

3.1.6. Beispiel

$$f = x^2 + y^3 - 5$$

$$g = x^2 - 2xy + 3y^2 - 7$$

Sig Math:

Grobnerbasis Bzg. der lex-Ordnung

$$\begin{aligned} & x - \frac{1}{4}y^5 + \frac{1}{2}y^4 - \frac{9}{4}y^3 - \frac{1}{2}y^2 + \frac{13}{2}y \\ & y^5 - 2y^4 - 9y^3 + 7y^2 - 32y + 7 \end{aligned}$$

Hab Nullstellen

$$-1.58 \quad -0.35 \quad 0.36 \quad 1.62 \quad \leftarrow \text{reell}$$

$$0.94 \pm 3.26\sqrt{-1} \quad \leftarrow \text{komplexe konjugierte Paar}$$

(numerische Approximationen).

3.1.7 Bsp.

$$f = x^2 + (y-4)^3 - 5$$

$$g = x^2 - 2xy + 3y^2 - 7$$

Satz nach: Götterbasin bzgl. der 6er-Ordnung

$$x + \frac{1}{124} y^5 - \frac{13}{62} y^4 + \frac{273}{124} y^3 - \frac{655}{62} y^2 + \frac{1779}{62} y - 24$$

$$y^6 - 26y^5 + 273y^7 - 1372y^3 + 3888y^2 - 5952y + 3845$$

Caser & Numerik hat dieses Polynom
keine reellen Nullstellen

(3 Paare komplexe konjugierte
Nullstellen aus $\mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$).

§. 1.8 Bern.

Es ist ziemlich klar, dass Eliminierungen beim Berechnen eines impliziten Beschleunigungsvektors einer parametrischen Beschleunigungsfunktion sehr hilfreich sein sollte.

$$x_1 = p_1(t_1, \dots, t_m)$$

⋮

$$p_{c-}, p_n \in k[t_1, \dots, t_m]$$

$$x_n = p_n(t_1, \dots, t_m)$$

Wir können mit Eliminationsideale
im Ring $k[t_1, \dots, t_m, x_1, \dots, x_n]$
(Eliminieren von t_1, \dots, t_m).

Aber dieses soll eine Theorie dazu auch erlaubt werden, die besagt, dass Götter der Eliminationsideal die impliziten Beschleunigungen über.

3.1.9. Bemerkung. Flächlicher aus der geometrischen Perspektiv.

$I \subseteq k(x_1, \dots, x_n)$ Ideal, $I_e := I \cap k(x_{d+1}, \dots, x_n)$

$$V(I) \subseteq k^n$$

$$V(I_e) \subseteq k^{n-e}$$

$$\pi_e(x_1, \dots, x_n) := (x_{e+1}, \dots, x_n) \quad \pi_e: k^n \rightarrow k^{n-e}$$

Wie stehen $\pi_e(V(I))$ und $V(I_e)$

zueinander?

Sei $(a_1, \dots, a_n) \in V(I)$, d.h.

$$f(a_1, \dots, a_n) = 0 \quad \text{für alle } f \in I.$$

Insbesondere gilt dies für alle f aus I_e , da $I_e \subseteq I$.

Die Polynome aus I_e hängen nicht von x_1, \dots, x_e ab.

Also gilt $f(a_{e+1}, \dots, a_n) = 0$

für alle $f \in I_e \Rightarrow (a_{e+1}, \dots, a_n) \in V(I_e)$.

Also gilt $\mathcal{J}_{\ell}(V(I)) \subseteq V(\mathcal{I}_{\ell})$.

Es steht nun heraus, dass der Fall

$k = \mathbb{C}$ der einzige $\mathcal{J}_{\ell}(V(I))$ und $V(\mathcal{I}_{\ell})$

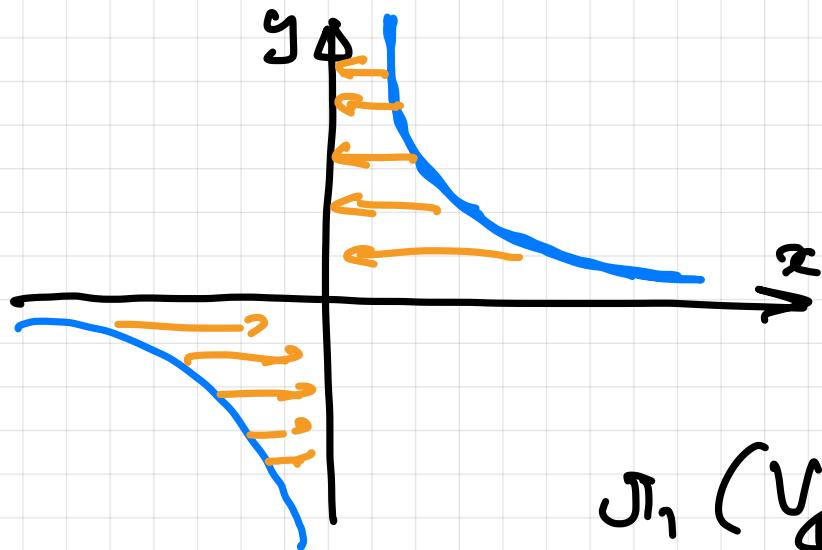
fast sicher ist, d.h.

$V(\mathcal{I}_{\ell}) \setminus \mathcal{J}_{\ell}(V(I))$ ist eine "kleine Menge"

$V(\mathcal{I}_{\ell}) \setminus \mathcal{J}_{\ell}(V(I))$ ist eine Menge k , die
in $V(\mathcal{I}_{\ell})$ enthalten ist.

In Gegenwart zu $k = \mathbb{R}$ kann der
Unterschied zwischen $\mathcal{J}_{\ell}(V(I))$ und
 $V(\mathcal{I}_{\ell})$ erheblich sein.

3.1.10. Bsp. $I = \langle xy - 1 \rangle$



$$V_{\mathbb{C}}(I) = \{(a, b) \in \mathbb{C} : ab = 1\}$$

$$\pi_1(x, y) = y \quad \pi_1: \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}$$

$$\pi_1(V_{\mathbb{C}}(I)) = \mathbb{C} \setminus \{0\}$$

$$I_1 = \{0\} \Rightarrow V(I_1) = \mathbb{C}.$$

$$I = \langle x(y^2 + z^2 - 1) - 1 \rangle$$

$$V(I) = \{ (a, b, c) \in \mathbb{C}^3 : a(b^2 + c^2 - 1) = 1 \}$$

$$\pi_1(x, y, z) = (y, z)$$

$$\pi_1(V(I)) = \mathbb{C}^2 \setminus V(y^2 + z^2 - 1)$$

3.1.11. Bsp. Was erhält man durch Projektion von

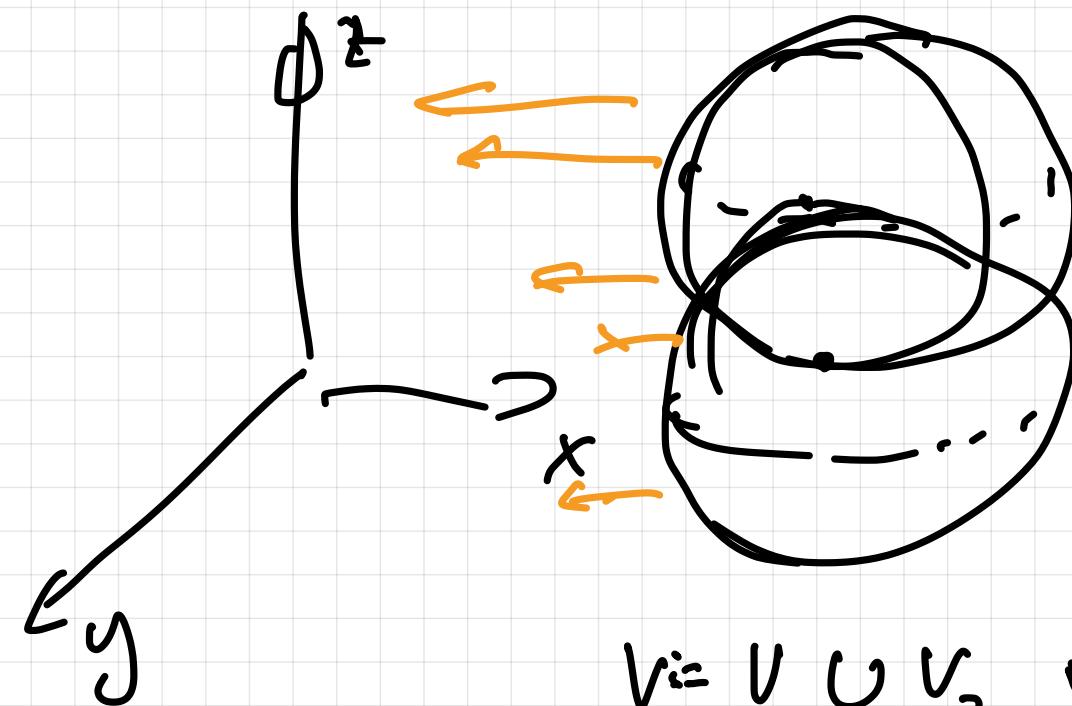
$V_R(I)$ bzgl. des Körpers R .

$$V_1 = V_R \left(1 - x^2 - y^2 - \left(z - \frac{1}{2} \right)^2 \right)$$

Sphäre:
Radius 1
Zentrum
 $\in (0, 0, -\frac{1}{2})$

$$V_2 = V_R \left(1 - x^2 - y^2 - \left(z + \frac{1}{2} \right)^2 \right)$$

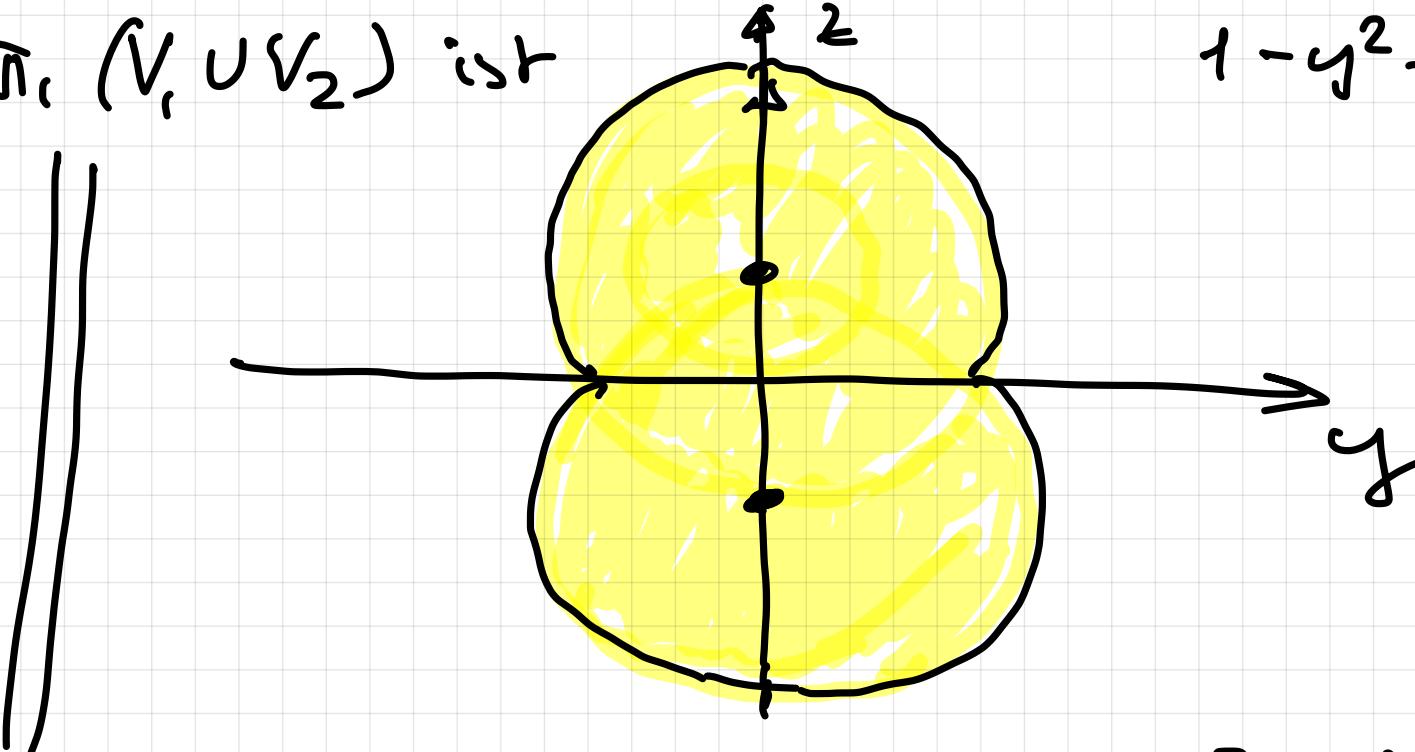
Sphäre:
Radius 1
Zentrum
 $\in (0, 0, \frac{1}{2})$



$$V := V_1 \cup V_2$$
 ist auch eine Varietät

$\pi_1(V_1 \cup V_2)$ ist

$$1 - y^2 - \left(z - \frac{1}{2}\right)^2 = x^2 \geq 0$$



$$\underbrace{J_1(V_1) \cup J_1(V_2)}_{A} = \left\{ y^2 + \left(x - \frac{1}{2}\right)^2 \leq 1 \right\} \cup \left\{ y^2 + \left(x - \frac{1}{2}\right)^2 \leq 1 \right\}$$

4 ist sieben
und

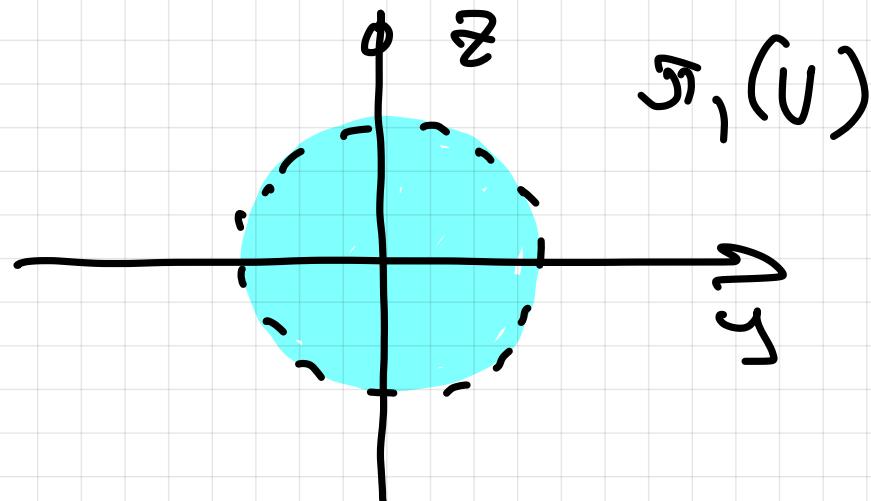
$$y^2 + \left(z - \frac{1}{2}\right)^2 \leq 1 \quad \text{oder} \quad y^2 + \left(z + \frac{1}{2}\right)^2 \leq 1$$

$$V = V_R (x^2(1-y^2-z^2) - 1)$$

$$x^2(1-y^2-z^2) = 1 \Rightarrow 1-y^2-z^2 = \frac{1}{x^2} > 0.$$

$$\Im_1 (V_R (x^2(1-y^2-z^2) - 1))$$

$$= \{ y^2 + z^2 < 1 \}$$



Anhang A: Bestimmung der Nullstellen univariater Polynome

A1. Weierstraß-Diskard-Kernes-Verfahren.

Sei $f \in \mathbb{C}[x]$ Polynom von Grad $d := \deg f \geq 0$

und sei $L(f) = 1$. Wir sind an einer numerischen Verfahren zur Bestimmung aller Nullstellen von f interessiert.

$$\text{Sei } p(x, z) = (x - z_1) \cdot \dots \cdot (x - z_d) \text{ mit}$$

$z = (z_1, \dots, z_d) \in \mathbb{C}^d$. Wir sind an einem \mathcal{Z} interessiert, für welches die Gleichung

$$p(x, z) = f(x) \in \mathbb{C}[x]$$

erfüllt ist.

Nehmen wir an, wir kennen die Werte z annähernd und wollen eine Approximation zu $f(z+h)$ verbessern mit $h = (h_1, \dots, h_d) \in \mathbb{C}^d$ (kleine Updates). Es gilt dann

$$p(x, z+h) \approx p(x, z) + \sum_{i=1}^d \frac{\partial p(x, z)}{\partial z_i} \cdot h_i \\ = p(x, z) - \sum_{i=1}^d \left(\prod_{k \in \{1, \dots, d\} \setminus \{i\}} (x - z_k) \right) h_i$$

Die Gleichung $p(x, z+h) = f(x)$ einsetzen
lässt sich also durch die Identities

$$p(x, z) - \sum_{i=1}^d \left(\prod_{k \in \{1, \dots, d\} \setminus \{i\}} (x - z_k) \right) h_i = f(x)$$

ersetzen.

In dieser Gleichung setzen wir für x die Werte z_1, \dots, z_d ein. Für $x = z_j$ erhält man:

$$-\prod_{k \in \{1, \dots, d\} \setminus \{j\}} (z_j - z_k) h_j = f(z_j)$$

$$\Rightarrow h_j = -\frac{f(z_j)}{\prod_{k \in \{1, \dots, d\} \setminus \{j\}} (z_j - z_k)} \quad (j = 1, \dots, d)$$

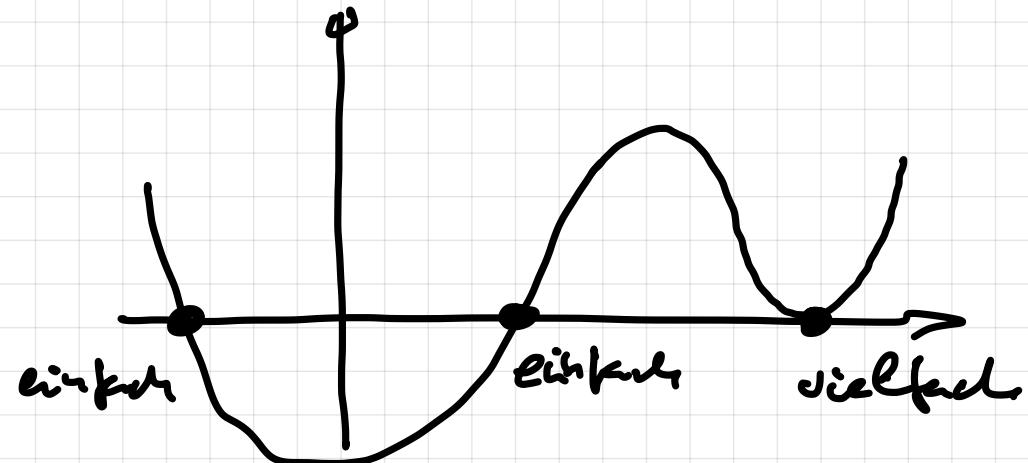
W-D-K-Verfahren ist das iterative Verfahren auf der Basis solcher Updates.

Man start mit einem $z^{(0)}$ und konstruiert
 $z^{(1)}, z^{(2)}, z^{(3)}, \dots$ iterativ auf \mathcal{X} wie

$$z_j^{(m+1)} = z_j^{(m)} - \frac{f(z_j^{(m)})}{\prod_{k \in \mathcal{N}_j \setminus \{j\}} (z_j^{(m)} - z_k^{(m)})}$$

W-D-K ist Spezialfall des Newtonverfahrens.
Für die Konvergenz gelten die Theoreme
zum Newtonverfahren.

A.2. Reduktion zum Fall einfacher Nullstellen.



Def. A.2.1. Für $f \in \mathbb{C}[x] \setminus \{0\}$ und $a \in \mathbb{C}$ führen wir

$\text{mult}(f, a)$ ein, als das $m \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$ mit

$$f(x) = (x-a)^m g(x) \quad \text{mit } g \in \mathbb{C}[x] \text{ und } g(a) \neq 0.$$

Wir nennen a m -fache Nullstelle von f .

0-fache Nullstellen sind keine Nullstellen.

1-fache Nullstellen sind einfache Nullstellen

m -fache Nullstellen mit $m > 1$ sind vielfache Nullstellen.

A.2.2. Proposition. Für $f, g \in \mathbb{C}[x] \setminus \{0\}$ gilt:

f teilt g $\Leftrightarrow \text{mult}(f, a) \leq \text{mult}(g, a)$
für alle $a \in \mathbb{C}$.

Beweis:

f teilt $g \Rightarrow f \mid g = 1$ für ein $q \in \mathbb{C}[x]$.

Sei $a \in \mathbb{C}$ und wir $f(x) = (x-a)^m u(x)$

$$g(x) = (x-a)^n v(x)$$

mit $m, n \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$, $u, v \in \mathbb{C}[x]$
und $u(a) \neq 0 \neq v(a)$

Zu zeigen: $m \leq n$. Wäre $m > n$, so hätte man

Folgendes:

$$f \mid g \Rightarrow (x-a)^m u(x) q(x) = (x-a)^n v(x)$$

$$\Rightarrow \underbrace{(x-a)^{m-n} u(x) q(x)}_{\in \mathbb{C}[x]} = \underbrace{v(x)}_{\in \mathbb{C}[x]}$$

$= 0$ an der Stelle $x=a$



$\neq 0$ an der Stelle
 $x=a$

$$\Rightarrow \text{mult}(f, g) = m \leq n = \text{mult}(g, g).$$

Umgekehrt: sei $\text{mult}(f, g) \leq \text{mult}(g, g)$ für alle $a \in \mathbb{C}$. OBdA sei $LC(f) = 1$. Wir faktorisiere f als $f = (x-a_1)^{m_1} \cdots (x-a_\ell)^{m_\ell}$ und $a_1, \dots, a_\ell \in \mathbb{C}$ (paarweise verschieden) und $m_1, \dots, m_\ell \in \mathbb{Z}_{>0}$.

Da die Vielfachheit von a_i bzgl. g mindestens m_i ist, ist $(x-a_i)^{m_i}$ Faktor von g . Somit hat g das Polynom f als Faktor. $\Rightarrow f \mid g$. □

A.2.3. Korollar. Für $f = (x-a_1)^{m_1} \cdots (x-a_\ell)^{m_\ell}$,

$g = (x-a_1)^{n_1} \cdots (x-a_\ell)^{n_\ell}$ mit

$a_1, \dots, a_\ell \in \mathbb{C}$ (paarweise verschieden) und

$m_1, \dots, m_\ell, n_1, \dots, n_\ell \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$ gilt

$$\text{ggT}(f, g) = (x-a_1)^{p_1} \cdots (x-a_\ell)^{p_\ell}$$

mit $p_i = \min\{m_i, n_i\}$.

Beweis: Das Polynom in der Behauptung ist laut

A.2.2 Teiler von f und g . Wenn $h \in \mathbb{C}[x] \setminus \{0\}$

ein Polynom ist, das f und g teilt, dann gilt

$$\text{ nach A.2.2 } h = c \cdot (x-a_1)^{q_1} \cdots (x-a_\ell)^{q_\ell}$$

mit $q_i \leq m_i$ und $q_i \leq n_i$ ($c \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$).

A.2.2

Also ist $q_i \leq \min\{m_i, n_i\} = p_i$

h teilt das Polynom in der Behauptung. \square

A.2.4. Proposition: Sei $f \in \mathbb{C}[x] \setminus \{0\}$ und sei

$a \in \mathbb{C}$ eine Nullstelle von f (d.h. $\text{mult}(f, a) > 1$).

Dann gilt $\underbrace{\text{mult}(f', a)}_{\neq} = \text{mult}(f, a) - 1$

Formale Ableitung von f

Beweis:

Sei $m = \text{mult}(f, a)$, d.h.

$f(x) = (x-a)^m u(x)$ mit $u \in \mathbb{C}[x]$ und $u(a) \neq 0$.

Dann gilt: $f'(x) = ((x-a)^m u(x))'$

$$= ((x-a)^m)' u(x) + (x-a)^m u'(x)$$

$$= m(x-a)^{m-1} u(x) + (x-a)^m u'(x)$$

$$= (x-a)^{m-1} (\underbrace{m u(x) + (x-a) u'(x)}_0)$$

$$= m u(a) \neq 0$$

an der Stelle $x=a$

$$\Rightarrow \text{mult}(f', a) = m-1 = \text{mult}(f, a) - 1.$$

A.2.5. Korollar. Für $f = (x-a_1)^{m_1} \cdot \dots \cdot (x-a_\ell)^{m_\ell}$

mit $a_1, \dots, a_\ell \in \mathbb{C}$ (punkweise verschieden) und
 $m_1, \dots, m_\ell \in \mathbb{Z}_{>0}$ ist

$$\text{ggT}(f, f') = (x-a_1)^{m_1-1} \cdot \dots \cdot (x-a_\ell)^{m_\ell-1}$$

Insgesamt gilt

$$g := \frac{f}{\text{ggT}(f, f')} = (x-a_1) \cdot \dots \cdot (x-a_\ell).$$

Deshalb, $V_{\mathbb{C}}(f) = V_{\mathbb{C}}(g) = \{a_1, \dots, a_\ell\}$

und jede Nullstelle von g ist einfach.

Beweis: Direkte Folgerung aus A.2.3 und A.2.4. \square

A.3. Suchen nach den reellen Nullstellen aus dem Satz von Sturm.

A.3.1 Det. Seien a_0, \dots, a_ℓ Werte aus \mathbb{R} .

Wir führen die Anzahl der Vorzeichenübergänge

signvar (a_0, \dots, a_ℓ) der Folge a_0, \dots, a_ℓ

als die Anzahl der Unterfolgen a_i, \dots, a_m

mit $0 \leq i < m \leq \ell$, in denen das Anfangs- und das Endglied verschiedene Vorzeichen

haben (d.h. $a_i \cdot a_m < 0$) und die Glieder

a_j mit $i < j < m$ alle gleich Null sind.

Bsp.

$$\text{signvar}(2, -1, 0, 3, 0, 0, -1, 0, 0, 2, -3, 5, 0) = 4.$$

$\underbrace{2, -1, 0}_\text{Nr. 1.}, \underbrace{3, 0, 0}_\text{Nr. 2.}, \underbrace{-1, 0, 0}_\text{Nr. 3.}, \underbrace{2, -3, 5}_\text{Nr. 4.}, 0$

Als Vorbereitung zur nächsten Definition revidieren wir den euklidischen Algorithmus zur Berechnung von ggT.

Wiederholung: $f \in k[x]$, $g \in k[x] \setminus \{0\}$

$$f = q \cdot g + r \quad \deg r < \deg g$$

$\text{Rem}(f, g)$

Der Algorithmus basiert auf der

$$\text{ggT}(f, g) = \text{ggT}(\text{Rem}(f, g), g).$$

Wir können die Zwischen Ergebnisse des euklidischen Algorithmus durch eine Folge von Polynomen beschreiben:

$$\begin{aligned}f_0 &= f \\f_1 &= g \\&\vdots\end{aligned}$$

$$f_{i-1} = q_i \cdot f_i + f_{i+1} \quad \text{mit } \deg f_{i-1} < \deg f_i \\(i = 1, \dots, l-1)$$

$$f_{l-1} = q_l \cdot f_l + f_{l+1} \quad \text{mit } f_{l+1} = 0$$

Oder mit anderen Bezeichnungen:

$$\begin{aligned}f_0 &= f \\f_1 &= g\end{aligned}$$

$$f_{i+1} = \text{Ran}(f_{i-1}, f_i) \quad i = 1, \dots, l-1$$

$$f_{l+1} = 0 = \text{Ran}(f_{l-1}, f_l)$$

$$f_l = gg^T(f, g)$$

$$f_l = gg^T(f, g)?$$

Der euklidische Algorithmus benutzt die Tatsache
dass $\text{ggT}(f_i, f_{i+1})$ unverändert bleibt
und mit $\text{ggT}(f_0, f_i) = \text{ggT}(f_i, g)$
übereinstimmt.

Man beachte, dass die Gleichung
 $\text{ggT}(f, g) = \text{ggT}(\text{Rem}(f, g), g)$ zur Gleichung
 $\text{ggT}(l, g) = \text{ggT}(c \cdot \text{Rem}(f, g), g)$ mit $c \in k \setminus \{0\}$
verallgemeinert werden kann. Wir beschränken also
die (leicht) modifizierte Version des
euklidischen Algorithmus betrachten, die
die Wahl $c = -1$ entspricht.

$$f_0 = f$$

$$f_1 = g$$

:

$$f_{i-1} = q_i \cdot f_i - f_{i+1} \quad \text{mit } \deg f_{i-1} < \deg f_i \\ (i=1, \dots, l-1)$$

:

$$f_l = q_{l-1} \cdot f_{l-1} - f_{l+1} \quad \text{mit } f_{l+1} = 0.$$

Man hat: $\operatorname{ggT}(f, g) = f_l$

(man beachte, dass $\operatorname{ggT}(f, g)$ nur bis auf einen Faktor aus K^{\times} definiert).

Oder mit anderen Bezeichnungen:

$$f_0 = f$$

$$f_1 = g$$

$$f_{i+1} = -\operatorname{Rem}(f_{i-1}; f_i) \quad (i=1, \dots, l-1)$$

$$f_{l+1} = 0 = -\operatorname{Rem}(f_{l-1}, f_l)$$

$$f_l = \operatorname{ggT}(f, g)$$

A.3.2 Definition. Sei $f \in R[x] \setminus \{R\}$. Die Schärfz
 von f ist die Folge der Polynome
 f_0, \dots, f_ℓ mit
 $f_0 = f$
 $f_1 = f'$
 $f_{i+1} = -\operatorname{Res}(f_{i-1}, f_i)$ für $i = 1, \dots, \ell-1$
 $f_{\ell+1} = 0 = -\operatorname{Res}(f_{\ell-1}, f_\ell).$

Für $a \in R$ definiert wird
 $\sigma(f; a) = \operatorname{signvar}(f_0(a), \dots, f_\ell(a)).$

A.3.3 Theorem (Sturm). Sei $f \in R[x] \setminus R$.

Gien $a, b \in R$, $a < b$ und sei $f(a) \neq 0 \neq f(b)$.

Def.: ν die Anzahl der Nullstellen von

f in $[a, b]$, ohne Berücksichtigung der Vielfachheiten, gleich $v(f; a) - v(f; b)$.

A.3.4. Bsp. $f = (x+1)^4 (x-3)^2 (x-7)$

$$v(f, 0) = (-63, -20!, \frac{4896}{49}, -\frac{18816}{169}) \\ = (-, -, +, -) \quad 2 \text{ Vorzeichenänder.}$$

$$v(f, 10) = (2152227, 2114955, \frac{3364768}{7}, \frac{58436127}{169}) \\ = (+, +, +, +) \quad 0 \text{ Vorzeichenänder.}$$

$$v(f, 0) - v(f, 10) = 2 \Rightarrow 2 \text{ Nullstellen in } (0, 10]$$

A.2.6. Beweis. Man kann A.2.5 natürlich auch für Polynome $f \in \mathbb{R}[x] \setminus \mathbb{R}$ benutzen, dabei fakultativ nach Faber trotzdem fragt.

d.h. $f = (x-a_1)^{m_1} \cdots (x-a_l)^{m_l}$
und die Nullstellen aus $\mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ treten in komplex konjugierten Paaren auf. Das Polynom g liegt aber trotzdem in $\mathbb{R}[x]$, weil leicht der euklidische Algorithmus

$\text{ggT}(f, f') \in \mathbb{R}[x]$ ist, da es auch

man $\mathbb{R}[x]$ als den Umfangsbereich festlegt. D.h. heißt: für $f \in \mathbb{R}[x] \setminus \mathbb{R}$

ist g ein Polynom aus $\mathbb{R}[x]$ mit alle reelle sowie komplexe Nullstellen und er ist,