

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ "ЛЬВІВСЬКА ПОЛІТЕХНІКА"

Інститут КНІТ
Кафедра ПЗ

ЗВІТ

До лабораторної роботи № 7

На тему: *“Чисельні методи розв’язування систем нелінійних рівнянь”*

З дисципліни: *“Чисельні методи”*

Лектор:

доцент кафедри ПЗ
Мельник Н.Б.

Виконав:

студент групи ПЗ-16
Коваленко Д.М.

Прийняв:

асистент кафедри ПЗ
Гарматій Г.Ю.

«_____» _____ 2022 р.
 Σ =

 Σ =

Львів — 2022

Тема. Чисельні методи розв'язування систем нелінійних рівнянь.

Мета. Ознайомлення на практиці з методом ітерацій та методом Ньютона розв'язування систем нелінійних рівнянь.

Теоретичні відомості

Метод простих ітерацій

Розглянемо систему двох нелінійних рівнянь з двома невідомими

$$\begin{cases} f_1(x, y) = 0, \\ f_2(x, y) = 0. \end{cases}$$

Розв'язком цієї системи є пара чисел (x_*, y_*) , яка перетворює систему рівнянь в тотожність.

Припустимо, що (x_0, y_0) - наближений розв'язок системи, яку перетворимо до такого вигляду

$$\begin{cases} x = \varphi_1(x, y), \\ y = \varphi_2(x, y). \end{cases}$$

де φ_1, φ_2 неперервно-диференційовані функції за змінними x та y .

Розглянемо ітераційний процес

$$\begin{cases} x_{n+1} = \varphi_1(x_n, y_n), \\ y_{n+1} = \varphi_2(x_n, y_n). \end{cases} \quad n = 1, 2, 3 \dots$$

який породжує числові послідовності $\{x_n\}, \{y_n\}$

Якщо ітераційний процес збігається, тобто існують границі

$$x_* = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n, \quad y_* = \lim_{n \rightarrow \infty} y_n$$

то, систему рівнянь перепишемо у такому вигляді

$$\begin{cases} x_* = \varphi_1(x_*, y_*), \\ y_* = \varphi_2(x_*, y_*). \end{cases}$$

тобто x_*, y_* є розв'язком системи.

Метод Ньютона

Розглянемо систему рівнянь

$$\begin{cases} f_1(x + \Delta_x, y + \Delta_y) = 0, \\ f_2(x + \Delta_x, y + \Delta_y) = 0. \end{cases}$$

Розкладемо функції f_1 і f_2 в ряд Тейлора, обмежившись лінійними членами розкладу відносно Δ_x, Δ_y

$$\begin{cases} f_1(x_0, y_0) + \frac{\partial f_1}{\partial x} \Delta_x + \frac{\partial f_1}{\partial y} \Delta_y = 0, \\ f_2(x_0, y_0) + \frac{\partial f_2}{\partial x} \Delta_x + \frac{\partial f_2}{\partial y} \Delta_y = 0. \end{cases}$$

Запишемо якобіан або визначник матриці Якобі, складеної з частинних похідних функцій f_1 і f_2 в деякій точці

$$\Delta(x_0, y_0) = \begin{vmatrix} \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial x} & \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial y} \\ \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial x} & \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial y} \end{vmatrix}$$

а поправках Δ_x і Δ_y визначимо за правилом Крамера із системи.

$$\Delta_x = -\frac{1}{\Delta(x_0, y_0)} \begin{vmatrix} f_1(x_0, y_0) & \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial y} \\ f_2(x_0, y_0) & \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial y} \end{vmatrix}$$

$$\Delta_y = -\frac{1}{\Delta(x_0, y_0)} \begin{vmatrix} \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial x} & f_1(x_0, y_0) \\ \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial x} & f_2(x_0, y_0) \end{vmatrix}$$

Наступне наближення розв'язку системи отримаємо у вигляді

$$\begin{cases} x_{n+1} = x_n + \Delta_x, \\ y_{n+1} = y_n + \Delta_y. \end{cases} \quad n = 1, 2, 3 \dots$$

Лабораторне завдання

Розв'язати систему нелінійних рівнянь з точністю $\varepsilon = 10^{-3}$ методом ітерацій та методом Ньютона.

$$\begin{cases} \sin(x + 2) - y = 1.5, \\ x + \cos(y - 2) = 0.5. \end{cases}$$

Хід роботи

Метод простих ітерацій

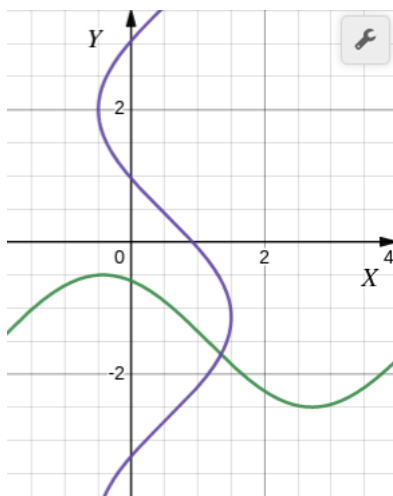


Рис. 1: Графік системи

Корінь рівняння лежить на проміжку $x \in [1, 2]$ та $y \in [-1, -2]$. За початкове наближення виберу $x_0 = 1$, $y_0 = -1$.

Перетворюю систему до такого вигляду

$$\begin{cases} y = \varphi_1(x, y) = \sin(x + 2) - 1.5, \\ x = \varphi_2(x, y) = 0.5 - \cos(y - 2). \end{cases}$$

Перевірю збіжність

$$\begin{aligned}\frac{\partial \varphi_1(x_0, y_0)}{\partial x} &= \cos(x + 2), \\ \frac{\partial \varphi_1(x_0, y_0)}{\partial y} &= 0, \\ \frac{\partial \varphi_2(x_0, y_0)}{\partial x} &= 0, \\ \frac{\partial \varphi_2(x_0, y_0)}{\partial y} &= \sin(y - 2).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\left| \frac{\partial \varphi_1(x_0, y_0)}{\partial x} \right| + \left| \frac{\partial \varphi_1(x_0, y_0)}{\partial y} \right| &= 0 + |\cos(x + 2)| < 1, \\ \left| \frac{\partial \varphi_2(x_0, y_0)}{\partial x} \right| + \left| \frac{\partial \varphi_2(x_0, y_0)}{\partial y} \right| &= 0 + |\sin(y - 2)| < 1.\end{aligned}$$

Отже, процес збіжний.

Код програми (файл *lab_71.py*):

```
from math import sin , cos

def phi(x, y):
    phi1 = 0.5 - cos(y-2)
    phi2 = sin(x+2) - 1.5
    return (phi1 , phi2)

eps = 0.001
i = 0

def iteration_method(x, y):
    """Метод простих ітерацій"""
    (x_new, y_new) = phi(x, y)
    global i
    i += 1
    print(f"i:{i}   X:[{round(x_new, 3)}, {round(y_new, 3)}]")
    if abs(x_new - x) + abs(y_new - y) < eps:
        return
    else:
        return iteration_method(x_new, y_new)

print(iteration_method.__doc__)
iteration_method(1, -1)
```

```

Метод простих ітерацій
i:1  X:[1.49, -1.359]
i:2  X:[1.476, -1.841]
i:3  X:[1.265, -1.829]
i:4  X:[1.273, -1.623]
i:5  X:[1.386, -1.631]
i:6  X:[1.383, -1.742]
i:7  X:[1.325, -1.739]
i:8  X:[1.327, -1.682]
i:9  X:[1.357, -1.684]
i:10 X:[1.356, -1.714]
i:11 X:[1.341, -1.713]
i:12 X:[1.341, -1.698]
i:13 X:[1.349, -1.698]
i:14 X:[1.349, -1.706]
i:15 X:[1.345, -1.706]
i:16 X:[1.345, -1.702]
i:17 X:[1.347, -1.702]
i:18 X:[1.347, -1.704]
i:19 X:[1.346, -1.704]
i:20 X:[1.346, -1.703]
i:21 X:[1.347, -1.703]

```

Рис. 2: Робота програми

Метод Ньютона

Якобіан системи

$$\Delta(x_0, y_0) = \begin{vmatrix} \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial x} & \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial y} \\ \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial x} & \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial y} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -\cos(x+2) & 1 \\ -1 & -\sin(2-y) \end{vmatrix}$$

Код програми (файл lab_72.py):

```

from numpy import array, linalg
from numpy.linalg import norm, inv as invert
from math import sin, cos

def newton_method(X, f, j, eps):
    """Метод Ньютона"""
    print(newton_method.__doc__)
    for i in range(int(1e6)):
        deltaX = invert(j(X)) @ f(X)
        X -= deltaX
        print(f"i:{i}  X:[{round(X[0], 3)}, {round(X[1], 3)}]")
        if norm(deltaX) < eps:
            break
    return X

def f(args):

```

```

    x, y = args
    return array((1.5 - sin(x+2) + y, 0.5 - cos(y-2) - x))

def j(args):
    x, y = args
    return array((
        -cos(x+2), 1),
        (-1, -sin(2-y)),
    ))

newton_method([1, -1], f, j, 10e-3)

```

```

Метод Ньютона
i:1  X:[1.628, -1.981]
i:2  X:[1.357, -1.728]
i:3  X:[1.346, -1.703]
i:4  X:[1.346, -1.703]

```

Рис. 3: Робота програми

Висновок

На лабораторній роботі я засвоїв практичні навички використання методу простих ітерацій та методу Ньютона та розробив функції для розв'язку системи нелінійних рівнянь з точністю $\varepsilon = 10^{-3}$. Розв'язки системи рівнянь: 1.346; -1.703.

$$\begin{cases} \sin(x+2) - y = 1.5, \\ x + \cos(y-2) = 0.5. \end{cases}$$