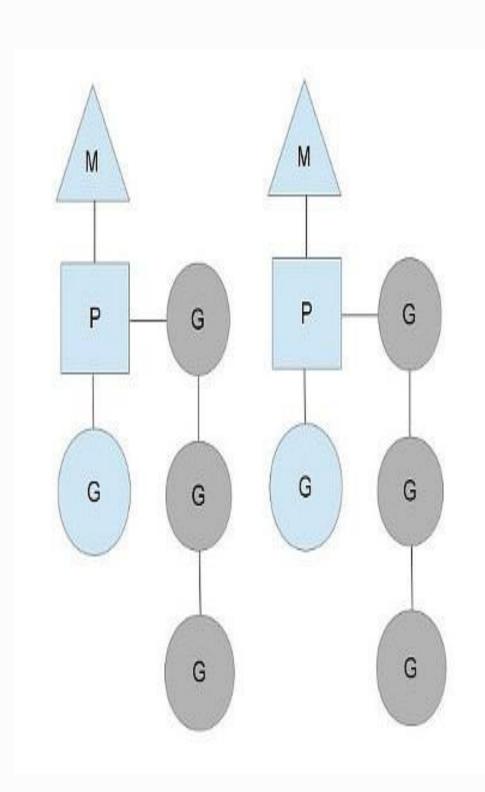


Huayulei_2003@hotmail.com 2018/01/15

目录

- ●理解goroutine
- ●理解channel
- ●理解context
- ●Golang编译
- ●Golang测试
- ●Golang性能调优
- •Q&A

理解goroutine: 高级协程

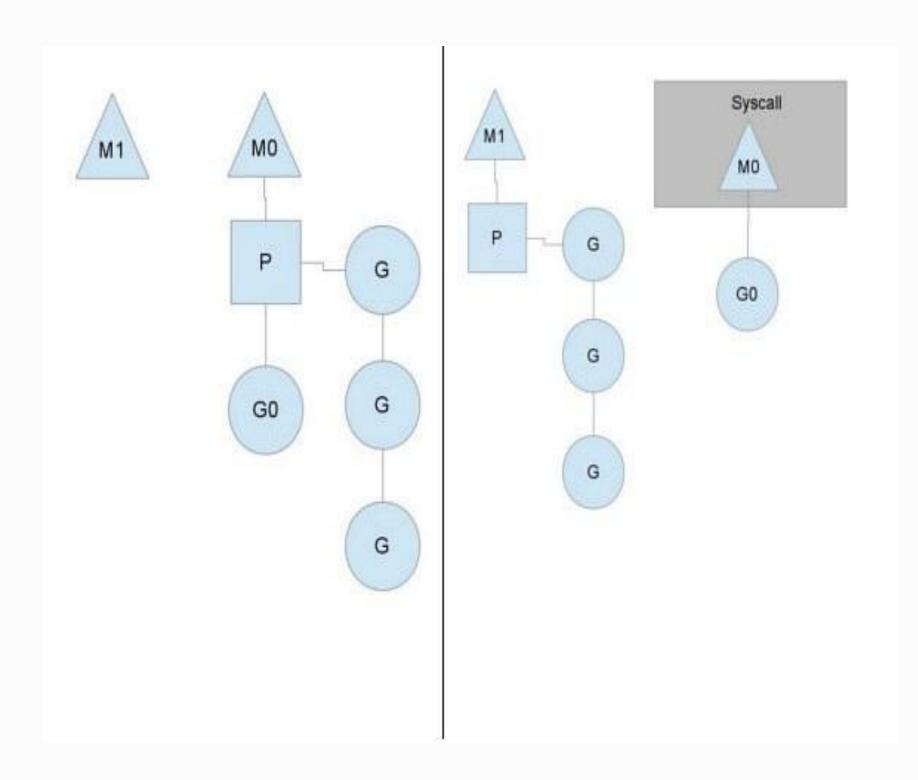


- G: 表示goroutine,存储了goroutine 的执行stack信息、goroutine状态以 及goroutine的任务函数等;另外G对 象是可以重用的。
- P:表示逻辑processor, P的数量决定 了系统内最大可并行的G的数量(前提: 系统的物理Cpu核数>=P的数量); P 的最大作用还是其拥有的各种G对象队 列、链表、一些cache和状态。
- M: M代表着真正的执行计算资源。在 绑定有效的p后,进入schedule循环; 而schedule循环的机制大致是从各种 队列、p的本地队列中获取G,切换到 G的执行栈上并执行G的函数,调用 goexit做清理工作并回到m,如此反 复。M并不保留G状态,这是G可以跨 M调度的基础。

理解goroutine: 调度器(1/2)

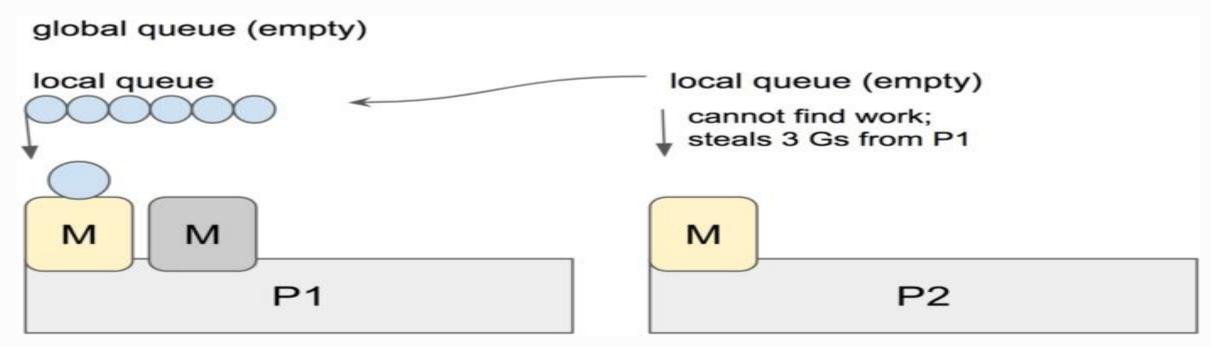
- 1.抢占式调度的原理是在每个函数或方法的入口,加上一段额外的代码,让runtime有机会检查是否需要执行抢占调度。实现:如果一个G任务运行10ms,sysmon就会认为其运行时间太久而发出抢占式调度的请求。一旦G的抢占标志位被设为true,那么当这个G下一次调用函数或方法时,runtime便可以将G抢占,并移出运行状态,放入P的local runq中,等待下一次被调度
- 2. Go runtime实现了netpoller,这使得G发起网络I/O操作也不会导致M被阻塞(仅阻塞G),从而不会导致大量M被创建出来。但是对于regular file的I/O操作一旦阻塞,那么M将进入sleep状态,等待I/O返回后被唤醒;这种情况下P将与sleep的M分离,再选择一个idle的M。如果此时没有idle的M,则会新创建一个M,这就是大量I/O操作导致大量Thread被创建的原因。
- 3. channel阻塞或network I/O情况下的调度:如果G被阻塞在某个channel操作或network I/O操作上时,G会被放置到某个wait队列中,而M会尝试运行下一个runnable的G;如果此时没有runnable的G供m运行,那么m将解绑P,并进入sleep状态。当I/O available或channel操作完成,在wait队列中的G会被唤醒,标记为runnable,放入到某P的队列中,绑定一个M继续执行。
- 4. system call阻塞情况下的调度:如果G被阻塞在某个system call操作上,那么不光G会阻塞,执行该G的M也会解绑P,与G一起进入阻塞状态。如果此时有idle的M,则P与其绑定继续执行其他G;如果没有idle M,但仍然有其他G要去执行,那么就会创建一个新M。当阻塞在syscall上的G完成syscall调用后,G会去尝试获取一个可用的P,如果没有可用的P,那么G会被标记为runnable,之前的那个sleep的M将再次进入sleep。

理解goroutine: 调度器(2/2)



- 1.当一个OS线程MO陷入阻塞时,P转而在OS线程M1上运行。调度器保证有足够的线程来运行所有的context P。图中的M1可能是被创建,也可能从线程缓存中取出。
- 2.当MO返回时,它必须尝 试取得一个context P来运 行goroutine,一般情况下, 它会从其他的OS线程那里 steal偷一个过来,如果没 有偷到,它就把goroutine 放在global runqueue里。 然后把自己放到线程缓存 中或者转入睡眠状态。

理解goroutine: G的偷取



```
runtime.schedule() {

// only 1/61 of the time, check the global runnable queue for a G.

// if not found, check the local queue. // if not found,

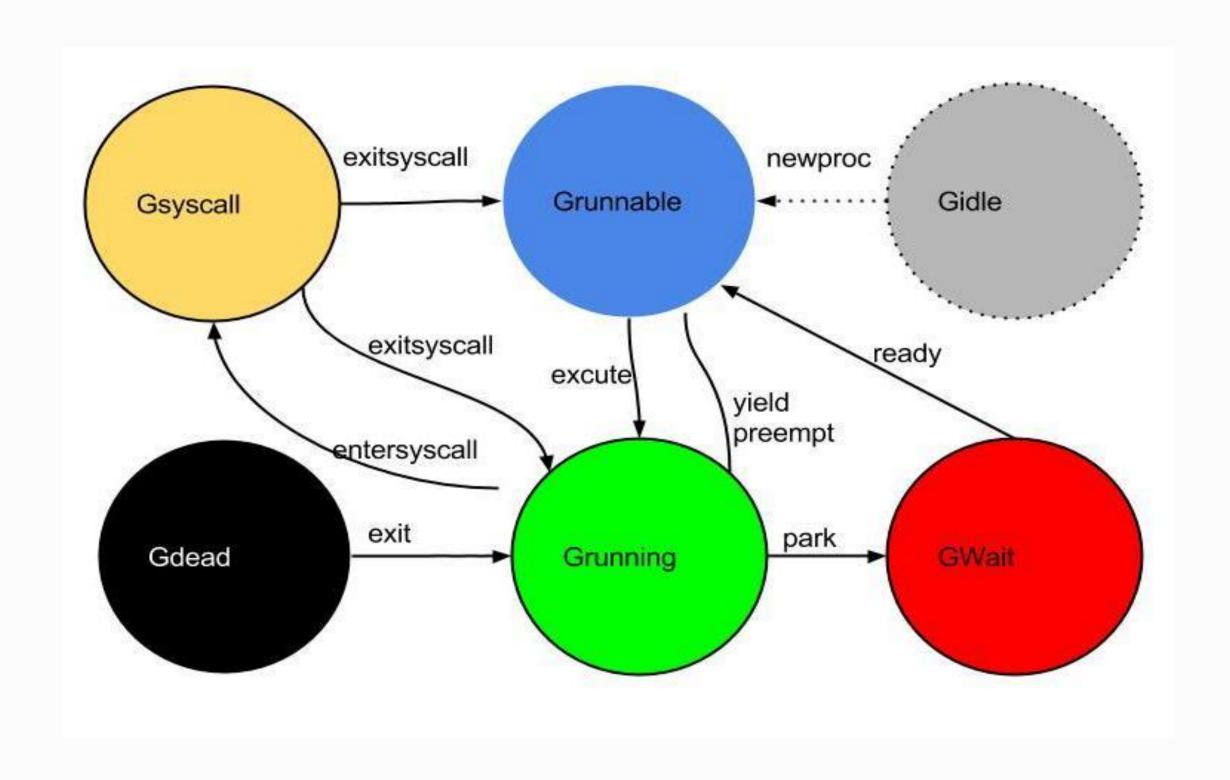
// try to steal from other Ps.

// if not, check the global runnable queue.

// if not found, poll network.
}
```

在上图中,P2 这个处理器无法找到任何可执行的 goroutines。因此,它随机选择另一个处理器 P1,并将 3 个 goroutines 偷到自己的局部队列中。P2 将执行这些goroutines,而调度器也将在多个处理器之间更均衡的调度。

理解goroutine: 状态迁移



理解Channel:概述

■ Channel是goroutine-safe的

hchan 中的 lock mutex

■ 可存储、传递值,FIFO(先入先出)

通过 hchan 中的环形缓冲区来实现

■ 导致 goroutine 的阻塞和恢复

hchan 中的 sendq和recvq,也就是 sudog 结构的链表队列

调用运行时调度器 (gopark(), goready())

本质是指向hchan 结构的堆内存空间的指针

理解Channel:基础回顾

```
// G1
func main() {
 for _, task := range tasks {
  ch <- task
// G2
func worker(ch chan Task) {
 for {
  task :=<-ch
  process(task)
```

G1 中的 ch <- taskN具体流程:

- ① 获取锁
- ② enqueue(taskN) (这里是内存复制 taskN)
- ③ 释放锁

G2 的 t:= <- ch读取数据流程:

- ① 获取锁
- ② t = dequeue() (同样,这里也是内存复制)
- ③ 释放锁

所有通讯的数据都是内存拷贝,核心思想:

Do not communicate by sharing memory;instead, share memory by communicating.

理解Channel:写入满阻塞和恢复

goroutine 被阻塞的具体过程:

当 ch <- task4 执行的时候, channel 中已经满了, 需要pause G1。这个时候,:

- ① G1 会调用运行时的 gopark,
- ② 然后 Go 的运行时调度器就会接管
- ③ 将GI的状态设置为 waiting
- ④ 断开 G1 和 M 之间的关系(switch out),因此 G1 脱离 M,换句话说, M 空闲了,可以安排别的任务了。
- ⑤ 从 P 的运行队列中,取得一个可运行的 goroutine G
- ⑥ 建立新的 G 和 M 的关系 (Switch in),因此 G 就准备好运行了。
- ⑦ 当调度器返回的时候,新的 G 就开始运行了,而 G1 则不会运行,也就是 block 了。

对于 goroutine 来说, G1 被阻塞了, 新的 G 开始运行了; 而对于操作系统线程 M 来说,则根本没有被阻塞。

当 G2 调用 † := <- ch 的时候, channel 的缓冲是满的, 而且还有一个 G1 在等候发送队列里, 然后 G2 执行下面的操作:

- ① G2 先执行 dequeue() 从缓冲队列中取得 task1 给 t
- ② G2 从 sendq 中弹出一个等候发送的 sudog
- ③ 将弹出的 sudog 中的 elem 的值 enqueue() 到 buf 中
- ④ 将弹出的 sudog 中的 goroutine,也就是 G1, 状态从 waiting 改为 runnable
- ⑤ 然后, G2 需要通知调度器 G1 已经可以进行调度了, 因此调用 goready(G1)。
- ⑥ 调度器将 G1 的状态改为 runnable
- ⑦ 调度器将 G1 压入 P 的运行队列,因此在将来的某个时刻调度的时候,G1 就会开始恢复运行。
- 8 返回到 G2

由 G2 来负责将 G1 的 elem 压入 buf 的,这是一个优化。这样将来 G1 恢复运行后,就不必再次获取锁、enqueue()、释放锁了。这样就避免了多次锁的开销

理解Channel:读取空阻塞和恢复

接收方先阻塞的流程:

如果 G2 先执行了 † := <- ch, 此时 buf 是空的, 因此 G2 会被阻塞, 他的流程是:

- ① G2 给自己创建一个 sudog 结构变量。其中 g 是自己,也就是 G2,而 elem 则指向 t
- ② 将这个 sudog 变量压入 recvq 等候接收队列
- ③ G2 需要告诉 goroutine, 自己需要 pause 了, 于是调用 gopark(G2)
- ④ 和之前一样,调度器将其 G2 的状态改为 waiting
- ⑤ 断开 G2 和 M 的关系
- ⑥ 从 P 的运行队列中取出其他 goroutine 建立新的 goroutine 和 M 的关系
- ① 返回,开始继续运行新的 goroutine

当 G1 开始发送数据的流程:

G1 可以将 enqueue(task), 然后调用 goready(G2)。

根据 hchan 结构的状态,已经知道 task 进入 buf 后,G2 恢复运行后,会读取其值,复制到†中。G1 不走 buf, G1 直接把数据给 G2。

Goroutine 通常都有自己的栈,互相之间不会访问对方的栈内数据,除了 channel。由于已经知道了†的地址(通过 elem指针),而且由于 G2 不在运行,所以可以很安全的直接赋值。当 G2 恢复运行的时候,既不需要再次获取锁,也不需要对 buf 进行操作。从而节约了内存复制、以及锁操作的开销。

理解Channel:无缓冲和select

无缓冲 channel

无缓冲的 channel 行为与前面说的直接发送的一样:

- ① 接收方阻塞 → 发送方直接写入接收方的栈
- ② 发送方阻塞 → 接收方直接从发送方的 sudog 中读取

select

- ① 先把所有需要操作的 channel 上锁
- ② 给自己创建一个 sudog, 然后添加到所有 channel 的 sendq或recvq(取决于是发送还是接收)
- ③ 把所有的 channel 解锁, 然后 pause 当前调用 select 的 goroutine (gopark())
- ④ 然后当有任意一个 channel 可用时, select 的 这个 goroutine 就会被调度执行。
- (5) resuming mirrors the pause sequence

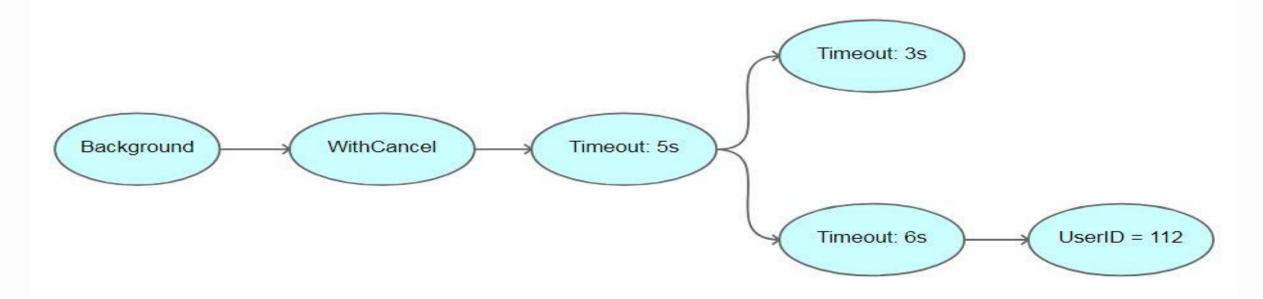
设计上:更倾向于带锁的队列,而不是无锁的实现。

"性能提升不是凭空而来的,是随着复杂度增加而增加的。" - dvyokov

simplicity vs performance 的权衡后的结果

理解Context:调用链

```
func tree() {
  ctx1 := context.Background()
  ctx2, _ := context.WithCancel(ctx1)
  ctx3, _ := context.WithTimeout(ctx2, time.Second * 5)
  ctx4, _ := context.WithTimeout(ctx3, time.Second * 3)
  ctx5, _ := context.WithTimeout(ctx3, time.Second * 6)
  ctx6 := context.WithValue(ctx5, "userID", 12)
}
```



理解Context:概述

```
context.Context API:
type Context interface {
    Deadline() (deadline time.Time, ok bool)
    Done() <-chan struct{}
    Err() error
    Value(key interface{}) interface{}
}

两类操作:
3个函数用于限定什么时候子节点退出;
```

1个函数用于设置请求范畴的变量

什么时候应该使用 Context:

- 1. 每一个调用都应该有超时退出的场景
- 2. 不仅仅是超时,还需要去结束那些不再需要操作的行为
- 3. 任何函数可能被阻塞,或者需要很长时间来完成的,都应该有个 context.Context

如何创建 Context:

- 1. 在调用开始的时候,使用context.Background()
- 2. 请求来了后从创建context,每个请求都有自己的context.Background()。
- 3. 如果你没有 context, 却需要调用一个 context 的函数的话, 用 context.TODO()
- 4. 如果某步操作需要自己的超时设置的话,给它一个独立的 sub-context

理解Context:使用方法

Context的使用:

- 1. 如果有 Context, 将其作为第一个变量。如 func (d* Dialer) DialContext(ctx context.Context, network, address string) (Conn, error)
- 2. 将其作为可选的方式,用 request 结构体方式。如: func (r*Request) WithContext(ctx context.Context)*Request
- 3. 不要把 Context 存储到一个 struct 里,除非你使用的是像 http.Request 中的 request 结构体的方式,并且request 结构体应该以 Request 结束为生命终止
- 4. 要养成关闭 Context 的习惯,特别是超时的Context ctx, cancel:= context.WithTimeout(parentCtx, time.Second * 2) defer cancel()
 - 使用 Timeout 会导致内部使用 time.AfterFunc,从而会导致 context 在计时器到时之前都不会被垃圾回收。在建立之后,应立即 defer cancel()。
- 5. 可以用errgroup 类似的实现,使用在以下场景:同时有很多并发请求,并需要集中处理超时、出错终止其它并发任务,如下面例子:

理解Context:errgroup例子

```
例子:
Import eg "golang.org/x/sync/errgroup"
func DoTwoRequestsAtOnce(ctx context.Context) error {
 eg, egCtx := errgroup.WithContext(ctx)
var resp1, resp2 *http.Response
f := func(loc string, respln **http.Response) func() error {
  return func() error {
  regCtx, cancel := context.WithTimeout(egCtx, time.Second)
   defer cancel()
  reg, _ := http.NewRequest("GET", loc, nil)
   var err error
   *respln, err = http.DefaultClient.Do(req.WithContext(reqCtx))
   if err == nil && (*respln).StatusCode >= 500 {
    return errors. New ("unexpected!")
   return err
 eg.Go(f("http://localhost:8080/fast_request", &resp1))
 eg.Go(f("http://localhost:8080/slow request", &resp2))
return eg.Wait()
```

在这个例子中,同时发起了两个调用,当任何一个调用超时或者出错后,会终止另一个调用。这里就是利用前面讲到的 errgroup 来实现的,应对有很多并非请求,并需要集中处理超时、出错终止其它并发任务的时候,这个 pattern 使用起来很方便。

理解Context:Value

```
例子:
package context
type valueCtx struct {
Context
key, val interface{}
func WithValue(parent Context, key, val interface{})
Context {
// ...
return &valueCtx{parent, key, val}
func (c *valueCtx) Value(key interface{}) interface{} {
if c.key == key {
 return c.val
return c.Context.Value(key)
```

- 1. WithValue() 实际上就是在 Context 树形结构中,增加一个节点.
- 2. Context 是 immutable 的,不要试图在 Context. Value 里存某个可变更的值,然后改变, 期望别的 Context 可以看到这个改变
- 3.为了防止树形结构中出现重复的键,建议约束键的空间。比如使用私有类型,然后用 GetXxx() 和WithXxxx() 来操作私有实体。
- 4.应该保存 Request 范畴的值:
- ① 任何关于 Context 自身的都是 Request 范畴的
- ② 从 Request 数据衍生出来,并且随着 Request 的结束而终结

比如:Request ID, Incoming Request ID

- 5.应该被用于告知性质的事物,而不是控制性质的事物
- 6.尽量不要用 Context.Value

Golang编译: 概述

常用的编译命令: go build [-o output] [-i] [build flags] [packages] 重要的build flags选项:

- 1. -p n : the number of programs, such as build commands or test binaries, that can be run in parallel. The default is the number of CPUs available.
- 2. -buildmode mode: build mode to use. (-buildmode=archive; -buildmode=shared; -buildmode=exe; -buildmode=pie; -buildmode=default)
- 3. -compiler name: name of compiler to use, as in runtime. Compiler (gccgo or gc).
- 4. -gccgoflags '[pattern=]arg list': arguments to pass on each gccgo compiler/linker invocation.
- 5. -ldflags '[pattern=]arg list' : arguments to pass on each go tool link invocation.
- 6. -gcflags '[pattern=]arg list': arguments to pass on each go tool compile invocation.
- 7. -linkshared: link against shared libraries previously created with -buildmode=shared.
- 8. -pkgdir dir: install and load all packages from dir instead of the usual locations.
- 9. -v: print the names of packages as they are compiled.
- 10. -x: print the commands.
- 11. -a: force rebuilding of packages that are already up-to-date.

Golang编译: Build Mode (1/2)

模式	编译选项	编译示例	备注
exe	-buildmode=exe	go build -a -x -v -buildmode=exe main.go	编译应用程序
pie	-buildmode=pie	go build -a -x -v -buildmode=pie main.go	构建运行地址无 关应用程序
default	-buildmode=default	go build -a -x -v - buildmode=default main.go	编译应用程序
archive(Go的静态库)	-buildmode=archive	<pre>go build -buildmode=archive test.go</pre>	编译package生成.a文件
shared (Go 的动态链接库)	-buildmode=shared		Go 语言实现动态链接库,供go 程序用
plugin (Go 的插件)	-buildmode=plugin	go build -buildmode=plugin plug.go go build main.go	Go语言实现动态 库和动态调用实 现
c-archive (C 的静态链接库)	-buildmode=c-archive	go build -buildmode=c-archive hello.go	构建 C 所支持的静态链接库.a
c-shared (C 的动态链接库)	-buildmode=c-shared	go build -buildmode=c-shared -o hello.so hello.go	构建 C 所支持的动态链接库. so文件

Golang编译: Build Mode (2/2)

模式	优点	缺点	备注
exe	全部集成,不需要过多 依赖;非常适合容器环 境;适用不同 Linux 发行版		
pie	安全性高	包会大一些,性能有0%~1%损耗	
default	全部集成,不需要过多 依赖;非常适合容器环 境;适用不同 Linux 发行版		
archive(Go的静态库)	不需要过多依赖	文件size相对较大	
shared (Go 的动态链接库)	多个应用程序可以共享 动态链接库,可以减少 应用程序的size	依赖管理、以及部署发布可能有问题 的	一般不使用
plugin (Go 的插件)	方便Go运行时加载;方 便热更新	构建和部署相对复杂	
c-archive (C 的静态链接库)	方便Go集成到现有的 C 程序中	跨语言调用可能会带来一些问题; 性 能会有损耗; 调试和跟踪问题复杂	
c-shared (C 的动态链接库)		跨语言调用可能会带来一些问题;性能会有损耗;调试和跟踪问题复杂	

Golang测试: 概述

1. 基础测试-自带使用testing包:

- 规则1: test文件以file_test.go命名
- 规则2: 函数名以TestXxx命名,使用(†*testing.T)参数,性能测试函数以 BenchmarkXxx(*testing.B)命名.
- 规则3:测试框架执行测试函数时调用t.Error、t.Fail等函数认为测试失败。
- 规则4: The go tool will ignore a directory named "testdata", making it available to hold ancillary data needed by the tests.

例子1: go语言常见测试写法

例子2: go使用goroutine做复杂场景测试

例子3: 使用Go 的httptest包,简单创建一个测试的http server

进阶测试: subtest sub-benchmarks ,参考:net/http/httptest/server_test.go

2. 使用gomock测试:

go-mock是专门为go语言开发的mock库,该库使用方式简单,支持自动生成代码 go-mock包地址:github.com/golang/mock

使用方法参考: https://github.com/golang/mock/tree/master/sample

Golang测试: 例子1

```
例子: hex_test.go
var encDecTests = []encDecTest{
             {"", []byte{}},
             {"0001020304050607", []byte{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7}},...
func TestEncode(t *testing.T) {
             for i, test := range encDecTests {
                           dst := make([]byte, EncodedLen(len(test.dec)))
                           n := Encode(dst, test.dec)
                           if n != len(dst) {
                                         t.Errorf("#%d: bad return value: got: %d want: %d", i, n, len(dst))
                           if string(dst) != test.enc {
                                         t.Errorf("#%d: got: %#v want: %#v", i, dst, test.enc)
```

Golang测试: 例子2

```
例子: sendfile_test.go
func TestSendfile(t *testing.T) {
             In, err := newLocalListener("tcp") ······
             errc := make(chan error, 1)
             go func(In Listener) {
                          // Wait for a connection.
                           conn, err := In.Accept()
                          }()
             }(In).....
             c, err := Dial("tcp", In.Addr().String())
             rbytes, err := io.Copy(h, c)
             . . . . . .
1.使用goroutine来处理server端逻辑
2.使用errc channel来传递错误信息
```

Golang测试: 例子3

```
http.HandleFunc("/ping", HealthCheckHandler)
func HealthCheckHandler(w http.ResponseWriter, r *http.Request) {
 w.WriteHeader(http.StatusOK)
 w.Header().Set("Content-Type", "application/json")
  io.WriteString(w, `{ "ping": "pong" }`)
使用httptest包创建测试的web server, 测试代码:
req, err := http.NewRequest("GET", "/ping", nil)
  if err != nil {
    t.Fatal(err)
 res := httptest.NewRecorder()
  HealthCheckHandler(res, req)
  if status := res.Code; status != http.StatusOK {
    t.Errorf("error status code: res %v:%v",
      status, http.StatusOK)
```

Golang测试: 辅助package

```
使用外部包帮助快速写test文件:
建议使用: github.com/stretchr/testify/assert 官方例子:
func TestSomething(t *testing.T) {
// assert equality
assert.Equal(t, 123, 123, "they should be equal")
// assert inequality
assert.NotEqual(t, 123, 456, "they should not be equal")
// assert for nil (good for errors)
assert.Nil(t, object)
// assert for not nil (good when you expect something)
if assert.NotNil(t, object) {
  // now we know that object isn't nil, we are safe to make
  // further assertions without causing any errors
  assert.Equal(t, "Something", object.Value)
```

Golang测试:常用命令总结

常用的命令参数: go test, 重要的flags选项:

- 1. -v: Verbose output: log all tests as they are run. Also print all text from Log and Logf calls even if the test succeeds.
- 2. -cover: Enable coverage analysis.
- 3. -run regexp: Run only those tests and examples matching the regular expression.
- 4. -count n: Run each test and benchmark n times (default 1).
- 5. -parallel n: Allow parallel execution of test functions that call t. Parallel. The value of this flag is the maximum number of tests to run simultaneously;
- 6. -bench regexp: Run only those benchmarks matching a regular expression. To run all benchmarks, use '-bench.' or '-bench=.'.
- 7. -coverprofile cover.out: Write a coverage profile to the file after all tests have passed.
- 8. -cpuprofile cpu.out: Write a CPU profile to the specified file before exiting.
- 9. -memprofile mem.out: Write a memory profile to the file after all tests have passed.
- 10. -mutexprofile mutex.out: Write a mutex contention profile to the specified file
- 11. -blockprofile block.out: Write a goroutine blocking profile to the specified file
- 12. -memprofilerate n: Enable more precise (and expensive) memory profiles by setting runtime. MemProfileRate.

Golang性能调优:

1. GODEBUG:

Go 的 runtime 可以收集程序运行周期内的很多数据。默认都是不启用的,但可手动启用。

- 如果关心垃圾收集,则可以启用 gctrace=1 标志。如: env GODEBUG=gctrace=1 godoc http=:8080
- 内存分配器跟踪:GODEBUG=allocfreetrace=1
- 启用调度器追踪:GODEBUG=schedtrace=1000 (周期,单位 ms,本次设置是每秒一次)
- 可以随意组合追踪器,如: env GODEBUG=gctrace=1,allocfreetrace=1,schedtrace=1000 godoc-http=:8080
- 详细的调度器追踪,可以这样: GODEBUG = schedtrace = 1000, scheddetail = 1。它将会输出每一个 goroutine、工作线程和处理器的详细信息。详细信息在src/pkg/runtime/proc.c中。

Golang性能调优:

2. pprof:

Go runtime 中内置了 pprof 的性能分析功能.

- CPU 性能分析:当 CPU 性能分析启用后, Go runtime 会每 10ms 就暂停一下,记录当前运行的 Go routine 的调用堆栈及相关数据.
- 内存性能分析则是在堆(Heap)分配的时候,记录一下调用堆栈。默认情况下,是每 1000 次分配,取
 样一次,这个数值可以改变。栈(Stack)分配 由于会随时释放,因此不会被内存分析所记录.
- 阻塞性能分析:它所记录的是 goroutine 等待资源所花的时间.阻塞包括:
 - ① 发送、接受无缓冲的 channel;
 - ② 发送给一个满缓冲的 channel,或者从一个空缓冲的 channel 接收;
 - ③ 试图获取已被另一个 go routine 锁定的 sync.Mutex 的锁;
- 性能分析不是没有开销的,记住,一次只分析一种
- 对函数分析,最简单的办法就是使用 testing 包。testing 包内置支持生成 CPU、内存、阻塞的性能分析数据.
- 分析整个应用,则可以使用 runtime/pprof 包,也可以使用: https://github.com/pkg/profile
- http的web服务可使用net/http/pprof分析

Golang性能调优:

3. perf:

对于 Linux, perf 是一个非常好用的工具。由于现在 Go1.7后 已经支持了 Frame Pointer, 所以可以和 -toolexec= 配合来对 Go 应用进行性能分析。.

- go build -toolexec="perf stat" cmd/compile/internal/gc
- 用 perf record 来记录一段性能分析数据,如go build -toolexec="perf record -g -o /tmp/p" cmd/compile/internal/gc; perf report -i /tmp/p

4. 火焰图 (Flame Graph)

X 轴显示的是在该性能指标分析中所占用的资源量,也就是横向越宽,则意味着在该指标中占用的资源越多,Y 轴则是调用栈的深度。

注意:

- ① 左右顺序不重要, X 轴不是按时间顺序发生的, 而是按字母顺序排序的
- ② 虽然很好看,但是颜色深浅没关系,这是随机选取的。
- 火焰图可以来自于很多数据源,包括 pprof 和 perf,在提供了 /debug/pprof 的情况下,可以自 动进行分析处理生成火焰图。

Q&A Thank you very much!