

1. Una empresa tiene encargado el desarrollo de una nueva aleación para la industria automotriz y para ello tiene que hacer pruebas.

Departamento de calidad solicita que se saquen muestras a una temperatura de  $230^{\circ}\text{C}$ .

La mesa de enfriamiento tiene una longitud de 200 metros y la velocidad con la que circula el producto es de  $0.4 \pm 0.01 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ . La ley de enfriamiento de Newton  $T(t) = C \cdot e^{-k \cdot t} + T_a$  modela la temperatura del producto en la mesa en función del tiempo.

Donde:

$$k = 0.01$$

$$C = 1500$$

$$T_a = 25$$

(a) Se pide hallar el tiempo  $t$  para el cual se encuentra la muestra a  $230^{\circ}\text{C}$  a través de un método de convergencia superior al lineal. El criterio de paro es una diferencia menor a 0.5 s entre dos iteraciones consecutivas.

(b) Se pide hallar la posición  $x$  de la mesa donde tomar la muestra, expresando el resultado de la forma  $\bar{x} \pm \Delta x$

a)  $T(t) = 1500 e^{-0.01t} + 25$

$$\text{busco } t_0 \mid T(t_0) = 230 \Rightarrow 1500 e^{-0.01t_0} + 25 = 230$$

$$\Rightarrow \underbrace{1500 e^{-0.01t_0} - 205}_{f(x)} = 0 \rightarrow \text{busco raíz}$$

uso NR :

- defino el intervalo

$$f(0) = 1295$$

$$\left. \begin{array}{l} f(100) = 346,8192 \\ f(1000) = -204,9319 \end{array} \right\} \rightarrow \text{raíz}$$

uso 3 iteraciones de Bisección para buscar una buena raíz:

$$\left. \begin{array}{l} a_1 = 100 \\ b_1 = 1000 \end{array} \right\} p_1 = 550$$

$$f(p_1) = -198,8698$$

$$\left. \begin{array}{l} a_2 = 100 \\ b_2 = 550 \end{array} \right\} p_2 = 325$$

$$f(p_2) = -146,8387$$

$$\left. \begin{array}{l} a_3 = 100 \\ b_3 = 325 \end{array} \right\} p_3 = 212,5$$

$$f(p_3) = -25,8505$$

buscamos raíz entre [100; 1000]

$f(100) \cdot f(1000) < 0 \Rightarrow$  por Bolzano  
hay raíz

como admisimos  $f \in \mathcal{C}^2[100; 1000]$  uso NR con  $p_0 = 212,5$  como semilla:

$$p_{n+1} = p_n - \frac{f(p_n)}{f'(p_n)}, \quad f'(x) = 1500 e^{-0,01x}. (-0,01) = -15 e^{-0,01x}$$

resuelvo:

$n$	$p_n$	$p_{n+1}$	$ p_n - p_{n+1} $	$< 0,5$
0	212,5	198,0704		
1		199,0145		
2		199,0210	$4,5 \cdot 10^{-3}$	$< 0,5$

luego, to seguir 5 iteraciones de NR en  $\boxed{t_0 = 199,0210 \text{ s}}$

b)  $v = 0,4 \pm 0,01 \text{ m/s}$

$$\boxed{t_0 = 199,0 \pm 5 \cdot 10^{-3} \text{ s}}$$

$$x(t) = 0,4t \rightarrow x(t) = vt$$

$$x(t_0) = 0,4 \cdot t_0 = 79,6084 \text{ m}$$

$$\Delta x = \left| \frac{dx(t)}{dt} \right|_{t_0} \Delta v = 0,4 \cdot 0,01 = 4 \cdot 10^{-3}$$

luego  $x = (79,6084 \pm 0,004) \text{ m}$

$$x(t_0) = 79,61 \text{ m} = \bar{x}$$

$$\Delta x = \left| \frac{dx}{dt} \right| \Delta t + \left| \frac{dx}{dv} \right| \Delta v$$

$$= |v| \Delta t + |t| \Delta v$$

$$= 0,4 \cdot 5 \cdot 10^{-3} + t_0 \cdot 0,01$$

$$\hookrightarrow 79,61$$

$$\Rightarrow x = \bar{x} + \Delta x$$

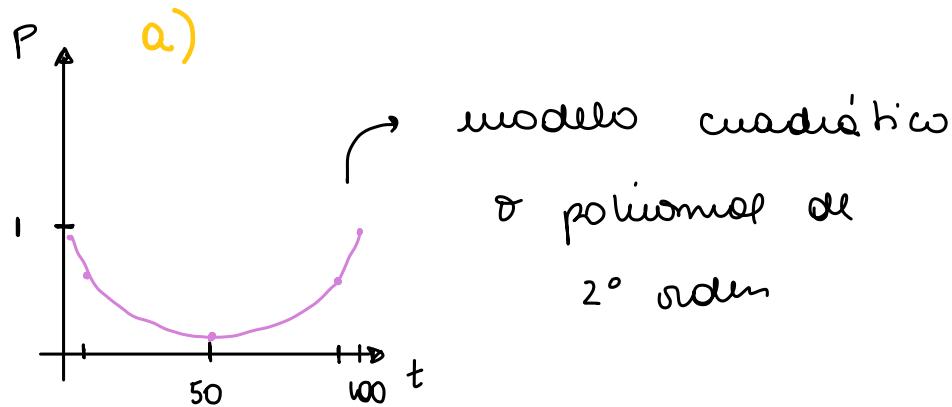
2. Para lanzar un nuevo producto se realiza un estudio de análisis de fallas. Donde  $P$  representa la probabilidad de fallar y  $t$  el tiempo.

$P$ [%]	0.9	0.6	0.05	0.6	0.9
$t$ [horas]	1	10	50	90	100

- (a) Plantee el modelo que crea correspondiente (que mejor ajuste los datos) y plantear el sistema  $A^T A x = A^T b$ .

(b) Una vez planteado el sistema  $A^T A x = A^T b$ , hallar el valor de los coeficientes  $x$  a través de la descomposición LU, sin utilizar pivoteo parcial.

(c) Estime el valor de probabilidad de falla a las 20 horas.



$x_i$	$y_i$	$n = 5$	
1	0,9	$\sum x_i = 251$	$\sum y_i = 3,05$
10	0,4	$\sum x_i^2 = 20701$	$\sum x_i y_i = 153,4$
50	0,05	$\sum x_i^3 = 1855001$	$\sum x_i^2 y_i = 14045,9$
90	0,4	$\sum x_i^4 = 171870001$	
100	0,9		

plantando el sistema  $A^T A \bar{x} = A^T b$  resulta:

$$\begin{pmatrix} 5 & 251 & 20701 \\ 251 & 20701 & 1855001 \\ 20701 & 1855001 & 171870001 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3,05 \\ 153,4 \\ 14045,8 \end{pmatrix}$$

$$b) \quad 1^{\circ}) \quad f_2 \leftarrow f_2 - m_{21} f_1, \quad m_{21} = \frac{0_{21}}{0_{11}} = 50,2$$

$$f_3 \leftarrow f_3 - m_{31} f_1, \quad , \quad m_{31} = \underline{0}_{31} = 4140, 2$$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 251 & 20701 \\ 0 & 8100,8 & 815810,8 \\ 0 & 815810,8 & 84163720,8 \end{pmatrix}$$

$$z^{\circ}) f_3 \leftarrow f_3 - m_{32} f_2, \quad m_{32} = \frac{Q_{32}}{Q_{22}} = 100,7074343$$

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 251 & 20701 \\ 0 & 8100,8 & 815810,8 \\ 0 & 0 & 4005504,624 \end{pmatrix} = 0$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 50,2 & 1 & 0 \\ 4140,2 & 100,7074343 & 1 \end{pmatrix}$$

$$L \bar{y} = \begin{pmatrix} 3,05 \\ 153,4 \\ 14045,9 \end{pmatrix} \Rightarrow \bar{y} = \begin{pmatrix} 3,05 \\ 0,29 \\ 1389,084843 \end{pmatrix}$$

$$U \bar{x} = y \Rightarrow \bar{x} = \begin{pmatrix} 0,9256278673 \\ -0,03488891509 \\ 3,46793795 \cdot 10^{-4} \end{pmatrix}$$

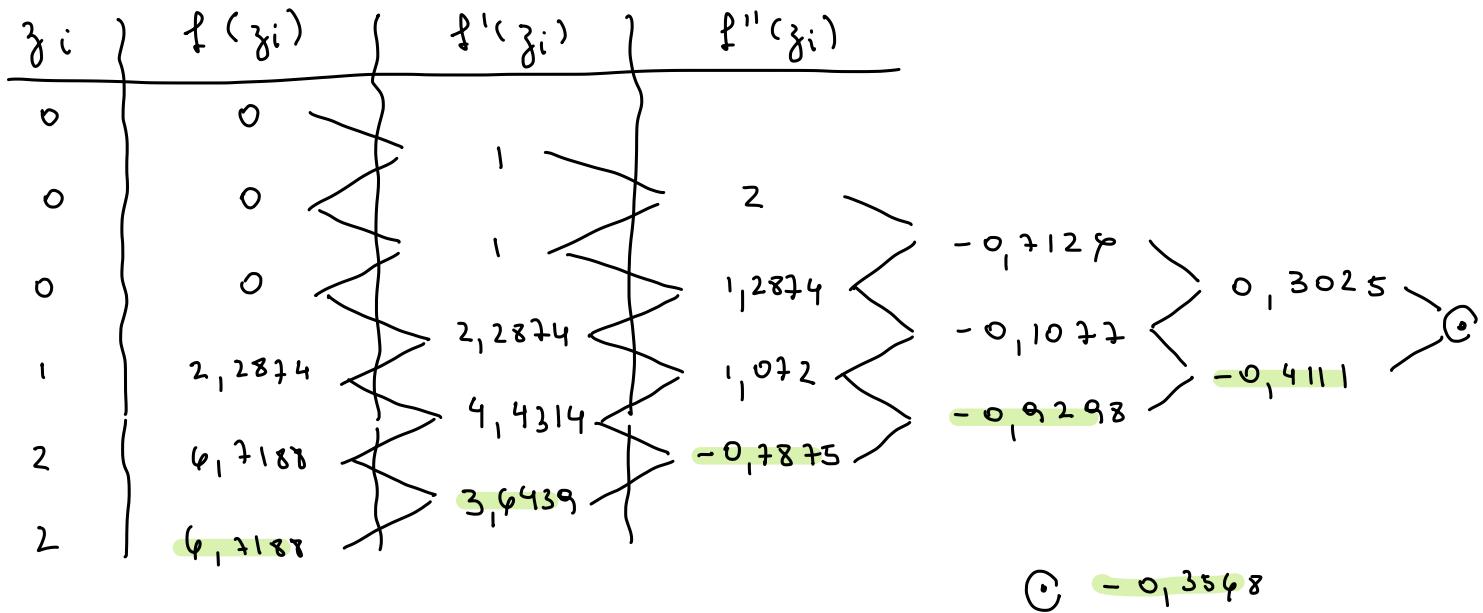
luego:

$$\boxed{\tilde{y}(x) = 0,9256 - 0,03489x + 3,498 \cdot 10^{-4} x^2} //$$

$$c) \boxed{\tilde{y}(20) = 0,34452} //$$

3. Se quiere estimar a través de un polinomio interpolante el valor de la función en 1.2 y su error cometido.  
 Para ello se tienen los siguientes datos.

$x$	$f(x)$	$f'(x)$	$f''(x)$
0	0	1	2
1	2.2874	-	-
2	6.7188	3.6439	-



Mismo, por Hermite:

$$H_5(x) = 6,7188 + 3,6439 (x-2) - 0,7875 (x-2)^2 - 0,9298 (x-2)^2 (x-1) - 0,4111 (x-2)^2 (x-1)x - 0,3548 (x-2)^2 (x-1)x^2$$

$$\text{de donde } \varepsilon = |H_5(x_0) - H_4(x_0)|, \quad x_0 = 1,2$$

$$H_4(1,2) = 3,1175$$

$$\varepsilon(1,2) = 0,04577$$

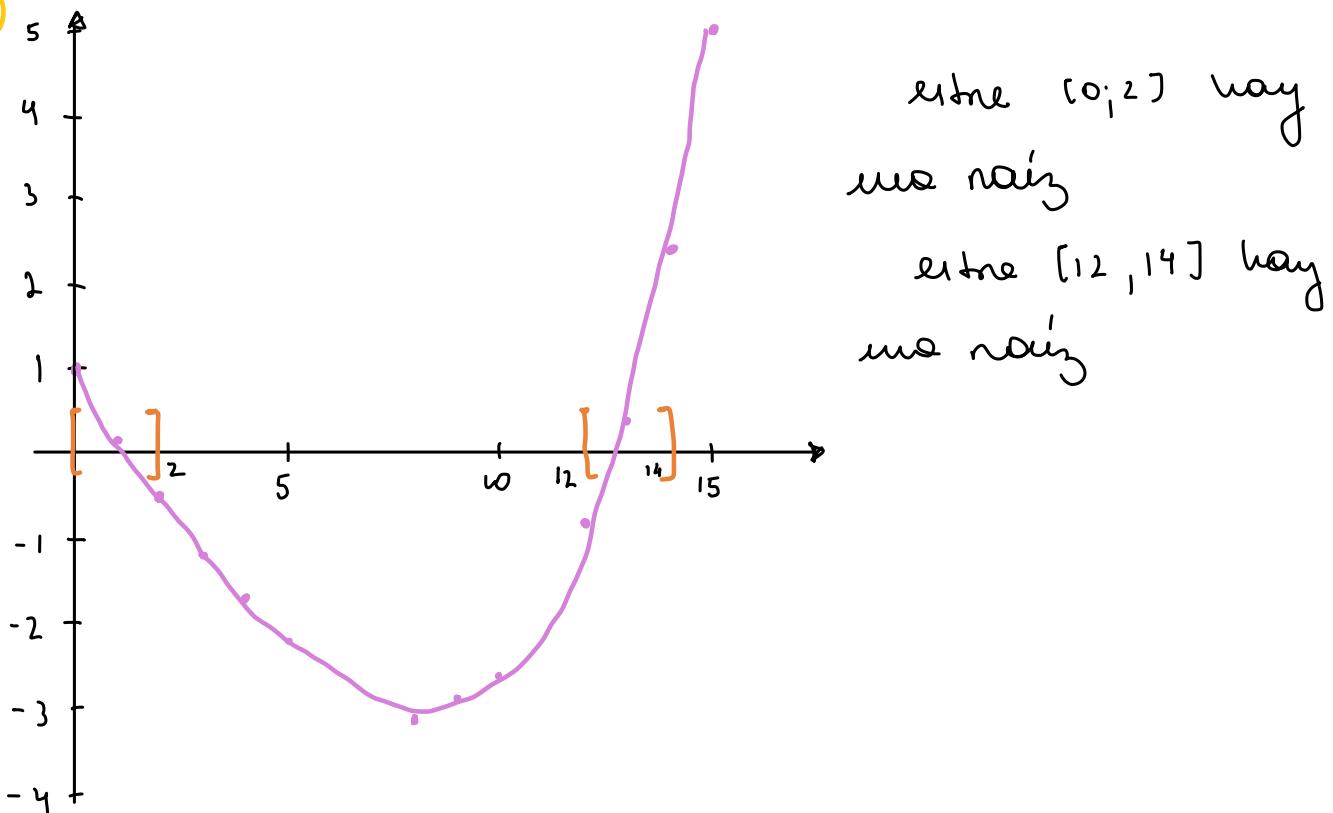
$$\Rightarrow f(1,2) \approx 3,12 \pm 7 \cdot 10^{-2}$$

1. Se tiene la siguiente función  $f(x) = e^{x/5} - x$ , la cual posee dos raíces dentro del intervalo  $x \in [0, 15]$ .

- Se pide hallar una función  $g(x)$  que cumpla con las condiciones de existencia y unicidad. Justificar para cada raíz si es posible como si no es posible.
- Hallar una sola de las dos raíces a través del método del **punto fijo**, utilizando como criterio de paro una diferencia menor a 0.05 entre dos iteraciones consecutivas.
- Una vez hallada la raíz y su cota de error cometida, expresar el resultado de la forma  $\bar{x} \pm \Delta x$ , utilizando la convención vista en clase.

$$f(x) = e^{x/5} - x, \quad x \in [0, 15] \rightarrow 2 \text{ raíces}$$

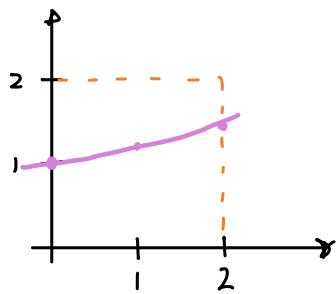
a)



$$f(x) = e^{x/5} - x = 0 \Rightarrow x = e^{x/5} = g(x)$$

$g(x) \in \text{admissible?}$

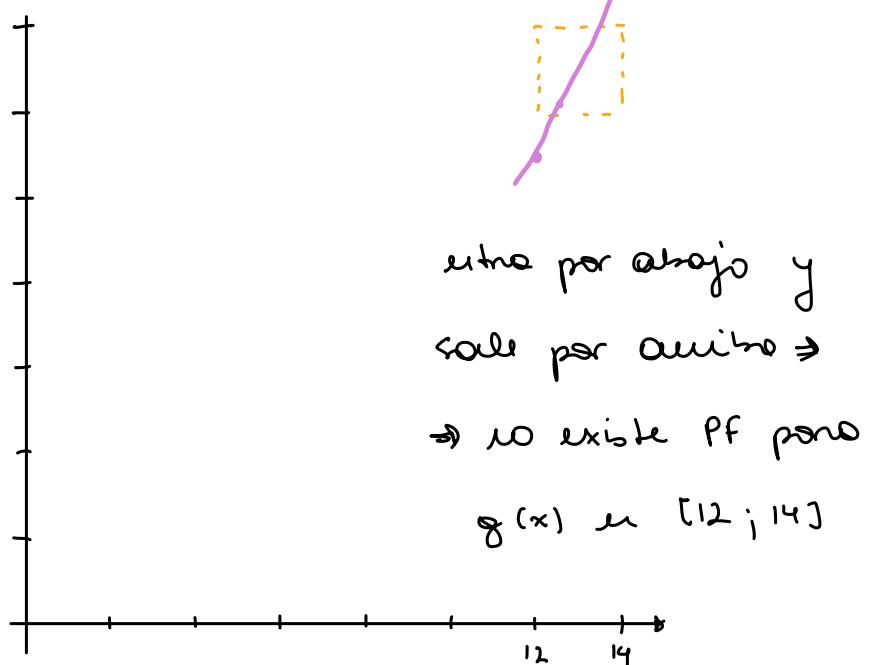
1) EXISTENCIA



entre por lo

izq y sale por  
lo der  $\Rightarrow$  existe PF

$[0, 2]$



$\Rightarrow$  no existe PF para

$g(x)$  en  $[12; 14]$

2) UNICIDAD  $\in (0; 2)$

$$g'(x) = \frac{1}{5} e^{x/5} \rightarrow \text{estrictamente creciente}$$

ves cuánto vale la función en los extremos y esos serán los valores máximos y mínimos:

$$g'(0) = \frac{1}{5} > -1 \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \Rightarrow |g'(x)| < 1$$

$$g'(2) = 0,2984 < 1$$

Luego  $g(x)$  es admisible en  $[0; 2]$  y tiene un único P.F.

b) Busco la raíz en  $[0; 2]$ :

$P_n$	$P_{n+1}$	$ P_n - P_{n+1} $
1	1,2214	
1,2214	1,2747	
1,2747	1,2909	
1,2909	1,2944	0,0037 $\rightarrow$ mayones para RMA

c) finalmente  $P = 1,295 \pm 0,004$  | RMA

2. De una función desconocida se obtuvieron los siguiente valores.

x	0	1	2	3	4	5
y	1.0000	2.7183	7.8991	20.086	54.598	148.41

- (a) Plantee el modelo que crea correspondiente (que mejor ajuste los datos) y plantear el sistema  $A^T A x = A^T b$ .
- (b) Una vez planteado el sistema  $A^T A x = A^T b$ , hallar el valor de los coeficientes  $x$  a través de la descomposición LU, sin utilizar pivoteo parcial.
- (c) Estime el valor de la función en  $e$ .

a) por la velocidad con lo que creen los puntos, propongo modelos exponenciales:

$$y = Q e^{bx} \Rightarrow \ln y = bx + \ln Q$$

planteo CM:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 1 & 4 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}, \quad \tilde{x} = \begin{pmatrix} \ln Q \\ b \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1,0000 \\ 2,7183 \\ 7,8991 \\ 20,086 \\ 54,598 \\ 148,41 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 4 & 15 \\ 15 & 55 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \ln Q \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 15,047 \\ 55,133 \end{pmatrix}$$

b)  $f_2 \leftarrow f_2 - m_{21} f_1, \quad m_{21} = \frac{Q_{21}}{Q_{11}} = 2,5$

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 15 \\ 0 & 17,5 \end{pmatrix} = U$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2,5 & 1 \end{pmatrix}$$

menos:  $L \bar{y} = \begin{pmatrix} 15,047 \\ 55,133 \end{pmatrix} \Rightarrow \bar{y} = \begin{pmatrix} 15,047 \\ 17,444 \end{pmatrix}$

$$U \bar{x} = \bar{y} \Rightarrow \bar{x} = \begin{pmatrix} 0,016024 \\ 0,99804 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} Q = 1,0162 \\ b = 0,99804 \end{cases}$$

c)  $\hat{y}(x) = 1,0162 e^{0,99804 x}$

$$\hat{y}(e) = 15,319$$

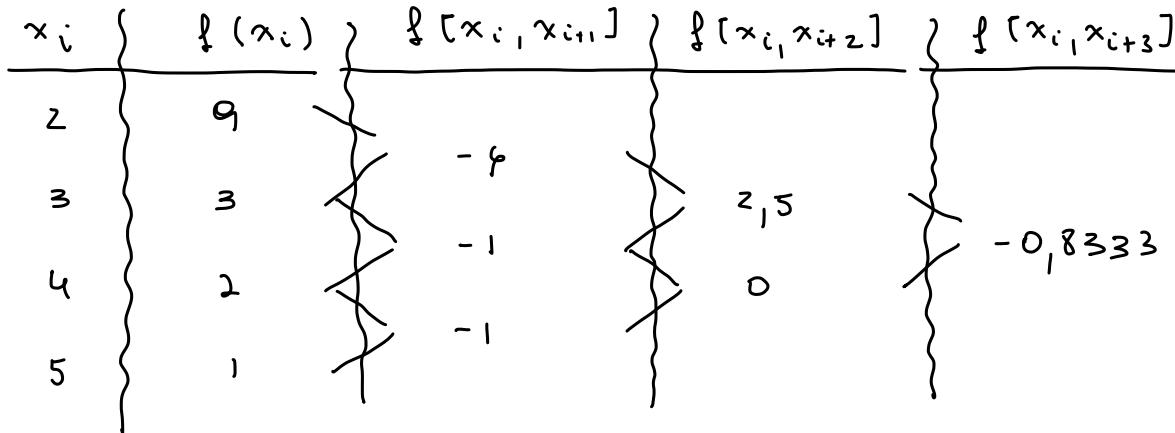
3. Se quiere estimar a través de un polinomio interpolante el valor de la función en 4,3, sin estimar su error cometido, el polinomio debe ser al menos de orden 3. En caso de descartar información justificar.

Para ello se tienen los siguientes datos.

$x$	$f(x)$
0	4
2	9
3	3
4	2
5	1

des centro  $x = 0$  por

se regresa al punto  
pedir des



$$\Rightarrow P_N(x) = 9 - 4(x-2) + 2,5(x-2)(x-3) - 0,8333(x-2)(x-3)(x-4)$$

luego :  $f(4,3) \approx P_n(4,3) = 1,9275$  || 2m

1. El período T de un péndulo está dado por la expresión  $T = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$ , siendo L la longitud del hilo y g la aceleración de la gravedad.

Se conoce:

$$L = 20.000 \pm 0.003m \quad 0,02$$

$$g = 9.81m/s^2 \text{ con } e_{r_g} = \overbrace{2\%}^{= \frac{\Delta g}{g}} \Rightarrow \Delta g = 0,02 \cdot 9,81 = 0,1962$$

(a) Calcular el error absoluto del período (con su unidad correspondiente) y expresar al período en la forma  $T = \bar{T} \pm \Delta T$

(b) Calcular el error relativo del período

a)  $T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$ ,  $e_{abs} \leq T - \bar{T} \leq \Delta T$

$$\text{calculo } \bar{T} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}} = 2 \cdot 3,1416 \sqrt{\frac{20,000}{9,81} \frac{m}{m/s^2}} = 8,9714 s^{-1}$$

calculo  $\Delta T$ :

$$\begin{aligned} \Delta T &= \left| \frac{\partial T}{\partial \pi} \right|_{\pi=3,1416} \Delta \pi + \left| \frac{\partial T}{\partial L} \right|_{\pi=3,1416} \Delta L + \left| \frac{\partial T}{\partial g} \right|_{\pi=3,1416} \Delta g \\ &\approx 2 \sqrt{\frac{L}{g}} \Delta \pi + \frac{2\pi}{\sqrt{g}} \left( \frac{1}{2} \right) \frac{1}{\sqrt{L}} \Delta L + 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}} \left| -\frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{g^2}} \right| \Delta g \\ &\approx (2,1855 \cdot 10^{-4} + 4,7284 \cdot 10^{-4} + 8,9714 \cdot 10^{-2}) s^{-1} \\ &\approx 9,0672 \cdot 10^{-2} s^{-1} \end{aligned}$$

mayor o menor:  $\Delta T = 0,1 s^{-1}$

luego:  $\underline{T = 8,9 \pm 0,1 s^{-1}} \parallel RDA$

b)  $\underline{e_r = \frac{\Delta T}{T} = 0,011} \parallel RDA$

2. El volumen de agua de un tanque esférico de radio  $R = 3$  está definida por la función  $V(x) = \frac{\pi x^2(9-x)}{3}$ . Se desea conocer el valor de  $x$  para el cuál el tanque esférico se encuentra al 70 %. Encuentre la función que modela el problema mencionado y halle la raíz por el método de Newton-Raphson, interrumpa el algoritmo cuando la diferencia absoluta entre iteraciones consecutivas sea menor a 0.01. Exprese el resultado  $x = \bar{x} \pm \Delta x$ .

AYUDA: Máximo volumen se alcanza en  $V(2R)$

$$V(x) = \frac{\pi x^2 (9-x)}{3}$$

$$x_0 / V(x_0) = 0,7 V(x_{\text{total}}) = 0,7 V(2R)$$

$$\Rightarrow \frac{\pi x_0^2 (9-x_0)}{3} = \frac{0,7 \pi 4R^2 (9-2R)}{3}$$

$$\Rightarrow \underbrace{\frac{\pi x_0^2 (9-x_0)}{3} - \frac{0,7 \pi 4R^2 (9-2R)}{3}}_{f(x_0)} = 0$$

Busco la raíz de  $f(x_0)$  por NR ( $f \in C^2 \mathbb{R}$ ) :

$$f(x) = \frac{\pi}{3} [x^2(9-x) - 2,8 R^2 (9-2R)]$$

$$f'(x) = \frac{\pi}{3} [2x(9-x) + x^2(-1)] = \frac{\pi}{3} [18x - 2x^2 - x^2]$$

$$= \frac{\pi}{3} [18x - 3x^2] = \pi (6x - x^2)$$

$$\text{luego : } p_{n+1} = p_n - \frac{f(p_n)}{f'(p_n)}$$

según el intervalo  $[0; 2R]$ , tomo la semilla en el punto intermedio :  $p_0 = \frac{2R-0}{2} = R$

Calculo :

$n$	$\{ p_n \}$	$\{ p_{n+1} \}$	$ p_{n+1} - p_n  < 0,01$
0	3	3,8	
1	3,8	3,8204	
2	3,8204	3,8205	$1 \cdot 10^{-4} < 0,01$

$$\Rightarrow \boxed{x = 3,8205 \pm 0,0001 \parallel R \text{ m}}$$

3. Dada la siguiente tabla de valores:

$x$	0	2	3	4	5
$f(x)$	1	9	27	81	243

- (a) Hallar un polinomio interpolante de orden 3 para estimar  $f(1)$ . Si el polinomio no es único elija uno y justifique su elección.
- (b) Estime  $f(1)$  y estime el error cometido

a) Elijo el pol. interpolante de Newton para estimar  $f(1)$ :

$x_i$	$f(x_i)$	$f[x_i; x_{i+1}]$	$f[x_i; x_{i+2}]$	$f[x_i; x_{i+3}]$	$f[x_i; x_{i+4}]$
0	1				
2	9	4			
3	27	18	4,6667		
4	81	54	18	3,3333	
5	243	142	54	12	1,7333

$$\Rightarrow P_{N_4}(x) = 1 + 4x + 4,6667x(x-2) + 3,3333x(x-2)(x-3) + 1,7333x(x-2)(x-3)(x-4)$$

El polinomio elegido no es único  $\rightarrow$  podrás hacerse cálculos con otro orden de nodos, o bien quitando el último término. En este caso, se utilizó para el cálculo del error.

b) 
$$f(1) \approx P_{N_3}(1) = 6,9999 \quad | \rightarrow f(0) < P_{N_3}(1) < f(2)$$

Rta      1       $< 6,999 < 9$

$$|E_{P_{N_3}(1)}| = |P_{N_4}(1) - P_{N_3}(1)| \approx 0,3998 \quad | \quad (\text{es altísimo, quizás NR es}$$

Rta

sea lo mejor

o yo luego en  
error de cuenta)

4. Se observa que ciertos datos medidos tienen un comportamiento aproximadamente parabólico en un gráfico  $x - y$ .

(a) Use la aproximación de cuadrados mínimos para determinar una ecuación que ajuste los datos.

Los coeficientes del modelo que propone, ¿minimizan el error cuadrático total?

(b) Estime el valor de  $y$  para  $x_0 = 1.8$

x	0.5	1.0	1.5	2.0	4.0
y	7.105	7.030	6.575	6.070	0.880

a) ajustando los datos según un modelo polinomial cuadrático, resuelvo por CM:  $A A^T \bar{x} = A^T b$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0,5 & 0,5^2 \\ 1 & 1,0 & 1,0^2 \\ 1 & 1,5 & 1,5^2 \\ 1 & 2,0 & 2,0^2 \\ 1 & 4,0 & 4,0^2 \end{pmatrix}, \quad \bar{x} = \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 7,105 \\ 7,030 \\ 6,575 \\ 6,070 \\ 0,880 \end{pmatrix}$$

$$n = 5$$

$$\sum x_i = 9$$

$$\sum y_i = 27,44$$

$$\sum x_i^2 = 23,5$$

$$\sum x_i y_i = 34,105$$

$$\sum x_i^3 = 74,5$$

$$\sum x_i^2 y_i = 61,94$$

$$\sum x_i^4 = 278,13$$

luego, el sistema es:

$$\begin{pmatrix} 5 & 9 & 23,5 \\ 9 & 23,5 & 74,5 \\ 23,5 & 74,5 & 278,13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 27,44 \\ 34,105 \\ 61,94 \end{pmatrix}$$

resuelto con col cuestión:

$$a_0 = 6,9341$$

$$a_1 = 0,60030$$

$$a_2 = -0,52822$$

finalmente:  $\boxed{\tilde{y}(x) = 6,9341 + 0,6003x - 0,52822x^2} \parallel RMT$

los coeficientes no minimizan el error cuadrático total  
pero no sabemos si el modelo es el que mejor ajusta los datos.

b)  $\boxed{\tilde{y}(1,8) = \tilde{y}(1,8) = 6,3032} \parallel RMT$

5. Dado el sistema de ecuaciones lineales  $Ax = b$ , con

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -9 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 12 \\ -49 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Hallar  $x$  resolviendo el sistema mediante descomposición LU sin pivoteo parcial (sin intercambiar filas). Escriba todos los pasos intermedios. ¿Es exacto el resultado?

$$1^{\circ}) f_2 \leftarrow f_2 - m_{21} f_1, \quad m_{21} = \frac{Q_{21}}{Q_{11}} = -3$$

$$f_3 \leftarrow f_3 - m_{31} f_1, \quad m_{31} = \frac{Q_{31}}{Q_{11}} = 0$$

$$U_1 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$2^{\circ}) f_3 \leftarrow f_3 - m_{32} f_2, \quad m_{32} = \frac{Q_{32}}{Q_{22}} = -1$$

$$U_2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = U$$

A demás :  $L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

y resolvemos .  $L\bar{y} = b$  ,  $U\bar{x} = y$

$$L\bar{y} = b \Rightarrow \bar{y} = \begin{pmatrix} 12 \\ -13 \\ -10 \end{pmatrix}$$

$$U\bar{x} = y \Rightarrow \boxed{\bar{x} = \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \\ 10 \end{pmatrix}} \parallel RTA$$

El resultado es exacto porque no hice falta utilizar números decimales para el cálculo. En otros casos tendremos errores de truncamiento y lo redondearemos.