

Machine-Level Programming: Data

石元峰

2019年10月10日

Outline

- 1 Array
- 2 Structure
- 3 Floating Point

One Dimension Array

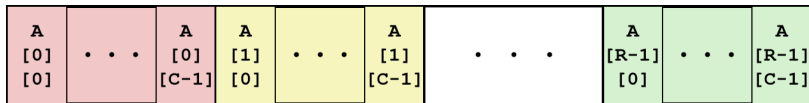
- $T\ A[N];$
- 其首先在内存中分配了一个 $L * N$ 字节的连续区域，这里 L 为数据类型 T 的大小
- 标识符 A 可以用来作为指向数组开头的指针，记其值为 x_A ，则数组元素 $A[i]$ 会被存放在地址为 $x_A + L * i$ 的地方

One Dimension Array

- `int A[N];`
- `A[i]`为int类型，其值为 $M[x_A + 4i]$ ，用汇编代码实现为：`movl (%rdi, %rsi, 4),%eax`
- `A+i-1`为int*类型，其值为 $x_A + 4i - 4$ ，用汇编代码实现为：`leaq -4(%rdi, %rsi, 4),%rax`
- `*(A+i-1)`等价于`A[i-1]`，表示数组第i个元素

Multidimensional (Nested) Array

- $T \ A[R][C];$
- 数组元素在内存中遵循“行优先”的顺序排列
- $D[i][j]$ 的内存地址为 $\&D[i][j] = x_D + (C * i + j) * \text{sizeof}(T)$

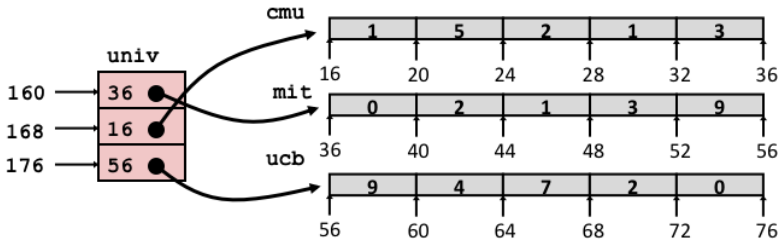


Multi-Level Array

```
zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };  
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };  
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```

```
#define UCOUNT 3  
int *univ[UCOUNT] = {mit, cmu, ucb};
```

- $\text{univ}[N][M]$ 的值为 $M[M[x_{\text{univ}} + 8N] + 4M]$
- 在地址计算上，其与多维数组是不同的



Fixed and Variable Dimensions

对于定长数组: `int A[16][16];`

求`A[i][j]`地址可以使用一系列移位和加法计算 $x_A + 64i + 4j$

A in %rdi, i in %rsi, j in %rdx

```
salq    $6, %rsi                # 64*i
```

```
addq    %rsi, %rdi              #  $x_A + 64*i$ 
```

```
movl    (%rdi,%rdx,4),%eax      #  $M[x_A + 64*i + 4*j]$ 
```

```
ret
```

Fixed and Variable Dimensions

而对于变长数组: `size_t n; int A[n][n];`

求 $A[i][j]$ 地址**必须使用乘法指令对 i 伸缩 n 倍**

n in %rdi, A in %rsi, i in %rdx, j in %rcx

imulq %rdx, %rdi # $n*i$

leaq (%rsi,%rdi,4),%rax # $x_A + 4*n*i$

movl (%rax,%rcx,4),%eax # $M[x_A + 4*n*i + 4*j]$

ret

Declaration

- struct声明，将不同类型的对象聚合到一个对象中，用名字引用各个组成部分
- 结构的所有组成部分都存放在内存中的一段连续的区域，而指向结构的指针就是结构第一个字节的位置
- 编译器以每个字段的字节偏移为内存引用指令中的位移，从而产生对结构元素的引用

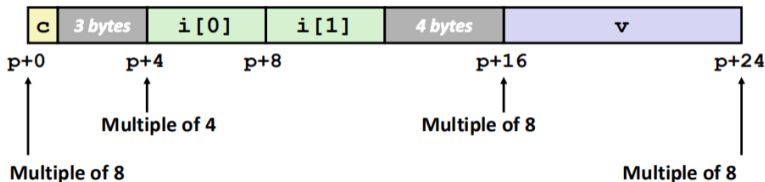
Alignment Principle

- 许多计算机系统要求某种类型对象的地址必须是K(一般是2、4或8)的倍数。其简化了处理器和内存系统间的接口设计。
- 任何K字节的基本对象的地址必须是K的倍数
 - K=1: char
 - K=2: short
 - K=3: int, float
 - K=4: long, double, char*
- 对于包含结构的代码, 编译器可能需要在字段的分配中插入间隙, 以保证每个结构元素都满足它的对齐要求
- 结构对象本身对其起始地址也有一些对齐要求

Alignment and Structure

```
struct S1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *p;
```

结构中元素最大的对齐要求决定了该结构整体的对齐要求



结构对象组成的数组仍然要满足对齐要求，仍包含插入的间隙

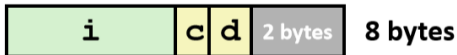
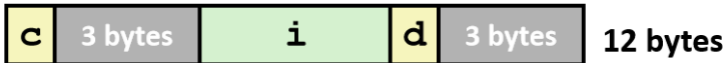
Saving Space

把较大数据类型的元素放在前面

```
struct S4 {  
    char c;  
    int i;  
    char d;  
} *p;
```



```
struct S5 {  
    int i;  
    char c;  
    char d;  
} *p;
```



XMM Registers

- 浮点数储存在16个YMM寄存器中: %ymm0-%ymm15, 每个都是32字节。每个XMM寄存器是对应的YMM寄存器的低16字节
- 对于浮点数, 参数按顺序放置在%xmm0,%xmm1,...(多于16个参数, 多余的参数依次放置于栈中)
- return value放置在%xmm0中
- 所有XMM寄存器都是调用者保存(caller-saved)的, 被调用者可以不用保存就覆盖其中任意一个寄存器

Operations

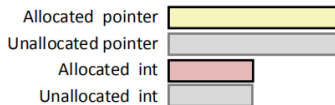
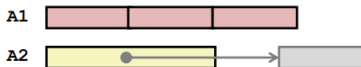
- 只涉及寄存器的FP move指令和涉及内存的FP move指令是不同的
 - `movapd %xmm0, %xmm1` 为从寄存器传送数据到寄存器
 - `movsd (%rdi), %xmm0` 为从内存传送数据到寄存器
 - `movsd %xmm1, (%rdi)` 为从内存传送数据到寄存器
- 浮点数的比较指令`ucomiss S1, S2`(单精度为`uncomiss`, 双精度为`uncomisd`): $S_2 - S_1$
 - S_2 必须在XMM寄存器中, S_1 可以在XMM寄存器中, 也可以在内存中
 - 设置三个条件码: ZF、CF、PF。
 - PF: 对于浮点比较, 两个操作数任一个是NaN, 即设置该位

Constant FP Value

- **AVX浮点数不能以立即数为操作数**
 - 编译器必须为所有的常量值分配和初始化储存空间，之后代码把这些值从内存读入
 - `vmulsd .LC2(%rip), %xmm0, %xmm0` 从标号为.LC2的内存位置读出值
- 唯一的例外: `xorpd %xmm0, %xmm0` 将寄存器XMM0中的值设置为0

Pointers and Arrays

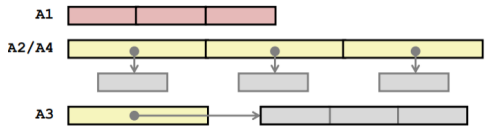
Decl	A _n			*A _n		
	Cmp	Bad	Size	Cmp	Bad	Size
int A1[3]	Y	N	12	Y	N	4
int *A2	Y	N	8	Y	Y	4



- 使用单独的指针存在有bad reference的可能
- 而数组标识符表示的指针永远指向数组开头

Pointers and Arrays

Decl	An			*An			**An		
	Cmp	Bad	Size	Cmp	Bad	Size	Cmp	Bad	Size
int A1[3]	Y	N	12	Y	N	4	N	-	-
int *A2[3]	Y	N	24	Y	N	8	Y	Y	4
int (*A3)[3]	Y	N	8	Y	Y	12	Y	Y	4
int (*A4[3])	Y	N	24	Y	N	8	Y	Y	4



- `int *A[N]`为指向单个整数的指针组成的数组
- `int (*A)[N]`为指向指向整数数组开头的指针的指针

Thanks for attention!