

Agenda

Körper komplexer Zahlen (2.3.3)
Vektorraum
Definition
Grund Eigenschaften.

2.3.3. Körper komplexer Zahlen

Es gibt Polynome mit reellen Koeffizienten, die
(vom Grad ≥ 1)
keine reellen Nullstellen haben. z.B. $x^2 + 1$.

Einen Körper K nennt man algebraisch abgeschlossen, wenn jedes Polynom
 $f \in K[t]$ vom Grad ≥ 1 eine Nullstelle
in K hat.

Also ist \mathbb{R} kein algebraisch abgeschlossener Körper.

Der Körper der komplexen Zahlen \mathbb{C} entsteht aus \mathbb{R} , indem man zu \mathbb{R} ein formelles Element i mit $i^2 + 1 = 0$ hinzufügt (eine formale Nullstelle von $t^2 + 1$).

$$\begin{aligned}\mathbb{C} = \mathbb{R}[i] &:= \{ f(i) : f \in \mathbb{R}[t] \} \\ &= \{ a + bi : a, b \in \mathbb{R} \}\end{aligned}$$

Bsp

$$\mathbb{Q}[\sqrt{2}] := \{ f(\sqrt{2}) : f \in \mathbb{Q}[t] \}$$

$\alpha = \sqrt{2}$ kann man formal durch
 $\boxed{\alpha^2 = 2}$ nutzen.

$$(1+\alpha)^2 = 1 + 2\alpha + \alpha^2 = 1 + 2\alpha + 2 = 3 + 2\alpha$$

Theorem \mathbb{C} ist ein algebraisch abgeschlossener Körper.
Hier ohne Beweis.

Korollar

Jedes Polynom $f \in \mathbb{C}[t]$ vom Grad ≥ 1 ist als Produkt

$$f = c \cdot (t - a_1) \cdots (t - a_n)$$

mit $c \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$, $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{C}$ darstellbar.

Beweis: Induktion über $n = \deg f$.

Ist $n=1$, so ist die Aussage klar.

Ist $n \geq 2$, so gibt es eine Nullstelle

$a_1 \in \mathbb{C}$ von f , sodass man f als

$$f = (t - a_1) \cdot g$$
 faktorisieren kann,

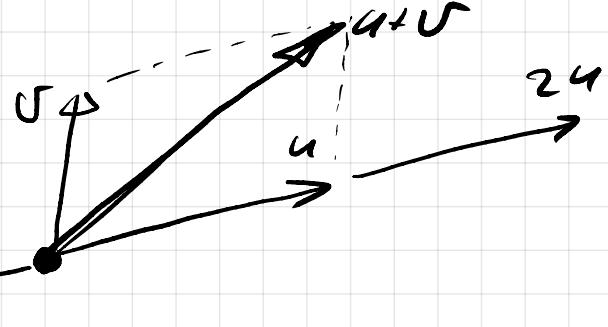
wo $g \in \mathbb{C}[t]$ ein Polynom vom Grad $n-1$ ist, zu dem man die Induktionsvoraussetzung anwenden kann.



Kapitel 3: Vektorräume

3.1. Vektorräume (VR)

3.1.1. Vektorraum \mathbb{K}^n



Sie \mathbb{K} Körper und $n \in \mathbb{N}$. Dann führen wir auf \mathbb{K}^n zwei Operationen ein:

$$+ : \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n \quad (\text{Vektoraddition})$$

$$\cdot : \mathbb{K} \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n \quad (\text{Skalarmultiplikation})$$

$$(x_1, \dots, x_n) + (y_1, \dots, y_n) := (x_1 + y_1, \dots, x_n + y_n).$$

$$\alpha \cdot (x_1, \dots, x_n) := (\alpha \cdot x_1, \dots, \alpha \cdot x_n).$$

Bei \mathbb{K}^n sind die Komponenten durch die Zahlen $1, \dots, n$ indexiert. Allgemeiner besitzt die Menge \mathbb{K}^X einer Funktion $f: X \rightarrow \mathbb{K}$ auf einer Menge X eine analoge Struktur.

$$(f+g)(x) := f(x) + g(x)$$

$$(\alpha \cdot f)(x) := \alpha \cdot f(x).$$

Der Fall $X = \{1, \dots, n\}$ entspricht der Menge \mathbb{K}^n .

CHF	1,10
CNY	0,15
EUR	1,19
GBP	(34)

Vektor mit 4 Komponenten

3.1.2. Ein allgemeiner Vektorraum über K .

Ein Vektorraum über einem Körper K ist eine Menge V , die mit zwei Verknüpfungen

$$+: V \times V \rightarrow V \quad (\text{Vektoraddition})$$

$$\cdot: K \times V \rightarrow V \quad (\text{Skalarmultiplikation})$$

versehen ist, welche die folgenden Eigenschaften erfüllen:

(V1) $(V,+)$ ist abelsche Gruppe

$$(V2) (\alpha + \beta) \cdot u = \alpha \cdot u + \beta \cdot u,$$

$$\alpha \cdot (u + v) = \alpha \cdot u + \alpha \cdot v,$$

$$(\alpha \cdot \beta) \cdot u = \alpha \cdot (\beta \cdot u),$$

$$1 \cdot u = u$$

gelten für alle $\alpha, \beta \in K$ und $u, v \in V$.

Bem. Der Nullvektor

$(V,+)$ heißt der Nullvektor.

Elemente von V heißen Vektoren. Elemente von K heißen Skalare.

$$\begin{aligned} u + v &= v + u \\ (u + v) + w &= u + (v + w) \\ u + 0 &= u \\ u + (-u) &= 0 \end{aligned}$$

Proposition Sei V Vektorraum über einem Körper K . Seien $\lambda \in K$ und $v \in V$.

Dann gilt:

$$(i) \quad \lambda \cdot v = 0 \iff \lambda = 0 \text{ oder } v = 0.$$

$$(ii) (-1) \cdot v = -v$$

Bsp: Übungsaufgabe.

3.2. Untervektorräume (UVR)

3.2.1. Untervektorräume

Sei W Teilmenge eines Untervektorräums V über K . Dann heißt W Untervektorraum von V , wenn Folgendes gilt:

$$(UV1) W \neq \emptyset$$

$$(UV2) u, v \in W \Rightarrow u + v \in W$$

$$(UV3) \alpha \in K, v \in W \Rightarrow \alpha \cdot v \in W$$

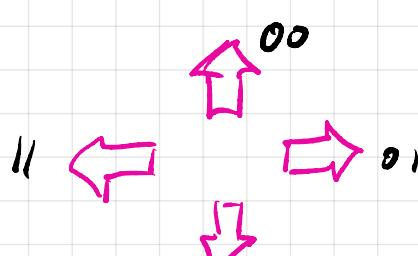
Bsp Die Lösungsmenge eines LGS, das homogen ist (homogen heißt, rechte Seiten sind alle 0) ist ein UVR.

Bsp Sei $K = \mathbb{Z}_2$. Dann ist

$$W = \{(x_1, x_2, x_3) \in K^3 : x_1 + x_2 + x_3 = 0\}$$

ein UVR von K^3 .

$$W = \{(0,0,0), (1,1,0), (1,0,1), (0,1,1)\}$$



00 0
01 1
10 1
11 0

Bsp

3.2.2. Kriterium für Untervektorräume

Thm Sei W Teilmenge eines VR V über K . Dann sind die folgenden Bedingungen äquivalent:

- (i) W ist UVR von V
- (ii) $t \in K$ und \cdot - von V lassen sich auf W einschränken und darüber hinaus ist W VR über K bzgl. dieser Operationen.

Beweis: Übungsaufgabe.

3.2.3. Durchschnitt von UVR.

Proposition Sei V VR über K und W_i (mit i in einer Indexmenge I) Untervektorräume von V . Dann ist auch der Durchschnitt $W := \bigcap_{i \in I} W_i$ ein UVR von V .

Zum Beweis: man verifiziert, dass $0 \in W$ ist.
Der Rest folgt direkt. \square

3.2.4. Vereinigung von Untervektorräumen

Im Folgenden steht K für einen Körper.

Prop Sei V VR über K . Seien W und W' UVR von V derart, dass $W \cup W'$ ebenfalls ein UVR von V ist. Dann gilt: $W \subseteq W'$ oder $W' \subseteq W$.

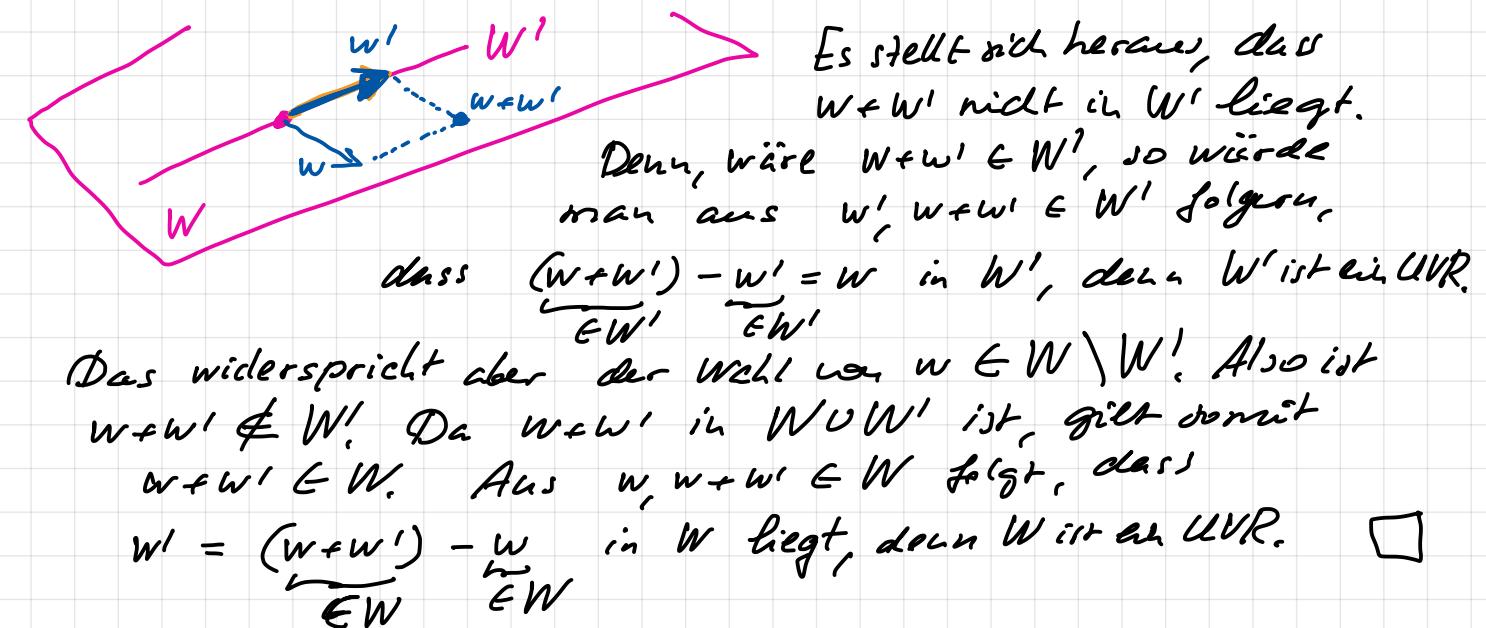
Beweis: Wir nehmen an, $W \not\subseteq W'$ und zeigen, dass $W' \subseteq W$ es gilt ist. Da $W \not\subseteq W'$ ist, ist $W \setminus W' \neq \emptyset$, so dass wir ein $w \in W$ fixieren können. Sei $w' \in W'$ beliebig. Wir zeigen, dass w' in W liegt. Es gilt $w, w' \in W \cup W'$. Da $W \cup W'$ ein UVR ist, folgt, dass $w + w' \in W \cup W'$ ist.

Logik:

$$A \Rightarrow (B \vee C)$$

äquivalent zu

$$A \wedge \overline{B} \Rightarrow C$$



3.3 Linearkombinationen

3.3.1. Linearkombination Seien v_1, \dots, v_r Vektoren eines Vektorraums V über K ($r \in \mathbb{N}_0$). Seien $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$. Dann heißt $\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_r v_r$ die Linearkombination der Vektoren v_1, \dots, v_r mit den Koeffizienten $\lambda_1, \dots, \lambda_r$. Im entarteten Fall $r=0$ ist die Linearkombination als der Nullvektor $0 \in V$ definiert. Die Menge aller Linearkombinationen der Vektoren v_1, \dots, v_r

$$\text{lin}_K(v_1, \dots, v_r) := \{ \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_r v_r : \lambda_1, \dots, \lambda_r \in K \}$$

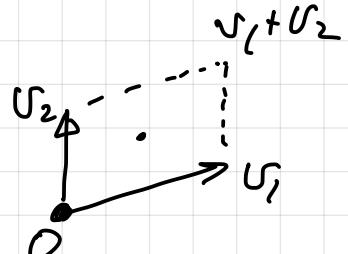
nennt man die lineare Hülle der Vektoren v_1, \dots, v_r .

Ist die Wahl vom Körper K aus dem Kontext klar, so wird das untergestellte K in der Bezeichnung lin_K oft weggelassen. Für allgemeine Vektorsysteme $(v_i)_{i \in I}$ mit $v_i \in V$ (die auch unendlich sein können) definiert man die lineare Hülle von $(v_i)_{i \in I}$ als

$$\text{lin}(v_i)_{i \in I} = \{ \lambda_1 v_{i_1} + \dots + \lambda_r v_{i_r} : r \in \mathbb{N}, i_1, \dots, i_r \in I, \lambda_1, \dots, \lambda_r \in K \}$$

Des Weiteren definiert man die lineare Hülle einer Teilmenge M von V als

$$\text{lin}(M) := \{ \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_r v_r : r \in \mathbb{N}_0, v_1, \dots, v_r \in M, \lambda_1, \dots, \lambda_r \in K \}$$



$$\mathbb{K} = \mathbb{R}$$

$$O = 0 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 \in \text{lin}(v_1, v_2)$$

$$v_1 + v_2 = 1 \cdot v_1 + 1 \cdot v_2 \in \text{lin}(v_1, v_2)$$

$$v_1 = 1 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 \in \text{lin}(v_1, v_2)$$

$$v_2 = 0 \cdot v_1 + 1 \cdot v_2 \in \text{lin}(v_1, v_2)$$

$$\frac{1}{2} \cdot v_1 + \frac{1}{2} \cdot v_2 \in \text{lin}(v_1, v_2)$$

$$\text{lin}_{\mathbb{Z}_2}(v_1, v_2)$$

$$v_1 = (1, 0, 1) \in \mathbb{Z}_2^3$$

$$v_2 = (0, 1, 1) \in \mathbb{Z}_2^3$$

$$\text{lin}_{\mathbb{Z}_2}(v_1, v_2) = \{(0, 0, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1), (1, 1, 0)\}$$

Vgl.

$$(1, 0, 1) + \\ (0, 1, 1)$$

Prop Sei $(v_i)_{i \in I}$ Vektorsystem aus Vektoren eines Vektorraums V über \mathbb{K} . Dann gilt:

- (i) $\text{lin}(v_i)_{i \in I}$ ist ein UVR von V .
- (ii) Gilt für einen UVR W von V , dass alle v_i ($i \in I$) in W liegen, so ist $\text{lin}(v_i)_{i \in I} \subseteq W$.

Beweis: direkt. □

$\text{lin}(v)$ mit $v \neq 0$ — Gerade, die 0 enthält

$\text{lin}(v, w)$ mit $v \neq 0, w \notin \text{lin}(v)$ — Ebene

3.3.2. Lineare Unabhängigkeit und Abhängigkeit

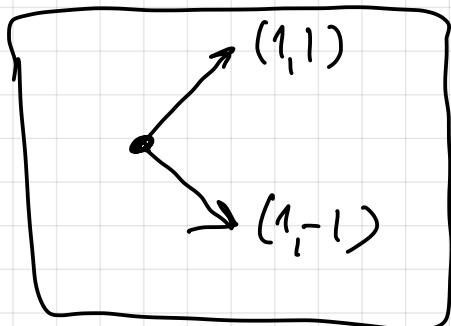
Vektoren v_1, \dots, v_r ($r \in \mathbb{N}_0$) in einem VR V über \mathbb{K} heißen linear unabhängig, wenn aus der

Bedingung $\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_r v_r = 0$ für beliebige $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$ stellt die Gleichungen $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_r = 0$ erfüllt sind. D.h., die lineare Kombination von linear unabhängigen Vektoren nur dann 0, wenn alle Koeffizienten der Linearkombination gleich 0 sind.

Bsp

$$K = \mathbb{R}$$

$$v_1 = (1, 1), v_2 = (1, -1)$$



$$\text{Wann ist } \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 = 0?$$

Für welche λ_1, λ_2 ?

$$\lambda_1 \cdot (1, 1) + \lambda_2 \cdot (1, -1) = (0, 0)$$

wir lösen diese
Vektorgleichung
für λ_1, λ_2

$$\begin{cases} 1 \cdot \lambda_1 + 1 \cdot \lambda_2 = 0 & \leftarrow 1. \text{ Komponente} \\ 1 \cdot \lambda_1 + (-1) \cdot \lambda_2 = 0 & \leftarrow 2. \text{ Komponente} \end{cases}$$

$$\begin{matrix} I: & \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ II: & \lambda_1 - \lambda_2 = 0 \end{matrix} \quad \Leftrightarrow \quad \begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ 2\lambda_1 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0.$$

v_1, v_2 sind linear unabhängig.

Vektoren, die nicht linear unabhängig sind, nennt man linear abhängig. Mit anderen Worten: v_1, \dots, v_r sind linear abhängig, wenn $\lambda_1, \dots, \lambda_r \in K$ existieren, die nicht alle gleich 0 sind und die Gleichung $\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_r v_r = 0$ erfüllen.