МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Вятский государственный университет» Факультет автоматики и вычислительной техники Кафедра ЭВМ

Распознавание образов с помощью программ perseptr.exe и linear.exe

Отчёт Лабораторная работа №1 по дисциплине «Системы обработки знаний»

Выполнил студент группы ИВТ-42	/Рзаев А. Э./
Проверил доцент кафедры ЭВМ	/Ростовцев В. С./

- 1 Целью данной работы является знакомство с нейронными сетями некоторых видов, применяемыми для распознавания образов на основе их моделей (программные модели: perseptr.exe, linear.exe)
 - 2 Полученный вариант задания

3 Результаты исследований, полученные в ходе выполнения лабораторной работы, представлены в следующей таблицах:

Распознавание образов с помощью программ perseptr.exe

Персептрон	
Распознаваемый образ	Perseptr
1. Чистый образ (V), центр	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
2. Чистый образ (V), смещение вверх (вниз,	H, H, V, H, V
вправо, влево)	64%, 85%, 100%, 100%, 72%
3. Чистый образ (V); (Характеристика шума)	
3.1 Инвертирование (F3)	H, V, K, W, H
• •	64%, 75%, 75%, 64%, 66%
3.2 Затенение (F4)	W, K, V, H, H
	100%,100%,100%,100%,66%
3.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, D, H, H
	100%, 100%, 72%, 100%, 66%
3.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	H, K, D, H, H
	64%, 100%, 72%, 100%, 66%
3.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.6 Поворот изображения (G)	H, H, K, H, H
•	64%, 85%, 85%, 100%, 66%
3.7 Зеркальное отражение (О)	W, H, V, H, K
-	100%, 85%, 100%, 100%, 65%
4. Подключение автокоррелятора. Чистый	
образ	
4.1 Сдвиговый автокоррелятор	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
4.2 Автокоррелятор «сдвиг +	W, K, V, H, V
отражение»	100%,100%,100%,100%,100%
4.3Автокоррелятор «сдвиг + вращение»	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
4.4 Автокоррелятор «сдвиг + вращение	W, K, V, H, V
+ отражение»	100%,100%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Perseptr
5. Сдвиговый автокоррелятор	_
5.1 Чистый образ (V), смещение вверх	K, H, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	67%,85%,100%,100%,100%
5.1 Инвертирование (F3)	D, D, D, D, K
	68%, 65%, 72%, 66%, 65%
5.2 Затенение (F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	K, K, V, H, D
	67%, 100%, 100%, 100%, 100%
5.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.6 Поворот изображения (G)	D, D, K, D, D
	68%, 65%, 75%, 66%, 100%
5.7 Зеркальное отражение (О)	W, D, V, H, D
	100%, 65%, 100%, 100%, 100%

Распознаваемый образ	Perseptr
6. Автокоррелятор «сдвиг + отражение»	
6.1 Чистый образ (V), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
6.1 Инвертирование (F3)	D, D, D, W
	68%, 65%, 72%, 66%, 68%
6.2 Затенение (F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.6 Поворот изображения (G)	D, D, V, D, D
	68%, 65%, 100%, 66%, 100%
6.7 Зеркальное отражение (О)	W, K, V, H, V
	100%, 100%, 100%, 100%, 72%

Распознаваемый образ	Perseptr
7. Автокоррелятор «сдвиг + вращение»	-
7.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
7.1 Инвертирование (F3)	D, D, W, D, W
	68%,65%,60%,66%,68%
7.2 Затенение (F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.6 Поворот изображения (G)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.7 Зеркальное отражение (О)	W, H, V, H, V
	100%, 85%, 100%, 100%, 72%

Распознаваемый образ	Perseptr
8. Автокоррелятор «сдвиг + вращение +	
отражение»	
8.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
8.1 Инвертирование (F3)	D, D, W, D, W
	68%, 65%, 65%, 66%, 68%
8.2 Затенение (F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.6 Поворот изображения (G)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.7 Зеркальное отражение (О)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%

Распознавание образов с помощью программ Linear.exe

Линейные разделители	Простой барицентрический
Распознаваемый образ	Linear
1. Чистый образ (В), центр	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
2. Чистый образ (В), смещение вверх (вниз,	W, H, V, H, D
вправо, влево)	100%, 85%, 100%, 100%, 100%
3. Чистый образ (В); (Характеристика шума)	
3.1 Инвертирование (F3)	H, W, W, W, W
	64%, 67%, 60%, 64%, 68%
3.2 Затенение (F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.6 Поворот изображения (G)	D, H, K, K, W
	68%, 85%, 75%, 85%, 68%
3.7 Зеркальное отражение (О)	W, H, V, H, D
	100%, 85%, 100%, 100%, 100%
4. Подключение автокоррелятора. Чистый	
образ	
4.1 Сдвиговый автокоррелятор	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
4.2 Автокоррелятор «сдвиг +	W, K, V, H, D
отражение»	100%,100%,100%,100%,100%
4.3Автокоррелятор «сдвиг + вращение»	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
4.4 Автокоррелятор «сдвиг + вращение	W, K, V, H, D
+ отражение»	100%,100%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
5. Сдвиговый автокоррелятор	
5.1 Чистый образ (В), смещение вверх	V, H, H, H, D
(вниз, вправо, влево)	60%,85%,76%,100%,100%
5.1 Инвертирование(F3)	H, W, W, W, W
	64%,67%,60%,64%,68%
5.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
5.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
6. Автокоррелятор «сдвиг + отражение»	
6.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
6.1 Инвертирование(F3)	H, K, W, H, W
	64%,100%,60%,100%,68%
6.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
6.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
7. Автокоррелятор «сдвиг + вращение»	
7.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
7.1 Инвертирование(F3)	H, K, W, H, W
	64%,100%,60%,100%,60%
7.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, D
	68%,85%,75%,85%,68%
7.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
8. Автокоррелятор «сдвиг + вращение +	
отражение»	
8.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
8.1 Инвертирование(F3)	H, K, W, H, W
	64%,100%,60%,100%,68%
8.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
8.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
-	100%,85%,100%,100%,100%

Линейные разделители	Взвешенный
	барицентрический
Распознаваемый образ	Linear
1. Чистый образ (В), центр	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
2. Чистый образ (В), смещение вверх (вниз,	W, H, V, H, D
вправо, влево)	100%,85%,100%,100%,100%
3. Чистый образ (В); (Характеристика шума)	
3.1 Инвертирование(F3)	H, W, W, W, W
	64%,67%,60%,64%,68%
3.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
3.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
3.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%
4. Подключение автокоррелятора. Чистый	
образ	
4.1 Сдвиговый автокоррелятор	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
4.2 Автокоррелятор «сдвиг +	W, K, V, H, D
отражение»	100%,100%,100%,100%,100%
4.3Автокоррелятор «сдвиг + вращение»	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
4.4 Автокоррелятор «сдвиг + вращение	W, K, V, H, D
+ отражение»	100%,100%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
5. Сдвиговый автокоррелятор	
5.1 Чистый образ (В), смещение вверх	V, H, H, H, D
(вниз, вправо, влево)	60%,85%,76%,100%,100%
5.1 Инвертирование(F3)	H, W, W, W, W
	64%,67%,60%,64%,68%
5.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
5.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
5.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
6. Автокоррелятор «сдвиг + отражение»	
6.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
6.1 Инвертирование(F3)	H, K, W, H, W
	64%,100%,60%,100%,68%
6.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
6.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
6.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
7. Автокоррелятор «сдвиг + вращение»	
7.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
7.1 Инвертирование(F3)	H, K, W, H, W
	64%,100%,60%,100%,68%
7.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
7.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
7.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

Распознаваемый образ	Linear
8. Автокоррелятор «сдвиг + вращение +	
отражение»	
8.1 Чистый образ (В), смещение вверх	W, K, V, H, D
(вниз, вправо, влево)	100%,100%,100%,100%,100%
8.1 Инвертирование(F3)	H, K, W, H, W
	64%,100%,60%,100%,68%
8.2 Затенение(F4)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.3 Инвертирующий шум (F5, Ctrl+F5)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.4 Добавляющий шум (F6, Ctrl+F6)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.5 Гасящий шум (F7, Ctrl+F7)	W, K, V, H, D
	100%,100%,100%,100%,100%
8.6 Поворот изображения(G)	D, H, K, K, W
	68%,85%,75%,85%,68%
8.7 Зеркальное отражение(О)	W, H, V, H, D
	100%,85%,100%,100%,100%

4 Выводы

В ходе выполнения данной лабораторной работы были изучены две нейронных сети: персептрон и линейная сеть. Обе сети показывают высокую точность при распознавании чистых образов, однако, точность распознавания снижается при наличии каких-либо искажений. Кроме того, были изучены два метода вычисления средней точки и эффективность использования автокорреляторов.

В результате сравнения было установлено следующее:

- Обе сети достаточно эффективно распознают предоставленные в ходе экспериментов образы;
- С различными искажениями сети справляются по-разному: сеть с линейными разделителями лучше справляется с шумами, лучше определяет зеркальное и инвертированное изображение, а сеть персептрон лучше определяет повернутое изображение. Обе сети практически одинаково справляются со смещенными изображениями;
- Сеть с линейными разделителями с применением простого барицентрического метода и взвешенного барицентрического метода практически одинаково распознает образы;
- Использование автокоррелятора в обоих сетях дает увеличение точности распознавания образов, при этом их эффективность примерно одинакова, за исключением распознавания повернутых изображений с помощью персептрона с автокорреляторами «сдвиг+вращение» и «сдвиг+вращение+отражение» (точность ~100%). Все автокорреляторы плохо распознают такие шумы, как инверсия;
- Самым малоэффективным является сдвиговый автокоррелятор, а самым эффективным автокоррелятор «сдвиг+вращение+отражение».