



Département IMA / 3A (S5)

http://laure.gonnord.org/pro/teaching/

Programmation Structurée 2011/2012

Le tri rapide : conception, algorithme, correction et complexité

1 Principe du tri rapide

- Je partitionne le tableau en fonction d'un pivot (ici, le premier élément du tableau).
- Je place le pivot à la bonne place.
- Je trie récursivement sur chacun des tableaux à sa gauche et à sa droite.

2 Analyse - Algorithme

On écrit une action **récursive** qui prend en paramètre le tableau à trier ainsi que deux indices qui disent entre quels indices trier :

- Si les indices satisfont premier = dernier 1, cela veut dire que l'on est en train de trier un tableau de taille 2, et on sait faire!
- Sinon, on fait les trois étapes suivantes :
 - on appelle la fonction partition qui est supposé placer l'élément d'indice premier à la bonne place, et qui retourne l'indice de placement (ipivot);
 - on trie récursivement à gauche de cet indice;
 - on trie récursivement à droite.

Ce qui est réalisé par le pseudo-code ci-dessous :

```
Action tri-rapide-bis(T, premier, dernier)
   \underline{\mathbf{D}}: premier, dernier : Entiers
   D: T : Tableau[N] d'entiers
   L: ipivot : Entier
                                                                               {indice du pivot}
   Si premier=dernier-1 alors
       Si T/premier > T/dernier | alors
        | Permuter(T,premier,dernier)
       Fsi
   Sinon
       Si premier dernier alors
           ipivot \leftarrow partition(T, premier, dernier)
            tri-rapide-bis(T,premier,ipivot-1)
            tri-rapide-bis(T,ipivot+1,dernier)
       Fsi
   \underline{\mathbf{Fsi}}
FAction
```

Du coup, l'algorithme qu'on nous demande est défini par :

- tri-rapide(T): ne rien faire si la taille du tableau est 0 ou 1.
- tri-rapide(T)=tri-rapide-bis(T,0,N-1) $\sin \alpha$

L'écriture du pseudo-code est laissé au lecteur.

3 Partionnement

Il reste à écrire partition, qui est en fait la partie la plus difficile car il faut un peu se battre avec les indices 1 :

```
Fonction partitionne(T, premier, dernier)
     D: premier, dernier : Entiers
     D: T : Tableau[N] d'entiers
     \underline{\mathbf{L}}: cpt,pivot,i : Entiers
     i \leftarrow premier+1; j \leftarrow dernier; pivot=t[premier];
     \mathbf{Tq}\ (i < j)\ \underline{\mathbf{faire}}
          \underline{\mathbf{Si}} (t[i]<=pivot) \underline{\mathbf{alors}}
            |i++;
          Sinon
                \underline{\mathbf{Si}} \ t[j] > = pivot \ \underline{\mathbf{alors}}
                 | Permuter(t,i,j); i++;j-;
                \mathbf{Fsi}
          Fsi
     Ftq
     \underline{\mathbf{Si}} \ (i==j) \ \underline{\mathbf{alors}}
          \underline{\mathbf{Si}} (t/i) < = pivot) alors
           j++;
          Sinon
            | i-;
          \mathbf{F}\mathbf{si}
     Sinon
      i-;j++;
     Echanger(t,premier,i);
     Retourner i
FFonction
```

4 Correction

Pour prouver la correction, il faut :

- Prouver que partition est correct
- Ensuite, montrer que "l'appel à tri-rapide sur un tableau de taille i trie le tableau"

Pour trouver le coût, on prend tout d'abord un tableau de taille $N=2^p$, on obtient une relation de récurrence qui se résoud en $O(N \ln_2 N)$ en moyenne.

Par contre, dans le pire des cas, on obtient $O(N^2)$ (si le tableau est trié!)

^{1.} donc, faire des dessins!