# Análisis de presencias con procesos de puntos

Tutorial básico de spatstat

Gerardo Martín

2022-06-29

Introducción

# ¿Qué es spatstat?

- spat = Spatial
- stat = Statistics
- · Paquete de R para hacer estadística espacial de procesos de puntos
  - · Sintaxis típica de R básico
  - · Objetos específicos del paquete

## Libro

Por desarrolladores del paquete

# ¿Qué veremos aquí?

- 1. Instalación y carga
- 2. Formateo
- 3. Transformación de otros paquetes a spatstat
- 4. Análisis exploratorio
  - 4.1. Detección de autocorrelación 4.2. Análisis de respuesta a covariables 4.3. Propuesta de modelos en relación a covariables
- 5. Ajuste de modelo

Instalación y carga

## Igual que cualquier paquete de R

```
Instalación
install.packages("spatstat")
Carga
library(spatstat)
```

### Peeero

Necesitamos también (para leer raster de covariables):

```
library(terra)
library(foreach)
```

## Formateo

# Liga para los datos

Variables ambientales

### Carga de rasters

```
archivos <- list.files("Datos-ejemplos/", "tif",</pre>
                           full.names = T,
                           recursive = F)
r <- rast(archivos)</pre>
plot(r[[1]])
            30
                                                 220
            3
                                                 200
            - 28
                                                 180
            27
                                                 160
            56
                                                 140
```

### Transformar de raster a im

Si hacemos:

```
class(r)
## [1] "SpatRaster"
## attr(,"package")
## [1] "terra"
```

vemos que el tipo de objeto es SpatRaster, pero spastat utiliza im

Transformación en lote con imFromStack

### Transformar de raster a im

```
Para cargar imFromStack:
source("Funciones-spatstat/imFromStack.R")
Y se usa:
r.im <- imFromStack(r)
class(r.im)
## [1] "list"</pre>
```

## Ventana de trabajo

Cálculo de intensidad se hace con la "ventana". Utilizaremos la función winFromRaster:

```
w <- as.owin(r.im[[1]])</pre>
```

Para verificar la clase del objeto:

```
class(w)
```

## [1] "owin"

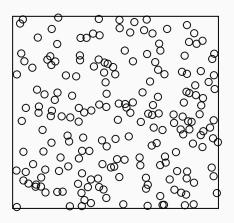
### Puntos de ocurrencia

Vamos a simular las coordenadas  $\boldsymbol{x}$  y  $\boldsymbol{y}$  de un proceso de puntos:

```
set.seed(984573)
puntos \leftarrow as.data.frame(r, xy = T)[sample(1:840, 200),]
puntosx < -puntos x + rnorm(200, 0, 0.05)
puntosy < -puntos + rnorm(200, 0, 0.05)
El formato que requiere spatstat es ppp:
puntos.ppp <- ppp(x = puntos$x,
                   y = puntos$y,
                   window = w,
                   check = F)
class(puntos.ppp)
## [1] "ppp"
```

plot(puntos.ppp)

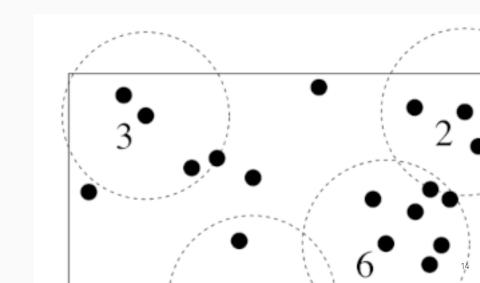
# puntos.ppp

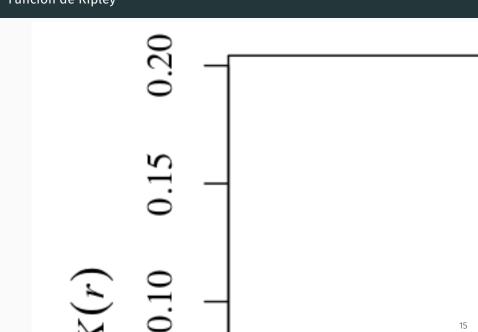


Análisis exploratorio

# Detección/medición de autocorrelación

· Análisis visual





## Función de Ripley

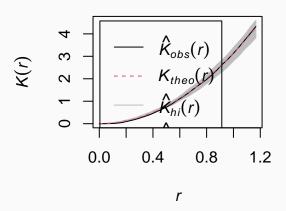
```
K <- envelope(puntos.ppp, fun = Kest, nsim = 39)</pre>
```

- puntos.ppp objeto que contiene los puntos
- · fun = Kest función que se estimará
- · nsim = 39 número de simulaciones para IC al 95%

## Función de Ripley

K <- envelope(puntos.ppp, fun = Kest, nsim = 39)
plot(K)</pre>





### Análisis de respuesta a covariables

- · Función rhohat de spatstat
  - · Gráfica de intensidad en relación a covariable
  - · Suavizada
- · Implementada en lotes con plotQuantIntens

### Análisis de respuesta a covariables

```
Uso de plotQuantIntens:
Q <- pixelquad(X = puntos.ppp, W = as.owin(w))</pre>
source("Funciones-spatstat/plotQuantIntens.R")
plotQuantIntens(imList = r.im,
                 noCuts = 5.
                 Quad = Q.
                 p.pp = puntos.ppp,
                 dir = "",
                 name = "Respuestas")
## pdf
##
```

Ajuste del modelo

### Supuestos

- · Las variables ambientales no están correlacionadas
- · Que la intensidad es log-lineal en relación a covariables

### Se usa función ppm

- · Q es el proceso de puntos
- · trend es la fórmula del modelo
- · covariates es la lista de variables ambientales

### Resultados

```
summary(m1)
## Point process model
## Fitted to data: puntos.ppp
## Fitting method: maximum likelihood (Berman-
Turner approximation)
## Model was fitted using glm()
## Algorithm converged
## Call:
## ppm.ppp(Q = puntos.ppp, trend = ~Var.1, covariates = r.im)
## Edge correction: "border"
    [border correction distance r = 0 ]
##
##
## Quadrature scheme (Berman-Turner) = data + dummy + weights_{22}
```

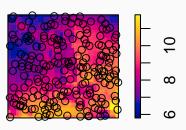
##

# Comparación de modelos

```
m2 \leftarrow ppm(Q = puntos.ppp,
           trend = ~ Var.2,
           covariates = r.im)
m3 \leftarrow ppm(Q = puntos.ppp,
           trend = ~ Var.3.
           covariates = r.im)
AIC(m1); AIC(m2); AIC(m3)
## [1] -458.1175
## [1] -459.3864
## [1] -455.3752
```

# El modelo "mejor"

## Fitted trend



Para concluir

### Por hacer

- · Verificar significancia de efectos
- · Verificar residuales (lo que el modelo no explicó)
- Supuestos
  - · Pertinencia del "área de calibración"
  - · Pertinencia del sistema de referencia de coordenadas
  - · Supuesto de independencia rara vez se cumple
  - · Proponer modelos de interacción o gaussianos