

## Un neurone (ou perceptron)

$z = w_1x_1 + w_2x_2 + b$  avec  $w_i$  les poids pour chaque variable  $x_i$  donné en entrée au neurone. Attention, il faut les valeurs normalisées.

On applique ensuite la fonction qui renvoie une valeur sur  $[0 ; 1]$

$$a(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

## Performance du modèle

On compare la probabilité d'appartenance de la classe avec la réalisation. Ainsi, la qualité de prédiction du modèle avec la classe réel pouvant être  $y=\{0 ; 1\}$  :

$$p(Y = y) = a(z)^y \times (1 - a(z))^{1-y}$$

L'ensemble des données d'apprentissage suit une loi de Bernoulli ce qui donne: vraisemblance.

$$L = \prod_i^n a_i^{y_i} \times (1 - a_i)^{1-y_i}$$

*Elle tend vers 0 plus on a de données.*

L augmente avec la qualité de prédiction du modèle et le nombre de données. Pour faciliter les calculs et la lecture, on applique la fonction log qui conserve l'ordre (croissante) :

On cherche à minimiser la fonction coût noté log loss

$$L = -\frac{1}{m} \sum_{i=1} y_i \cdot \log(a_i) + (1 - y_i) \cdot \log(1 - a_i)$$

On applique :

- une pondération  $m$  (nbre de données) pour que la qualité ne dépende pas du nombre de données.
- un signe –

## Calcul des poids

L'optimisation du modèle passe par l'ajustement des poids. On cherche à minimiser le log L

Cela passe par le calcul du gradient c'est-à-dire des dérivées partielles.

$w_{i+1} = w_i - \alpha \frac{\partial L}{\partial w_i}$  avec  $\alpha$  un pas d'apprentissage.

$\frac{\partial L}{\partial w_i} = \frac{1}{m} X^T \cdot (A - y)$  où avec  $X$  la matrice chaque ligne correspond aux valeurs d'une variable  $X =$   
 $x_1 \quad x_2 \quad x_3$

Avec  $A$  la matrice colonne des  $a_i$

$$b = b - \alpha \frac{\partial L}{\partial b}$$

$$\frac{\partial L}{\partial b} = \frac{1}{m} \sum (A - y)$$

Réseau de neurones