Metapoblaciones

Modelos

Gerardo Martín

28-07-2023

Intro

- Modelos representan fracción de parches ocupados en un sistema de parches de hábitat
- · Los modelos son mecanínsticos
 - · Representan explícitamente parte del fenómeno
- · Basados en ecuaciones diferenciales
 - · Tiempo contínuo vs Tiempo discreto

Recordatorio

Ecuación diferencial:

$$\frac{dN}{dt} = rN$$

- $\cdot \ dN/dt = N'(t)$, es la derivada de N con respecto de t
 - · Es el cambio neto de la población por unidad de tiempo
- $\cdot \, r$ es la tasa instantánea de cambio de N
 - · Número nuevo de individos per cápita que ingresarán a población

Ejemplo con función lineal

$$f(x) = a + bx$$

La derivada de f(x) es;

$$f'(x) = b$$

Y representada con la notación de Leibniz:

$$\frac{df(x)}{dx} = b$$

Ejemplo con función cuadrática

$$f(x) = a + bx + cx^2$$

La derivada de f(x) es;

$$f'(x) = b + cx$$

Y representada con la notación de Leibniz:

$$\frac{df(x)}{dx} = b + cx$$

Modelo exponencial

En la ecuación

$$\frac{dN}{dt} = rN$$

El tiempo está implícito, pero se puede integrar para obtener:

$$N(t) = N_0 e^{rt}$$

Integración numérica

A veces no es posible integrar analíticamente, por lo que se recurre a integración numérica, invirtiendo la definición de derivada:

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

En las ecuaciones diferenciales conocemos f'(x), pero queremos conocer f(x+h), por lo que si asumimos que h>0 es constante, podemos resolver para f(x+h):

$$f(x+h) = f(x) + f'(x) \times h$$

Integración numérica

Método de Euler, base de todas integración numérica

Inicio de rutina de integración:

- 1. Proponemos valor inicial de f(x) y valor fijo de h, sustituimos
- 2. Hacemos el cálculo de $f^{\prime}(x)$
- 3. Añadimos $f(x) + f'(x) \times h$
- 4. Utilizamos el valor obtenido de f(x+h) como f(x) y se repite el proceso

Ejemplo de integración numérica

Modelo exponencial

1.
$$r = 0.1$$
, $N(0) = 10$, $h = 0.5$

2. Queremos conocer
$$N(0.5)=N(0)+N'(0)\times 0.5$$

3.
$$N'(0) = 0.1 \times N(0) = 0.1 \times 10$$

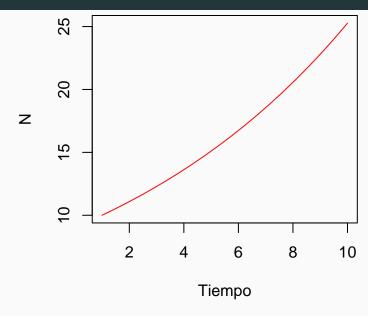
4.
$$N(0.5) = 10 + 0.1 \times 10 \times 0.5 = 11.5$$
\$

5. Pasos 2-4 se repiten:

$$N(1) = N(0.5) + N'(0.5) \times h = 11.5 + 0.1 \times 11.5 \times 0.5 = 12.075$$

$$N(1.5) = N(1) + N'(1) \times h = 12.075 + 0.1 \times 12.075 \times 0.5 = 12.67875$$

Solución para 10 pasos de tiempo



Utilizando R para hacer integración numérica

Iniciando valores

```
r <- 0.1 #Parámetro
h <- 0.5 #Longitud del paso
t <- 10 #Número de unidades de tiempo
N <- numeric(t/h) #Vector que contiene valores
N[1] <- 10 #Tamaño inicial
Iteraciones de la integración
for(i in 2:length(N)){
      N[i] = N[i-1] + r*N[i-1]*h
  }
```

El modelo básico de

metapoblaciones

Modelo de Levins

- Representa proporción de parches de hábitat ocupados por una especie
- · Parches ocupados dependen de parches ocupados:

$$\frac{dp}{dt} = cp(1-p)$$

- $\cdot \,\, p$ es la proporción de parches ocupados
- \cdot c es la tasa de colonización

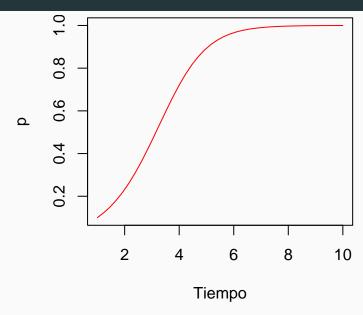
Racional

- · El máximo de parches ocupados es 1
- · La colonización disminuye si hay muchos ocupados
 - · Baja probabilidad de encontrar parches desocupados

Integración

```
c <- 0.5; h <- 0.5; t <- 20
p <- numeric(t/h); p[1] <- 0.1
for(i in 2:length(p)){
   p[i] <- p[i-1] + c*p[i-1]*(1-p[i-1]) * h
}</pre>
```

Integración



Condiciones de estabilidad

· Sistema es estable cuando dp/dt=0

$$cp(1-p) = 0$$

- Por lo tanto hay dos puntos en que la fracción de parches se mantiene constante:
- 1. p = 0
- 2. p = 1

Supuestos del modelo

- · Los individuos de mueven aleatoriamente entre parches
- Sólo hay colonizaciones
- No hay extinciones
- · Se pueden incluir extinciones en el sistema:

$$\frac{dp}{dt} = cp(1-p) - ep$$

 \cdot e es la tasa de extinción

Puntos de equilibrio

- 1. ¿Cuántos hay?
- 2. ¿Por qué?
- 3. ¿Cuál(es) es(son)?
- 4. Utilizando el código del modelo simple, integra el modelo con tasa de extinción
- 5. ¿Qué otros aspectos importantes debería incluir in modelo de metapoblaciones?

Lluvia de propágulos

Diferencias con Levins

- En modelo de Levins la fracción de parches ocupados siempre proviene de otros parches ocupados
- · Existe posibilidad de inmigración de propagulos de otras fuentes
- · Lluvia de propagulos sugiere eventos aleatorios de inmigración:

$$\frac{dp}{dt} = c(1-p) - ep$$

- \cdot $\,c$ es la probabilidad de inmigración de otras fuentes
- · ¿Punto(s) de equilibrio?

Punto(s) de equilibrio

$$p^* = \frac{c}{c - e}$$

 $\mathrm{Si}\ c = 0.1\ \mathrm{y}\ e = 0.05$

$$p^* = \frac{0.1}{0.1 + 0.05} = 0.666...$$

Aprximadamente el 67% de los parches permanecerán ocupados contstantemente

Modelo de Levins con lluvia de propágulos

Modelo

$$\frac{dp}{dt} = (c + c_e p)(1 - p) - ep$$

- \cdot c es la probabilidad de importación de propágulos
- \cdot c_e es la tasa de colonización
- \cdot e es la tasa de extinción

Modelo de Levins con efecto de rescate

- Rescate: probabilidad de extinción disminuye cuando la fracción ocupada de parches es alta.
- \cdot E es la extinción total y es afectada por los parches desocupados (1-p):

$$E = -ep(1-p)$$

E incluimos en el modelo de Levins con lluvia de propágulos:

$$\frac{dp}{dt} = (c+c_ep)(1-p) - ep(1-p)$$

Destrucción de hábitat

- La destrucción de hábitats es el problema definitorio del antropoceno
- · ¿Cómo podemos tomarlo en cuenta para las metapoblaciones?
- La destrucción de hábitats debería de afectar la probabilidad de inmigración
 - Mas destrucción, menos atractivos son los hábitats, menos inmigración
- En Levins, la inmigración disminuye con fracción ocupada, por lo tanto...

El modelo

Modificación del modelo clásico (sin lluvia de propágulos ni rescate)

$$\frac{dp}{dt} = cp(1 - D - p) - ep$$

- \cdot donde D es la fracción de hábitats destruidos
- Punto(s) de equilibrio:

$$p^* = 1 - \frac{e}{c} - D$$

Integración con paquete deSolve

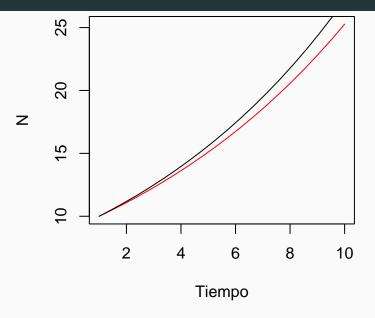


Figure 1: Línea negra es la solución analítica. Roja es solución de Euler

Necesidad real

- · El método de Euler es muy inexacto
- · El error de integración se acumula
- \cdot Se puede controlar, disminuyendo h, pero se vuelve leeento
- · Métodos como Runge-Kutta de 2 y 4 pasos tienen menos error
 - · Adams-Bashford son más sofisticados y rápidos
- · Están implementados en paquete deSolve de R