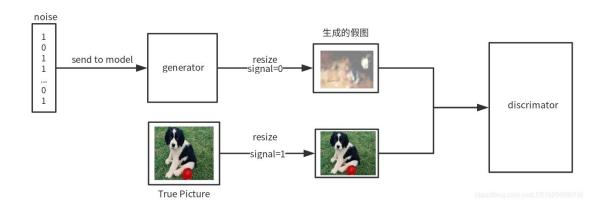
小白理解 GAN 网络

从一个小白的方式理解 GAN 网络(生成对抗网络),可以认为是一个造假机器,造出来的东西跟真的一样,下面开始讲如何造假: (主要讲解 GAN 代码,代码很简单)

我们首先以造小狗的假图片为例。

首先需要一个生成小狗图片的模型,我们称之为 generator, 还有一个判断小狗图片是否是真假的判别模型 discrimator,



首先输入一个 1000 维的噪声, 然后送入生成器, 生成器的具体结构如下所示(不看也可以, 看完全篇回来再看也一样):

Layer (type)	Output	Shape	Param #
dense_3 (Dense)	(None,	1024)	1025024
activation_5 (Activation)	(None,	1024)	0
dense_4 (Dense)	(None,	8192)	8396800
batch_normalization_1 (Batch	(None,	8192)	32768
activation_6 (Activation)	(None,	8192)	0
reshape_1 (Reshape)	(None,	8, 8, 128)	0
up_sampling2d_1 (UpSampling2	(None,	32, 32, 128)	0
conv2d_3 (Conv2D)	(None,	32, 32, 64)	204864
activation_7 (Activation)	(None,	32, 32, 64)	0
up_sampling2d_2 (UpSampling2	(None,	64, 64, 64)	0
conv2d_4 (Conv2D)	(None,	64, 64, 3)	4803
activation_8 (Activation)	(None,	64, 64, 3)	0
Total params: 9,664,259 Trainable params: 9,647,875 Non-trainable params: 16,384 http	os://blog	g.csdn.net/LEE182	254290736

其实比较简单,代码如下所示:

def generator_model():

model = Sequential()

model.add(Dense(input_dim=1000, output_dim=1024))

model.add(Activation('tanh'))

model.add(Dense(128 * 8 * 8))

model.add(BatchNormalization())

```
model.add(Activation('tanh'))

model.add(Reshape((8, 8, 128), input_shape=(8 * 8 * 128,)))

model.add(UpSampling2D(size=(4, 4)))

model.add(Conv2D(64, (5, 5), padding='same'))

model.add(Activation('tanh'))

model.add(UpSampling2D(size=(2, 2)))

model.add(Conv2D(3, (5, 5), padding='same'))

model.add(Activation('tanh'))

return model
```

生成器接受一个 1000 维的随机生成的数组,然后输出一个 64×64×3 通道的图片数据。输出就是一个图片。不必太过深究,输入是 1000 个 随机数字,输出是一张图片。

下面再看判别器代码与结构:

Layer (type)	Output	Shape	Param #
conv2d_1 (Conv2D)	(None,	64, 64, 64)	4864
activation_1 (Activation)	(None,	64, 64, 64)	0
max_pooling2d_1 (MaxPooling2	(None,	32, 32, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None,	28, 28, 128)	204928
activation_2 (Activation)	(None,	28, 28, 128)	0
max_pooling2d_2 (MaxPooling2	(None,	14, 14, 128)	0
flatten_1 (Flatten)	(None,	25088)	0
dense_1 (Dense)	(None,	1024)	25691136
activation_3 (Activation)	(None,	1024)	0
dense_2 (Dense)	(None,	1)	1025
activation_4 (Activation)	(None,	1)	0
Total params: 25,901,953 Trainable params: 25,901,953 Non-trainable params: 0 http		.csdn.net/LEE182	54290736

代码如下所示:

. def discriminator_model():

model = Sequential()

. model.add(Conv2D(64, (5, 5), padding='same', input_shape=(64, 64, 3)))

. model.add(Activation('tanh'))

. model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))

. model.add(Conv2D(128, (5, 5)))

. model.add(Activation('tanh'))

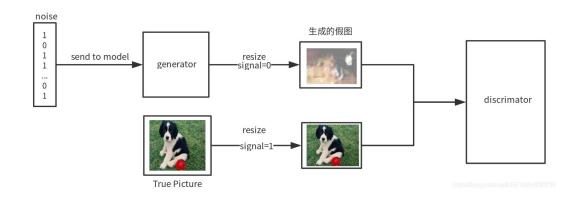
. model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))

. model.add(Flatten())

- model.add(Dense(1024))
- . model.add(Activation('tanh'))
- . model.add(Dense(1))
- . model.add(Activation('sigmoid'))
- return model

输入是64,64,3的图片,输出是一个数1或者0,代表图片是否是狗。

下面根据代码讲具体操作:



把真图与假图。进行拼接,然后打上标签,真图标签是 1,假图标签是 0,送入训练的网络。

随机生成的 1000 维的噪声

noise = np.random.uniform(-1, 1, size=(BATCH SIZE, 1000))

#X_train 是训练的图片数据,这里取出一个 batchsize 的图片用于训练,这个是真图 (64 张)

image_batch = X_train[index * BATCH_SIZE:(index + 1) * BATCH_SIZE]

```
# 这里是经过生成器生成的假图
generated_images = generator_model.predict(noise, verbose=0)
# 将真图与假图进行拼接
X = np.concatenate((image batch, generated images))
# 与 X 对应的标签, 前 64 张图为真,标签是 1,后 64 张图是假图,标签为 0
y = [1] * BATCH SIZE + [0] * BATCH SIZE
# 把真图与假图的拼接训练数据 1 送入判别器进行训练判别器的准确度
d loss = discriminator model.train on batch(X, y)
这里要是看不明白的话可以结合别人的讲解结合来看。
在这里训练好之后, 判别器的精度会不断提高。
下面是重头戏了, 也是 GAN 网络的核心:
def generator containing discriminator(g, d):
```

```
model = Sequential()
```

model.add(g)

判别器参数不进行修改

d.trainable = False

model.add(d)

return model

他的网络结构如下所示:

Layer (type)	Output Shape		Param #
sequential_2 (Sequential)	(None, 64, 64,	3)	9664259
sequential_1 (Sequential)	(None, 1)		25901953
Total params: 35,566,212 Trainable params: 9,647,875 Non-trainable params: 25,91	8,337		

这个模型有生成器与判别器组成:看代码,这个模型上半部分是生成网络,下半部分是判别网络,生成网络首先生成假图,然后送入判别网络中进行判断,这里有一个d.trainable=False,意思是,只调整生成器,判别的的参数不做更改。简直巧妙。

然后我们来看如何训练生成网络,这一块也是核心区域:

```
# 训练一个 batchsize 里面的数据
for index in range(int(X train.shape[0]/BATCH SIZE)):
   # 产生随机噪声
   noise = np.random.uniform(-1, 1, size=(BATCH SIZE, 1000))
   # 这里面都是真图片
   image_batch = X_train[index*BATCH_SIZE:(index+1)*BATCH_SIZE]
   # 这里产生假图片
   generated images = g.predict(noise, verbose=0)
   # 将真图片与假图片拼接在一起
   X = np.concatenate((image_batch, generated_images))
   # 前 64 张图片标签为 1,即真图,后 64 张照片为假图
   y = [1] * BATCH SIZE + [0] * BATCH SIZE
   # 对于判别器进行训练,不断提高判别器的识别精度
   d_loss = d.train_on_batch(X, y)
```

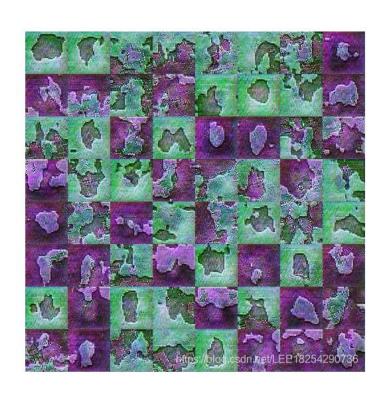
再次产生随机噪声

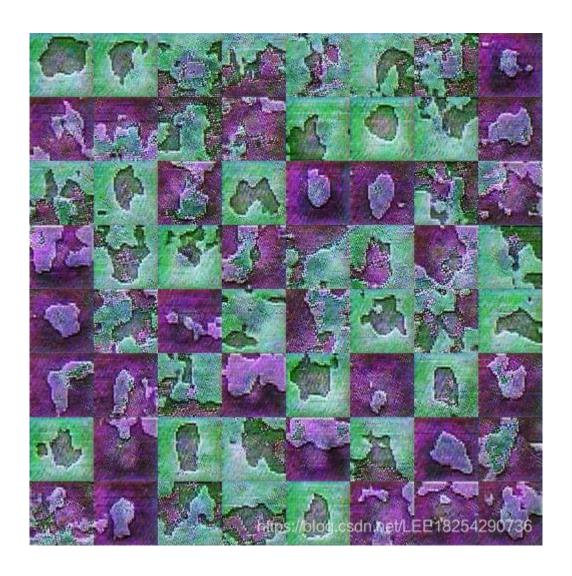
```
noise = np.random.uniform(-1, 1, (BATCH SIZE, 1000))
       # 设置判别器的参数不可调整
       d.trainable = False
       # 在此我们送入噪声,并认为这些噪声是真实的标签
       g loss = generator containing discriminator.train on batch(noise, [1] *
BATCH SIZE)
       # *************
# 此时设置判别器可以被训练,参数可以被修改
       d.trainable = True
       # 打印损失值
       print("batch %d d loss : %s, g loss : %f" % (index, d loss, g loss))
  重点在于这句代码
  g_loss = generator_containing_discriminator.train_on_batch(noise, [1] *
  BATCH_SIZE)
```

首先这个网络模型(定义在上面),先传入生成器中,然后生成器生成图片之后,把图片传入判别器中,标签此刻传入的是1,真实的图片,但实际上是假图,此刻判别器就会判断为假图,然后模型就会不断调整生成器参数,此刻的判别器的参数被设置为为不可调整,

d.trainable=False,所以为了不断降低 loss 值,模型就会一直调整生成器的参数,直到判别器认为这是真图。此刻判别器与生成器达到了一个平衡。也就是说生成器产生的假图,判别器已经分辨不出来了。所以继续迭代,提高判别器精度,如此往复循环,直到生成连人都辨别不了的图片。

最后我训练了大概 65 轮,实际上生成比较真实的狗的图片我估计可能上千轮了,当然不同的网络结构,所需要的迭代次数也不一样。我这个因为太费时间,就跑了大概,可以看出大概有个狗模样。这个是训练了65 轮之后的效果:





以上就是全部的内容了。

https://github.com/jensleeGit/Kaggle_self_use/tree/master/Generative%20Dog%20Images