

Chapitre 1 - partie 2

Flots et coupes

Cours RO202

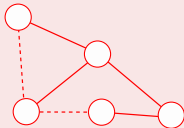
Zacharie ALES
(zacharie.ales@ensta.fr)

Adapté de cours de Marie-Christine Costa, Alain Faye et Sourour Elloumi

Programme

Optimisation dans les graphes

Chapitre 1

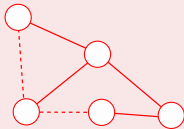


1.1 - Arbre couvrant

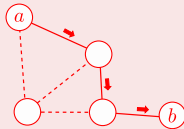
Programme

Optimisation dans les graphes

Chapitre 1



1.1 - Arbre couvrant

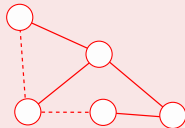


1.2 - Chemin

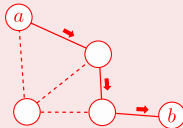
Programme

Optimisation dans les graphes

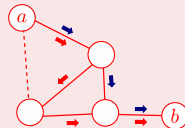
Chapitre 1



1.1 - Arbre couvrant



1.2 - Chemin

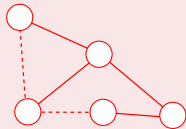


1.3 - Flot

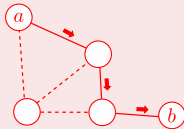
Programme

Optimisation dans les graphes

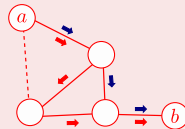
Chapitre 1



1.1 - Arbre couvrant



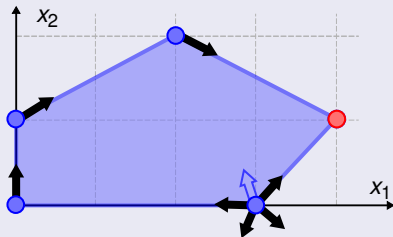
1.2 - Chemin



1.3 - Flot

Programmation linéaire (PL)

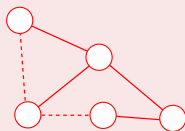
Chapitre 2



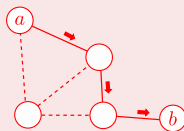
Programme

Optimisation dans les graphes

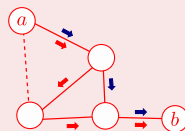
Chapitre 1



1.1 - Arbre couvrant



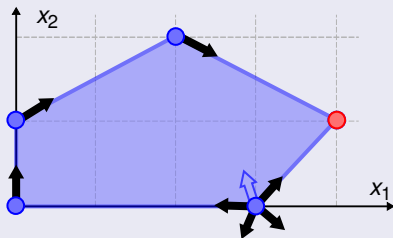
1.2 - Chemin



1.3 - Flot

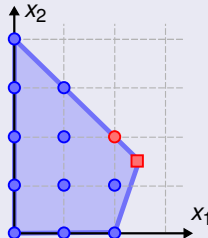
Programmation linéaire (PL)

Chapitre 2



PL en nombres entiers

Chapitre 3



- 1 Le problème du flot maximal
- 2 L'algorithme de Ford-Fulkerson

Sommaire

- 1 Le problème du flot maximal
- 2 L'algorithme de Ford-Fulkerson

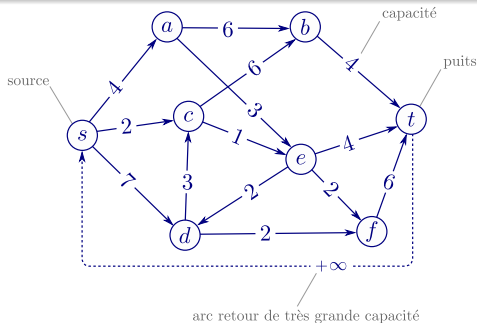
Réseau de transport

Capacité ≥ 0 des arcs

Graphe $G = (V, A, C)$ orienté tel qu'il existe :

- $s \in V$ une **source** ($\delta^-(s) = \emptyset$)
- $t \in V$ un **puits** ($\delta^+(t) = \emptyset$)

On ajoute $(ts) \in A$ un arc **fictif** de retour



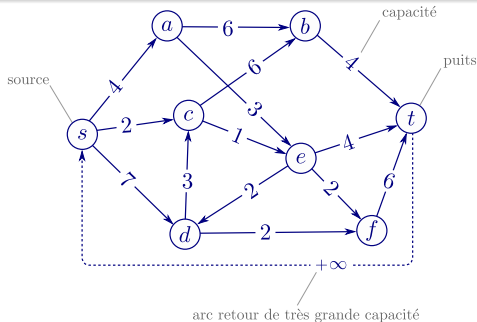
Réseau de transport

Capacité ≥ 0 des arcs

Graphe $G = (V, A, C)$ orienté tel qu'il existe :

- $s \in V$ une **source** ($\delta^-(s) = \emptyset$)
- $t \in V$ un **puits** ($\delta^+(t) = \emptyset$)

On ajoute $(ts) \in A$ un arc **fictif** de retour



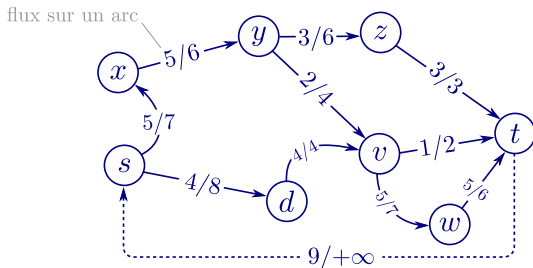
Problème de flot maximal

Comment maximiser une quantité maximale de « matière » de s à t sans dépasser la capacité des arcs ?

Hypothèses

A chaque noeud :

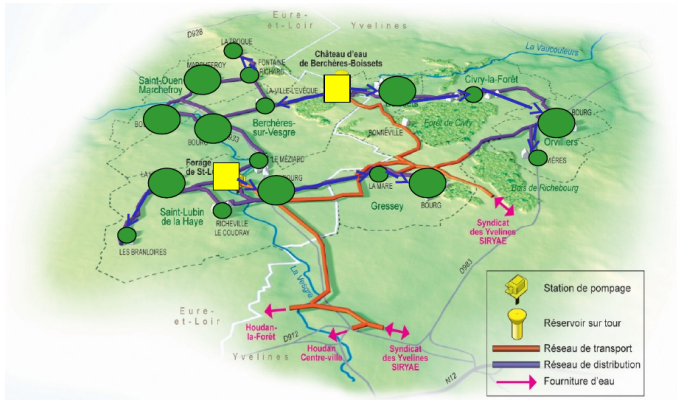
-
-



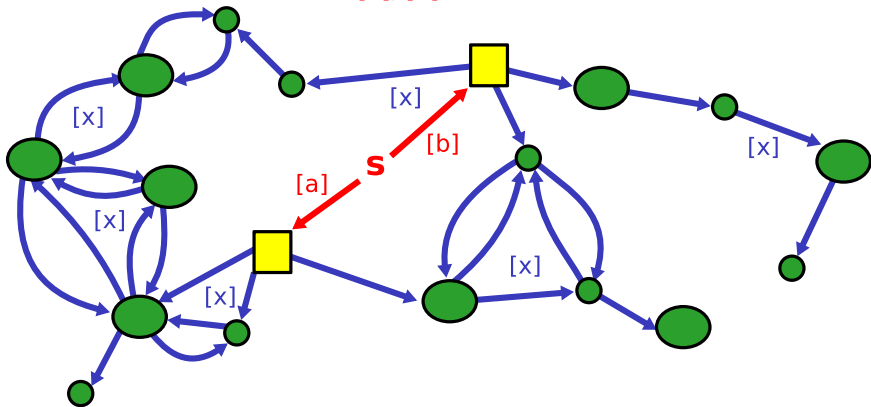
Applications

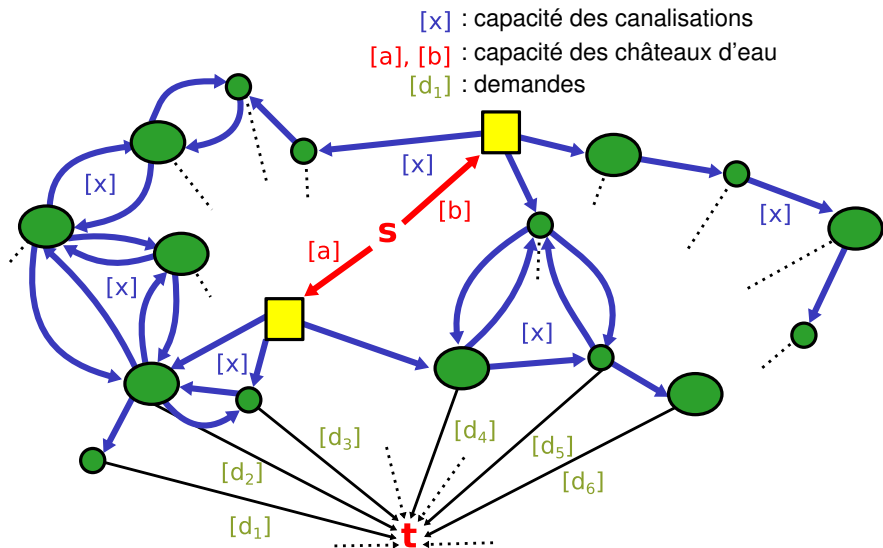
- Réseaux routiers
- Distribution d'eau
- Réseau internet
- ...

Un réseau de distribution de l'eau



$[x]$: capacité des canalisations
 $[a], [b]$: capacité des châteaux d'eau





Définition - Flux φ_{ij} **Flux** sur l'arc (ij)

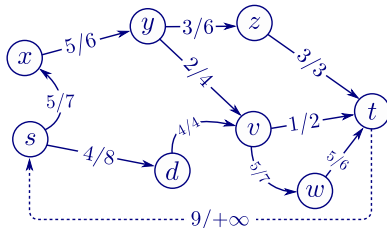
Quantité de matière circulant sur l'arc

Définition - Flot sur G Vecteur $\varphi = \{\varphi_{ij}\}_{(ij) \in A \cup (t,s)}$ Flux sur chaque arc de G **Définition - Flot réalisable φ** Flot vérifiant en chaque arc (ij) :

- la contrainte de capacité
- la loi de conservation
≈ loi de Kirchhoff en électricité

$$0 \leq \varphi_{ij} \leq c_{ij}$$

$$\sum_{i \in \delta^-(j)} \varphi_{ij} = \sum_{i \in \delta^+(j)} \varphi_{ji} \quad \forall j \in V$$



Définition - Flux φ_{ij} **Flux** sur l'arc (ij)

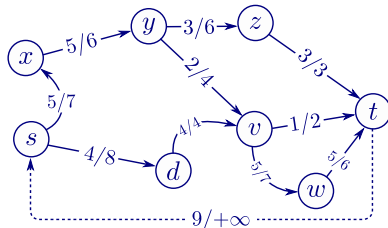
Quantité de matière circulant sur l'arc

Définition - Flot sur G Vecteur $\varphi = \{\varphi_{ij}\}_{(ij) \in A \cup (t,s)}$ Flux sur chaque arc de G **Définition - Flot réalisable φ** Flot vérifiant en chaque arc (ij) :

- la contrainte de capacité
- la loi de conservation
≈ loi de Kirchhoff en électricité

$$0 \leq \varphi_{ij} \leq c_{ij}$$

$$\sum_{i \in \delta^-(j)} \varphi_{ij} = \sum_{i \in \delta^+(j)} \varphi_{ji} \quad \forall j \in V$$

Définition - Arc saturé (ij) est dit **saturé** si $\varphi_{ij} = c_{ij}$ Exemple (dv) 

Flot sur un réseau de transport

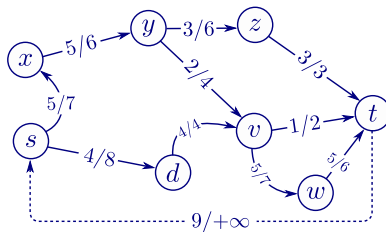
Remarque

La loi de conservation est vérifiée en s et t grâce à l'arc de retour

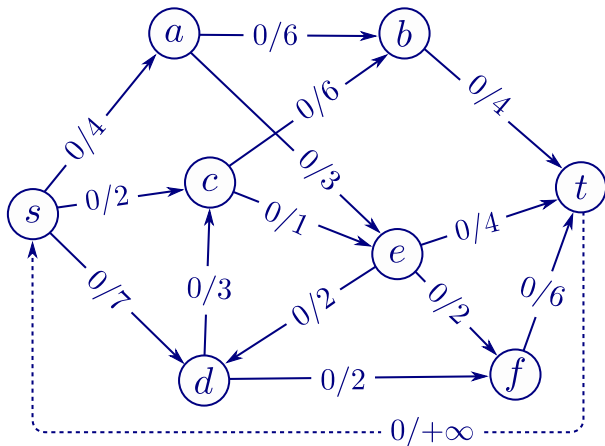
Définition - Flot complet φ

φ est dit **complet** si et seulement si

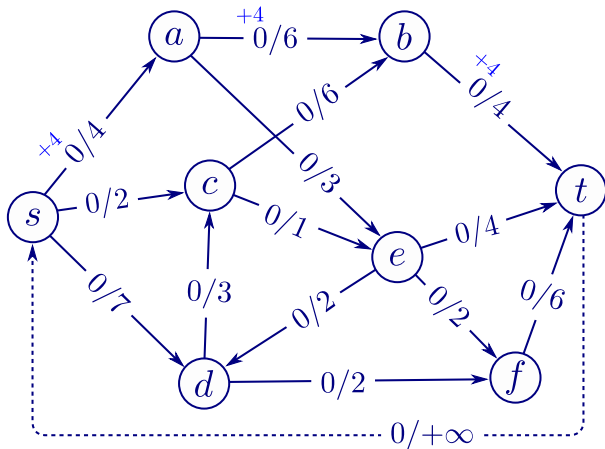
-



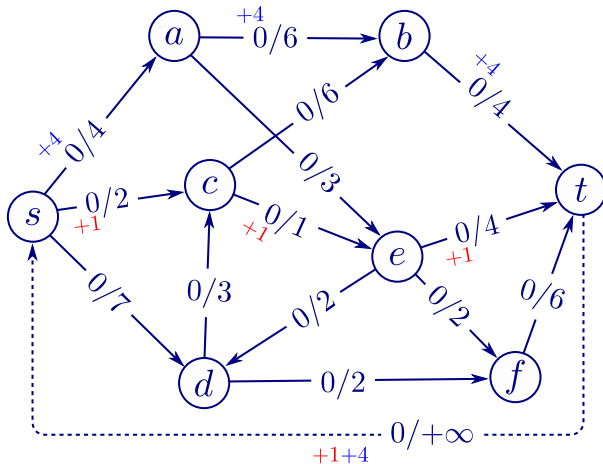
Exemple de flot complet



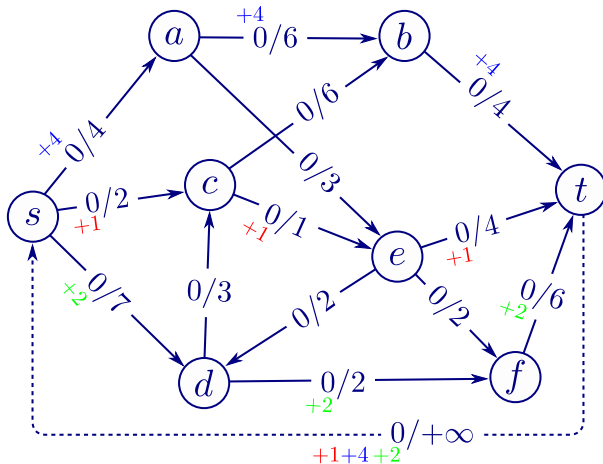
Exemple de flot complet



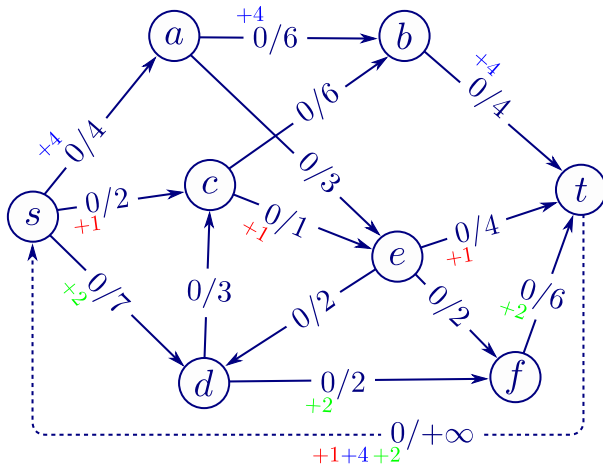
Exemple de flot complet



Exemple de flot complet



Exemple de flot complet



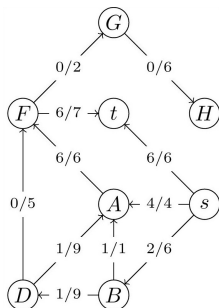
Flot complet

- $v(\varphi)=7$

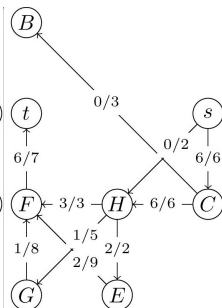
Quiz !

Question 1

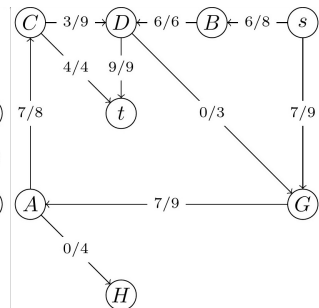
Quel flot est complet ?



Graphe 1



Graphe 2

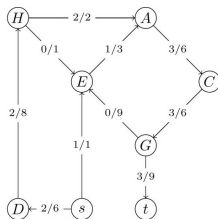


Graphe 3

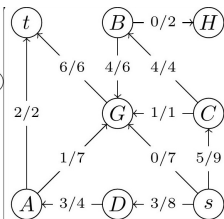
Quiz !

Question 2

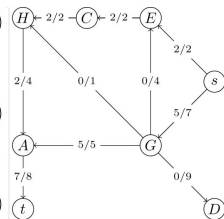
Quel flot est complet ?



Graphe 1



Graphe 2



Graphe 3

Définition - Valeur d'un flot $v(\varphi)$

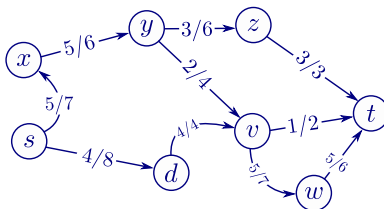
Flux des arcs entrants en t

= Flux des arcs sortants de s

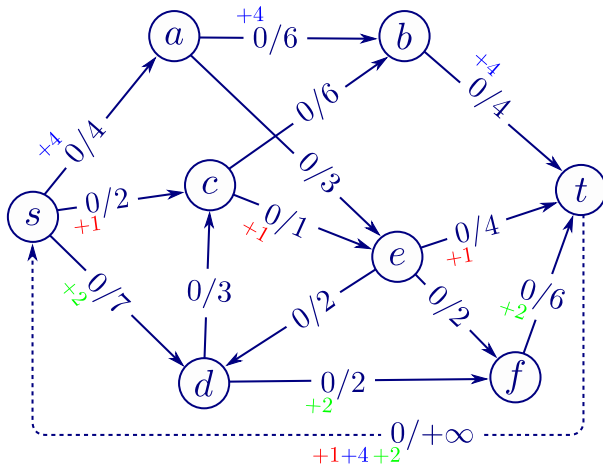
$$v(\varphi) = \sum_{i \in \delta^{-}(t)} \varphi_{it}$$

Définition - Flot maximal

Flot de valeur maximale



Retour à notre réseau de transport



Comment améliorer le flot ?

Chaîne améliorante

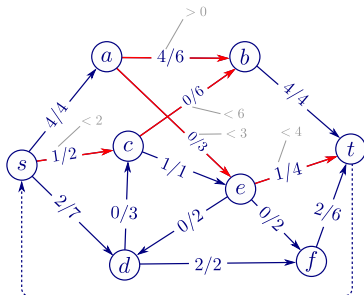
Définition - **Chaîne améliorante** μ pour un flot φ

Chaîne de s à t vérifiant que :

- pour tout arc (ij) de μ dans le "bon sens"

\uparrow de s vers t
- pour tout arc (ij) de μ dans le "mauvais sens"

\uparrow de t vers s



Chaîne améliorante

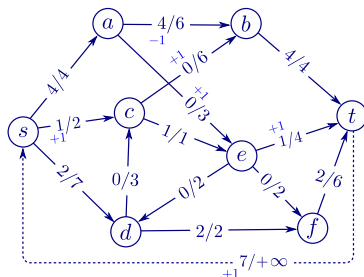
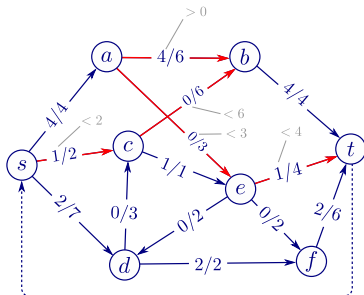
Définition - **Chaîne améliorante** μ pour un flot φ

Chaîne de s à t vérifiant que :

- pour tout arc (ij) de μ dans le "bon sens"

\uparrow de s vers t
- pour tout arc (ij) de μ dans le "mauvais sens"

\uparrow de t vers s



Chaîne améliorante

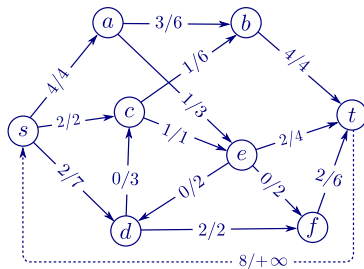
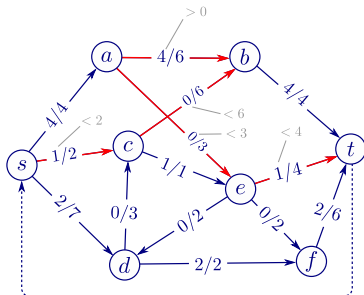
Définition - **Chaîne améliorante** μ pour un flot φ

Chaîne de s à t vérifiant que :

- pour tout arc (ij) de μ dans le "bon sens"

\uparrow
de s vers t
- pour tout arc (ij) de μ dans le "mauvais sens"

\uparrow
de t vers s

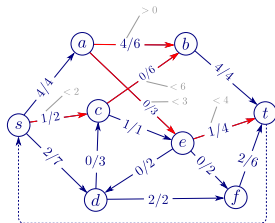


Chaîne améliorante

Soit μ une chaîne améliorante

Notations

- μ^+ = arcs de μ dans le bon sens
- μ^- = arcs de μ dans le mauvais sens

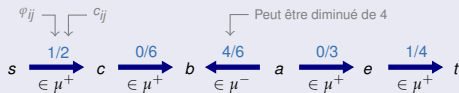


Augmentation de la valeur du flot de α

$\alpha =$

- dans μ^+ : on augmente les flux de α
- dans μ^- : on diminue les flux de α

Exemple



$\alpha = \min [\min(1, 6, 3, 3), \min(4)]$

Peut être augmenté de 6-0

Sommaire

- 1 Le problème du flot maximal
- 2 L'algorithme de Ford-Fulkerson

L'algorithme de Ford-Fulkerson

Problème

Trouver un flot maximal

Principe

- Trouver un flot initial
De préférence complet
- Tant qu'une chaîne améliorante est trouvée
 - Améliorer le flot le long de cette chaîne

⇒ un flot optimal

Preuve plus loin

L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+' i le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '-' j le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

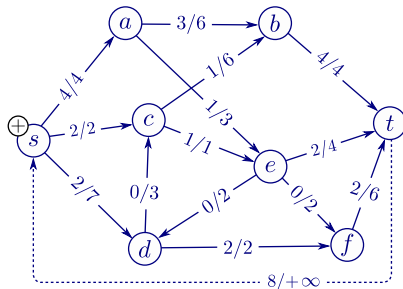
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+' i le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '-' j le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

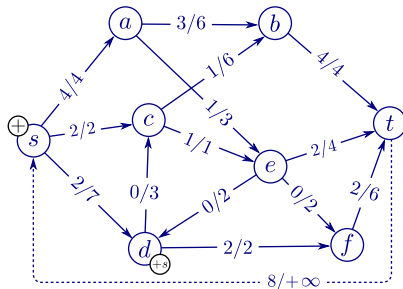
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+ i ' le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '- j ' le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

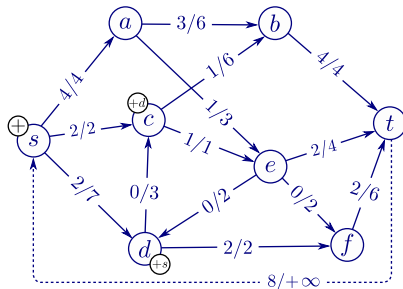
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+ i ' le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '- j ' le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

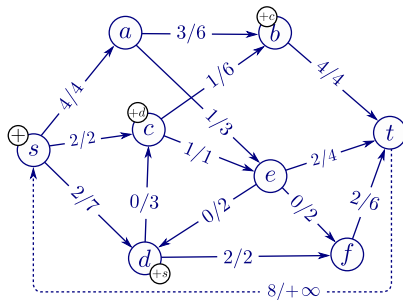
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+' i le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '-' j le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

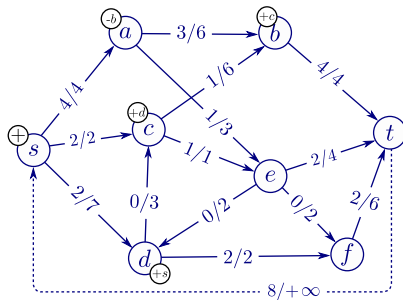
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+' i le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '-' j le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

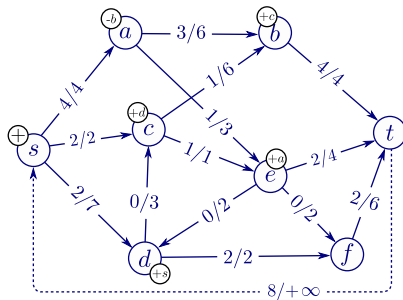
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+' i le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '-' j le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

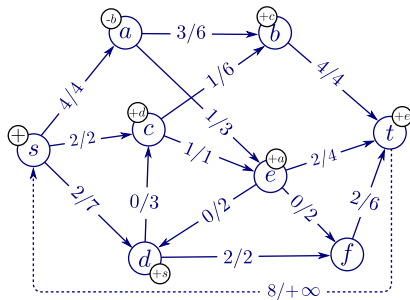
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué

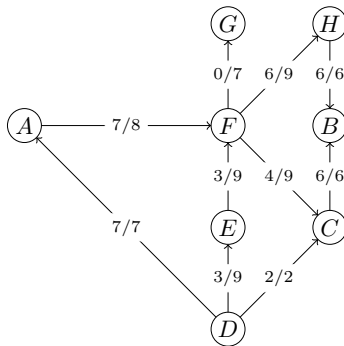
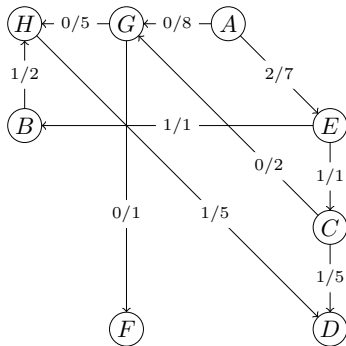


Quiz !

Question 3 et 4

Appliquer le marquage de l'algorithme de Ford-Fulkerson en vue de trouver le flot maximal entre les sommets A et D.

A chaque étape si vous avez la possibilité de marquer plusieurs sommets marquer celui qui est le premier dans l'ordre alphabétique.



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+ i ' le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '- j ' le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

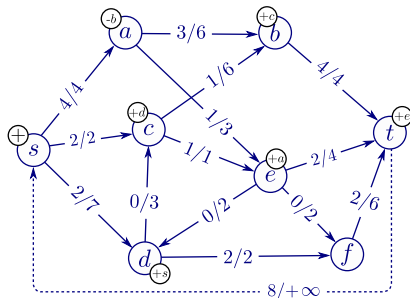
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+ i ' le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '- j ' le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

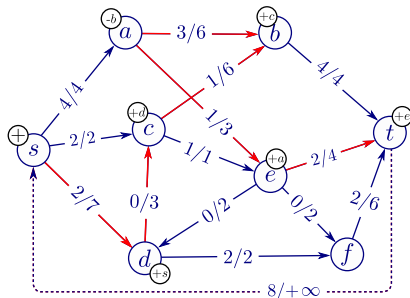
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



Améliorations possibles sur la chaîne μ

$s \xrightarrow{5} d \xrightarrow{3} c \xrightarrow{5} b \xrightarrow{3} a \xrightarrow{2} e \xrightarrow{2} t$

● Amélioration de ...

L'algorithme de Ford-Fulkerson : une procédure de marquage

Algorithme

Données : $G = (V, A, C)$

Établir un flot admissible (complet de préférence)

répéter

Retirer toutes les marques

Marquer '+' le sommet s

répéter

Marquer '+ i ' le sommet terminal j de tout arc (ij) tel que :

- i est marqué
- j est non marqué
- (ij) non saturé

Marquer '- j ' le sommet initial i de tout arc (ij) tel que :

- i est non marqué
- j est marqué
- (ij) a un flux non nul

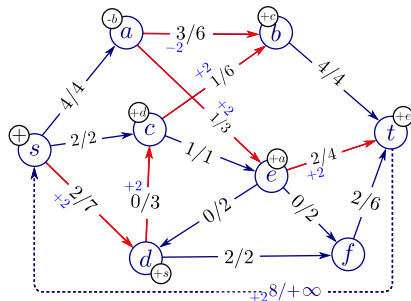
tant que un nouveau sommet a été marqué

et t n'est pas marqué

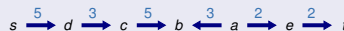
si t est marqué **alors**

Améliorer le flux via une chaîne améliorante

tant que t est marqué



Améliorations possibles sur la chaîne μ

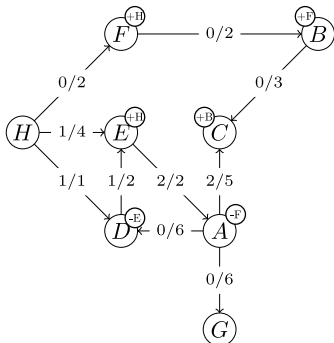


● Amélioration de ...

Quiz !

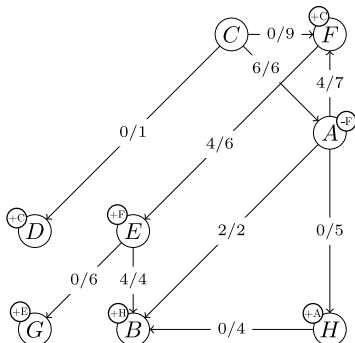
Question 5

De combien d'unités ce marquage permet-il d'augmenter le flot entre H et C ?



Question 6

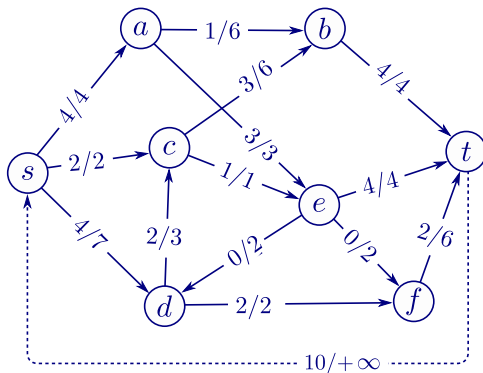
De combien d'unités ce marquage permet-il d'augmenter le flot entre C et B ?



Un réseau de transport

Le flot obtenu est-il optimal ?

- 1 Oui
- 2 Non



Preuve de l'algorithme

Problème de coupe minimale

Comment séparer s de t en supprimant un ensemble d'arcs de valeur totale minimale ?

“Séparer” signifie qu'il n'existe plus de chemin de s à t après suppression des arcs

Preuve de l'algorithme

Problème de coupe minimale

Comment séparer s de t en supprimant un ensemble d'arcs de valeur totale minimale ?

“Séparer” signifie qu'il n'existe plus de chemin de s à t après suppression des arcs

Définition - Coupe (S, T)

Partition de V en deux sous-ensembles S et T telle que

- $s \in S$
- $t \in T$

Preuve de l'algorithme

Problème de coupe minimale

Comment séparer s de t en supprimant un ensemble d'arcs de valeur totale minimale ?

“Séparer” signifie qu'il n'existe plus de chemin de s à t après suppression des arcs

Définition - Coupe (S, T)

Partition de V en deux sous-ensembles S et T telle que

- $s \in S$
- $t \in T$

Notations

- $\delta^-(T) = \text{arcs entrant dans } T$
 $\{(i, j) \in A \mid i \in S, j \in T\}$
- $\delta^+(T) = \text{arcs sortant de } T$
 $\{(i, j) \in A \mid i \in T, j \in S\}$

Remarque

Par définition $(ts) \notin \delta^+(T)$

Car $(ts) \notin A$

Preuve de l'algorithme

Problème de coupe minimale

Comment séparer s de t en supprimant un ensemble d'arcs de valeur totale minimale ?

“Séparer” signifie qu'il n'existe plus de chemin de s à t après suppression des arcs

Définition - Coupe (S, T)

Partition de V en deux sous-ensembles S et T telle que

- $s \in S$
- $t \in T$

Notations

- $\delta^-(T) = \text{arcs entrant dans } T$
 $\{(i, j) \in A \mid i \in S, j \in T\}$
- $\delta^+(T) = \text{arcs sortant de } T$
 $\{(i, j) \in A \mid i \in T, j \in S\}$

Remarque

Par définition $(ts) \notin \delta^+(T)$

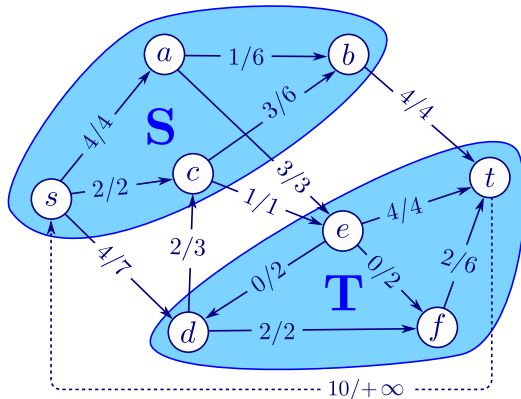
Car $(ts) \notin A$

Définition - Capacité d'une coupe (S, T)

$c(S, T) =$

.....

Exemple de coupe



Coupe de valeur 15

- $S = \{s, a, b, c\}$
- $T = \{t, d, e, f\}$
- $C = \delta^-(T) = \{(b, t), (a, e), (c, e), (s, d)\}$

Relation flots / coupes

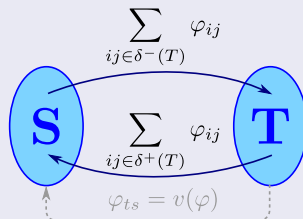
Propriété

Soit $G = (V, A)$ un réseau de transport

- $\forall \varphi$ flot admissible sur G
- $\forall (S, T)$ coupe de G

On a

.....



Preuve

Soit (S, T) une coupe de G

- (loi de conservation)
- On sait que $\varphi_{ts} = v(\varphi)$
- (flux \leq capacité)

Fin de l'algorithme de Ford-Fulkerson

Rappel

t est non marqué en fin d'algorithme

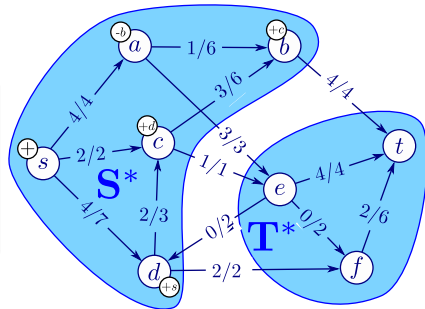
Remarque

La coupe séparant les sommets marqués des non marqués est minimale

Prouvé au slide suivant

Exemple

- $S^* = \{s, a, b, c, d\}$
- $T^* = \{t, e, f\}$
- $C^* = \{(b, t), (a, e), (c, e), (d, f)\}$
 $v(\varphi^*) = 10 = v(C^*)$



Théorème de Ford-Fulkerson

Théorème - Ford-Fulkerson, 1962

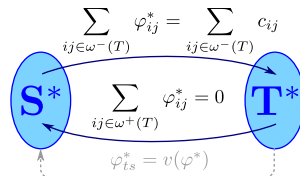
La valeur d'un flot maximal est égale

Notations

- φ^* : flot obtenu par l'algorithme
- S^* : sommets marqués à la fin de l'algorithme
- T^* : sommets non marqués à la fin de l'algorithme

Rappels

- $v(\varphi^*) = \varphi^*(t, s)$
- $(t, s) \notin \delta^+(T)$



Preuve

- Toute coupe (S, T) et tout flot φ vérifient : $v(\varphi) \leq c(S, T)$

-

(loi de conservation des flux)

.....

(principe de marquage)

-

-

Convergence de l'algorithme

Corollaire

Un flot φ de s à t est maximal si et seulement si
.....

Théorème des valeurs entières

Dans un réseau de transport à capacités entières, il existe un flot maximal dont tous les flux sont entiers

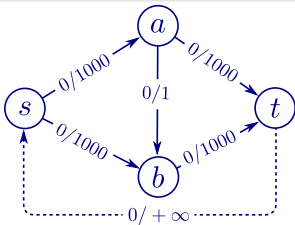
Convergence de l'algorithme

Si les capacités sont entières, l'algorithme de Ford-Fulkerson converge en un nombre fini d'itérations car :

- La valeur du flot max est bornée
Par la capacité de n'importe quelle coupe
- À chaque itération, on augmente le flot d'une valeur entière

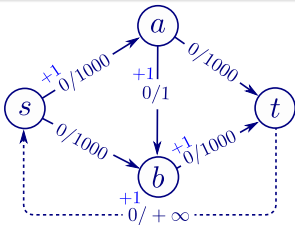
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



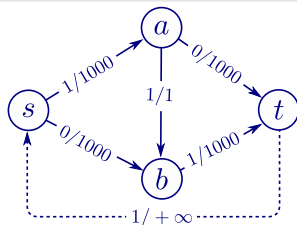
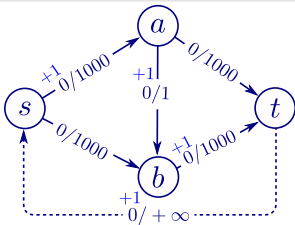
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



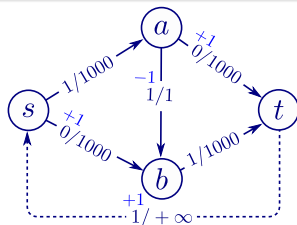
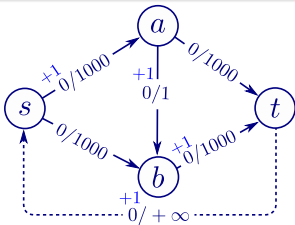
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



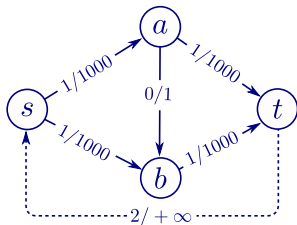
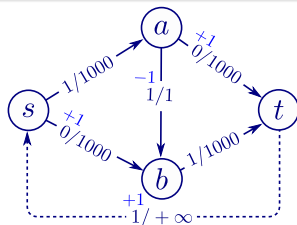
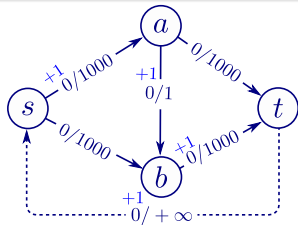
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



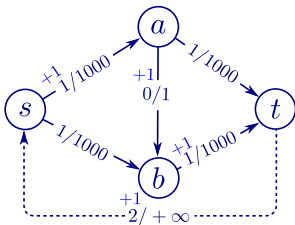
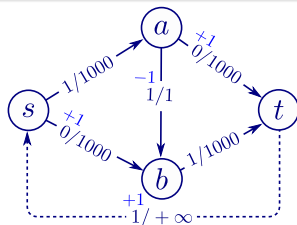
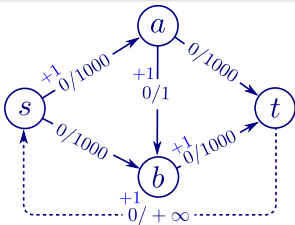
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



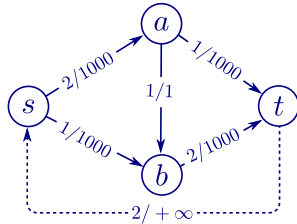
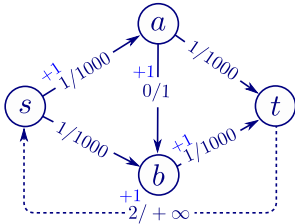
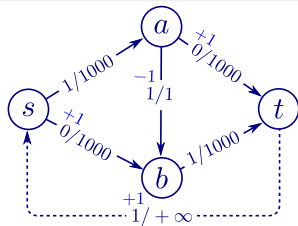
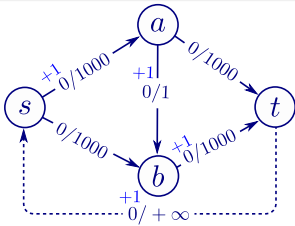
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



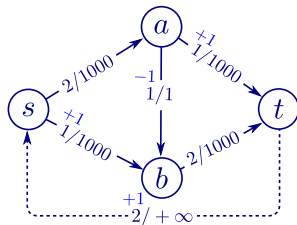
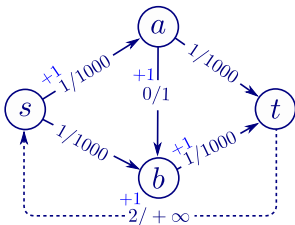
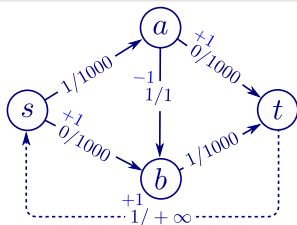
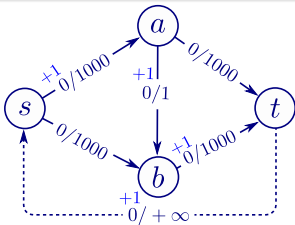
Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



Nombre d'itérations

Un mauvais choix de chaînes améliorantes peut entraîner un nombre d'itérations égal à la valeur du flot maximal



Complexité de l'algorithme (nombre d'«opérations »)

Théorème

Si chaque augmentation du flot est faite suivant une chaîne améliorante de longueur minimale, alors

- le flot maximal est obtenu après moins de $\frac{mn}{2}$ itérations.

Complexité

$$\mathcal{O}\left(\frac{m^2 n}{2}\right)$$

D'après le théorème et le fait qu'il y ait au plus m marquages à chaque itération

Remarque

Il existe des algorithmes plus efficaces

Un modèle mathématique « Programmation linéaire »

Programme linéaire

$$\begin{cases}
 \bullet A \in \mathcal{M}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m, c \in \mathbb{R}^n : \\
 \quad \text{données} \\
 \bullet x \in \mathbb{R}^n : \text{variables}
 \end{cases}
 \begin{cases}
 \max & c^T x \\
 & Ax \leq b \\
 & x \geq 0
 \end{cases}$$

Propriété

L'optimum d'un programme linéaire en variables continues peut être obtenu en temps polynomial

[Voir cours suivant](#)

Programme linéaire pour le flot maximal

$$\begin{cases}
 \max & \varphi_{ts} \\
 & \dots\dots\dots \\
 & \dots\dots\dots \\
 & \varphi_{ij} \geq 0
 \end{cases}
 \begin{cases}
 \forall (ij) \in A & \text{(capacités)} \\
 \forall j \in V & \text{(conservation des flux)} \\
 \forall (ij) \in A
 \end{cases}$$

Résumé

Notions abordées dans ce chapitre

- Définitions

- Réseau de transport

- Flot

- Flot maximal

- Coupe

- Capacité d'une coupe

- ...

- Algorithme de Ford-Fulkerson

- Calcul d'un flot maximal par détection de chaînes améliorantes via une procédure de marquage

- En fin d'algorithme, s et t sont séparés par une coupe de capacité égale à la valeur du flot

- Ces deux problèmes sont **duaux** (voir chapitre suivant)

Pistes d'approfondissement

- Flot maximal de coût minimal
Problème "facile"
- Multiflots et multicoupes
Problèmes "difficiles"
- Flot avec multiplicateurs
Flux en entrée d'un arc multiplié à sa sortie
- Matrice totalement unimodulaire et programmation linéaire en nombres entiers
- Programmation linéaire et dualité

Q4 : A-F C+F E+D F+E G+F H+F
Q5 : 2
Q6 : 4

Q1 : 3
Q2 : 2
Q3 : B-H D+H E+A F+G G+A H+G