

본 영상 교재는 2025년도 과학기술정보통신부 및 정보통신기획평가원의 SW중심대학 사업의 지원을 받아 제작되었습니다.



──₩./// AI융합대학

SWZ GITHEY





PyTorch 코딩

Dataset



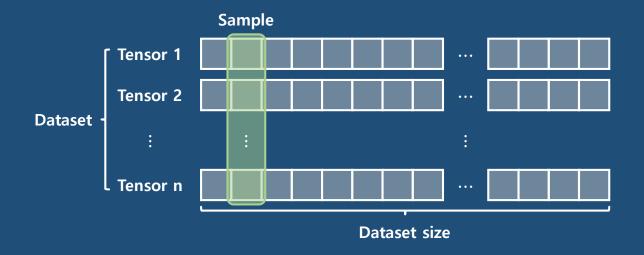




- PyTorch Dataset
 - PyTorch의 ANN training 및 test를 위한 데이터를 관리하는 클래스
 - DataLoader 클래스와 함께 활용하여 mini-batch를 쉽게 생성할 수 있음
 - Mini-batch 관련 기능은 DataLoader 클래스가 전담
 - Dataset 클래스는 mini-batch 생성과 상관 없이 쉽게 개발할 수 있음
 - Data 처리 작업을 mini-batch 생성 및 ANN 코드와 분리하여 프로그램의 개발 및 유지 / 보수를 쉽게 해줌
 - TensorDataset, ImageFolder 등, 가지고 있는 데이터를 하나의 dataset으로 쉽게 만들어주는 클래스 지원
 - Torchvision, Torchaudio 등, 다양한 유명 dataset을 쉽게 활용하기 위한 클래스 제공



- TensorDataset
 - 임의의 tensor들을 모아 하나의 dataset으로 만들어주는 클래스



- 모든 tensor들의 첫 번째 차원이 dataset 크기가 됨
 - 따라서 모든 tensor들의 첫 번째 차원이 같아야 함



TensorDataset

• 2개의 tensor로 TensorDataset 인스턴스 생성하기

```
import torch
  from torch.utils.data import TensorDataset, DataLoader
                                                               # TensorDataset 클래스
  dataset size
                 = 1024
                                                               # 임의의 tensor 생성
                 = torch.rand([dataset_size])
  tensor1
                 = tensor1 * 2
  tensor2
                                                               # Tensor들을 모아 하나의 dataset으로 생성, 모든 tensor들의 첫 번째 차원이 같아야 함
  dataset = TensorDataset(tensor1, tensor2)
   print(f'Dataset size: {len(dataset)}')
                                                               # Dataset 크기 확인
                                                               # 2개의 tensor로 이루어져 있으므로, 각 sample는 2개의 원소로 이루어짐
> x, t = dataset[0]
  print(x, t)
  mini_batch_size = 4
                                                              # 위에서 생성한 dataset을 data loader와 연결
   dataloader = DataLoader(dataset, mini_batch_size, shuffle = True)
  for x, t in dataloader:
                                                               # 2개의 tensor로 이루어져 있으므로, 각 sample는 2개의 원소로 이루어짐
     print(x, t)
     break
```



import torch

TensorDataset

• 2개 초과의 tensor로 TensorDataset 인스턴스 생성하기

```
from torch.utils.data import TensorDataset, DataLoader
  dataset size
                  = 1024
                                                                 # 다차원 tensor도 활용 가능
                  = torch.rand([dataset_size, 3])
  tensor1
  tensor2
                 = torch.rand([dataset_size, 3])
> tensor3
                  = torch.sum(tensor1 + tensor2, dim = 1)
                  = torch.sum(tensor1 * tensor2, dim = 1)
> tensor4
                                                                 # Tensor들을 모아 하나의 dataset으로 생성, 모든 tensor들의 첫 번째 차원이 같아야 함
   dataset = TensorDataset(tensor1, tensor2, tensor3, tensor4)
   print(f'Dataset size: {len(dataset)}')
                                                                 # 4개의 tensor로 이루어져 있으므로, 각 sample는 4개의 원소로 이루어짐
> x1, x2, t1, t2 = dataset[0]
  print(x1, x2, t1, t2)
  mini batch size = 4
   dataloader = DataLoader(dataset, mini_batch_size, shuffle = True)
                                                                 # 4개의 tensor로 이루어져 있으므로, 각 sample는 4개의 원소로 이루어짐
  for x1, x2, t1, t2 in dataloader:
     print(x1, x2, t1, t2)
      break
```





- Torchvision Datasets
 - PyTorch가 제공하는 이미지 처리 dataset 라이브러리
 - Torchvision가 지원하는 다양한 이미지 처리 dataset

• CIFAR, ImageNet, MNIST 등

• PASCAL VOC, MS coco 등

• PASCAL VOC, Cityscapes 등

• KITTI, CarlaStereo 등

• KITTI, FlyingChairs 등

• MS coco 등

기타 등등

: 이미지 속 주요 물체의 종류를 맞추는 classification dataset

: 이미지 속 여러 물체들의 위치, 크기, 종류를 맞추는 object detection dataset

: 이미지 속 물체가 무엇인지 픽셀별로 맞추는 semantic segmentation dataset

: 스테레오 이미지 속 동일 물체가 나타난 위치를 맞추는 stereo matching dataset

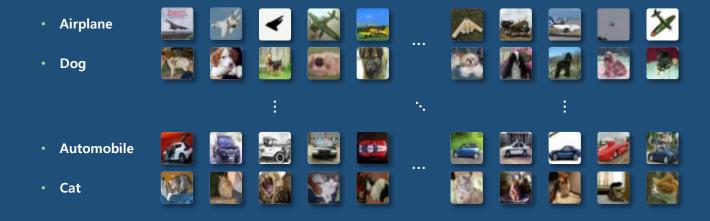
: 연속 이미지 속 물체의 이동 방향과 속도를 픽셀별로 맞추는 optical flow dataset

: 이미지의 내용을 자연어로 묘사한 image caption dataset

- 일부 dataset의 경우 데이터 파일을 직접 다운 받은 뒤 활용해야 함
- 각 dataset 클래스의 활용법은 Torchvision documentation에서 확인 가능
 - Torchvision dataset: https://pytorch.org/vision/stable/datasets.html



- Torchvision Datasets
 - CIFAR 100



- 32 × 32 RGB 이미지를 100가지의 class로 나눈 dataset
- 총 60,000개의 sample 제공(50,000개의 training sample과 10,000개의 test sample 제공)



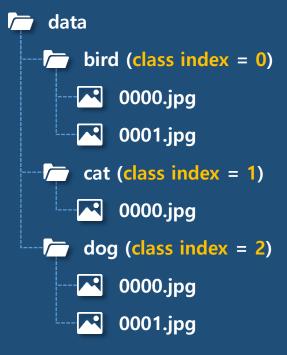
Torchvision Datasets

CIFAR 100

```
import matplotlib.pyplot as plt
  import torch
  from torchvision.datasets import CIFAR100 # Torchvision의 CIFAR 100 dataset 클래스
  training_dataset = CIFAR100(
                                          # CIFAR 100 dataset 인스턴스 생성
     root = 'data',
                                          # Dataset 파일 위치
                                          # Training을 위한 dataset
    train = True,
                                          # Input image에 적용할 이미지 변환 작업
     transform = None,
                                          # Dataset 파일이 없는 경우, 인터넷을 통해 다운로드
     download = True
                                          # 50,000 번째 sample
> x, t = training_dataset[49999]
                                          # Pillow image 클래스, ToTensor 클래스를 적용해야 PyTorch의 ANN이 활용할 수 있음
  print(type(x))
  plt.imshow(x)
  plt.show()
                                          # MatPlotlib를 통해 input 이미지 출력
  print(type(t))
  print(t)
```



- Torchvision Datasets
 - ImageFolder dataset
 - 이미지 파일을 포함한 폴더를, <mark>디렉토리</mark> 구조를 통해 classification dataset을 자동으로 생성



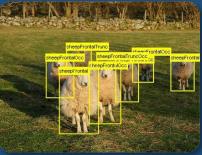


- ImageFolder dataset
 - import matplotlib.pyplot as plt import torch from torch.utils.data import Dataset # Torchvision의 ImageFolder dataset 클래스 from torchvision.datasets import ImageFolder from torchvision import transforms # 이미지를 PyTorch ANN이 처리하기 쉬운 형태로 변환해주는 라이브러리 input_image_transform = transforms.Compose(# 여러가지 이미지 처리 작업들을 하나의 인스턴스로 통합하여, 차례대로 수행하도록 함 # 이미지 크기 변경 작업, 아규먼트로 이미지의 세로 및 가로 픽셀 크기 지정 [transforms.Resize((64, 128)), # 이미지 주변을 잘라내는 작업, 아규먼트로 이미지에서 남길 세로 및 가로 픽셀 크기 지정 transforms.CenterCrop((32, 64)), transforms.ToTensor()]) image_dataset = ImageFolder(# ImageFolder dataset 인스턴스 생성 # 읽으려는 디렉토리의 최상위 위치 root = 'data/cifar10_example', # 각 이미지에 자동으로 적용할 transforms 인스턴스 지정 transform = input_image_transform > x, t = image_dataset[0] # ImageFolder dataset의 sample은 2개의 원소(input image, target class index)를 가짐 > tensor_to_image = transforms.ToPILImage() # PyTorch tensor를 Pillow 이미지로 변환 plt.imshow(tensor_to_image(x)) plt.show() # Input 이미지 출력 classes = ['airplane', 'car', 'cat', 'dog'] print(classes[t]) # Target class label 출력



- Torchvision Datasets
 - PASCAL VOC detection









- 사람, 차량, 강아지, 가구 등 20가지 class 중 하나에 속하는 물체를, 하나 이상 포함한 RGB 이미지 제공
- 각 물체의 크기 및 위치는 2D bounding box로 표현
- 총 2,900여개의 이미지 제공(약 1,460개의 training sample과 약 1,440개의 test sample 제공)



- Torchvision Datasets
 - Cityscapes







- 2,048 × 1,024 RGB 이미지의 각 픽셀이 어떤 물체인지 구분한 dataset
- 도로, 인도, 승용차, 트럭, 건물, 나무 등 약 30가지 class 제공
- 총 5,000개의 RGB 이미지 제공(약 3,000 training sample과 약 2,000개의 test sample 제공)



- Torchvision Datasets
 - KITTI 2015 stereo











- 1,242 × 375 RGB 스테레오 이미지로 이루어진 dataset
- 스테레오로 정렬된 두 카메라 이미지의 픽셀 별 disparity를 제공
 - LIDAR 등의 센서로 데이터 수집이 어려운 부분의 값은 0으로 제공됨
 - 값이 0이 아닌 픽셀의 disparity는 수식을 통해 쉽게 depth로 변환할 수 있음
- · 총 200개의 sample 제공(100개의 training sample과 100개의 test sample 제공)



- Torchvision Datasets
 - KITTI flow



- 연속된 1,242 × 375 RGB 이미지로 이루어진 dataset
- 연속 프레임에서, 각 픽셀들이 가로 및 세로로 몇 픽셀 씩 움직였는지(optical flow)를 제공
 - Target은 가로 및 세로로 이동한 양을 나타내는 channel 2개로 이루어짐
- 총 400개의 RGB sample 제공(200개의 training sample과 200개의 test sample 제공)



- Torchvision Datasets
 - MS coco caption



The man at bat readies to swing at the pitch while the umpire looks on



A large bus sitting next to a very tall building

- RGB 이미지의 내용을 설명하는 영어 caption으로 이루어진 dataset
 - 하나의 이미지를 설명하는 여러 개의 caption이 있을 수 있음
- 약 16만개의 RGB 이미지와 약 100만개의 caption을 제공
 - 16만개의 RGB 이미지 중, 12만개는 training 및 validation, 나머지는 test용
 - 100만개의 영어 caption 중 61만개는 training 및 validation, 나머지는 test용





- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 1 : 맞춤형 dataset 및 MS Excel 라이브러리 불러오기
 - > import pandas as pd # MS Excel 파일을 읽어오기 위한 라이브러리
 - > import torch
 - > print(f'PyTorch version: {torch.__version__}')
 - > from torch import nn
 - > from torch.utils.data import Dataset, DataLoader # 맞춤형 dataset 클래스



맞춤형 Dataset

- 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-1 : MS Excel 파일을 읽어와 training dataset으로 만들기

```
class IrisTrainDataset(Dataset):
                                                               # PyTorch dataset 클래스를 상속받아 맞춤형 dataset 클래스 생성
                                                               # Dataset을 초기화하는 작업 수행, 반드시 구현해야 함
  def __init__(self):
     data_frame = pd.read_excel('data/iris_example/iris_train.xlsx') # Pandas 라이브러리를 통해 training data 파일을 읽음
     self.input_data_frame = data_frame[[
        'sepal_length',
        'sepal_width',
        'petal_length',
        'petal_width'
     self.target_data_frame = data_frame['iris_class']
                                                               # Dataset의 크기를 return, 반드시 구현해야 함
  def __len__(self):
     return len(self.input_data_frame)
  def __getitem__(self, index):
                                                               # Index를 통해 특정 sample을 추출해 return, 반드시 구현해야 함
     x = torch.tensor(
        self.input_data_frame.iloc[index],
        dtype = torch.float32
                                                               # PyTorch ANN은 input으로 32bit float를 사용하므로 이에 맞춰줌
     t = torch.tensor(
        self.target_data_frame.iloc[index],
                                                               # PyTorch는 classification target으로 64bit integer를 사용하므로 이에 맞춰줌
        dtype = torch.int64
                                                               # Input과 target을 동시에 return
     return x, t
```



맞춤형 Dataset

- 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-2: MS Excel 파일을 읽어와 test dataset으로 만들기

```
class IrisTestDataset(Dataset):
   def __init__(self):
      data_frame = pd.read_excel('data/iris_example/iris_test.xlsx') # Pandas 라이브러리를 통해 test data 파일을 읽음
      self.input_data_frame = data_frame[[
         'sepal_length',
         'sepal_width',
         'petal_length',
         'petal_width'
      self.target_data_frame = data_frame['iris_class']
   def __len__(self):
      return len(self.input_data_frame)
   def __getitem__(self, index):
     x = torch.tensor(
         self.input_data_frame.iloc[index],
         dtype = torch.float32
      t = torch.tensor(
         self.target_data_frame.iloc[index],
        dtype = torch.int64
      return x, t
```



맞춤형 Dataset

- 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-3: Dataset 및 data loader 인스턴스 생성하기

```
    training_dataset = IrisTrainDataset() # 3-1에서 만든 training dataset 인스턴스 생성
    test_dataset = IrisTestDataset() # 3-2에서 만든 test dataset 인스턴스 생성
    mini_batch_size = 64
    training_data_loader = DataLoader(training_dataset, batch_size = mini_batch_size , shuffle = True)
    test_data_loader = DataLoader(test_dataset, batch_size = mini_batch_size) # Test dataset의 경우 크기가 64보다 작지만 문제 없음
    print(f'Training dataset size: {len(training_dataset)}')
    ...
```



- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-1 : ANN architecture 정의하기

```
class NeuralNetwork(nn.Module):
  def __init__(self):
     super().__init__()
     self.linear_stack = nn.Sequential(
                                       # Dataset의 input dimension에 맞게 첫 layer dimension 수정
        nn.Linear(4, 64),
        nn.Tanh(),
        nn.Linear(64, 128),
        nn.Tanh(),
        nn.Linear(128, 128),
        nn.Tanh(),
        nn.Linear(128, 64),
        nn.Tanh(),
        nn.Linear(64, 8),
        nn.Tanh(),
                                       # Dataset의 target dimension에 맞게 마지막 layer dimension 수정
        nn.Linear(8, 3),
        nn.Softmax(dim = 1)
```



- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-2: ANN feed-forward 작업 정의하기

```
> class NeuralNetwork(nn.Module):
> ...

> def forward(self, x):
> y = self.linear_stack(x)
> return y
```



- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-3 : Learning rate 수정하기



- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 5 : 개별 input에 대한 inference 작업 정의하기

```
def inference(device, data, model):
    x = data.view(1, 4) # 변경된 ANN architecture에 맞게 input dimension 변경

model.eval()
with torch.no_grad():
    x = x.to(device)
y = model(x)

return y
```



- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 6 : 최대 epoch 횟수 수정하기

```
> max_epoch = 5 # Dataset 및 ANN architecture가 달라졌으므로 최대 epoch 횟수를 수정해야 할 수 있음
```

- > for t in range(max_epoch):
- > print(f'Epoch {t + 1 :>3d} / {max_epoch}')
- > ..

- MS Excel 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 7 : 임의의 sample에 대한 inference 성능 확인하기
 - > import random
 - > model = NeuralNetwork().to(device)
 - > model.load_state_dict(torch.load('model.pth'))
 - > test_sample_index = random.randint(0, len(test_dataset) 1)
 - > x, t = test_dataset[test_sample_index]
 - > y = inference(device, x, model)
 - > classes = ['Setosa', 'Versicolor', 'Virginica'] # Iris dataset 에 맞게 class 이름 변경
 - > predicted, actual = classes[y.argmax(dim = 1)], classes[t]
 - > print('Random sample inference')
 - > print(f' Predicted: "{predicted}", Actual: "{actual}"')





- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 1 : 맞춤형 dataset 및 이미지 라이브러리 불러오기
 - > import os
 - import numpy as np
 - > from PIL import Image
 - > import torch
 - > print(f'PyTorch version: {torch.__version__}')
 - > from torch import nn
 - > from torch.utils.data import Dataset, DataLoader
 - > from torchvision import transforms
 - > from torchvision.transforms import CenterCrop, ToTensor

- # 파일 리스트를 얻기 위한 라이브러리
- # Disparity 파일을 읽기 위한 라이브러리
- # 이미지 파일을 읽기 위한 클래스

- # 맞춤형 dataset 클래스
- # Input 이미지 및 target disparity size를 통일하기 위한 이미지 처리 클래스



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-1 : Data 파일 리스트 불러오기

```
# PyTorch dataset 클래스를 상속받아 맞춤형 dataset 클래스 생성
class Kitti2015StereoDataset(Dataset):
                                                                  # 아규먼트를 통해 training 및 test dataset을 구분하여 생성
  def __init__(self, training):
                                                                  # Training dataset을 불러올 때
     if training == True:
        data_path = 'data/kitti_2015_stereo_example/training'
        print('Loading training dataset on RAM')
     else:
                                                                  # Validation dataset을 불러올 때
        data_path = 'data/kitti_2015_stereo_example/validation'
        print('Loading test dataset on RAM')
     left_image_file_list
                           = os.listdir(f'{data_path}/left_image')
                                                                  # 특정 폴더에 있는 파일 이름 리스트
     right_image_file_list
                          = os.listdir(f'{data_path}/right_image')
                           = os.listdir(f'{data_path}/disparity')
     disparity_file_list
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-2 : 스테레오 이미지 파일을 읽어와 dataset으로 만들기

```
class Kitti2015StereoDataset(Dataset):
  def __init__(self, training):
     image_to_frame_transform = transforms.Compose(
                                                                    # 모든 input 이미지의 크기가 세로 256px, 가로 512px이 되도록 이미지 주변을 자름
        [CenterCrop((256, 512)),
        ToTensor()]
     self.left image memory = []
     for file_name in left_image_file_list:
                                                                    # Pillow Image 클래스를 통해 이미지 파일 열기
       image = Image.open(f'{data_path}/left_image/{file_name}')
                                                                    # 이미지 전처리
       tensor = image to frame transform(image)
                                                                    # 이미지 tensor들을 RAM에 저장해, ANN training 속도를 높임
        self.left_image_memory.append(tensor)
     self.right_image_memory = []
     for file_name in right_image_file_list:
       image = Image.open(f'{data_path}/right_image/{file_name}')
       tensor = image_to_frame_transform(image)
        self.right_image_memory.append(tensor)
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-3 : Disparity 파일을 읽어와 dataset으로 만들기

```
class Kitti2015StereoDataset(Dataset):
  def __init__(self, training):
     self.disparity_memory = []
     self.valid mask memory = []
     for file_name in disparity_file_list:
       array = np.asarray(lmage.open(f'{data_path}/disparity/{file_name}')) / 256.0
       # 일반 이미지가 아니므로, Pillow Image로 활용하지 않고 Numpy array로 변환
       # Numpy array로 변환하는 과정에서, dimension이 [W, H]에서 [H, W]로 바뀜
       # 실제 disparity 값에 256을 곱한 값이 저장되어 있으므로 256.0으로 나눔
       center_crop = CenterCrop((256, 512))
                   = center crop(
       tensor
                                                  # Torchvision의 이미지 처리 작업을 적용하기 위해 Numpy array를 tensor로 변환
          torch.Tensor(array).
                                                 # Disparity 파일은 channel 차원이 없으므로, PyTorch ANN을 위해 [H, W]를 [C, H, W]로 변환
          unsqueeze(0)
       self.disparity memory.append(tensor)
                                                  # Dispairy tensor들을 RAM에 저장해, ANN training 속도를 높임
       valid mask = tensor.bool().float()
                                                  # Target에서 측정 값이 있는 픽셀만 1.0으로, 나머지는 0.0으로 변환하여 mask 생성
       self.valid mask memory.append(valid mask)
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-4 : Dataset의 sample 추출 기능 추가하기

```
class Kitti2015StereoDataset(Dataset):
...

def __len__(self):
    return len(self.left_image_memory)

def __getitem__(self, index):
    left_image_memory = self.left_image_memory[index]
    right_image_memory = self.right_image_memory[index]
    disparity_memory = self.disparity_memory[index]
    valid_mask_memory = self.valid_mask_memory[index]

return left_image_memory, right_image_memory, disparity_memory, valid_mask_memory # 각 sample이 4개의 원소를 가짐
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 3-5 : Dataset 및 dataloader 인스턴스 만들기

```
print('----')
                   = Kitti2015StereoDataset(training = True)
                                                           # 아규먼트를 통해 training dataset 인스턴스 생성
training_dataset
                                                           # 아규먼트를 통해 test dataset 인스턴스 생성
test dataset
                   = Kitti2015StereoDataset(training = False)
                                                           # 이미지 크기가 커진 만큼 VRAM 공간을 고려하여 mini-batch 크기를 줄여야 할 수 있음
mini_batch_size
                   = 16
training_data_loader = DataLoader(training_dataset, batch_size = mini_batch_size, shuffle = True)
test_data_loader
                   = DataLoader(test_dataset, batch_size = mini_batch_size)
                                                           # 각 sample이 4개의 원소를 가짐
for x_left, x_right, t, _ in training_data_loader:
   print('----')
  print(f'Shape of left input:
                             {x_left.shape} {x_left.dtype}')
  print(f'Shape of right input: {x_right.shape} {x_right.dtype}')
  print(f'Shape of target:
                             {t.shape} {t.dtype}')
  print('----')
   break
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-1 : ANN layer 선언 및 초기화하기



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-2 : ANN layer 선언 및 초기화하기

```
class NeuralNetwork(nn.Module):
   def __init__(self):
     self.decnn_stack1 = nn.Sequential(
        nn.ConvTranspose2d(in_channels = 256, out_channels = 128, kernel_size = 2, stride = 2), # Convolutional layer와 반대로, input의 size를 늘려줌
        nn.GELU(),
        nn.ConvTranspose2d(in_channels = 128, out_channels = 64, kernel_size = 2, stride = 2),
        nn.GELU(),
        nn.ConvTranspose2d(in_channels = 64, out_channels = 32, kernel_size = 2, stride = 2),
        nn.GELU(),
     self.decnn_stack2 = nn.Sequential(
        nn.ConvTranspose2d(in_channels = 32, out_channels = 8, kernel_size = 2, stride = 2),
        nn.GELU(),
        nn.ConvTranspose2d(in_channels = 8, out_channels = 1, kernel_size = 2, stride = 2) # 별도의 activation function이 없는 regression output
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-3: ANN feed-forward 작업 정의하기

```
class NeuralNetwork(nn.Module):
  def forward(self, x_left, x_right):
                                   #이 ANN은 2개의 input을 받음
                                   # 여러 tensor들을 하나로 concatenate
     x = torch.concat(
                                   # Concatenate할 tensor 리스트
       [x_left, x_right],
                                   # 합칠 차원 index, 양쪽 카메라의 이미지를 [B, C, H, W] 중 C 차원으로 합침
        dim = 1
     cnn1 = self.cnn_stack1(x)
     cnn2 = self.cnn_stack2(cnn1)
     decnn1 = self.decnn stack1(cnn2)
     decnn2 = self.decnn_stack2(decnn1 + cnn1)
     if not self.training:
                                                   # ANN이 training 중이 아닐 때
       decnn2 = torch.clamp(decnn2, 0.0, 256.0)
                                                   # Tensor 각 원소의 최소 및 최대값을 지정
     return decnn2
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 4-4 : Learning rate 수정하기

```
model = NeuralNetwork().to(device)
optimizer = torch.optim.Adam(
  model.parameters(),
                                    # Dataset 및 ANN architecture가 달라졌으므로 learning rate를 변경해야 할 수 있음
  Ir = 1e-3,
  betas = (0.9, 0.999),
  weight_decay = 1e-4
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 5-1 : Training epoch 정의하기

```
def train(device, data_loader, model, optimizer):
   total loss = 0
  model.train()
                                                     # 각 sample이 4개의 원소를 가짐
  for x_left, x_right, t, mask in data_loader:
     x left
               = x left.to(device)
               = x_right.to(device)
     x_right
               = model(x_left, x_right)
                                                     #이 ANN은 2개의 input을 받음
               = t.to(y.device)
               = mask.to(device)
     mask
               = y * mask
                                                     # Output에 mask를 곱해, 비교할 target이 있는 픽셀만 남김
               = torch.nn.functional.mse_loss(y, t)
                                                     # 이번 ANN은 Regression output이므로 mean squared error 활용
     loss
     mini_batch_size = x_left.shape[0]
                                                     # Input mini-batch를 통해 mini-batch 크기 확인
     total_loss += loss.item() * mini_batch_size
  return average_loss
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 5-2 : Test 작업 정의하기

```
def test(device, data loader, model):
   total loss = 0
   # total correct = 0
                                                            # 정답률 관련 코드 삭제
   model.eval()
  with torch.no_grad():
                                                            # Sample의 원소 개수가 달라졌으므로 수정
     for x_left, x_right, t, mask in data_loader:
        x_{\text{left}} = x_{\text{left.to}}(\text{device})
        x_right = x_right.to(device)
                                                            # 이 ANN은 2개의 input을 받음
                = model(x_left, x_right)
                = t.to(y.device)
               = mask.to(device)
                                                            # Output에 mask를 곱해, 비교할 target이 있는 픽셀만 남김
                = v * mask
                                                            # 이번 ANN은 Regression output이므로 mean squared error 활용
                = torch.nn.functional.mse_loss(y, t)
        mini_batch_size = x_left.shape[0]
        total_loss += loss.item() * mini_batch_size
        # total_correct += (y.argmax(dim = 1) == t) ...
                                                            # 정답률 관련 코드 삭제
   dataset_size = len(data_loader.dataset)
   average_loss = total_loss / dataset_size
   # accuracy = total_correct / dataset_size
                                                            # 정답률 관련 코드 삭제
   return average_loss #, accuracy
                                                            # 정답률 관련 코드 삭제
```

- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 5-3 : 개별 input에 대한 inference 작업 정의하기

```
def inference(device, x_left, x_right, model):
   # 이미지 처리를 위한 코드
                                           # 일반 이미지인 x_left와 x_right에 CenterCrop 및 ToTensor 클래스 적용 작업 필요
  x_{left} = x_{left.view}(1, 3, 256, 512)
  x_{right} = x_{right.view}(1, 3, 256, 512)
  model.eval()
  with torch.no_grad():
     x_left
               = x_left.to(device)
               = x_right.to(device)
     x_right
               = model(x_left, x_right)
                                           # Disparity 파일 형식에 맞게 channel 차원 제거
               = y.view(256, 512)
  return y
```

- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 6 : Training loop 정의하기

```
# 쉬운 training이 아니기 때문에 최대 epoch 횟수를 크게 늘림
> max_epoch = 500
  for t in range(max_epoch):
     if t \% 50 == 0 or t == max_epoch - 1:
                                                                          # 최대 epoch 횟수가 늘어난 만큼, 간격을 두고 training 진행 상황을 출력
        print(f'Epoch {t + 1 :> 3d} / {max_epoch}')
     training_loss = train(device, training_data_loader, model, optimizer)
     if t % 50 == 0 or t == max_epoch - 1:
        print(' Training progress')
        print(f' Average loss: {training_loss :>8f}')
     if t % 50 == 0 or t == max_epoch - 1:
        test_loss = test(device, test_data_loader, model)
        print(' Validation performance')
        print(f' Average loss: {test_loss :>8f}')
        # print(f' Accuracy: {(100 * test_accuracy) :>0.2f}%')
                                                                          # 정답률 관련 코드 삭제
        if t + 1 < max_epoch:
           print()
  torch.save(model.state_dict(), 'model.pth')
```



- 이미지 파일을 위한 맞춤형 dataset 실습
 - Cell 7 : 임의의 sample에 대한 inference 성능 확인하기

```
import random
  import matplotlib.pyplot as plt
                                                                # 여러 이미지를 하나의 그래프로 합치기 위한 라이브러리
  model = NeuralNetwork().to(device)
  model.load_state_dict(torch.load('model.pth', weights_only = True))
  test sample index
                      = random.randint(0, len(test_dataset) - 1)
                                                                # Sample의 원소 개수가 달라졌으므로 수정
> x_left, x_right, t, _
                      = test_dataset[test_sample_index]
  y = inference(device, x left, x right, model)
                      = transforms.ToPILImage()
> tensor_to_image
                                                                # PyTorch tensor를 Pillow 이미지로 변환
  left_image_
                      = tensor_to_image(x_left)
  right_image
                      = tensor_to_image(x_right)
                                                                # Grayscale 이미지를 출력하려면 channel 차원을 제거해야 함
  target_image
                       = t.view(256, 512)
                                                                # VRAM에 저장된 output을 Numpy로 처리하려면 RAM으로 복사해와야 함
  output_image
                       = y.to('cpu')
  figure, axes = plt.subplots(4, 1, figsize = (20, 30))
                                                                # 실행 결과를 확인하기 위해 disparity를 이미지로 출력
  axes[0].imshow(left image)
  axes[1].imshow(right_image)
  axes[2].imshow(target_image, cmap = 'gray')
  axes[3].imshow(output_image, cmap = 'gray')
  plt.savefig('result.png')
                                                                # Input 스테레오 이미지, target 및 output disparity를 이미지 파일로 저장
                                                                # Input 스테레오 이미지, target 및 output disparity를 화면에 출력
  plt.show()
```

Have a nice day!

