Graphentheorie: Bäume

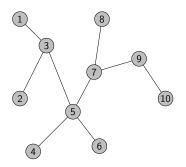
Programmieren und Software-Engineering Theorie

23. Juni 2022

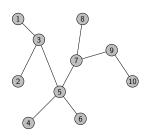
Bäume

Definition (Baum)

Ein zusammenhängender Graph der keine Kreise enthält wird Baum T genannt.



Bäume



Ein Baum T kann durch folgende äquivalente Aussagen charakterisiert werden:

- T ist ein Baum
- T ist zusammenhängend und kreisfrei
- Zwei beliebige Knoten von T sind durch genau einen Weg verbunden
- T hat n-1 Kanten und ist zusammenhängend
- T hat n-1 Kanten und ist kreisfrei
- T ist zusammenhängend und jede Kante ist eine Brücke

Begriffe

Bäume 000000

- Grad eines Baumes: maximaler Grad eines Knoten des Baumes
- Blatt: Knoten mit Grad 1 heißen Blätter des Baumes. Blätter haben nur einen Nachbarn, Jeder Baum hat mindestens ein Blatt.
- Innerer Knoten: Ein Knoten heißt innerer Knoten wenn er kein Blatt ist.

Anmerkung: Bäume haben zahlreiche Anwendungen in der Informatik als Datenstrukturen, z.B. können Objekte in Bäumen so abgespeichert werden, dass sie schnell gesucht (gefunden) werden können!

Wurzelbäume, Arboreszenzen

Definition (Wurzelbaum, Arboreszenz)

Ein gerichteter Graph G heißt Wurzelbaum oder Arboreszenz, wenn er

- zusammenhängend ist, und
- es genau einen Knoten $w \in V(G)$ gibt mit $d^-(w) = 0$, und
- für alle anderen Knoten $v \in V(G)$ gilt $d^-(v) = 1$.

Hierbei bezeichnet $d^-(v)$ den *Eingangsgrad* (engl. in-degree), also die Anzahl der zum Knoten führenden Kanten. Der *Ausgangsgrad* $d^+(v)$ (engl. out-degree) bezeichnet hingegen die vom Knoten wegführenden Kanten.

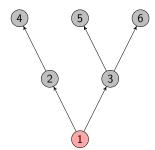
Anmerkung: Ein Wurzelbaum ist zusammenhängend und hat genau einen Knoten mit Eingangsgrad 0. Jeder andere Knoten hat den Eingangsgrad 1. Eine Arboreszenz ist ein gerichteter Graph dessen Schatten ein Baum ist, sodass ein Knoten w ausgezeichnet ist (Wurzel), und jede Kante der Arboreszenz von w weggerichtet ist.

6/23

Wurzelbäume, Arboreszenzen



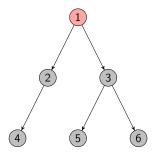
Beispiel: Ursprünglich wurden Wurzelbäume so gezeichnet:



Wurzelbäume, Arboreszenzen



Beispiel: Heute wird die Wurzel immer oben gezeichnet.



Traversierung von Bäumen

Wir betrachten im Folgenden Algorithmen zur Traversierung von Bäumen. Diese können jedoch auch zur Traversierung von Graphen im Allgemeinen verwendet werden.

Ziel: Wir wollen die Knoten eines Baumes systematisch durchlaufen, mit dem Ziel einen bestimmten Knoten zu finden.

- Breitensuche (Breadth-First-Search (BFS)): In jedem Schritt werden zunächst alle Nachbarknoten eines Knoten besucht, bevor von dort aus weitere Pfade gebildet werden.
- Tiefensuche (Depth-First-Search (DFS)): Ein Pfad wird vollständig in die Tiefe durchlaufen, bevor etwaige Abzweigungen verwendet werden.

Traversierung von Bäumen

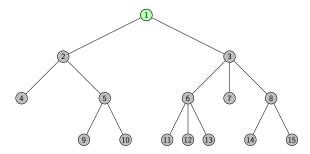
Zur Beschreibung der Suchverfahren werden folgende Begriffe benötigt:

- Ein Knoten wird entdeckt, wenn er das erste Mal besucht wird.
- Ein Knoten wird fertiggestellt/abgeschlossen, wenn er das letzte Mal verlassen wird.

Für manche Anwendungen ist es wichtig festzuhalten, wann ein Knoten entdeckt, bzw. abgeschlossen wurde. Dazu führen wir einen Zähler τ mit, der in jedem Schritt um 1 erhöht wird.

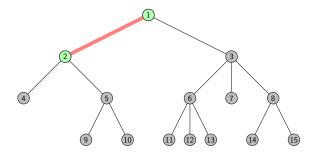
- Wird ein Knoten v das erste mal besucht ("entdeckt"), so setzen wir $\tau_d(v) = \tau^{++}$
- Wird ein Knoten v das letzte mal verlassen ("abgeschlossen"), so setzen wir $\tau_f(v) = \tau^{++}$

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



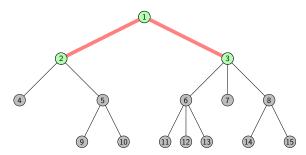
 $\tau_d(1) = 1,$

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



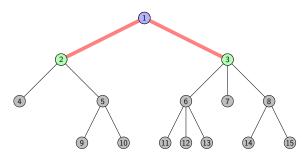
$$\tau_d(1) = 1, \, \tau_d(2) = 2,$$

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3.$$

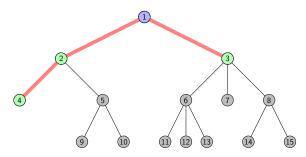
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \, \tau_d(2) = 2, \, \tau_d(3) = 3,$$

$$\tau_f(1) = 4,$$

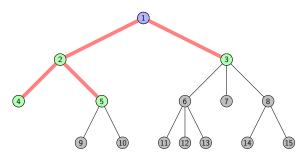
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5,$$

$$\tau_f(1) = 4$$

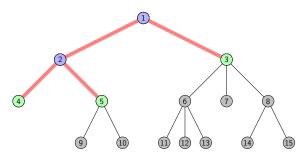
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6,$$

$$\tau_f(1) = 4,$$

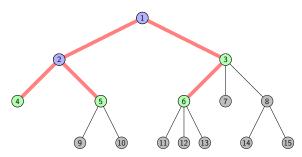
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \, \tau_d(2) = 2, \, \tau_d(3) = 3, \, \tau_d(4) = 5, \, \tau_d(5) = 6,$$

$$\tau_f(1) = 4, \, \tau_f(2) = 7,$$

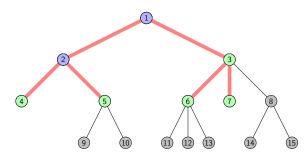
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8,$$

$$\tau_f(1) = 4, \, \tau_f(2) = 7,$$

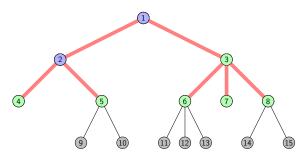
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9,$$

$$\tau_f(1) = 4, \, \tau_f(2) = 7,$$

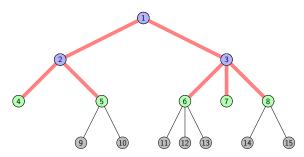
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10,$$

$$\tau_f(1) = 4, \, \tau_f(2) = 7,$$

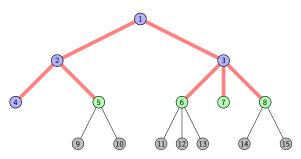
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10,$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$,

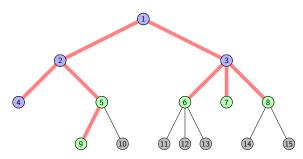
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10,$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$,

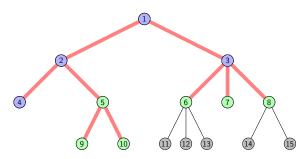
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13,$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$,

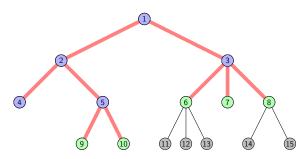
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14,$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$,

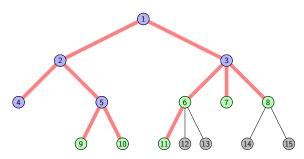
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \tau_$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$,

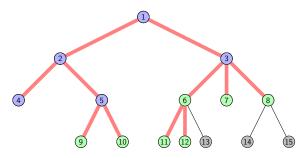
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

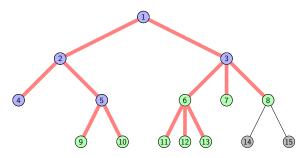
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

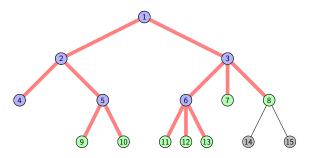
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

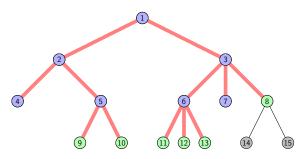
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

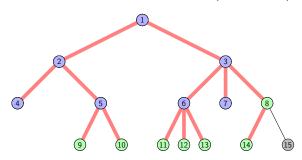
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

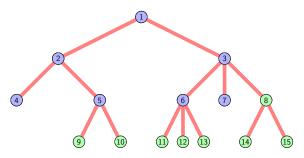
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

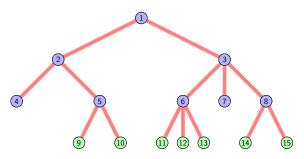
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

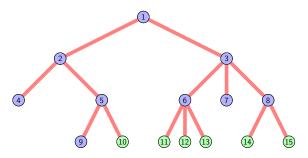
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

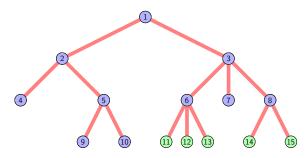
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

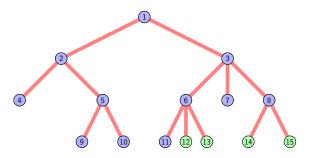
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

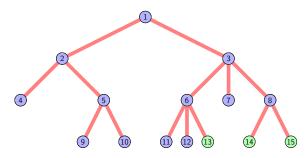
Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.

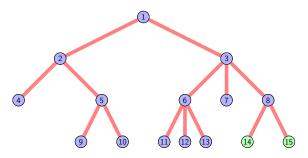


$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

Breitensuche

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



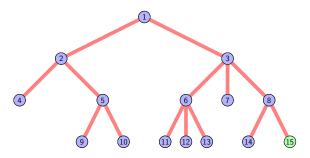
$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

POS (Theorie) Bäume 10 / 23

Breitensuche

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



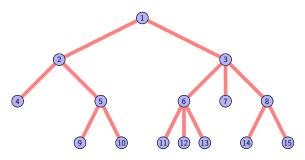
$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

POS (Theorie) Bäume 10 / 23

Breitensuche

Beispiel: Beispiel einer Breitensuche. Die Suche kann abgebrochen werden, sobald der gesuchte Knoten gefunden ("entdeckt") wurde.



$$\tau_d(1) = 1, \tau_d(2) = 2, \tau_d(3) = 3, \tau_d(4) = 5, \tau_d(5) = 6, \tau_d(6) = 8, \tau_d(7) = 9, \tau_d(8) = 10, \tau_d(9) = 13, \tau_d(10) = 14, \dots$$

$$\tau_f(1) = 4$$
, $\tau_f(2) = 7$, $\tau_f(3) = 11$, $\tau_f(4) = 12$, $\tau_f(5) = 15$, ...

POS (Theorie) Bäume 10 / 23

Breitensuche: Datenstruktur

In nahezu allen Programmiersprachen existiert eine Datenstruktur namens Queue (Warteschlange). Elemente können hinzugefügt werden ("hinten anstellen"), und werden geordnet abgespeichert. Das Element das als erstes hinzugefügt wurde, kann entnommen werden ("Nächster!")



POS (Theorie) Bäume 11/23

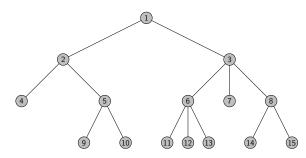
Breitensuche: Algorithmus

- Füge Startknoten (Wurzel) in Queue (Warteschlange) ein und markiere ihn als entdeckt
- Entnimm Knoten am Beginn der Queue
 - Markiere Knoten als entdeckt
 - Wenn dies der gesuchte Knoten ist ⇒ Fertig!
 - Sonst: füge alle unbesuchten¹ Nachbarn dieses Knotens in die Queue ein
- Wenn die Warteschlange leer ist wurden alle Knoten bereits besucht \Rightarrow Fertig
- Gehe zu Schritt (2)

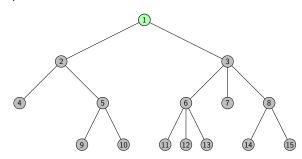
POS (Theorie) Bäume 12/23

¹nicht entdeckt, nicht abgeschlossen

Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:

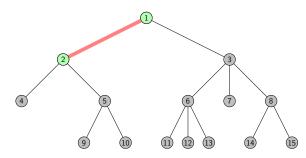


Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:

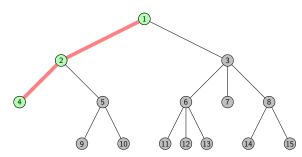


POS (Theorie) Bäume 13/23

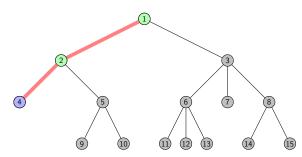
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



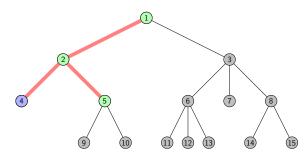
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:

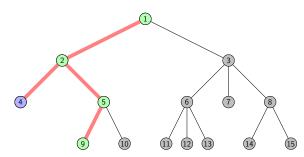


Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:

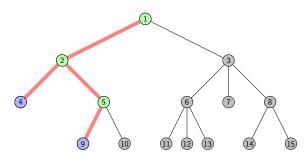


POS (Theorie) Bäume 13/23

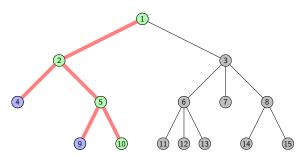
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



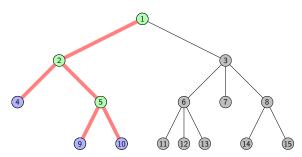
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



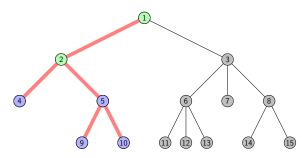
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



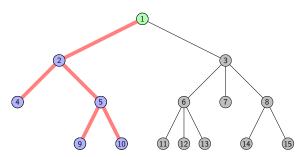
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



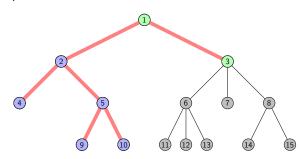
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



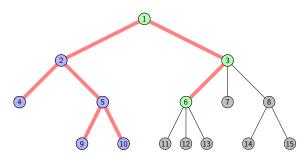
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



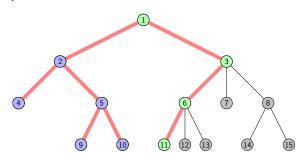
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



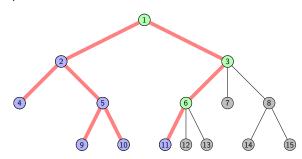
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



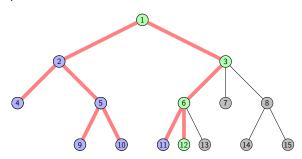
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



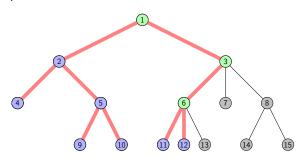
13 / 23

Tiefensuche

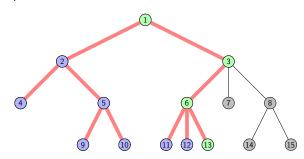
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



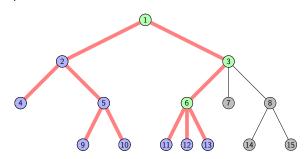
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



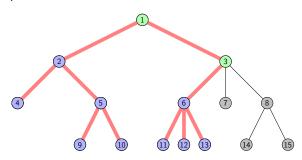
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



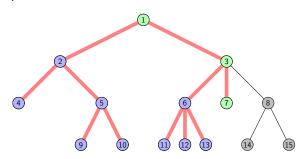
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



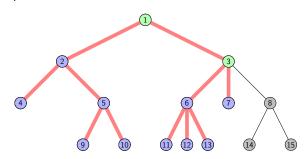
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



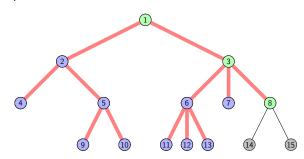
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:

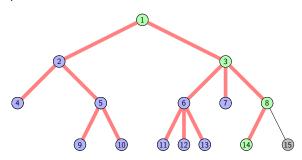


Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:

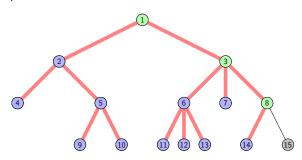


POS (Theorie) Bäume 13/23

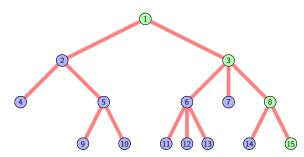
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



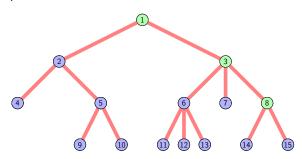
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



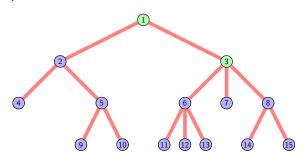
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



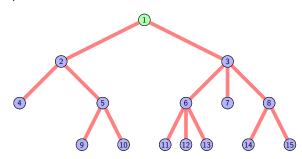
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



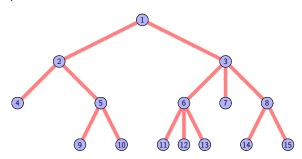
Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



Beispiel: Beispiel einer Tiefensuche:



Tiefensuche: Datenstruktur

In nahezu allen Programmiersprachen existiert eine Datenstruktur namens Stack (Stapel).

Elemente können hinzugefügt werden ("oben drauflegen"), und werden geordnet abgespeichert. Das Element das als letztes hinzugefügt wurde, kann entnommen werden (oberstes Element vom Stapel nehmen).



Tiefensuche: Algorithmus (*)

Algorithm 1: Tiefensuche

```
1 Function DFS(G = (V, E), Startknoten v, Gesuchter Knoten s)
      Result: vertex s \in V, if exists
      Stack S:
      markiere v als entdeckt;
 3
      S.push(v); // Lege v auf Stapel
      while S not empty do
          v = S.pop(); // nimm obersten Knoten vom Stapel
         if v gesuchter Knoten s then
             return v:
 8
          markiere v als abgeschlossen;
9
         for all [v, u] \in E(G) do
10
             if u noch nicht besucht then
11
                 markiere u als entdeckt;
12
                 S.push(u);
13
```

Anmerkungen

- Die Algorithmen können auch für allgemeine Graphen (und nicht nur Bäume) verwendet werden.
- Dabei werden schon besuchte Knoten nicht erneut besucht!
- Anwendungen BFS:
 - 2-färbbarkeit
 - Kürzester Pfad zwischen zwei Knoten
 - Kürzeste-Kreise-Problem
- Anwendungen DFS:
 - Test auf Kreisfreiheit
 - Topologische Sortierung
 - Starke Zusammenhangskomponente

Minimale Spannbäume

Definition (Spannbaum)

Ein Spannbaum T zu einem Graphen G = (V, E) ist ein (auf-)spannender Teilgraph von G der ein Baum ist.

Wir betrachten nun ungerichtete, schlichte und zusammenhängende Graphen G = (V, E) mit einer Gewichtsfunktion $w : E \to \mathbb{R}^+$ auf den Kanten $e \in E(G)$:

Definition (Minimaler Spannbaum)

Ein Minimaler Spannbaum T von G=(V,E) mit $w:E\to\mathbb{R}^+$ für alle $e\in E(G)$ ist ein zusammenhängender Teilgraph mit |E(T)|=|V(G)|-1 der alle Knoten enthält, und für den gilt:

$$\sum_{e \in E(T)} w(e) = \min$$

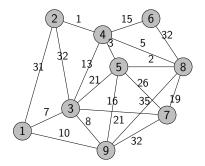
Ein Minimaler Spannbaum (Minimum Spanning Tree (MST)) ist also ein Baum mit minimalen Kantengewichten (=Kantenkosten).

Algorithm 2: Algorithmus von Kruskal

```
Function Kruskal(Graph G = (V, E))
    Result: Minimum Spanning Tree T
    Ordne alle Kanten e \in E(G) aufsteigend nach w(e);
    \Rightarrow L = (e_1, e_2, \dots, e_n) \text{ mit } w(e_1) \leq w(e_2) \leq \dots \leq w(e_n)
    V(T) = V(G):
    E(T) = \emptyset;
    for e \in L do
        if T = (V, E(T) \cup \{e\}) ist kreisfrei then
        \mid E(T) = E(T) \cup \{e\};
```

- Die Kreisfreiheit kann mit DFS berechnet werden.
- Nach Hinzufügen von n-1 Kanten kann der Algorithmus beendet werden.

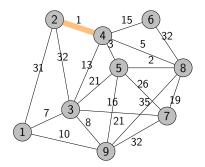
POS (Theorie) Bäume 18 / 23



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

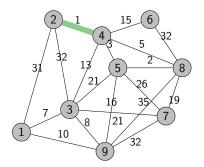
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

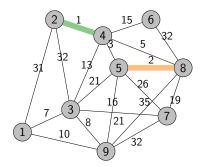
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

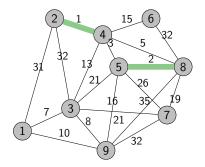
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

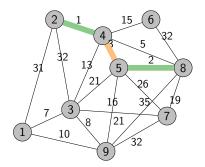
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

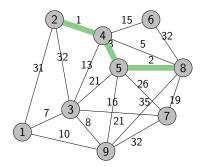
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

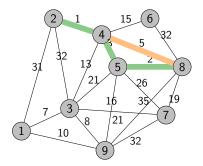
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

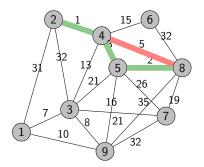
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

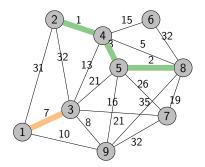
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

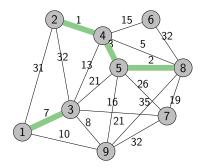
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

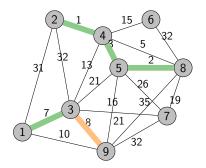
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

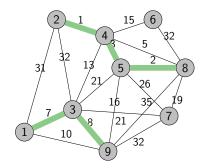
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

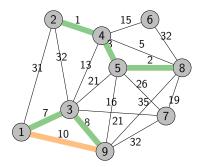
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

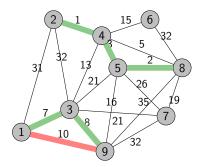
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

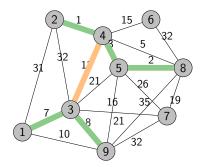
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

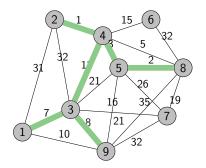
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

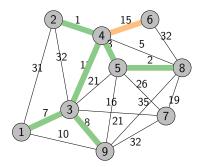
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

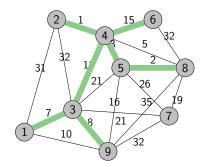
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

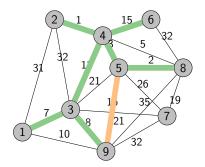
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

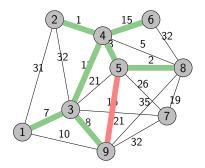
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

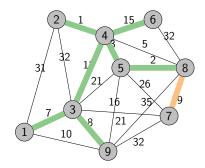
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

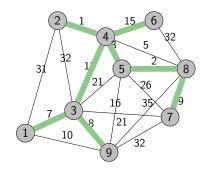
 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$



Aufsteigend sortierte Kanten:

$$w([2,4]) = 1, w([5,8]) = 2, w([4,5]) = 3, w([4,8]) = 5$$

 $w([1,3]) = 7, w([3,9]) = 8, w([1,9]) = 10, w([3,4]) = 13$
 $w([4,6]) = 15, w([5,9]) = 16, w([7,8]) = 19, w([3,5]) = 21$
 $w([3,7]) = 21, w([5,7]) = 26, ...$

Der Algorithmus von Prim konstruiert ebenfalls einen MST.

Algorithm 3: Algorithmus von Prim

```
1 Function Prim(Graph G)

Result: Minimum Spanning Tree T

2 E(T) = \emptyset;

3 V(T) = \text{ein zufaellig gewaehlter Startknoten};

4 while V(T) \subset V(G) do

5 Sei E' die Menge aller Kanten zwischen Knoten

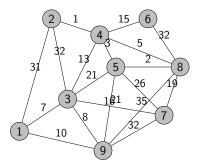
aus V(T) und V(G) \setminus V(T)

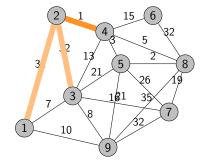
e' = \operatorname{argmin}_{e \in E'} w(e); // Kante mit kleinstem Gewicht

8 E(T) = E(T) \cup e';

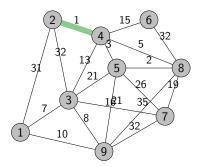
9 Füge neuen Knoten von e' zu V(T) hinzu;
```

POS (Theorie) Bäume 20 / 23

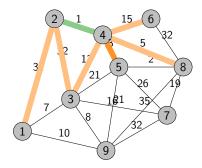


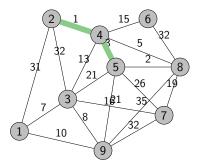


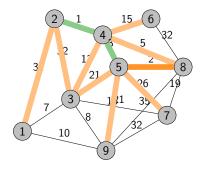
Startknoten: 2

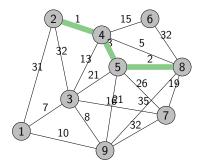


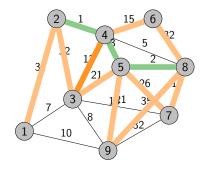
21 / 23 POS (Theorie) Bäume

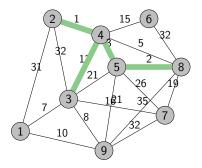




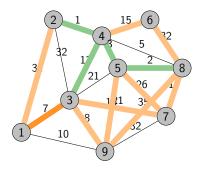


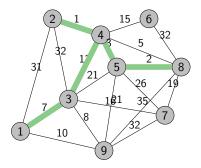


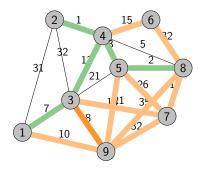


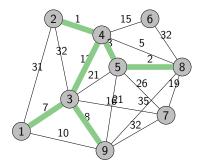


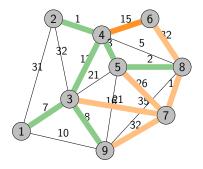
21 / 23 POS (Theorie) Bäume

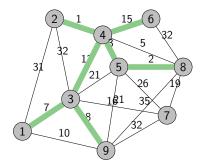


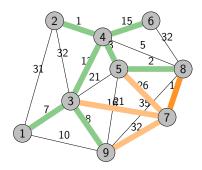


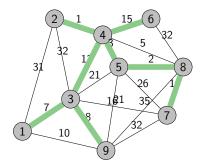












Vergleich: Kruskal vs. Prim

- Beide Algorithmen (Kruskal und Prim) finden den MST in gewichteten Graphen.
- Bei *dicht*² besetzten Graphen ist der Algorithmus von Prim jedoch effizienter.
- Bei dünn³ besetzten Graphen ist Kruskal besser.
- Beim Algorithmus von Kurskal müssen die Kanten vorab sortiert werden, was bei vielen Kanten einen erheblichen Aufwand darstellt (sogar den Hauptaufwand des gesamten Verfahrens).
- Bei vergleichsweise wenigen Kanten überwiegen jedoch die Vorteile der einfacheren darauffolgenden Schritte.

 $[|]E| \in O(|V|^2)$, d.h. die Anzahl der Kanten liegt in der Größenordnung der Anzahl der Kanten eines vollständigen Graphen.

 $^{^3|}E| \in O(|V|)$, d.h. die Anzahl der Kanten liegt in der Größenordnung der Anzahl der Knoten; der Graph enthält also relativ wenige Kanten.

Zusammenfassung (MST)

- Beide Algorithmen (Kruskal, Prim) sind sogenannte
 Greedy-Algorithmen
- Sie wählen in jedem Schritt ("gierig") die nächst-beste Erweiterung der Teillösung
- Normalerweise erreicht man mit einer derartigen Strategie nur Näherungslösungen (d.h. nicht die insgesamt beste Lösung)
- In diesem Fall finden jedoch beide Greedy-Algorithmen das globale
 Optimum, d.h. die insgesamt beste Lösung
- ...der Minimale Spannbaum kann also (wie der Euler-Zyklus) leicht gefunden werden.
- Andere Spannbaum-Probleme (Varianten) sind jedoch wesentlich schwieriger!