Projekttitel:	Autonom fahrendes Fahrzeug
---------------	----------------------------

A. Projektdaten				
Start:	15.03.2017	Projektkategorie:	Autonomes Fahren	
Ende:	13.06.2017	Projektnummer:	001	

B. Projektorganisation				
Projektteammitglieder:	Andreas Arendt	Lenkungsausschuss:		
	Lukas Geck	☐ Ja		
	Kevin Krämer	⊠ Nein		
	Martin Pfistermeister			
	Philip Winand			
	Andreas Zinkl			
Sonstige Beteiligte:	Richard Roth			
	Matthias Altmann			

C. Projektbeschreibung				
Projektgesamtziel:	Autonom fahrendes Fahrzeug			
Projektbeschreibung:	Das Fahrzeug fährt in einer unbekannten Umgebung autonom von seinem aktuellen Standort zu einem beliebig wählbaren Zielort. Der zu fahrende Weg wird dynamisch zur Fahrzeit berechnet. Die Karte wird initial mit Hilfe von Sensoren erstellt und sukzessiv während dem Fahren aufgebaut.			
Projektphasen / Hauptaut	Projektphasen / Hauptaufgaben:			
	 Kartenerstellung 	Karte wird korrekt initialisiert		
	 Routenbildung 	Route wird anhand der Karte korrekt berechnet		
	Motorsteuerung	Fahrtrichtung und Geschwindigkeit regelbar		
	 Fahrzeugortung 	Fahrzeugposition wird korrekt auf der Karte dargestellt		
	 Integration 	Alle Komponenten werden zusammengeführt und arbeiten korrekt		

Projektrisiken:					
	Zu großer Ressourcenverbrauch				
	Einzelne Komponenten nicht vollständig kompatibel				
	Allgemeine Hardware-Probleme (z.B. Ortung nicht möglich)				
	Fehleinschätzung der Komplexität der Projektphasen				
	D. Projektbudget & Wirtschaftlichke	it			
Einmalige Anschaffungskosten:	 Raspberry PI 3 Lasersensor Elektro-Motor Drehzahlsensor Modellbau-Chassis Ultraschall-Sensoren UWB-Sensor Infrarot-Sensor LEDs 				
E. Projektkategorisierung	2	0	1	2	3
strategische Bedeutung					
Risikogehalt					
Komplexitäts- / Schwierigkeitsgrad					
Neuartigkeitsgrad					
iveuartigkeitsgrad				1/\1	
		$\frac{\square}{\square}$			
Termindruck	o / Kundenanforderungen				
	e / Kundenanforderungen			r gering, 3	= sehr hock