

# 実習 B 通信システム設計演習

三軒家 佑將

1026-26-5817

## 1 目的

アナログ無線受信機の 3 方式、すなわち、ストレート受信機、スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機、同期検波受信機について、National Instruments 社のシミュレーションソフト LabVIEW を用いて受信回路を作成し、特性を解析する。

## 2 方法

### 2.1 LabVIEW の使い方

教科書の例に習い、OOK 信号を出力する回路を作成した。

### 2.2 用いる素子の特性解析

#### 2.2.1 LPF

与えられたファイル (whistler.vi) とホイッスラー音声ファイル (whistler.wav) を用いて、LPF の動作を確認した。

また、与えられたファイル (chirp.vi) を用いて、LPF による劣化量  $\epsilon$  が最小になるようなカットオフ周波数を数値的に求めた。ここで、劣化量  $\epsilon$  は、

$$\epsilon = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (S_{org} - S_{rec})^2}{N \overline{S_{org}^2}}}$$

によって定めた。

#### 2.2.2 Amp

Amp ブロックに Sin 波を入力し、出力波形を観察した。また、Dist ブロックにより歪み率を測定して、増幅度による波形劣化の様子を調べた。

## 2.3 アナログ信号受信時の特性解析

### 2.3.1 アナログ送信波の構成

異なる搬送波周波数の 3 つの AM 変調波と、適当な最大雑音振幅をもつガウス雑音を足し合わせ、アナログ送信波を構成した。3 つの AM 変調波のパラメーターは以下の通りとした。

#### 所望波

搬送波周波数 1400kHz

変調周波数 1000Hz

変調度 40%

#### 妨害波 1

搬送波周波数 1350kHz

変調周波数 1100Hz

変調度 40%

#### 妨害波 2

搬送波周波数 1450kHz

変調周波数 900Hz

変調度 40%

また、この送信波回路と BPF、Amp を用いて、高周波増幅を行ない、BPF の Q 値によって、妨害波の抑圧度  $\alpha$  がどう変化するかを調べた。ここで、妨害度  $\alpha$  は、

$$\alpha = P_D - \max(P_{I1}, P_{I2}) \quad (1)$$

によって定めた。ただし、 $P_D$  は所望波の出力 (dB) を、 $P_{I1}, P_{I2}$  はそれぞれ妨害波 1,2 の出力 (dB) を表している。

### 2.3.2 受信機の作成

教科書を参考に、ストレート受信機、スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機、同期検波受信機の回路を作成した。

### 2.3.3 受信機の実験

ストレート受信機とスーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機にて、信号の受信を行い、さらに Dist ブロックを用いて各受信機のひずみ率を計算した。

ただし、受信時のパラメーターは以下のようである。

#### ストレート受信機

LPF のカットオフ周波数 1000Hz

BPF の Q 100

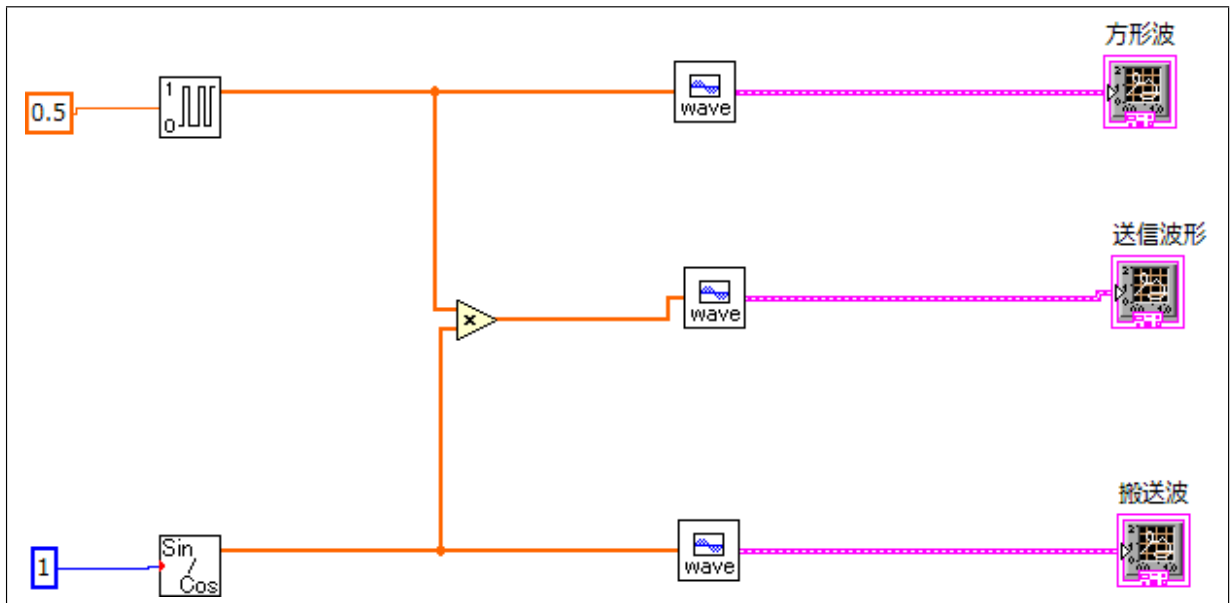


図1 OOK 信号出力回路

BPF の中心周波数 1400kHz

スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機

1 段目の BPF の Q 100

1 段目の BPF の中心周波数 1400kHz

2 段目の BPF の Q 100

2 段目の BPF の中心周波数 (中間周波数) 450kHz

LPF のカットオフ周波数 1500Hz

また、ストレート受信機の実験時のみ、誤って送信波に含まれるホワイトノイズの最大振幅を 1 とした (スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機の場合は最大振幅 0 とした)。

## 2.4 デジタル信号受信時の特性解析

### 2.4.1 デジタル送信波の構成

### 2.4.2 ストレート受信機の実験時の特性

### 2.4.3 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機の実験時の特性

### 2.4.4 同期検波受信機の実験時の特性

## 3 結果

### 3.1 LabVIEW の使い方

図1 のように回路を作成した。

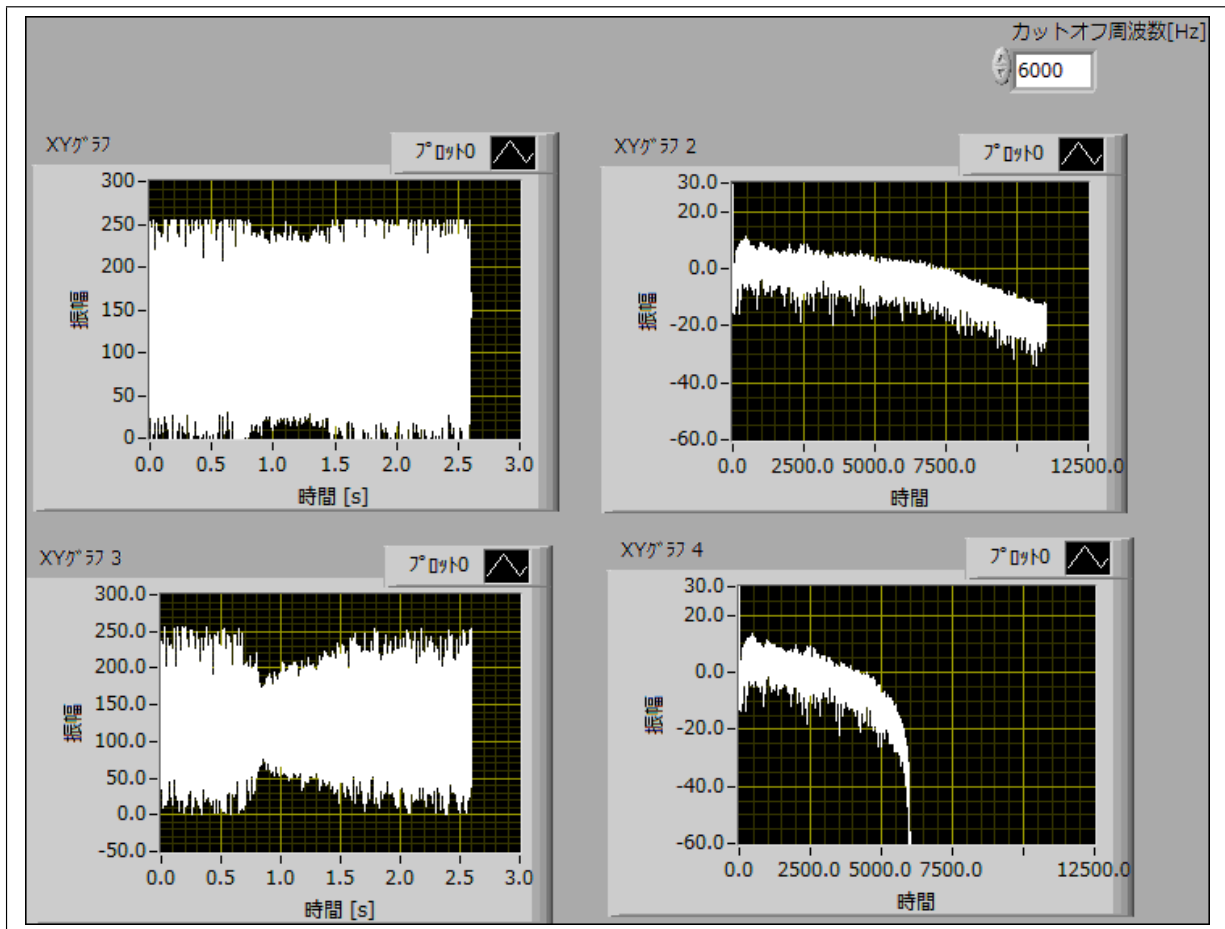


図2 LPF の動作

## 3.2 用いる素子の特性解析

### 3.2.1 LPF

LPF を用いてホイッスラー音声ファイルを加工したときの、音声波形と周波数スペクトルをグラフにしたのが図2である。また、LPF を用いて雑音の入った疑似ホイッスラー音声ファイルを加工したときの、音声波形と周波数スペクトルをグラフにしたのが図3である。

これらの図において、左の2つの図が音声波形であり、右の2つの図が周波数スペクトルである。また、上の2つの図がLPFの加工の前の音声についてのグラフであり、下の2つの図がLPFによる加工の後の音声についてのグラフである。

図2の周波数スペクトルを表す2つの図から、LPFによりカットオフ周波数(6000Hz)より大きい周波数成分がカットされている事がわかる。

劣化量 $\epsilon$ が最小になるカットオフ周波数 $f_c$ を探索したところ、図3のとおり、 $f_c = 9000(Hz)$ 周辺にて劣化量が最小( $\epsilon = 5.75$ )となった。

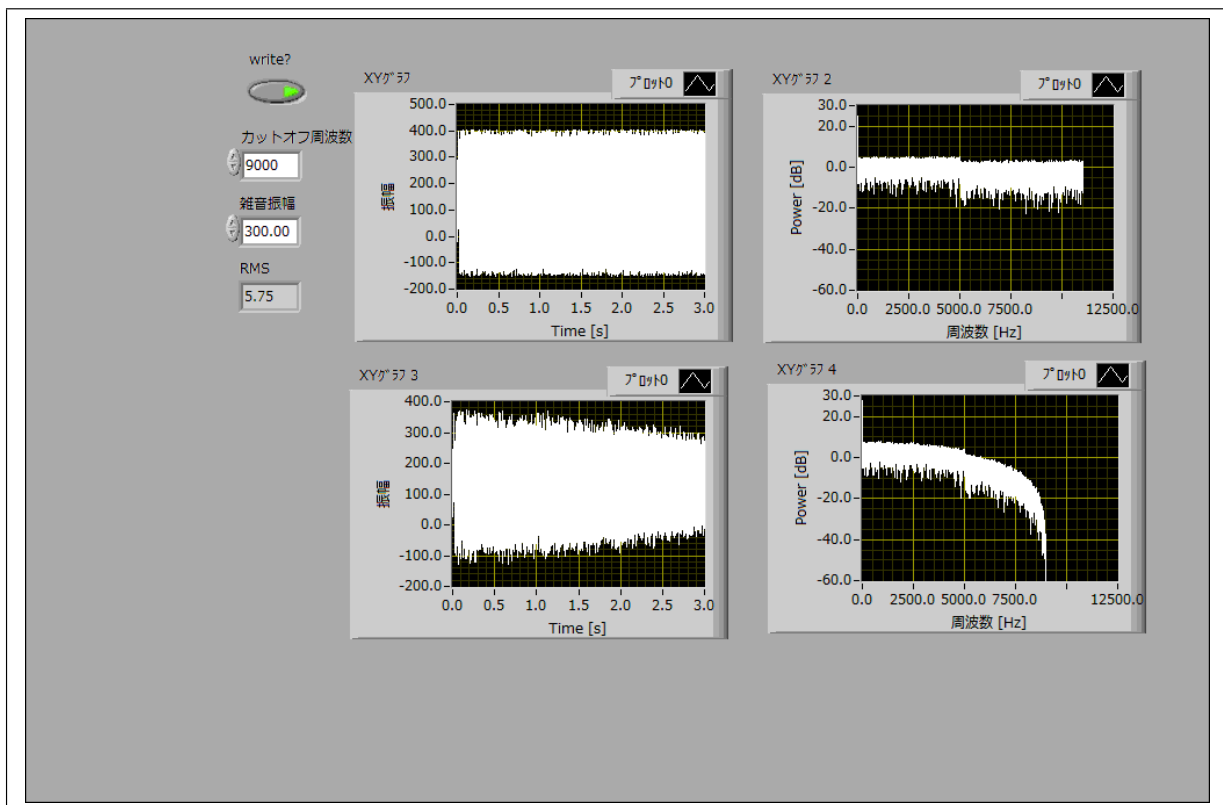


図3 LPFによる劣化

### 3.2.2 Amp

実験のミスにより、データが保存されていなかった。

## 3.3 アナログ信号受信時の特性解析

### 3.3.1 アナログ送信波の構成

Q 値	Pd(dB)	PI1(dB)	PI2(dB)	$\alpha$ (dB)
10	0.054	0.027	0.027	0.027
50	0.116	0	0	0.116
100	0.116	0	0	0.116

表1 Q 値ごとの妨害度

図4が、作成した回路である。この回路図の前段がアナログ送信機の回路であり、後段が高周波増幅回路である。

また、表1は、BPFのQ値と、その時の妨害波の抑圧度である。これを見ると、Q値が大きく

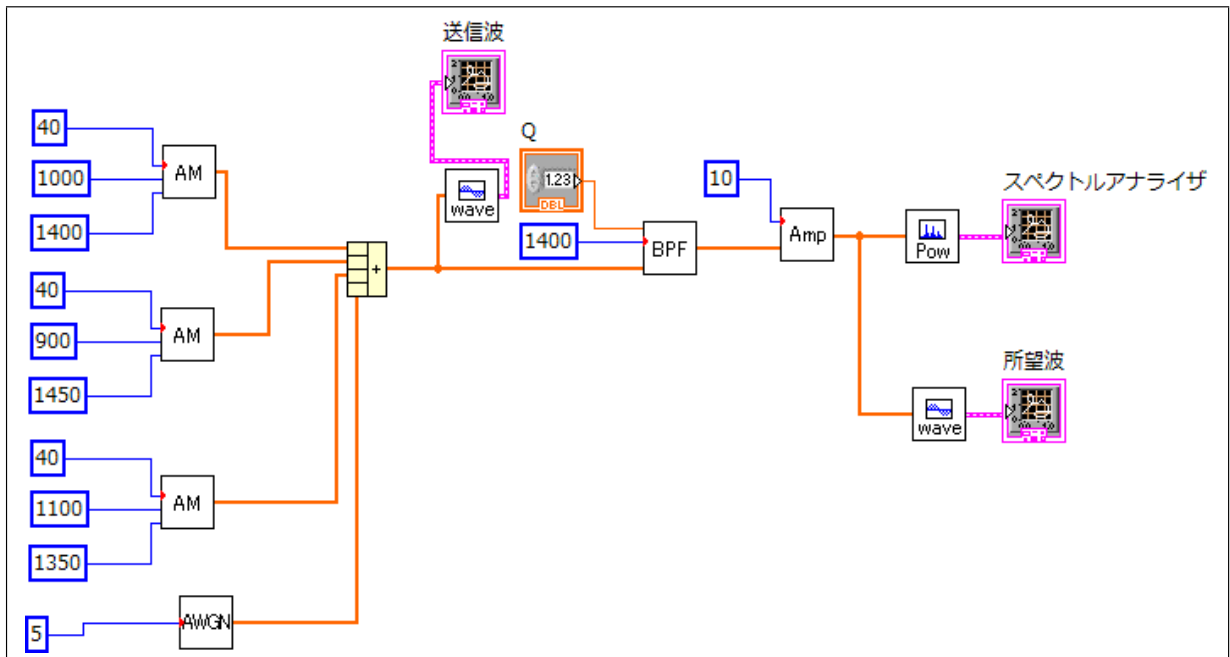


図4 アナログ送信機と高周波増幅回路

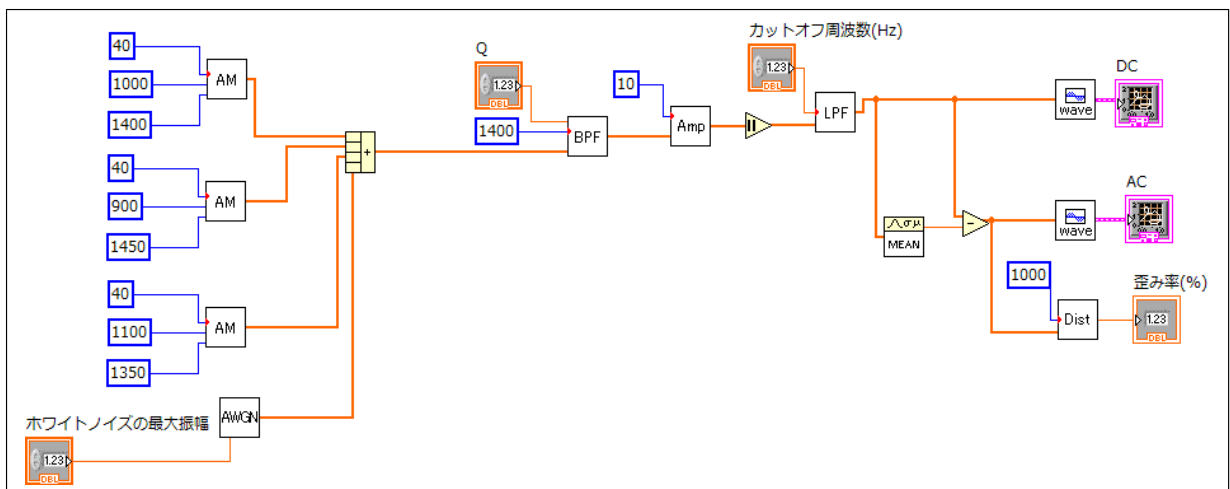


図5 ストレート受信機

なると抑圧度が大きくなる事がわかる。

### 3.3.2 受信機の作成

図5、図6、図7がそれぞれ、ストレート受信機、スーパーヘテロダイン2乗検波受信機、同期検波受信機の回路図である。

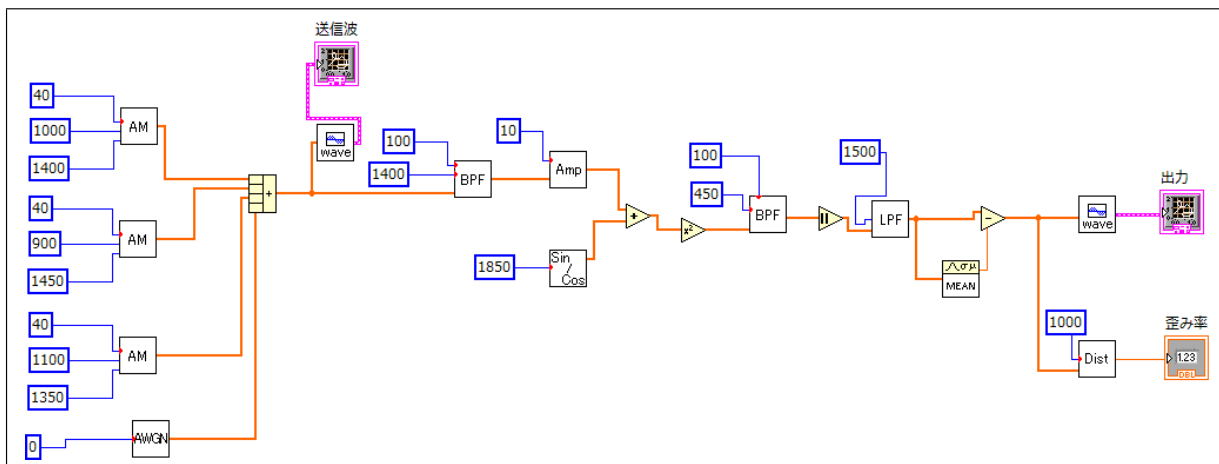


図 6 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機

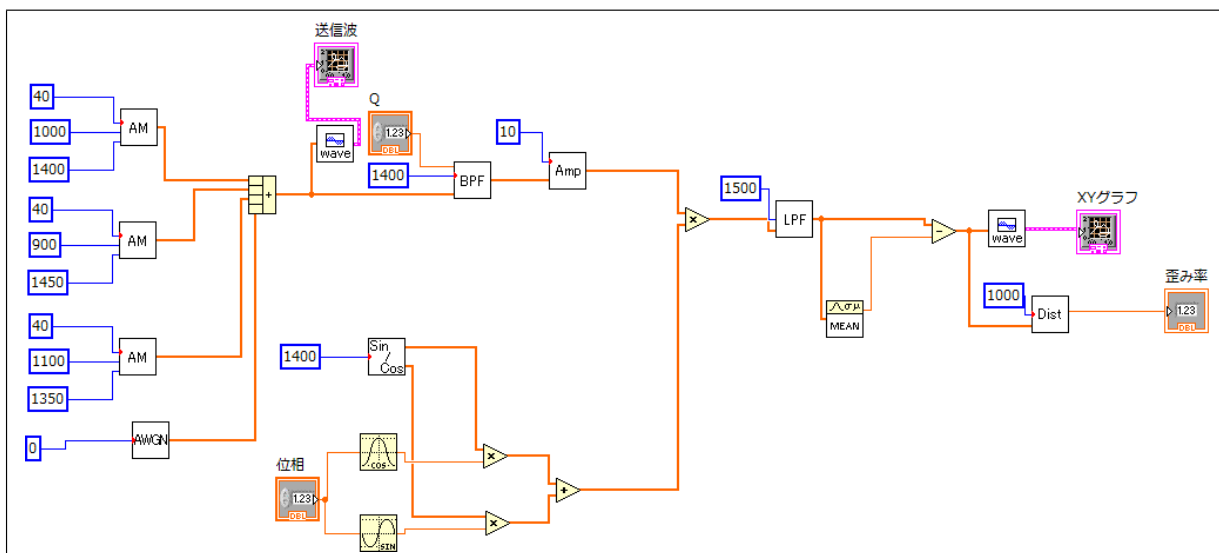


図 7 同期検波受信機

### 3.3.3 受信機の特徴

図 8、図 9 がそれぞれ、ストレート受信機、スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機によって復号された信号の波形である。また、歪み率はそれぞれ、0.087% と 0.356% となった。

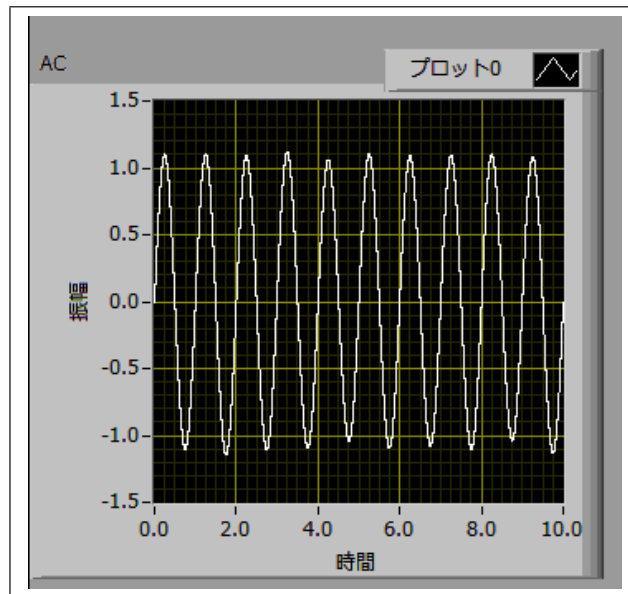


図 8 ストレート受信機の受信波形

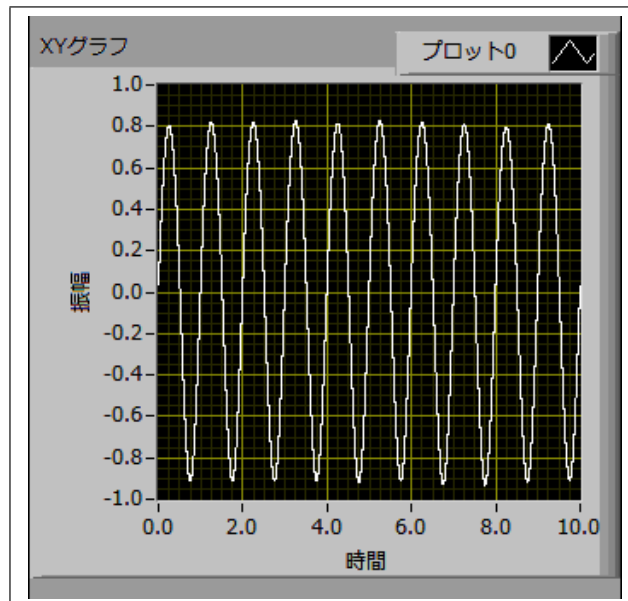


図 9 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機の受信波形

### 3.4 デジタル信号受信時の特性解析

#### 3.4.1 デジタル送信波の構成

#### 3.4.2 ストレート受信機の特徴

#### 3.4.3 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機の特徴

#### 3.4.4 同期検波受信機の特徴

## 4 考察

### 4.1 課題 5

式 (1) の、抑圧度としての妥当性を検討する。



まず、抑圧度  $\alpha$  を、所望波の出力  $A_D$  と、妨害波の出力  $A_I$  を用いて、

$$\alpha = 10 \log \left( \frac{A_D}{A_I} \right)$$

で定義する。ところで、パワースペクトルの値（所望波  $P_D$ 、妨害波  $P_I$ ）は、LabVIEW が表示するグラフ上ではデシベル単位で表示されているため、

$$\begin{aligned} P_D - P_I &= 10 \log \left( \frac{A_D}{A_0} \right) - 10 \log \left( \frac{A_I}{A_0} \right) \\ &= 10 \log \left( \frac{A_D}{A_I} \right) \end{aligned}$$

である。ただし、 $A_0$  は、デシベルの基準値である。これより、

$$\alpha = P_D - P_I$$

となる。ところで、実験の設定では、妨害波が2つある。実際にはどちらもほとんど同じ値を示したため、式 (1) では適当に、2つの妨害波のうち、より大きい値を示したものを  $P_I$  として採用するようにした。

## 4.2 課題 6

二段目の BPF に入力される信号の式は、次のようになる。

$$\begin{aligned} (A(1 + m \sin(\omega)) \sin(\omega_1) + \sin(\omega + \omega_m))^2 &= \frac{1}{8} (A^2 m^2 \cos(2\omega - 2\omega_1) + A^2 m^2 \cos(2\omega + 2\omega_1) \\ &\quad - 4A^2 m \sin(\omega - 2\omega_1) - 4A^2 m \sin(\omega + 2\omega_1) \dots (\text{略})) \end{aligned}$$

ただし、

$$\begin{aligned} \omega &= 2\pi t \times \text{搬送波周波数} \\ \omega_1 &= 2\pi t \times \text{信号周波数} \\ \omega_m &= 2\pi t \times \text{中間周波数} \end{aligned}$$

である。この式から、 $\omega_m$  周辺の周波数の項のみを取り出すと、

$$-\frac{1}{2} A \sin(\omega_m - \omega_1) + \frac{1}{2} A \sin(\omega_1 + \omega_m) = A \cos(\omega_m) \sin(\omega_1)$$

となる。これをストレート受信機と同様に検波することにより、 $\sin(2\pi f_1 t)$  の信号が取り出せる。

## 4.3 課題 7

LPF に入力される信号の式は次のようになる。

$$\begin{aligned} (1 + m \sin(\omega_1)) \sin(\omega) \sin(\omega + \phi) &= \frac{1}{4} (A m \sin(\omega_1 - \phi) + A m \sin(\omega_1 + \phi) - A m \sin(-2\omega + \omega_1 - \phi) \\ &\quad - A m \sin(2\omega + \omega_1 + \phi) - 2A \cos(2\omega + \phi) + 2A \cos(\phi)) \end{aligned}$$

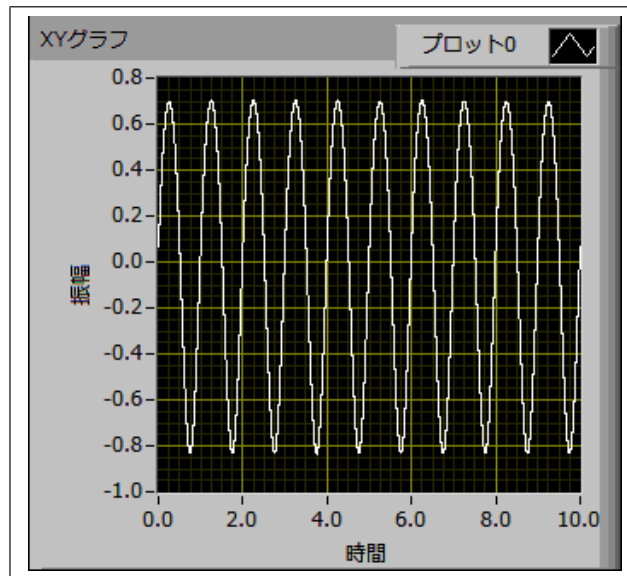


図 10  $\phi = 0$  のときの波形

ただし、

$$\omega = 2\pi t \times \text{搬送波周波数}$$

$$\omega_1 = 2\pi t \times \text{信号周波数}$$

$$\phi = \text{掛け合わせる正弦波の位相}$$

である。

この信号から、低周波成分のみを取り出すと、

$$\frac{1}{4}(Am \sin(\omega_1 - \phi) + Am \sin(\omega_1 + \phi) + 2A \cos(\phi)) = \frac{1}{2}Am \sin(\omega_1) \cos(\phi) + \frac{1}{2}A \cos(\phi)$$

となる。 $\phi = 0$  のとき、この信号の直流成分を除くことで、 $\frac{1}{2}Am \sin(\omega_1)$  が得られる。

また、 $\phi \neq 0$  のとき、得られる信号は  $\frac{1}{2}Am \sin(\omega_1) \cos(\phi)$  となるため、信号の出力が  $\cos(\phi)$  倍されることになる。

実際に位相  $\phi$  の値を変化させると、図 10～図 13 のように、 $\cos(\phi)$  に従って振幅が変化していることがわかる。

#### 4.4 課題 8

まず、各受信機の BPF の Q 値および LPF のカットオフ周波数、中間周波数の、選択度への寄与を検討する。

ストレート受信機については、BPF の Q 値の寄与が大きい。これは、選択を行っている素子が BPF のみだからである。LPF は、選択された信号から、低周波成分を抜き出すのに使われているだけである。

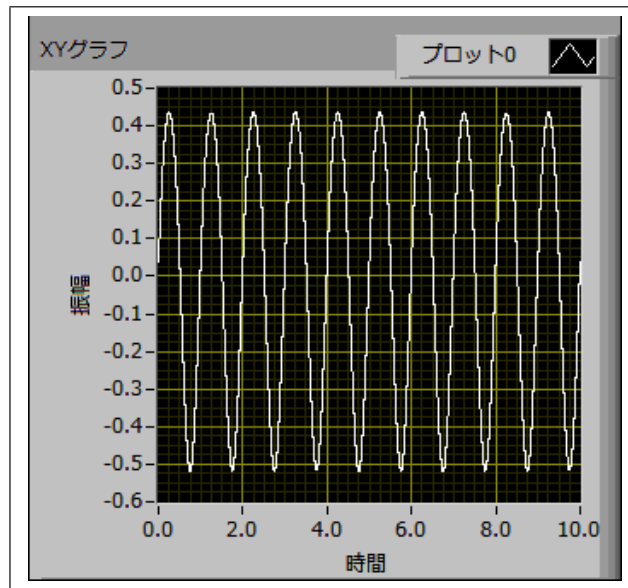


図 11  $\phi = 0.9$  のときの波形

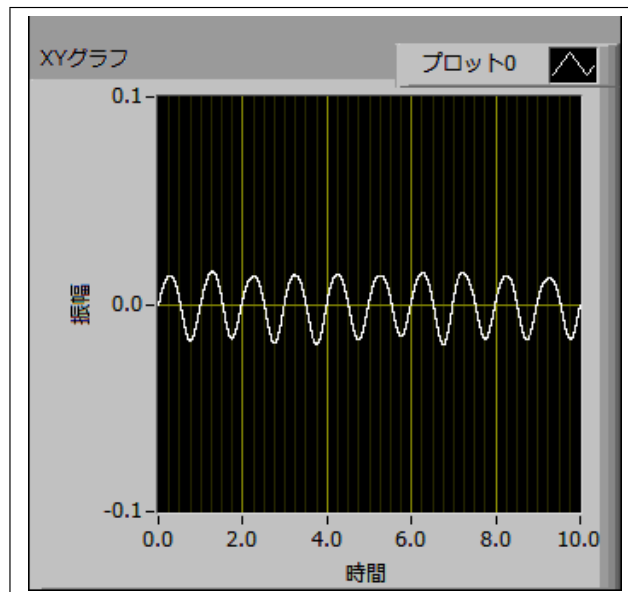


図 12  $\phi = 1.5$  のときの波形

スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機については、後段の BPF の  $Q$  値の寄与が大きい。これは、選択を行っているのが後段の BPF だからである。前段の BPF は無くても動くが、これがないと Amp への入力が大きくなり、Amp での歪みが大きくなってしまう。LPF については、ストレート受信機と同様である。また、中間周波数については、小さくしたほうが同じ  $Q$  値の BPF を使ったとしても高い選択度を実現できるため、これも重要である。

同期検波受信機については、BPF の  $Q$  値はほとんど寄与しない。これは、選択に使われているのは BPF ではなく、受信波に掛けられる正弦波の周波数だからである。また、LPF のカットオフ

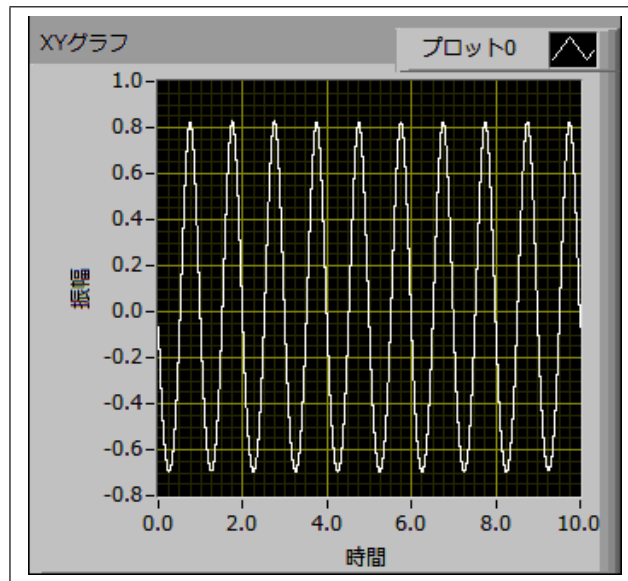


図 13  $\phi = 3$  のときの波形

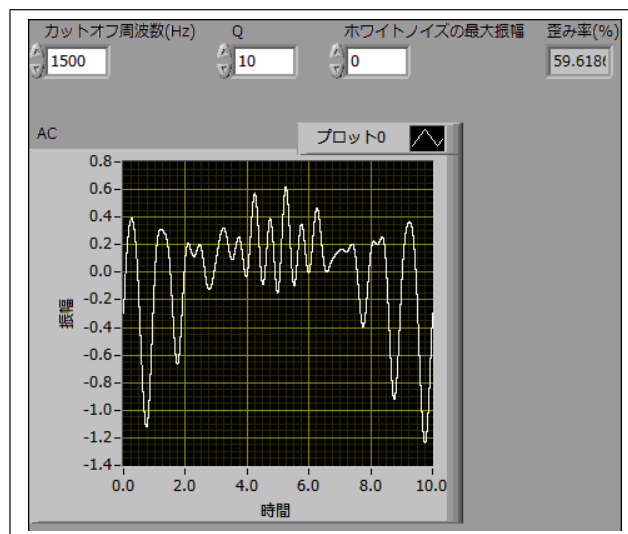


図 14 ストレート受信機 ( $Q = 10$ )

周波数は、取り出したい信号の周波数より大きければ、ほとんど寄与しない。

以上のことから、ストレート受信機については BPF が、スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機については後段の BPF が最も支配的なフィルタであると考えられる。同期検波受信機については、どのフィルタも選択度に対しては支配的でないと考えられる。

実際に、BPF の  $Q$  値を変えて、歪み率を計算した結果が図 14～図 20 である。図には示していないが、LPF の値は歪み率には寄与しなかった。

図 14～図 16 を見るとわかるように、ストレート受信機においては、BPF の  $Q$  値が強く歪み値に寄与している。また、図 17～図 19 を見るとわかるように、 $Q_2$  が低いときに顕著に歪み率が低

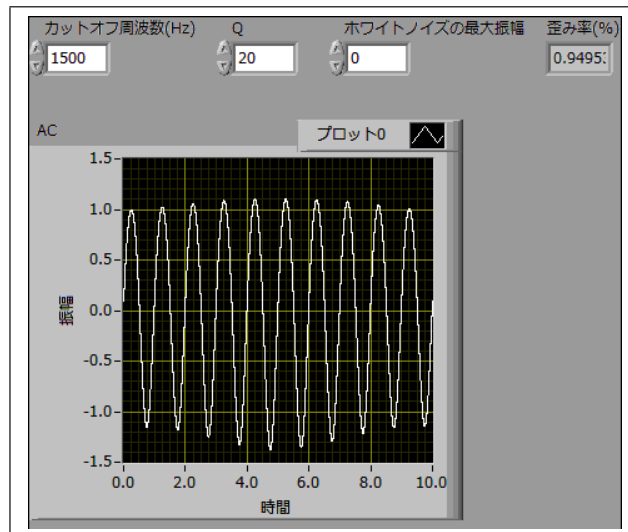


図 15 ストレート受信機 ( $Q = 20$ )

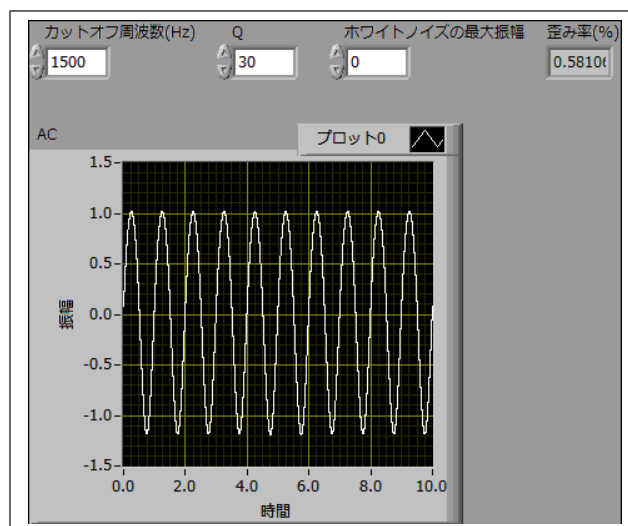


図 16 ストレート受信機 ( $Q = 30$ )

下することから、スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機においては、後段のほうが大きく歪み率に寄与していることがわかる ( $Q_1, Q_2$  はそれぞれ、前段の BPF と後段の BPF の  $Q$  値である)。また、図 20 を見るとわかるように、低い  $Q$  値においても低い歪み率であることから、同期検波受信機においては、BPF の  $Q$  値は歪み率に寄与しないことがわかる。

#### 4.5 課題 9

3 つの受信方式について、増幅率の変化による歪み率の変化と、雑音振幅の変化による歪み率の変化を調べた (表 2、表 3)。これを見ると、増幅率の変化に対してはストレート方式が一番耐久力が高く、雑音振幅の変化に対しては同期検波方式が一番耐久力が高いことがわかる。

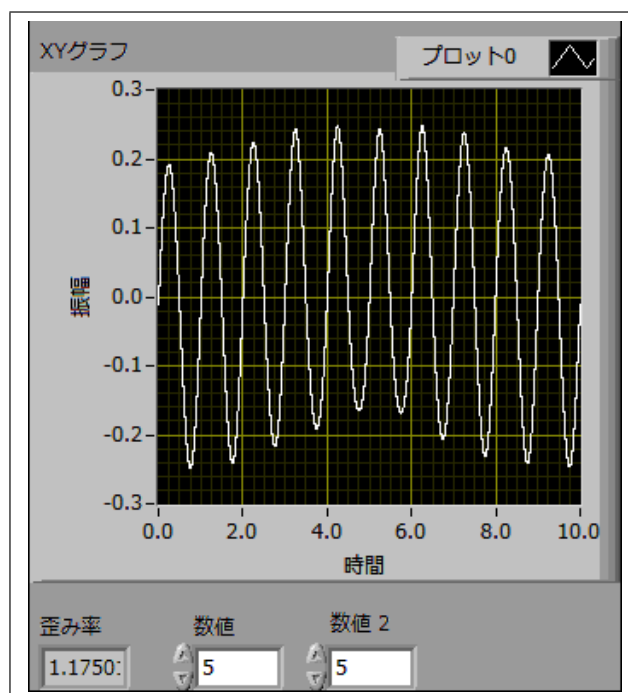


図 17 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機 ( $Q_1 = 5, Q_2 = 5$ )

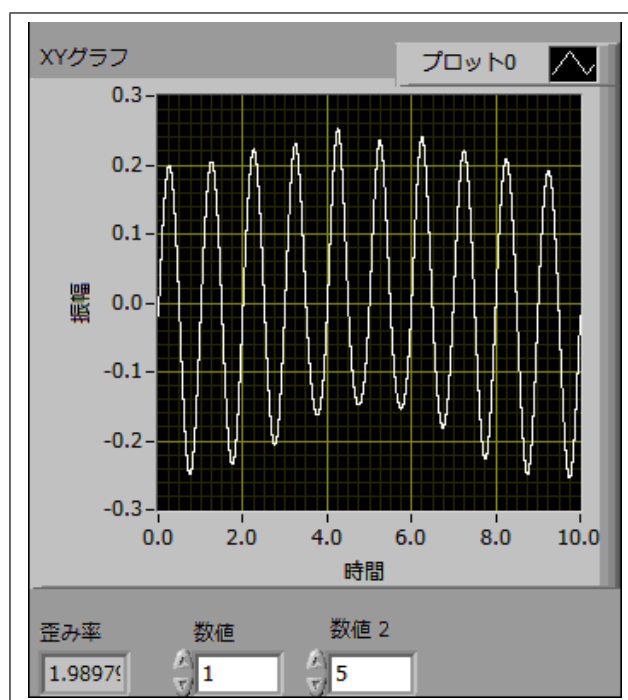


図 18 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機 ( $Q_1 = 1, Q_2 = 5$ )

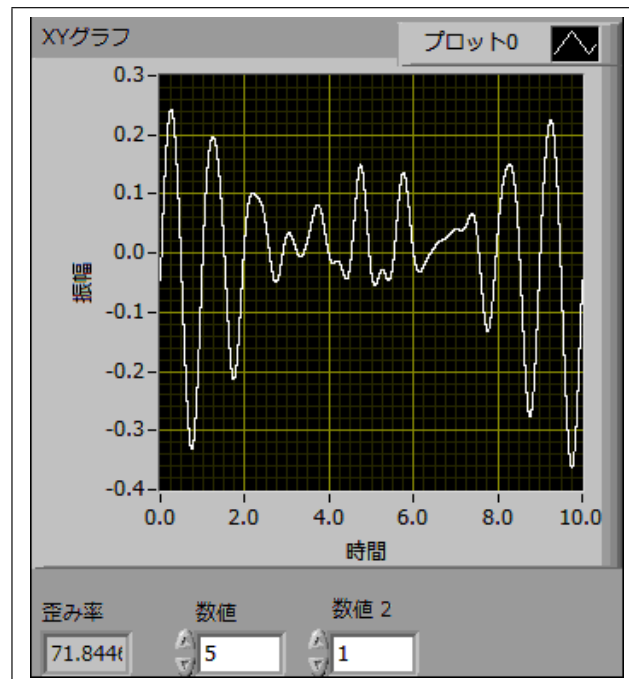


図 19 スーパーヘテロダイン 2 乗検波受信機 ( $Q_1 = 5, Q_2 = 1$ )

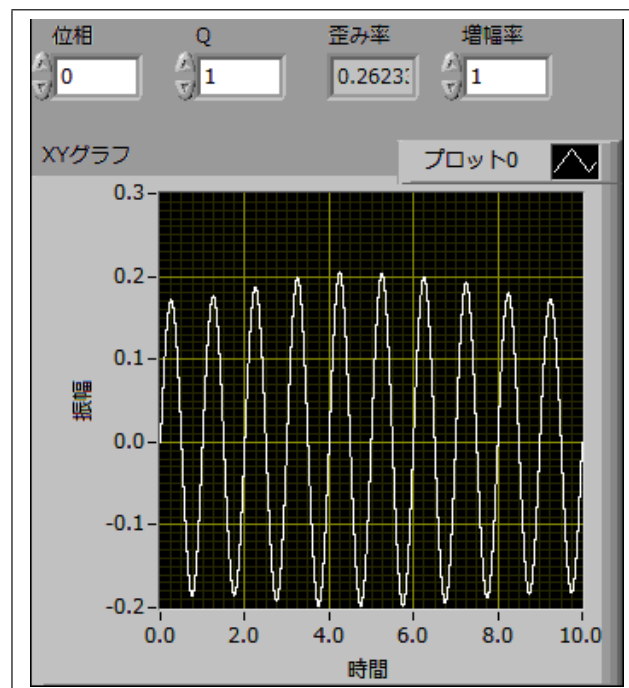


図 20 同期検波受信機 ( $Q = 1$ )

方式	増幅率=1	増幅率=5	増幅率=10	増幅率=50	増幅率=100
ストレート	0.009	0.154	0.586	1.667	1.978
スーパーヘテロダイン	0.127	6.163	11.426	53.872	57.307
同期検波	0.077	6.423	15.538	30.226	32.887

表 2 増幅率の変化による歪み率の変化

方式	最大振幅=0	最大振幅=1	最大振幅=10	最大振幅=100
ストレート	0.583	0.664	8.644	93.273
スーパーヘテロダイン	0.130	0.272	7.403	99.257
同期検波	0.075	0.143	4.599	64.878

表 3 雑音振幅の変化による歪み率の変化