f(\mathcal{A}\xi_1 \dots \mathcal{A}\xi_n) = \det \mathcal{A} \ f(\xi_1 \dots \xi_n) \right]$$

Доказательство. $f(A\xi_1 \dots A\xi_n) =$

$$g(\xi_1 \dots \xi_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \cdot g(e_1 \dots e_n) =$$

$$det(\xi_1 \dots \xi_n) \cdot f(\mathcal{A}e_1 \dots \mathcal{A}e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) \sum_{\sigma} (-1)^{\mathcal{E}(\sigma)} a_{i_1 1} \dots a_{i_n n} \cdot f(e_1 \dots e_n) = det(\xi_1 \dots \xi_n) =$$

$$\mathcal{A}e_k = \sum_{k=1}^n a_{i_k k} e_{i_k} = \underbrace{\det(\xi_1 \dots \xi_n) f(e_1 \dots e_n)}_{f(\xi_1 \dots \xi_n)} \underbrace{\det A}_{\det \mathcal{A}}$$

Замечание. A – линейный оператор, $B_{n\times n}$

$$AB = (AB_1 \ AB_2 \dots AB_n)$$

$$det(AB) = det(AB_1 \dots AB_n) =$$

$$= det A \cdot det(B_1 \dots B_n) = det A \cdot det B$$

Следствие 2. $\mathcal{A}, \mathcal{B} \in End(V)$

$$det(\mathcal{AB}) = det\mathcal{A} \cdot \mathcal{B}$$

Доказательство. $det(AB) = det(AB) = detA \cdot detB = detA \cdot detB$

Следствие 3. $\mathcal{A} \in Aut(V)$

$$\Leftrightarrow det \mathcal{A} \neq 0$$

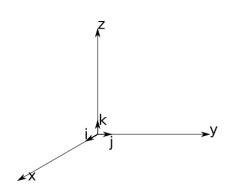
Причем $det \det A^{-1} = \frac{1}{\det A}$

Доказательство. Из следствия 2

$$\mathcal{A}\mathcal{A}^{-1} = \mathcal{A}^{-1}\mathcal{A} = \mathcal{E}$$

$$det \mathcal{A} \cdot det \mathcal{A}^{-1} = det \mathcal{E} = 1 \Rightarrow \dots$$

Примеры. V_3



$$V_{abc ext{-правая тройка}} = \overline{a}\overline{b}\overline{c}_{\text{смешанное пр-e}} = f(\overline{a}\overline{b}\overline{c}_{3 ext{-форма}})$$
 $\mathcal{A} \in End(V_3) \ u \in V_3 o v = \mathcal{A}u \in V_3$

Как поменяется объем параллелепипеда при линейном преобразовании?

 $\mathcal{A}(V_{(\overline{a}\overline{b}\overline{c})}) = f(\mathcal{A}\overline{a}, \mathcal{A}\overline{b}, \mathcal{A}\overline{c}) = det\mathcal{A} \cdot f(\overline{a}, \overline{b}, \overline{c}) = det\mathcal{A} \cdot V(\overline{a}\overline{b}\overline{c})$ Объем увеличится в λ раз. $\lambda = |det A|$

1. $\mathcal{A}: V_3 \to V_3$

Оператор подобия

 $\forall u \in V_3 : \mathcal{A}u = \mu u, \mu \in \mathbb{R}$

$$A\bar{i} = \mu \bar{i} \leftrightarrow \begin{pmatrix} \mu \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A\bar{j} = \mu \bar{j} \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ \mu \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A\bar{k} = \mu \bar{k} \leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \mu \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} \mu & 0 & 0 \\ 0 & \mu & 0 \\ 0 & 0 & \mu \end{pmatrix}$$

 $\lambda = |det \mathcal{A}| = |det A| = |\mu^3|$

2. $\mathcal{A}: V_3 \to V_3$

Оператор поворота

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha_1 \\ \cos \beta_1 \\ \cos \beta_1 \\ \cos \gamma_1 \end{pmatrix}$$

$$A: \quad \bar{j} \to e_1 \nearrow \begin{pmatrix} \cos \alpha_2 \\ \cos \beta_2 \\ \cos \gamma_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha_3 \\ \cos \beta_3 \\ \cos \beta_3 \\ \cos \gamma_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \cos \alpha_3 \\ \cos \beta_3 \\ \cos \gamma_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} e_i | = 1 \\ (e_i, e_j) = 0 \\ i \neq j \end{pmatrix}$$

$$\|A(V_{a\bar{b}\bar{c}})\| = \det A \cdot V_{a\bar{b}\bar{c}} = V_{a\bar{b}\bar{c}}$$

$$A = \begin{pmatrix} \cos \alpha_1 & \cos \alpha_2 & \cos \alpha_3 \\ \cos \beta_1 & \cos \beta_2 & \cos \beta_3 \\ \cos \gamma_1 & \cos \gamma_2 & \cos \gamma_3 \end{pmatrix}$$

$$\det A = |\cdots| \underbrace{e_1 e_2 e_3}_{\text{Смешанное произведение}} = 1$$

$$(\det A)^2 = \det A \cdot \det A^T = \det(AA^T) = \det \begin{pmatrix} (e_1, e_1) & (e_1, e_2) & (e_1, e_3) \\ (e_2, e_1) & (e_2, e_2) & (e_2, e_3) \\ (e_3, e_1) & (e_3, e_2) & (e_3, e_3) \end{pmatrix} = \det E = 1$$

$$|\det A| = 1$$

Утверждение. A,B подобные матрицы $\Rightarrow trA = trB$

trace = cлed

Доказательство. A, B подобные \Rightarrow

 $\exists \ C$ невырожденная: $C^{-1}(AC) = B$

$$trB = \sum_{i=1}^{n} b_{ii} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} C_{ij}^{"-1"}(AC)ji = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{k=1}^{n} C_{ij}^{"-1"} a_{jk} C_{ki} = \sum_{j=1}^{n} \sum_{k=1}^{n} a_{jk} \sum_{\substack{i=1 \ \delta_{ki}}}^{n} C_{ki} C_{ij}^{"-1"} = \sum_{k=1}^{n} a_{kk} = trA$$

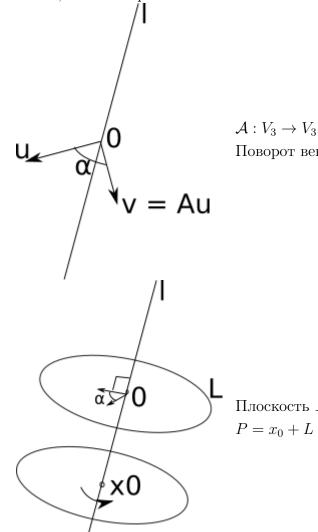
$$\delta_{kj} = \begin{bmatrix} 1, k = j \\ 0, k \neq j \end{bmatrix} CC^{-1} = E$$

Определение 3. trA = trA, $\epsilon de\ A$ – матрица оператора в некотором базисе. trA = trA' – не зависит от выбора базиса, т.к. $A\ u\ A'$ подобны.

Определение 4. $L \subset V$ L инвариантно относительно $\mathcal{A} \in End(V)$ если $\forall u \in L : \mathcal{A}u \in L$

Примеры.

- 1. \mathbb{O}, V инвариантны относительно \mathcal{A}
- 2. $Ker \mathcal{A}, Im \mathcal{A}$ инвариантны относительно \mathcal{A}



Поворот вектора(пр-ва) относительно оси l на угол α

Плоскость $\perp l$ инвариантна относительно \mathcal{A} $P = x_0 + L$ инвариантно

Теорема 3. $L \subset B$ $\mathcal{A} \in End(V)$. Линейное пространство инвариантно относительно \mathcal{A} $\Rightarrow \exists$ базис пространства V, т.ч. матрица оператора $\mathcal A$ в этом базисе

будет иметь вид: $A = \begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ \hline 0 & A_3 \end{pmatrix}$

 $A_1k \times k$ где k = dim L

Доказательство. $L = span(e_1 \dots e_k)$ базис

Дополним до базиса $V: e_1 \dots e_k e_{k+1} \dots e_n$

$$e_{i} \in L \Rightarrow \underset{1 \leq i \leq k}{\mathcal{A}} e_{i} \in L = \sum_{m=1}^{k} a_{mi} e_{m} + \sum_{m=k+1}^{n} 0 \cdot e_{m} \leftrightarrow A_{i}^{1} = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{ki} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{A}e_i_{k+1 \leq i \leq n} = \sum_{j=1}^n a_{ij}e_j \leftrightarrow A_i^{2,3} = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{ni} \end{pmatrix} \Rightarrow A = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{ki} \end{pmatrix}$$

Следствие 1. $V = \bigoplus_{i=1}^m L_i$ L_i инвариантно \mathcal{A} $\Rightarrow \exists$ базис np-ва V, в котором матрица оператора \mathcal{A} будет иметь блочно-диагональный вид:

$$A = \begin{pmatrix} A^1 & \dots & 0 \\ & A^2 & \\ 0 & & A^n \end{pmatrix}$$
 $\begin{pmatrix} A^i \\ pasмерность матрицы \end{pmatrix} = dim L_i$

Доказательство. $L_1 = span(e_i^1 \dots e_i^{i_k})$

т.к. \bigoplus , то базис V – объединение базисов L_i

$$V = span(e_1^1 \dots e_m^{i_m})$$

 $\mathcal{A}^j e_i \in L_i \Rightarrow$ раскладываем по базису $L_i \Rightarrow$

на остальных позициях в столбике матрицы оператора будут нули.

Следствие 2.
$$V=\bigoplus_{i=1}^m L_i$$
 L_i инвариантно относительно \mathcal{A} $\mathcal{A}\in End(V)\Rightarrow V=\bigoplus_{i=1}^m Im\mathcal{A}|_{L_i}$

Доказательство.
$$V = \bigoplus_{i=1}^m L_i \Rightarrow \forall \ u \in V \ \exists ! u = \sum_{i=1}^m u_i \in L_i$$

$$Im\mathcal{A} \subset \sum_{i=1}^{m} Im\mathcal{A}|_{L_i}$$

$$v \in Im\mathcal{A} = \mathcal{A}u = \sum_{i=1}^m \mathcal{A}u_i \in Im\mathcal{A}|_{L_i}$$
Верно и " \supset "

Пусть
$$v_i \in Im \mathcal{A}|_{L_i} : v_i = \mathcal{A}u_i, u_i \in L_i$$

$$\sum_{i=1}^m v_i = \sum_{i=1}^m \mathcal{A}u_i = \mathcal{A}(\sum_{i=1}^m u_i \in V) \in Im \mathcal{A}$$

$$Im \mathcal{A} = \sum_{i=1}^m Im \mathcal{A}|_{L_i}$$

$$v_i \in Im\mathcal{A}|_{L_i}$$

$$v_i = \mathcal{A}u_i \quad u_i \in L_i$$

$$v_i = \mathcal{A}u_i \quad u_i \in L_i$$

$$\sum_{i=1}^m v_i = 0 \longleftarrow$$

$$T$$
.к. L_i инвариантна $\Rightarrow \mathcal{A}u_i \in L_i \Rightarrow v_i \in L_i$, но L_i дизъюнктны $\nwarrow \Rightarrow \forall i : v_i = \emptyset$ $\Rightarrow Im \mathcal{A}|_{L_i}$ дизъюнктны $\Rightarrow \bigoplus$

7.4Собственные числа и собственные вектора линейного оператора.

 $\mathcal{A} \in End(v)$ V линейное пространство над K

Определение 1. $\lambda \in K$ – собственное число (с.ч.) линейного оператора A, если $\exists \ | v \in V \neq \emptyset \ |$, который называется **собственным вектором** (с.в.), такой что $| \mathcal{A}v = \lambda v |$

Пусть
$$v : Av = \lambda v \Leftrightarrow (A - \lambda \mathcal{E})v = 0 \Leftrightarrow v \in Ker(A - \lambda \mathcal{E})$$

Определение 2. $V_{\lambda} = Ker(\mathcal{A} - \lambda \mathcal{E}) = \{c.s.\ v\ u\ \mathbb{0}\}$ называется собственным подпространством. $\gamma(\lambda) := \dim V_{\lambda} \, \big| \,$ - геометрическая кратность с.ч.

$$\gamma \ge 1$$

 V_{λ} и $\gamma(\lambda)$ – инварианты относительно выбора базиса.

$$v \in V_{\lambda}$$
 $Av = \lambda v \stackrel{?}{\in} V_{\lambda}$

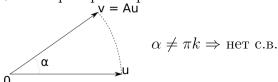
$$\mathcal{A}(\lambda v) = \lambda \mathcal{A}v = \lambda^2 v = \lambda(\lambda v)$$

Примеры.

1. \mathcal{A} – оператор подобия:

$$\mathcal{A}v = \mu \cdot v \quad \mu \in K$$
 μ с.ч. $V_{\lambda} = V$

2. \mathcal{A} – оператор поворота на плоскости на угол α \mathbf{v} = Au



3. Пусть
$$\lambda$$
 с.ч.= 0 $\mathcal{A}v = 0$ с.в. $\neq 0 \Leftrightarrow \ker \mathcal{A}$ нетривиально $\Leftrightarrow \mathcal{A}$ не автоморфизм $\Leftrightarrow \mathcal{A}$ необратимо $\Leftrightarrow \det \mathcal{A} = 0$

$$4. \ \mathcal{A}: V \to V$$

$$v_1\dots v_n$$
 базис, т.ч. $A=egin{pmatrix} \lambda_1 & \dots & 0 \ \dots & \dots & \dots \ 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}=diag(\lambda_1\dots\lambda_n)=\Lambda$

Базис состоит из с.в. отвечающих с.ч. $\lambda_1 \dots \lambda_n$

$$\mathcal{A}v_i = \lambda_i v_i \quad A_i = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \lambda_i \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda$$
 – с.ч. v с.в. $\neq \mathbb{O} \Leftrightarrow Ker(\mathcal{A} - \lambda \mathcal{E})$ нетривиально $\Leftrightarrow det(\mathcal{A} - \lambda \mathcal{E}) = 0$

Определение 3. $\chi_{\mathcal{A}}(t) = det(\mathcal{A} - t\mathcal{E})$ – характеристический многочлен оператора $\mathcal{A}, t \in K$

$$Ve_1 \dots e_n$$
 базис $\mathcal{A} \leftrightarrow A$

 $\chi_{\mathcal{A}}(t) = det(\mathcal{A} - t\mathcal{E}) = det(A - tE)$ т.к. det оператора инвариантен относительно выбора базиса.

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det(\mathcal{A} - t\mathcal{E}) = \det(A - t\mathcal{E})$$
 т.к. \det оператора инварг
 $\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det(A - t\mathcal{E}) = \begin{vmatrix} (a_{11} - t) & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & (a_{22} - t) & \dots & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & \dots & (a_{nn} - t) \end{vmatrix} =$

$$= (-1)^n t^n + (-1)^{n-1} (a_{11} + \dots + a_{nn}) t^{n-1} + \dots + \det_{\det \mathcal{A}}$$

По теореме Виета: $det \mathcal{A} = \lambda_1 \dots \lambda_n$ корни $\chi_{\mathcal{A}(t)}$

$$\underline{\underline{\lambda} \in K}$$
 с.ч. $\Leftrightarrow \chi_{\mathcal{A}}(\lambda) = 0 \ \ (\underline{\underline{\lambda} \in K})$

 λ корень характеристического многочлена.

 $k=\mathbb{C}\Rightarrow n$ с.ч. с учетом кратности корней характеристического многочлена.

 $k=\mathbb{R}\Rightarrow$ только вещественные корни χ_A будут с.ч.

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = (-1)^n \prod_{\lambda \text{ корень}} (t - \lambda)^{\alpha(\lambda)}$$

 $\alpha(\lambda)$ называется алгебраической кратностью с.ч. λ (если $\lambda \in K$)

Определение 4. Множесство всех с.ч. с учетом алгебраической кратности называется **спектром** линейного оператора. $(\lambda, \alpha(\lambda))$

Спектр – простой, если все с.ч. попарно-различны.

$$\alpha(\lambda) = 1 \ \forall \ \lambda$$

Немножко про алгебраическую кратность

$$f(t) = a_n t^n + a_{n-1} t^{n-1} + \ldots + a_1 t + a_0 = a_n \prod_{a = \text{KODPHS}} (t - a)^{m_a}$$

$$a$$
–корень $f \Leftrightarrow f(a) = 0 \Leftrightarrow f \ \vdots \ (t-a)$

$$\Leftrightarrow f(t) = (t - a)^m g(t)$$

 a_0 – произведение всех корней с учетом кратности = $(-1)^n \prod a$ а-корень с учетом кратности

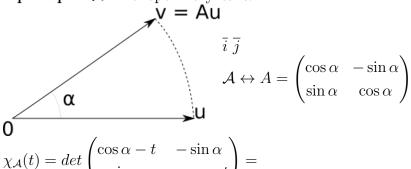
$$\det \mathcal{A} = \lambda_1 \dots \lambda_n$$

$$(-1)^n t^n + \dots = (-1)^n (t - a_1)(t - a_2) \dots (t - a_n)$$

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = (-1)^n t^n + \dots = (-1)^n (t - \lambda_1) \dots (t - \lambda_n)$$

$$\det \mathcal{A} = \lambda_1 \dots \lambda_n = 0 \Leftrightarrow \lambda = 0 \text{ c.y.}$$

Примеры. \mathcal{A} – поворот на угол α



$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det \begin{pmatrix} \cos \alpha - t & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha - t \end{pmatrix} = \cos^2 \alpha - 2\cos \alpha t + t^2 + \sin^2 \alpha - t^2 - 2\cos \alpha t$$

$$D = 4\cos^2\alpha - 4 < 0 \quad \alpha \neq \pi k$$

нет вещ. корней \Rightarrow нет с.ч.

$$K = \mathbb{R}$$

Теорема 1.
$$\lambda$$
 c.ч. $\mathcal{A} \Rightarrow \boxed{1 \leq \gamma(\lambda) \leq \alpha(\lambda)}$

Доказательство. Пусть $\gamma(\lambda) = k = dim V_{\lambda} = span(v_1 \dots v_k)$

 V_{λ} инвариантно относительно $\mathcal{A}\Rightarrow\exists$ базис: матрица оператора будет иметь вид:

(инвариантное линейное подпространство. Смотри Теорему пункта 7.3

$$A = \begin{pmatrix} A^1 & A^2 \\ \hline 0 & A^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & A^2 \\ \hline 0 & \lambda & A^3 \end{pmatrix} \quad A^1_{k \times k}$$

Базис = $v_1 \dots v_k v_{k+1} \dots v_n$

$$\mathcal{A}_{i=1\dots k} v_i \in V_{\lambda} = \lambda v_i \leftrightarrow A_i^1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \lambda \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \det \left(\begin{array}{c|c} \lambda - t & 0 & A^2 \\ \hline 0 & \lambda - t & \\ \hline 0 & A^3 - tE_{n-k} \end{array} \right) \underset{\text{CB-Ba }}{=} \det \left| \begin{array}{c} \lambda - t & 0 \\ 0 & \lambda - t \end{array} \right| |A^3 - tE_{n-k}| = (\lambda - t)^k \chi_{\mathcal{A}^3}(t)$$

Очевидно, λ корень $\chi_{\mathcal{A}}(t)$ кратности не меньше, чем $k\Rightarrow\alpha(\lambda)\geq k=\gamma(\lambda)$

Теорема 2. $\lambda_1 \dots \lambda_m$ – различные с.ч. \mathcal{A}

 $v_1 \dots v_m$ соответствующие им с.в. \Rightarrow

 $\Rightarrow v_1 \dots v_m$ линейно независимы.

Доказательство. Метод математической индукции

- 1. База. m=1 $\lambda_1 v_1$ с.в. линейно независимы, т.к. $v_1 \neq 0$
- 2. Индукционное предположение. Пусть верно для m-1
- 3. Индукционный переход. Докажем, что верно для mОт противного. Пусть $\lambda_1 \dots \lambda_m$ попарно различные с.ч. \mathcal{A} , а $v_1 \dots v_m$ линейно зависимы.

Пусть
$$v_m = \sum_{i=1}^m \alpha_i v_i$$

$$\mathcal{A}_{v_m} = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \mathcal{A}_{v_i} = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \lambda_i v_i$$

$$\parallel$$

$$\lambda_m v_m = \sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i \lambda_m v_i$$

$$\sum_{i=1}^{m-1} \alpha_i (\lambda_i - \lambda_m) v_i = 0 \quad v_i$$
 линейно независим по инд. предположению φ $\varphi_i = 0 \quad \forall \ i = 1 \dots m-1 \Rightarrow$

Следствие 1. $\lambda_1 \dots \lambda_m$ различные c.ч. $\mathcal{A} \Rightarrow V_{\lambda_1} \dots V_{\lambda_m}$ дизънктны. $\left(\bigoplus_{\lambda} V_{\lambda} \right)$

 $\Rightarrow v_m = \mathbb{0} - \Pi$ ротиворечие, т.к. v_m с.в. и значит не может быть $\mathbb{0}$

Доказательство. $v_1 + \ldots + v_m = 0$ $v_i \in V_{\lambda_i}$

Если хотя бы 1 слагаемое $\neq 0 \Rightarrow$ это слагаемое с.в. \Rightarrow противоречие с линейной независимостью с.в., отвечающих различным с.ч. $\Rightarrow \forall i : v_i = 0 \Rightarrow$ дизъюнктны.

Теорема 3.
$$V=\bigoplus_{i=1}^m L_i$$
 L_i инвариантно относительно \mathcal{A} $\mathcal{A}_i=\mathcal{A}|_{L_i}:L_i\to L_i\Rightarrow \boxed{\chi_{\mathcal{A}}(t)=\prod_{i=1}^m\chi_{\mathcal{A}_i}(t)}$

Доказательство. см. теорему - следствие п. 7.3

Базис V – объединение базисов L_i

$$\mathcal{A} \leftrightarrow A = \begin{pmatrix} \boxed{A^1} & 0 \\ & \boxed{A^2} \\ 0 & \boxed{A^m} \end{pmatrix}$$

 $\mathcal{A}_i \leftrightarrow A^i \quad A_{k_i \times k_i}$

$$A_i \leftrightarrow A^r \qquad A_{k_i \times k_i}$$

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = |A - tE| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^2 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^1 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_m}| |A^1 - tE_{k_1}| |A^1 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^1 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^1 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_m}| = |A^1 - tE_{k_1}| |A^1 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_1}| |A^1 - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_2}| \dots |A^m - tE_{k_$$

$$\chi_{A^1}(t)$$
 $\chi_{A^2}(t)$... $\chi_{A^m}(t)$
 \parallel \parallel \parallel
 \mathcal{A}_1 \mathcal{A}_2 \mathcal{A}^m

Все свойства с.ч. и с.в. доказанные для оператора верны для числовых матриц пространств \mathbb{R}^m , \mathbb{C}^m .

19

$$A_{n \times n}$$
 λ с.ч. $A:\exists x \in \mathbb{R}^n \neq \emptyset$ $Ax = \lambda x$

$$y = Ax$$
 линейный оператор

Примеры.
$$A = \begin{pmatrix} 4 & -5 & 2 \\ 5 & -7 & 3 \\ 6 & -9 & 4 \end{pmatrix}$$

с.ч., с.в.?
$$\alpha(\lambda), \gamma(\lambda)$$
?

$$\chi_{\mathcal{A}}(t) = \chi(t) = \begin{vmatrix} 4 - t & -5 & 2 \\ 5 & -7 - t & 3 \\ 6 & -9 & 4 - t \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4 - t & 1 - t & 2 \\ 5 & 1 - t & 3 \\ 6 & 1 - t & 4 - t \end{vmatrix} = (1 - t) \begin{vmatrix} 4 - t & 1 & 2 \\ 5 & 1 & 3 \\ 6 & 1 & 4 - t \end{vmatrix} = (1 - t)t^{2}$$

$$t_1 = 0 \ \alpha(0) = 2$$

$$t_2 = 1 \ \alpha(1) = 1$$

$$V_{\lambda} = Ker(A - \lambda E) \qquad A = \begin{pmatrix} 4 & -5 & 2 \\ 5 & -7 & 3 \\ 6 & -9 & 4 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_{1} = 0 \qquad \begin{pmatrix} 4 & -5 & 2 & 0 \\ 5 & -7 & 3 & 0 \\ 6 & -9 & 4 & 0 \end{pmatrix} \sim \dots \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \qquad \alpha \in]R$$

$$V_{\lambda_{1}} = 0 = span \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\gamma(0) = 1 < \alpha(0)$$

$$\lambda_{2} \quad 1 \le \gamma \le \alpha = 1$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 & 2 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & -5 & 2 & 0 \\ 5 & -8 & 3 & 0 \\ 6 & -9 & 3 & 0 \end{pmatrix} \sim \dots \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

$$V_{\lambda_2} = span \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\gamma(1) = 1$$

7.5Оператор простой структуры. (о.п.с.)

Проекторы. Спектральное разложение о.п.с.

Функция от матрицы.

Определение 1. $\mathcal{A} \in End(V)$

 ${\mathcal A}$ называется о.п.с., если \exists базис пространтсва V, m.ч. матрица оператора в этом базисе имеет диагональный вид $\Lambda = diag(\lambda_1 \dots \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix} \Leftrightarrow \exists \ \textit{basuc V из с.ч. } \mathcal{A} \Leftrightarrow V = \bigoplus_{\lambda c. u. \ \mathcal{A}} V_{\lambda}$ $V = span(v_1 \dots v_n)$

Теорема 1. Пусть
$$\sum_{\lambda c.ч.} \alpha(\lambda) = n = dimV$$
 \Leftrightarrow все корни $\chi(t) \in K \Leftrightarrow$ все корни $\chi(t)$ являются с.ч. \mathcal{A} $\boxed{\mathcal{A}o.n.c. \Leftrightarrow \forall c.ч.\lambda \quad 1 \leq \gamma(\lambda) = \alpha(\lambda)}$

Доказательство. \mathcal{A} о.п.с. $\Leftrightarrow V = \bigoplus_{\lambda_{\text{c.ч.}}} V_{\lambda} \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow n = dimV = \sum_{\lambda \in \mathcal{A}} \gamma(\lambda) = \sum_{\lambda \in \mathcal{A}} \alpha(\lambda)$$

$$1 \le \gamma(\lambda) \le \alpha(\lambda)$$

$$\Leftrightarrow n = \dim V = \sum_{\lambda \text{c.ч.}} \gamma(\lambda) = \sum_{\lambda \text{c.ч.}} \alpha(\lambda)^{\lambda \text{c.ч.}}$$

$$1 \leq \gamma(\lambda) \leq \alpha(\lambda)$$

$$\sum_{\lambda \text{c.ч.}} \alpha(\lambda) = n$$

$$\Rightarrow \forall \lambda : \boxed{\gamma(\lambda) = \alpha(\lambda)}$$

Следствие 1. $\sum_{\lambda c. q.} \alpha(\lambda) = n = dim V$

 $\mathcal{A}o.n.c. \leftarrow cneкmp - npocmoй.$

(п попарно различных с.ч. $\forall \lambda \gamma(\lambda) = \alpha(\lambda) = 1$)

Определение 2. $A_{n \times m}$ называется диагонализируемой, если \exists невырожденная $T_{n \times n}$, m.ч.

$$T^{-1}AT = \Lambda = diag(\lambda_1 \dots \lambda_n)$$

("А подобна диагональной матрице")

Следствие 2. Если матрица $A_{n \times n}$ – матрица некоторого о.п.с. \mathcal{A} , то она **диагонализируема**. И обратно, любая диагонализируемая матрица является матрицей о.п.с. в некотором базисе.

Доказательство.

$$\mathcal{A}$$
 о.п.с. \Leftrightarrow \exists базис $v_1 \dots v_n$

$$\updownarrow (e_1 \dots e_n)V \qquad \qquad \lambda_1 \dots \lambda_n$$

$$\land A \qquad \qquad \updownarrow$$

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

 $T = T_{e \to v}$ невырожденная.

$$\Lambda = T^{-1}AT$$

$$A = T\Lambda T^{-1}$$

$$A$$
 диагонализируема $\Leftrightarrow \sum_{\lambda \text{c.ч.}} \alpha(\lambda) = n$ $\forall \ \lambda \ \text{c.ч.} \ \gamma(\lambda) = \alpha(\lambda)$

Определение 3.
$$V = \bigoplus_{i=1}^m L_i \qquad \qquad p_i : V \to L_i \subset V$$

$$\nwarrow \Leftarrow \qquad \Leftrightarrow \qquad \Rightarrow \searrow$$

$$L_i \subset V \qquad \forall v \in V \; \exists! : v = \sum_{i=1}^m v_i \in L_i$$

$$\forall v \in V \quad \mathcal{P}_i v \stackrel{def}{:=} v_i \qquad i = 1 \dots m$$

Оператор проектирования (проектор)

$$\mathcal{P}_i \stackrel{?}{\in} End(V)$$

$$\mathcal{P}_i(u+\lambda v)=u_i+\lambda v_i=\mathcal{P}_iu+\lambda\mathcal{P}_iv\quad\Rightarrow\quad\mathcal{P}_i$$
 линейный оператор.

$$u + \lambda V = \sum_{i=1}^{m} u_i \in L_i + \lambda \sum_{i=1}^{m} v_i \in L_i = \sum_{i=1}^{m} (\underbrace{u_i + \lambda v_i})$$

$$u_i = \mathcal{P}_i u \quad v_i = \mathcal{P}_i v$$

Свойства проекторов:

1.
$$\forall i \neq j \ \mathcal{P}_i \mathcal{P}_i j = 0$$

2.
$$\forall i: \mathcal{P}_i^2 = \mathcal{P}_i \ (\Rightarrow \forall k \in \mathbb{N} \emptyset_i^k = \mathcal{P}_i)$$

3.
$$\sum_{i=1}^{m} \mathcal{P}_i = \mathcal{E}$$

1.
$$\forall i \neq j \quad \mathcal{P}_i P_i J = \emptyset$$

2. $\forall i : \mathcal{P}_i^2 = \mathcal{P}_i \quad (\Rightarrow \forall k \in \mathbb{N} \emptyset_i^k = \mathcal{P}_i)$
3. $\sum_{i=1}^m \mathcal{P}_i = \mathcal{E}$
4. $Ker \mathcal{P}_i = \sum_{j \neq i} L_j \quad \forall i = 1 \dots m$
 $Im \mathcal{P}_i = L_i$

Доказательство.

1.
$$\forall v \in V \ \mathcal{P}_i \mathcal{P}_i j(v) = \mathcal{P}_i v_i \in L_i = \mathbb{O} \Rightarrow \mathcal{P}_i \mathcal{P}_i j = \mathbb{O}$$

Т.к. L_i дизъюнктны

$$v=v_1+v_i+v_j$$
 $v_j=v_j+0$ $v_j=v_j+0$

2.
$$\forall v \in V \quad \mathcal{P}_i \mathcal{P}_i(v) = v_i = \mathcal{P}_i v$$

Т.к. верно
$$\forall v \in V$$
, то верно и для базиса \Rightarrow операторы совпадают. $\mathcal{P}_i \mathcal{P}_i = \mathcal{P}_i$ 3. $\forall v \in V(\sum_{i=1}^m \mathcal{P}_i)v = \sum_{i=1}^m \mathcal{P}_i v = \sum_{i=1}^m v_i = v = \mathcal{E}v \Rightarrow \ldots \Rightarrow \sum_{i=1}^m = \mathcal{E}$

4.
$$\mathcal{P}_{i}(v_{1} + \ldots + v_{i-1} + v_{i+1} + \ldots + v_{m}) + \mathbb{0}$$

$$= \sum_{j \neq i} \mathcal{P}_{i}v_{j}$$

$$\boxed{\begin{array}{c} \sum\limits_{j\neq i}L_j\subset Ker\ \mathcal{P}_i\\ \text{ T.K. }v=\bigoplus\limits_{j\neq i}L_j\oplus L_i \end{array}}\Rightarrow Ker\ \mathcal{P}_i=\bigoplus\limits_{j\neq i}L_j$$

$$Im \mathcal{P}_i = L_i$$
 по def " \subset "

Верно "
$$\supset$$
" $\forall v_i \in L_i \leadsto v_i \in V = \mathcal{P}v_i = v_i$

Утверждение. $\mathcal{P}_i \in End(V): V \to V$ и выполнены свойства 1, 3 \Rightarrow

$$\Rightarrow V = \bigoplus_{i=1}^m Im \mathcal{P}_i \ (m.e. \ \mathcal{P}_i \ проекторы на \ L_i = Im \mathcal{P}_i)$$

Доказательство.

1. Если выполнены 1, 3, то верно 2

$$\mathcal{P}_{i}\mathcal{P}_{i} \stackrel{?}{=} \mathcal{P}_{i}$$

$$\mathcal{P}_{i} = \mathcal{P}_{i}\mathcal{E} = p_{i} \sum_{j=1}^{m} \mathcal{P}_{j} = \sum_{j=1}^{m} \mathcal{P}_{i}\mathcal{P}_{j} = \mathcal{P}_{i}^{2}$$

$$\downarrow i \neq j$$

2.
$$v_1 + v_2 + \ldots + v_m = \mathbb{O}$$
 $v_i \in Im\mathcal{P}_i$ дизъюнктно? $v_i = \mathcal{P}_i w_i \ w_i \in V$

$$v_{i} = \mathcal{P}_{i}w_{i} = \mathcal{P}_{i}(\sum_{j=1}^{m} \mathcal{P}_{j}w_{j}) = \mathbb{O}$$

$$\sum_{j=1}^{m} \mathcal{P}_{i}(p_{j} w_{j}) = \mathcal{P}_{i}^{2}w_{i} = \mathcal{P}_{i}w_{i}$$

$$\forall v \in V \mathcal{E}v = v = \sum_{j=1}^{m} \mathcal{P}_{j}v \Rightarrow v = \sum_{j=1}^{m} Im\mathcal{P}_{j}$$

$$v_{j} \in Im\mathcal{P}_{j}$$

Теорема 2 (О спектральном разложении о.п.с.). $v = \bigoplus_{\lambda c. \cdot \iota.} V_{\lambda}$ $\mathcal{P}_{\lambda}: V \to V_{\lambda}$ проекторы $\mathcal{A}\ o.n.c.\Leftrightarrow \mathcal{A}=\sum_{\lambda c.u.}\lambda\mathcal{P}_{\lambda}\leftarrow cnekmpanbhыe\ npoekmopы$

Доказательство.

1.
$$\mathcal{P}_{\lambda}\mathcal{P}_{\mu} = 0$$

2.
$$\mathcal{P}_{\lambda}^2 = \mathcal{P}_{\lambda}$$

1.
$$\mathcal{P}_{\lambda}\mathcal{P}_{\mu} = \emptyset$$

2. $\mathcal{P}_{\lambda}^{2} = \mathcal{P}_{\lambda}$
3. $\sum_{\lambda c. q.} \mathcal{P}_{\lambda} = \mathcal{E}$
 $\forall v \in V$

$$\forall v \in \hat{V}^{c}$$

$$\mathcal{A}v = \underset{V = \overset{\uparrow}{\bigoplus} V_{\lambda}}{\uparrow} \mathcal{A}(\sum_{\lambda} v_{\lambda} \in V_{\lambda}) = \sum_{\lambda \text{c.q.}} \underbrace{\mathcal{A}v_{\lambda}}_{=\lambda v_{\lambda}} =$$

$$\sum_{\lambda c. q.} \lambda v_{\lambda} = \sum_{\lambda c. q.} \lambda \mathcal{P}_{\lambda} v$$

 $\lambda_{\text{с.ч.}}$ доказательство верно \forall векторного про-ва V. В частности для базиса $\Rightarrow \mathcal{A} = \sum_{\lambda_{\text{с.ч.}}} \lambda \mathcal{P}_{\lambda}$

Следствие 1. $A_{n \times n}$ диагонализируема \Leftrightarrow $\mathcal{P}_{\lambda n \times n}$ $A = \sum_{\lambda \in \mathcal{A}} \lambda \mathcal{P}_{\lambda}$

Примеры.
$$A = \begin{pmatrix} 7 & -12 & 6 \\ 10 & -19 & 10 \\ 12 & -23 & 13 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 = 1 \ \alpha(\lambda_1) = \gamma(\alpha_1) = 2$$

$$V_{\lambda_1} = span \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = span(v_1, v_2)$$

$$\lambda_2 = -1 \ \alpha(\lambda_2) = \gamma(\lambda_2) = 1$$

$$V_{\lambda_2} = span \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} = span \ V_3$$

$$\Rightarrow \text{ о.п.с. } V = V_{\lambda_1} \oplus V_{\lambda_2} = span(V_1, V_2, V_3)$$

$$T_{e \to v} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 5 \\ 0 & -1 & 6 \end{pmatrix}$$

$$T^{-1}AT = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \Lambda \quad \boxed{AT = T\Lambda}$$

$$\mathcal{P}_1: V \to V_{\lambda_1} \subset V$$

$$\mathcal{P}_2: V \to V_{\lambda_2} \subset V$$

$$\mathcal{P}_1'$$
 матрица \mathcal{P}_1 в базисе $v = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

 $\mathcal{P}_1, \mathcal{P}_2$ — матрицы проекторов в базисе e(канонич.)

$$\mathcal{P}_1 v_i = \begin{bmatrix} v_i, i = 1, 2 \\ 0, i = 3 \end{bmatrix}$$

$$\mathcal{P}_1' + \mathcal{P}_2' = E$$

$$\mathcal{P}_1'\mathcal{P}_2'=\mathbb{O}\dots$$

$$\mathcal{P}_2'$$
 матрица \mathcal{P}_2 в базисе $v=egin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Примеры.

$$A = \begin{pmatrix} 7 & -12 & 6 \\ 10 & -19 & 10 \\ 12 & -24 & 13 \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{P}_i' = T^{-1}\mathcal{P}_i T \qquad i = 1, 2$$

$$\mathcal{P}_i = T\mathcal{P}_i'T^{-1}$$
 $\mathcal{P}_1, \mathcal{P}_2 = \emptyset$ $\mathcal{P}_1^2 = \mathcal{P}_1$

$$\mathcal{P}_1 = \begin{pmatrix} 4 & -6 & 3 \\ 6 & -9 & 5 \\ 6 & -12 & 7 \end{pmatrix} \quad \mathcal{P}_2 = \begin{pmatrix} -3 & 6 & -3 \\ -5 & 10 & -5 \\ -6 & 12 & -6 \end{pmatrix} = E - \mathcal{P}_1$$

Определение 4. $(A_k)=((a_{ij}^k))_{k=1}^\infty$ – последовательность матриц

$$\exists \lim_{k \to \infty} A_k = A = (a_{ij}) \Leftrightarrow \forall i, j \ \exists a_{ij} = \lim_{k \to \infty} a_{ij}^k$$

$$S = \sum_{m=1}^{\infty} A_m \stackrel{\exists}{=} \lim_{N \to \infty} \sum_{m=1}^{N} A_m$$
 $\sum_{N \text{ vacmurnas}} P_{\mathcal{B} \partial}$.

$$f(x)$$
 аналитическая в $|x| < R \Leftrightarrow f(x) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m(x)^m$ $C_m = \frac{f^{(m)}(0)}{m!}$

Ряд Тейлора.

$$e^x = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{x^m}{m!} \ R = \infty \ \cos x = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^m x^{2m}}{(2m)!} \quad R = \infty$$
 $\ln(1+x) = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^{m-1} x^m}{m} \quad |x| < 1$ либо $x = 1$

$$\ln(1+x) = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^{m-1}x^m}{m} |x| < 1$$
 либо $x = 1$

Определение 5. Функция от матрицы.

$$A_{n\times n}$$

$$f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m A^m, \ \epsilon \partial e$$

$$C_m = \frac{f^{(m)}(0)}{m!}$$

$$f(x) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m x^m$$

$$e^{A} = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{A^{m}}{m!}$$
$$\cos A = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^{m}}{(2m)!} A^{2m}$$

Теорема 3. f аналитическая g |x| < R

$$A_{n \times n}$$
 все с.ч. $|\lambda| < R$

А диагонализируемая То есть:

$$\begin{array}{l} \exists T \\ \text{nesuposed.} \end{array} : \Lambda = T^{-1}AT$$

$$\exists \mathcal{P}_{\lambda} : A = \sum_{\lambda} \lambda \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$\Downarrow$$

$$\Downarrow$$

1.
$$\exists_{f(A)} = T \begin{pmatrix} f(\lambda_1) & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & f(\lambda_n) \end{pmatrix} T^{-1}$$
2.
$$\exists_{f(A)} = \sum_{\lambda \in T} f(\lambda) \mathcal{P}_{\lambda}$$

Доказательство.

1.
$$f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m A^m$$

$$A^m = (T\Lambda T^{-1})^m = \begin{bmatrix} f(x) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m x^m \\ |x| < R \end{bmatrix}$$

$$= T\Lambda \underbrace{T^{-1}T}_{E} \Lambda T^{-1} \dots T\Lambda T^{-1} = \begin{bmatrix} \lambda_1^m & 0 \\ 0 & \lambda_n^m \end{bmatrix} T^{-1}$$

$$f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m T\Lambda^m T^{-1} = T(\sum_{m=0}^{\infty} C_m \Lambda^m) T^{-1} = \begin{bmatrix} \sum_{m=0}^{\infty} C_m \lambda_1^m & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \sum_{m=0}^{\infty} C_m \lambda_n^m \end{bmatrix} T^{-1} = T \begin{bmatrix} f(\lambda_1) & 0 \\ 0 & f(\lambda_n) \end{bmatrix} T^{-1}$$

$$|\lambda_i| < R$$
2.
$$A^m = (\sum_{\lambda_{\text{C.y.}}} \lambda \mathcal{P}_{\lambda})^m = \sum_{\lambda \neq \mu} \sum_{\lambda} \lambda^m \mathcal{P}_{\lambda}^m = \sum_{\lambda} \lambda^m \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m (\sum_{\lambda} \lambda^m \mathcal{P}_{\lambda}) = \sum_{\lambda} (\sum_{m=0}^{\infty} C_m \lambda^m = f(\lambda)) \mathcal{P}_{\lambda} = \sum_{\lambda} f(\lambda) \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$3$$
амечание. A диагон. $\Leftrightarrow A = T\Lambda T^{-1}$

$$\Leftrightarrow A = \sum_{\lambda \in \mathcal{X}} \lambda \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$f(x) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m x^m$$

$$f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m x$$

$$f(A) = T \begin{pmatrix} f(\lambda_1) & 0 \\ 0 & f(\lambda_n) \end{pmatrix} T^{-1}$$

$$f(A) = \sum_{\lambda_{\text{C.Ч.}}} f(\lambda) \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$t \in \mathbb{R}$$

$$f(At) = \sum_{m=0}^{\infty} C_m A^m t^m$$

$$t^{m}A^{m} = t^{m}T\Lambda^{m}T^{-1} = T\begin{pmatrix} (\lambda_{1}t)^{m} & 0\\ 0 & f(\lambda_{n}t) \end{pmatrix}T^{-1}$$
$$f(At) = T\begin{pmatrix} f(\lambda_{1}t) & 0\\ 0 & f(\lambda_{n}t) \end{pmatrix}T^{-1}$$

$$f(At) = T \begin{pmatrix} f(\lambda_1 t) & 0 \\ 0 & f(\lambda_n t) \end{pmatrix} T^{-1}$$

$$t^m A^m = \sum_{\lambda \in \mathcal{I}} t^m \lambda^m \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$f(At) = \sum_{\lambda \text{c.q.}}^{\lambda \text{c.q.}} f(t\lambda) \mathcal{P}_{\lambda}$$

Примеры. e^{At}

$$A = \begin{pmatrix} 7 & -12 & 6 \\ 10 & -19 & 10 \\ 12 & -24 & 13 \end{pmatrix}$$

$$\chi(t) = \det(A - tE) = (t - 1)^{2}(t + 1)$$

$$\lambda_1 = 1 \quad \alpha(\lambda_1) = 2$$

$$\lambda_2 = -1 \quad \alpha(\lambda_2) = 1$$

$$V_{\lambda_1}: egin{pmatrix} 6 & -12 & 6 & 0 \ 10 & -20 & 10 & 0 \ 12 & -24 & 12 & 0 \end{pmatrix}$$

$$V_{\lambda_1} = span \begin{pmatrix} 2\\1\\0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1\\0\\-1 \end{pmatrix} \quad \gamma(\lambda_1) = 2$$

$$V_{\lambda_2}: \left(\begin{array}{ccc|c} 8 & -12 & 6 & 0 \\ 10 & -18 & 10 & 0 \\ 12 & -24 & 14 & 0 \end{array} \right)$$

$$V_{\lambda_2} = span \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} \quad \gamma(\lambda_2) = 1$$

$$\forall \lambda: \sum_{\lambda} \alpha(\lambda) = \gamma(\lambda)$$
 $\Rightarrow A$ диагонализируемая

$$T_{c \to v} = (v_1 v_2 v_3) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 5 \\ 0 & -1 & 6 \end{pmatrix}$$

$$A = T \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} T^{-1}$$

$$e^{At} = T \begin{pmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^t & 0 \\ 0 & 0 & e^t \end{pmatrix} T^{-1} = \begin{pmatrix} 4e^t - 3e^{-t} & -6e^t + 6e^{-t} & 3e^t - 3e^{-t} \\ 5e^t - 5e^{-t} & -9e^t + 10e^{-t} & 5e^t - 5e^{-t} \\ 6e^t - 6e^{-t} & -12e^t + 12e^{-t} & 7e^t - 6e^{-t} \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{P}_1 : V \xrightarrow[i=1,2]{} V_{\lambda_i} \subset V$$

$$\mathcal{P}_1 = T \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} T^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & -6 & 3 \\ 5 & -9 & 5 \\ 6 & -12 & 7 \end{pmatrix} Im \mathcal{P}_1 = span(v_1, v_2) = V_{\lambda_1}$$

$$\mathcal{P}_2 = T \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} T^{-1} = \begin{pmatrix} -3 & 6 & -3 \\ -5 & 10 & -5 \\ -6 & 12 & -6 \end{pmatrix} Im \mathcal{P}_2 = span(v_3) = V_{\lambda_2}$$

$$A = 1 \cdot \begin{pmatrix} 4 & -6 & 3 \\ 5 & -9 & 5 \\ 6 & -12 & 7 \end{pmatrix} + (-1) \cdot \begin{pmatrix} -3 & 6 & -3 \\ -5 & 10 & -5 \\ -6 & 12 & -6 \end{pmatrix}$$

$$e^{At} = e^t \cdot \begin{pmatrix} 4 & -6 & 3 \\ 5 & -9 & 5 \\ 6 & -12 & 7 \end{pmatrix} + e^{-t} \cdot \begin{pmatrix} -3 & 6 & -3 \\ -5 & 10 & -5 \\ -6 & 12 & -6 \end{pmatrix}$$

$$A_{n \times n} \quad x = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ \vdots \\ x_n(t) \end{pmatrix} \dot{x} - \text{производная}$$

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \\ \vdots \\ \dot{x}_n(t) \end{pmatrix}$$

$$\dot{x} = \text{производная}$$

$$\dot{x} = \begin{pmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \\ \vdots \\ \dot{x}_n(t) \end{pmatrix}$$

$$\dot{x} = Ax \qquad x = e^{At}C \quad C = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

$$c.л.д.у. \ c. \ постоянным коэффициентом однородности$$

 $e^{A\cdot 0} = E$

$$e^{At} = \left(\sum_{\lambda \text{c.ч.}} e^{\lambda t} \mathcal{P}_{\lambda}\right)' = \sum_{\underline{\lambda \text{ c.ч.}}} \lambda e^{\lambda t} \mathcal{P}_{\lambda}$$
$$A \cdot e^{At} = \sum_{\mu} \mu \mathcal{P}_{\mu} \cdot \sum_{\lambda} e^{\lambda t} \mathcal{P}_{\lambda} = \sum_{\underline{\mu} = \lambda} \sum_{\underline{\lambda}} \lambda e^{\lambda t} \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$3$$
амечание. $\exists \ A^{-1} \Leftrightarrow det A \neq 0 \Leftrightarrow \$ все с.ч. $\lambda \neq 0$ (все корни хар. многочлена)

$$\sqsupset A$$
диагонализируема. Все с.ч. $\lambda \neq 0$

$$A^{-1} = T\Lambda^{-1}T^{-1} = T\begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda_1} & 0\\ 0 & \frac{1}{lambda_n} \end{pmatrix} T^{-1}$$

$$\Lambda\Lambda^{-1}=E$$

$$AA^{-1} = T \Lambda T^{-1} \Lambda^{-1} T^{-1} = E$$

$$A^{-1} = \sum_{\lambda \text{c.q.}} \frac{1}{\lambda} \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$A^{-1} = \sum_{\lambda \text{c.q.}} \mathbf{P}_{\lambda}$$

$$\begin{array}{ccc}
E \\
E
\end{array}$$

$$(AA^{-1} \stackrel{\lambda_{\text{с.ч.}}}{=} E \text{ ynp.})$$

$$\sqrt[m]{A} = T\sqrt[m]{\Lambda}T^{-1} = T\begin{pmatrix} \sqrt[n]{\lambda_1} & \dots & 0\\ \vdots & \ddots & \vdots\\ 0 & \dots & \sqrt[m]{\lambda_n} \end{pmatrix} T^{-1}$$

$$\square$$
 BCE $\lambda_i \geq 0$

 $(m \text{ нечет } \Rightarrow \lambda \text{ любого знака})$

$$(\sqrt[m]{\Lambda})^m = \Lambda$$

$$(\sqrt[m]{A})^m = T \sqrt[m]{\Lambda} T^{-1} T \sqrt[m]{\Lambda} T^{-1} \dots T \sqrt[m]{\Lambda} T^{-1} = T\Lambda T^{-1} = A$$

$$\sqrt[m]{A} = \sum_{\lambda \in \mathcal{A}} \sqrt[m]{\lambda} \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$\sqrt[m]{A} = \sum_{\lambda \text{c.y.}} \sqrt[m]{\lambda} \mathcal{P}_{\lambda}$$

$$\overline{(\text{ynp.: } (\sqrt[m]{A})^m = A)}$$

Примеры.
$$A = \begin{pmatrix} 7 & -12 & 6 \\ 10 & -19 & 10 \\ 12 & -24 & 13 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 = 1 \\ \lambda_2 = -1$$
 $A^{-1} = T \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} T^{-1}$

$$A^{-1} = \frac{1}{1}\mathcal{P}_1 + \frac{1}{(-1)}\mathcal{P}_2 = \mathcal{P}_1 - \mathcal{P}_2 = A$$

$$A^2 = E$$

7.6 Комплексификаци линейного вещ. пространства. Продолжение вещ. линейного оператора.

 $\mathcal{A} \in End(V)$ V над полем K

$$\chi(\lambda) = 0$$
 λ корень
$$K = \mathbb{R}/\mathbb{C}$$
 Все корни $\lambda \in K$ Т.е. каждый корень с.ч.
$$\sum_{\lambda \text{c.ч}} \alpha(\lambda) = n = dimV$$

/ III $K = \mathbb{R}$

Не все корни вещ.

 $\sum_{\text{вещ.}\lambda \text{c.ч.}} \alpha(\lambda) < n = dim V$

т.е. $\exists \lambda \not\in K = \mathbb{R}$

 $\mathcal{A} \to A$?

$$\begin{split} & \text{I}\,\swarrow \qquad \searrow \text{II} \\ & \forall \; \lambda: \gamma(\lambda) = \alpha(\lambda) \qquad \exists \; \lambda: \gamma(\lambda) < \alpha(\lambda) \\ \mathcal{A} - \text{o.п.c.} & \to A \; \text{диагонализир.} \qquad \mathcal{A} \; \text{не o.п.c.} \\ & \to A \; \text{приводится к} \; \text{Жордановой форме} \end{split}$$

Определение 1. V – линейное пространство над $\mathbb R$

$$\forall x, y \in V \quad v := x + iy \in V_{\mathbb{C}}$$

$$\forall v, v' \in V_{\mathbb{C}} : \qquad x = Re \ v$$

$$y = Im \ v$$

1.
$$v = v' \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x = x' \in V \\ y = y' \end{bmatrix}$$

$$y = Im \ v$$

$$Oпределим$$

$$1. \ v = v' \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x = x' \in V \\ y = y' \end{bmatrix}$$

$$2. \ v + v' = \omega = a + bi \in V_{\mathbb{C}} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} a = x + x' \in V \\ b = y + y' \end{bmatrix}$$

$$3. \ \forall \ \lambda = \alpha + i\beta \in \mathbb{C}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$a \in$$

3.
$$\forall \lambda = \alpha + i\beta \in \mathbb{C}, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$a + bi = \omega = \lambda \cdot v \Leftrightarrow (\alpha + i\beta)(x + iy) = \underbrace{\frac{a \in V}{\alpha x - \beta y} + i \underbrace{\beta x + \alpha y}_{\in V_{\mathbb{C}}}}_{b \in V_{\mathbb{C}}}$$

4.
$$\forall x \in V \leftrightarrow x + i \mathbb{O} \in V_{\mathbb{C}}$$

$$V \subset V_{\mathbb{C}}$$

$$\mathbb{O} \leftrightarrow \mathbb{O} + i \mathbb{O}$$

 $\mathit{Уnp.:}\ V_{\mathbb{C}}$ – линейное пространство над \mathbb{C}

 $\overline{V_{\mathbb C}}$ – комплексификация линейного вещественного пространства V

Утверждение. $e_1 \dots e_n$ базис $V \Rightarrow e_1 \dots e_n$ базис $V_{\mathbb{C}}$

T.e.
$$dimV = dimV_{\mathbb{C}} = n$$

 $V \subset V_{\mathbb{C}}$ структуры над разными полями.

Доказательство. $e_1 \dots e_n$ базис $V_{\mathbb{C}}$?

- порождающая?
- линейно независимая?

1.
$$\forall v \in V_{\mathbb{C}} \quad v = x \in V + iy \in V = \sum_{j=1}^{n} x_{j}e_{j} + i\sum_{j=1}^{n} y_{j}e_{j} = \sum_{j=1}^{n} x_{j}e_{j} + i\sum_{j=1}^{n} x_{j}e_{j} = \sum_{j=1}^{n} x_{j}e_{j$$

$$2. \sum_{j=1}^{n} \gamma_{j} e_{j} = 0 \qquad \gamma_{j} \in \mathbb{C}$$

$$\gamma_{j} = \alpha_{j} + i\beta_{j}$$

$$\parallel$$

$$\sum_{j=1}^{n} \beta_{j} e_{j} + i \sum_{j=1}^{n} \beta_{j} e_{j} = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 = \sum_{j=1}^{n} \beta_{j} e_{j} & \Leftrightarrow \\ y = 0 = \sum_{j=1}^{n} \beta_{j} e_{j} & e_{1} \dots e_{n} \text{ линейно независ.} \end{cases} \begin{cases} \forall j \alpha_{j} = 0 \\ \forall j \beta_{j} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \forall j \gamma_{j} = 0$$

$$\Rightarrow e_{1} \dots e_{n} \text{ в } V_{\mathbb{C}}$$

Определение **2.** $z = x + iy \ x, y \in V$

вектор сопряженный к
$$z$$
:
$$\overline{z} = x - iy$$

$$(\overline{\overline{z}} = z, (\overline{z_1 + z_2}) = \overline{z}_1 + \overline{z}_2, (\overline{\lambda z}) = \overline{\lambda}\overline{z})$$

$$\overline{z} = \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix}$$

$$\overline{z} = \begin{pmatrix} \overline{z_1} \\ \overline{z_2} \\ \vdots \\ \overline{z_n} \end{pmatrix}$$

Утверждение. $v_1 \dots v_m$ линейно незав. в $V_{\mathbb{C}} \Rightarrow \overline{v}_1 \dots \overline{v}_m$ линейно независимы в $V_{\mathbb{C}}$ Очевидно, $v_1 \dots v_m$ линейно зависимы $\Rightarrow \overline{v}_1 \dots \overline{v}_m$ линейно зависимы.

Доказательство.

⇒ линейно независим.

$$rg(v_1 \dots v_m) = rg(\overline{v}_1 \dots \overline{v}_m)$$

Определение 3. $\mathcal{A} \in End(V)$

$$V_{\mathbb{C}}$$

$$\forall v = x \in V + i \underset{\in V}{y} \in V_{\mathbb{C}} \quad \mathcal{A}_{\mathbb{C}}v = \mathcal{A}x \in V + i \underset{\in V}{\mathcal{A}}y \in V_{\mathbb{C}}$$

$$\mathcal{A}_{\mathbb{C}} : V_{\mathbb{C}} \to V_{\mathbb{C}}$$

$$\mathcal{A}_{\mathbb{C}} \in End(V_{\mathbb{C}})$$

Линейность?

1. Аддитивность.
$$\mathcal{A}_{\mathbb{C}}(v_1 + v_2) = \mathcal{A}_{\mathbb{C}}v_1 + \mathcal{A}_{\mathbb{C}}v_2$$

Очевидно, из аддитивности \mathcal{A}
 $v_1 + v_2 = (x_1 + x_2) + i(y_1 + y_2)$

$$\forall \lambda = \alpha + i\beta \in \mathbb{C} \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\mathcal{A}_{\mathbb{C}}(\lambda v) = \mathcal{A}_{\mathbb{C}}((\alpha + i\beta)(x + iy)) =$$

$$= \mathcal{A}_{\mathbb{C}}((\alpha x - \beta y) + i(\alpha y + \beta x)) =$$

$$= \mathcal{A}(\alpha x - \beta y) + i\mathcal{A}(\alpha y + \beta x) =$$

$$= \alpha \mathcal{A}x - \beta \mathcal{A}y + i\alpha \mathcal{A}y + i\beta \mathcal{A}x =$$

$$= (\alpha + i\beta)\mathcal{A}x + i(\alpha + i\beta)\mathcal{A}y = \lambda \mathcal{A}x + i\lambda \mathcal{A}y =$$

$$= \lambda(\mathcal{A}x + i\mathcal{A}y) = \lambda \mathcal{A}_{\mathbb{C}}v$$

 $\mathcal{A}_{\mathbb{C}}$ – продолжение линейного вещ. оператора \mathcal{A}

c пространства V на его комплексификацию $V_{\mathbb{C}}$

Свойства $\mathcal{A}_{\mathbb{C}}$:

$$\left.\begin{array}{ll} 1. & e_1 \dots e_n \text{ базис } V(V_{\mathbb{C}}) \\ & \mathcal{A} \leftrightarrow A \\ & \mathcal{A}_{\mathbb{C}} \leftrightarrow A_{\mathbb{C}} \end{array}\right\} \Rightarrow A_{\mathbb{C}} = A$$

T.e. $\mathcal{A}_{\mathbb{C}}$ в вещ. базисе имеет вещ. матрицу, совпадающую с матр. \mathcal{A}

2.
$$\forall z \in V_{\mathbb{C}} \quad \overline{\mathcal{A}_{\mathbb{C}}z} = \mathcal{A}_{\mathbb{C}}\overline{z}$$

$$z = x + iy \quad \overline{\mathcal{A}_{\mathbb{C}}z} = \underbrace{\overline{\mathcal{A}x} + i\mathcal{A}y}_{\text{BeIII.}} = \mathcal{A}x - i\mathcal{A}y =$$

$$= \mathcal{A}x + i\mathcal{A}(-y) = \mathcal{A}_{\mathbb{C}}(x - iy) = \mathcal{A}_{\mathbb{C}}\overline{z}$$

$$det(A - tE)$$
 $det(A_{\mathbb{C}} - tE)$ $\mathcal{A}_{\mathbb{C}} \leftrightarrow A_{\mathbb{C}} = A$

Все корни характеристического многочлена $\chi_{\mathcal{A}}$ являются собственными числами $\mathcal{A}_{\mathbb{C}}$

4.
$$\chi_{\mathcal{A}}(\lambda) = \chi_{\mathcal{A}_{\mathbb{C}}}(\lambda) = 0$$

Т.к. многочлен с вещ. коэф. $\Rightarrow \overline{\lambda}$ тоже корень.

$$\lambda = \alpha + i\beta$$
 корень $\chi_{\mathcal{A}_{\mathbb{C}}}$ $\chi_{\mathcal{A}_{\mathbb{C}}}(\overline{\lambda}) = 0$

v cootb. c.b.

$$\Rightarrow \overline{v}$$
 с.в. для $\overline{\lambda} = \alpha - i \beta$

$$A_{\mathbb{C}} = \frac{dim V_{\lambda} = dim V_{\overline{\lambda}} (\text{из утв. 2})}{\gamma(\lambda) = \gamma(\overline{\lambda})}$$

$$A_{\mathbb{C}} = \frac{\overline{\lambda}_{\mathbb{C}} = \overline{\lambda}_{\mathbb{C}} = \overline{\lambda}_{\mathbb{C}}$$

$$\mathcal{A}_{\mathbb{C}}\overline{v} \underset{\text{св-во 2}}{=} \overline{\mathcal{A}_{\mathbb{C}} \underbrace{v}_{\text{с.в. для }\lambda}} = \overline{\lambda v} = \overline{\lambda}\overline{v} \Rightarrow \overline{v}$$
 с.в. для $\overline{\lambda}$

"III": $A \in End(V)$

V над \mathbb{R}

$$\sum_{\lambda \in \mathcal{V}} \alpha(\lambda) < n = dimV$$

T.е. не все корни χ_A вещ.

$$\rightarrow$$
 строим $\mathcal{A}_{\mathbb{C}} \in End(V_{\mathbb{C}})$ $A_{\mathbb{C}} = A$

Все корни с.ч. \Rightarrow матрица для $A_{\mathbb{C}}$ будет сведена либо к I, либо к II

Примеры.
$$A = \begin{pmatrix} 4 & -5 & 7 \\ 1 & -4 & 9 \\ -4 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\chi_A(t) = \det(A - tE) = -(t - 1)(t^2 - 4t + 13)$$

$$D = -36 < 0$$

$$\lambda_1 = 1 \text{ c.ч. } \alpha(\lambda_1) = 1 \qquad \lambda_{2,3} = 2 + \pm i3 \ \alpha(2,3) = 1$$

$$A_{\mathbb{C}} = A : \lambda_{2,3} = 2 \pm i$$

$$\lambda_1 = 1 \quad V_{\lambda_1} |span \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = 2 + 3i \qquad 1 < \gamma(\lambda_2) < \alpha(\lambda_2) = 1 \Rightarrow \gamma(\lambda_2) = 1$$

Решаем СЛОУ методом Гаусса точно так же, как мы решали для вещ. чисел.

Только теперь арифметические операции с комплексными.

$$V_{\lambda_2} = span \begin{pmatrix} 3-3i \\ 5-3i \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_3 = 2-3i \quad V_{\lambda_3} = span \begin{pmatrix} 3+3i \\ 5+3i \\ 4 \end{pmatrix} = v_3$$

$$\forall \lambda: \ \gamma(\lambda) = \alpha(\lambda) \Rightarrow A_{\mathbb{C}} = A \text{ диагонализир.}$$

$$T_{e \to v} = \begin{pmatrix} 1 & 3-3i & 3+3i \\ 2 & 5-3i & 5+3i \\ 1 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

$$T^{-1}AT = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2+3i & 0 \\ 0 & 0 & 2-3i \end{pmatrix} T^{-1} = \dots$$

7.7 Минимальный многочлен. Теорема Кэли-Гамильтона

Определение 1. Нормализованный (старший коэф. = 1) многочлен $\psi(t)$ называется аннулятором элемента $v \in V$, если $\psi(\mathcal{A})v = \emptyset$

$$\psi(t) = t^{m} + a_{m-1}t^{m-1} + \ldots + a_{1}t + a_{0}$$

$$\psi(\mathcal{A}) = \mathcal{A}^{t} + a_{m-1}\mathcal{A}^{m-1} + \ldots + a_{1}\mathcal{A} + a_{0}\mathcal{E} \in End(V)$$

$$\mathcal{A}^{0} = \mathcal{E}$$

$$\psi(t) = \prod_{\lambda \text{ корень}} (t - \lambda)^{m(\lambda)}$$

$$(\mathcal{A} - \lambda \mathcal{E})^{m(\lambda)} \cdot (\mathcal{A} - \mu \mathcal{E})^{m(\mu)} = (\mathcal{A} - \mu \mathcal{E})^{m(\mu)} \cdot (\mathcal{A} - \lambda \mathcal{E})^{m(\lambda)}$$

$$\mathcal{A}^{k}\mathcal{E}^{r} = \mathcal{E}^{r}\mathcal{A}^{k}$$

Т.е. перестановочны.

Определение 2. $\psi(t)$ аннулятор элемента $v \in V$ наименьшший возможной степени называется минимальным аннулятором элемента v

Теорема 1 (О минимальном аннуляторе элемента).

 $\mathcal{A} \in End(V)$

- 1. $\forall v \in V \exists !$ минимальный аннулятор v
- 2. ∀ аннулятор элемента делится на его минимальный.

Доказательство.

- 1. (a) $\exists v = 0 \quad \psi(t) = 1$ Очевидно, минимальный аннулятор. $\psi(\mathcal{A})v = \mathcal{E}v = 0$
 - (b) $\exists v \neq 0$

$$(\mathcal{E})v, \mathcal{A}v, \mathcal{A}^2v, \dots, \mathcal{A}^{m-1}v, \quad \mathcal{A}^mv$$
 линейно независимая система

$$dimV = n$$

$$m \le n+1$$

$$\mathcal{A}^m v = \sum_{k=0}^{m-1} a_k \mathcal{A}^k v$$

$$0 = \mathcal{A}^m v - \sum_{k=0}^{m-1} a_k \mathcal{A}^k v = (\mathcal{A}^m - \sum_{k=0}^{m-1} a_k \mathcal{A}^k) v \leftarrow \text{ Алгоритм}$$

$$\psi(t) = t^m - \sum_{k=0}^{m-1} a_k t^k$$

Очевидно, по построению это минимальный аннулятор элемента \boldsymbol{v}

2. ψ_1 – аннулятор v

$$\psi_1(t) = a(t)\psi(t) + r(t)$$

$$deg \ r(t) < deg \ \psi(t)$$

$$0 = \psi_1(\mathcal{A})v = (a(\mathcal{A})\psi(\mathcal{A}) + r(\mathcal{A}))v = a(\mathcal{A})\psi(\mathcal{A})v + r(\mathcal{A})v = r(\mathcal{A})v \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{r(t)}{deg} \text{ аннулятор } v$$
 $\Rightarrow \frac{r(t)}{deg} \Rightarrow \Pi$ ротиворечие с минимальностью $\psi \Rightarrow 0$

$$\Rightarrow r(t) \equiv 0 \Rightarrow \psi_1 : \psi$$

Определение 3. Нормализованный многочлен $\phi(t)$ называется аннулятором A, $ecnu \phi(\mathcal{A}) = 0$

$$(\Leftrightarrow \forall v \in V \ \phi(\mathcal{A})v = 0)$$

Aннулятор $\mathcal A$ минимальной степени называется **минимальный многочленом**

Теорема 2 (о минимальном многочлене). $\mathcal{A} \in End(V)$

- 1. $\forall A \; \exists ! \; минимальный \; многочлен$
- 2. \forall аннулятор \mathcal{A} делится на минимальный многочлен

Доказательство.

$$e_1 \dots e_n$$
 базис V

 \Rightarrow по Теореме 1 для $\forall e_j$
 $\exists ! \ \psi_j$ минимальный аннулятор e_j

$$\psi_{j}(\mathcal{A})e_{j} = \mathbb{0}$$

$$\psi(t) = \text{H.O.K. } (\psi_{1} \dots \psi_{n})$$

$$\forall v \in V \quad \phi(\mathcal{A})v = \phi(\mathcal{A}) \sum_{i=1}^{n} v_{i}e_{i} = \sum_{i=1}^{n} v_{i}\phi(\mathcal{A})e_{i} =$$

$$= \sum_{i=1}^{n} v_{i}\xi_{i}(\mathcal{A}) \underbrace{\psi_{i}(\mathcal{A})e_{i}}_{=0} = \mathbb{0}$$

$$\phi: \psi_{j} \Leftrightarrow \phi(t) = \xi_{j}(t)\psi_{j}(t)$$

$$\Rightarrow \phi(\mathcal{A}) = \mathbb{O} \Rightarrow \phi$$
 аннулятор \mathcal{A}

Давайте покажем, что у ϕ степень минимальная.

От противного.

 $\exists \phi_1$ аннулятор \mathcal{A} $\exists deg \ \phi_1 < deg \ \phi$

 $\forall e_j: \phi_1(\mathcal{A})e_j=\mathbb{O} \Rightarrow \phi_1$ аннулятор элемента $e_j \stackrel{\text{по Теореме 1}}{\Rightarrow}$

$$\Rightarrow \phi_1$$
 \vdots ψ_j $\Rightarrow \phi_1 \vdots \phi \Rightarrow deg \ \phi_1 \geq deg \ \phi$. Противоречие \Rightarrow аннулятор e_j минимальный аннулятор e_j

 $\Rightarrow deg \phi$ минимальный \Rightarrow п.2 доказан, т.к. \forall аннулятор $\mathcal{A}:\phi$

Единственность?

минимальные аннуляторы одной степени.

нормализов. ⇒ ст. коэф. 1

$$deg(\phi_1 - \phi) < deg(\phi) = deg(\phi_1)$$

$$\forall v \in V \quad (\phi_1 - \phi)(\mathcal{A})v = \phi_1(\mathcal{A})v - \phi(\mathcal{A})v = 0 \Rightarrow$$

 $\forall v \in V \quad (\phi_1 - \phi)(\mathcal{A})v = \phi_1(\mathcal{A})v - \phi(\mathcal{A})v = \mathbb{0} \Rightarrow \phi_1 - \phi$ аннулятор \mathcal{A} меньшей степени \Rightarrow противоречие минимальн.

Примеры.
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -4 & 4 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix} \qquad \phi = ?$$
 минимальный многочлен

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \phi_1?$$
 $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \mathcal{A}e_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -4 \\ 2 \end{pmatrix} \qquad \mathcal{A}^2e_1 = \begin{pmatrix} -4 \\ -16 \\ -8 \end{pmatrix}$
линейно независ.

линейно завис.

$$\mathcal{A}^2 e_1 = -4e_1 + 4\mathcal{A}e_1$$

$$\psi_1(t) = t^2 - 4t + 4 = (t - 2)^2$$

$$\psi_{1}(t) = t^{2} - 4t + 4 = (t - 2)^{2}$$

$$e_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \mathcal{A}e_{2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \mathcal{A}^{2}e_{2} = \begin{pmatrix} 4 \\ 12 \\ -4 \end{pmatrix}$$

линейно завис.

$$\mathcal{A}^2 e_2 = 4\mathcal{A}e_2 - 4e_2$$

П

$$\psi_2(t) = t^2 - 4t + 4 = (t - 2)^2$$
 $e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\mathcal{A}e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$
лин. нез.

 $\mathcal{A}e_3 = 2e_3$

$$\mathcal{A}e_3=2e_3$$

$$\psi_3(t) = t - 2$$

$$\phi(t) = \text{H.O.K.} ((t-2)^2, (t-2)) = (t-2)^2$$

Теорема 3 (Кэли-Гамильтона). $\mathcal{A} \in End(V)$

$$\chi(t)$$
 $\chi(t)$ $\chi(t)$

Доказательство.
$$\chi(\mathcal{A}) = det(\mathcal{A} - \mathcal{A}) = 0$$

Я так и не понял это норм доказательство или нет. В любом случае далее идет длинное док-во.

Доказательство.
$$\mu$$
 – не корень $\chi(t)$ $\det(\mathcal{A} - \mu \mathcal{E}) \neq 0$ $\Leftrightarrow \exists (\mathcal{A} - \mu \mathcal{E})^{-1}$ $e_1 \dots e_n$ базис $v. \ \mathcal{A} \leftrightarrow \mathcal{A}$ $(A - \mu E)^{-1} = \frac{1}{\det(A - \mu E)} B \leftarrow$ союзная матрица (прис-ная) $B = (b_{ij})$ $b_{ij} = (-1)^{ij} M_{ij} \leftarrow$ определиитель $(n-1)$ -го порядкка $A - \mu E$ Т.е. мн-н степени $n-1$ относительно μ $B = B_{n-1}\mu^{n-1} + B_{n-2}\mu^{n-2} + \dots + B_1\mu + B_0$ $\det(A - \mu E) \cdot E = (A - \mu E)(B_{n-1}\mu^{n-1} + \dots + B_1\mu + B_0)$ \parallel $\chi(\mu) \cdot E$ \parallel $\sum_{k=0}^n \alpha_k \mu^k \cdot E$ $\mu^0: \alpha_0 E = AB_0$ A^1 A^2 \dots $\mu^{n-1}: \alpha_{n-1}E = AB_{n-1} - B_{n-2}$ A^{n-1} A^n $\chi(\mathcal{A}) = \chi(A) = \sum_{k=0}^n \alpha_k A^k = AB_0 + A^2B_1 - AB_0 + A^3B_2 - A^2B_1 + \dots + A^nB_{n-1} - A^{n-1}B_{n-2} - A^nB_{n-1} = 0$ χ — аннулятор \mathcal{A}

Теорема 4. $A \in End(V)$

Mножество корнед характеристического многочлена A совпадает с множеством корней минимального многочлена A (без учета кратности)

Доказательство. $\chi(t)$ – характерист., $\phi(t)$ – минимальный многочлен.

"
$$\Leftarrow$$
" $\neg \phi(\lambda) = 0 \Rightarrow$ т.к. χ аннулятор \mathcal{A} , то по Т-ме $2 \chi \dot{:} \phi \Rightarrow \chi(\lambda) = 0$

"
$$\Rightarrow$$
 " $\supset \chi(\lambda) = 0$

1.
$$\exists \lambda \in K \Rightarrow \lambda \text{ c.q. } \mathcal{A} \quad \exists v \neq 0 : \mathcal{A}v = \lambda V \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (A - \lambda \mathcal{E})v = 0 \Rightarrow \psi(t) = (t - \lambda)$$
 минимальный аннулятор v

Т.к.
$$\phi : \psi \Rightarrow \lambda$$
 корень ϕ

$$\phi(\lambda) = 0$$

2. $\lambda \not\in K$ т.е. III случай: $K = \mathbb{R}$

∃ комплексные корни характерист. многочлена.

$$V \to V_{\mathbb{C}}$$
 $e_1 \dots e_n$ базис $V \to$ базис $V_{\mathbb{C}}$

$$\mathcal{A} \to \mathcal{A}_{\mathbb{C}} \quad \mathcal{A}_{\mathbb{C}} e_{i} = \mathcal{A} e_{i} + i \mathcal{A} \mathbb{0} = \mathcal{A} e_{i}$$

$$e_j = e_j + i\mathbb{O}$$

$$\Rightarrow \forall k \ \mathcal{A}_{\mathbb{C}}^k e_j = \mathcal{A}^k e_j$$

⇒ Применим алгоритм построения минимального многочлена (Теоремы 1, 2).

Получим, что минимальные многочлены $\mathcal{A}_{\mathbb{C}}$ и \mathcal{A} совпадают.

$$\left. \begin{array}{c} \text{T.e. } \phi \text{ мин. мн-н для } \mathcal{A}_{\mathbb{C}} \\ \chi_{\mathcal{A}_{\mathbb{C}}} = \chi_{\mathcal{A}} \end{array} \right\} \Rightarrow \Pi$$
рименим случай а) для $\mathcal{A}_{\mathbb{C}}$ $\Rightarrow \lambda$ с.ч. λ корень ϕ

Примеры. $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -4 & 4 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

$$\chi(t) = \begin{vmatrix} -t & 1 \\ -4 & 4 - t \\ \hline -2 & 1 & 2 - t \end{vmatrix} = (2 - t)(t^2 - 4t + 4) = -(t - 2)^3$$

Корни $\chi:2$

Корни $\phi:2$

 \sim еще один способ найти с.ч. – **найти корни многочлена.**

Следствие 1.

1. ψ : ϕ характер. (аннулятор) минимальный (аннулятор мин.)

2.
$$deg \ \phi = n = dimV \Rightarrow (-1)^n \chi = \phi$$

$$\chi(t) = \prod_{\lambda} (t - \lambda)^{\alpha(\lambda)}$$

$$\phi(t) = \prod_{\lambda} (t - \lambda)^{m(\lambda)} \quad 1 \le m(\lambda) \le \alpha(\lambda)$$

7.8 Операторное разложение единицы. Корневые подпространства.