

## 14 恒定磁场

-磁矢位的定义和计算（真空中）

邹建龙

# 主要内容

---

- 为什么要引入磁矢位的概念？
- 磁矢位的引入
- 磁矢位和电位比较
- 真空中恒定磁场磁矢位满足的泊松方程
- 真空中恒定磁场磁矢位的计算公式
- 磁矢位计算及其在磁场计算中的应用
- 磁矢位引入的主要原因

# 磁矢位的定义和计算

## 磁矢位的引入

原因

旋度难记且计算繁杂

毕萨拉定律叉乘计算复杂

目的

通过引入磁矢位简化计算

推导

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0, \nabla \cdot (\nabla \times \vec{A}) = 0, \vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$

$$\text{令 } \nabla \cdot \vec{A} = 0, \nabla^2 \cdot \vec{A} = -\mu_0 \vec{J}$$

## 恒定磁场的泊松方程

直角分量形式

$$\nabla^2 \cdot \vec{A}_i = -\mu_0 J_i, i = x, y, z$$

$$A_i = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} J_i dV, i = x, y, z$$

$$Id\vec{l} = \vec{J}dS = \vec{K}dS$$

不同形式的电流密度

与电位的比较

$$\varphi \leftrightarrow \vec{A}, \rho \leftrightarrow \vec{J}, \mu_0 \leftrightarrow \frac{1}{\epsilon_0}$$

# 为什么要引入磁矢位的概念？

真空中恒定磁场安培换路定律的微分形式

$$\nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{J}$$

↓

- 旋度看起来很美! 但大多数人非常不喜欢旋度（很难记住！很难算！）
- 毕奥-萨伐尔定律 貌似可以计算任意恒定磁场,但又乘让人心生畏惧, 其实只适合计算简单的问题  $d\vec{B} = I d\vec{l} \times \frac{\vec{r}}{r^2}$
- 对于稍微复杂的问题, 毕奥萨伐尔定律只能望洋兴叹, 因为前面是星辰大海!
- 那么我们该怎么办呢?

# 磁矢位的引入

曲线救国

解决磁场难以计算问题的方法是：它山之石，可以攻玉！

联想：静电场计算电场强度难，解决方法是引入电位的概念，将矢量计算转化为标量计算，计算出标量电位，就可以推导出矢量电场强度

$$\nabla \times \mathbf{E} = 0 \quad \nabla \times (-\nabla \varphi) = 0 \implies \mathbf{E} = -\nabla \varphi$$

恒定磁场计算能否采取类似的方法呢？

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0 \implies \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

恒定磁场可以先计算出矢量 $\mathbf{A}$ （我们称之为磁矢位），再计算出 $\mathbf{B}$ ！

任意复杂的恒定磁场都可以计算出矢量 $\mathbf{A}$ ，进而推出 $\mathbf{B}$ ！

# 磁矢位和电位比较

$$\nabla \times \mathbf{E} = 0 \quad \nabla \times (-\nabla \varphi) = 0 \quad \Longrightarrow \quad \mathbf{E} = -\nabla \varphi$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0 \quad \Longrightarrow \quad \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

相同之处：

(1) 都是我们人为引入的中间量

(2) 引入的目的都是为了简化分析，磁矢位计算可以使 $\mathbf{B}$  计算“更容易”（其实是更全能），电位计算使 $\mathbf{E}$ 计算更容易

不同之处：

(1) 电位是标量，磁矢位是矢量，磁矢位计算比电位计算难

(2) 电位有明确的物理意义，磁矢位没有明确的物理意义，纯属无中生有！

# 真空中恒定磁场磁矢位满足的泊松方程

$$\underline{\nabla \cdot \mathbf{B} = 0} \quad \underline{\nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0} \quad \Rightarrow \quad \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

$$\nabla \times \vec{0} = 0, \quad \nabla \times (-\nabla \varphi) = 0$$

引入变量需要满足方程恒为零

① 标量梯度的旋度恒为零。

故将磁场表示为电势的负梯度，只是恰好有明确的物理意义

$$\nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{J}$$

$$\nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \mu_0 \mathbf{J}$$

待续。。。。。

② 矢量梯度的梯度为零，故将磁感强度表示为磁矢位的旋度，并没有明确的物理意义，只是数学上的变量代换，因而更加抽象

# 恒定磁场磁矢位满足的泊松方程

为使计算方便  $\nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \mu_0 \mathbf{J}$

矢量恒等式

✓ 可以选取  $\nabla \cdot \mathbf{A} = 0$  的矢量

$$\nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = \nabla(\nabla \cdot \mathbf{A}) - \nabla^2 \mathbf{A} \Rightarrow \nabla \times (\nabla \times \mathbf{A}) = -\nabla^2 \mathbf{A}$$

↑  
对任意矢量均

成立

令  $\nabla \cdot \mathbf{A} = 0$  (库仑规范)

$$\mathbf{A} = A_x \mathbf{e}_x + A_y \mathbf{e}_y + A_z \mathbf{e}_z$$

$$\mathbf{J} = J_x \mathbf{e}_x + J_y \mathbf{e}_y + J_z \mathbf{e}_z$$

$$\nabla^2 \mathbf{A} = -\mu_0 \mathbf{J}$$

$$\nabla^2 A_x = -\mu_0 J_x$$

$$\nabla^2 A_y = -\mu_0 J_y$$

$$\nabla^2 A_z = -\mu_0 J_z$$

求解三个三维泊松方程极其困难!

只有一维问题才能勉强接受, 此时可用直接积分法

变量分离法可以解决二维泊松方程.



# 真空中磁矢位的计算公式

$$\nabla^2 A_x = -\mu_0 J_x$$

$$\nabla^2 \varphi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\varphi = \int_V \frac{\rho}{4\pi\epsilon_0 R} dV$$

$$A_x = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} J_x dV$$

$$A_y = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} J_y dV$$

$$A_z = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} J_z dV$$

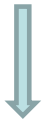
对照静电场 }  $\rho \leftrightarrow \vec{J}$   
 辅助函数  $\mu_0 \leftrightarrow \frac{1}{\epsilon_0}$   
 $\varphi \leftrightarrow \vec{A}$

$$\vec{A} = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} \vec{J} dV$$

$$\vec{J} dv = \vec{k} d\vec{s} = I d\vec{l}$$

# 真空中磁矢位的计算公式

$$\mathbf{A} = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} \mathbf{J} dV \quad \leftarrow \mathbf{J} dV = Id\mathbf{l} = \mathbf{K} dS \quad \text{称为元电流段}$$



体电流产生

$$\mathbf{A} = \int_l \frac{\mu_0}{4\pi R} Id\mathbf{l} \quad \text{线电流产生}$$

$$\mathbf{A} = \int_S \frac{\mu_0}{4\pi R} \mathbf{K} dS \quad \text{面电流产生}$$

# 真空中磁矢位的计算公式

$$\mathbf{A} = \int_l \frac{\mu_0}{4\pi R} I d\mathbf{l}$$

$$\mathbf{A} = \int_S \frac{\mu_0}{4\pi R} \mathbf{K} dS$$

$$\mathbf{A} = \int_V \frac{\mu_0}{4\pi R} \mathbf{J} dV$$

即便是有了磁矢位的计算公式，  
磁矢位的计算仍然超级困难！！

在柱坐标-球坐标中，  
矢量微分的表达式很复杂

**磁场计算要远比电场计算复杂，为什么？**

① 计算电场为标量积分，计算磁矢位为矢量积分

② 电场计算场强为标量求梯度，磁矢位求磁感应强度为矢量求旋度

# 磁矢位用于分析磁场

如果已经求出  $\mathbf{A}$



$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$$

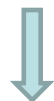


斯托克斯旋度定理：

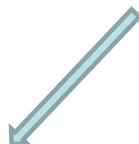
矢量旋度的面积分等于

矢量沿曲面边缘的闭合线积分。

$$\int_S (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot d\mathbf{S} = \oint_l \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l}$$



$$\int_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = \oint_l \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l}$$



$$\Phi_m = \oint_l \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l}$$

虽然磁矢位  $\mathbf{A}$  没有明确的物理意义，但可借助它将磁场的基木物理量磁感应强度和磁通量求解出来，达到目的。

$$\Phi_m = \int_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S}$$

**例题1：**求空气中载流细导线在任意一点产生的磁感应强度 $B$ 。

法一：毕萨毕定律。

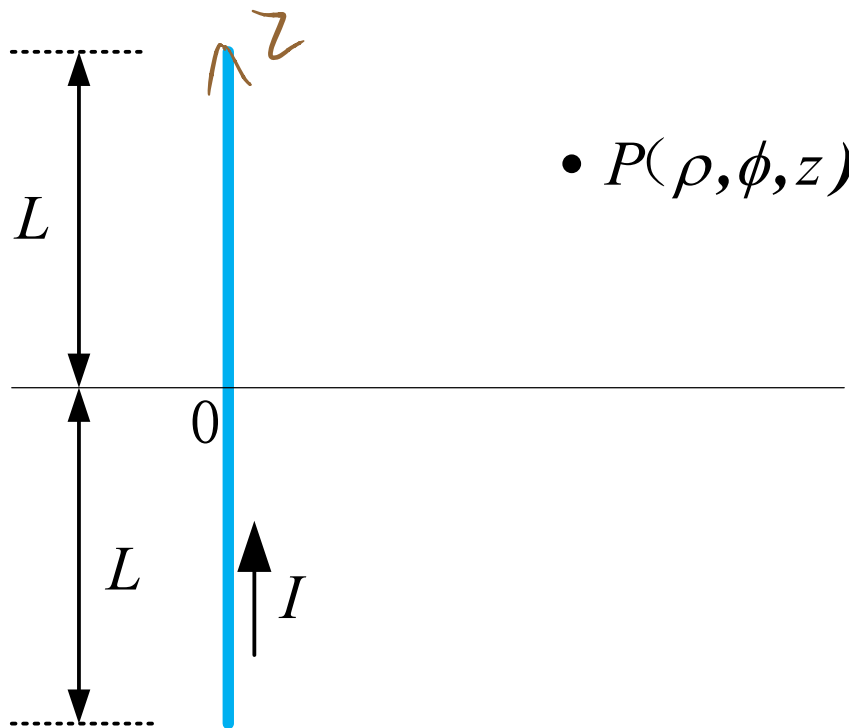
$$dB = \frac{\mu_0}{4\pi R^2} I d\vec{l} \times \vec{r}$$

为直线、积分还算简单

法二：泊松方程求解磁

矢势 $A$ ，再求旋度得 $B$ ，但

本题形式简单，没有很必要



但实际应用中情况都很复杂，泊松方程的应用更有实际意义

例1：求空气中载流细导线在任意一点产生的磁感应强度 $\mathbf{B}$ 。

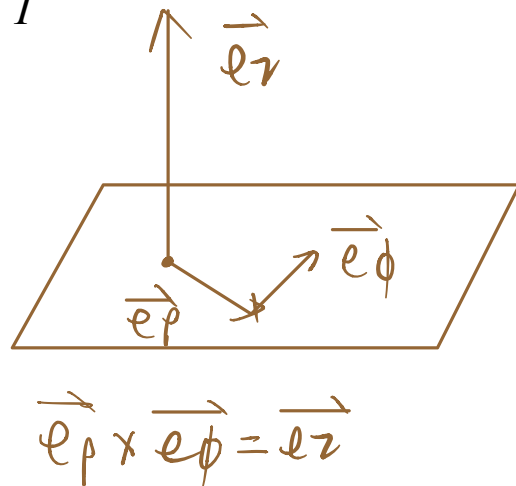
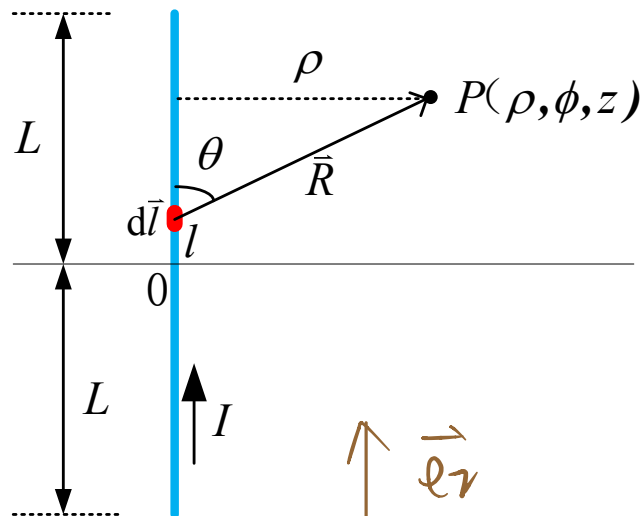
（通过磁矢位  $\mathbf{A}$  求解）

解：对于元电流段  $\mathbf{A} = \int_l \frac{\mu_0}{4\pi R} I d\mathbf{l}$

$$A = A_z = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_{-L}^L \frac{dl}{R}$$

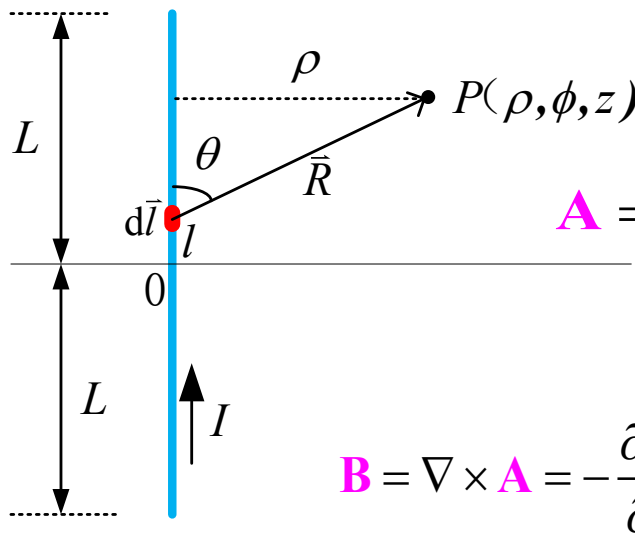
$$= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_{-L}^L \frac{dl}{\sqrt{\rho^2 + (z-l)^2}}$$

$$= \frac{\mu_0 I}{4\pi} \ln \frac{\sqrt{\rho^2 + (z-L)^2} + L - z}{\sqrt{\rho^2 + (z+L)^2} - (L + z)}$$



例1：求空气中载流细导线在任意一点产生的磁感应强度 $\mathbf{B}$ 。

（通过磁矢位  $\mathbf{A}$  求解）



$$\mathbf{A} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \ln \frac{\sqrt{\rho^2 + \left(z - \frac{L}{2}\right)^2} + L - z}{\sqrt{\rho^2 + \left(z + \frac{L}{2}\right)^2} - (L + z)} \mathbf{e}_z$$

$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} = -\frac{\partial A_z}{\partial \rho} \mathbf{e}_\phi$$

（圆柱坐标系矢量旋度公式见教材333页）

$$\mathbf{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \left\{ \frac{z + L}{\sqrt{\rho^2 + (z + L)^2}} - \frac{z - L}{\sqrt{\rho^2 + (z - L)^2}} \right\} \mathbf{e}_\phi$$

例1：求空气中载流细导线在任意一点产生的磁感应强度 $\mathbf{B}$ 。

(通过毕奥萨伐尔定律求解)

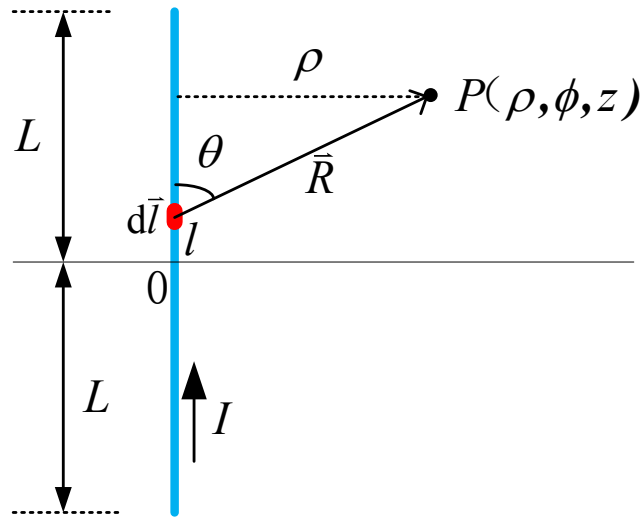
毕奥-萨伐尔定律

$$d\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi R^2} I d\mathbf{l} \times \mathbf{e}_R = \frac{\mu_0}{4\pi R^2} Idl \sin\theta \mathbf{e}_\phi$$

$$R = \sqrt{\rho^2 + (z-l)^2} \quad \sin\theta = \frac{\rho}{R}$$

$$\mathbf{B} = \int d\mathbf{B} = \frac{\mu_0 I \mathbf{e}_\phi}{4\pi R^2} \int_{-L}^L \frac{\rho}{\left[\rho^2 + (z-l)^2\right]^{\frac{3}{2}}} dl$$

$$\mathbf{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \left\{ \frac{z+L}{\sqrt{\rho^2 + (z+L)^2}} - \frac{z-L}{\sqrt{\rho^2 + (z-L)^2}} \right\} \mathbf{e}_\phi$$



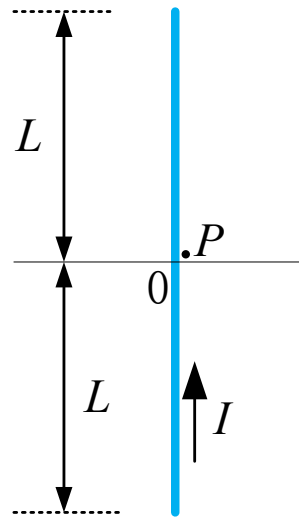


例1（特殊情况）：求空气中载流的很长的细导线在导线附近产生的磁感应强度 $\mathbf{B}$ 。

$$A = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \ln \frac{\sqrt{\rho^2 + (z-L)^2} + L - z}{\sqrt{\rho^2 + (z+L)^2} - (L+z)}$$

$$A = A_z \approx \frac{\mu_0 I}{2\pi} \ln \frac{2L}{\rho} \quad (L \gg \rho, L \gg z)$$

$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} = -\frac{\partial A_z}{\partial \rho} \mathbf{e}_\phi = \frac{\mu_0 I}{2\pi \rho} \mathbf{e}_\phi \quad (\text{圆柱坐标矢量旋度见教材333页})$$



其实对于以上特殊情况，可以直接用安培环路定律求解瞬间即可完成，那为什么还要用磁矢位计算呢？

不为什么，其实就是为了算而算！

# 引入磁矢位的主要原因！

- 对于简单的磁场计算例子，通过磁矢位计算磁场是杀鸡用牛刀，更费劲！
- 引入磁矢位的主要目的不是为了计算简单例子，而是为了计算复杂例子，越复杂的例子，磁矢位的优势越大，毕竟其体积分、面积分和线积分要比毕奥萨伐尔定律的叉乘再积分要容易！！
- 引入磁矢位计算复杂例子更重要的实际价值是磁矢位满足泊松方程（或拉普拉斯方程），泊松方程（拉普拉斯方程）易于通过数值方法求解，也就是通过计算机求解。

## 作业十二

---

1. 谈谈引入磁矢位的原因，并写出磁矢位满足的泊松方程。
2. 写出线电流、面电流和体电流对应的磁矢位表达式
3. 写出磁感应强度、磁通量与磁矢位的关系式。
4. 教材**3-4-1**（场域的磁导率为真空中的磁导率）