## Εργαστήριο Προηγμένα Μικροϋπολογιστικά Συστήματα

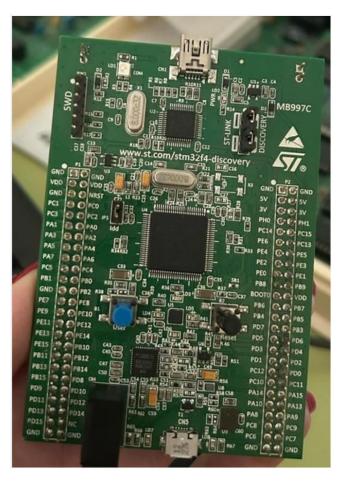
## 3η Εργαστηριακή Άσκηση

Ομάδα Β3

Κουκιάσας Δημήτριος 1072650

Μπασαγιάννη Γεωργία 1084016

Η συγκεκριμένη εργαστηριακή άσκηση πραγματοποιήθηκε με τη χρήση ενός μικροϋπολογιστικού συστήματος (kit) το ARM. Συνδέσαμε το ARM με τον υπολογιστή και ανοίξαμε το Blinky\_Vanila από το eclass, τρέχοντας τον κώδικα με το αντίστοιχο όνομα σε περιβάλλον Keil uVision5.



Για να δούμε σε ποιες εντολές Assembly αναλύεται η εντολή led\_count =
 LED\_GetCount(); ανοίγουμε το παράθυρο disassembly στο περιβάλλον που βρισκόμαστε και οι εντολές που ψάχνουμε είναι:

```
78: led_count = LED_GetCount();
79:

0x080003A8 F000F8B0 BL.W LED_GetCount (0x0800050C)
0x080003AC 4916 LDR r1,[pc,#88] ; @0x08000408
0x080003AE 6008 STR r0,[r1,#0x00]
```

Από το παράθυρο disassembly και πάλι βλέπουμε ότι η συνάρτηση while(1)
 αναλύεται στις εντολές που φαίνονται στο παρακάτω στιγμιότυπο:

Για να βρούμε πόση μνήμη καταλαμβάνει η συνάρτηση θα αφαιρέσουμε από τη διεύθυνση της τελευταίας εντολής assembly τη διεύθυνση της πρώτης, δηλαδή 0x80003FC – 0x80003B0. Άρα η διεύθυνση που καταλαμβάνει η συνάρτηση είναι 0x000004C.

Συνεχίζουμε εισάγοντας τις μεταβλητές **led\_count** και **button\_state** στο παράθυρο watch και παρακολουθούμε την εξέλιξη των περιεχομένων της κάθε μεταβλητής.

- Για τη μεταβλητή **led\_count** βλέπουμε το παράθυρο registers και συγκεκριμένα τον R1 καθώς εκεί αποθηκεύεται η μεταβλητή σε επίπεδο assembly. Έτσι, παρατηρούμε ότι η συγκεκριμένη μεταβλητή αποθηκεύεται στη διεύθυνση 0x00000010.
- Αντίστοιχα, για τη μεταβλητή **button\_state** ακολουθούμε την ίδια διαδικασία και παρατηρούμε ότι αποθηκεύεται στη διεύθυνση 0x20000000.
- Τρόπος λειτουργίας επεξεργαστή: thread mode
- Επίπεδο προτεραιότητας κώδικα: privileged

## Άσκηση 1

Στη συγκεκριμένη άσκηση τροποποιήσαμε τον κώδικα που μας δόθηκε με σκοπό να αναβοσβήνει το κόκκινο led αν το user button είναι πατημένο και να αναβοσβήνει το πράσινο led αν το user button δεν είναι πατημένο Ο κώδικας

που προέκυψε μετά τις τροποποιήσεις φαίνεται στην παρακάτω εικόνα και με την εκτέλεση του λάβαμε τα επιθυμητά αποτελέσματα.

```
73
      SystemClock Config();
75
      LED Initialize();
76
      Buttons Initialize();
77
78
      led count = LED GetCount();
79
80 🗎
      while (1) (
81
82
        button state = Buttons GetState();
83
        if (button state==1) {
84
        LED On(2):
85
          osDelay(2000);
         LED Off(2);
87
         osDelay(2000);
88
     if (button_state==0) (
89 白
       LED_On(0);
osDelay(2000);
90
91
       LED_Off(0);
92
         osDelay(2000);
93
94
95
96
97
98
```

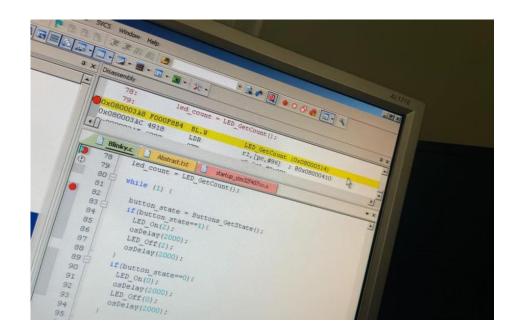
 Για να βρούμε τις εντολές assembly της συνάρτηση while(1) του κώδικα μας, ανοίγουμε το παράθυρο disassembly και οι ζητούμενες εντολές φαίνονται στις δύο φωτογραφίες που ακολουθούν.

```
while (1) (
      81:
0x080003B2 F000F84C BL.W Buttons GetState();
0x080003B6 4917 LDR r1,[pc,#92] ; @0x0800044E)
0x080003B8 6008 STR r0,[r1,#0x00]
83:
0x080003BA 4608 MoV r0,r1
0x080003BC 6800 LDR r0,[r0,#0x00]
0x080003BE 2801 CMP r0,#0x01
0x080003BE 2801 CMP r0,#0x01
0x080003BE 2801 CMP r0,#0x01
0x080003CO D10D BNE 0x080003DE
84: LED_On(2);

0x080003C2 2002 MOVS r0,#0x02

0x080003C4 F000F876 BL.W LED_On (0x08000484)
85: osDelay(2000);
0x080003C8 F44F60FA MOV r0,#0x7D0
0x080003CC F001FAE8 BL.W get IPSR
                                              __get_IPSR (0x080019A0)
LED_Off(2);
     86:
                                            r0,#0x02
 0x080003D0 2002 MOVS
                                                 LED_Off (0x080004D0)
 0x080003D2 F000F87D BL.W
                                              osDelay(2000);
      87:
                                                  ro, #0x7DO
 OxO80003D6 F44F60FA MOV
                                             _get_IPSR (0x080019A0)
 OxOSOOO3DA FOO1FAE1 BL.W
```

```
89:
                         if (button state==0) (
0x080003DE 480D
                      LDR
                                    r0,[pc,#52] ; @0x08000414
0x080003E0 6800
                      LDR
                                    ro,[ro,#0x00]
0x080003E2 B968
                       CBNZ
                                    r0,0x08000400
    90:
                                 LED On (0);
0x080003E4 2000
                       MOVS
                                    r0,#0x00
0x080003E6 F000F865
                      BL.W
                                    LED On (0x080004B4)
                                 osDelay(2000);
OxO8OOO3EA F44F60FA MOV
                                    ro, #0x7D0
                                     get IPSR (0x080019A0)
OxO80003EE FOO1FAD7 BL.W
                                 LED Off(0);
                                    ro,#0x00
0x080003F2 2000
                       MOVS
                                    LED Off (0x080004D0)
0x080003F4 F000F86C BL.W
                                 osDelay (2000);
    93:
                                    ro, #0x7D0
0x080003F8 F44F60FA MOV
                                     _get_IPSR (0x080019A0)
OxO80003FC F001FADO BL.W
```



• Για τον εντοπισμό των απολύτων διευθύνσεων από τις οποίες ξεκινούν οι LED συναρτήσεις στηριζόμαστε ξανά στο παράθυρο disassembly.

| Συνάρτηση    | Αρχική Διεύθυνση |
|--------------|------------------|
| LED_GetCount | 0x08000514       |
| LED_On       | 0x080004B4       |
| LED_Off      | 0x080004D0       |

## Άσκηση 2

Για τη συγκεκριμένη άσκηση απαιτούταν η τροποποίηση του κώδικα έτσι ώστε κατά την εκτέλεση του σε κάθε πάτημα να γίνεται αλλαγή χρώματος. Ο κώδικας που προέκυψε μετά τις τροποποιήσεις φαίνεται στην παρακάτω εικόνα.

```
uint32 t led count;
uint32 t button state;
int main (void) (
 int i=0;
 HAL Init();
  SystemClock_Config();
  LED Initialize():
  Buttons Initialize();
  led count = LED GetCount();
  while (1) (
    button_state = Buttons_GetState();
        if (button_state==1) (
          LED Off(194);
          osDelay(200);
          LED On (184 -1);
           osDelay(200);
          1++1
```

Ωστόσο κατά την εκτέλεση του κώδικα δεν άναβε ποτέ το LED 0 δηλαδή το πράσινο. Αυτό θα επιτευχθεί με την τροποποίηση της μεταβλητής i σε (i+1)%4 το οποίο και δεν προλάβαμε να δοκιμάσουμε.

Η while(1) θα έδειχνε στο παράθυρο disassembly με όμοιο τρόπο όπως και στην άσκηση 1 τις εντολές assembly από τις οποίες αποτελείται καθώς επίσης και οι απόλυτες διευθύνσεις για τις συναρτήσεις LED\_GetCount, LED\_On, LED\_Off αλλάζουν αφού άλλαξε κι ο κώδικας αλλά δεν προλάβαμε να βγάλουμε τις απαραίτητες φωτογραφίες.