

COURS D'ANALYSE 2

Prof. OKOU Hypolithe

Table des matières

1	INTÉGRALES	3
1.1	Intégrale des fonctions en escalier	3
1.1.1	Interprétation géométrique	4
1.2	Intégrale de fonctions continues	5
1.2.1	Interprétation géométrique	6
1.2.2	Généralisation	6
1.3	Propriétés de l'intégrale	7
1.4	Propriétés relative à l'intervalle d'intégration	9
1.5	Primitives	10
1.6	Linéarité de l'intégrale	11
1.6.1	Intégration par parties	12
1.7	Changement de variable	13
1.8	Somme de DARBOUX	15

Chapitre 1

INTÉGRALES

1.1 Intégrale des fonctions en escalier

Définition 1.1.1. On appelle subdivision d'un intervalle $[a; b]$ une suite croissante $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ de nombres tels que $x_0 = a$ et $x_n = b$.

Définition 1.1.2. Soit une fonction réelle ou complexe définie dans un intervalle $I = [a; b]$. On dit que f est une fonction en escalier s'il existe une subdivision $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ de $[a; b]$ telle que f prenne une valeur constante c_i dans chaque intervalle $]x_i; x_{i+1}[$; les valeurs de f en $x_0; x_1; \dots; x_n$ pouvant être quelconques.

Remarque 1.1.1. La subdivision $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ de $[a; b]$ n'est pas déterminée de façon unique par la connaissance de f . En effet

- 1) si $c_i = c_{i+1} = f(x_{i+1})$, on peut supprimer le point x_{i+1} de la subdivision.
- 2) on peut partager arbitrairement chaque intervalle $[x_i; x_{i+1}]$ en insérant de nouveaux points dans la subdivision

Soient $f; g$ deux fonctions en escalier dans .

Soit $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ une subdivision de $[a; b]$ telle que f soit constante dans chaque $]x_i; x_{i+1}[$.

Soit $(x'_0; x'_1; \dots; x'_n)$ une subdivision de $[a; b]$ telle que g soit constante dans chaque $]x'_i; x'_{i+1}[$.

La réunion des ensembles $\{x_0; x_1; \dots; x_n\}$ et $\{x'_0; x'_1; \dots; x'_n\}$ fournit une subdivision $\{x''_0; x''_1; \dots; x''_n\}$ de $[a; b]$ telle que f et g soient constants dans chaque intervalle $]x''_i; x''_{i+1}[$. Autrement dit, il existe une subdivision de $[a; b]$ adaptée à la fois à f et g . Ainsi :

Proposition 1.1.1. Si f et g sont des fonctions en escalier, $f + g$, $|f|$ et fg sont des fonctions en escalier.

Définition 1.1.3. Soit f une fonction en escalier dans I . Soit $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ une subdivision de $[a; b]$ telle que f ait une valeur constante dans chaque $]x_i; x_{i+1}[$. On appelle intégrale de f le nombre complexe (réel si f est réelle) :

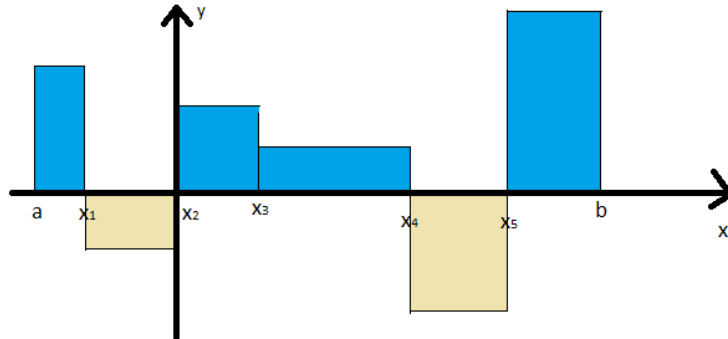
$$c_0(x_1 - x_0) + c_1(x_2 - x_1) + \dots + c_{n-1}(x_n - x_{n-1}). \quad (1.1)$$

Ce nombre se note $\int_a^b f(x)dx$

Comme la subdivision $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ n'est pas déterminée de manière unique par f , il sera indispensable de montrer que l'intégrale de f ne dépend que de f et non pas de la subdivision choisie.

1.1.1 Interprétation géométrique

Chaque terme $c_i(x_{i+1} - x_i)$ représente l'aire d'un rectangle de côtés $x_{i+1} - x_i$ et $|c_i|$, comptée positivement si $c_i \geq 0$, négativement si $c_i < 0$. L'expression 1.1 représente l'aire coloriée dans la figure suivante étant entendu qu'on compte positivement les aires des rectangles situés au dessus de Ox , négativement les aires des rectangles situés au-dessous de Ox .



Cette illustration rend intuitivement évident le fait que le nombre donné dans 1.1 ne dépend que de f .

Analytiquement considérons une autre subdivision $(y_0; y_1; \dots; y_n)$ de l'intervalle $[a; b]$ telle que f ait une valeur constante d_i dans chaque $]y_i; y_{i+1}[$. Montrons alors que la valeur de 1.1 est

$$d_0(y_1 - y_0) + d_1(y_2 - y_1) + \dots + d_{n-1}(y_n - y_{n-1}). \quad (1.2)$$

Or, il existe une subdivision de $[a; b]$ qui comporte à la fois les nombres x_i et les nombres y_i . Pour cela, il suffit de réorganiser en ordonnant par ordre croissant et renommant la suite de nombres $(y_0; y_1; \dots; y_n, x_0; x_1; \dots; x_n)$, on obtient une nouvelle subdivision qui à une valeur de l'intégrale

$\int_a^b f(x)dx$. On est alors ramené au cas où $(y_0; y_1; \dots; y_n)$ s'obtient en ajoutant de nouveaux points à la subdivision $(x_0; x_1; \dots; x_n)$. En procédant par étapes, on peut même supposer qu'on a ajouté un seul nouveau point $u \in]x_i; x_{i+1}[$. Donc le nombre 1.2 s'écrit :

$$c_0(x_1 - x_0) + c_1(x_2 - x_1) + \dots + c_i(x_i - u) + c_i(x_{i+1} - u) + c_{i+1}(x_{i+2} - x_{i+1}) + \dots + c_{n-1}(x_n - x_{n-1})$$

qui n'est rien d'autre que la valeur de l'intégrale donnée sous forme de 1.1.

Remarque 1.1.2. la lettre x qui figure dans la notation $\int_a^b f(x)dx$ est variable muette dont ne dépend la valeur de l'intégrale. Autrement dit :

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b f(t)dt = \int_a^b f(u)du = \dots$$

Proposition 1.1.2. Soient f et g deux fonctions en escalier dans I et λ une constante (réelle ou complexe). On a :

$$\begin{aligned} \int_a^b \lambda f(x)dx &= \lambda \int_a^b f(x)dx \\ \int_a^b (f(x) + g(x))dx &= \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx \end{aligned}$$

Preuve 1. Soit $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ une subdivision de $[a; b]$ telle que f et g à la fois soient constantes dans chaque $]x_i; x_{i+1}[$. Posons $f(x) = c_i$ et $g(x) = d_i$ pour tout $x \in]x_i; x_{i+1}[$. Alors $f(x) + g(x) = c_i + d_i$ dans $]x_i; x_{i+1}[$. On a donc

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x)dx &= \sum_{i=1}^{n-1} c_i(x_{i+1} - x_i) \\ \int_a^b g(x)dx &= \sum_{i=1}^{n-1} d_i(x_{i+1} - x_i) \\ \int_a^b (f(x) + g(x))dx &= \sum_{i=1}^{n-1} (c_i + d_i)(x_{i+1} - x_i) = \left(\sum_{i=1}^{n-1} c_i(x_{i+1} - x_i) \right) + \left(\sum_{i=1}^{n-1} d_i(x_{i+1} - x_i) \right)\end{aligned}$$

Donc

$$\int_a^b (f(x) + g(x))dx = \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx.$$

Proposition 1.1.3. Soit f une fonction en escalier dans $I = [a; b]$ On a

$$\left| \int_a^b f(x)dx \right| \leq \int_a^b |f(x)|dx.$$

Preuve 2. En adoptant les mêmes notations que ci-dessus, on a :

$$\begin{aligned}\left| \int_a^b f(x)dx \right| &= \left| \sum_{i=1}^{n-1} c_i(x_{i+1} - x_i) \right| \\ &\leq \sum_{i=1}^{n-1} |c_i|(x_{i+1} - x_i) = \int_a^b |f(x)|dx.\end{aligned}$$

Propriété 1.1.1. Soient f, g des fonctions en escalier réelles sur I , si $f \leq g$, alors on a

$$\int_a^b f(x)dx \leq \int_a^b g(x)dx.$$

Preuve 3. Avec les notations précédentes, on a $c_i \leq d_i$ pour tout i .

1.2 Intégrale de fonctions continues

Théorème 1.2.1. Soit f une fonction réelle ou complexe continue dans $[a; b]$.

- (i) Il existe une suite de fonctions en escalier dans $[a; b]$ qui tend uniformément vers f sur $[a; b]$.
- (ii) Si $(g_1; g_2; \dots)$ est une suite de fonctions en escalier dans $[a; b]$ qui tend uniformément vers f sur $[a; b]$, les nombres $\int_a^b g_n(x)dx$ ont une limite finie.
- (iii) Cette limite ne dépend que de f et non pas de la suite $(g_n)_n$.

Preuve 4. (i) Soit $\varepsilon > 0$. Puisque f est uniformément continue dans $[a; b]$, il existe un nombre γ_i tel que $x, x' \in [a; b]$ et $|x - x'| \leq \gamma_i \implies |f(x) - f(x')| \leq \varepsilon$.

Soit alors $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ une subdivision de $[a; b]$ telle que $|x - x'| \leq \gamma_i$ pour tout i . Soit φ la fonction qui, pour tout i , est égale à $f(x_i)$ dans $[x_i; x_{i+1}[$, et est égale à $f(b)$ en b . C'est une fonction en escalier dans $[a; b]$. D'autre part, on a $|f(x) - \varphi(x)| \leq \varepsilon$ pour tout x de $[a; b]$. C'est évident si $x = b$, si $x < b$, on a $x \in [x_i; x_{i+1}[$ pour un certain i , et alors $|f(x) - \varphi(x)| = |f(x) - f(x_i)| \leq \varepsilon$, puisque $|x - x_i| \leq x_{i+1} - x_i \leq \gamma_i$.

Appliquant ce qui précède successivement pour $\varepsilon = 1; \varepsilon = \frac{1}{2}; \varepsilon = \frac{1}{3}; \dots$ on obtient des fonctions en escaliers que nous notons $f_1; f_2; f_3; \dots$ La suite $(f_1; f_2; f_3; \dots)$ tend vers f sur $[a; b]$.

- (ii) Soit $(g_1; g_2; g_3; \dots)$ une suite de fonctions en escalier dans $[a; b]$ qui tend uniformément vers f . Soit $\varepsilon > 0$. Il existe un entier N tel que $n \geq N \implies |g_n(x) - f(x)| \leq \varepsilon$ pour tout $x \in [a; b]$. Or, d'après 1.1.1; 1.1.2 et 1.1.3, on a pour tout $n, n' \geq N$, :

$$\left| \int_a^b g_n(x) dx - \int_a^b g_{n'}(x) dx \right| = \left| \int_a^b (g_n(x) - g_{n'}(x)) dx \right| \leq \int_a^b |g_n(x) - g_{n'}(x)| dx;$$

donc, $\forall n, n' \geq N \implies \left| \int_a^b g_n(x) dx - \int_a^b g_{n'}(x) dx \right| \leq \int_a^b 2\varepsilon dx = 2\varepsilon(b-a)$. Ce qui montre bien que la suite $\left(\int_a^b g_n(x) dx \right)_n$ est une suite de Cauchy; Ainsi elle converge vers une limite finie quand $n \rightarrow +\infty$.

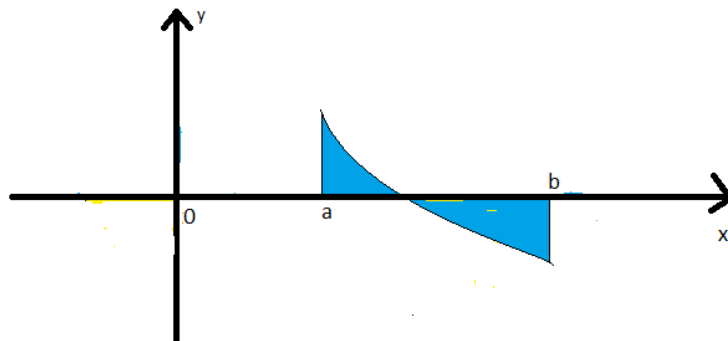
- (iii) Soit $(h_n)_n$ une autre suite de fonction en escalier dans $[a; b]$ qui tend uniformément vers f . Alors il est clair que la suite $(g_1; h_1; g_2; h_2; g_3; h_3; \dots)$ tend uniformément vers f . Donc la suite de nombres $\int_a^b g_1(x) dx, \int_a^b h_1(x) dx, \int_a^b g_2(x) dx, \int_a^b h_2(x) dx, \dots$ a une limite finie l . Toute suite partielle tend alors vers l . Ce qui prouve que $\int_a^b g_n(x) dx$ et $\int_a^b h_n(x) dx$ tendent vers une même limite.

Définition 1.2.1. La limite considérée dans le théorème 1.2.1, limite qui ne dépend que de f , s'appelle l'intégrale de f et se note

$$\int_a^b f(x) dx.$$

1.2.1 Interprétation géométrique

Quand les fonctions en escalier g_n , tendent uniformément vers f , le graphe Γ_n de g_n tend vers le graphe Γ de f . D'après l'interprétation géométrique signalée plus haut de $\int_a^b g_n(x) dx$, on voit à la limite que $\int_a^b f(x) dx$ représente l'aire coloriée dans la figure 2 ci-après, étant entendu qu'on compte positivement les aires situées au-dessus de Ox , négativement les aires situées au-dessous. Bien entendu, nous n'utiliserons pas dans la suite cette intuitive d'aire. au contraire, les considérations qui précède pourraient permettre de définir rigoureusement les aires en question.



1.2.2 Généralisation

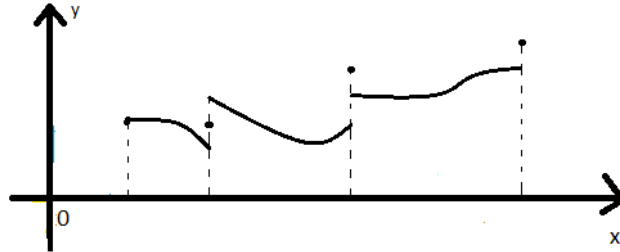
Considérons à présent des fonction un plus générales.

Définition 1.2.2. On dit qu'une fonction réelle ou complexe f définie dans $[a; b]$ est continue par morceaux s'il existe $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ une subdivision de $[a; b]$ possédant la propriété suivante :

pour tout i , la fonction f est continue dans $]x_i; x_{i+1}[$, admet en x_i une limite à droite finie et admet en x_{i+1} une limite à gauche finie.

Ainsi, les fonctions continues et les fonctions en escalier sont continues par morceaux.

Toute opération usuelle sur les fonctions continues par morceaux, conduit à une fonction continue par morceaux.



Proposition 1.2.1. Le théorème 1.2.1, reste valable pour une fonction f continue par morceaux.

Preuve 5. Soit $(x_0; x_1; \dots; x_n)$ une subdivision de $[a; b]$ avec la propriété f continue dans $]x_i; x_{i+1}[$. Supposons qu'on sache construire :

1. une suite $(l_1; l_2; \dots)$ de fonctions en escalier dans $[x_0; x_1]$ tendant uniformément vers f dans $[x_0; x_1]$
2. une suite $(l'_1; l'_2; \dots)$ de fonctions en escalier dans $[x_1; x_2]$ tendant uniformément vers f dans $[x_1; x_2]$
3. une suite $(l''_1; l''_2; \dots)$ de fonctions en escalier dans $[x_2; x_3]$ tendant uniformément vers f dans $[x_2; x_3]$; etc.

Si on pose

$$f_n(x) = \begin{cases} l_n(x) & \text{si } x \in]x_0; x_1[\\ l'_n(x) & \text{si } x \in]x_1; x_2[\\ l''_n(x) & \text{si } x \in]x_2; x_3[\\ \dots & \dots \\ f(x_i) & \forall i = 0; 1; 2; \dots; n. \end{cases}$$

Ainsi la suite $(f_n)_n$ est une suite de fonctions en escalier dans $[a; b]$ qui converge uniformément vers f dans $[a; b]$.

Pour prouver (i) on est donc ramené au cas où f est continue dans $]a; b[$ admet en a une limite à droite finie λ et en b une limite à gauche finie μ ; mais alors soit φ la fonction définie par

$$\begin{cases} \varphi(x) = f(x) & \text{si } x \in]a; b[\\ \varphi(a) = \lambda \\ \varphi(b) = \mu \end{cases}$$

La fonction φ est continue, donc il existe une suite de fonctions en escalier tendant uniformément vers φ dans $[a; b]$ et à fortiori tendant uniformément vers f dans $]a; b[$.

Une fois la propriété (i) du théorème 1.2.1 est démontré pour les fonctions continues par morceaux, il n'y a à changer à la démonstration des (ii) et (iii) du même théorème dans le cas de fonctions continues par morceaux.

Remarque 1.2.1. Si f est une fonction en escalier (donc continue par morceaux), ce qui précède définit pour f la même intégrale que dans la définition 1.1.3. Il suffit de considérer f comme limite uniforme de la suite $(f; f; f; \dots)$.

1.3 Propriétés de l'intégrale

Propriété 1.3.1.

1. Comme en 1.1.1, on a :

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b f(t)dt = \int_a^b f(u)du = \dots$$

2. Si f est continue par morceaux dans $[a; b]$, et si $\lambda \in \mathbb{C}$, on a :

$$\int_a^b \lambda f(x)dx = \lambda \int_a^b f(x)dx.$$

Propriété 1.3.2. Si f et g sont continues par morceaux dans $[a; b]$, on a :

$$\int_a^b (f(x) + g(x))dx = \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx.$$

Preuve 6. Il est clair qu'il existe une suite $(f_1; f_2; f_3; \dots)$ de fonctions en escalier dans $[a; b]$ qui tend uniformément vers f , et une suite $(g_1; g_2; \dots)$ de fonctions en escalier dans $[a; b]$ qui tend uniformément vers g . Alors $(f_1 + g_1; f_2 + g_2; \dots)$ de fonction en escalier tend uniformément vers $f + g$; on a :

$$\begin{aligned} \int_a^b f_n(x)dx &\longrightarrow \int_a^b f(x)dx \\ \int_a^b g_n(x)dx &\longrightarrow \int_a^b g(x)dx \\ \int_a^b (f_n(x) + g_n(x))dx &\longrightarrow \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx. \end{aligned}$$

Or

$$\int_a^b (f_n(x) + g_n(x))dx = \int_a^b f_n(x)dx + \int_a^b g_n(x)dx$$

donc par passage à la limite dans cette égalité, on obtient la propriété cherchée

Propriété 1.3.3. Si f est continue par morceaux dans $[a; b]$, on a :

$$\left| \int_a^b f(x)dx \right| \leq \int_a^b |f(x)|dx.$$

Propriété 1.3.4. Si f et g sont continues par morceaux dans $[a; b]$, et si $f \leq g$, on a :

$$\int_a^b f(x)dx \leq \int_a^b g(x)dx.$$

Preuve 7. Soit la fonction positive $h = g - f$. Il suffit alors de montrer que l'intégrale de h est positive. Soit $(h_1; h_2; \dots)$ une suite de fonctions en escalier tendant uniformément vers h . Alors la suite $(|h_1|; |h_2|; \dots)$ tend uniformément vers $|h| = h$; or, les $|h_n|$ sont des fonctions en escalier positives, donc leurs intégrales sont aussi positives. D'où

$$\int_a^b h(x)dx = \lim_{n \rightarrow +\infty} \int_a^b |h_n(x)|dx \geq 0.$$

Corollaire 1.3.1. Soit f une fonction continue par morceaux dans $[a; b]$. Alors

1. si $|f(x)| \leq M$ dans $[a; b]$, on a :

$$\left| \int_a^b f(x)dx \right| \leq M(b-a).$$

2. si $m \leq f(x) \leq M$ dans $[a; b]$, on a :

$$m(b-a) \leq \int_a^b f(x)dx \leq M(b-a).$$

Théorème 1.3.1. (Théorème de la moyenne) Soit $f : [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ continue et soit $g : [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ intégrable de signe constant. Alors $\exists c \in [a, b]$, $\int_a^b f(x)g(x)dx = f(c) \int_a^b g(x)dx$.

En particulier si $g = 1$ alors

$$\int_a^b f(x)dx = f(c)(b-a).$$

Le nombre $f(c)$ est appelé valeur moyenne de f dans $[a; b]$.

Théorème 1.3.2. Soit f une fonction complexe définie et continue dans un intervalle $[a; b]$, où $a > b$. Pour $n \in \mathbb{N}^*$, alors

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \left(\frac{b-a}{n+1} \sum_{k=0}^n f\left(a + \frac{k}{n}(b-a)\right) \right) = \int_a^b f(x)dx.$$

Remarque 1.3.1. Ce résultat n'est valable que dans le cas où f est continue dans $[a; b]$.

Définition 1.3.1. Soient f une fonction continue par morceaux dans $[a; b]$, $f = f_1 + if_2$, sa décomposition en partie réelle et imaginaire. on a alors en raison des propriétés 1.3.1 et 1.3.2,

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b f_1(x)dx + i \int_a^b f_2(x)dx.$$

Ensuite, il suffit de savoir calculer les intégrales de fonctions réelles.

Proposition 1.3.1. Si deux fonctions continues par morceaux f, g dans $[a; b]$ diffèrent seulement en un nombre fini de points, on a :

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b g(x)dx.$$

Preuve 8. Posons $g = f + h$ où h est nulle sauf en un nombre fini de points. D'après la propriété 1.3.2, il suffit de prouver que $\int_a^b h(x)dx = 0$. Or h est une fonction en escalier et la propriété voulue résulte de la définition de l'intégrale des fonctions en escalier.

Remarque 1.3.2. En général

$$\int_a^b f(x)g(x)dx \neq \left[\int_a^b f(x)dx \right] \left[\int_a^b g(x)dx \right].$$

1.4 Propriétés relative à l'intervalle d'intégration

Soit f une fonction réelle ou complexe continue par morceaux dans $[a; c]$. Soit $b \in [a; c]$. Alors f est évidemment continue par morceaux dans $[a, b]$ et dans $[b; c]$.

Théorème 1.4.1. (Règle de Chasles)

On a :

$$\int_a^c f(x)dx = \int_a^b f(x)dx + \int_b^c f(x)dx.$$

Preuve 9. Soit $(g_1; g_2; \dots)$ une suite de fonctions en escalier dans $[a; b]$ tendant uniformément vers f dans $[a; b]$. Soit $(h_1; h_2; \dots)$ une suite de fonctions en escalier dans $[b; c]$ tendant uniformément vers f dans $[b; c]$.

Soit $n \in \mathbb{N}$, on pose

$$f_n(x) = \begin{cases} g_n(x) & \text{si } x \in [a; b] \\ h_n(x) & \text{si } x \in [b; c] \end{cases}$$

Alors f_n est une fonction en escalier et la suite $(f_n)_n$ tend vers f uniformément dans $[a; c]$. On a

$$\begin{aligned} \int_a^b g_n(x)dx &\longrightarrow \int_a^b f(x)dx \\ \int_b^c h_n(x)dx &\longrightarrow \int_b^c f(x)dx \\ \int_a^c f_n(x)dx &\longrightarrow \int_a^c f(x)dx. \end{aligned}$$

Or, sur la définition de l'intégrale des fonctions en escalier, il est clair que

$$\int_a^c f_n(x)dx = \int_a^b g_n(x)dx + \int_b^c h_n(x)dx$$

donc par passage à la limite dans cette égalité, on obtient la propriété cherchée

Définition 1.4.1. Jusqu'ici le symbole $\int_a^b f(x)dx$ n'a été défini que si $a \leq b$.

- Si $a \geq b$, on pose par définition :

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx.$$

- Si $a = b$, les deux définitions sont bien cohérentes, car on remarque que $\int_a^a f(x)dx = 0$.

1.5 Primitives

Définition 1.5.1. Soit f une fonction réelle ou complexe définie dans un intervalle I . On appelle primitive de f toute fonction F réelle ou complexe définie dans I telle que $F' = f$.

Ainsi la fonction F n'est connue que par sa dérivée. Le problème essentiel, très difficile à résoudre dans le cas général, consiste à trouver F connaissant la dérivée F' .

Exemple 1.5.1.

1. Soit f la fonction nulle : $f(x) = 0$ pour tout x . Alors F est une fonction dont la dérivée est nulle. C'est donc une fonction constante. Ainsi toute fonction F donnée par $F(x) = a$ est une primitive de $f(x) = 0$. On voit donc sur cet exemple qu'il existe une infinité de primitives.

2. Soit f la fonction $f(x) = x$. Alors F vérifie $F'(x) = x$. On peut donc prendre $F(x) = \frac{x^2}{2}$.

Mais toute fonction $F(x) = \frac{x^2}{2} + a$ avec $a \in \mathbb{R}$ convient aussi.

Proposition 1.5.1. Si f admet une primitive F , alors toute autre primitive de f est du type $G(x) = F(x) + \text{constante}$ pour tout $x \in \mathbb{R}$.

Preuve 10. Si F et G sont deux primitives de f , alors $F'(x) = G'(x) = f(x)$ pour tout $x \in \mathbb{R}$. Ainsi $F'(x) - G'(x) = (F - G)'(x) = 0$. La fonction $F - G$ est de dérivée nulle, elle est donc constante.

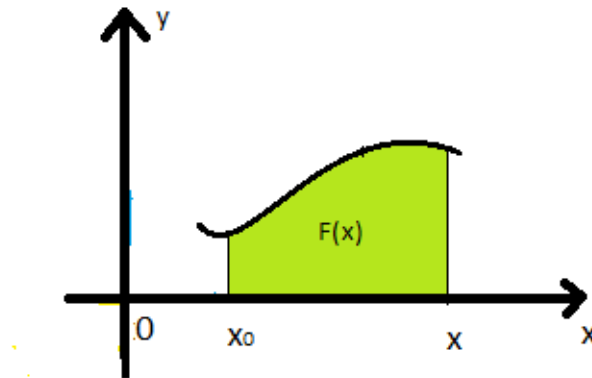
Théorème 1.5.1. Toute fonction continue réelle ou complexe $f : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ admet une primitive.

Nous admettrons ce théorème. Rappelons que toutes les fonctions classiques, les polynômes, la fonction e^x , les fonctions $\sin(x)$, $\cos(x)$ sont continues sur \mathbb{R} , la fonction $\ln(x)$ est continue sur $]0, +\infty[$, les fractions rationnelles sont continues sur leur domaine de définition.

Théorème 1.5.2. Soit f une fonction réelle ou complexe continue dans un intervalle I . Soit x_0 un point de I . Alors la fonction

$$x \longmapsto F(x) = \int_{x_0}^x f(t)dt,$$

qui est définie dans I , est une primitive de f qui s'annule en x_0 .



Preuve 11. Supposons que f est réelle. Soient x et $x + h$ deux points de I . On a :

$$F(x + h) - F(x) = \int_{x_0}^{x+h} f(t)dt - \int_{x_0}^x f(t)dt = \int_x^{x+h} f(t)dt = hf(c)$$

où c est compris entre x et $x + h$. Si $h \neq 0$ on peut écrire : $\frac{F(x + h) - F(x)}{h} = f(c)$.

Fixons x . Quand h tend vers 0 par valeurs différentes, c tend vers x , donc $f(c)$ tend vers $f(x)$. on voit donc que F est dérivable et que $F'(x) = f(x)$. D'où le théorème.

Théorème 1.5.3. Soient f une fonction réelle ou complexe continue dans un intervalle I , F une primitive de f . Si $a \in I$ et $b \in I$, on a :

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a).$$

Preuve 12. Posons $G(x) = \int_a^x f(t)dt$.

D'après le théorème 1.5.2, G est une primitive de f qui s'annule en a . Or la fonction $x \longmapsto F(x) - F(a)$ est aussi une primitive de f nulle en a . Donc $G(x) = F(x) - F(a)$ pour tout x dans I . Par passage à la limite quand x tend vers b , obtient la formule recherchée.

Notations 1.5.1.

1. On pose souvent : $F(b) - F(a) = [F(x)]_a^b$

2. La fonction $x \mapsto \int_a^x f(t)dt$ peut aussi s'écrire $x \mapsto \int_a^x f(x)dx$, malgré le danger de confusion que cette notation présente. Quel que soit a , cette fonction est une primitive de f . C'est cette raison que l'on désigne par le symbole $\int f(x)dx$ une primitive de f . Ainsi, une primitive s'appelle *intégrale indéfinie* de f , par opposition à $\int_a^b f(x)dx$ qui est une *intégrale définie* de f .

Remarque 1.5.1. On prendra garde que le symbole $\int_a^b f(x)dx$ représente un nombre, tandis que le symbole $\int f(x)dx$ représente une fonction (et même une infinité de fonctions)

L'ensemble des primitives de f est donc de la forme $\{F(x) + C / C \in \mathbb{R}\}$, on le note $\int f(x)dx$.

Exemple 1.5.2.

1. Déterminer $\int x^2 dx$. Une primitive de x^2 est $\frac{x^3}{3}$. Ainsi $\int x^2 dx = \frac{x^3}{3} + C$.

2. Déterminer $\int \sin(x)dx$. Une primitive de $\sin(x)$ est $-\cos(x)$.

Ainsi $\int \sin(x)dx = -\cos(x) + C$.

1.6 Linéarité de l'intégrale

Théorème 1.6.1. Soient f et g deux fonctions admettant des primitives (par exemple continues). On a alors

$$\int (\alpha f(x) + \beta g(x))dx = \alpha \int f(x)dx + \beta \int g(x)dx$$

pout tout $\alpha; \beta \in \mathbb{R}$

Preuve 13. Soit F une primitive de f et soit G une primitive de g . Alors $(\alpha F(x) + \beta G(x))' = \alpha F'(x) + \beta G'(x) = \alpha f(x) + \beta g(x)$. La proposition se déduit de la formule fondamentale.

Cette propriété permet d'intégrer tous les polynômes.

Exemple 1.6.1.

1. Calcul de $\int (x^3 + 3x^2 + 2x + 3)dx$. On a

$$\begin{aligned} \int (x^3 + 3x^2 + 2x + 3)dx &= \int x^3 dx + \int 3x^2 dx + \int 2x dx + \int 3 dx \\ &= \int x^3 dx + 3 \int x^2 dx + 2 \int x dx + 3 \int dx \\ &= \frac{x^4}{4} + x^3 + x^2 + 3x + C \end{aligned}$$

2. Calcul de $\int (\sin x + \cos x)dx$: On a $\int (\sin x dx + \cos x dx) = \int \sin x dx + \int \cos x dx = -\cos x + \sin x + C$:

1.6.1 Intégration par parties

Proposition 1.6.1.

Soient f et g deux fonctions réelles ou complexes continûment dérivables dans un intervalle I .
On a :

$$\int f(x)g'(x)dx = f(x)g(x) - \int f'(x)g(x)dx.$$

Si $a \in I$ et $b \in I$, on a :

$$\int_a^b f(x)g'(x)dx = f(b)g(b) - f(a)g(a) - \int_a^b f'(x)g(x)dx.$$

Preuve 14. On a $(f(x)g(x))' = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$. On en déduit $\int (f(x)g(x))'dx = \int f'(x)g(x)dx + \int f(x)g'(x)dx$. D'après la formule fondamentale $f(x)g(x) = \int f'(x)g(x)dx + \int f(x)g'(x)dx$ d'où la proposition.

Exemple 1.6.2. 1. Calcul de $\int xe^x dx$. Posons $f(x) = x$; $g'(x) = e^x$. Alors $f'(x) = 1$; $g(x) = e^x$ (on choisit comme primitive de $g'(x)$ la fonction $g(x)$). On en déduit

$$\begin{aligned} \int xe^x dx &= xe^x - \int 1e^x dx \\ &= xe^x - \int e^x dx \\ &= xe^x - e^x + C. \end{aligned}$$

2. Calcul de $\int x \sin(x) dx$. Posons $f(x) = x$; $g'(x) = \sin(x)$. Alors $f'(x) = 1$; $g(x) = \cos(x)$. On en déduit

$$\begin{aligned} \int x \sin(x) dx &= -x \cos(x) - \int 1(-\cos(x))dx \\ &= -x \cos x + \int \cos(x) dx \\ &= -x \cos(x) + \sin(x) + C \end{aligned}$$

3. Calcul de $\int x^2 e^x dx$. Posons $f(x) = x^2$; $g'(x) = e^x$. Alors $f'(x) = 2x$; $g(x) = e^x$. On en déduit

$$\begin{aligned} \int x^2 e^x dx &= x^2 e^x - \int 2x e^x dx \\ &= x^2 e^x - 2 \int x e^x dx. \end{aligned}$$

Il est nécessaire de faire encore une intégration par parties pour calculer la dernière intégrale.

Ceci a été fait dans le premier exemple. On a $\int x e^x dx = x e^x - e^x + C_1$. D'où

$$\int x^2 e^x dx = x^2 e^x - 2x e^x + 2e^x + C_1$$

où C_1 est une constante.

Remarque 1.6.1. Il faut faire très attention aux choix des fonctions f et g dans l'intégration par parties. Reprenons le premier exemple : $\int x e^x dx$ Posons cette fois $f(x) = e^x$; $g'(x) = x$. Alors $f'(x) = e^x$; $g(x) = \frac{x^2}{2}$. On en déduit $\int x e^x dx = \frac{x^2}{2} e^x - \int \frac{x^2}{2} e^x dx$. Dans ce cas, la deuxième intégrale $\int \frac{x^2}{2} e^x dx$ est "plus compliquée" que celle que nous comptons calculer. On a donc rien gagné en appliquant ainsi la formule d'intégration par parties.

1.7 Changement de variable

Soient I et J deux intervalles, φ une fonction continûment dérivable dans J , avec $\varphi(J) \subset I$. Soient f une fonction réelle ou complexe continue dans I , F une primitive de f dans I . Alors

$f \circ \varphi$ et $F \circ \varphi$ sont des fonctions continues dans J . La fonction $F \circ \varphi$ est même continûment dérivable, de dérivée :

$$(F' \circ \varphi)\varphi' = (f \circ \varphi)\varphi'.$$

Ainsi, $F \circ \varphi$ est une primitive de $(f \circ \varphi)\varphi'$.

Théorème 1.7.1. Les primitives $\int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt$ (définies sur J) se déduisent des primitives $\int f(x)dx$ (définies sur I) en composant avec φ .

Ainsi, si $\alpha, \beta \in J$ avec $a = \varphi(\alpha)$ et $b = \varphi(\beta)$, alors

$$\int_a^b f(x)dx = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x)dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t))\varphi'(t)dt = (F \circ \varphi)(\beta) - (F \circ \varphi)(\alpha) = F(b) - F(a).$$

Remarque 1.7.1. Malgré les apparences, la primitive $\int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt$ peut être plus facile à calculer que $\int f(x)dx$. Si l'on a réussi à calculer $\int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt$ sur J , on en déduira la valeur de $\int f(x)dx$ sur $\varphi(J)$. En particulier, si φ est une application bijective de J sur I , $\int f(x)dx$ se déduira de $\int f(\varphi(t))\varphi'(t)dt$ en composant avec φ^{-1} .

Preuve 15. Ceci provient de la formule donnant la dérivée d'une fonction composée.

Exemple 1.7.1. 1. Calcul de $\int \frac{1}{x-2}dx$. Posons $t = x-2$. On a donc dans ce cas $x(t) = t+2$.

Alors $dx = (t+2)'dt$ et la formule de changement de variable donne $\int \frac{1}{x-2}dx = \int \frac{1}{t}1dt = \ln|t| + C$. D'où $\int \frac{1}{x-2}dx = \ln|t| + C = \ln|x-2| + C$.

2. Calcul de $\int \sqrt{1-x^2}dx$. La fonction $\sqrt{1-x^2}$ est définie pour $x \in [-1; 1]$. Posons $x(t) = \cos(t)$.

On a donc dans ce cas $x'(t) = -\sin(t)$ et $\sqrt{1-x^2} = \sqrt{1-\cos^2(t)} = \sqrt{\sin^2(t)}$. Si $t \in [0; \pi]$, alors $x \in [-1; 1]$ et $\sin(t) \geq 0$. D'où $\sqrt{\sin^2(t)} = |\sin(t)| = \sin(t)$. Ainsi $\int \sqrt{1-x^2}dx =$

$\int \sin(t)(-\sin(t))dt = -\int \sin^2(t)dt$. Nous verrons dans le chapitre suivant comment intégrer des

polynômes trigonométriques. On a $\sin^2(t) = \frac{1-\cos(2t)}{2}$.

Ainsi $\int \sin^2(t)dt = \int \frac{1-\cos(2t)}{2}dt = \frac{t}{2} - \frac{\sin(2t)}{2} + C$. Comme $x(t) = \cos(t)$, alors $t =$

$\arccos(x)$. Ainsi $\int \sqrt{1-x^2}dx = \frac{\arccos(x)}{2} + \frac{\sin(2(\arccos(x)))}{2} + C$.

Exemple 1.7.2. 1. On considère la fonction $x \mapsto \frac{1}{(1+x^2)\sqrt{1+x^2}}$ qui est continue dans

$I = \mathbb{R}$. On demande de calculer $F(x) = \int \frac{dx}{(1+x^2)\sqrt{1+x^2}}$.

Faisons le changement de variable $x = \tan(t)$. Plus précisément, considérons la fonction $t \mapsto \tan(t)$, qui est continûment dérivable dans $J = \left]-\frac{\pi}{2}; \frac{\pi}{2}\right[$.

Ainsi, cet changement de variable transforme la fonction F en la fonction G sur J donnée par :

$$G(t) = \int \frac{1}{(1 + \tan^2(t))\sqrt{1 + \tan^2(t)}}(1 + \tan^2(t))dt.$$

On a $1 + \tan^2(t) = \frac{1}{\cos^2(t)}$; comme $-\frac{\pi}{2} < t < \frac{\pi}{2}$ alors $\sqrt{1 + \tan^2(t)} = \frac{1}{\cos(t)}$. Donc

$G(t) = \int \cos(t)dt = \sin(t) + \lambda$, où λ désigne une constante quelconque. On en déduit F , car $t \mapsto \tan(t)$ est une application bijective de J sur \mathbb{R} ; l'application réciproque est $x \mapsto \arctan(x)$, donc

$$F(x) = \sin(\arctan(x)) + \lambda.$$

On peut donner une expression plus agréable de F , en effet, on a $\cos(t) = \frac{1}{\sqrt{1 + x^2}}$, d'où

$$\sin(t) = \tan(t) \cos(t) = \frac{x}{\sqrt{1 + x^2}}. \text{ Donc } \int \frac{dx}{(1 + x^2)\sqrt{1 + x^2}} = \frac{x}{\sqrt{1 + x^2}} + \lambda.$$

2. Soit à calculer $G(x) = \int \sin^3(x) \cos(x)dx$. Faisons le changement de variable $t = \sin(x)$;

la dérivée est $\frac{dt}{dx} = \cos(x)$. On voit que G se déduira par ce changement de variable de

$$F(t) = \int t^3 dt = \frac{1}{4}t^4 + \lambda.$$

Donc

$$\int \sin^3(x) \cos(x)dx = \frac{1}{4} \sin^4(x) + \lambda.$$

Proposition 1.7.1. Soit f une fonction réelle ou complexe définie sur \mathbb{R} , de période T , continue par morceaux sur tout intervalle borné. Alors l'intégrale de f est la même sur tout intervalle de longueur T :

1.8 Somme de DARBOUX

Définition 1.8.1. Soit $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction bornée et $s = (x_0; x_1 \dots; x_n)$ une subdivision de $[a, b]$. Pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, on pose

$$m_i = \inf_{t \in [x_{i-1}, x_i]} f(t)$$

et

$$M_i = \sup_{t \in [x_{i-1}, x_i]} f(t).$$

Les réels

$$d(f, s) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1})m_i$$

et

$$D(f, s) = \sum_{i=1}^n (x_i - x_{i-1})M_i$$

sont appelés sommes de Darboux inférieure et supérieure de f pour la subdivision s .

Ces sommes ont été introduites par Gaston Darboux pour donner un critère pour qu'une fonction soit Riemann-intégrable. Posons en effet

$$\begin{cases} d(f) = \sup\{d(f, s)/s \mid \text{subdivision de } [a, b]\} \\ D(f) = \inf\{D(f, s)/s \mid \text{subdivision de } [a, b]\}. \end{cases}$$

Alors une fonction réelle bornée f sur $[a, b]$ est Riemann-intégrable si et seulement si

$$d(f) = D(f).$$

Dans ce cas, le réel commun est aussi l'intégrale de f sur $[a, b]$.

Théorème 1.8.1. *Toute fonction continue est Riemann-Intégrable*