

Systems Engineering



# The Big Picture



- » Kombination von 3 Lehrveranstaltunger
  - Embedded Systems
  - Systems Engineering
  - Project Management
- » Kennenlernen einer Fablab Umgebung
- » Digital Fabrication (Mechanische und elektronische Komponentenfertigung)
- » Platinenfertigung

3

# R

# Roadmap



Datum	Inhalt	Detail
13.01.2017	Vorlesung Embedded Systems	Projekt Start Rocket Launch
19./20.01.2018	Vorlesungen Embedded Systems und Systems Engineering	Platinen Entwicklung
27.01.2018	Wattens 1. Termin	Konzept, Prototyping
02.02.2018	E Learning	Vorbereitung, Planung und Programmierung
03.02.2018	Vorlesung Systems Engineering	Theorie und Review der Konzepte
09.02.2018	E Learning	Vorbereitung, Programmierung, Elektronik
10.02.2018	Wattens 2. Termin	Fertigstellung und MARS Landung



# **Aufgabenstellung**



- » Entwicklung eines autonomen Fahrzeuge für extraterrestrische Erkundungsmissionen
- » Tests
  - Falltest (Fallhöhe max. 0.5m)
  - O Dimensionen
  - Gewicht
- » Tracks
  - Track 1 Sandbox
  - Track 2 Climber
  - Track 3 Sandstorm
  - Track 4 Sandbox advanced (Object Detection)
  - Track 5 Ulimate Beast

.



#### **Tests**



- » Falltest
  - Fahrzeug wird aus einer Höhe von 0.5m fallen gelassen
  - O Räder zeigen in Richtung Boden
- » Dimensionen
  - O Prüfung, ob Dimensionen eingehalten worden sind
- » Gewicht
  - O Prüfung, ob Maximalgewicht eingehalten worden ist



#### **Track 1 – Sandbox**



- » Hardfacts:
  - O Länge 3 m
  - O Breite 1 m
- » Oberflächen
  - Sand
- » Umgebungsbedingungen
  - O Unter freiem Himmel
- » Ziel
  - O Durchquerung der Sandbox



7



Track 2 – Climber



- » Hardfacts:
  - O Länge 3 m
  - O Breite 1 m
- » Oberflächen
  - O Holzstufen mit unterschiedlichen Höhen (10cm, 20cm, 30cm, 40cm, 50cm und 60cm)
- » Umgebungsbedingungen
  - O Unter freiem Himmel
- » Ziel
  - Hindernis überwinden



#### **Track 3 – Sandstorm**



- » Hardfacts:
  - Länge 3 m
  - O Breite 1 m
- » Oberflächen
  - Kunststofffolie
- » Umgebungsbedingungen
  - Staubsimulation mittels Wasser Sprühnebel
  - O Jedes gegnerische Team bekommt eine Sprühflasche
- » Ziel
  - O Defektfreie Durchfahrt

a



#### Track 4 - Sandbox advanced



- » Hardfacts:
  - O Länge 3 m
  - O Breite 1 m
- » Oberflächen
  - Feiner Sand
  - Gesteinsbrocken mit unterschiedlichen Höhen (10-60cm)
- » Umgebungsbedingungen
  - O Unter freiem Himmel
  - O Gesteinsbrocken farblich und mit Symbol gekennzeichnet
- » Zie
  - O Durchquerung der Sandbox
  - O Umfahrung der Hindernisse erlaubt





#### **Track 5 – Ultimate Beast**



- » Hardfacts:
  - Nicht bekannt
- » Oberflächen
  - O Nicht bekannt (Schnee, Eis, Sand etc.)
  - Gesteinsbrocken mit unterschiedlichen Höhen (10-60cm)
- » Umgebungsbedingungen
  - O Unter freiem Himmel
  - Gesteinsbrocken farblich und mit Symbol gekennzeichnet
- » Ziel
  - Überleben ☺

11



# Reglement



- » Reglement in Anlehnung an Mars Pathfinder/Sojourner
- » Abmessung des Rovers (Transportzustand):
  - Länge < 65 cm
  - O Breite < 48 cm
  - Höhe < 30cm
- » Gewicht des Rovers:
  - $\circ$  m<sub>Rover</sub> < 10 kg (Erde) 4.5 kg (Mars)
- » Fortbewegungsart frei wählbar





# Reglement



- » Ressourcen (jeweils pro Team)
  - Zeitkontigente für Fertigungsmaschinen im Fablab Wattens
  - Materialkontigent
  - Trading erlaubt
- » Betriebsbedingungen
  - Staub bzw. wasserfest
  - Robust (Falltest)
- » Design
  - Finaler Prototyp kein Breadboard erlaubt

13



# Reglement



- » Rollentausch (unterschiedliche Rolle an beiden Tagen)
  - 50% Core Skills
  - 50% New Skills
- » Experten-Pool
  - O Claudia Van der Voorst
  - O Djones Lettnin
  - Christian Teissl
  - Thomas Schmiedinger
  - **OSPS.bb.17**



# **Abgaben und Benotung**



- » Abgabe Bericht
  O Moodle am Freitag, 02.03.2018
- » Note Projekt Management erfolgt am 26.01.2018
- » Note Embedded System Vorlesung Prüfung 16.02.2018
- » Note Embedded System Übung Mars Challenge und Bericht
- » Note System Engineering Mars Challenge und Bericht

15



# Roadmap - 13.01.2018



- » 13.01.2018
  - UE Embedded Systems 1:
    - » Inbetriebnahme Raspberry Pi
    - » Kamera anschließen
    - » Testbild und Testvideo aufnehmen
  - VL Projectmanagement
    - » Teambuilding
  - UE Embedded Systems 2:
    - » Projektarbeit starten