11.12.2023 Warszawa

Marcin Gronicki

Politechnika Warszawska  
Wydział Matematyki i Nauk Informacyjnych

Zadanie projektowe nr 2: Estymacja parametrów modelu Lotki-Volterry  
semestr zimowy 2023/24

Modelowanie Matematyczne dr hab. inż. Kajetana Snopek prof. uczelni

Spis treści

[1. Symbole matematyczne i akronimy 2](#_Toc153293493)

[2. Wprowadzenie 3](#_Toc153293494)

[2.1 Równanie Lotki-Volterry 3](#_Toc153293495)

[2.2 Jawna metoda Eulera 3](#_Toc153293496)

[2.3 Niejawna metoda Eulera 3](#_Toc153293497)

[2.4 Metoda Heuna 4](#_Toc153293498)

[2.5 Wbudowana w środowisko Matlab funkcja ode45 4](#_Toc153293499)

[3. Metodyka i wyniki doświadczeń 4](#_Toc153293500)

[3.1 Wyznaczenie optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem jawenej metody eulera 4](#_Toc153293501)

[3.2 Wyznaczenie optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem niejawnej metody Eulera i metody Heuna 5](#_Toc153293502)

[3.3 Wyznaczenie optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem ode45 i jawnej metody Eulera. 5](#_Toc153293503)

[4. Dyskusja wyników eksperymentów numerycznych 5](#_Toc153293504)

# Symbole matematyczne i akronimy

# 2. Wprowadzenie

## Równanie Lotki-Volterry

Celem tego projektu jest znalezienie optymalnych parametrów układu równań Lotki-Volterry (1), dla których model zdefiniowany równaniem (1), w najbardziej dokładny sposób będzie odwzorowywał liczność populacji x i y.

Równanie

Równanie Lotki-Volterry jest układem dynamicznym, używanym do symulowania liczności populacji ofiar i drapieżników w danym ekosystemie.

W niniejszym projekcie zadanie znalezienia optymalnych parametrów zostanie zaimplementowane przy użyciu różnych metod rozwiązywania układów równań różniczkowych, zaimplementowanych przez autora a także dostępnych w środowisku matlab, w początkowych eksperymentach metody zostaną sprawdzone na danych syntetycznych, a w końcowym eksperymencie zostaną sprawdzone na danych obrazujących rzeczywisty ekosystem (//wpisać jaki).

## Jawna metoda Eulera

Metoda jawna Eulera jest jedną z prostszych technik numerycznego rozwiązywania równań różniczkowych. Jej idea opiera się na przybliżeniu wartości funkcji pochodnej. Użyta w tym projekcie jawna metoda Eulera wyraża się wzorem (1)

Wzór

Gdzie oznacza uzyskane w n-tym kroku przybliżenie liczności populacji x lub y, a oznacza dokładną zmierzoną wartość populacji x lub y w n-tym kroku, oznacza krok czasowy.

Metoda Eulera jest stosunkowo prosta w implementacji, ale jej dokładność jest niska, szczególnie dla dużych wartości kroku czasowego.

## Niejawna metoda Eulera

Metod niejawna Eulera jest zmodyfikowaną wersją jawnej metody Eulera, gdzie różnica polega na wykorzystywaniu obliczanej wartości w momencie jej obliczania, w przypadku implementacji tej metody w tym programie skorzystałem z faktu możliwości przedstawienia wzoru (2), jako funkcji kwadratowej i obliczeniu jej pierwiastków a następnie wykorzystaniu większego.

Wzór

## 2.4 Metoda Heuna

Metoda Heuna jest ulepszoną metodą Eulera, do jej zaimplementowania posłużą wzory (3), (4), (5), (6)

Wzór

Wzór

Wzór

## Wbudowana w środowisko Matlab funkcja ode45

Funkcja ode45 znajduje numerycznie rozwiązania równań różniczkowych, opiera się na algorytmie Rungego-Kutty rzędu (4,5). Ode45 przyjmuje uchwyt do funkcji reprezentującej równanie/układ równań różniczkowych, tspan – wektor rozmiaru 2 zawierającą czas początkowy i końcowy, a następnie y0 – wektor warunków początkowych. Jako wynik zwraca wektor o rozmiarze 2 zawierający t – wektor próbek czasu i y – wektor wyliczonych wartości w chwili odpowiedniej próbki z t.

# 3. Metodyka i wyniki doświadczeń

## 3.1 Wyznaczenie optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem jawenej metody eulera

Początkowym eksperymentem była próba znalezienia optymalnych parametrów minimalizujących wzór (6) gdzie oznacza dokładną zmierzoną liczność populacji.

Wzór

Następnie znalezienie parametrów minimalizujących wzór (7).

Wzór

W celu znalezienia tych parametrów przeszukałem przy użyciu wbudowanej w Matlab R2023b funkcji *combinations* generującej kombinacje punktu startowego i parametrów , gdzie z podanych przedziałów wybrano dla 50, 20, 10, 20 wartości położonych w odstępach liniowych. Następnie wybrałem kombinację dającą najmniejszą wartość i wywołałem dla tej kombinacji elementów wbudowaną w Matlab funkcję *fimnsearch* która znajduje parametry dające najmniejszą wartość funkcji.

Analogicznie postąpiłem dla populacji y, z tym że parametry startowe dla funkcji *fminsearch* zostały wybrane z przedziałów i parametrów . Następne kroki zostały wykonane w sposób identyczny jak w przypadku populacji x, oprócz tego że funkcja *fminsearch* znajdowała optymalne rozwiązanie dla .

## 3.2 Wyznaczenie optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem niejawnej metody Eulera i metody Heuna

W następnym etapie projektu w celuz znalezienia optymalnych parametrów została wykorzystana niejawna metoda Eulera (2.3) i metoda Heuna (2.4). W celu wykonania tego zadania procedura była analogiczna do tej zdefiniowanej w podrozdziale (3.1). Jedyną istotną różnicą było zastępienie jawnej metody Eulera, metodą niejawną i Heuna. W celu implementacji niejawnej metody Eulera została ona przekształcona do postaci funkcji kwadratowej odpowiednio wzór (8) i (9). Następnie znalazłem miejsca zerowe tych funkcji przy użyciu zaaimplementowanej przeze mnie funkcji *findRoot* (obliczającą delte, a następnie pierwiastki z wykorzystaniem wzoru Vieta). W każdej iteracji program poszukiwał miejsc zerowych a następnie wybierał większe.

Wzór

Wzór

## 3.3 Wyznaczenie optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem ode45 i jawnej metody Eulera.

W tym eksperymenice wyznaczyłem parametry które są jednocześnie optymalne dla populacji x i y, to znaczy minimalizujace wzór (10) . Wykorzystałem wyznaczone w pierwszym eksperymencie wartości startowe dla optymalizacji wzorów (6) i (7).

Wzór

Następnie zaimplementowałem metody rozwiązywaia URRZ: metodę ode45 i jawną metodę Eulera dla których uruchomiłem optymalizacje przy użyciu *fminsearch.* Dodatkowo funkcje implementujące poprzednio wspomniane metody numeryczne rozszerzyłem o interpolowanie uzyskanych przez te metody wyników w punktach . Interpolacje wykonowałem używając wbudowanej w środowisko funkcji *interp1.*

# 4. Dyskusja wyników eksperymentów numerycznych

## 4.1 Wyniki wyznaczenia optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem jawenej metody eulera.

W powyższym podrozdziale przedstawię otrzymane parametry dla populacji x i y, a także zobrazuję ich jakość na wykresie (1) i (2), w porówaniu do dokładnych zmierzonych liczności populacji.

Dla populacji x otrzymałem wartości parametrów

I minimalną wartość

A graph of a graph

Description automatically generated

Wykres

Dla populacji y otrzymałem parametry:

Natomiast minimalna wartość wyniosła 1.7088e+04.

## 4.2 Wyniki wyznaczenia optymalnych parametrów dopasowania modelu do danych z wykorzystaniem niejawnej metody Eulera i metody Heuna

A graph of a graph

Description automatically generated

Wykres