Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Сибирский государственный университет телекоммуникаций и информатики» (СибГУТИ)

09.03.01 "Информатика и вычислительная техника" профиль "Программное обеспечение средств вычислительной техники и автоматизированных систем"

ОТЧЕТ

по дисциплине «Программирование графических процессоров» лабораторная работа 1

Выполнил: Разумов Д. Б. студент группы ИП-811

Проверил: преподаватель Малков Е.А.

Оглавление

Задание	3
Листинг	
Скриншоты	
Заключение	

Задание

Цель: освоить студентами удаленную консоль сервера с установленным аппаратным и программным обеспечением, необходимым для освоения курса, или/и установить необходимое ПО на собственные компьютеры. Познакомиться с основными конструкциями программного интерфейса CUDA.

Лабораторная: написать программу для сложения двух векторов, выполняемую на GPU (использовать программные конструкции из примера в первой лекции). Построить графики зависимости времени вычисления от размерности векторов N в диапазоне от 1 << 10 до 1 << 23, при различных конфигурациях нитей. Оформить результаты в форме отчета (электронные документы, без распечатывания).

Цель: приобрести студентами «априорный опыт», до изучения требований, предъявляемых к оптимальной конфигурации нитей, в разработке кода, исполняемого на GPU. Дать студентам почувствовать необходимость в инструментарии для профилирования CUDA-программ.

Листинг

```
#include <stdio.h>
#include <time.h>
#include <malloc.h>
const int N = 1 << 20;
 __global___ void gInitVectors(double* vector1, double* vector2) {
      for (int i = 0; i < N; i++) {
            vector1[i] = (double)i; //rand();
            vector2[i] = (double)i;
      }
}
  _global___ void gVectorAddition(double* vector1, double* vector2, double*
vectorSum, int threads_cnt) {
      int i = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
      if (i \ge N)
            return;
      vectorSum[i] = vector1[i] + vector2[i];
}
double testingThreadsOfDevice(int threads_cnt/*, double* vector1_d, double*
vector2_d*/) {
      double *vectorSum_d, *vectorSum_h;
      vectorSum_h = (double*) calloc(N, sizeof(double));
      cudaMalloc((void**)&vectorSum d, N * sizeof(double));
```

```
double *vector1_d, *vector2_d;
      cudaMalloc((void**)&vector1_d, N * sizeof(double));
      cudaMalloc((void**)&vector2_d, N * sizeof(double));
      gInitVectors <<< 1, 1 >>> (vector1 d, vector2 d);
      /// проверка: ///
      /*cudaMemcpy(vectorSum_h, vector1_d, N * sizeof(double),
cudaMemcpyDeviceToHost);
      for (int i = 0; i < N; i++)
            fprintf(stderr, "%g ", vectorSum_h[i]);
      printf("\n");
      */
      struct timespec mt1, mt2;
      clock_gettime(CLOCK_REALTIME, &mt1);
      gVectorAddition <<< N / threads_cnt, threads_cnt >>>
            (vector1_d, vector2_d, vectorSum_d, threads_cnt); //запуск фу-ии на
GPU
      cudaDeviceSynchronize(); //синхронизация потоков
      /// проверка: ///
      /*cudaMemcpy(vectorSum_h, vectorSum_d, N * sizeof(double),
cudaMemcpyDeviceToHost);
      for (int i = 0; i < N; i++)
            fprintf(stderr, "%g ", vectorSum_h[i]);
      printf("\n");
      */
```

```
clock_gettime(CLOCK_REALTIME, &mt2);
      double seconds_double = (double)(mt2.tv_sec - mt1.tv_sec) +
      (double)(mt2.tv_nsec - mt1.tv_nsec) / 1e9; ///время в секундах
      printf("blocks = %d, threads per block = %d seconds = %e n",
            N / threads cnt, threads cnt, seconds double);
      cudaFree(vector1_d);
      cudaFree(vector2_d);
      cudaFree(vectorSum_d);
      free(vectorSum_h);
      return seconds double;
}
int main() {
      //открытие файла для записи результатов:
      FILE *fout;
      if ((fout = fopen("output.csv", "w")) == NULL) {
            printf("error: can't open output.csv \n");
            return 1;
      }
      //инициализация векторов:
      //тестирование и запись в файл:
      fprintf(fout, "threads_per_block;time_in_seconds;\n");
      for (int i = 1; i \le 1024; i = 2)//i < 100? i = 2: i + 50)
            fprintf(fout, "%d;%e;\n", i, testingThreadsOfDevice(i/*, vector1_d,
vector2_d*/));
```

return 0;

Скриншоты

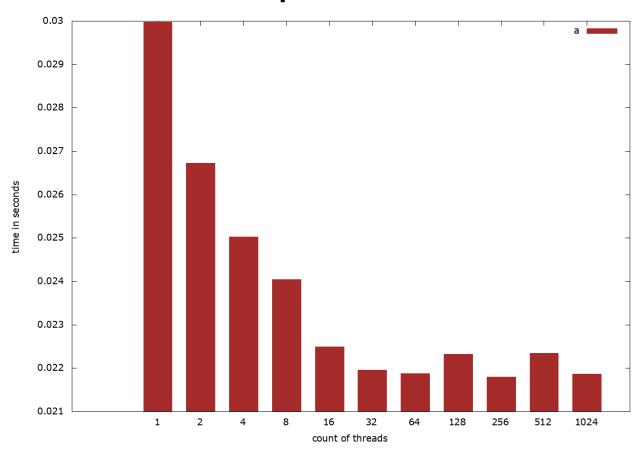


Рисунок 1 — гистограмма, где показано время выполнения сложения векторов в зависимости от количества потоков

Заключение

Я познакомился с CUDA API и проверил экспериментально зависимость скорости работы моей видеокарты (NVIDIA Geforce MX350) от различных конфигураций потоков.