

COURS¹

Algèbre linéaire 2

Prof. AKEKE E. D.

1. Université des Lagunes, Licence 2 Maths, 2021-2022

Table des matières

1	QUELQUES RAPPELS	5
1.1	Somme de sous-espaces vectoriels	5
1.2	Espaces vectoriels de dimension finie	8
1.2.1	Notion de dimension	8
1.2.2	Dimension d'un sous-espace vectoriel	9
1.2.3	Notion de rang	10
1.2.4	Caractérisation des bases en dimension finie	11
1.3	Matrice d'une application linéaire	11
1.3.1	Matrices de passage	15
1.3.2	Rang d'une matrice	17
2	VALEURS PROPRES ET VECTEURS PROPRES D'UN ENDOMORPHISME	19
2.1	Valeurs propres, vecteurs propres	20
2.2	Sous-espaces propres	22
2.3	Polynôme caractéristique	24
2.3.1	Définitions	25

2.3.2	Quelques coefficients du polynôme caractéristique	26
2.4	Notion de polynôme annulateur	27
2.5	Propriétés des sous-espaces propres	28
3	ENDOMORPHISMES (MATRICES) DIAGONALISABLES	33
3.1	Critères de diagonalisation	33
3.2	Trigonalisation	35
3.3	Quelques applications de la réduction des matrices carrées	36
3.3.1	Calcul de la puissance k -ième d'une matrice carrée	36
3.3.2	Systèmes différentiels linéaires à coefficients constants	38
4	POLYNÔMES D'ENDOMORPHISMES	43
4.1	Propriétés des polynômes d'endomorphismes	45
4.2	Sous-espaces caractéristiques	48
4.3	Propriétés des sous-espaces caractéristiques	51
4.4	Forme réduite de Jordan	54

Chapitre 1

QUELQUES RAPPELS

1.1 Somme de sous-espaces vectoriels

Soient E un K -espace vectoriel, $n \in \mathbb{N}^*$, $n \geq 2$ et E_1, E_2, \dots, E_n des sous-espaces vectoriels de E . On pose

$$E_1 + E_2 + \dots + E_n = \{ u \in E / \exists (u_1, \dots, u_n) \in E_1 \times E_2 \times \dots \times E_n, \quad u = u_1 + \dots + u_n \}.$$

Proposition 1.1.1 $E_1 + E_2 + \dots + E_n$ est un sous-espace vectoriel de E .

C'est le sous-espace vectoriel de E engendré par $\bigcup_{i=1}^n E_i$.

C'est par définition le sous-espace de E , somme des sous-espaces E_i , $i = 1, \dots, n$.

Preuve

Posons $F = E_1 + E_2 + \dots + E_n$. Il est clair que F est un sous-ensemble de E .

i) On a

$$0_E = \underbrace{0_E + 0_E + \dots + 0_E}_{n \text{ fois}}$$

et nous savons que $0_E \in E_i$ pour tout $i = 1, \dots, n$, donc $0_E \in F$,

ii) Soient $\lambda \in K$ et $u, v \in F$. Alors u s'écrit $u = u_1 + \dots + u_n$ avec $u_i \in E_i$, $i = 1, \dots, n$.

le vecteur v s'écrit $v = v_1 + \dots + v_n$ avec $v_i \in E_i$, $i = 1, \dots, n$. Pour tout $i = 1, \dots, n$, $u_i + \lambda v_i \in E_i$ car E_i est un sous-espace vectoriel de E . On a

$$u + \lambda v = \sum_{i=1}^n (u_i + \lambda v_i)$$

avec $u_i + \lambda v_i \in E_i$ donc $u + \lambda v \in F$.

Définition 1.1.1 La somme $F = E_1 + E_2 + \cdots + E_n$ est dite **directe** si
 $\forall u \in F$, il existe un **unique** n -uplets $(u_1, \dots, u_n) \in E_1 \times \cdots \times E_n$ tel que

$$u = u_1 + \cdots + u_n$$

On écrit alors $F = E_1 \oplus E_2 \oplus \cdots \oplus E_n$.

Si $E = E_1 \oplus E_2 \oplus \cdots \oplus E_n$, on dit que le K -espace vectoriel E est **somme directe** des sous-espaces E_1, E_2, \dots, E_n .

Proposition 1.1.2 La somme $F = E_1 + E_2 + \cdots + E_n$ est **directe** si et seulement si

$$\forall (u_1, \dots, u_n) \in E_1 \times \cdots \times E_n, \quad u_1 + \cdots + u_n = 0 \quad \Rightarrow \quad \forall i = 1, \dots, n, \quad u_i = 0.$$

Preuve (Exercice!)

Sous-espaces supplémentaires*

Définition 1.1.2 Soient E un K -espace vectoriel et E_1, E_2 deux sous-espaces vectoriels distincts de E .

On dit que E_1 et E_2 sont des **sous-espaces supplémentaires** de E si $E = E_1 \oplus E_2$, c'est à dire que pour tout vecteur $u \in E$, il existe un unique couple $(u_1, u_2) \in E_1 \times E_2$ tel que $u = u_1 + u_2$.

Proposition 1.1.3 Soient E un K -espace vectoriel et E_1, E_2 deux sous-espaces de E . Alors

$$E = E_1 \oplus E_2 \quad \Leftrightarrow \quad E = E_1 + E_2 \quad \text{et} \quad E_1 \cap E_2 = \{0\}.$$

Preuve

Supposons $E = E_1 \oplus E_2$. Il est évident que $E = E_1 + E_2$. Soit $u \in E_1 \cap E_2$. Alors $u \in E_1$ et $u \in E_2$. On a $0_E + u = u + 0_E$. L'unicité de l'écriture dans $E_1 \oplus E_2$ implique que $u = 0_E$, donc $E_1 \cap E_2 = \{0_E\}$. Réciproquement, supposons $E = E_1 + E_2$ et $E_1 \cap E_2 = \{0_E\}$. Pour tous vecteurs $u_1 \in E_1, u_2 \in E_2$ tels que $u_1 + u_2 = 0_E$, on a $u_1 = -u_2$. Donc $u_1 \in E_1 \cap E_2$. Comme $E_1 \cap E_2 = \{0_E\}$ alors $u_1 = 0_E$ et $u_2 = 0_E$. La somme $E_1 + E_2$ est donc directe.

Exemples

- 1) $E = \mathbb{R}^2$. Posons $e_1 = (1, 0), e_2 = (0, 1), w = (1, 1)$

- les deux sous-espaces vectoriels $F_1 = \langle e_1 \rangle$ et $F_2 = \langle e_2 \rangle$ sont supplémentaires dans E . En effet, tout vecteur $v = (x, y) \in \mathbb{R}^2$ s'écrit de manière unique sous la forme $v = x e_1 + y e_2$.
- les deux sous-espaces vectoriels $F_1 = \langle e_1 \rangle$ et $F_3 = \langle w \rangle$ sont supplémentaires dans E . En effet,
 - i) $\forall v = (x, y) \in \mathbb{R}^2$ on a $v = (x - y)e_1 + yw \in F_1 + F_3$.
 - ii) pour tout $u \in F_1 \cap F_3$, on a $u \in F_1$ et $u \in F_3$. Il existe alors $x, y \in \mathbb{R}$ tels que $u = x(1, 0)$ et $u = y(1, 1)$. On a donc

$$x(1, 0) = y(1, 1),$$

c'est à dire $(x, 0) = (y, y)$. Il s'ensuit que $x = y$ et $y = 0$. D'où $u = 0$. Par conséquent $F_1 \cap F_3 = \{0\}$.

- 2) Dans $E = \mathbb{R}^3$, on pose $e = (0, 0, 1)$. Les sous-espaces vectoriels $F = \mathbb{R}^2 \times \{0\}$ et $G = \langle e \rangle$ sont supplémentaires.

Remarque 1.1.1 Lorsque F et G sont des sous-espaces vectoriels de E , pour prouver que $F \cap G = \{0_E\}$, il suffit de montrer l'implication $u \in F \cap G \Rightarrow u = 0_E$. L'autre implication étant évidente puisque, $F \cap G$ étant un sous-espace vectoriel de E , il contient le vecteur nul de E .

Exercice 1.1.1 On considère le \mathbb{R} -espace vectoriel $E = \mathcal{A}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ des fonctions définies sur \mathbb{R} .

- a) Montrer que les sous-ensembles \mathcal{P} des fonctions paires et \mathcal{I} des fonctions impaires sont des sous-espaces-vectoriels de E .
- b) Montrer que ces deux sous-espaces vectoriels sont supplémentaires dans E .

Exercice 1.1.2 Soient $E = \mathbb{R}[X]$ et P un élément non nul de E . Montrer que les sous-ensembles

$$F = \{Q \in E / \deg(Q) < \deg(P)\} \quad \text{et} \quad G = \{Q \in E / \exists M \in E, Q = P M\}$$

sont deux sous-espaces vectoriels supplémentaires de $\mathbb{R}[X]$.

Théorème 1.1.1 Soit E un K -espace vectoriel. Alors tout sous-espace vectoriel de E admet au moins un supplémentaire dans E .

1.2 Espaces vectoriels de dimension finie

1.2.1 Notion de dimension

Définition 1.2.1 Un K -espace vectoriel E est dit de **dimension finie** s'il est engendré par un nombre fini d'éléments de E . Autrement dit, l'espace vectoriel E est de dimension finie s'il existe des vecteurs v_1, \dots, v_n de E tels que tout vecteur de E s'écrive comme combinaison linéaire des vecteurs v_i , $i = 1, \dots, n$.

Dans le cas contraire, on dit que E est de dimension infinie.

Théorème 1.2.1 Tout espace vectoriel E de dimension finie admet au moins une base. Plus précisément, toute famille génératrice finie de E admet au moins une sous-famille qui est une base de E .

Théorème 1.2.2 Soit E un espace vectoriel. Alors toutes les bases de E ont **le même nombre d'éléments**.

Définition 1.2.2 Soit E un K -espace vectoriel de dimension finie. On appelle **dimension** de E le nombre de vecteurs dans une base quelconque de E .

Ce nombre est noté $\dim_K E$ (ou $\dim E$ si aucune confusion sur le corps de base K n'est à craindre).

Si E n'est pas de dimension finie, on dit que E est de dimension infinie.

Exemples

Soit K un corps commutatif.

1) En examinant les bases canoniques des K -espaces vectoriels K^n , $n \in \mathbb{N}^*$, on constate que

$$\dim_K K^n = n$$

Cet exemple est excessivement important !

2) pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, on a $\dim_K K_n[X] = n + 1$.

3) L'espace vectoriel $K[X]$ est de dimension infinie.

Remarque 1.2.1 On a $\dim_{\mathbb{C}} \mathbb{C} = 1$, $\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{C} = 2$, de même $\dim_{\mathbb{C}} \mathbb{C}^n = n$ et $\dim_{\mathbb{R}} \mathbb{C}^n = 2n$. Ce qui nous montre que le corps de base est d'une importance fondamentale dans le calcul de la dimension d'un espace vectoriel.

Théorème 1.2.3 (*de la base incomplète*)

Soit E un K -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$. Si (v_1, \dots, v_p) est un système de vecteurs libres de E tel que $p < n$ alors il existe des vecteurs w_1, \dots, w_q de E tels que $n = p + q$ et $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_p, w_1, \dots, w_q)$ soit une base de E .

1.2.2 Dimension d'un sous-espace vectoriel

Théorème 1.2.4 (*du sous-espace*) Soit E un espace vectoriel et F un sous-espace de E . On suppose que E est de dimension finie. Alors

- i) F est de dimension finie
- ii) On a l'inégalité $\dim F \leq \dim E$.
- iii) $\dim F = \dim E \Leftrightarrow F = E$ (fondamental!).

On dispose aussi de la **formule de Grassmann** suivante.

Théorème 1.2.5 Soit E un K -espace vectoriel de dimension finie et soient E_1 et E_2 deux sous-espaces vectoriels de E . On a la relation

$$\dim(E_1 + E_2) = \dim E_1 + \dim E_2 - \dim(E_1 \cap E_2).$$

Corollaire 1.2.1 Soit E un K -espace vectoriel de dimension finie. Soient E_1 et E_1 deux K -sous-espaces vectoriels de E dont la somme est directe. Alors on a la relation.

$$\dim(E_1 \oplus E_2) = \dim E_1 + \dim E_2.$$

De plus si \mathcal{B}_1 est une base de E_1 et \mathcal{B}_2 est une base de E_2 alors $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2$ est une base de $E_1 \oplus E_2$

Corollaire 1.2.2 Soient E un K -espace vectoriel de dimension **finie** et E_1, E_2, \dots, E_p des K -sous-espaces vectoriels de E .

La somme $E_1 + E_2 + \dots + E_p$ de sous-espace vectoriel de E est **directe** si et seulement si

$$\dim(E_1 + E_2 + \dots + E_p) = \sum_{i=1}^p \dim E_i$$

Dans ce cas, si pour $i = 1, \dots, p$, \mathcal{B}_i est une base de E_i , alors $\mathcal{B} = \bigcup_{i=1}^p \mathcal{B}_i$ est une base de $E_1 + E_2 + \dots + E_p$.

Exercice 1.2.1 Dans \mathbb{R}^4 , on considère les vecteurs $u = (1, 0, 1, 0)$, $v = (0, 1, -1, 0)$, $w = (1, 1, 1, 1)$, $x = (0, 0, 1, 0)$, $y = (1, 1, 0, -1)$. Soient $F = \langle u, v, w \rangle$ et $G = \langle x, y \rangle$. Quelles sont les dimensions de F , G , $F+G$? En déduire la dimension de $F \cap G$.

Exercice 1.2.2 Dans \mathbb{R}^4 , on considère le sous-espace vectoriel E_1 engendré par $\{x, y, z\}$ avec $x = (1, 1, 1, 1)$, $y = (2, 2, 2, 6)$, $z = (0, 2, 4, 4)$ et le sous-espace vectoriel E_2 engendré par $\{u, v\}$ avec $u = (1, 0, -1, 2)$ et $v = (2, 3, 0, 1)$. Calculer la dimension de $E_1 + E_2$.

1.2.3 Notion de rang

Définition 1.2.3 Soit E un K -espace vectoriel et $S = (v_1, \dots, v_n)$ un système de vecteurs de E . On appelle rang de S , et on note $rg(S)$ la dimension du sous-espace vectoriel de E engendré par S . Autrement dit :

$$rg(S) = \dim_K \langle v_1, \dots, v_n \rangle.$$

Cette définition a bien un sens puisque par construction même, $\langle v_1, \dots, v_n \rangle$ admet une famille finie de générateurs, il est donc de dimension finie.

Définition 1.2.4 Soient E , F des K -espaces vectoriels de dimension finie et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire. Par définition, le rang de f , noté $rg(f)$, est

$$rg(f) = \dim_K \text{Im } f.$$

Théorème 1.2.6 (Théorème du rang)

Soient E , F des K -espaces vectoriels de dimension finie et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire. Alors on a

$$\dim E = \dim \ker(f) + \dim \text{Im}(f)$$

c'est à dire que $\dim E = \dim \ker(f) + rg(f)$.

Proposition 1.2.1 Soient E , F des K -espaces vectoriels de dimension finie tels que $\dim E = \dim F$ et $f : E \rightarrow F$ une application K -linéaire. On a les équivalentes :

$$f \text{ est surjective} \Leftrightarrow f \text{ est injective} \Leftrightarrow f \text{ est bijective.}$$

Preuve

Prouvons que f surjective \Rightarrow f injective.

Supposons f surjective. Alors $\text{Im } f = F$. D'après le théorème du rang, on a

$$\dim E = \dim \ker(f) + \dim \text{Im}(f) \quad (*)$$

Il s'ensuit que $\dim \ker(f) = 0$ (car $\dim E = \dim F$), d'où $\ker(f) = \{0_E\}$. L'application f est donc injective.

Prouvons que f injective $\Rightarrow f$ bijective.

Supposons f injective. Alors $\dim \ker(f) = 0$. La relation (*) implique que $\dim E = \dim \text{Im}(f)$. Comme $\dim F = \dim E$ alors $\text{Im}(f) = F$. L'application f est donc surjective. f étant à la fois injective et surjective, elle est donc bijective.

Il est clair que f est bijective $\Rightarrow f$ est injective.

En somme f surjective $\Leftrightarrow f$ injective $\Leftrightarrow f$ bijective.

1.2.4 Caractérisation des bases en dimension finie

On dispose des résultats importants suivants.

Théorème 1.2.7 Soit E un K -espace vectoriel et (v_1, \dots, v_p) un système de vecteurs de E .

- 1) Si (v_1, \dots, v_p) est un système de vecteurs libres alors $p \leq \dim_K E$.
- 2) Si (v_1, \dots, v_p) est un système générateur de E alors $p \geq \dim_K E$.
- 3) (v_1, \dots, v_p) est une base de E alors $p = \dim_K E$.
- 4) Si $p > \dim_K E$ alors (v_1, \dots, v_p) est un système de vecteurs liés.
- 5) (v_1, \dots, v_p) libre et $p = \dim E \Leftrightarrow (v_1, \dots, v_p)$ est une base de E .
- 6) (v_1, \dots, v_p) système générateur de E et $p = \dim E \Leftrightarrow \{v_1, \dots, v_p\}$ est une base de E .

Preuve (cf. cours magistral)

Exercice 1.2.3 1) On considère dans \mathbb{R}^3 les vecteurs $v_1 = (-1, 1, 1)$, $v_2 = (1, -1, 1)$, $v_3 = (1, 1, -1)$. Montrer que (v_1, v_2, v_3) est une base de \mathbb{R}^3 .

2) Même question dans \mathbb{R}^4 avec les vecteurs

$u_1 = (1, 2, -1, 2)$, $u_2 = (2, 3, 0, -1)$, $u_3 = (1, 2, 3, 4)$, $u_4 = (1, 3, -1, 0)$.

1.3 Matrice d'une application linéaire

Théorème 1.3.1 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels.

Si $\dim E < +\infty$ alors toute application linéaire $f : E \rightarrow F$ est complètement déterminée par la donnée des images des vecteurs d'une base quelconque de E .

Preuve

Soient $n = \dim E$ et $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base de E .

Pour tout vecteur $x \in E$, on sait qu'il existe des scalaires $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{K}$ tels que

$$x = \sum_{k=1}^n x_k \cdot e_k.$$

Alors comme f est une application linéaire on a

$$f(x) = \sum_{k=1}^n x_k \cdot f(e_k).$$

Théorème 1.3.2 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels tels que $\dim E < +\infty$ (i.e E est de dimension finie). Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, \dots, e_n)$ une base de E et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire. Alors l'image $Im(f)$ de f est le sous-espace vectoriel de F engendré par $f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)$. Autrement dit on a

$$Im(f) = \langle f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n) \rangle;$$

Preuve

Il est évident que

$$\langle f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n) \rangle \subset Im(f)$$

car chaque $f(e_i)$, $i = 1, \dots, n$ est un élément de $Im(f)$ et $Im(f)$ est un sous-espace de F .

Pour tout $y \in Im(f)$, il existe $x \in E$ tel que $y = f(x)$. Dans la base \mathcal{B} , le vecteur x s'écrit

$$x = x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n$$

On a alors

$$f(x) = x_1 f(e_1) + x_2 f(e_2) + \dots + x_n f(e_n) \in \langle f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n) \rangle$$

D'où $y \in \langle f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n) \rangle$.

En somme, on a

$$Im(f) = \langle f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n) \rangle.$$

Définition 1.3.1 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension **finie**, $m = \dim E$ et $n = \dim F$, et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire. On note $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_m)$ une base de E et $\mathcal{B}' = (\acute{e}_1, \dots, \acute{e}_n)$ une base de F .

Pour tout $j = 1, \dots, m$, le vecteur $f(e_j)$ se décompose sur la base \mathcal{B}' , c'est à dire qu'il existe des scalaires a_{ij} , $i = 1, \dots, n$ tels que

$$f(e_j) = \sum_{i=1}^n a_{ij} \dot{e}_i.$$

La matrice de type (n, m) **associée** à f relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' et notée $M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f)$ est la matrice

$$M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f) = (a_{ij}), \quad i = 1, \dots, n; \quad j = 1, \dots, m.$$

C'est exactement la matrice de type (n, m) dont le j -ème vecteur colonne est composé des coordonnées du vecteur $f(e_j)$ dans la base \mathcal{B}' .

$$M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{im} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \begin{matrix} \dot{e}_1 \\ \vdots \\ \dot{e}_i \\ \vdots \\ \dot{e}_n \end{matrix}$$

Si $E = F$ et $\mathcal{B} = \mathcal{B}'$ on note cette matrice $Mat_{\mathcal{B}}(f)$. C'est dans ce cas une matrice carrée, appelée la matrice de l'endomorphisme f dans la base \mathcal{B} .

Exemple

Soit $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3\}$ la base canonique de \mathbb{R}^3 et $\dot{\mathcal{B}} = \{\dot{e}_1, \dot{e}_2, \dot{e}_3, \dot{e}_4\}$ la base canonique de \mathbb{R}^4 .

L'application $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ définie par $f(x, y, z) = (x + y, x - 2z, y + 5z, z + 3x)$ est une application linéaire. On a

$$f(e_1) = (1, 1, 0, 3) = \dot{e}_1 + \dot{e}_2 + 3\dot{e}_4.$$

$$f(e_2) = (1, 0, 1, 0) = \dot{e}_1 + \dot{e}_3.$$

$$f(e_3) = (0, -2, 5, 1) = -2\dot{e}_2 + 5\dot{e}_3 + \dot{e}_4.$$

La matrice $M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f)$ est

$$M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 5 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Remarque 1.3.1 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension **finie**, $m = \dim E$ et $n = \dim F$, et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire. On note $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_m)$ une base de E et $\mathcal{B}' = (\dot{e}_1, \dots, \dot{e}_n)$ une base de F . On note $A = (a_{ij})$ la matrice de f relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' . Soit $x \in E$ et $y = f(x)$.

On sait que le vecteur x s'écrit $x = \sum_{i=1}^m x_i e_i$ dans la base \mathcal{B} et le vecteur y s'écrit $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$ dans la base \mathcal{B}' .

Si $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$ est le vecteur colonne associé à x et $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$ le vecteur colonne associé à y alors

$$y = f(x) \Leftrightarrow Y = AX$$

Autrement dit, on a

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_i \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \dots & a_{ij} & \dots & a_{im} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_i \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$

Remarque 1.3.2 Toute matrice A de type (n, m) à coefficients dans \mathbb{K} est la matrice d'une application linéaire de \mathbb{K}^m dans \mathbb{K}^n relativement aux bases canoniques de \mathbb{K}^m et \mathbb{K}^n .

Théorème 1.3.3 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie. Soient $f : E \rightarrow F$ et $g : E \rightarrow F$ deux applications linéaires. On note \mathcal{B} une base de E et \mathcal{B}' une base de F . Si A est la matrice associée à f relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' et B est la matrice de g relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' alors la matrice associée à $f + g$ relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' est

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f + g) = A + B.$$

Théorème 1.3.4 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie. Soient $f : E \rightarrow F$ une application linéaire et $\lambda \in \mathbb{K}$. On note \mathcal{B} une base de E et \mathcal{B}' une base de F . Si A est la matrice de f relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' est alors la matrice de λf relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' est

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(\lambda f) = \lambda A.$$

Théorème 1.3.5 Soient E, F, G des \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie. Soient $f : E \rightarrow F$ et $g : F \rightarrow G$ deux applications linéaires. On note \mathcal{B} une base de E et \mathcal{B}' une base de F et \mathcal{B}'' une base de G .

Si B est la matrice de f relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' et A est la matrice de g relativement aux bases \mathcal{B}' et \mathcal{B}'' alors la matrice de $g \circ f$ relativement aux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}'' est

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}'', \mathcal{B}}(g \circ f) = A B.$$

Théorème 1.3.6 Soient E, F deux \mathbb{K} -espaces vectoriels de dimension finie, $\dim E = m$, $\dim F = n$. Soit \mathcal{B} une base de E et \mathcal{B}' une base de F . Alors l'application $\varphi : L_{\mathbb{K}}(E, F) \rightarrow \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ définie par $f \mapsto M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}(f)$ est un isomorphisme d'espaces vectoriels.

On en déduit que

$$\dim L_{\mathbb{K}}(E, F) = nm.$$

1.3.1 Matrices de passage

Définition 1.3.2 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $n = \dim E$.

On note $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ et $\dot{\mathcal{B}} = (\dot{e}_1, \dots, \dot{e}_n)$ des bases de E .

On appelle **matrice de passage** de la base \mathcal{B} à la base $\dot{\mathcal{B}}$, la matrice P , carrée d'ordre n dont la j -ième colonne est formée des coordonnées du vecteur \dot{e}_j dans la base \mathcal{B} , pour tout $j = 1, \dots, n$.

Autrement dit si :

$$\forall j = 1, \dots, n, \quad \dot{e}_j = \sum_i^n p_{ij} e_i$$

on a alors

$$P = \begin{pmatrix} p_{11} & \dots & p_{1j} & \dots & p_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ p_{i1} & \dots & p_{ij} & \dots & p_{in} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ p_{n1} & \dots & p_{nj} & \dots & p_{nn} \end{pmatrix}$$

Exemple

Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 . On considère les vecteurs $u = (1, 2, 3)$, $v = (-1, 3, 0)$, $w = (1, 0, 1)$.

Alors $\dot{\mathcal{B}} = (u, v, w)$ est une base de \mathbb{R}^3 . La matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base $\dot{\mathcal{B}}$ est

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & 3 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Théorème 1.3.7 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie. La **matrice de passage** d'une base quelconque de E à une base quelconque de E est une **matrice carrée inversible**.

Théorème 1.3.8 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $n = \dim E$ et $f : E \rightarrow E$ une application linéaire. On note $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ et $\dot{\mathcal{B}} = (\dot{e}_1, \dots, \dot{e}_n)$ deux bases de E .

Si A est la matrice de f dans la base \mathcal{B} et P la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base $\dot{\mathcal{B}}$ alors la matrice A' de f dans la base $\dot{\mathcal{B}}$ est

$$A' = P^{-1} A P$$

Exercice 1.3.1 Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 . On considère les vecteurs $u = (1, 2, 3)$, $v = (-1, 3, 0)$, $w = (1, 0, 1)$.

1) Montrer que $\dot{\mathcal{B}} = (u, v, w)$ est une base de \mathbb{R}^3 .

On considère l'application linéaire $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie par $f(x, y, z) = (2x + z, x + 3y, x - 3z)$

2) Déterminer la matrice de f dans la base canonique de \mathbb{R}^3

2) Déterminer la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base $\dot{\mathcal{B}}$.

3) En déduire la matrice de f dans la base $\dot{\mathcal{B}}$.

Théorème 1.3.9 Si P est la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base $\dot{\mathcal{B}}$ alors la matrice de passage de la base $\dot{\mathcal{B}}$ à la base \mathcal{B} est P^{-1} .

Théorème 1.3.10 Soient E, F des \mathbb{K} -espaces vectoriels de **même dimension (finie)** et $f : E \rightarrow F$ une application linéaire et A une matrice quelconque de f . Alors

$$f \text{ bijectif} \Leftrightarrow A \text{ inversible}$$

Définition 1.3.3 Deux matrices A et B de type (n, m) sont dites **équivalentes** s'il existe une matrice inversible R carrée d'ordre n et une matrice inversible S carrée d'ordre m , telles que

$$B = R A S$$

Remarque 1.3.3 l'équivalence des matrices est une relation d'équivalence dans $M_{n,m}(\mathbb{K})$, i.e qu'elle est réflexive, symétrique et transitive.

Définition 1.3.4 Deux matrices A et B carrées d'ordre n sont dites **semblables** s'il existe une matrice P carrée inversible, d'ordre n telle que

$$B = P^{-1} A P$$

Remarque 1.3.4 Soient $A, B, P \in \mathbb{M}_n(\mathbb{K})$. On suppose P inversible. Alors

$$B = P^{-1} A P \quad \Rightarrow \quad \forall k \in \mathbb{N}, \quad B^k = P^{-1} A^k P$$

Preuve (par récurrence)

1.3.2 Rang d'une matrice

Définition 1.3.5 Soit $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ une matrice.

On appelle **rang** de A et on note $rg(A)$ le nombre maximal de vecteurs colonnes (de A) linéairement indépendants. Autrement dit, le rang de A est la dimension du sous-espace vectoriel de \mathbb{K}^n engendré par les vecteurs colonnes de A .

Théorème 1.3.11 Pour tout $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ on a

$$rg(A) = rg({}^t A)$$

Corollaire 1.3.1 Soit $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ une matrice. Le rang de A est la dimension du sous-espace vectoriel de \mathbb{K}^m engendré par les vecteurs lignes de A .

Remarque 1.3.5 1) Le rang de la matrice $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ est exactement égal au rang de l'application linéaire $f : \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n$ dont la matrice dans des bases de \mathbb{K}^m et \mathbb{K}^n est A .

2) Pour tout $A \in \mathcal{M}_{n,m}(\mathbb{K})$ on a

$$rg(A) \leq \min\{n, m\}$$

Chapitre 2

VALEURS PROPRES ET VECTEURS PROPRES D'UN ENDOMORPHISME

Par la suite $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

Les matrices les plus simples sont certainement les matrices diagonales et les matrices triangulaires supérieures (ou inférieures). Nous soulevons les 2 problèmes suivants.

Problème 1 :

$f : E \rightarrow E$ étant un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de dimension finie $\dim E = n \in \mathbb{N}^*$, peut-on trouver une base \mathcal{B} de E telle que la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ de f dans la base \mathcal{B} soit **diagonale** ?

Problème 2 :

$f : E \rightarrow E$ étant un endomorphisme de d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de dimension finie $\dim E = n \in \mathbb{N}^*$, peut-on trouver une base \mathcal{B} de E telle que la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ de f dans la base \mathcal{B} soit **triangulaire** ? (supérieure ou inférieure).

Dans ce cours, nous allons donner des conditions de diagonalisation des endomorphismes (des matrices carrées) et des conditions de trigonalisation. Notons que le problème 2 est susceptible d'un certain nombre de raffinements, pour lesquels on impose à la matrice d'être un peu plus que triangulaire.

Définition 2.0.6 Soit $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de di-

dimension finie $\dim E = n \in \mathbb{N}^*$. On dit que f est **diagonalisable** si l'on peut trouver une base \mathcal{B} de E telle que la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ soit diagonale.

Définition 2.0.7 Soit $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de dimension finie $\dim E = n \in \mathbb{N}^*$. On dit que f est **triagonalisable** si l'on peut trouver une base \mathcal{B} de E telle que la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ soit triangulaire.

Analysons le problème 1. Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Supposons qu'il existe une base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ de E telle que la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ de f dans la base \mathcal{B} soit

$$M_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}.$$

Ainsi, $\forall i \in [[1, n]], f(e_i) = \lambda_i e_i$. On peut donc dire que si une telle base \mathcal{B} existe, elle est alors formée de vecteurs $v \in E$ ayant la propriété suivante :

$$\exists \lambda \in \mathbb{K}, \quad f(v) = \lambda v.$$

2.1 Valeurs propres, vecteurs propres

Définition 2.1.1 Soit $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E . On appelle **vecteur propre** de f , tout vecteur $v \in E$ tel que $f(v)$ soit colinéaire à v , c'est à dire,

$$\exists \lambda \in \mathbb{K} \quad f(v) = \lambda v.$$

Notons que dans la définition précédente, il n'y a aucune restriction sur la dimension de l'espace vectoriel E .

Définition 2.1.2 Soit $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E . On dit qu'un scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$ est **valeur propre** de f s'il existe un vecteur v de E , non nul tel que $f(v) = \lambda v$.

On dit alors que v est UN vecteur propre de f associé à la valeur propre λ ou que λ est LA valeur propre de f associée au vecteur propre v .

Exemple

Soit $E = \mathcal{C}^{+\infty}(\mathbb{R})$ l'espace vectoriel réel des fonctions infiniment dérivable sur \mathbb{R} .

1) Soit $\phi : E \rightarrow E$ l'application définie par $f \mapsto f'$. Alors la fonction g définie par $g(x) = \exp(5x)$ est un vecteur propre de ϕ et la valeur propre associée est $\lambda = 5$.

2) Soit $\psi : E \rightarrow E$ l'application définie par $f \mapsto f''$. Alors la fonction h définie par $h(x) = \cos(-5x)$ est un vecteur propre de ψ et la valeur propre associée est $\lambda = -25$.

Définition 2.1.3 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . L'ensemble des valeurs propres de f est appelé le **spectre** de f , souvent noté $\text{Spec}(f)$.

Remarque 2.1.1 Comme $f(0) = 0$, le vecteur nul est toujours un vecteur propre de f et de plus, pour tout scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$, on a $f(0) = \lambda 0$. Dans ce cas, le scalaire dont on affirme l'existence peut être choisi arbitrairement.

Supposons à présent que le vecteur v soit un vecteur propre **non nul** de f . Alors le scalaire de la définition 2.1.1 est unique. En effet, si $f(v) = \lambda_1 v$ et $f(v) = \lambda_2 v$, on a alors $(\lambda_1 - \lambda_2)v = 0$, d'où $\lambda_1 = \lambda_2$ puisque $v \neq 0$.

On peut donc énoncer la caractérisation suivante d'endomorphismes diagonalisables.

Proposition 2.1.1 Soit $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E de dimension finie $n \neq 0$. Alors f est diagonalisable si et seulement si il existe une base \mathcal{B} de E formée de vecteurs propres de f .

Il est conseillé de connaître le contenu des exercices suivants.

Exercice 2.1.1 1) $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E . On suppose que λ est une valeur propre de f . Montrer que pour tout entier $n \in \mathbb{N}$, λ^n est valeur propre de f^n où $f^n = \underbrace{f \circ \cdots \circ f}_{n \text{ fois}}$.

2) $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E . On suppose que f est nilpotent (*c-à-d* $\exists k \in \mathbb{N}^*$, $f^k = 0$). Trouver les valeurs propres de f .

3) Soient f, g deux endomorphismes d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E . On suppose que v est un vecteur propre de f et de g . Montrer que v est un vecteur propre de $f + g$ et de $f \circ g$. Dans

le cas où v est non nul, quelles sont les valeurs propres associées à v pour $f + g$ et $f \circ g$.

4) $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E . Montrer que

$$0 \text{ est valeur propre de } f \Leftrightarrow f \text{ est non-injective.}$$

2.2 Sous-espaces propres

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel quelconque, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit $\lambda \in \mathbb{K}$ un scalaire et $v \in E$. On a les équivalences suivantes.

$$f(v) = \lambda v \Leftrightarrow (f - \lambda id_E)(v) = 0 \Leftrightarrow v \in \ker(f - \lambda id_E).$$

On pose $E_\lambda = \ker(f - \lambda id_E)$. Ainsi, dire que $\lambda \in \mathbb{K}$ est valeur propre de f revient à dire que $E_\lambda \neq \{0\}$. D'autre part, E_λ étant noyau d'endomorphisme de E , c'est un sous-espace vectoriel de E .

Proposition 2.2.1 Soient λ et E un \mathbb{K} -espace vectoriel quelconque, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . On a

$$\lambda \text{ valeur propre de } f \Leftrightarrow E_\lambda \neq \{0\}.$$

Définition 2.2.1 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel quelconque, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E et $\lambda \in \mathbb{K}$. Si λ est une valeur propre de f , le sous-espace E_λ est appelé **sous-espace propre** de f associé à la valeur propre λ . On a

$$E_\lambda = \{v \in E / f(v) = \lambda v\}.$$

Remarque 2.2.1 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel quelconque, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E et $\lambda \in \mathbb{K}$.

Si λ est valeur propre de f alors $\dim E_\lambda \geq 1$.

Proposition 2.2.2 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension $n \in \mathbb{N}^*$, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E et $\lambda \in \mathbb{K}$. Les propriétés suivantes sont équivalentes :

- 1) λ est valeur propre de f .
- 2) $E_\lambda \neq \{0\}$
- 3) $(f - \lambda id_E)$ n'est pas injective
- 4) $(f - \lambda id_E)$ n'est pas bijective

5) $\det(f - \lambda id_E) = 0$.

Exercice 2.2.1 1) Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^3 est

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 4 \\ 3 & -4 & 12 \\ 1 & -2 & 5 \end{pmatrix}.$$

Déterminer le spectre de f et les sous-espaces propres de f .

Exercice 2.2.2 1) Soient $\theta \in \mathbb{R}$ et g l'endomorphisme de \mathbb{R}^2 dont la matrice dans la base canonique de \mathbb{R}^2 est

$$B = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}.$$

Déterminer le spectre de g .

2) Soient $\theta \in \mathbb{R}$ et h l'endomorphisme de \mathbb{C}^2 dont la matrice dans la base canonique de \mathbb{C}^2 est

$$C = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}.$$

Déterminer le spectre de h .

Exercice 2.2.3 1) Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel quelconque, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit $\lambda \in \mathbb{K}$ une valeur propre de f . Montrer que E_λ est stable par f , c'est à dire $f(E_\lambda) \subset E_\lambda$. A-t-on $f(E_\lambda) = E_\lambda$?

2) Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel quelconque, f, g deux endomorphismes de E . On suppose que f et g commutent, i.e., $f \circ g = g \circ f$.

Montrer que tout sous-espace propre de f (resp. de g) est stable par g (resp. par f).

3) Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Caractériser les endomorphismes dont l'ensemble de vecteurs propres est un sous-espace vectoriel de E .

(On pourra utiliser une base de cet espace).

Dans les exercices et dans le cas de faibles dimensions, on utilisera le plus souvent l'assertion 5) de la proposition 2.2.2 pour la recherche des valeurs propres. Ainsi, sera-t-il nécessaire de calculer $\det(f - \lambda id_E)$. D'où la définition suivante.

Définition 2.2.2 Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et A une matrice carrée d'ordre n à coefficient dans \mathbb{K} .

1) On appelle **vecteur propre** de A toute matrice colonne X (à n lignes) pour laquelle il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que

$$AX = \lambda X.$$

2) On appelle **valeur propre** de A toute scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$ pour lequel il existe un vecteur colonne X , non nul tel que

$$AX = \lambda X.$$

Définition 2.2.3 Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On dit que A est diagonalisable si A est **semblable** à une matrice diagonale, i.e., il existe une matrice carrée d'ordre n , P inversible telle que $P^{-1}AP$ soit une matrice diagonale.

Remarque 2.2.2 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit \mathcal{B} une base quelconque de E . Alors

1) f est diagonalisable si, et seulement si, la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ est diagonalisable.

2) Pour tout scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$ et pour toute matrice A de f dans une base quelconque de E on a

$$\det(f - \lambda id_E) = \det(A - \lambda I_n).$$

Proposition 2.2.3 Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et soit $\lambda \in \mathbb{K}$. Les assertions suivantes sont équivalentes.

- (i) λ est valeur propre de A
- (ii) $A - \lambda I_n$ n'est pas inversible
- (iii) $\det(A - \lambda I_n) = 0$.

Preuve (exercice facile!).

C'est souvent le (iii) de cette proposition qui permettra de calculer les valeurs propres de la matrice A . On calculera à cet effet $\det(A - \lambda I_n)$ et on résoudra l'équation $\det(A - \lambda I_n) = 0$.

2.3 Polynôme caractéristique

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit $A = (a_{ij})$ la matrice de f dans une base quelconque de E .

Notons que le déterminant $\det(A - X I_n)$ ne dépend pas de la matrice A de f . En effet, si B est aussi une matrice de f dans une base de E , on sait qu'il existe une matrice carrée inversible P d'ordre n telle que $B = P^{-1} A P$. Ainsi $A = P B P^{-1}$ et on a

$$\det(A - X I_n) = \det(P B P^{-1} - X I_n) = \det P \det(B - X I_n) \det P^{-1} = \det(B - X I_n).$$

2.3.1 Définitions

Théorème-Définition 2.3.1 *Le déterminant $\det(A - X I_n)$ est un polynôme en X , c'est à dire un élément de l'anneau $\mathbb{K}[X]$.*

*Le polynôme $P_A(X) = \det(A - X I_n)$ est par définition le **polynôme caractéristique** de la matrice A (resp. de f).*

Le polynôme caractéristique de f est intrinsèque. Il est souvent noté $P_f(X)$.

Exercice 2.3.1 Soit $A = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 1 \\ -2 & 1 & -2 \\ 1 & -2 & -2 \end{pmatrix}$ une matrice carrée réelle. Déterminer les valeurs propres de A .

Notion de trace d'une matrice carrée

Définition 2.3.1 Soit $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée. On appelle *trace* de A et on note $Tr(A)$ le scalaire

$$Tr(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}.$$

Propriétés de la trace

L'application trace définie sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et à valeurs dans \mathbb{K} par $Tr(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}$ pour toute matrice carrée $A = (a_{ij})_{1 \leq i,j \leq n}$ est une forme \mathbb{K} -linéaire, c'est à dire à valeurs dans \mathbb{K} et on a :

i) $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \quad Tr(A + B) = Tr(A) + Tr(B).$

ii) $\forall \lambda \in \mathbb{K}, \forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \quad Tr(\lambda A) = \lambda Tr(A).$

Proposition 2.3.1 $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on a l'égalité

$$Tr(AB) = Tr(BA)$$

En effet, soit $A = (a_{ij})$ et $B = (b_{ij})$. Notons c_{ij} le terme général de la matrice AB . On sait que $c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}$.

La trace de la matrice AB est

$$\text{Tr}(AB) = \sum_{i=1}^n c_{ii} = \sum_{i=1}^n \left(\sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ki} \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ki}.$$

comme

$$\sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ki} = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n a_{ik} b_{ki} = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n b_{ki} a_{ik}$$

alors

$$\text{Tr}(AB) = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n b_{ki} a_{ik}$$

Il n'est pas difficile de voir que le scalaire $\sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n b_{ki} a_{ik}$ est bien la trace de la matrice BA car $\sum_{i=1}^n b_{ki} a_{ik}$ est le terme situé à la k -ième ligne et à la k -ième colonne de la matrice BA , d'où $\text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$.

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit \mathcal{B} une base de E . Par définition la trace de f est la trace de la matrice $M_{\mathcal{B}}(f)$ de f dans la base \mathcal{B} .

Proposition 2.3.2 *La trace d'un endomorphisme est intrinsèque, c'est à dire qu'elle ne dépend pas de la base choisie. Autrement dit, 2 matrices carrées semblables ont la même trace.*

Preuve

soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme. Soit A la matrice de f dans une base B de E et A' la matrice de f dans une autre base \mathcal{B}' de E . Notons P la matrice de passage de la base B à la base \mathcal{B}' . On sait que l'on a l'égalité

$$A' = P^{-1} A P.$$

où P est la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}' . On a donc

$$\text{Tr}(A') = \text{Tr}(P^{-1} A P) = \text{Tr}(A P P^{-1}) = \text{Tr}(A).$$

2.3.2 Quelques coefficients du polynôme caractéristique

Soit $A = (a_{ij})$ une matrice carrée d'ordre n à coefficients dans le corps \mathbb{K} .

Théorème 2.3.1 *Le polynôme caractéristique $P_A(X)$ de A est un polynôme de degré n . Son coefficient dominant est $(-1)^n$, le coefficient du terme en X^{n-1} est $(-1)^{n-1} \text{Tr}(A)$ et son terme constant est $\det A$. Ainsi, on a*

$$P_A(X) = (-1)^n X^n + (-1)^{n-1} \text{Tr}(A) X^{n-1} + \cdots + \det A.$$

En particulier, pour $n = 2$ on a

$$P_A(X) = X^2 - \text{Tr}(A) X + \det A.$$

Remarque 2.3.1 (*important !*) *Considérons E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit A la matrice de f dans une base de E . Supposons que le polynôme caractéristique de f soit **scindé** dans le corps \mathbb{K} , c'est à dire qu'il est de la forme*

$$P_f(X) = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - X).$$

Alors,

i) la trace de la matrice carrée A est égale à la somme des valeurs propres de A (comptées avec leur multiplicité!), i.e.,

$$\text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n \lambda_i.$$

ii) on a l'égalité

$$\det A = \prod_{i=1}^n \lambda_i.$$

2.4 Notion de polynôme annulateur

Soit $P(X) = a_m X^m + a_{m-1} X^{m-1} + \dots + a_1 X + a_0 \in \mathbb{K}[X]$ un polynôme.

Définition 2.4.1 *On dit que $P(X)$ est un **polynôme annulateur** de l'endomorphisme f de E (resp. de la matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$) si l'on a*

$$P(f) = 0 \quad (\text{resp. } P(A) = 0)$$

où $P(f) = a_m f^m + a_{m-1} f^{m-1} + \dots + a_1 f + a_0 \text{id}_E$
(resp. $P(A) = a_m A^m + a_{m-1} A^{m-1} + \dots + a_1 A + a_0 I_n$).

Notons que l'ensemble I_A des polynômes annulateurs de A est le noyau de l'homomorphisme de \mathbb{K} -algèbre $\psi : \mathbb{K}[X] \longrightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ défini par $\psi(P(X)) = P(A)$ pour tout $P(X) \in \mathbb{K}[X]$. C'est un idéal de $\mathbb{K}[X]$ engendré par le **polynôme minimal** de A , l'unique polynôme unitaire de degré minimal contenu dans I_A .

Théorème 2.4.1 (*Caley-Hamilton*)

Soit A une matrice carrée d'ordre n et $P(X)$ son polynôme caractéristique. Le polynôme caractéristique de A est un polynôme **annulateur** de A . C'est à dire que l'on a

$$P(A) = (-1)^n A^n + (-1)^{n-1} \text{Tr}(A) A^{n-1} + \cdots + \det(A) I_n = 0.$$

De même, on a :

Théorème 2.4.2 (*Caley-Hamilton*)

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \longrightarrow E$ un endomorphisme de E et $P(X)$ le polynôme caractéristique de f . Le polynôme caractéristique de f est un polynôme **annulateur** de f . C'est à dire que l'on a

$$P(f) = (-1)^n f^n + (-1)^{n-1} \text{Tr}(f) f^{n-1} + \cdots + \det(f) \text{id}_E = 0.$$

2.5 Propriétés des sous-espaces propres

Proposition 2.5.1 Soient $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $\lambda \in \mathbb{K}$. Si λ est valeur propre de A alors on a

$$\dim E_\lambda = n - \text{rg}(A - \lambda I_n).$$

Preuve

Il suffit d'appliquer le théorème du rang, puisque E_λ n'est autre que le noyau de $(A - \lambda I_n)$ ou $f - \lambda I$ où f est l'endomorphisme dont la matrice est A .

Proposition 2.5.2 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \longrightarrow E$ un endomorphisme de E . Si λ est une valeur propre de f alors le sous-espace propre E_λ est **stable** par f , c'est à dire $\forall v \in E_\lambda, f(v) \in E_\lambda$.

Preuve (euhh ! laissée au lecteur)

Théorème 2.5.1 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$, $f : E \longrightarrow E$ un endomorphisme de E . Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_p$, des valeurs propres 2 à 2 distinctes de f . Alors la somme $E_{\lambda_1} + \cdots + E_{\lambda_p}$ est une somme **directe** de sous-espaces de E .

(Attention ! Nous n'avons pas dit que cette somme est directe égale à E . Il s'agit en général, d'un sous-espace strict de E).

Preuve

Raisonnons par récurrence sur p .

(i) Si $p = 1$, c'est clair.

(ii) Cas $p = 2$.

Il suffit de montrer que $E_{\lambda_1} \cap E_{\lambda_2} = \{0\}$. Soit donc $x \in E_{\lambda_1} \cap E_{\lambda_2}$. Alors $f(x) = \lambda_1 x$ et $f(x) = \lambda_2 x$. On a donc $\lambda_1 x = \lambda_2 x$. D'où $(\lambda_1 - \lambda_2)x = 0$. Or $\lambda_1 - \lambda_2 \neq 0$ d'où $x = 0$. La somme $E_{\lambda_1} + E_{\lambda_2}$ est donc directe.

(iii) Supposons le théorème démontré pour $p - 1$ sous-espaces propres et démontrons le pour p sous-espaces propres.

Soit donc x_i , $i = 1, \dots, p$ tels que $x_i \in E_{\lambda_i}$ et

$$x_1 + \cdots + x_p = 0 \quad (*).$$

Alors $f(x_1 + \cdots + x_p) = 0$. On a ainsi

$$\lambda_1 x_1 + \cdots + \lambda_p x_p = 0.$$

D'autre part, $\lambda_p x_1 + \cdots + \lambda_p x_p = 0$. Ainsi

$$(\lambda_1 - \lambda_p) x_1 + \cdots + (\lambda_{p-1} - \lambda_p) x_{p-1} + (\lambda_p - \lambda_p) x_p = 0$$

c'est à dire que

$$(\lambda_1 - \lambda_p) x_1 + \cdots + (\lambda_{p-1} - \lambda_p) x_{p-1} = 0.$$

La somme $E_{\lambda_1} + \cdots + E_{\lambda_{p-1}}$ étant directe on a

$$(\lambda_i - \lambda_p) x_i = 0, \quad \forall i = 1, \dots, p-1.$$

Les valeurs λ_i , $i = 1, \dots, p-1$ étant 2 à 2 distinctes, on a

$$x_i = 0, \quad \forall i = 1, \dots, p-1.$$

Et d'après la relation (*), on a $x_p = 0$. La somme $E_{\lambda_1} + \cdots + E_{\lambda_p}$ est donc directe.

Corollaire 2.5.1 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Si $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ sont des valeurs propres 2 à 2 distinctes de f alors on a

$$\dim E_{\lambda_1} + \cdots + \dim E_{\lambda_p} \leq n.$$

30 CHAPITRE 2. VALEURS PROPRES ET VECTEURS PROPRES D'UN ENDOMORPHISME

Preuve

C'est immédiat car la somme $E_{\lambda_1} + \dots + E_{\lambda_p}$ est une somme directe de sous-espaces vectoriels de E et l'espace E est de dimension finie, $\dim E = n$.

Soient $A \in M_n(\mathbb{K})$ et $\lambda \in \mathbb{K}$.

On sait que λ est valeur propre de A si et seulement si λ est une racine du polynôme caractéristique $P_A(X) = \det(A - X I_n)$. Dans ce cas, le polynôme caractéristique de A est de la forme

$$P_A(X) = (\lambda - X)^\alpha Q(X)$$

où $\alpha \in \mathbb{N}^*$, $Q(X) \in \mathbb{K}[X]$ avec $Q(\lambda) \neq 0$.

Par définition, l'entier α est appelé **la multiplicité** de la valeur propre λ de la matrice A .

Si $\alpha = 2$ on dit que λ est valeur propre double de A . Si $\alpha = 3$ on dit que λ est valeur propre triple de A .

Proposition 2.5.3 Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$ une matrice carrée d'ordre n . Si A est diagonalisable dans \mathbb{K} alors le polynôme caractéristique $P_A(X)$ de A est scindé dans le corps \mathbb{K} . Dans ce cas, il est exactement de la forme

$$P_A(X) = \prod_{i=1}^p (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$$

où λ_i , $i = 1, \dots, p$ sont les valeurs propres 2 à 2 distinctes de A et α_i est la multiplicité de la valeur propre λ_i et $\sum_{i=1}^p \alpha_i = n$.

(**Attention !** La proposition précédente donne une condition nécessaire de diagonalsation. Cette condition n'est pas suffisante).

Théorème 2.5.2 Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Si λ est valeur propre de f de multiplicité α alors on a toujours

$$\dim E_\lambda \leq \alpha.$$

Preuve

Par l'absurde.

Supposons $\dim E_\lambda \geq \alpha + 1$. D'après le théorème de la base complète, il existe une base $\mathcal{B} = (v_1, \dots, v_n)$ de E telle que $v_i \in E_\lambda$ pour $i = 1, \dots, \alpha + 1$. (une telle base est obtenue en complétant une base de E_λ).

La matrice de f dans cette base est une matrice carrée (notons-la M) d'ordre n , de la forme

$$M = \begin{pmatrix} D(\lambda) & C' \\ O & C \end{pmatrix}$$

où $D(\lambda)$ est la matrice diagonale d'ordre $\alpha + 1$,

$$D(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix}.$$

On a alors

$$(M - X I_n) = \begin{pmatrix} D(\lambda) - X I_{\alpha+1} & C' \\ O & C - X I_{n-\alpha-1} \end{pmatrix}.$$

Le polynôme caractéristique $P_f(X)$ de f est alors

$$P_f(X) = \det(M - X I_n) = \det(D(\lambda) - X I_{\alpha+1}) \det(C - X I_{n-\alpha-1}).$$

Ainsi

$$P_f(X) = (X - \lambda)^{\alpha+1} \det(C - X I_{n-\alpha-1}).$$

Où $\det(C - X I_{n-\alpha-1})$ est un polynôme en X de degré $n - \alpha - 1$. Ce qui contredit le fait que la multiplicité de λ est α . On a donc $\dim E_\lambda \leq \alpha$.

On retiendra le résultat fondamental suivant.

Théorème 2.5.3 Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Alors A est **trigonalisable** si et seulement si le polynôme caractéristique $P_A(X)$ de A est scindé sur \mathbb{K} .

Chapitre 3

ENDOMORPHISMES (MATRICES) DIAGONALISABLES

3.1 Critères de diagonalisation

Proposition 3.1.1 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Alors f est diagonalisable si et seulement si il existe une base de E formée de vecteurs propres de f .

Preuve (euhh ! laissée au lecteur).

Théorème 3.1.1 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Si f admet dans \mathbb{K} , n valeurs propres 2 à 2 distinctes alors f est diagonalisable dans \mathbb{K} .

Preuve

Supposons que f admette n valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$, 2 à 2 distinctes. Soit $v_i \neq 0$ un vecteur propre de f associé à la valeur propre λ_i , pour $i = 1, \dots, n$. Alors (v_1, \dots, v_n) est une base de E formée de vecteurs propres de f . D'où f est diagonalisable dans \mathbb{K} .

Attention ! La condition du théorème précédent est une condition suffisante de diagonalisation, mais pas nécessaire.

Théorème 3.1.2 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ les valeurs propres 2 à 2 distinctes de f . Alors

$$f \text{ diagonalisable} \Leftrightarrow E = E_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus E_{\lambda_p}$$

Corollaire 3.1.1 Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de **dimension finie** $n \in \mathbb{N}^*$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_p \in \mathbb{K}$ les valeurs propres 2 à 2 distinctes de f . Alors

$$f \text{ diagonalisable} \Leftrightarrow \dim E = \dim E_{\lambda_1} + \cdots + \dim E_{\lambda_p}.$$

Preuve

On a en effet,

$$\dim E = \dim E_{\lambda_1} + \cdots + \dim E_{\lambda_p} \Leftrightarrow E = E_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus E_{\lambda_p}.$$

Théorème 3.1.3 Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée d'ordre n et $P_A(X)$ son polynôme caractéristique tel $P_A(X) = \prod_{i=1}^p (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$ où $\lambda_i \in \mathbb{K}$, $i = 1, \dots, p$ sont les valeurs propres 2 à 2 distinctes de A et α_i est la multiplicité de la valeur propre λ_i . Alors

$$f \text{ diagonalisable dans } \mathbb{K} \Leftrightarrow \forall i = 1, \dots, p, \quad \dim E_{\lambda_i} = \alpha_i.$$

Preuve

Supposons f diagonalisable. Alors $E = E_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus E_{\lambda_p}$ d'après le théorème 3.1.2. On a donc

$$n = \dim E = \dim E_{\lambda_1} + \cdots + \dim E_{\lambda_p} \leq \sum_{i=1}^p \alpha_i = n.$$

Donc $\sum_{i=1}^p \dim E_{\lambda_i} = \sum_{i=1}^p \alpha_i$. Par conséquent, on a

$$\sum_{i=1}^p (\alpha_i - \dim E_{\lambda_i}) = 0$$

d'où $\dim E_{\lambda_i} = \alpha_i$ pour $i = 1, \dots, p$.

Réiproquement, supposons $\dim E_{\lambda_i} = \alpha_i$ pour $i = 1, \dots, p$. Alors $\sum_{i=1}^p \dim E_{\lambda_i} = n$. Le sous-espace $E_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus E_{\lambda_p}$ de E est donc de dimension $\sum_{i=1}^p \dim E_{\lambda_i} = n$, Forcelement on a

$$E_{\lambda_1} \oplus \cdots \oplus E_{\lambda_p} = E.$$

D'où f est diagonalisable d'après le théorème 3.1.2 .

On retiendra de même le résultat important suivant.

Théorème 3.1.4 Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée d'ordre n et $P_A(X)$ son polynôme caractéristique tel $P_A(X) = \prod_{i=1}^p (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$ où $\lambda_i \in \mathbb{K}$, $i = 1, \dots, p$ sont les valeurs propres 2 à 2 distinctes de A et α_i est la multiplicité de la valeur propre λ_i . Alors

$$A \text{ diagonalisable dans } \mathbb{K} \Leftrightarrow \text{le polynôme } m_A(X) = \prod_{i=1}^p (X - \lambda_i) \text{ est annulateur de } A.$$

Dans ce cas, le polynôme $m_A(X) = \prod_{i=1}^p (X - \lambda_i)$ est l'unique polynôme unitaire de $\mathbb{K}[X]$ de degré minimal, annulateur de la matrice A . (Souvent appelé le polynôme minimal de A).

Exercice 3.1.1 Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 0 & 3 \\ 1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$. Vérifier si A est diagonalisable dans \mathbb{R} .

Exercice 3.1.2 Soit $B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$. Vérifier si B est diagonalisable dans \mathbb{R} .

Exercice 3.1.3 Soient (u_n) et (v_n) deux suites réelles définies par la relation de récurrence linéaire suivante

$$\begin{cases} u_{n+1} = 6u_n - v_n \\ v_{n+1} = u_n + v_n \end{cases}$$

avec $u_0 = 1$, $v_0 = 0$. Déterminer le terme général de (u_n) et le terme général de (v_n) .

Exercice 3.1.4 Déterminer le terme général de la suite récurrente linéaire de second degré (u_n) donnée par $u_0 = 1$, $u_1 = -2$ et $\forall n \in \mathbb{N}$, $n \geq 2$, $u_n = u_{n-1} + 4u_{n-2}$.

3.2 Trigonalisation

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée d'ordre $n \in \mathbb{N}^*$.

Définition 3.2.1 On dit que l'endomorphisme f est **trigonalisable** dans \mathbb{K} si il existe une base de E dans laquelle la matrice de f est triangulaire supérieure.

Définition 3.2.2 On dit que la matrice A est **trigonalisable** dans \mathbb{K} si A est semblable à une matrice triangulaire supérieure d'ordre n , à coefficients dans le corps \mathbb{K} .

Théorème 3.2.1 *L’endomorphisme f est trigonalisable dans \mathbb{K} si et seulement si son polynôme caractéristique est scindé dans \mathbb{K} , c’est à dire décomposable en produit de facteurs de degré 1 dans $\mathbb{K}[X]$.*

Théorème 3.2.2 *La matrice carrée A est trigonalisable dans \mathbb{K} si et seulement si son polynôme caractéristique est scindé dans \mathbb{K} , c’est à dire décomposable en produit de facteurs de degré 1 dans $\mathbb{K}[X]$.*

Corollaire 3.2.1 *Toute matrice carrée A à coefficients dans le corps \mathbb{C} est trigonalisable.*

En effet, le corps \mathbb{C} est algébriquement clos, c’est à dire que tout polynôme $P(X) \in \mathbb{C}[X]$ est décomposable en produit de facteurs de degré 1 dans $\mathbb{C}[X]$.

Corollaire 3.2.2 *Si $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ alors l’endomorphisme f est trigonalisable dans \mathbb{C} .*

NB : les 2 résultats ci-dessus sont faux pour $K = \mathbb{R}$.

Remarque 3.2.1 *La trace d’une matrice trigonalisable est égale à la somme de ses valeurs propres **comptées avec le multiplicités**. Autrement dit, si A est trigonalisable et $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ sont les valeurs propres de A comptées avec leur multiplicités alors*

$$\text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n \lambda_i.$$

En effet, 2 matrices carrées semblables ont la même trace.

3.3 Quelques applications de la réduction des matrices carrées

3.3.1 Calcul de la puissance k -ième d’une matrice carrée

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$, $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée d’ordre $n \in \mathbb{N}^*$.

1) La matrice est diagonalisable

La matrice A est donc semblable à une matrice carrée diagonale $D \in M_n(\mathbb{K})$, c'est à dire qu'il existe une matrice carrée inversible P et une matrice diagonale D d'ordre n telles que

$$D = P^{-1} A P.$$

Pour tout entier naturel k on a $D^k = P^{-1} A^k P$. Ce qui est équivalent à

$$A^k = P D^k P^{-1}.$$

Cette dernière relation permet de calculer A^k pour tout $k \in \mathbb{N}$.

Exemple

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$.

- 1) Calculer A^k pour tout entier $k \in \mathbb{N}$.
- 2) En déduire l'expression de la somme partielle $S_m = \sum_{p=0}^m A^p$ pour tout entier $m \in \mathbb{N}$.
- 3) Pour tout entier $m \in \mathbb{N}$, on pose $T_m = \sum_{p=0}^m \frac{A^p}{p!}$.

Calculer

$$\lim_{m \rightarrow +\infty} T_m$$

Cette limite est souvent notée e^A .

(On rappelle que pour tout réel $x \in \mathbb{R}$, on a $e^x = \lim_{m \rightarrow +\infty} \sum_{p=0}^m \frac{x^p}{p!}$)

2) Via un polynôme annulateur

On utilise souvent un polynôme annulateur de A pour calculer les puissances de la matrice A .

Considérons un polynôme $P(X) \in \mathbb{K}[X]$ de degré m annulateur de la matrice A ou de l'endomorphisme f associé à A .

Calcul de A^k pour $k \geq m$, $k \in \mathbb{N}$.

D'après la division euclidienne de X^k par le polynôme $P(X)$, on sait qu'il existe des polynômes $Q(X)$, $R(X) \in \mathbb{K}$ tels que

$$X^k = Q(X) P(X) + R(X)$$

avec $\deg R(X) < m$.

Il s'en suit que $R(X)$ est de la forme

$$R(X) = b_{m-1} X^{m-1} + b_{m-2} X^{m-2} + \dots + b_1 X + b_0.$$

En remplaçant X formellement par la matrice A (ou f), on obtiendra

$$A^k = P(A)Q(A) + b_{m-1}A^{m-1} + b_{m-2}A^{m-2} + \dots + b_1A + b_0I_n$$

Comme $P(A) = 0$ on a

$$A^k = b_{m-1}A^{m-1} + b_{m-2}A^{m-2} + \dots + b_1A + b_0I_n$$

Cette relation permet de calculer A^k en fonction des puissances A^j avec $0 \leq j \leq m - 1$ où $m = \deg(P(X))$.

(On calcule de même f^k de la même façon).

Remarque 3.3.1 La méthode du polynôme annulateur s'applique en pratique avec le **polynôme minimal** ou le **polynôme caractéristique** qui est annulateur de A et de f . Cette méthode n'est intéressante que si le polynôme annulateur est de degré pas trop élevé.

Exercice 3.3.1 1) Soit $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$. Calculer A^n pour tout entier $k \in \mathbb{N}$.
 2) Soit $B = \begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 1 & -4 \end{pmatrix}$. Calculer B^n pour tout entier $k \in \mathbb{N}$.

3.3.2 Systèmes différentiels linéaires à coefficients constants

Systèmes homogènes

Définition 3.3.1 On appelle système différentiel linéaire homogène à coefficients constants un système de la forme

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dy_1}{dx} = a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + \dots + a_{1n}y_n \\ \frac{dy_2}{dx} = a_{21}y_1 + a_{22}y_2 + \dots + a_{2n}y_n \\ \vdots \\ \frac{dy_n}{dx} = a_{n1}y_1 + a_{n2}y_2 + \dots + a_{nn}y_n \end{array} \right. \quad (3.1)$$

Dans lequel les y_i , $i = 1, \dots, n$ sont des fonctions continues dérivables de la variable réelle ou complexe x et les a_{ij} ($1 \leq i, j \leq n$) sont des éléments donnés du corps commutatif $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . Ce système s'écrit en abrégé

$$\frac{dy_i}{dx} = \sum_{j=1}^n a_{ij}y_j, \quad 1 \leq i \leq n, \quad i \in \mathbb{N}.$$

Interprétation matricielle

Considérons la matrice $A = (\alpha_{ij})$ avec $1 \leq i, j \leq n$ des coefficients du système dans la base $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$. Posons

$$Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad \frac{dY}{dx} = \begin{pmatrix} \frac{dy_1}{dx} \\ \vdots \\ \frac{dy_n}{dx} \end{pmatrix}$$

avec ces notations, on a

$$\frac{dY}{dx} = A Y \tag{3.2}$$

Le système (3.1) et l'équation matricielle (3.2) sont équivalents.

Changement de base

Effectuons un changement de base défini par la matrice de passage P et une nouvelle composante

$$U = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_n \end{pmatrix}, \quad Y = P U \tag{3.3}$$

La matrice A étant indépendante de la variable x , la matrice de passage P est également indépendante de x et on a la relation suivante

$$\frac{dY}{dx} = P \frac{dU}{dx} \tag{3.4}$$

et l'équation (3.2) s'écrit

$$P \frac{dU}{dx} = A P U$$

comme P est inversible on a

$$\frac{dU}{dx} = P^{-1} A P U \tag{3.5}$$

on a ainsi

$$\frac{dU}{dx} = A' U \tag{3.6}$$

où $A' = P^{-1} A P$.

Nous distinguerons deux cas .

1) La matrice A est diagonalisable

Alors, il existe une matrice diagonale A' et une matrice inversible P telle que $A' = P^{-1} A P$. Dans ces conditions la relation (3.6) s'écrit

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{du_1}{dx} = \lambda_1 u_1 \\ \frac{du_2}{dx} = \lambda_2 u_2 \\ \vdots \\ \frac{du_n}{dx} = \lambda_n u_n \end{array} \right.$$

Ce système se résoud facilement. On a

$$\left\{ \begin{array}{l} u_1 = C_1 e^{\lambda_1 x} \\ u_2 = C_2 e^{\lambda_2 x} \\ \vdots \\ u_n = C_n e^{\lambda_n x} \end{array} \right.$$

où les scalaires C_i sont des constantes arbitraires. On achève la résolution de l'équation en utilisant le changement de base défini par la relation (3.3).

Exemple

Résoudre le système

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dy_1}{dx} = 2y_1 + y_2 \\ \frac{dy_2}{dx} = -3y_1 - 2y_2 \end{array} \right.$$

2) La matrice A n'est pas diagonalisable

On utilise une réduite triangulaire semblable. Exposons la méthode sur un exemple.

Exemple

Résoudre le système

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{dy_1}{dx} = -y_1 + 2y_2 \\ \frac{dy_2}{dx} = -2y_1 + 3y_2 \end{array} \right.$$

3.3. QUELQUES APPLICATIONS DE LA RÉDUCTION DES MATRICES CARRÉES41

Remarque 3.3.2 *Le lecteur est prié de s'informer de même sur les **Systèmes différentiels linéaires affines**.*

Chapitre 4

POLYNÔMES D'ENDOMORPHISMES

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée d'ordre n . On considère l'application

$$\varphi : \mathbb{K}[X] \longrightarrow M_n(\mathbb{K})$$

définie par $\varphi(P(X)) = P(A)$ pour tout $P(X) \in \mathbb{K}[X]$. Cette application vérifie les propriétés suivantes.

- 1) $\forall P, Q \in \mathbb{K}[X], \quad$ on a $\varphi(P + Q) = \varphi(P) + \varphi(Q)$
- 2) $\forall P, Q \in \mathbb{K}[X], \quad$ on a $\varphi(P.Q) = \varphi(P).\varphi(Q)$
- 3) $\forall \lambda \in \mathbb{K}, \forall P \in \mathbb{K}[X], \quad$ on a $\varphi(\lambda P) = \lambda \varphi(P)$
- 4) $\varphi(1) = I_n.$

Ce qui permet de dire que l'application φ est un morphisme d'anneaux et un morphisme d'espaces vectoriels.

L'image $Im\varphi$ de φ est à fois un \mathbb{K} -sous-espace de $M_n(\mathbb{K})$ et un sous-anneau commutatif de $M_n(\mathbb{K})$.

Soit I_A le noyau de φ (i.e, $I_A = \ker(\varphi)$). Alors I_A est exactement égal à l'ensemble de tous les polynômes de $\mathbb{K}[X]$ annulateurs de la matrice A . C'est un idéal de l'anneau principal $\mathbb{K}[X]$. On a donc $I_A = T(X)\mathbb{K}[X]$ pour un certain polynôme $T(X)$.

Montrons que $I_A \neq \{0\}$.

Rappelons que $\dim M_n(\mathbb{K}) = n^2$. Considérons les vecteurs I_n, A, \dots, A^{n^2} de $M_n(\mathbb{K})$. On a $n^2 + 1$ vecteurs dans un espace vectoriel de dimension n^2 . Ces vecteurs sont donc liés dans l'espace $M_n(\mathbb{K})$, c'est à dire qu'il existe des scalaires $a_0, \dots, a_{n^2} \in \mathbb{K}$, non tous nuls, tels que

$$a_{n^2} A^{n^2} + \dots + a_0 I_n = 0.$$

Le polynôme $P(X) = a_{n^2} X^{n^2} + \dots + a_0$ est donc non nul, à coefficients dans \mathbb{K} , annulateur de A , donc élément du noyau I_A , d'où $I_A \neq \{0\}$.

(Notons que d'après le théorème de Caley-Hamilton le polynôme caractéristique $P_A(X)$ est un élément de I_A).

Considérons à présent l'ensemble

$$\Delta = \{ \deg(Q) / Q \in I_A, Q \neq 0 \}.$$

Alors Δ est une partie non vide de \mathbb{N} , donc Δ admet un plus petit élément dans \mathbb{N} . Il existe donc un polynôme $M(X)$ dans $\mathbb{K}[X]$ tel que

$$M(X) = \min\{ \deg(Q) / Q \in I_A, Q \neq 0 \}.$$

L'idéal principal I_A est engendré par $M(X)$. Quitte à multiplier $M(X)$ par l'inverse du coefficient du monôme de plus haut degré, on peut supposer que le polynôme $M(X)$ est unitaire. C'est alors l'unique polynôme unitaire de degré minimal dans I_A , annulateur de la matrice A . Il est souvent noté $m_A(X)$.

Définition 4.0.2 *Le polynôme **unitaire** $m_A(X)$ est par définition le **polynôme minimal** de la matrice A .*

Proposition 4.0.1 *Le polynôme minimal $m_A(X)$ de la matrice carrée A divise tout polynôme de $\mathbb{K}[X]$ annulateur de A . En particulier, le polynôme minimal $m_A(X)$ de A divise le polynôme caractéristique $P_A(X)$.*

On retiendra le résultat important suivant (confère Théorème 3.1.4, page 35).

Théorème 4.0.1 *Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$ une matrice carrée. Alors la matrice A est **diagonalsable** dans \mathbb{K} si et seulement si, son polynôme minimal $m_A(X)$ est **scindé simple** dans \mathbb{K} .*

Remarque 4.0.3 (*très important !*)

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie $n \neq 0$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E .

1) Tous les résultats précédents subsistent si l'on considère l'application $\psi : \mathbb{K}[X] \longrightarrow L_{\mathbb{K}}(E)$ définie par $P \mapsto P(f)$ où $L_{\mathbb{K}}(E)$ est l'espace vectoriel des endomorphismes de E , qui a aussi une structure d'anneau.

Rappelons que $M_n(\mathbb{K})$ est isomorphe à $L_{\mathbb{K}}(E)$.

2) L'image $Im \psi$ de ψ est l'ensemble des **polynômes de l'endomorphismes** f de E . C'est à la fois un \mathbb{K} -sous-espace de $L_{\mathbb{K}}(E)$ et un sous-anneau commutatif de $L_{\mathbb{K}}(E)$.

3) Si A est la matrice de f dans une base quelconque de E alors le polynôme minimal $m_f(X)$ de f est exactement égal au polynôme minimal $m_A(X)$ de A .

On peut donc énoncer.

Théorème 4.0.2 L'endomorphisme f est **diagonalisable** dans \mathbb{K} si et seulement si, son polynôme minimal $m_f(X)$ est **scindé simple** dans \mathbb{K} .

4.1 Propriétés des polynômes d'endomorphismes

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension fini $n \neq 0$ et $f : E \longrightarrow E$ un endomorphisme de E .

Proposition 4.1.1 Soient $P, Q \in \mathbb{K}[X]$. Alors on a

$$(PQ)(f) = P(f)Q(f) = Q(f)P(f)$$

Preuve

il suffit d'utiliser le morphisme ψ et la commutativité de l'anneau $\mathbb{K}[X]$. Le résultat suivant nous sera utile

Lemme 4.1.1 Soient $P_1, P_2, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$ des polynômes 2 à 2 **premiers entre eux** ($k \geq 2$, $k \in \mathbb{N}$). On pose $P = P_2 \dots P_k$. Alors les polynômes P_1 et P sont premiers entre eux.

Preuve

Supposons les polynômes $P_1, P_2, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$, 2 à 2 premiers entre eux. Soit $T(X)$ un

diviseur commun de P_1 et $P = P_2 \dots P_k$. On peut supposer que $T(X)$ est irréductible dans $\mathbb{K}[X]$ (sinon, prendre une composante irréductible de $T(X)$). Ainsi $T(X)$ est un polynôme irréductible qui divise $P_2 \dots P_k$. Nécessairement, $T(X)$ divise l'un des polynômes P_j , $j \in [[2, k]]$. Comme $\text{pgcd}(P_1, P_i) = 1$ pour tout $i \in [[2, k]]$ Alors $T(X)$ est un polynôme constant, non nul. Donc les polynômes P_1 et $P = P_2 \dots P_k$ sont premiers entre eux.

Théorème 4.1.1 *Soient $P, Q \in \mathbb{K}[X]$.*

Si P et Q sont premiers entre eux alors la somme $\ker P(f) + \ker Q(f)$ est directe et égale à $\ker(P(f)Q(f))$ autrement dit, on a

$$\ker(P(f)Q(f)) = \ker P(f) \oplus \ker Q(f).$$

Preuve

Supposons P et Q sont premiers entre eux.

Montrons d'abord que la somme $\ker P(f) + \ker Q(f)$ est directe. Il suffit de prouver que

$$\ker P(f) \cap \ker Q(f) = \{0\}.$$

Soit $x \in \ker P(f) \cap \ker Q(f)$. Comme P et Q sont premiers entre eux, d'après l'identité de Bézout, il existe $U(X), V(X) \in \mathbb{K}[X]$ tels que

$$U(X)P(X) + V(X)Q(X) = 1.$$

On en déduit que

$$U(f)P(f) + V(f)Q(f) = id_E.$$

On a alors

$$U(f)P(f)(x) + V(f)Q(f)(x) = id_E(x) = x \quad (*)$$

Comme $x \in \ker P(f)$ alors $P(f)(x) = 0$ et comme $x \in \ker Q(f)$ alors $Q(f)(x) = 0$. La relation $(*)$ implique que $x = 0$. D'où $\ker P(f) \cap \ker Q(f) = \{0\}$.

La somme $\ker P(f) + \ker Q(f)$ est donc directe.

Montrons à présent que $\ker(P(f)Q(f)) = \ker P(f) + \ker Q(f)$.

Soit $x \in \ker P(f) + \ker Q(f)$. Il existe $x_1 \in \ker P(f)$ et $x_2 \in \ker Q(f)$ tels que

$$x = x_1 + x_2.$$

On a alors

$$P(f)Q(f)(x) = P(f)Q(f)(x_1) + P(f)Q(f)(x_2)$$

Or

$$P(f)Q(f)(x_1) = Q(f)(P(f)(x_1)) = Q(f)(0) = 0$$

et

$$P(f)Q(f)(x_2) = P(f)(Q(f)(x_2)) = P(f)(0) = 0.$$

Par conséquent $P(f)Q(f)(x) = 0$ d'où $x \in \ker(P(f)Q(f))$ et

$$\ker P(f) + \ker Q(f) \subset \ker(P(f)Q(f)).$$

Soit $x \in \ker(P(f)Q(f))$. Alors $P(f)Q(f)(x) = 0$ et $Q(f)P(f)(x) = 0$.

D'après la relation (*) on a

$$U(f)P(f)(x) + V(f)Q(f)(x) = x.$$

Posons

$$v_1 = U(f)P(f)(x) \quad \text{et} \quad v_2 = V(f)Q(f)(x).$$

Alors $Q(f)(v_1) = 0$ et $P(f)(v_2) = 0$. Donc $v_1 \in \ker Q(f)$ et $v_2 \in \ker P(f)$ et $x = v_1 + v_2 \in \ker P(f) + \ker Q(f)$. D'où

$$\ker(P(f)Q(f)) \subset \ker P(f) + \ker Q(f).$$

On a donc $\ker(P(f)Q(f)) = \ker P(f) + \ker Q(f)$. En somme

$$\ker(P(f)Q(f)) = \ker P(f) \oplus \ker Q(f).$$

cqfd.

Corollaire 4.1.1 Soient $P_1, P_2, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$ des polynômes 2 à 2 premiers entre eux ($k \geq 2$, $k \in \mathbb{N}$). Pour tout $i = 1, \dots, k$, on pose $u_i = P_i(f)$. Alors la somme $\sum_{i=1}^k \ker u_i$ est une somme directe de sous-espaces vectoriels de E et est égale à $\ker(u_1 \circ u_2 \circ \dots \circ u_k)$. Autrement dit, on a

$$\ker(u_1 \circ u_2 \circ \dots \circ u_k) = \ker u_1 \oplus \ker u_2 \oplus \dots \oplus \ker u_k.$$

Preuve

Par récurrence sur k .

C'est vrai pour $k = 2$ (voir le théorème 4.1.1).

Supposons le résultat vrai jusqu'au rang k et montrons que c'est vrai au rang $k + 1$. Soient $P_1, P_2, \dots, P_{k+1} \in \mathbb{K}[X]$ des polynômes, 2 à 2 premiers entre eux. Posons $P = P_1 P_2 \dots P_k$ et $Q = P_{k+1}$. D'après le lemme 4.1.1, les polynômes $P = P_1 P_2 \dots P_k$ et $Q = P_{k+1}$ sont premiers entre eux. D'après le théorème 4.1.1, on a

$$\ker(P(f)P_{k+1}(f)) = \ker P(f) \oplus \ker P_{k+1}(f) \quad (*).$$

On sait par ailleurs que

$$P(f) = (P_1 P_2 \dots P_k)(f) = P(f)P_2(f) \dots P_k(f).$$

D'après l'hypothèse de récurrence, on a

$$\ker(P(f)P_2(f)\dots P_k(f)) = \ker P_1(f) \oplus \dots \oplus \ker P_k(f).$$

C'est à dire que

$$\ker(u_1 \circ u_2 \circ \dots \circ u_k) = \ker u_1 \oplus \ker u_2 \oplus \dots \oplus \ker u_k \quad (**).$$

D'après (*) et (**), on a

$$\ker(u_1 \circ u_2 \circ \dots \circ u_k \circ u_{k+1}) = \ker u_1 \oplus \ker u_2 \oplus \dots \oplus \ker u_k \oplus \ker u_{k+1}.$$

C'est donc vrai pour $k + 1$. D'où le résultat.

cqfd.

Corollaire 4.1.2 Soient $P_1, P_2, \dots, P_k \in \mathbb{K}[X]$ des polynômes 2 à 2 premiers entre eux ($k \geq 2$, $k \in \mathbb{N}$). Pour tout $i = 1, \dots, k$, on pose $u_i = P_i(f)$.

$$\text{Si } u_1 \circ u_2 \circ \dots \circ u_k = 0 \text{ alors } E = \ker u_1 \oplus \ker u_2 \oplus \dots \oplus \ker u_k.$$

Preuve (euuh ! laissée au lecteur).

Corollaire 4.1.3 Soit $Q(X) \in \mathbb{K}[X]$ tel que $Q(X) = \prod_{i=1}^k (\lambda_i - X)^{m_i}$, les λ_i , $i = 1, \dots, k$ étant 2 à 2 distincts et $m_i \in \mathbb{N}^*$, $i = 1, \dots, k$.

$$\text{Si } Q(f) = 0 \text{ alors } E = \ker(f - \lambda_1 id_E)^{m_1} \oplus \dots \oplus \ker(f - \lambda_k id_E)^{m_k}.$$

4.2 Sous-espaces caractéristiques

Par la suite, tous les polynômes caractéristiques considérés seront supposés scindés sur le corps \mathbb{K} .

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Le polynôme caractéristique de f est de la forme

$$P_f(X) = \prod_{i=1}^k (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$$

où les λ_i , $i = 1, \dots, k$ sont les valeurs propres, 2 à 2 distinctes de f et $\alpha_i \in \mathbb{N}^*$, $i = 1, \dots, k$ la multiplicité de la valeur propre λ_i , avec $\sum_{i=1}^k \alpha_i = n$.

Définition 4.2.1 Le **sous-espace caractéristique** de f associé à la valeur propre λ_i , souvent noté C_{λ_i} ou N_{λ_i} , est par définition le noyau de l'endomorphisme $(f - \lambda_i id_E)^{\alpha_i}$, c'est à dire

$$C_{\lambda_i} = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\alpha_i}.$$

Théorème 4.2.1 L'espace vectoriel E est somme directe des sous-espaces caractéristiques de f . Autrement dit, on a toujours l'égalité

$$E = \ker(f - \lambda_1 id_E)^{\alpha_1} \oplus \cdots \oplus \ker(f - \lambda_k id_E)^{\alpha_k}.$$

Preuve

D'après le théorème de Caley-Hamilton, on a $P_f(f) = 0$. Il suffit alors d'appliquer le corollaire 4.1.3.

Remarque 4.2.1 Pour tout scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$ et tout entier $m \in \mathbb{N}^*$ on a

$$\ker(f - \lambda id_E) \subseteq \ker(f - \lambda id_E)^m$$

En particulier, le sous espace propre de f associé à la valeur propre λ_i est contenu dans le sous espace caractéristique de f associé à λ_i , c'est à dire que

$$\ker(f - \lambda id_E) \subseteq \ker(f - \lambda_i id_E)^{\alpha_i}.$$

Proposition 4.2.1 Les racines du polynôme minimal de f sont exactement les valeurs propres de f . autrement dit, le polynôme caractéristique $P_f(X)$ de f et le polynôme minimal $m_f(X)$ de f ont les mêmes racines.

Preuve

Soit

$$P_f(X) = \prod_{i=1}^k (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$$

le polynôme caractéristique de f , où les λ_i , $i = 1, \dots, k$ sont les valeurs propres, 2 à 2 distinctes de f et $\alpha_i \in \mathbb{N}^*$, $i = 1, \dots, k$ la multiplicité de la valeur propre λ_i . On sait que le polynôme minimal $m_f(X)$ de f divise son polynôme caractéristique. Donc $m_f(X)$ est de la forme $m_f(X) = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{\beta_i}$ avec

$$0 \leq \beta_i \leq \alpha_i$$

Il suffit donc de prouver que

$$\beta_i \geq 1$$

pour tout $i = 1, \dots, k$.

On peut écrire $m_f(X)$ sous la forme

$$m_f(X) = X^p + a_{p-1} X^{p-1} + \dots + a_1 X + a_0$$

avec $p = \sum_{i=1}^k \beta_i$. Rappelons que $m_f(f) = 0$. On a

$$m_f(f) = f^p + a_{p-1} f^{p-1} + \dots + a_1 f + a_0 id_E \quad (*)$$

Soit $x \in E, x \neq 0$, un vecteur propre de f associé à la valeur propre $\lambda \in \text{Spec}(f)$. On a

$$f^j(x) = \lambda^j x$$

pour tout entier $j \in \mathbb{N}$. D'après la relation $(*)$ on a

$$f^p(x) + a_{p-1} f^{p-1}(x) + \dots + a_1 f(x) + a_0 id_E(x) = 0$$

Donc

$$\lambda^p x + a_{p-1} \lambda^{p-1} x + \dots + a_1 \lambda x + a_0 x = 0$$

On déduit que

$$(\lambda^p + a_{p-1} \lambda^{p-1} + \dots + a_1 \lambda + a_0) x = 0$$

c'est à dire que

$$m_f(\lambda) x = 0$$

comme x est un vecteur non nul de E alors $m_f(\lambda) = 0$. D'où λ est racine du polynôme minimal $m_f(X)$ de f . En somme on a

$$\beta_i \geq 1$$

pour tout $i = 1, \dots, k$.

cqfd.

Proposition 4.2.2 Soit $P_f(X) = \prod_{i=1}^k (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$ le **polynôme caractéristique** de f , où les λ_i , $i = 1, \dots, k$ sont les valeurs propres, 2 à 2 distinctes de f et $\alpha_i \in \mathbb{N}^*$, $i = 1, \dots, k$ la multiplicité de la valeur propre λ_i , et $m_f(X) = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{\beta_i}$ le **polynôme minimal** de f . Alors on a

$$\ker(f - \lambda_i id_E)^{\beta_i} = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\alpha_i}$$

pour tout $i = 1, \dots, k$.

Preuve

Posons

$$M_i = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\beta_i} \quad \text{et} \quad N_i = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\alpha_i}$$

pour tout $i = 1, \dots, n$.

Rappelons que $P_f(f) = 0$ et $m_f(f) = 0$. Les polynômes $(X - \lambda_i)^{\beta_i}$, $i = 1, \dots, k$ étant 2 à 2 premiers entre eux, on a, d'après le corolaire 4.1.3

$$E = \ker(f - \lambda_1 id_E)^{\beta_1} \oplus \cdots \oplus \ker(f - \lambda_k id_E)^{\beta_k}$$

c'est à dire

$$E = M_1 \oplus \cdots \oplus M_k \quad (1)$$

On sait que

$$E = \ker(f - \lambda_1 id_E)^{\alpha_1} \oplus \cdots \oplus \ker(f - \lambda_k id_E)^{\alpha_k}$$

c'est à dire

$$E = N_1 \oplus \cdots \oplus N_k \quad (2)$$

Pour tout $i = 1, \dots, k$ on a

$$M_i \subset N_i \quad (3)$$

car $\beta_i \leq \alpha_i$. Ainsi, $\dim M_i \leq \dim N_i$ pour tout $i = 1, \dots, k$. D'après les relations (1) et (2) on a

$$\sum_{i=1}^k \dim M_i = n = \sum_{i=1}^k \dim N_i.$$

On a alors

$$\sum_{i=1}^k (\dim N_i - \dim M_i) = 0.$$

Ce qui est une somme finie d'entiers naturels. Nécessairement, on a

$$\dim M_i = \dim N_i$$

pour tout entier $i = 1, \dots, k$ et la relation (3) implique que $M_i = N_i$ pour tout $i = 1, \dots, k$. cqfd.

Exercice

Montrer que pour tout entier $m \geq \beta_i$ on a

$$\ker(f - \lambda_i id_E)^m = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}.$$

4.3 Propriétés des sous-espaces caractéristiques

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, $\dim E = n$ et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E . Soit $P_f(X)$ le polynôme caractéristique de f . On sait que $P_f(X)$ s'écrit

$$P_f(X) = \prod_{i=1}^k (\lambda_i - X)^{\alpha_i}$$

où les λ_i , $i = 1, \dots, k$ sont les valeurs propres, 2 à 2 distinctes de f et $\alpha_i \in \mathbb{N}^*$, $i = 1, \dots, k$, la multiplicité de la valeur propre λ_i , avec $\sum_{i=1}^k \alpha_i = n$. Soit

$$m_f(X) = \prod_{i=1}^k (X - \lambda_i)^{\beta_i}$$

le polynôme minimal de f . On pose

$$N_i = \ker(f - \lambda_i \ id_E)^{\alpha_i}$$

pour tout $i = 1, \dots, k$.

Pour tout $i = 1, \dots, k$, on note f_i la restriction $f_{/N_i}$ de f au sous-espace N_i .

Théorème 4.3.1 *La dimension du sous-espace caractéristique N_i de f associé à la valeur propre λ_i est égale à l'ordre de multiplicité α_i de la valeur propre λ_i dans le polynôme caractéristique de f , c'est à dire que*

$$\dim N_i = \alpha_i$$

pour tout $i = 1, \dots, k$.

Preuve

Posons $d_i = \dim N_i$ pour tout tout $i = 1, \dots, k$. On rappelle que $E = N_1 \oplus \dots \oplus N_k$. Soit \mathcal{B}_i une base de N_i , $i = 1, \dots, k$. Alors $\mathcal{B} = \cup_{i=1}^k \mathcal{B}_i$ est une base de E . La matrice M de f dans la base \mathcal{B} est de la forme (attention à l'ordre !) :

$$M = \begin{pmatrix} A_1 & O & \dots & O \\ O & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & O \\ O & \dots & O & A_k \end{pmatrix} \quad (*)$$

où chaque A_i est une matrice carrée d'ordre d_i .

On a

$$M - X I_n = \begin{pmatrix} A_1 - X I_{d_1} & O & \dots & O \\ O & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & O \\ O & \dots & O & A_k - X I_{d_k} \end{pmatrix}$$

$P_f(X) = \det(M - X I_n) = \prod_{i=1}^k \det(A_i - X I_{d_i})$. Or $\det(A_i - X I_{d_i})$ est le polynôme caractéristique de l'endomorphisme $f_i = f_{/N_i}$ donc $\det(A_i - X I_{d_i}) = (\lambda_i - X)^{d_i}$ et

$$P_f(X) = \prod_{i=1}^k (\lambda_i - X)^{d_i}$$

On a nécessairement $d_i = \alpha_i$ pour tout entier $i = 1, \dots, k$. Donc $\dim N_i = \alpha_i$ pour tout $i = 1, \dots, k$.

cqfd.

Remarque 4.3.1 La forme matricielle (*) de la preuve précédente est appelée la réduction de f suivant ces sous-espaces vectoriels caractéristiques.

Proposition 4.3.1 Pour tout $i = 1, \dots, k$, le sous-espace caractéristique N_i est stable par f , c'est à dire que

$$\forall x \in N_i, \quad f(x) \in N_i.$$

En particulier, $f_i : N_i \longrightarrow N_i$ est un endomorphisme de N_i .

Preuve (exercice !)

Théorème 4.3.2 Pour tout $i = 1, \dots, k$, le polynôme minimal de l'endomorphisme f_i est

$$m_{f_i}(X) = (X - \lambda_i)^{\beta_i}.$$

Rappelons que $N_i = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\alpha_i} = \ker(f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}$. Alors pour tout $x \in N_i$, on a $(f_i - \lambda_i id_E)^{\beta_i}(x) = 0$. Donc le polynôme $(X - \lambda_i)^{\beta_i}$ est un polynôme annulateur de f_i . Par conséquent, λ_i est l'unique valeur propre de f_i et le polynôme minimal $m_{f_i}(X)$ de f_i associé à cette valeur propre λ_i divise donc $(X - \lambda_i)^{\beta_i}$. Il est donc de la forme

$$m_{f_i}(X) = (X - \lambda_i)^{\theta_i}$$

avec $\theta_i \leq \beta_i$, $\theta_i \in \mathbb{N}^*$.

Montrons à présent que $\forall i = 1, \dots, n$, $\theta_i = \beta_i$.

Supposons le contraire, c'est à dire qu'il existe $p \in [[1, k]]$ tel que $\theta_p < \beta_p$. Considérons le polynôme

$$R(X) = (X - \lambda_p)^{\theta_p} \prod_{i=1, i \neq p}^k (X - \lambda_i)^{\beta_i}$$

On a

$$R(f) = (f - \lambda_p id_E)^{\theta_p} \prod_{i=1, i \neq p}^k (f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}$$

L'endomorphisme $(f - \lambda_p id_E)^{\theta_p}$ s'annule en tout point de N_p et pour tout $i \in [[1, k]]$, l'endomorphisme $(f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}$ s'annule en tout point de N_i .

Soit $x \in E$. D'après le théorème 4.2.1, x s'écrit de façon unique

$$x = x_1 + \cdots + x_k$$

avec $x_i \in N_i$.

Déterminons $R(f)(x)$.

Il est clair que

$$R(f)(x) = R(f)(x_i) + \cdots + R(f)(x_k)$$

Nous allons distinguer 2 cas pour le calcul de $R(f)(x_j)$, $j = 1, \dots, k$.

1er cas : $j = p$

On a

$$R(f)(x_p) = [(f - \lambda_p id_E)^{\theta_p} \prod_{i=1, i \neq p}^k (f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}](x_p).$$

Comme les polynômes d'endomorphismes de f commutent entre eux, on a

$$R(f)(x_p) = (\prod_{i=1, i \neq p}^k (f - \lambda_i id_E)^{\beta_i})(f - \lambda_p id_E)^{\theta_p}(x_p) = 0$$

car $x_p \in N_p$.

2ème cas : $j \neq p$

On a $R(f)(x_j) = [(f - \lambda_p id_E)^{\theta_p} \prod_{i=1, i \neq p}^k (f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}](x_j)$. Comme

$$R(f) = (f - \lambda_p id_E)^{\theta_p} [\prod_{i=1, i \neq p, i \neq j}^k (f - \lambda_i id_E)^{\beta_i}](f - \lambda_j id_E)^{\beta_j}$$

alors $R(f)(x_j) = 0$ car $x_j \in N_j$.

En somme, pour tout $j = 1, \dots, k$ on a $R(x_j) = 0$. Par conséquent $R(f)(x) = 0$ pour tout $x \in E$. D'où $R(f) = 0$, c'est à dire que le polynôme $R(X)$ est annulateur de f . Il est donc divisible par le polynôme minimal de f . Ceci est contradictoire au regard de l'expression de $R(X)$. On a donc $\theta_i = \beta_i$ pour tout $i = 1, \dots, n$. Le polynôme minimal de f_i est donc

$$m_{f_i}(X) = (X - \lambda_i id_E)^{\beta_i}.$$

4.4 Forme réduite de Jordan

Soit A une matrice carrée d'ordre n à coefficients dans le corps \mathbb{K} .

Définition 4.4.1 Une matrice carrée M d'ordre n est appelée **matrice de Jordan** si il existe un scalaire $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que

$$M = \begin{pmatrix} \lambda & \varepsilon_1 & 0 & \dots & \dots & 0 \\ 0 & \lambda & \varepsilon_2 & \ddots & & \vdots \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & & & \ddots & \ddots & \varepsilon_{n-1} \\ 0 & \dots & & 0 & \lambda & \end{pmatrix}$$

avec $\varepsilon_i \in \{0, 1\}$.

On retiendra le résultat important suivant

Théorème 4.4.1 (Théorème de Jordan) Toute matrice carrée A d'ordre n triangulaire semblable est semblable à une matrice de la forme

$$J = \begin{pmatrix} J_1 & O & \dots & O \\ O & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & O \\ O & \dots & O & J_k \end{pmatrix}$$

où chaque J_i est matrice de Jordan. Cette forme est appelée forme **réduite de jordan** de la matrice A

A suivre!!!!

Exercices

Exercice 0

Diagonaliser les matrices suivantes

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ -2 & 5 & 2 \\ 2 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

On donnera aussi la matrice de passage de la base canonique à la base de vecteurs propres.

Exercice 1

1) Déterminer les valeurs propres et vecteurs propres de l'endomorphisme ψ de $\mathbb{R}[X]$ défini par $\psi(P) = P'$.

2) Déterminer les valeurs propres et vecteurs propres de l'endomorphisme $\varphi : C^\infty(\mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(\mathbb{R})$ défini par $\varphi(f) = f'$.

3) Déterminer les valeurs propres et vecteurs propres de l'endomorphisme ϕ de $\mathbb{R}[X]$ défini par :

$$\phi(P) = (2X + 1)P + (1 - X^2)P'$$

Exercice 2

Soit a un réel. À tout polynôme P de $\mathbb{R}[X]$, on associe $\phi(P)$ défini par :

$$\phi(P)(x) = \frac{1}{x-a} \int_a^x P(t) dt$$

1) Prouver que, pour tout entier $n \geq 0$, ϕ induit un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$.

2) Montrer que cet endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$ est diagonalisable.

Exercice 3

1) Soit $A = (a_{ij})$ une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que

$$\forall i \in [[1, n]], \sum_{1 \leq j \leq n, i \neq j} |a_{ij}| < |a_{ii}| \quad (1)$$

(Une telle matrice est appelée matrice à diagonale strictement dominante.)
Montrer que A est inversible.

(Ce résultat est connu sous le nom de **Théorème d'Hadamard**)

2) Soit $A = (a_{ij})$ une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Soit $\lambda \in \mathbb{C}$ tel que

$$\forall i \in [[1, n]], \sum_{1 \leq j \leq n, i \neq j} |a_{ij}| < |a_{ii} - \lambda|$$

Montrer que λ n'est pas valeur propre de A .

Exercice 4

Soit $a \in \mathbb{R}$. On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$. Montrer que A est diagonalisable et, lorsque $k \in \mathbb{N}$, calculer A^k de deux manières différentes.

Exercice 5

Soit K un corps commutatif et $A \in \mathcal{M}_2(K)$.

1) Montrer que

$$A^2 - (tr A) A + (\det A) I_2 = 0.$$

2) En déduire que :

i) $\det A = \frac{1}{2}[(tr A)^2 - tr A^2]$.

ii) Si $tr A \neq 0$, alors toute matrice qui commute avec A^2 commute aussi avec A .

Exercice 6

On considère la matrice carrée réelle A suivante.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

1) Calculer A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

2) Pour tout entier naturel $p \in \mathbb{N}$, on pose

$$S_p = \sum_{n=1}^p \frac{A^n}{n!}$$

i) Déterminer l'expression matricielle explicite de S_p pour $p \in \mathbb{N}$.

ii) En déduire la limite suivante

$$S = \lim_{p \rightarrow +\infty} S_p$$

(on rappelle que, pour tout nombre réel x , on a : $e^x = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n!}$).

Exercice 7

Montrer que les suites réelles (x_n) , (y_n) , (z_n) définies par leurs premiers termes x_0, y_0, z_0 et la relation de récurrence :

$$\forall n \in \mathbb{N} \left\{ \begin{array}{l} x_{n+1} = \frac{1}{2}x_n + \frac{1}{4}y_n + \frac{1}{4}z_n \\ y_{n+1} = \frac{1}{4}x_n + \frac{1}{2}y_n + \frac{1}{4}z_n \\ z_{n+1} = \frac{1}{4}x_n + \frac{1}{4}y_n + \frac{1}{2}z_n \end{array} \right.$$

sont toujours convergentes et exprimer leurs limites en fonction de x_0, y_0, z_0 .

Exercice 8

Soit m un nombre réel et f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2-m & m-2 & m \end{pmatrix}$$

- 1) Quelles sont les valeurs propres de f ?
- 2) Pour quelles valeurs de m l'endomorphisme est-il diagonalisable ?

Exercice 9

Soit $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme du K -espace vectoriel E tel que $f^3 = id_E$. Montrer que

$$E = \ker(f - id_E) \oplus \ker(f^2 + f + id_E)$$

Exercice 10

Soit un entier $n \leq 2$ et M une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que

$$M^3 = 2M^2 - M$$

- 1) Quelles sont les valeurs propres possibles de M ?
- 2) Montrer que M est diagonalisable si, et seulement si

$$rg(M - I_n) = rg(M^2 - 2M + I_n)$$

Exercice 11

Soit α un nombre réel non nul. On considère la matrice réelle $A = \begin{pmatrix} -1 & \alpha & \alpha \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

- 1) Montrer que A n'est pas diagonalisable dans \mathbb{R} . Justifier qu'elle est trigonalisable dans

\mathbb{R} ?

- 2) Déterminer une base (V_1, V_2, V_3) de \mathbb{R}^3 telle que

$$AV_1 = -V_1, \quad AV_2 = V_1 - V_2, \quad AV_3 = V_2 - V_3$$

Calculer A^n pour tout entier n de \mathbb{Z} .

Exercice 12

Dites si les matrices à coefficients réels suivantes sont diagonalisables dans \mathbb{R} . Sinon les trigonaliser si possible :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 8 & -1 & -5 \\ -2 & 3 & 1 \\ 4 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

Exercice 13

On considère la matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ et la matrice par blocs

$$M = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2}J \\ \frac{1}{2}J & 0 \end{pmatrix}$$

- 1) Calculer M^2 et M^3 . En déduire que M est diagonalisable.
- 2) Déterminer le polynôme minimal et le polynôme caractéristique de M .
- 3) Déterminer $M^n, \forall n \in \mathbb{N}$, puis

$$e^M = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} M^n.$$

Exercice 14

Soient $A, B \in M_n(K)$ où K est un corps commutatif. On se propose de montrer que AB et BA ont le même polynôme caractéristique (et donc les mêmes valeurs propres).

Soient $A^\lambda, B^\lambda, (\lambda \in K)$ les matrices par blocs de $M_{2n}(K)$:

$$A_\lambda = \begin{pmatrix} A & \lambda I_n \\ I_n & 0 \end{pmatrix}, \quad B_\lambda = \begin{pmatrix} B & -\lambda I_n \\ -I_n & A \end{pmatrix}$$

- 1) Calculer $A^\lambda B^\lambda$ et $B^\lambda A^\lambda$ (Faire les produits par blocs).
- 2) Calculer $\det(A_\lambda B_\lambda)$ et $\det(B_\lambda A_\lambda)$. En déduire que $P_{AB} = P_{BA}$.
- 3) Montrer que si f et g sont deux endomorphismes dun K -espace vectoriel de dimension finie, alors $f \circ g$ et $g \circ f$ ont le même polynôme caractristique (donc les mêmes valeurs propres).

Exercice 15 Résoudre le système d'équations différentielles linéaires suivant dinconnues

les fonctions x, y, z de la variable t :

$$\forall n \in \mathbb{N} \left\{ \begin{array}{l} \frac{dx}{dt} = x + 2y - z \\ \frac{dy}{dt} = 2x + y - z + \sin t \\ \frac{dz}{dt} = -x - z + 4z - \cos t \end{array} \right.$$

QUELQUES SUJETS

Sujet 1

Durée : 2 h 40 mn

NB : la clarté de la rédaction sera notée !

Devoir (Réduction des Endomorphismes)

Exercice 1 (Questions de cours) (6 points)

Soient \mathbb{K} un corps commutatif, unitaire et E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension n et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E dont la matrice dans une base de E est $A \in M_n(\mathbb{K})$.

- a) Rappeler la définition de vecteur propre de f .
- b) Enoncer 2 conditions nécessaires et suffisantes de diagonalisation de A .
- c) Enoncer une condition suffisante mais non-nécessaire de diagonalisation de A .
- d) Enoncer une condition nécessaire mais non-suffisante de diagonalisation de A .

Exercice 2 (6,5 points)

On considère l'application $\varphi : \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}[X]$ définie par $P(X) \mapsto 2P(X) + X P'(X)$.

- 1) Montrer que φ est un endomorphisme de $\mathbb{R}[X]$.
- 2) Déterminer les valeurs propres et les sous-espaces propres de φ .

Exercice 3 (7,5 points)

On considère la matrice carrée réelle A suivante.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

- 1) Calculer A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.
- 2) Pour tout entier naturel $p \in \mathbb{N}$, on pose

$$S_p = \sum_{n=1}^p \frac{A^n}{n!}$$

i) Déterminer l'expression matricielle explicite de S_p pour $p \in \mathbb{N}$.

ii) En déduire la limite suivante

$$S = \lim_{p \rightarrow +\infty} S_p$$

(on rappelle que, pour tout nombre réel x , on a : $e^x = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n!}$).

Sujet 2

Durée : 2 heures

NB : la clarté de la rédaction sera notée !

Examen de deuxième Session (Réduction des endomorphismes)

Exercice 1 (Questions de cours)

Soient \mathbb{K} un corps commutatif, unitaire et E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension n et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E dont la matrice dans une base de E est $A \in M_n(\mathbb{K})$.

- a) Rappeler la définition de vecteur propre de f .
- b) Enoncer 4 conditions nécessaires et suffisantes de diagonalisation de A .
- c) Enoncer une condition suffisante mais non-nécessaire de diagonalisation de A .
- d) Enoncer une condition nécessaire mais non-suffisante de diagonalisation de A .

Exercice 2

On considère la matrice **réelle** $B = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

- 1) Calculer B^n pour tout entier $n \in \mathbb{N}$.

(On rappelle que pour tout nombre réel θ on a $\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$ et $\sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$).

2) Donner une expression matricielle explicite de la matrice suivante :

$$S_n = \sum_{k=0}^n B^k$$

où $n \in \mathbb{N}$ (on convient que $B^0 = I_2$).

Exercice 3

Soit $a, b \in \mathbb{R}$ et, A la matrice suivante

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -a & -a & 1 \\ 1-b & a & a-1 & -b \\ b & -a & 1-a & 1+b \\ 0 & a & a & 0 \end{pmatrix}$$

- 1) A quelles conditions sur a et b , la matrice A est-elle diagonalisable ?
- 2) On suppose $a = 0$ et $b = 0$.
 - i) Justifier que $A(A - I) = 0$.
 - ii) En déduire A^n , $n \in \mathbb{N}$ et $(A + I)^{-1}$.

Sujet 3

Durée : 2 h 40 mn

NB : la clarté de la rédaction sera notée !

Devoir (Réduction des Endomorphismes)

Exercice 1 (*Questions de cours*) (6 points)

Soient \mathbb{K} un corps commutatif, unitaire et E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension n et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E dont la matrice dans une base de E est $A \in M_n(\mathbb{K})$.

- a) Rappeler la définition de vecteur propre de f .
- b) Enoncer 2 conditions nécessaires et suffisantes de diagonalisation de A .
- c) Enoncer une condition suffisante mais non-nécessaire de diagonalisation de A .

d) Enoncer une condition nécessaire mais non-suffisante de diagonalisation de A.

Exercice 2 (6,5 points)

On considère l'application $\varphi : \mathbb{R}[X] \longrightarrow \mathbb{R}[X]$ définie par $P(X) \longmapsto 2P(X) + X P'(X)$.

1) Montrer que φ est un endomorphisme de $\mathbb{R}[X]$.

2) Déterminer les valeurs propres et les sous-espaces propres de φ .

Exercice 3 (7,5 points)

On considère la matrice carrée réelle A suivante.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

1) Calculer A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

2) Pour tout entier naturel $p \in \mathbb{N}$, on pose

$$S_p = \sum_{n=1}^p \frac{A^n}{n!}$$

i) Déterminer l'expression matricielle explicite de S_p pour $p \in \mathbb{N}$.

ii) En déduire la limite suivante

$$S = \lim_{p \rightarrow +\infty} S_p$$

(on rappelle que, pour tout nombre réel x , on a : $e^x = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{x^n}{n!}$).

Sujet 4

Durée : **2 h 05 mm**

NB : la clarté de la rédaction sera notée !

Examen (Reduction des Endomorphismes)
(Première Session)

Exercice 1 (6 points) (*Questions de cours*)

Soient E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension n et $f : E \rightarrow E$ un endomorphisme de E dont la matrice dans une base de E est $A \in M_n(\mathbb{R})$.

- 1) Enoncer 4 conditions nécessaires et suffisantes de diagonalisation de A .
- 2) Prouver que si $A^2 - 3A + 2I_n = 0$ alors A est diagonalisable dans \mathbb{R} .

Exercice 2 (7 points)

On considère la matrice réelle $B = \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.

- 1) Calculer B^n pour tout entier $n \in \mathbb{N}$.
- 2) Donner une expression matricielle explicite de la matrice suivante :

$$S_n = \sum_{k=0}^n B^k$$

où $n \in \mathbb{N}$ (on convient que $B^0 = I_2$).

Exercice 3 (7 points)

Montrer que les suites réelles (x_n) , (y_n) , (z_n) définies par leurs premiers termes x_0 , y_0 , z_0 et la relation de récurrence :

$$\forall n \in \mathbb{N} \left\{ \begin{array}{l} x_{n+1} = \frac{1}{2}x_n + \frac{1}{4}y_n + \frac{1}{4}z_n \\ y_{n+1} = \frac{1}{4}x_n + \frac{1}{2}y_n + \frac{1}{4}z_n \\ z_{n+1} = \frac{1}{4}x_n + \frac{1}{4}y_n + \frac{1}{2}z_n \end{array} \right.$$

sont toujours convergentes et exprimer leurs limites en fonction de x_0 , y_0 , z_0 .

Sujet 5**Durée : 3 heures****NB : la clarté de la rédaction sera notée !**

Examen - Session 1
(Réduction des Endomorphismes)

Exercice 1 (3 points)

1) Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel et $f : E \rightarrow E$ une application linéaire bijective. Soit $\lambda \in K$. Montrer que si λ est une valeur propre de f alors $\lambda \neq 0$ et $\frac{1}{\lambda}$ est valeur propre de f^{-1} (la bijection réciproque de f).

Exercice 2 (3 points)

Soit E un K -espace vectoriel de dimension finie $n \neq 0$ et $g : E \rightarrow E$ une application linéaire. On suppose que tout vecteur $v \neq 0$ de E est vecteur propre de g .

Montrer qu'il existe un scalaire $\lambda \in K$ tel que $g = \lambda id_E$ où id_E est l'application identité de E .

Exercice 3 (8 points)

Soit $E = \mathbb{R}_n[X]$ l'espace vectoriel réel des polynômes de degré $\leq n$. Pour tout élément $P(X) \in E$, on pose

$$\varphi(P(X)) = (X^2 - 1) P'(X) - n X P(X)$$

- 1) Rappeler la dimension de E .
- 2) Prouver que φ est un endomorphisme de E
- 3) Déterminer les valeurs propres et les vecteurs propres de φ
- 4) Prouver que φ est diagonalisable dans \mathbb{R} .
- 5) Pour $n = 2$ déterminer une base de E formée de vecteurs propres de φ ainsi que la matrice M de φ dans cette base.

Exercice 4 (7,5 points)

On considère la matrice réelle $A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$.

- 1) Calculer A^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

On considère trois suites réelles (u_n) , (v_n) , (w_n) , $n \geq 0$ vérifiant

$$\begin{cases} u_{n+1} = -u_n + v_n + w_n \\ v_{n+1} = u_n - v_n + w_n \\ w_{n+1} = u_n + v_n - w_n \end{cases}$$

- 2) Déterminer les termes généraux de (u_n) , (v_n) , (w_n) , en fonction de u_0 , v_0 , w_0 .
- 3) A quelles conditions sur u_0 , v_0 , w_0 ces trois suites sont-elles convergentes ?