Содержание

	Вве	едение				4
	1	Постановк	а задач	и		5
	2	Описание	исполь	зуем	ого алгоритма деления	6
	3				ствия необходимости в норма.	
	час	тного				8
	4	Численные	е приме	ры		9
					ения исключительных ситуаций.	
					озникновением ПРС порядков	
	4.4	Операция	делени	ясво	эзникновением истинной ПМР	11
		•			озникновением устранимой време	
		•			озникновением неустранимой вре	
		•			ной схемы операционной час	
			-		ропераций и логических условий	-
	_			_	автомата	
					ого автомата	
			-		омительные сигналы	
	6	•			пьной граф-схемы алгоритма	
		•	-		ой граф-схемы алгоритма	
	8	•			автоматов моделей Мили и	
		-	-	-	ляющего автомата	
	9		_	_	них состояний для модели Мили.	
		_	_	_	них состояний для модели Мили і них состояний для модели Мили і	
		_	_	_	них состояний для модели Мили і них состояний для модели Мили і	
		-	•	-		
		-	•	-	них состояний для модели Мили в	
	10	кодирован	нис вну	грені	них состояний для модели Мура.	50
					ТПЖА 09.03	01 066
!		№ докум.	Подп.	Дата	111/10/100	
	раб. рв.	Рзаев А. Э. Исупов К. С.			Синтез	Лит. Лист Листов 2 67
_	, <u>.</u>	riogrido IV. O.			микропрограммного	Кафедра ЭВМ
					управляющего автомата	Группа ИВТ-21

Инв. №

Подп. и дата

10.1	Кодирование	внутренних	состояний	для	модели	Mypa	на
D-триг	ггерах					•••••	50
11 По	строение схемы	управляющег	о микропрогр	раммно	ого автома	та	57
Заклю	чение					•••••	58
Переч	ень сокращений					•••••	59
Прило	жение А (справ	очное)				•••••	60
Прило	жение Б (обязат	ельное)				•••••	61
Прило	жение В (обязат	тельное)				•••••	62
Прило	жение Г (обязат	ельное)				•••••	63
Прило	жение Д (обязат	тельное)				•••••	64
Прило	жение Е (обязат	сельное)				•••••	66
Прило	жение Ж (обяза	тельное)				•••••	67

Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и да

Изм Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 09.03.01.066

Введение

С каждым годом объемы вычислений возрастают и их все сложнее обрабатывать вручную, поэтому ведутся работы по созданию и применению различных автоматизированных систем для обработки информации. Такие автоматы реализуются в виде самостоятельных устройств или в виде блоков, входящих в системы управления и системы обработки информации. При этом работа ведется с математическими моделями, предназначенными для приближенного отображения физических моделей.

Основной целью данного курсового проекта является получение навыков синтеза управляющего микропрограммного автомата (МПА) с жесткой логикой на основе разработки машинных алгоритмов одной из заданных арифметических операций. Основным требованием является минимизация аппаратурных затрат как управляющего, так и операционного автомата при приемлемом быстродействии.

Подп. и дата	
Инв. №	
Взам. инв.	
Подп. и дата	
δN	

№ докум.

Подп.

1 Постановка задачи

Синтезировать микропрограммный автомат, управляющий выполнением деления чисел в двоичной системе счисления с плавающей запятой в прямом коде с порядками первым способом с восстановлением остатков с использованием дополнительного кода при вычитании мантисс, в основном логическом базисе.

Подп. и дата		
Инв. №		
Взам. инв.		
Подп. и дата		
Инв. №	ТПЖА 09.03.01.066 Изм Лист № докум. Подп. Дата	Лист 5

- 1) Проверить делитель на равенство нулю: если равен нулю, операцию деления следует прекратить, т.к. возникла исключительная ситуация деления на нуль
- 2) Проверить делимое на равенство нулю: если равно нулю, операцию деления следует прекратить, т.к. результат будет также равным нулю
- 3) Определить порядок частного вычитанием порядка делителя из порядка делимого
 - 4) Обработать нештатные случаи:
- В результате вычитания порядков в знаковом разряде единица, но отсутствует единица переноса, прекратить операцию деления, т. к. произошло ПРС порядка результата
- В результате вычитания порядков в знаковом разряде нуль, но присутствует единица переноса, прекратить операцию деления, ситуация ПМР, выдать нуль
- В результате вычитания порядков в знаковом разряде единица,
 присутствует единица переноса, остальные разряды заполнены нулями,
 ситуация временной ПМР
- 5) Определить знак частного сложением по модулю 2 знаковых разрядов делимого и делителя. Далее использовать модули операндов
- 6) Вычесть из мантиссы делимого мантиссу делителя путем сложения в дополнительном коде
 - 7) Обработать следующие случаи:
 - 7.1) Если остаток положительный:
 - Если после увеличения порядка возникло ПРС, то операцию деления прекратить: неустранимое ПРС мантисс

Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Изм Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 09.03.01.066

- 7.2) Если остаток отрицательный:
- Если порядок частного на единицу меньше минимально возможного, то операцию деления прекратить и выдать в качестве ответа нуль
- Иначе в младший разряд мантиссы частного занести «0» и восстановить остаток, прибавив к нему делитель, перейти к п. 8
- 8) Выполнить сдвиги: частного на один разряд влево и остатка на один разряд влево
 - 9) Выполнить цикл деления п раз по следующим правилам:
 - 9.1) Найти разность мантисс делимого (остатка) и делителя
 - 9.2) Проанализировать знак полученного остатка:
 - Если остаток положителен, в частное занести «1»
 - Если остаток отрицателен, в частное занести «0»
 - 9.3) Восстановить отрицательный остаток, сложив его с делителем
 - 9.4) Выполнить сдвиги частного и остатка на один разряд влево
 - 10) Присвоить знак, определенный в п. 5 алгоритма

Изм. Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв.

ТПЖА 09.03.01.066

В операциях над числами с плавающей запятой в прямом коде с порядками мантиссы могут принимать значения в полуинтервале [0.5; 1) и ноль. Далее в качестве делимого и делителя будут использоваться их мантиссы. Если один из операндов равен нулю, то такие ситуации обрабатываются отдельно, иначе (значения операндов находятся в полуинтервале [0.5; 1)) необходимо рассмотреть случаи, когда делимое меньше делителя и делимое больше либо равно делителю.

Если делимое меньше делителя, то их частное будет меньше единицы, но не меньше 0.5, т. к. делитель не может превосходить делимое более, чем в два раза, иначе оно бы находилось в полуинтервале [1; 2). Поэтому частное будет принимать значения в том же диапазоне, что и делимое и делитель.

Если делимое не меньше делителя, то их частное будет не меньше единицы, но меньше двух, т. к. делимое не может превосходить делимое более, чем в два раза, иначе оно бы находилось в полуинтервале [1; 2). В таком случае, следуя алгоритму, необходимо уменьшить делимое в два раза (сдвиг на один разряд вправо). Но это также приведет к уменьшению частного в два раза. Следовательно, частное будет принимать значения из полуинтервала [0.5; 1), т. е. такие же, что и делимое и делитель.

Из этого следует, что мантисса частного после выполнения основного цикла деления будет уже нормализована.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

ТПЖА 09.03.01.066

4 Численные примеры

4.1 Пример без возникновения исключительных ситуаций

Делимое: $52_{10} = 110100_2 = 0.1101000 * 2^6$

Делитель: $-56_{10} = -111000_2 = -0.1110000 * 2^6$

Знак частного: $0 \oplus 1 = 1$

Порядок частного:

00.110

11.010

00.000 = 0

Деление мантисс операндов представлено в таблице 1.

Таблица 1 – Деление мантисс операндов

Частное	Делимое (остатки)	Пояснения
0.0000000	0.1101000	Вычитание
	1.0010000	
0.000000 <u>0</u>	1.1111000	1 остаток, ПРС нет
	0.1110000	Восстановление
	0.1101000	Сдвиги
0.00000 <u>01</u>	1.1010000	Вычитание
	1.0010000	
	0.1100000	2 остаток, сдвиги
0.0000 <u>011</u>	1.1000000	Вычитание
	<u>1.0010000</u>	
	0.1010000	3 остаток, сдвиги
0.000 <u>0111</u>	1.0100000	Вычитание
	<u>1.0010000</u>	
	0.0110000	4 остаток, сдвиги
0.00 <u>01110</u>	0.1100000	Вычитание
	1.0010000	
	1.1110000	5 остаток
	1.1110000	Восстановление
	<u>0.1110000</u>	
	0.1100000	Сдвиги
0. <u>0011101</u>	1.1000000	Вычитание
	<u>1.0010000</u>	
	0.1010000	6 остаток, сдвиги

Инв. №

Продолжение таблицы 1

0. <u>0111011</u>	1.0100000	Вычитание
	1.0010000	_
	0.0110000	7 остаток, сдвиги
0. <u>1110110</u>		Результат

Полученный результат: -0.1110110 $_2$ * 2^0 = -0.1110110 $_2$ = -0.921875

Искомый результат: $\frac{52}{-56} = -0.928571$

Абсолютная погрешность: |-0.921875 - (-0.928571)| = 0.006696

Относительная погрешность: $\left| \frac{-0.921875 - (-0.928571)}{-0.928571} \right| * 100\% = 0.721\%$

4.2 Операция деления с возникновением ПРС порядков

Делимое: $64_{10} = 1000000_2 = 0.10000000 * 2^7$

Делитель: $0.078125_{10} = 0.000101_2 = 0.1010000 * 2^{-3}$

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного:

00.111

00.011

01.010 (возникло ПРС)

Прекращение операции деления с выдачей сигнала о ПРС.

4.3 Операция деления с возникновением истинной ПРС при денормализации делимого

Делимое: $15_{10} = 00011111_2 = 0.1111000 * 2^4$

Делитель: $0.078125_{10} = 0.000101_2 = 0.1010000 * 2^{-3}$

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

ТПЖА 09.03.01.066

Порядок частного:

$$00.100 \\ \underline{00.011} \\ 00.111 = 7_{10}$$

Деление мантисс операндов представлено в таблице 2.

Таблица 2 – Деление мантисс операндов

Частное	Делимое (остатки)	Пояснения
0.0000000	0.1111000 1.0110000 0.0101000	Вычитание Результат положительный, сдвигаем делимое вправо и увеличиваем порядок результата на единицу.

Необходимо денормализовать мантиссу делимого и увеличить порядок результата на единицу.

Порядок результата:

00.111 00.001 01.000 (возникло ПРС)

Прекращение операции деления с выдачей сигнала о ПРС.

4.4 Операция деления с возникновением истинной ПМР.

Делимое: $0.03125_{10} = 0.00001_2 = 0.1000000 * 2^{-4}$

Делитель: $20_{10} = 010100_2 = 0.1010000 * 2^5$

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного:

11.100 11.011

10.111 (возникла истинная ПМР)

Полученный результат деления: 0.

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
	Изм	Изм Лист	Изм Лист № докум.	Изм Лист № докум. Подп.

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

Искомый результат: $\frac{0.03125}{20} = 0.0015625$

Абсолютная погрешность: |0 - 0.0015625| = 0.0015625

4.5 Операция деления с возникновением устранимой временной ПМР

Делимое: $0.09375_{10} = 0.00011_2 = 0.1100000 * 2^{-3}$

Делитель: $20_{10} = 010100_2 = 0.1010000 * 2^5$

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного:

11.101

11.011

11.000 = -8 (временная ПМР)

Деление мантисс операндов представлено в таблице 3.

Таблица 3 – Деление мантисс операндов

Частное	Делимое (остатки)	Пояснения
0.0000000	0.1100000	Вычитание
	1.0110000	
0.0000000	0.0010000	Положительный первый остаток.
	0.1010000	Увеличить порядок частного на 1,
	0.1100000	восстановить и сдвинуть делимое вправо
0.000000 <u>0</u>	0.0110000	Вычитание
	1.0110000	
	1.1100000	1 остаток
	1.1100000	Восстановление
	0.1010000	
	0.0110000	Сдвиги
0.00000 <u>01</u>	0.1100000	Вычитание
	<u>1.0110000</u>	
	0.0010000	2 остаток, сдвиги
0.0000 <u>010</u>	0.0100000	Вычитание
	<u>1.0110000</u>	
	1.1010000	3 остаток
	1.1010000	Восстановление
	<u>0.1010000</u>	
	0.0100000	Сдвиги

Изм. Лист № докум. Подп. Дата

Инв. №

ТПЖА 09.03.01.066

0.000 <u>0100</u>	0.1000000	Вычитание
	1.0110000	
	1.1110000	4 остаток
	1.1110000	Восстановление
	0.1010000	
	0.1000000	Сдвиги
0.00 <u>01001</u>	1.0000000	Вычитание
	<u>1.0110000</u>	
	0.0110000	5 остаток, сдвиги
0.0 <u>010011</u>	0.1100000	Вычитание
	1.0110000	
	0.0010000	6 остаток, сдвиги
0.0100110	0.0100000	Вычитание
	1.0110000	
	1.1010000	7 остаток
	1.1010000	Восстановление
	0.1010000	
	0.0100000	Сдвиги
0. <u>1001100</u>		Результат

Полученный результат: $0.1001100_2 * 2^{-7} = 0.0046386$

Искомый результат: $\frac{0.09375}{20} = 0.0046875$

Абсолютная погрешность: $|0.0046386 - 0.0046875| = 4.89 * 10^{-5}$

Относительная погрешность: $\left| \frac{0.0046386 - 0.0046875}{0.0046875} \right| * 100\% = 1.043\%$

4.6 Операция деления с возникновением неустранимой временной

Делимое: $0.078125_{10} = 0.000101_2 = 0.1010000 * 2^{-3}$

Делитель: $28_{10} = 011100_2 = 0.1110000 * 2^5$

Знак частного: $0 \oplus 0 = 0$

Порядок частного:

11.101 11.011

11.000 = -8 (временное ПМР)

ПМР

При возникновении временной ПМР первое вычитание определяет будет ли продолжена операции деления с денормализацией делимого или прекращена с выдачей 0 в качестве результата деления. В таблице 4 представлено первое вычитание делителя из делимого.

Таблица 4 – Первое вычитание мантиссы делителя из мантиссы делимого

Частное	Делимое (остатки)	Пояснения
0.0000000	0.1010000	Вычитание
	<u>1.0010000</u>	
0.0000000	1.1100000	Первое вычитание делителя из
		делимого. Результат отрицательный,
		временная ПМР не была устранена

ПМР не было устранено. Полученный результат деления: 0.

Искомый результат: $\frac{0.078125}{28} = 0.0027902$

Абсолютная погрешность: |0 - 0.0027902| = 0.0027902

2	Подп. и дата	Взам. инв.	Инв. №	Подп. и дат

Подп.

№ докум.

Пист

5.1 Состав операционного автомата

Операционный автомат (ОА) должен содержать следующие элементы:

- 24-разрядный сдвиговый регистр RG3 для хранения частного
- 23-разрядный несдвиговый регистр RG2 для хранения мантисс делимого и делителя
- 8-разрядный регистр RG4 для хранения порядка делимого и делителя
- 24-разрядный управляемый инвертор КС1 для инвертирования мантиссы делителя
- 7-разрядный управляемый инвертор КС2 для инвертирования порядков делимого и делителя
- 7-разрядный управляемый инвертор КСЗ для инвертирования отрицательного порядка результата
- 7-входовой элемент «или-не» для проверки на временную ПМР
- 24-разрядный сумматор SM1 для вычитания делителя из остатка от делимого или для восстановления остатка
- 9-разрядный сумматор SM2 для вычитания порядка делителя из порядка делимого
- 8-разрядный реверсивный счетчик СТ1 для хранения порядка частного
- D-триггер T1 для хранения знакового разряда делимого
- D-триггер T2 для хранения знакового разряда делителя
- D-триггер Т3 для хранения единицы переноса результата вычитания порядков
- RS-триггер T4 для хранения и выдачи сигнала ПРС

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

- D-триггер Т6 для хранения знака остатка
- Двухвходовой элемент «сложение по модулю 2» для получения знака результата
- Двухвходовой элемент «сложение по модулю 2» для определения необходимости инверсии порядка при сложении на SM2
- 2 элемента «не», 2 двухвходовых элемента «и», 1 трехвходовый элемент «и» для определения случаев ПРС, ПМР, временной ПМР
- Усилитель-формирователь для выдачи результата на выходную шину

5.2 Описание операционного автомата

Операнды разрядностью 4 байта поступают по входной шине в прямом коде, результат в прямом коде выводится по выходной шине. В регистр RG2 поступает мантисса операнда без знакового разряда. Поэтому несдвиговый регистр RG2 имеет 23 разряда.

Регистр RG1 имеет 24 разряда и является сдвиговым в обе стороны, поскольку может потребоваться денормализация множимого путем сдвига вправо, а в самом цикле деления выполняются сдвиги влево. В данном регистре хранится остаток.

Сдвиговый регистр RG3 имеет 24 разряда, так как в нем хранится частное. В каждом такте цикла деления производится сдвиг данного регистра влево. В начале операции деления в него записываются единицы.

Регистр RG4 имеет 8 разрядов, так как в нем сначала хранится порядок делимого, а потом делителя.

Реверсивный счетчик СТ1 имеет 8 разрядов, так как в нем сначала

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

u dama

Подп.

ТПЖА 09.03.01.066

хранится порядок делимого, а потом порядок частного. Необходимость реверсивного счетчика обусловлена необходимостью добавления единицы к порядку результата при денормализации делимого и вычитании единицы при переводе из ДК.

Сумматор SM1 имеет 24 разряда на входах и выходе, а также вход CRP переноса. На плечо A сумматора поступает содержимое регистра RG1, на плечо В – содержимое выхода 24-разрядного управляемого инвертора КС1, на вход CRP – единица, если были инвертированы данные, поступающие из регистра RG2. С выхода S данные подаются на регистр RG1. Инвертированный старший разряд выхода S подается на триггер T6 для дальнейшего анализа знака остатка.

Из триггера T6 данные записываются в специальный разряд регистра RG3.

Сумматор SM2 имеет 9 разрядов на входе и выходе, а также вход переноса CRP. На плечо А в младшие разряды поступают данные с выхода 7-разрядного управляемого инвертора КС2, на плечо В в младшие разряды — данные из счетчика СТ1. На вход CRP и в 2 старших разряд плеча А подается единица, если были инвертированы данные, поступающие из регистра RG4, в старший разряд плеча А подается значение старшего разряда счетчика СТ1. С младших разрядов выхода S данные подаются на счетчик СТ1. Со старшего разряда выхода S снимается единица переноса, которая поступает на триггер Т3.

На выходную шину из счетчика CT1 все разряды за исключением старшего поступают, проходя через управляемый инвертор КС3.

Сигналы ПРС и ДНН записываются в триггеры T4 и T5 соответственно.

Знак результата получается с помощью «сложения по модулю два» знаковых разрядов двух операндов (делителя и делимого), которые заносятся в триггеры Т1 и Т2.

Подп. и дата Взам. инв. Инв. №

Подп. и дата

1нв. №

№ докум.

Подп.

ТПЖА 09.03.01.066

Для выполнения операции деления из управляющего автомата в операционный автомат необходимо подавать управляющие сигналы, реализующие следующие микрооперации:

- y0 сброс триггеров Т3, Т4, Т5, Т6, запись в триггер Т1, обнуление регистра RG1, занесение единиц в регистр RG3
 - у1 запись в триггер T2, в регистры RG2 и RG4
 - у2 обнуление счетчика СТ1
 - у3 запись в регистр RG1
 - у4 запись в счетчик СТ1 и триггер Т3
 - у5 сигнал о необходимости вычитания содержимого регистра RG4
 - у6 прибавление единицы к счетчику СТ1
- у7 инверсия содержимого регистра RG2, подача единицы на вход CRP сумматора SM1
 - у8 сдвиг влево регистров RG1 и RG3
 - у9 запись в триггер Т6
 - у10 сдвиг вправо регистра RG1
 - у11 вычитание единицы из счетчика СТ1
 - у12 выдача результата на шину
 - у13 сброс триггеров Т1 и Т2, обнуление регистра RG3
 - у14 переключить триггер Т5 в единицу
 - у15 переключить триггер Т4 в единицу

Из операционного автомата в управляющий автомат необходимо передать осведомительные сигналы о состоянии устройства ОА, определяемые списком следующих логических условий:

- Х проверка наличия операндов на входной шине
- р0 проверка делителя на ноль
- р1 определение следующей операции вычитание делителя или

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

восстановление остатка

- р2 проверка на ПРС
- р3 проверка на истинную ПМР
- р4 проверка на временную ПМР
- р5 проверка знака порядка результата
- р6 проверка на окончания цикла деления
- р7 проверка делимого на ноль
- Z проверка возможности выдачи результата на выходную шину

Таким образом, управляющий МПА должен вырабатывать 16 управляющих сигналов и посылать их в ОА в нужные такты машинного времени в соответствии с алгоритмом выполнения операции деления, ориентируясь на 10 осведомительных сигналов, поступающих из ОА. Схема операционного автомата представлена в приложении Б.

Подп. и дата			
Инв. №			
Взам. инв.			
Подп. и дата			
Инв. Ме	Изм Лист № докум. Подп. Дата	ТПЖА 09.03.01.066	Лист 19

6 Разработка содержательной граф-схемы алгоритма

В первом такте производится проверка наличия на входной шине делимого. При поступлении делимого его мантисса заносится в RG2, порядок – в RG4. Знак делимого заносится в триггеры Т1 и Т2. Также в данном такте происходит обнуление триггеров Т3, Т4, Т5, Т6, обнуление регистра RG1, счетчика СТ1, занесение единиц в регистр RG3.

Во втором такте происходит запись делимого из RG2 в RG1 путем записи в RG1 данных с выхода S сумматора SM1, которые являются данных RG1 (обнуленного в первом такте), сложения результатом подающихся на плечо A сумматора SM1, с данными регистра RG2, подающихся на плечо В сумматора SM1. Данные из RG2 на плечо В сумматора SM1 поступают без инверсии. На вход переноса SM1 подается ноль. Порядок делимого из регистра RG4 записывается в счетчик CT1 путем записи в СТ1 данных с выхода S сумматора SM2, которые являются результатом сложения данных RG4, подающихся в младшие разряды плеча А сумматора SM2, с данными счетчика СТ1 (обнуленного в первом такте), подающимися в младшие разряды плеча В сумматора SM2. Данные из RG4 SM2 на плечо сумматора подаются инвертированными ИЛИ неинвертированными в зависимости от старшего разряда регистра RG4, на вход CRP и в 2 старших разряда плеча А подается значение старшего разряда регистра RG4, в старший разряд плеча В подается значение старшего разряда счетчика СТ1. В триггер Т3 записывается значение старшего разряда выхода S сумматора SM2.

В третьем такте производится проверка наличия на входной шине делителя. При поступлении делителя его мантисса заносится в регистр RG2, в триггер T2 заносится знаковый разряд делителя, а порядок – в регистр RG4.

В четвертом такте производится проверка делителя на равенство нулю. Если он равен нулю (p0 = 1), то триггер Т5 переключается в единицу,

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

символизируя ДНН, и операция деления прекращается. Если делитель не равен нулю (p0 = 0), то производится проверка делимого на равенство нулю. Если оно равно нулю (p7 = 1), то сбрасывается регистр RG3, счетчик CT1, триггеры Т1, Т2, тем самым формируя на выходной шине 0, как результат деления. Если делимое не равно нулю (p7 = 0), то производится вычитание порядка делителя из порядка делимого, путем подачи в младшие разряды SM2 RG4, плеча сумматора данных инвертированных ИЛИ неинвертированных в зависимости от результата сложения по модулю 2 сигнала необходимости инвертирования порядка и старшего разряда регистра RG4; подачи в младшие разряды плеча В сумматора SM2 порядка делимого из счетчика СТ1. На вход переноса CRP и в 2 старших разряда плеча A сумматора SM2 подается инвертированное значение старшего разряда регистра RG4, в старший разряд плеча В подается значение старшего разряда счетчика СТ1. Результат вычитания порядков записывается в счетчик СТ1 с младших разрядов выхода S сумматора SM2. В триггер Т3 записывается значение старшего разряда выхода S сумматора SM2.

В пятом такте производится проверка на ПРС и ИстПМР. Если произошло ПРС (p2 = 1), то триггер Т4 переключается в 1, символизируя ПРС, и операция деления прекращается. Если возникла ИстПМР (p3 = 1), то сбрасывается регистр RG3, счетчик СТ1, триггеры Т1, Т2, тем самым формируя на выходной шине 0, как результат деления. Если ПМР не произошла, то выполняется вычитание делителя ИЗ делимого определения знака первого вычитания и необходимости денормализации, для этого на плечо A сумматора SM1 подается содержимое регистра RG1 (делимое), на плечо В сумматора SM1 подается инвертированное значение регистра RG2 (делитель), на вход CRP сумматора SM1 подается сигнал инверсии содержимого регистра RG2, в старший разряд KC1 подается ноль. Результат вычитания делителя из делимого заносится в регистр RG1 с выхода S сумматора SM1.

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Подп. и дата

NHB. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Инв. N

№ докум.

Подп.

В следующем такте анализируется знак первого вычитания. Если знак первого вычитания положительный (p1 = 0), то выполняется восстановление остатка, увеличение результирующего порядка на единицу (увеличение значение счетчика СТ1 на 1), тем самым происходит устранение временной ПМР, если она возникала. Восстановление остатка осуществляется путем сложения содержимого регистра RG1, подающегося на плечо A сумматора SM1, и неинвертированного содержимого регистра RG2 (на вход CRP сумматора подается ноль), подающегося на плечо В. Результат записывается в регистр RG1 с выхода S сумматора SM1. Далее осуществляется проверка на возникновение ПРС. Если оно произошло (р2 = 1), то тригтер Т4 переключается в 1 и операция деления прекращается, в противном случае (р2 = 0) происходит сдвиг вправо содержимого регистра RG1 с занесением в старший разряд нуля и переход к предыдущему такту. Если результат первого вычитания отрицательный (p1 = 1) и было выявлена временная ПМР (p4 = 1), то ВрПМР не устранилась, происходит сброс регистра RG3, счетчика СТ1, триггеров Т1, Т2, тем самым формируя на выходной шине 0, как результат деления. Если временная ПМР не возникла (р4 = 0), то происходит переход к следующему такту.

В седьмом такте выполняется восстановление первого остатка.

В восьмом такте выполняется сдвиг влево регистров RG1 и RG3 с занесением в младшие разряды нуля и содержимого триггера T6, сброшенного в первом такте, соответственно.

Далее выполняется цикл деления до тех пор, пока условие выхода из него не обратиться в единицу (p6 = 1). Для этого на плечо А сумматора SM1 подается содержимое регистра RG1 (делимое), на плечо В сумматора SM1 подается инвертированное значение регистра RG2 (в старший разряд КС1 заносится 0), на вход CPR сумматора SM1 подается сигнал инверсии содержимого регистра RG2. Инвертированный знак результата с выхода S сумматора SM1 записывается в тригтер T6, результат вычитания

записывается в RG1.

Далее происходит анализ старшего разряда частного, если он равен 1 (p1 = 1), то выполняется восстановление остатка. Если остаток был положительным (p1 = 1), то происходит переход к следующему такту.

В следующем такте производится сдвиг влево регистров RG1 и RG3 с занесением в младшие разряды нуля и содержимого триггера T6, соответственно и переход к первому такту цикла деления.

После завершения цикла деления происходит проверка знака порядка. Если он отрицательный (p5 = 1), то производится уменьшение порядка результата на единицу (уменьшение значения счетчика СТ1 на 1), т.к. порядок в СТ1 хранится в ДК, а на шине порядок результата должен быть выдан в ПК.

Далее происходит проверка возможности выдачи результата на выходную шину. При разрешении выдачи результата на выходную шину подается знак результата с выхода элемента «сложение по модулю 2», на который подаются данные Т1 и Т2, также подается знак порядка из старшего разряда СТ1, инвертированный или неинвертированный (в зависимости от знака порядка) порядок результата с управляемого инвертора КС3, мантисса результата из 23 младших разрядов регистра RG3.

Содержательная граф-схема алгоритма представлена в приложении В.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

7 Построение отмеченной граф-схемы алгоритма

Для разметки граф-схемы алгоритма каждой совокупности микроопераций, находящихся в операторных вершинах содержательной граф-схемы, ставятся в соответствие управляющие сигналы Y0...Y14. Эти управляющие сигналы являются выходными сигналами управляющего автомата и обеспечивают выполнение требуемых действий в соответствии со микроопераций операционного автомата. Совокупности списком микроопераций для каждой операторной вершины образуют микрокоманды, список которых представлен в таблице 5.

Таблица 5 – Совокупность микроопераций и соответствующие им микрокоманды

Y0	y0, y1, y2
Y1	y3, y4
Y2	y1
Y3	y4, y5
Y4	y3, y7
Y5	y3, y6
Y6	y10
Y7	y3
Y8	y8
Y9	y3, y7, y9
Y10	y2, y13
Y11	y11
Y12	y12
Y13	y14
Y14	y15

Каждой условной вершине содержательной граф схемы алгоритма ставится в соответствие один из входных сигналов управляющего автомата X0...X9, список которых представлен в таблице 6.

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Инв. Nº

Взам. инв.

Таблица 6 – Список входных сигналов для УА

X0	X
X1	p0
X2	p1
X3	p2
X4	p3
X5	p4
X6	p5
X7	p6
	p7
X9	Z

Далее в полном соответствии с содержательной ГСА строится отмеченная ГСА, условным вершинам которой приписывается один из входных сигналов УА, а операторным вершинам – одна из микрокоманд. Отмеченная граф-схема алгоритма представлена в приложении Г.

a	
gam.	
Подп. и дата	
Пос	
H	\dashv
₽	
Инв. №	
	\dashv
Взам. инв.	
зам.	
	\dashv
ama	
Подп. и дата	
Подг	
\mathbb{H}	\dashv

№ докум.

Подп.

ТПЖА 09.03.01.066

Пист

25

Граф автомата модели Мили имеет 13 вершин, соответствующих состояниям автомата а0...а12. Дуги его отмечены входными сигналами X0...X9, действующими на каждом переходе, и набором выходных сигналов у0...у15, вырабатываемых управляющим автоматом на данном переходе. Граф автомата модели Мили представлен в приложении Д на рисунке Д.1. После построения графа в нем были обнаружены некоторые «пустые» переходы, которые снижали быстродействие МПА. Граф автомата модели Мили без данных «пустых» переходов изображен в приложении Д на рисунке Д.2.

Граф автомата Мура имеет 20 вершин, соответствующих состояниям автомата b0...b19. Каждое состояние определяет наборы выходных сигналов у0...у15 управляющего автомата, а дуги графа отмечены входными сигналами X0...X9, действующими на данном переходе. Граф автомата модели Мура представлен в приложении Е.

В управляющем автомате в качестве элементов памяти (ЭП) могут быть использованы D-триггеры, RS-триггеры, счетчик и т.д.

При использовании D-триггеров в качестве ЭП при переходе из одного состояния в другое сигналы возбуждения должны быть поданы только на те триггеры, которые в коде состояния содержат единицу. Отсюда следует, что для получения комбинационной схемы меньшей сложности необходимо соблюдать основное требование: чем больше переходов в какоелибо состояние, тем меньше единиц должен содержать код этого состояния.

Для RS-триггеров лучше использовать соседнее кодирование, так как именно этот способ минимизирует число переключений ЭП.

При использовании счетчика в качестве элемента памяти необходимо придерживаться последовательного кодирования.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

Для кодирования 13 состояний (a0...a12) графа автомата по модели Мили, минимально необходимо четыре элемента памяти.

С учетом особенностей работы D-триггера для кодирования состояний применяется эвристический метод. Он состоит в следующем:

- 1) Каждому состоянию a_i ставится в соответствие целое число N_i , равное числу переходов в данное состояние;
 - 2) Числа N_i сортируются в порядке убывания;
- 3) Состоянию, соответствующему первому N_i после сортировки, то есть наибольшему из N_i , присваивается код, состоящий только из нулей;
- 4) Следующему состоянию в порядке убывания N_i присваивается незанятый код, содержащий наименьшее количество единиц. Данный пункт повторяется до тех пор, пока все состояния не будут закодированы.

Кодирование состояний для модели Мили на D-триггерах представлено в таблице 7.

Таблица 7 – Коды состояний для модели Мили на D-триггерах

Исходное	a0	a1	a2	a3	a4	a5	a6	a7	a8	a9	a10	a11	a12
состояние													
Состояния перехода	a0 a4 a6 a12	a0	a1 a2	a2	a3	a4 a7	a5	а6	a5	a8 a10 a11	a9	a10	a3 a4 a5 a9 a12
Число переходов	4	1	2	1	1	2	1	3	1	3	1	1	5
Код состояния	0100	1101	0001	1110	0011	0010	0101	1001	0110	1000	1010	1100	0000

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата по модели Мили, результаты которой представлены в таблице 8, и

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

Таблица 8 — Прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили на D-триггерах

Исходное	Код	Состояние	Код	Входной	Выходные	Функции
состояние	$a_{\rm m}$	перехода а _s	$a_{\rm s}$	сигнал	сигналы	возбуждения D-
				$X(a_m, a_S)$	$Y(a_m, a_s)$	триггеров
a0	0100	a0	0100	¬X0	-	D2
		a1	1101	X0	y0,y1,y2	D3D2D0
a1	1101	a2	0001	1	y3,y4	D0
a2	0001	a2	0001	¬X0	-	D0
		a3	1110	X0	y1	D3D2D1
a3	1110	a0	0100	X1	y14	D2
		a4	0011	¬X1¬X8	y4,y5	D1D0
		a12	0000	¬X1X8	y2,y13	-
a4	0011	a0	0100	X3	y15	D2
		a5	0010	¬X3¬X4	y3,y7	D1
		a12	0000	¬X3X4	y2,y13	-
a5	0010	a6	0101	¬X2	y3,y6	D2D0
		a8	0110	X2¬X5	y3	D2D1
		a12	0000	X2X5	y2,y13	-
a6	0101	a0	0100	X3	y15	D2
		a7	1001	¬X3	y10	D3D0
a7	1001	a5	0010	1	y3,y7	D1
a8	0110	a9	1000	1	y8	D3
a9	1000	a10	1010	¬X7	y3,y7,y9	D3D1
		a12	0000	X7¬X6	-	-
		a12	0000	X7X6	y11	-
a10	1010	a9	1000	¬X2	y8	D3
		a11	1100	X2	y3	D3D2
a11	1100	a9	1000	1	y8	D3
a12	0000	a0	0100	X9	y12	D2
		a12	0000	¬X9	-	-

Логические выражения для каждой функции возбуждения D-триггера получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний a_m и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

 $D0 = a0\ X0 \lor a1 \lor a2 \neg X0 \lor a3 \neg X1 \neg X8 \lor a5 \neg X2 \lor a6 \neg X3$

 $D1 = a2 X0 \lor a3 \neg X1 \neg X8 \lor a4 \neg X3 \neg X4 \lor a5 X2 \neg X5 \lor a7 \lor a9 \neg X7$

 $D2 = a0 \lor a2 X0 \lor a3 X1 \lor a4 X3 \lor a5 \neg X2 \lor a5 X2 \neg X5 \lor a6 X3$ $\lor a10 X2 \lor a12 X9$

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Инв.

 $D3 = a0 X0 \lor a2 X0 \lor a6 \neg X3 \lor a8 \lor a9 \neg X7 \lor a10 \lor a11$ Аналогично составляются логические выражения для функций выходов: y0 = a0 X0 $y1 = a0 X0 \lor a2 X0$ $y2 = a0 X0 \lor a3 \neg X1 X8 \lor a4 \neg X3 X4 \lor a5 X2 X5$ $y3 = a1 \lor a4 \neg X3 \neg X4 \lor a5 \neg X2 \lor a5 X2 \neg X5 \lor a7 \lor a9 \neg X7 \lor a10 X2$ $y4 = a1 \lor a3 \neg X1 \neg X8$ $y5 = a3 \neg X1 \neg X8$ $y6 = a5 \neg X2$ $y7 = a4 \neg X3 \neg X4 \lor a7 \lor a9 \neg X7$ $y8 = a8 \lor a10 \neg X2 \lor a11$ $y9 = a9 \neg X7$ $y10 = a6 \neg X3$ y11 = a9 X7 X6y12 = a12 X9 $y13 = a3 \neg X1 X8 \lor a4 \neg X3 X4 \lor a5 X2 X5$ y14 = a3 X1 $y15 = a4 X3 \lor a6 X3$ После выделения общих частей в логических выражениях некоторого их упрощения получаем логические уравнения для построения функциональной схемы управляющего автомата: e0 = a0 X0(2) e1 = a2 X0**(2) (2)**

 $e2 = a3 \neg X1$ e3 = a3 X1e4 = a4 X3 $e5 = a4 \neg X3 X4$

(3)

№ докум. Подп.

Инв.

ТПЖА 09.03.01.066

Пист

(2)

(2)

		Лист
	y5 = e11	(0)
		(2)
	$y3 = p2 \lor p4 \lor a1$ $y4 = e11 \lor a1$	
	$y2 = p1 \lor e0$ $y3 = p2 \lor p4 \lor a1$	(2) (3)
	$y1 = p0$ $y2 = p1 \lor e0$	
	y0 = e0 $y1 = p0$	(0)
\neg	y0 = e0	(0)
	$D2 = p0 \lor p2 \lor e3 \lor e4 \lor e12 \lor e17$ $D3 = p0 \lor p3 \lor e13 \lor e16 \lor a10$	(5)
	$D1 = p4 \lor e1 \lor e9 \lor e11 \lor d0$ $D2 = p0 \lor p2 \lor e3 \lor e4 \lor e12 \lor e17$	(6)
\dashv	$D0 = e0 \lor e7 \lor e11 \lor e13 \lor d2 \neg x0 \lor d1$ $D1 = p4 \lor e1 \lor e9 \lor e11 \lor a0$	(5)
	$D0 = e0 \lor e7 \lor e11 \lor e13 \lor a2 \neg X0 \lor a1$	(8)
	$p3 = a6 \lor a7 \lor e16$ $p4 = e6 \lor a7 \lor e16$	(3)
	$p3 = a8 \lor a11$	(2)
\exists	$p2 = e7 \lor e9 \lor e18$	(3) (3)
	$p0 = e0 \lor e1$ $p1 = e5 \lor e8 \lor e10$	(2)
	$p0 = e0 \lor e1$	(2)
	e18 = a10 X2	(2)
	$e10 = a9 \neg x 7$ $e17 = a12 X9$	(2)
	$e16 = a9 \neg X7$	(3)
	$e14 = a9 X7 X6$ $e15 = a9 X7 \neg X6$	(3)
	e13 = a0 73 $e14 = a9 X7 X6$	(2)
	$e12 = a6 X3$ $e13 = a6 \neg X3$	(2)
	$e11 = a3 \neg X1 \neg X8$	(3)
	$e10 = a3 \neg X1 X8$	(3)
	$e9 = a5 X2 \neg X5$	(3)
	e8 = a5 X2 X5	(3)
	$e7 = a5 \neg X2$	(2)
	$e6 = a4 \neg X3 \neg X4$	(3)
	C 4 V2 V4	(2)

№ докум.

ТПЖА 09.03.01.066

30

$$y6 = e7$$

 $y7 = p4$
 $y8 = p3 \lor a10 \neg X2$
 $y9 = e16$
 $y10 = e13$
 $y11 = e14$
 $y12 = e17$

$$y14 = e3$$
 (0)
 $y15 = e12 \lor e4$ (2)

Инверторы: ¬X0, ¬X1, ¬X2, ¬X3, ¬X4, ¬X5, ¬X6, ¬X7, ¬X8 (9) Цена комбинационной схемы по Квайну автомата по модели Мили

при использовании графа, построенного на основе ГСА, который представлен в приложении Д, с использованием в качестве элементов памяти 4 D-триггеров:

$$\sum = KC + ИНВ + ЭП + НУ + DC = 96 + 9 + 16 + 0 + 4 = 125$$

Схема формирования начальной установки на D-триггерах представлена на рисунке 1.

ıe. N <u>º</u>	Подп. и дата	Взам. инв.	Инв. №	Подп. и дап

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

y13 = p1

(0)

(0)

(4)

(0)

(0)

(0)

(0)

(0)

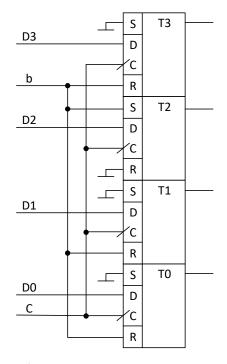


Рисунок 1 — Схема формирования начальной установки на Dтриггерах

9.2 Кодирование внутренних состояний для модели Мили на RSтриггерах

Для кодирования 13 состояний автомата Мили на RS-триггерах так же потребуется 4 триггера. При кодировании следует применить метод соседнего кодирования для минимизации числа переключений триггеров при переходе из одного состояния в другое. Данный граф не получится полностью закодировать по принципу соседнего кодирования, так как в нем присутствуют циклы с нечетным числом вершин. Следовательно, для числа переключений триггеров при переходе из одного состояния другое необходимо применить эвристический кодирования. Данный метод минимизирует суммарное число переключений на всех переходах автомата. Уменьшение памяти переключений триггеров приводит к уменьшению количества единиц соответствующих функций возбуждения, что однозначно приводит упрощению комбинационной схемы автомата.

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Подп. и дата

Инв.

инв.

Взам.

Подп. и дата

Произведем кодирование состояний автомата эвристическим методом кодирования:

1) Строим матрицу $|M_0|$, состоящую из всех пар переходов, где переключение триггеров в данном переходе отлично от 0 (числа в матрице соответствуют номеру состояния). Для каждой пары в матрице указываем ее вес, то есть количество появления данной пары в графе:

```
1
          (1)
1
      2
          (1)
      0
3
3
4
     5
4
5
5
6
6
     12
7
      5
8
9
     10
9
10
     11
11
12
```

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

2) Упорядочим строки матрицы $|M_0|$, для чего строим матрицу |M| следующим образом. В первую строку матрицы помещаем пару с наибольшим весом. Из всех пар, имеющих общий компонент с парой, помещенной в матрицу |M| выбирается пара с наибольшим весом и заносится в следующую строку матрицы (в случае равенства весов пар вычисляются суммы весов компонентов пар, то есть количество появления элемента в матрице $|M_0|$, на основании которых определяется следующая пара, которая будет занесена в таблицу), из всех пар, имеющих общий компонент с парами, помещенными в матрицу |M| выбирается пара с наибольшим весом и

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

заносится в следующую строку матрицы и т.д. Формирование матрицы |M| заканчивается, когда все элементы матрицы $|M_0|$ размещены в матрице |M|:

```
9
    10
5
    12
    0
    0
3
    12
    0
    5
    12
    8
7
    5
2
    3
    9
     7
6
1
     2
```

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

3) Закодируем первые 2 состояния:

$$a9 = 0000, a12 = 0001$$

Для удобства кодирования будем иллюстрировать этот процесс картой Карно, представленной в таблице 9, где k_3 - k_0 разряды кода K_{ai} , соответствующего состоянию a_i .

Вычеркнем из матрицы |M| первую строку, соответствующую закодированным состояниям a9 и a12. Получаем матрицу $|M_1|$. Выберем из первой строки матрицы $|M_1|$ незакодированный элемент (a10), обозначив за элемент γ , построим для него матрицу $M\gamma$, выбрав из матрицы $|M_1|$ строки, содержащие a10. Найдем множество D_{γ}^1 , где элементами множества являются коды, соседние для уже закодированных состояний, которые присутствуют в $M\gamma$. Для каждого кода из D_{γ}^1 определим суммарное количество переключений триггера при кодировании состояния γ данным кодом. Код, который потребует минимальное число переключений

ma

ТПЖА 09.03.01.066

назначается состоянию у.

$$M_1 = \begin{bmatrix} 9 & 10 \\ 5 & 12 \\ 12 & 0 \\ 3 & 0 \\ 3 & 12 \\ 4 & 0 \\ 4 & 5 \\ 4 & 12 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \\ 6 & 0 \\ 0 & 1 \\ 5 & 8 \\ 7 & 5 \\ 2 & 3 \\ 8 & 9 \\ 11 & 9 \\ 6 & 7 \\ 1 & 2 \\ 10 & 11 \end{bmatrix} \qquad \begin{array}{l} \gamma = 10 \\ B_{\gamma} = \{9\} \\ C_{9}^{1} = \{0010,0100,1000\} \\ W_{0010} = 3 \\ W_{0100} = 3 \\ W_{1000} = 3 \\ a10 = 0010 \\ \end{array}$$

4) Повторяем выполнение кодирования, пока не все состояния имеют соответствующий им код

$$M_{2} = \begin{vmatrix} 5 & 12 \\ 12 & 0 \\ 3 & 0 \\ 3 & 12 \\ 4 & 0 \\ 4 & 5 \\ 4 & 12 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \\ 6 & 0 \\ 0 & 1 \\ 5 & 8 \\ 7 & 5 \\ 2 & 3 \\ 8 & 9 \\ 11 & 9 \\ 6 & 7 \\ 1 & 2 \\ 10 & 11 \end{vmatrix}$$

$$\gamma = 5$$

$$B_{\gamma} = \{12\}$$

$$C_{12}^{1} = \{0011,1001,0101\}$$

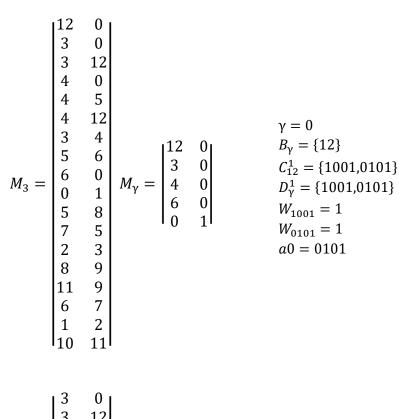
$$D_{\gamma}^{1} = \{0011,1001,0101\}$$

$$W_{0011} = 1$$

$$W_{1001} = 1$$

$$a5 = 0011$$

Инв.



	3	12		
	4	5		
	4	12		
	3	4		
	4 4 3 5 6 0 5 7 2 8	0 5 12 4 6 0 1 8 5 3 9 7 2	12	0.1
	6	0	$M_{\gamma} = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix}$	0
$M_4 =$	0	1	$M_{\gamma} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}$	12 4 3
	5	8	, 3	4
	7	5	12	3
	2	3		
	8	9		
	11	9		
	11 6 1	7		
	1	2		
	$ _{10}$	11		

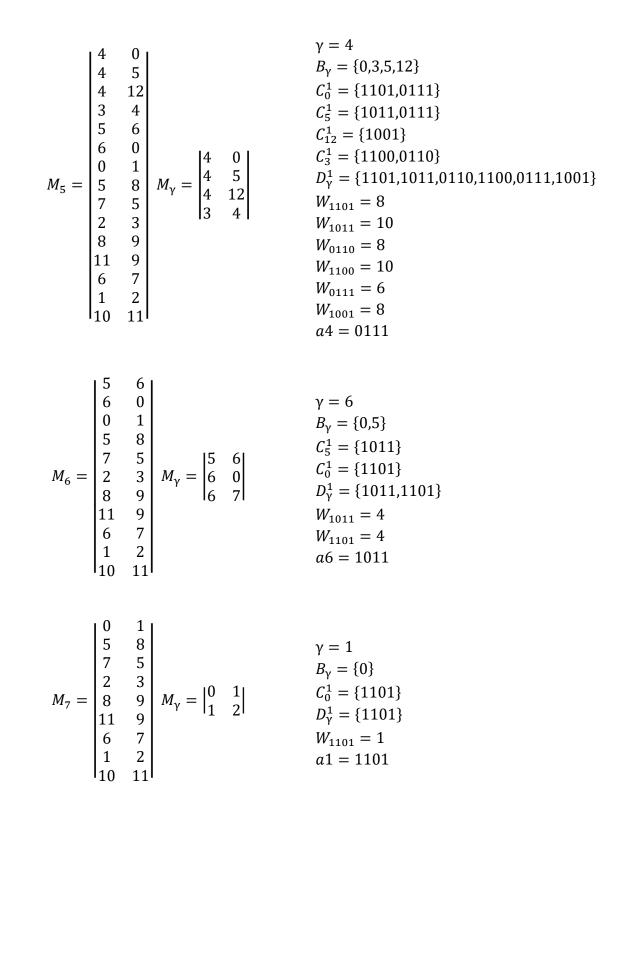
$$\begin{split} \gamma &= 3 \\ B_{\gamma} &= \{0,12\} \\ C_0^1 &= \{1101,0111,0100\} \\ C_{12}^1 &= \{1001\} \\ D_{\gamma}^1 &= \{1101,0111,1001,0100\} \\ W_{1101} &= 3 \\ W_{0111} &= 3 \\ W_{1001} &= 3 \\ W_{0100} &= 3 \\ a3 &= 0100 \end{split}$$

Инв. № Взам. инв. Подп. и дата

Инв. №

Подп. и дата

№ докум. Подп. Изм Лист



ТПЖА 09.03.01.066

Пист

37

Подп. и дата

Инв.

Взам. инв.

Подп. и дата

Инв. №

Лист

№ докум.

Подп.

$$M_{8} = \begin{vmatrix} 5 & 8 \\ 7 & 5 \\ 2 & 3 \\ 8 & 9 \\ 11 & 9 \\ 6 & 7 \\ 1 & 2 \\ 10 & 11 \end{vmatrix} M_{\gamma} = \begin{vmatrix} 5 & 8 \\ 8 & 9 \end{vmatrix} \qquad \begin{array}{c} \gamma = 8 \\ B_{\gamma} = \{5,9\} \\ C_{5}^{1} = \emptyset \\ C_{9}^{1} = \{1000\} \\ D_{\gamma}^{1} = \{1000\} \\ W_{1000} = 4 \\ \alpha 8 = 1000 \end{array}$$

$$M_{9} = \begin{vmatrix} 7 & 5 \\ 2 & 3 \\ 11 & 9 \\ 6 & 7 \\ 1 & 2 \\ 10 & 11 \end{vmatrix} M_{\gamma} = \begin{vmatrix} 7 & 5 \\ 6 & 7 \end{vmatrix} \qquad \begin{array}{c} C_{5}^{1} = \emptyset \\ C_{6}^{1} = \{1010,1001,1111\} \\ D_{\gamma}^{1} = \{1010,1001,1111\} \\ W_{1010} = 3 \\ W_{1001} = 3 \\ W_{1111} = 3 \\ a7 = 1001 \end{array}$$

 $\gamma = 7$

 $\gamma = 2$

 $\gamma = 11$

 $B_{\gamma} = \{9,10\}$

 $B_{\gamma} = \{1,3\}$

$$M_{11} = \begin{vmatrix} 11 & 9 \\ 10 & 11 \end{vmatrix} M_{\gamma} = \begin{vmatrix} 11 & 9 \\ 10 & 11 \end{vmatrix}$$

$$C_{9}^{1} = \emptyset$$

$$C_{10}^{1} = \{1010,0110\}$$

$$D_{\gamma}^{1} = \{1010,0110\}$$

$$W_{1010} = 3$$

$$W_{0110} = 3$$

$$a11 = 0110$$

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

Таблица 9 – Карта Карно для кодирования состояний

k3 k2 k1 k0	00	01	11	10
00	a9	a12	a5	a10
01	a3	a0	a4	a11
11	a2	a1		
10	a8	a7	a6	

Для определения эффективности кодирования применяется коэффициент k, который является отношением минимального количества переключений (если бы состояния были закодированы соседним кодированием) к общему количеству переключений триггеров, где состояния закодированы с помощью эвристического метода кодирования:

Эффективность кодирования: k = 31/22 = 1.41

Получившиеся коды состояний представлены в таблице 10.

Таблица 10 – Коды состояний для модели Мили на RS-триггерах

Состояние	a0	a1	a2	a3	a4	a5	a6	a7	a8	a9	a10	a11	a12
Код	0101	1101	1100	0100	0111	0011	1011	1001	1000	0000	0010	0110	0001

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили, представленная в таблице 11, и по известному правилу формируются логические выражения для функций возбуждения.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Инв. №

Взам. инв.

ТПЖА 09.03.01.066

Таблица 11 — Прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили на RS-триггерах

Исходное состояние a_m	Код а _т	Состояние перехода а _s	Код а _s	Входной сигнал X(a _m , a _s)	Выходной сигнал $Y(a_m, a_s)$	Функции возбуждения RS-триггера
a0	0101	a0	0101	¬X0		-
		a1	1101	X0	y0,y1,y2	S3
a1	1101	a2	1100	1	y3,y4	R0
a2	1100	a2	1100	¬X0	-	-
		a3	0100	X0	y1	R3
a3	0100	a0	0101	X1	y14	S0
		a4	0111	¬X1¬X8	y4,y5	S1S0
		a12	0001	¬X1X8	y2,y13	R2S0
a4	0111	a0	0101	X3	y15	R1
		a5	0011	¬X3¬X4	y3,y7	R2
		a12	0001	¬X3X4	y2,y13	R2R1
a5	0011	a6	1011	¬X2	y3,y6	S3
		a8	1000	X2¬X5	у3	S3R1R0
		a12	0001	X2X5	y2,y13	R1
a6	1011	a0	0101	X3	y15	S2R3R1
		a7	1001	¬X3	y10	R1
a7	1001	a5	0011	1	y3,y7	S1R3
a8	1000	a9	0000	1	y8	R3
a9	0000	a10	0010	¬X7	y3,y7,y9	S1
		a12	0001	X7¬X6	-	S0
		a12	0001	X7X6	y11	S0
a10	0010	a9	0000	¬X2	y8	R1
		a11	0110	X2	y3	S2
a11	0110	a9	0000	1	y8	R2R1
a12	0001	a0	0101	X9	y12	S2
		a12	0001	¬X9	-	-

Логические выражения для каждой функции возбуждения RSтриггера получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний $a_{\rm m}$ и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

 $R0 = a1 \lor a5 X2 \neg X5$

 $R1 = a4 X3 \lor a4 \neg X3 X4 \lor a5 X2 \lor a6 \lor a10 \neg X2 \lor a11$

 $R2 = a3\neg X1 X8 \lor a4\neg X3 \lor a11$

 $R3 = a2 X0 \lor a6 X3 \lor a7 \lor a8$

 $S0 = a3 \lor a9 X7$

 $S1 = a3 \neg X1 \neg X8 \lor a7 \lor a9 \neg X7$

 $S2 = a6 X3 \lor a10 X2 \lor a12 X9$

 $S3 = a0 X0 \lor a5 \neg X2 \lor a5 X2 \neg X5$

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Аналогично составляются логические выражения для функций выходов:

$$y0 = a0 X0$$

$$y1 = a0 X0 \lor a2 X0$$

$$y2 = a0 X0 \lor a3 \neg X1 X8 \lor a4 \neg X3 X4 \lor a5 X2 X5$$

$$y3 = a1 \lor a4 \neg X3 \neg X4 \lor a5 \neg X2 \lor a5 X2 \neg X5 \lor a7 \lor a9 \neg X7 \lor a10 X2$$

$$y4 = a1 \lor a3 \neg X1 \neg X8$$

$$y5 = a3 \neg X1 \neg X8$$

$$y6 = a5 \neg X2$$

$$y7 = a4 \neg X3 \neg X4 \lor a7 \lor a9 \neg X7$$

$$y8 = a8 \lor a10 \neg X2 \lor a11$$

$$y9 = a9 \neg X7$$

$$y10 = a6 \neg X3$$

$$y11 = a9 X7 X6$$

$$y12 = a12 X9$$

$$y13 = a3 \neg X1 X8 \lor a4 \neg X3 X4 \lor a5 X2 X5$$

$$v14 = a3 X1$$

$$y15 = a4 X3 \lor a6 X3$$

После выделения общих частей в логических выражениях и некоторого их упрощения получаем логические уравнения для построения функциональной схемы управляющего автомата:

$$e0 = a0 X0 \tag{2}$$

$$e1 = a2 X0 \tag{2}$$

$$e2 = a3\neg X1\neg X8 \tag{3}$$

$$e3 = a3 \neg X1 X8 \tag{3}$$

$$e4 = a4 X3 \tag{2}$$

$$e5 = a4\neg X3\neg X4\tag{3}$$

$$e6 = a4\neg X3 X4 \tag{3}$$

$$e7 = a5\neg X2 \tag{2}$$

$$e8 = a5 X2 \neg X5 \tag{3}$$

$$e9 = a5 X2 X2 \tag{3}$$

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Инв.

ТПЖА 09.03.01.066

Изм Лист № до	кум. Подп. Дата	ТПЖА 09.03.01.066	/
y'	11 = a9 X7 X6		(3)
	$10 = a6 \neg X3$		(3)
y ·	9 = e11		(0)
y	$8 = p2 \lor a8$		(2)
y	7 = p1		(0)
y	6 = e7		(0)
y !	5 = e2		(0)
<i>y</i> -	$4 = e2 \lor a1$		(2)
y:	$3 = p1 \lor p3 \lor e7 \lor a10 X2$		(6)
y?	$2 = p0 \lor e0$		(2)
y	$1 = e0 \lor e1$		(2)
y(0 = e0		(0)
S	$3 = e0 \lor e7 \lor e8$		(3)
SZ	2 = e10 v e12 v e13		(3)
Si	$1 = e2 \lor e11 \lor a7$		(3)
S	$0 = a3 \lor a9 X7$		(4)
R	$3 = e1 \lor e10 \lor a7 \lor a8$		(4)
	$2 = e3 \lor a4 \neg X3 \lor a11$		(5)
	$1 = p2 \lor e4 \lor e6 \lor a5 X2 \lor a$	a6	(7)
-	0 = p3		(0)
_	$3 = e8 \lor a1$		(2)
	$2 = e12 \lor a11$		(2)
1	$0 = e5 \lor e0 \lor e7$ $1 = e5 \lor e11 \lor a7$		(3)
	$0 = e3 \lor e6 \lor e9$		(3)
	$12 = a10 \neg x^2$ $13 = a12 X9$		(2) (2)
	$11 = a9 \neg X7$ $12 = a10 \neg X2$		(2)
			(2)
2	10 = a6 X3		(2)

$$y12 = e13 \tag{0}$$

$$y13 = p0 \tag{0}$$

$$y14 = a3 X1 \tag{2}$$

$$y15 = e4 \lor e10 \tag{2}$$

Инверторы:
$$\neg X1$$
, $\neg X2$, $\neg X3$, $\neg X4$, $\neg X5$, $\neg X7$, $\neg X8$ (7)

Цена комбинационной схемы по Квайну автомата по модели Мили при использовании графа, построенного на основе ГСА, который представлен в приложении Д, с использованием в качестве элементов памяти 4 RS-триггеров:

$$\sum$$
 = KC + MHB + $\Im\Pi$ + HY + DC = $97 + 7 + 12 + 17 + 4 = 137$

Схема формирования начальной установки на RS-триггерах представлена на рисунке 2.

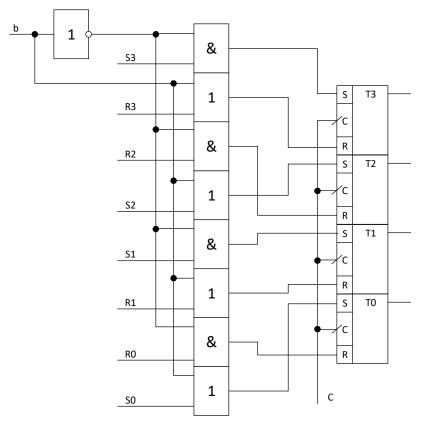


Рисунок 2 — Схема формирования начальной установки на RSтриггерах

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

9.3 Кодирование внутренних состояний для модели Мили на счетчике

При кодировании состояний на счетчике необходимо стараться закодировать состояния таким образом, чтобы код состояния, отличающегося от предыдущего порядковым номером на единицу, был больше на единицу, так как счетчик имеет входные управляющие сигналы «+1», «-1», «Reset». Если при кодировании возникает ситуация, когда происходит переход в состояние отличное от предыдущего состояния более чем на единицу, необходимо заносить нестандартное состояние сразу же на элементы памяти счетчика. Для кодирования 13 состояний автомата по модели Мили потребуется 4-х разрядный счетчик. Получившиеся коды состояний представлены в таблице 12.

Таблица 12 – Коды состояний для модели Мили на счетчике

Состояние	a0	a1	a2	a3	a4	a5	a6	a7	a8	a9	a10	a11	a12
Код	0001	0010	0011	0100	0101	0110	0111	1000	1001	1010	1011	1100	0000

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата Мили на счетчике, результаты которой представлены в таблице 13, и по известному правилу формируются логические выражения для функций возбуждения.

Инв. № Подп. и дата Взам. инв. Инв. №

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

ТПЖА 09.03.01.066

Таблица 13 — Прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мили на счетчике

Исходное	Код	Состояние	Код	Входной	Выходные	Функции
состояние	a _m	перехода а _s	$a_{\rm s}$	сигнал	сигналы	возбуждения
$a_{\rm m}$		1		$X(a_m, a_S)$	$Y(a_m, a_s)$	
a0	0001	a0	0001	¬X0	-	-
		a1	0010	X0	y0,y1,y2	+1
a1	0010	a2	0011	1	y3,y4	+1
a2	0011	a2	0011	¬X0	-	-
		a3	0100	X0	y1	+1
a3	0100	a0	0001	X1	y14	D0, EWR
		a4	0101	¬X1¬X8	y4,y5	+1
		a12	0000	¬X1X8	y2,y13	R
a4	0101	a0	0001	X3	y15	D0, EWR
		a5	0110	¬X3¬X4	y3,y7	+1
		a12	0000	¬X3X4	y2,y13	R
a5	0110	a6	0111	¬X2	y3,y6	+1
		a8	1001	X2¬X5	y3	D3D0, EWR
		a12	0000	X2X5	y2,y13	R
a6	0111	a0	0001	X3	y15	D0, EWR
		a7	1000	¬X3	y10	+1
a7	1000	a5	0110	1	y3,y7	D2D1, EWR
a8	1001	a9	1010	1	y8	+1
a9	1010	a10	1011	¬X7	y3,y7,y9	+1
		a12	0000	X7¬X6	-	R
		a12	0000	X7X6	y11	R
a10	1011	a9	1010	¬X2	y8	-1
		a11	1100	X2	y3	+1
a11	1100	a9	1010	1	y8	D3D1, EWR
a12	0000	a0	0001	X9	y12	+1
		a12	0000	¬X9	-	-

Логические выражения для каждой функции возбуждения счетчика получают по таблице, как конъюнкции соответствующих исходных состояний $a_{\rm m}$ и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

 $D0 = a3 X1 \lor a4 X3 \lor a5 X2 \neg X5 \lor a6 X3$

 $D1=a7\vee a11$

D2 = a7

Взам. инв.

 $D3 = a5 X2 \neg X5 \lor a11$

 $+1 = a0 X0 \lor a1 \lor a2 X0 \lor a3 \neg X1 \neg X8 \lor a4 \neg X3 \neg X4 \lor a5 \neg X2$

 \vee $a6 \neg X3 \vee a8 \vee a9 \neg X7 \vee a10 X2 \vee a12 X9$

 $-1 = a10 \neg X2$

 $R = a3\neg X1 X8 \lor a4\neg X3 X4 \lor a5 X2 X5 \lor a9 X7$

_					
ν	1зм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

```
EWR = D0 \lor D1 \lor D2 \lor D3
```

Аналогично составляются логические выражения для функций выходов:

$$y0 = a0 X0$$

$$y1 = a0 X0 \lor a2 X0$$

$$y2 = a0 X0 \lor a3 \neg X1 X8 \lor a4 \neg X3 X4 \lor a5 X2 X5$$

$$y3 = a1 \lor a4 \neg X3 \neg X4 \lor a5 \neg X2 \lor a5 X2 \neg X5 \lor a7 \lor a9 \neg X7 \lor a10 X2$$

$$y4 = a1 \lor a3 \neg X1 \neg X8$$

$$y5 = a3 \neg X1 \neg X8$$

$$y6 = a5 \neg X2$$

$$y7 = a4 \neg X3 \neg X4 \lor a7 \lor a9 \neg X7$$

$$y8 = a8 \lor a10 \neg X2 \lor a11$$

$$y9 = a9 \neg X7$$

$$y10 = a6 \neg X3$$

$$y11 = a9 X7 X6$$

$$y12 = a12 X9$$

$$y13 = a3 \neg X1 \ X8 \lor a4 \neg X3 \ X4 \lor a5 \ X2 \ X5$$

$$y14 = a3 X1$$

Инв.

$$y15 = a4 X3 \lor a6 X3$$

После выделения общих частей в логических выражениях и некоторого их упрощения получаем логические уравнения для построения функциональной схемы управляющего автомата:

$$e0 = a0 X0 \tag{2}$$

$$e1 = a2 X0 \tag{2}$$

$$e2 = a3 X1 \tag{2}$$

$$e3 = a3\neg X1\neg X8 \tag{3}$$

$$e4 = a3 \neg X1 X8 \tag{3}$$

$$e5 = a4 X3 \tag{2}$$

$$e6 = a4 \neg X3 \neg X4 \tag{3}$$

$$e7 = a4\neg X3X4 \tag{3}$$

$$e8 = a5 \neg X2 \tag{2}$$

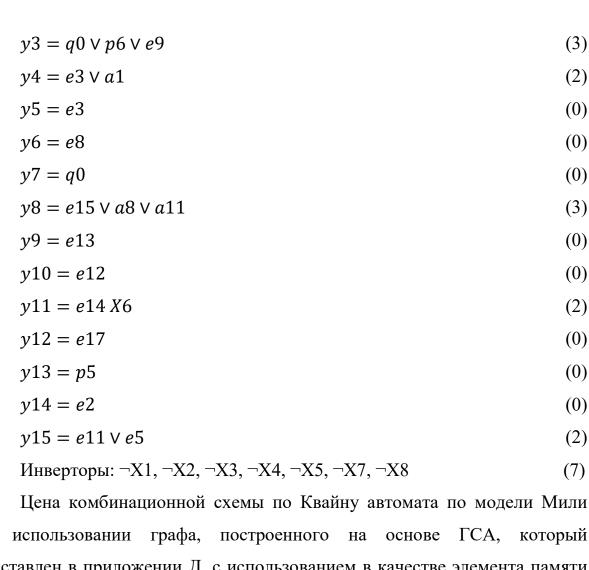
Изм₋Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 09.03.01.066

		Лисі
	y 2 — po v co	(2)
	$y2 = p5 \lor e0$	(2)
	y1 = p3	(0)
	y0 = e0	(0)
	$EWR = p0 \lor p1 \lor p2$	(3)
	$R = p5 \lor e14$	(2)
	-1 = e15	(0)
	$+1 = p3 \lor p4 \lor p6 \lor e3 \lor e12 \lor e17 \lor a8$	(7)
	D3 = p2	(0)
	D2 = a7	(0)
_	D1 = p1	(0)
	$D0 = p0 \lor e9$	(2)
	$q0 = p4 \lor a7$	(2)
	$p6 = e8 \lor e16 \lor a1$	(3)
	$p5 = e4 \lor e7 \lor e10$	(3)
	$p4 = e6 \lor e13$	(2)
	$p3 = e0 \lor e1$	(2)
	$p2 = e9 \lor a11$	(2)
	$p0 = 62 \vee 63 \vee 611$ $p1 = a7 \vee a11$	(2)
	$p0 = e2 \lor e5 \lor e11$	(3)
	e17 = a12 X9	(2)
	e16 = a10 X2	(2)
	$e15 = a10 \neg X2$	(2)
	$e13 = a9 \times 7$ $e14 = a9 \times 7$	(2) (2)
	$e12 = a0 \neg x3$ $e13 = a9 \neg x7$	(2)
	$e11 = a6 \times 3$ $e12 = a6 - X3$	(2)
	e10 = a5 X2 X5 $e11 = a6 X3$	(3)
	$e9 = a5 X2 \neg X5$	(3)
	a0 - aE V2 VE	(2)

№ докум.

ТПЖА 09.03.01.066



Цена комбинационной схемы по Квайну автомата по модели Мили который представлен в приложении Д, с использованием в качестве элемента памяти 4-х разрядного счетчика:

$$\sum = KC + ИНВ + ЭП + НУ + DC = 89 + 7 + 9 + 2 + 4 = 111$$

Схема формирования начальной установки на счетчике представлена на рисунке 3.

№ докум. Подп.

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

Пист

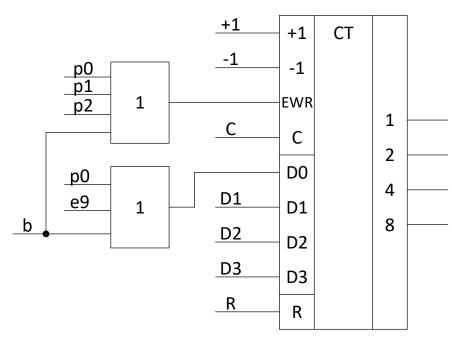


Рисунок 3 — Схема формирования начальной установки на счетчике

Подп. и де	
Инв. №	
Взам. инв.	
Подп. и дата	
Инв. №	Дист Изм Лист № докум. Подп. Дата ТПЖА 09.03.01.066 49

- 10 Кодирование внутренних состояний для модели Мура
- 10.1 Кодирование внутренних состояний для модели Мура на Dтриггерах

Для кодирования 20 состояний (b0...b19) графа автомата Мура, представленного в приложении Е, минимально необходимо пять элементов памяти.

С учетом особенностей работы D-триггера для кодирования состояний применяется эвристический метод. Он состоит в следующем:

- 1) Каждому состоянию b_i ставится в соответствие целое число N_i , равное числу переходов в данное состояние;
 - 2) Числа N_i сортируются в порядке убывания;
- 3) Состоянию, соответствующему первому N_i после сортировки, то есть наибольшему из N_i , присваивается код, состоящий только из нулей;
- 4) Следующему состоянию в порядке убывания N_i присваивается незанятый код, содержащий наименьшее количество единиц. Данный пункт повторяется до тех пор, пока все состояния не будут закодированы.

Кодирование состояний для модели Мура на D-триггерах представлено в таблице 14.

№ Подп. и дата Взам. инв. Инв. № Подп. и дата

Изм.Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 09.03.01.066

Таблица 14 – Коды состояний для модели Мура на D-триггерах

Исходное состояние	ь0	b1	b2	b3	b4	b5	b6	b7	b8	Ь9	b10
Состояния перехода	b0, b16, b17, b18	ь0	b1	b2, b3	b2, b3	b4	b5, b8	b6	b7	b6	b9
Число переходов	4	1	1	2	2	1	2	1	1	1	1
Код состояния	00010	01010	00110	01000	10000	10100	10001	01100	11000	11100	11010
Исходное состояние	b11	b12	b13	b14	b15	b16	b17	b18	b19		
Состояния перехода	b10, b15	b4, b5, b6	b11	b10, b15	b11, b13	b10, b12, b14, b15, b19	b4	b5, b7	b10, b12, b14, b15, b19		
Число переходов	2	3	1	2	2	5	1	2	5		
Код состояния	01001	00100	11001	00101	00011	00000	10110	10010	00001		

Далее составляется прямая структурная таблица переходов и выходов автомата модели Мура на D-триггерах, результаты которой представлены в таблице 15 и формируются логические выражения для функций возбуждения.

Подп. и дата	
Инв. №	
Взам. инв.	
Подп. и дата	
<i>ō</i> ∕	

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

Таблица 15 – Прямая структурная таблица переходов и выходов модели Мура на D-триггерах

Состояние

перехода b_s

b0

Код

00010

 $b_{\rm s}$

Входной

 $\neg X0$

сигнал $X(b_m,b_s)$

Функции возбуждения

D-триггера

D1

Выходной

сигнал

 $Y(b_m)$

Код

00010

 b_{m}

Исходное

b0

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

состояние b_{m}

UU	00010		00	00010	$\Lambda 0$	ן טו
			b1	01010	X0	D3D1
bl	01010	y0,y1,y2	b2	00110	1	D2D1
b2	00110	y3,y4	b3	01000	¬X0	D3
			b4	10000	X0	D4
b3	01000	_	b3	01000	¬X0	D3
			b4	10000	X0	D4
b4	10000	y1	b5	10100	¬X1¬X8	D4D2
			b12	00100	¬X1X8	D2
			b17	10110	X1	D4D2D1
b5	10100	y4,y5	b6	10001	¬X3¬X4	D4D0
		J 75 -	b12	00100	¬X3X4	D2
			b18	10010	X3	D4D1
b6	10001	y3,y7	b7	01100	¬X2	D3D2
		J = 9J .	b9	11100	X2¬X5	D4D3D2
			b12	00100	X2X5	D2
b7	01100	y3,y6	b8	11000	¬X3	D4D3
		J = 9J =	b18	10010	X3	D4D1
b8	11000	y10	b6	10001	1	D4D0
b9	11100	y3	b10	11010	1	D4D3D1
b10	11010	y8	b11	01001	¬X7	D3D0
010			b14	00101	X7X6	D2D0
			b16	00000	X7¬X6X9	-
			b19	00001	X7¬X6¬X9	D0
b11	01001	y3,y7,y9	b13	11001	X2	D4D3D0
011	01001] = , , , , , , ,	b15	00011	¬X2	D1D0
b12	00100	y2,y13	b16	00000	X9	_
			b19	00001	¬X9	D0
b13	11001	у3	b15	00011	1	D1D0
b14	00101	y11	b16	00000	X9	_
			b19	00001	¬X9	D0
b15	00011	y8	b11	01001	¬X7	D3D0
			b14	00101	X7X6	D2D0
			b16	00000	X7¬X6X9	_
			b19	00001	X7¬X6¬X9	D0
b16	00000	y12	b0	00010	1	D1
b17	10110	y14	b0	00010	1	D1
b18	10010	y15	b0	00010	1	D1
b19	00001	_	b16	00000	X9	
	00001		b19	00001	¬X9	D0

№ докум. Подп. Изм Лист

ТПЖА 09.03.01.066

Пист

Логические выражения для каждой функции возбуждения D-триггера получают по таблице как конъюнкции соответствующих исходных состояний b_m и входных сигналов, которые объединены знаками дизъюнкции для всех строк, содержащих данную функцию возбуждения:

$$D0 = b5 \neg X3 \neg X4 \lor b8 \lor b10 \neg X7 \lor b10 \ X7 \neg X6 \neg X9 \lor b10 \ X7 \ X6 \\ \lor b11 \lor b12 \neg X9 \lor b13 \lor b14 \neg X9 \lor b15 \ X7 \ X6 \\ \lor b15 \ X7 \neg X6 \neg X9 \lor b15 \neg X7 \lor b19 \neg X9$$

$$D1 = b0 \lor b1 \lor b4 \ X1 \lor b5 \ X3 \lor b7 \ X3 \lor b9 \lor b11 \neg X2 \lor b13 \lor b16$$

$$\lor b17 \lor b18$$

$$D2 = b1 \lor b4 \lor b5 \neg X3 \ X4 \lor b6 \lor b10 \ X7 \ X6 \lor b15 \ X7 \ X6$$

$$D3 = b0 \ X0 \lor b2 \neg X0 \lor b3 \neg X0 \lor b6 \neg X2 \lor b6 \ X2 \neg X5 \lor b7 \neg X3 \lor b9 \lor b10 \neg X7 \lor b11 \ X2 \lor b15 \neg X7$$

$$D4 = b2 \ X0 \lor b3 \ X0 \lor b4 \ X1 \lor b4 \neg X1 \neg X8 \lor b5 \ X3 \lor b5 \neg X3 \neg X4$$

 $\lor b6 \ X2 \neg X5 \lor b7 \lor b8 \lor b9 \lor b11 \ X2$

Аналогично составляются логические выражения для функций выходов:

$$y0 = b1$$

$$y1 = b1 \lor b4$$

$$y2 = b1 \lor b12$$

$$y3 = b2 \lor b6 \lor b7 \lor b9 \lor b11 \lor b13$$

$$y4 = b2 \lor b5$$

$$y5 = b5$$

$$y6 = b7$$

$$y7 = b6 \lor b11$$

$$y8 = b10 \lor b15$$

$$y9 = b11$$

Инв.

$$y10 = b8$$

$$y11 = b14$$

$$y12 = b16$$

$$y13 = b12$$

$$v14 = b17$$

$$y15 = b18$$

После выделения общих частей в логических выражениях и

Изм Лист № докум. Подп. Дата

ТПЖА 09.03.01.066

некоторого их упрощения получаем логические уравнения для построе	кин
функциональной схемы управляющего автомата:	
$e0 = b5 \neg X3 X4$	(3)
e1 = b5 X3	(2)
$e2 = b6 X2 \neg X5$	(3)
$e3 = b10 \neg X7$	(2)
e4 = b10 X7 X6	(3)
e5 = b11 X2	(2)
$e6 = b15 \neg X7$	(2)
e7 = b15 X7 X6	(3)
$e8 = X7 \neg X6 \neg X9$	(3)
e9 = b4 X1	(2)
$p0 = e4 \lor e7$	(2)
$p1 = e3 \lor e6$	(2)
$p2 = e2 \lor e5$	(2)
$p3 = e1 \lor e9$	(2)
$p4 = b1 \lor b4$	(2)
$p5 = b11 \lor b13$	(2)
$p6 = b7 \lor b9$	(2)
$p7 = b10 \lor b15$	(2)
$D0 = p0 \lor p1 \lor p5 \lor p7 \ e8 \lor e0 \lor b8 \lor b12 \neg X9 \lor b14 \neg X9$	(17)
∨ <i>b</i> 19¬ <i>X</i> 9	
$D1 = p3 \lor b0 \lor b1 \lor b7 \ X3 \lor b9 \lor b11 \neg X2 \lor b13 \lor b16 \lor b17$	(14)
v <i>b</i> 18	
$D2 = p0 \lor p4 \lor b5 \neg X3 \ X4 \lor b6$	(7)
$D3 = p1 \lor p2 \lor b0 \ X0 \lor b2 \neg X0 \lor b3 \neg X0 \lor b6 \neg X2 \lor b7 \neg X3 \lor b9$	(18)
$D4 = p2 \lor p3 \lor p6 \lor e0 \lor b2 X0 \lor b3 X0 \lor b4 \neg X1 \neg X8 \lor b8$	(15)

ТПЖА 09.03.01.066

Лист

54

Инв. №

Изм Лист № докум.

Подп.

$$y0 = b1 \tag{0}$$

$$y1 = p4 \tag{0}$$

$$y2 = b1 \lor b12 \tag{2}$$

$$y3 = p5 \lor p6 \lor b2 \lor b6 \tag{4}$$

$$y4 = b2 \lor b5 \tag{2}$$

$$y5 = b5 \tag{0}$$

$$y6 = b7 \tag{0}$$

$$y7 = b6 \lor b11 \tag{2}$$

$$y8 = p7 \tag{0}$$

$$y9 = b11 \tag{0}$$

$$y10 = b8 \tag{0}$$

$$y11 = b14 \tag{0}$$

$$y12 = b16 \tag{0}$$

$$y13 = b12 \tag{0}$$

$$y14 = b17 \tag{0}$$

$$y15 = b18 \tag{0}$$

Инверторы:
$$\neg X0$$
, $\neg X1$, $\neg X2$, $\neg X3$, $\neg X4$, $\neg X5$, $\neg X6$, $\neg X7$, $\neg X8$, $\neg X9$ (10)

Цена комбинационной схемы по Квайну автомата по модели Мура при использовании графа, построенного на основе ГСА, который представлен в приложении Д, с использованием в качестве элементов памяти 5 D-триггеров:

$$\sum$$
 = KC + ИНВ + ЭП + НУ + DC = 122 + 10 + 20 + 0 + 5 = 157

Схема формирования начальной установки на D-триггерах представлена на рисунке 4.

1HB. Nº

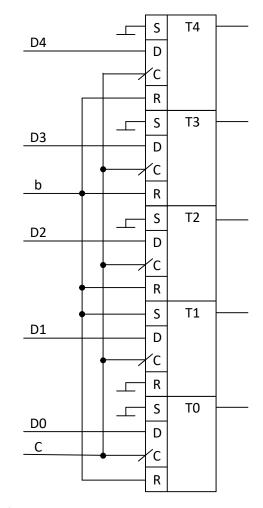


Рисунок 4 - Схема формирования начальной установки на D-триггерах

Цена по Квайну автомата модели Мура на D-триггерах получилась значительно больше, чем цена по Квайну автомата модели Мили на D-триггерах. Отсюда можно сделать вывод, что цена по Квайну автомата модели Мура на RS-триггерах не будет минимальной.

Изм Лист № докум. Подп. Дата

Подп. и дата

Инв. №

Взам. инв.

Подп. и дата

ТПЖА 09.03.01.066

11 Построение схемы управляющего микропрограммного автомата

Наименьшей ценой по Квайну обладает модель автомата модели Мили на счетчике, она равна 111, поэтому микропрограммный автомат будет строиться для этой модели. В приложении Ж приведена функциональная схема проектируемого управляющего автомата, выполняющего операцию деления чисел в двоичной системе счисления с плавающей запятой в прямом коде с порядками первым способом с восстановлением остатков с использованием дополнительного кода при вычитании мантисс. Функциональная схема построена в основном логическом базисе «И, ИЛИ, НЕ» в полном соответствии с приведенной для модели Мили системой логических уравнений для функций возбуждения элемента памяти и функций получения выходных сигналов.

Подп. и дата				
Инв. <i>№</i>				
Взам. инв.				
Подп. и дата				
Инв. №	Изм Лист № докум.	Подп. Дата	ТПЖА 09.03.01.066	Лист 57

Заключение

В ходе курсового проекта был синтезирован автомат, выполняющий деление первым способом в двоичной системе счисления с плавающей запятой с порядками с использованием дополнительного кода при вычитании с восстановлением остатков в основном логическом базисе. Управляющий автомат был синтезирован по модели Мили с использованием 4-разрядного счетчика в качестве элемента памяти, так как цена по Квайну данного автомата получилась наименьшей и равной 111. Автомат, полученный в ходе выполнения курсового проекта, задан множеством внутренних состояний а0-а12, множеством входных сигналов X0-X9, множеством выходных сигналов у0-у15, функциями переходов и выходов, заданной в таблице 13, начальным состоянием а0.

Подп. и дата		
Инв. №		
Взам. инв.		
Подп. и дата		
Инв. №	ТПЖА 09.03.01.066 Изм Лист № докум. Подп. Дата	Лист 58

Перечень сокращений

ДК – дополнительный код

ПК – прямой код

ГСА – граф-схема алгоритма

 $\mathsf{Y}\mathsf{A}-\mathsf{y}$ правляющий автомат

ОА – операционный автомат

 $M\Pi A$ — микропрограммный автомат

ЭП – элемент памяти

ПРС – переполнение разрядной сетки

ПМР – потеря младших разрядов

ВрПМР – временная потеря младших разрядов

ИстПМР – истинная потеря младших разрядов

ДНН – деление на ноль

Подп. и дата			
Инв. №			
Взам. инв.			
Подп. и дата			
48. <i>N</i> º			 <u> </u>

Подп.

Изм Лист № докум.

Приложение А

(справочное)

Библиографический список

- 1 Мельцов, В.Ю. Синтез микропрограммных управляющих автоматов. Учебное пособие [Текст] / Мельцов, В. Ю., Фадеева, Т.Р. Киров: Вятский государственный технический университет, 2000. 69с.
- 2 Мельцов, В.Ю. Применение САПР Quartus для синтеза абстрактных и структурных автоматов. Учебное пособие [Текст] Киров: ГОУ ВПО ВятГУ, 2011. 86с.
- 3 Фадеева, Т.Р. Арифметические основы ЭВМ. Методические указания к курсовой работе [Текст] / Фадеева, Т.Р., Матвеева, Л.И., Долженкова, М.Л. Киров, 2007. 80с

8 Взам. инв. № Подп. и дата Взам. инв. № Подп. и дата По

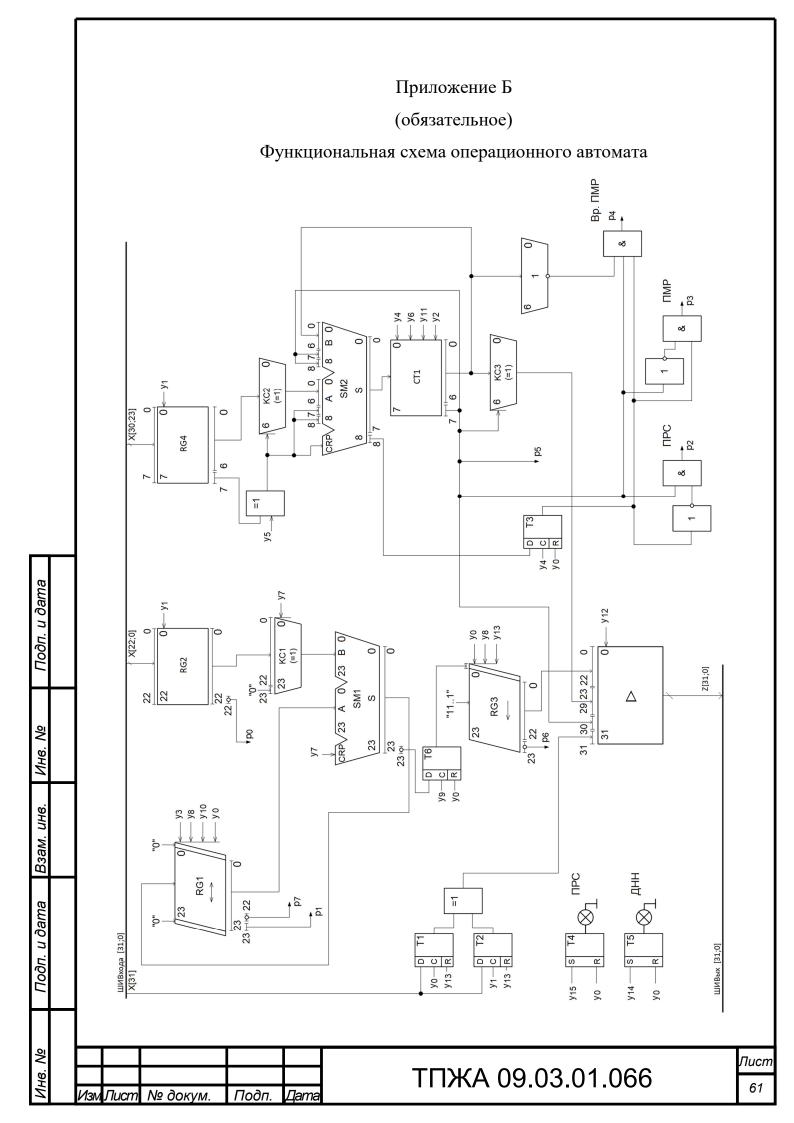
Подп.

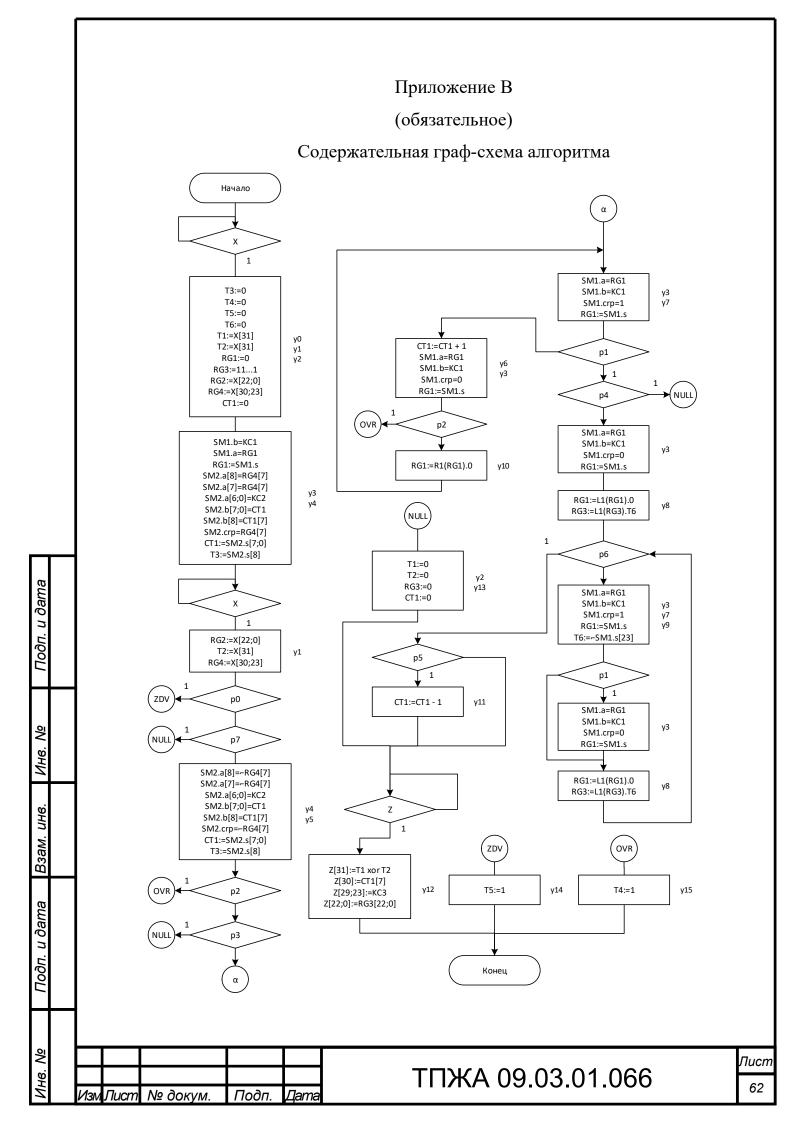
№ докум.

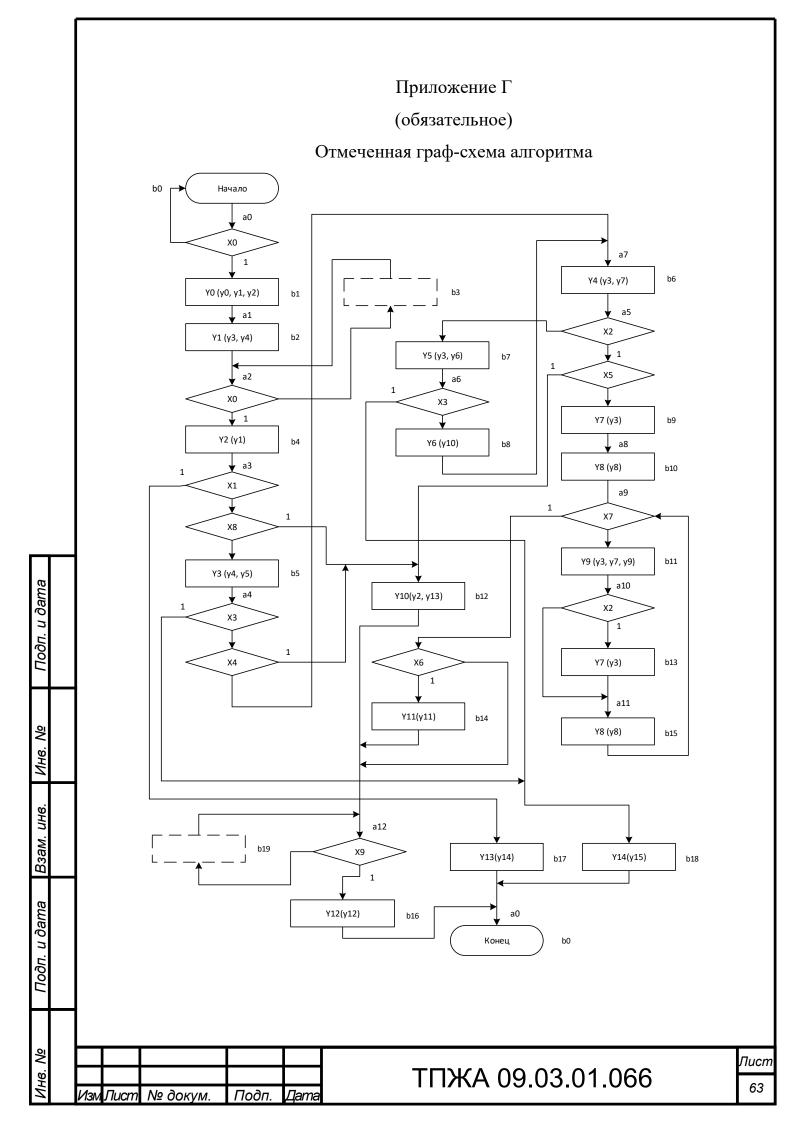
ТПЖА 09.03.01.066

Пист

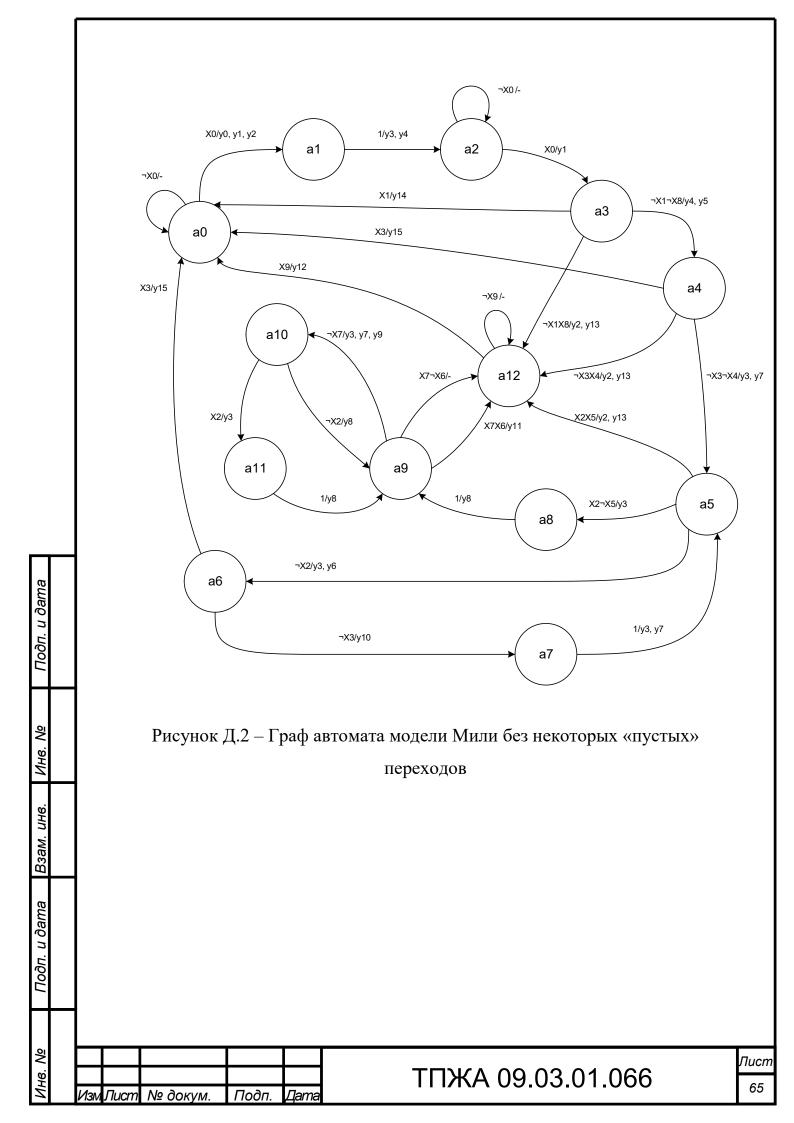
60

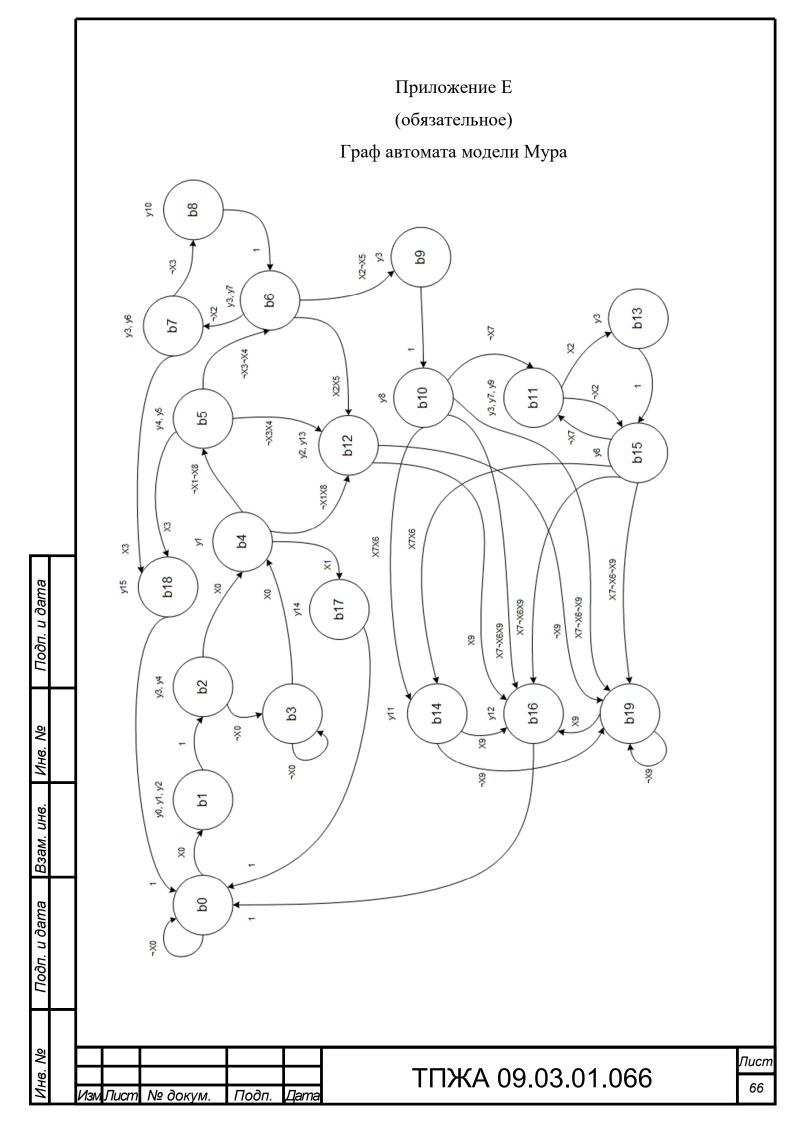






Приложение Д (обязательное) Граф автомата модели Мили X3/y15 ¬X0 /-¬X0/-X0/y0, y1, y2 1/y3, y4 X0/y1 ¬X1¬X8/y4, y5 a0 а1 a2 а3 a4 X1/y14 ¬X3¬X4/-X9/y12 7X3X4/y2, y13 ¬X1X8/y2, y13 X3/y15 ¬X2/y3, y6 а6 а5 X2X5/y2, y13 a12 ~X9/-X7¬X6/-X7X6/y11 X2¬X5/y3 ¬X3/y10 1/y3, y7 а7 1/y8 а8 а9 Подп. и дата ¬X2/y8 1/y8 ¬X7/y3, y7, y9 a11 a10 Инв. № Рисунок Д.1 – Граф автомата модели Мили с «пустыми» переходами Взам. инв. Подп. и дата Инв. № Пист ТПЖА 09.03.01.066 64 № докум. Подп. Изм Лист





Приложение Ж (обязательное) Функциональная схема управляющего автомата из ОА х1 p4 x2 p6 x3 x4 e0 e3 e17 1 x0 e12 х5 e17 x6 x7 x8 a8 p0 e5 e15 a12 x0 0 DC a0 1 a1 р1 e2 р1 a2 p2 CT 3 x1 a11 а3 -1 a4 1 p0 С a5 e3 p2 e9 2 6 2 a6 a11 D0 7 ¬x8 a7 D1 8 D2 8 8 9 e4 рЗ a9 D3 e1 10 х8 a10 11 a11 12 p4 13 х3 e13 14 15 р5 a7 e7 e10 y2 p6 e16 e0 a1 х4 Подп. и дата a5 p4 ERR ಶ у3 e8 р6 е9 S a7 T1 у4 e9 a1 в ОА у8 х2 e10 a8 y1 y2 рЗ a11 a6 e14 х3 e11 y11 1 х6 Инв. q0 y15 e12 1 e5 e12 y10 e17 y12 e13 1 р5 y13 Взам. e2 y14 e14 u dama e15 e16 Подп. NHB. Nº Пист ТПЖА 09.03.01.066 67 Лист № докум. Подп.