

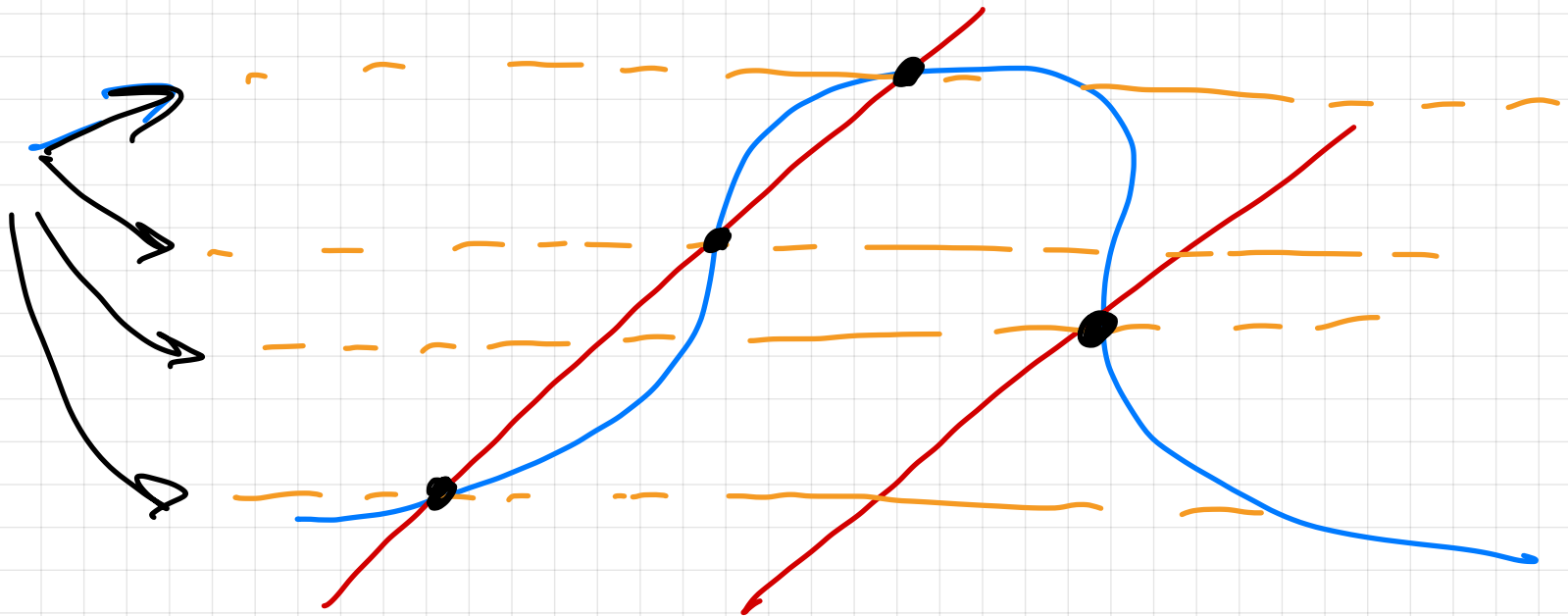
$$f = x^2 + y^3 - 5$$

$$g = x^2 - 2xy + y^2 - 7$$

$$\text{Res}(f, g; x) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2y & 1 \\ y^3 - 5 & 0 & y^2 - 7 & -2y \\ 0 & y^3 - 5 & 0 & y^2 - 7 \end{bmatrix}$$

$$= y^6 + 2y^5 + y^4 + 4y^3 - 24y^2 + 4y$$

$$\text{Res} = 0$$



⑥ $\text{Res}(f_1, f_2, x)$ mit $f_i = x^2 + p_i x + q_i$

Bis jetzt: gemeinsame Nullstellen von zwei Polynomen.
Wie würde man eine Variable entfernen (mit Resultant),
wenn man mehr als zwei Polynomgleichungen
hat?

3.2.13 Theorem. Für $f_1, \dots, f_s \in \mathbb{C}[x] \setminus \mathbb{C}$ sind
die folgenden Bedingungen äquivalent:

- (i) f_1, \dots, f_s haben einen gemeinsamen Faktor
- (ii) $f_1, u_2 f_2 + \dots + u_s f_s$ haben als Polynome
in $\mathbb{C}(u_2, \dots, u_s)[x]$ einen gemeinsamen Faktor
- (iii) $\text{Res}(f_1, u_2 f_2 + \dots + u_s f_s; x) \in \mathbb{C}(u_2, \dots, u_s)$ ist ein
Nullpolynom.

Beweis: (i) \Rightarrow (ii): ist $h \in \mathbb{C}[x] \setminus \mathbb{C}$ gemeinsamer Faktor
von f_1, \dots, f_s , dann ist das auch ein

gemeinsamer Faktor von f_1 und $u_2 f_2 + \dots + u_s f_s$

(ii) \Leftrightarrow (iii) folgt aus der Theorie der Resultanten,
die dann präsentiert werden.

(iii) \Rightarrow (i): Wir zeigen die Kontraposition ($\text{nicht (i)} \Rightarrow \text{nicht (iii)}$)

$\text{nicht (i)} \Rightarrow f_1, \dots, f_s$ haben keine gemeinsame
Nullstelle in \mathbb{C} . D.h. für jede der endlich vielen
Nullstellen $a \in \mathbb{C}$ von f_1 gilt

$$(f_2(a), \dots, f_s(a)) \neq (0, \dots, 0) \Rightarrow$$

Für jede Nullstelle $a \in \mathbb{C}$ von f_1 ist

$$f_2(a) \cdot t^0 + \dots + f_s(a) \cdot t^{s-2} \in \mathbb{C}[t]$$

kein Nullpolynom.

Das Polynom $u_2 f_2 + \dots + u_s f_s$

$$= c_0(u_2, \dots, u_s) x^d + \dots + c_{d-1}(u_2, \dots, u_s) \cdot x^1 + c_d(u_2, \dots, u_s)$$

mit $d = \max\{\deg f_2, \dots, \deg f_s\}$ und $\deg c_0 = d$.

Jedes univarierte Polynom, das ungleich 0 ist,
hat nur endlich viele Nullstellen.

Daher findet man eine $b \in \mathbb{C}$ durch, dass
für jede Nullstelle $a \in \mathbb{C}$ von f_1 die Bedingung
 $f_1(a) \cdot b^0 + \dots + f_s(a) \cdot b^{s-2} \neq 0$ erfüllt ist.

Zusätzlich kann bei einer passenden Wahl von
 $b \in \mathbb{C}$ die Bedingung $c_0(b^0, \dots, b^{s-2}) \neq 0$
gewarantiert werden, so dass $\deg(b^0 f_2 + \dots + b^{s-2} f_s)$
 $= d$ ist. Nach der Konstruktion

erhält $r(u_2, \dots, u_s) = \text{Res}(f_1, u_2 f_2 + \dots + u_s f_s)$
die Bedingung $r(b^0, \dots, b^{s-2}) \neq 0$.

$\Rightarrow r$ ist kein Nullpolynom \Rightarrow (iii)
ist nicht erfüllt. □

3.2.14. Theorem. Für $f = (x - a_1) \cdots (x - a_\ell)$ und
 $g = (x - b_1) \cdots (x - b_m)$ mit $a_1, \dots, a_\ell, b_1, \dots, b_m \in \mathbb{C}$
 ist

$$\text{Res}(f, g; x) = \prod_{\substack{i=1, \dots, \ell \\ j=1, \dots, m}} (a_i - b_j)$$

Beweis: Es reicht aus, die Formel im Fall
 zu verifizieren, in dem die Werte $a_1, \dots, a_\ell, b_1, \dots, b_m$
 paarweise verschieden sind. Den allgemeinen
 Fall erhält man durch einen Grenzwertübergang
 (die linke und rechte Seite sind stetig in
 $a_1, \dots, a_\ell, b_1, \dots, b_m$).

Sei $v_t(x) = (x^t, \dots, x^0)$. Wir haben bemerkt:
 $v_{m+\ell-1}(x) \text{Syl}(f, g; x) = (x^{m-1} f, \dots, x^0 f, x^{\ell-1} g, \dots, x^0 g)$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} v_{m+l-1}(b_1) \\ \vdots \\ v_{m+l-1}(b_m) \\ v_{m+l-1}(a_1) \\ \vdots \\ v_{m+l-1}(a_e) \end{bmatrix} \text{Syl}(f, g; x) = \begin{bmatrix} b_1^{m-1} f(b_1) \cdots b_1^0 f(b_1) b_1^{l-1} g(b_1) \cdots b_1^0 g(b_1) \\ \vdots \\ b_m^{m-1} f(b_m) \cdots b_m^0 f(b_m) b_m^{l-1} g(b_m) \cdots b_m^0 g(b_m) \\ a_1^{m-1} f(a_1) \cdots a_1^0 f(a_1) a_1^{l-1} g(a_1) \cdots a_1^0 g(a_1) \\ \vdots \\ a_e^{m-1} f(a_e) \cdots a_e^0 f(a_e) a_e^{l-1} g(a_e) \cdots a_e^0 g(a_e) \end{bmatrix}$$

Die gelben Blöcke sind
gleich 0

$$\Rightarrow \det \begin{bmatrix} v_{m+l-1}(b_1) \\ \vdots \\ v_{m+l-1}(b_m) \\ v_{m+l-1}(a_1) \\ \vdots \\ v_{m+l-1}(a_e) \end{bmatrix} \cdot \text{Res}(f, g; x) = f(b_1) \cdots f(b_m) g(a_1) \cdots g(a_e)$$

$$\cdot \begin{vmatrix} b_1^{m-1} & \cdots & b_1^0 \\ \vdots & & \vdots \\ b_m^{m-1} & \cdots & b_m^0 \\ a_1^{l-1} & \cdots & a_1^0 \\ \vdots & & \vdots \\ a_e^{l-1} & \cdots & a_e^0 \end{vmatrix} \cdot$$

Wir betrachten die Vandermonde - Determinante

$$V(y_1, \dots, y_t) = \det(y_i^{j-1})_{i,j=1,\dots,t} = \prod_{1 \leq i < j \leq t} (y_j - y_i)$$

z.B.
$$\begin{vmatrix} 1 & y_1 & y_1^2 \\ 1 & y_2 & y_2^2 \\ 1 & y_3 & y_3^2 \end{vmatrix} = (y_3 - y_1)(y_2 - y_1)(y_3 - y_2)$$

$$= \begin{vmatrix} y_3^2 & y_3 & 1 \\ y_2^2 & y_2 & 1 \\ y_1^2 & y_1 & 1 \end{vmatrix}$$

$$V(a_1, \dots, a_l, b_m, \dots, b_1) \operatorname{Res}(f, g; x) = f(b_1) \dots f(b_m) \cdot \\ g(a_1) \dots g(a_l) \cdot \\ V(b_m, \dots, b_1) \cdot \\ V(a_l, \dots, a_1).$$

$$\Rightarrow \prod_{\substack{i=1,\dots,l \\ j=1,\dots,m}} (b_j - a_i) \operatorname{Res}(f, g; x) = f(b_1) \dots f(b_m) \cdot \\ g(a_1) \dots g(a_l)$$

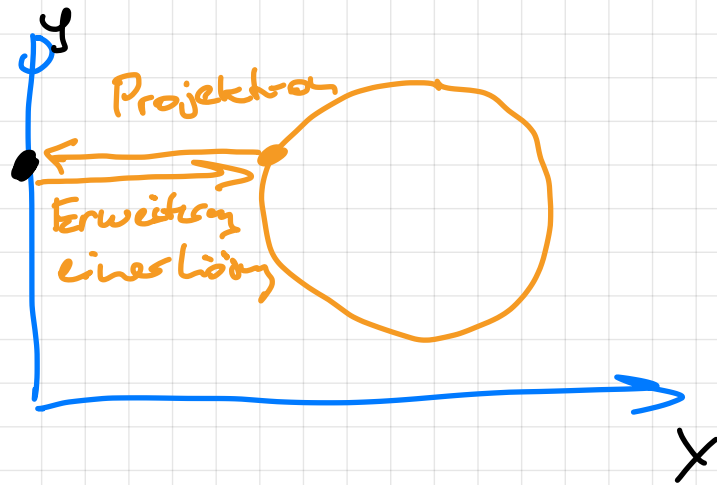
hier ist $f(b_1) \dots f(b_m) = \prod_{\substack{i=1, \dots, l \\ j=1, \dots, m}} (b_j - a_i)$

$$\Rightarrow \text{Res}(f, g; x) = g(a_1) \dots g(a_l)$$

$$\text{mit } g(a_1) \dots g(a_l) = \prod_{\substack{i=1, \dots, l \\ j=1, \dots, m}} (a_i - b_j).$$



3.3. Projektion von Varietäten und Erweiterungen von Lösungen.



In diesem Abschnitt haben wir in der Regel mit $k = \mathbb{C}$ zu tun. Wir betrachten das Eliminationsideal

$$I_1 = I \cap k[x_2, \dots, x_n]$$

eines Ideals $I \subseteq k[x_1, \dots, x_n]$ und die Projektion $\pi_1: k^n \rightarrow k^{n-1}$ mit $\pi_1(a_1, \dots, a_n) = (a_2, \dots, a_n)$

Was ist der Zusammenhang von $\pi_1(V(I))$ und $V(I_1)$?

3.3.1 Theorem (Projektionstheorem = Erweiterungstheorem)

Sei $I = \langle f_1, \dots, f_s \rangle$ mit $f_1, \dots, f_s \in \mathbb{C}[x_1, \dots, x_n] \setminus \{0\}$

und seien $c_1, \dots, c_s \in \mathbb{C}[x_2, \dots, x_n]$ die Leitkoeff.

der Polynome f_1, \dots, f_s als Polynome in x_1

mit Koeffizienten in $\mathbb{C}[x_2, \dots, x_n]$.

Sei $J := \langle c_1, \dots, c_s \rangle$. Dann gelten für $\pi_1(V(I))$

die folgenden Inklusionen:

$$V(I_1) \setminus V(J) \subseteq \pi_1(V(I)) \subseteq V(I_1)$$

Oder mit anderen Worten:

• Aus $(a_1, \dots, a_n) \in V(I)$ folgt $(a_2, \dots, a_n) \in V(I_1)$

• Für jedes $(a_2, \dots, a_n) \in V(I_1)$

mit $c_i(a_2, \dots, a_n) \neq 0$ für mindestens ein

$i=1, \dots, s$ gibt es ein $a_1 \in \mathbb{C}$

mit $(a_1, \dots, a_n) \in V(I)$.