

# Université Hassan 2 École National Supérieure d'Arts et de Métiers Casablanca



# PROJET DE FIN D'ANNEE

1 ère année Cycle d'ingénieur Génie mécanique

Spécialité : Conception Mécanique Assister par Ordinateur

# PROJET SOUS LE THEME:

# CONCEPTION, ETUDE ET REALISATION D'UN CONVOYEUR A BANDE

Réalisé par : Encadré par :

❖ AYCHOUR SOUFIANE
❖ Pr.KISSI

Année Universitaire: 2019/2020



"Il y a trois sortes de savoir : le savoir proprement dit,

le savoir-faire et le savoir-vivre ; les deux derniers

dispensent assez bien du premier."

# Dédicace

# A ma très chère mère sassa Zahra

Affable, honorable, aimable : Tu représentes pour moi le symbole de la bonté par excellence, la source de tendresse et l'exemple du dévouement qui n'a pas cessé de m'encourager et de prier pour moi. Ta prière et ta bénédiction m'ont été d'un grand secours pour mener à bien mes études. Aucune dédicace ne saurait être assez éloquente pour exprimer ce que tu mérites pour tous les sacrifices que tu n'as cessé de me donner depuis ma naissance, durant mon enfance et même à l'âge adulte. Tu as fait plus qu'une mère puisse faire pour que ses enfants suivent le bon chemin dans leur vie et leurs études. Je te dédie ce travail en témoignage de mon profond amour. Puisse Dieu, le tout puissant, te préserver et t'accorder santé, longue vie et bonheur.

# A sa mémoire de mon Père Hassan

Aucune dédicace ne saurait exprimer l'amour, l'estime, le dévouement et le respect que j'ai toujours eu pour vous. Rien au monde ne vaut les efforts fournis jour et nuit pour mon éducation et mon bien être. Ce travail est le fruit de tes sacrifices que tu as consentis pour mon éducation et ma formation.

# Á mes très chers frères

Vos affections et vos encouragements ont toujours été pour moi les plus précieux.

Je prie Dieu de vous procurer santé, bonheur et longue vie afin que vous puissiez exhausser tous vos rêves.

Je dédie également ce modeste travail à toute ma famille, à mes amis, et à tous ceux que j'aime et qui se dévouent sans cesse pour m'éclaircir la voie et les immenses horizons du Savoir.

# Résumé

Ce rapport est le produit de mon travail. Ce projet visait à concevoir, étudier et construire un convoyeur à bande.

Au cours de mon projet, ma première mission a été de mener une étude statique de la structure dans le logiciel de CAO Autodesk Robot Structural Analysais. J'ai ensuite réalisé une étude mécanique et électrique du convoyeur pour clarifier le choix des différents composants: le motoréducteur, le roulement, la chaîne

Au vu des résultats de cette étude, J'ai établé une étude du Convoyeur Enfin, et j'ai calculé le coût de notre projet et ainsi clarifié les différents gains

# ملنخس

هذا التقرير هو نتاج عملي. يهدف هذا المشروع إلى تصميم ودراسة وبناء حزام ناقل.

خلال مشروعي، كانت مهمتي الأولى هي إجراء دراسة ثابتة للهيكل في التحليلات الهيكلية لبرنامج CAD Autodesk Robot. ثم أجريت دراسة ميكانيكية وكهربائية للناقل لتوضيح اختيار المكونات المختلفة: محرك التروس، المحمل، السلسلة.

في ضوء نتائج هذه الدراسة، قمت بتأسيس دراسة الناقل أخيرًا، وقمت بحساب تكلفة مشروعنا وبالتالي أوضحت المكاسب المختلفة.

# Abstract

This report is the product of my work. This project aimed to design, study and build a conveyor belt.

During my project, my first assignment was to conduct a static study of the structure in the CAD software Autodesk Robot Structural Analyzes. I then carried out a mechanical and electrical study of the conveyor to clarify the choice of the various components: the gear motor, the bearing, the chain.

In view of the results of this study, I established a study of Conveyor finally, and I calculated the cost of our project and thus clarified the various gains.

# Table des matières

CHPITRE 1 : Présentation du projet	
I.1 Présentation de projet	13
I.2 Gestion du projet	13
CHPITRE 2 : Conception et études statique du convoyeur à bande	
II.1 Introduction	18
II.3 Conception et choix des éléments de la structure	18
II.3.1 Conception du projet vis-à-vis les contraintes	18
II.3.2 Principes de conception parasismique des bâtiments	18
II.3.3 Choix du Matériaux	19
II.3.4 Présentation du RSA 2018.	19
II.3.5 Réalisation de la structure sur RSA 2018.	20
II.4 Calcul des éléments de résistance de la structure	22
II.4.1 Données des appuis	22
II.4.2 Les charge appliquées	22
II.4.3 Réactions – Valeurs	23
II.4.4 Vues des charges	23
II.5 Etude des assemblages	25
II.5.1 Introduction.	25
II.5.2 Modes d'assemblage	25
II.5.3 Rôles d'assemblage	25
II.6 Conclusion	26
CHPITRE 3 : Etudes Mécanique et électrique du convoyeur à bande	
III.1 Introduction	28
III.1.1 Les caractéristiques du convoyeur et du produit ont transporté	28
III.2 Détermination des caractéristiques du convoyeur	28
III.2.1 Calcul de la longueur de la bande du convoyeur	28
III.2.2 Débit volumique	29
III.2.3 Calcul de la vitesse de la bande du convoyeur	29
III.2.4 Calcul de la vitesse angulaire de la bande du convoyeur	29
III.2.5 Calcul du nombre de tour du convoyeur	29
III.2.6 Masse linéique du produit	30
III.2.7 La force de traction.	30
III.2.8 Calcule de couple	31
III.2.9 Calcule de la puissance motrice	31
III.2.10 Le rapport de transmission	32
III.2.11 Etude de la clavette de la roue montée sur l'axe du moteur	33
III.2.12 Choix d'accouplement	34

# **CHPITRE 4 : Etude des Gains**

IV.1 Introduction	36
IV.2 Etude des coûts du convoyeur	36
IV.2.1 Description du besoin en matériels mécanique	36
IV.2.2 Description du notre motoréducteur	
IV.2.3 Description du cout total du convoyeur	38
IV.3 Estimation des gains chiffrables après implantation	38
IV.3.1 Gain en espace	38
IV.3.2 Gain en main d'œuvre	39
IV.4 Conclusion.	39

# <u>Liste des figures</u>

Figure 2 : Diagramme de Gantt	.11
Figure 3 : Vue sur RSA de la structure	.12
	.17
Figure 4 : Charge permanente	.20
Figure 5 : Charge d'exploitation 1	.20
Figure6 : convoyeur à bande horizontale	.26
Figure 7 : Dimension de la clavette	.29

# Liste des tableaux

Tableau 1	:	Ressources outils	.12
Tableau 2	:	Caractéristiques mécaniques de l'ALUM	.15
Tableau 3	:	Données des barres	.18
Tableau 4	:	Données des appuis	18
Tableau 5	:	Charges appliquées	18
Tableau 6	:	Réactions – Valeurs sur RSA	19
Tableau 7	:	Tableau récapitulatif des caractéristiques du Motoréducteur	28
Tableau 8	:	Besoin en matériels mécanique	33
Tableau 9	:	Prix du motoréducteur	34
Tableau 10	:	Cout total du convoyeur	34
Tableau 11	:	Gain supplémentaire	35

# Principaux symboles

Symbole	Unité	Désignation
A	[m]	Entraxe
d	[m]	diamètre de l'arbre du convoyeur
d1 et d2	[m]	diamètres des tambours menant et menée
$a_d$	[mm]	
$q_m$	[t/h]	Le débit massique
ρ	$[kg/m^3]$	masse volumique du produit
S	[m2]	L'aire de produit a transporté
L	[m]	La longueur de la bande du convoyeur
$q_s$	[ <b>kg/m</b> <sup>3</sup> ]	Masse volumique du produit
$q_v$	[ <i>m</i> <sup>3</sup> /h]	Débit volumique
V	[m/s]	vitesse du convoyeur
R	[m]	Rayon du tambour du convoyeur
ω	[rd/s]	la vitesse angulaire de la bande du convoyeur
N	tr/min	Nombre de tour
$q_G$	[kg/m]	poids du produit par métré linéaire
$\mu_R$	sans	Coefficient de frottement entre tambour et bande
m	[kg]	Masse des produits transportés
Υ	[m/s2]	l'accélération
$m_B$	[Kg]	Masse de la bande
$m_R$	[kg]	Masse de tous les tambours rotatifs
$F_u$	[N]	La force de traction
C	[N.m]	Le couple pendant la marche normale du convoyeur
$P_{min}$	[KW]	La puissance pendant la marche normale du convoyeur
$P_{max}$	[KW]	La puissance pendant l'accélération du convoyeur
r	sans	Le rapport de transmission
$M_t$	[N.m]	Le moment de torsion
L'	[m]	longueur de la clavette

# INTRODUCTION GÉNÉRALE

Le développement économique mondial actuel a créé un environnement très dynamique dans lequel les technologies dans tous les domaines ont progressé de plus en plus par rapport à il y a quelques années. C'est pourquoi cet environnement oblige toutes les industries, toutes activités confondues, à être constamment vigilantes face à cette évolution et à garder un œil sur la concurrence féroce entre les fabricants d'une même industrie. Face à ce constat et à la nécessité de traiter avec un client de plus en plus exigeant, les industriels s'efforcent en permanence d'augmenter leur productivité tout en maintenant un haut niveau de qualité.

A travers la révolution industrielle et le progrès technologique, les gens ont su industrialiser et développer les moyens de transport et comment faciliter leur utilisation.

Les convoyeurs ont été utilisés pour recharger la plupart des marchandises pendant des décennies et il a été démontré qu'ils fonctionnent partout, car les convoyeurs à bande peuvent être adaptés à presque n'importe quel endroit. La demande de technologie de bande transporteuse a augmenté plus que jamais, ce qui a accéléré le développement de la mise en œuvre de la nouvelle réglementation, notamment en termes d'impact sur le transfert de produits.

Les convoyeurs à bande jouent généralement un rôle important et efficace pour surmonter les difficultés liées au transfert de diverses matières premières et produits finis. En outre, tous les différents problèmes de transfert de bande transporteuse doivent être planifiés et organisés par des concepteurs spécialisés afin de réaliser le transfert. Économie optimale afin que toutes les conditions soient remplies.

Notre travail s'articulera autour de trois axes principaux: une étude bibliographique des types de convoyeurs et de leurs caractéristiques. La deuxième partie traite de l'étude technique du convoyeur. La troisième partie est consacrée à la conception CAO du système et la dernière partie est consacrée à l'étude de rentabilité.

CHAPITRE:

Présentation de projet

# Convoyeur à bande

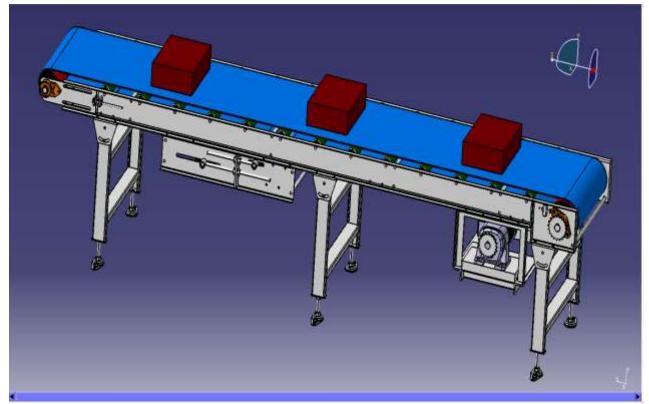


Figure 1: Convoyeur à bande sur CAO

# 1.1 Présentation de projet :

Ce projet consiste à fabriquer un convoyeur à bande dont l'objectif est de faciliter la transportation des produits finis.

# 1.2 Gestion du projet :

Au début de mon projet, j'ai décidé pendant quelques semaines de faire un peu de recherche sur ce qui pourrait être fait par rapport à ce qui existe déjà sur le terrain.

Après avoir terminé les différentes études sur le matériel sélectionné, une phase de développement logiciel a commencé. Pour chaque logiciel de test développé, nous avons adapté une technique d'approximation dans laquelle nous spécifions d'abord les besoins puis analysons la progression et / ou le résultat.

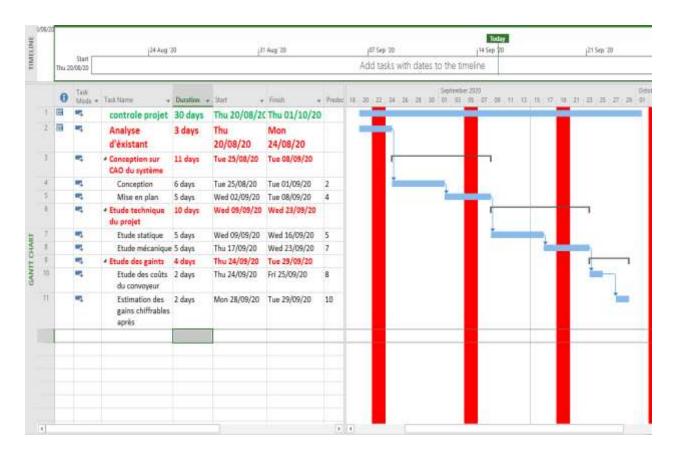


Figure 2: Diagramme de Gantt

## Ressources outils:

Logiciels	Fonction	Travail effectué	Version
Catia V5	Logiciel CAO	Conception du convoyeur	R21
Robot structural Autodesk	Logiciel CAO	Etude statique du convoyeur	2018
Ms Project	Gestion	Génération du diagramme Gant	2016

Tableau 1: Ressources outils

CHAPITRE:

Conception et étude statique du convoyeur à bande

#### 2.1 Introduction:

Dans ce chapitre, nous décrivons les principales étapes de réalisation de notre étude statique. Nous décrivons RSA 2018, nous allons donc construire notre structure dans ce logiciel.

# 2.3 Conception et choix des éléments de la structure :

#### 2.3.1 Conception du projet vis-à-vis les contraintes :

L'art de la conception de projets consiste à trouver des solutions techniques qui répondent aux exigences de stabilité et de durabilité, ainsi qu'aux limites architecturales de faisabilité, de sécurité et d'esthétique.

## Les conditions prises en considération se résument à:

- Eviter d'avoir une conception qui perturbe le travail des opérateurs.
- Eviter d'avoir une structure qui ne respecte pas les hauteurs ergonomiques.

## 2.3.2 Principes de conception parasismique des bâtiments :

#### • Simplicité:

Le comportement d'une structure simple est plus facile à comprendre et à calculer. La simplicité générale ajoute à la simplicité des détails.

#### Continuité :

Toute discontinuité dans la conception d'une structure conduit à une concentration de contraintes et de déformations. Une structure discontinue est toujours mauvaise car le mécanisme de ruine qu'elle met en jeu est local. Cependant, la dissipation d'énergie dans la structure doit être maximale, ce qui est obtenu en spécifiant le nombre maximal d'éléments, de sorte qu'il s'agit d'un mécanisme de défaillance global et non local.

#### Régularité en plan :

Le mouvement sismique horizontal est un phénomène bidirectionnel. La structure doit pouvoir résister aux chocs horizontaux dans toutes les directions, et les éléments structurels doivent avoir des propriétés de résistance et de rigidité similaires dans les deux directions principales, ce qui conduit au choix de formes symétriques.

La symétrie du plan selon deux axes tend à réduire significativement la torsion de l'axe vertical des structures. Notez qu'une conception de cadre sensible peut parfois être corrigée

Les inconvénients de l'asymétrie géométrique. L'approche consiste à faire correspondre le centre de masse avec le centre de la rigidité en plaçant les éléments rigides aux emplacements appropriés.

#### • Régularité en élévation :

Aux yeux, les principes de simplicité et de continuité conduisent à un aspect régulier de la structure primaire sans fluctuations brusques de rigidité. Ces variations conduisent à des charges locales élevées.

#### • Des éléments structuraux verticaux surdimensionnés :

La destruction des éléments structuraux verticaux a inévitablement des effets catastrophiques.

#### 2.3.3 Choix du Matériaux:

Choisir le bon système est une décision économique importante pour notre convoyeur. Ce choix dépend de plusieurs paramètres, parmi lesquels on retrouve:

- Facilité et rapidité de construction
- Installation du convoyeur
- Les charges sur les barres sont moyennes.
- Le sol est saturé en permanence.
- Économies moyennes de temps de production.
- Stockage, transport et mise en œuvre faciles.
- Économies importantes.

#### Finalement, nous avons adopté:

Туре	Matériau	E [MPa]	G [MPa]	NU	RO [kg/cm3]
Profilé U	ALUM	70000,00	25000,00	0,30	0,01

Tableau 2 : Caractéristiques mécaniques de l'ALUM

#### 2.3.4 Présentation du RSA 2018 :

#### 2.3.4.1 Généralité sur RSA 2018:

RSA 2018 est un logiciel de calcul de travaux de génie civil (bâtiments, châteaux d'eau, etc.) et de travaux publics (ponts, tunnels, etc.).

- Offre de nombreuses options pour analyser les effets statiques et dynamiques avec une conception supplémentaire.
- L'interface utilisateur graphique disponible facilite grandement la modélisation et l'utilisation des résultats.

Avec le logiciel RSA 2018, les étapes de modélisation (définition de la géométrie, des conditions aux limites, de la charge, des propriétés des matériaux, etc.) peuvent être réalisées en combinaison graphique ou entièrement numérique avec les innombrables outils disponibles.

- Lors de la modélisation avec le logiciel RSA 2018, seuls les éléments de structure peuvent être pris en compte, car ils sont modélisés pour les éléments secondaires soit par des masses concentrées dans les nœuds, soit par des charges qui s'ajoutent aux poids des éléments de structure.
- Possibilité d'importer ou d'exporter vers d'autres logiciels comme AUTOCAD ... etc.
- La modélisation des éléments qui travaillent dans un plan restreint se fait à travers les murs et les sols. Si les sols sont réalisés en dalle pleine, aucun problème ne se pose. Si les planchers sont dans un corps creux, l'épaisseur et la longueur appropriées devraient être définies en utilisant les propriétés du matériau qui représente le mieux le corps creux, ou amener des masses aux nœuds qui correspondent à la masse des planchers.
- Conditions aux limites: Les structures sont considérées comme supportées (encastrement, appuis simples) au niveau du plancher de fondation. Cependant, le logiciel RSA 2018 permet d'étudier l'interaction entre le sol et la structure en remplaçant les supports rigides par des supports élastiques (ressorts), qui calculent le même coefficient d'élasticité du sous-sol à l'aide des différentes méthodes de mécanique des sols.
- Capacité d'analyser des structures conçues avec n'importe quel matériau.
- Le logiciel RSA 2018 utilise des spectres de réponse qui sont définis par le code sismique de votre base de données (RPS 2000, RPA99... ..).
- RSA est un logiciel professionnel qui convient aux structures en béton armé et en acier et convient parfaitement aux cadres auto-stabilisants.

#### 2.3.4.2 Différents types d'analyses disponibles dans RSA 2018 :

- ✓ Analyse statique.
- ✓ Analyse modale.
- ✓ Analyse sismique.
- ✓ Analyse spectrale.
- ✓ Analyse temporelle.
- ✓ Analyse push over.

# 2.3.5 Réalisation de la structure sur RSA 2018 :

## 2.3.5.1 Vue de la structure :

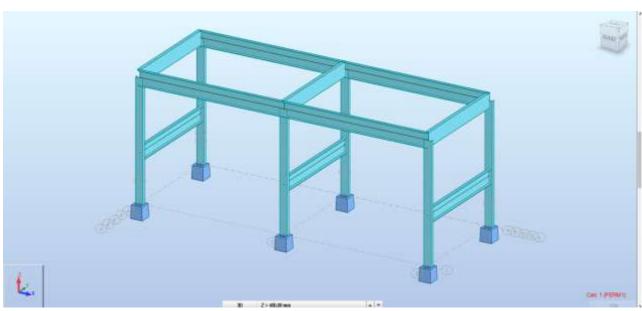


Figure 3: Vue sur RSA de la structure

## 2.3.5.2 Données – Barres :

Dans ce tableau on trouve les données de chaque barres du notre structure.

Barre	Nœud 1	nœud 2	Section	Matériau	Longueur [mm]	Type de barre
8	15	16	U-V-1	ALUM	1000	Poteau
9	17	18	U-V-1	ALUM	1000	Poteau
10	19	20	U-V-1	ALUM	1000	Poteau
11	21	22	U-V-1	ALUM	1000	Poteau
12	23	24	U-V-1	ALUM	1000	Poteau
13	25	26	U-V-1	ALUM	1000	Poteau
14	16	22	U-V-2	ALUM	1362.54	Poutre
15	22	24	U-V-2	ALUM	1362.54	Poutre
16	18	20	U-V-2	ALUM	1362.54	Poutre
17	20	26	U-V-2	ALUM	1362.54	Poutre
18	18	16	U-V-2	ALUM	1000	Poutre

19	20	22	U-V-2	ALUM	1000	Poutre
20	26	24	U-V-2	ALUM	1000	Poutre
21	27	28	U-V-2	ALUM	1000	Poutre
22	29	30	U-V-2	ALUM	1000	Poutre
23	31	32	U-V-2	ALUM	1000	Poutre

Tableau 3: Données des barres

Nom de la section	Liste des barres	Ax[mm2]	Ay[mm2]	Az[mm2]	lx[mm4]	lx[mm4]	lx[mm4]
U-V-1	8A13	288.420	138.00	150.420	490.944	211798.514	24222.023
U-V-2	14A24	555.25	192.00	363.520	1830.090	1045925.91	37270.221

# 2.4 Calcul des éléments de résistance de la structure :

# 2.4.1 Données des appuis :

Ce tableau illustre la liste des encastrements sur notre structure :

Nom de l'appui	Liste de noeuds	Conditions d'appui	
Encastrement	21A35P2 39	UX UY UZ RX RY RZ	

Tableau 4: Données des appuis

# 2.4.2 Les charges appliquées :

On liste les charges appliquées sur notre structure :

Cas	Préfixe	Nom du cas	Nature	Type de charge
1	PERM1	PERM1	permanente	Statique linéaire
2	EXPL1	EXPL1	d'exploitation	Charges dus aux poids des produits finis

Tableau 5: Charges appliquées

# 2.4.3 Réactions – Valeurs :

Donc voilà un tableau qui illustre les réactions sur chaque barre:

Noeud/Cas	FX [kG]	FY [kG]	FZ [kG]	MX [kGm]	MY [kGm]	MZ [kGm]
15/ 1	-95512,31	1816,53	1868736,79	-234,74	-31738,20	-0,00
15/ 2	-96944,05	1843,80	1896747,79	-238,27	-32213,96	-0,00
17/ 1	-95512,31	-1816,53	1868736,79	234,74	-31738,20	-0,00
17/ 2	-96944,05	-1843,80	1896747,79	238,27	-32213,96	-0,00
19/ 1	0,00	-1816,53	3745390,23	234,74	0,00	0,00
19/ 2	0,00	-1843,80	3801532,51	238,27	0,00	0,00
21/ 1	0,00	1816,53	3745390,23	-234,74	0,00	0,00
21/ 2	0,00	1843,80	3801532,51	-238,27	0,00	-0,00
23/ 1	95512,31	1816,53	1868736,79	-234,74	31738,20	0,0
23/ 2	96944,05	1843,80	1896747,79	-238,27	32213,96	0,00
25/ 1	95512,31	-1816,53	1868736,79	234,74	31738,20	0,0
25/ 2	96944,05	-1843,80	1896747,79	238,27	32213,96	-0,00
Cas 1	PERM1					
Somme totale	0,00	0,00	14965727,61	-0,00	0,00	-0,00
Somme réaction	0,00	0,00	14965727,61	7482863,81	-20391327,67	-0,00
Somme efforts	0,0	0,0	-14965727,61	-7482863,81	20391327,67	0,0
Vérification	0,00	0,00	-0,00	0,0	0,00	-0,00
Précision	6,93205e-16	4,89411e-31				
Cas 2	EXPL1	1				
Somme totale	0,00	0,00	15190056,17	-0,00	0,00	-0,00
Somme réaction	0,00	0,00	15190056,17	7595028,08	-20696983,18	-0,00
Somme efforts	0,0	0,0	-15190056,17	-7595028,08	20696983,18	0,0
Vérification	0,00	0,00	0,00	0,00	0,0	-0,00
Précision	5,99559e-16	4,02252e-32		7		

# Tableau 6: Réactions - Valeurs sur RSA

# 2.4.4 Vues des charges :

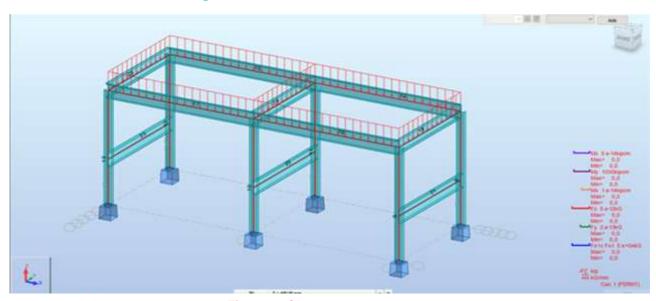


Figure 4: Charge permanente

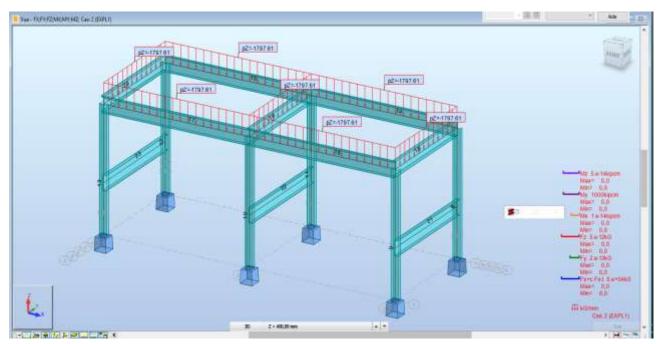


Figure 5: Charge d'exploitation 1

# 2.5 Etude des assemblages :

#### 2.5.1 Introduction:

Dans la structure en Aluminium, la conception et le calcul des assemblages ont une signification qui correspond au dimensionnement des pièces pour la sécurité finale de la structure. Les ossatures n'ont généralement pas de redondances importantes et les assemblages sont donc un carrefour nécessaire pour les contraintes qui prévalent dans les différents composants structurels. Dans le cas d'une erreur de module, c'est la fonction globale de la structure concernée.

- Les ensembles sont des ensembles composés de plusieurs composants.
- Les extrémités des éléments structurels liés.
- > Accessoires de connexion
- Les éléments de fixation eux-mêmes assurent une connexion efficace entre les composants existants.

## 2.5.2 Modes d'assemblage:

Les principales méthodes d'assemblage sont:

#### 2.5.2.1 Vis:

En raison de sa mise en œuvre simple et des possibilités de réglage sur site, le visage est l'outil d'assemblage le plus utilisé dans la construction métallique. Dans ce cas, le boulon à haute résistance (HR) a été choisi, hexagonal ou carré et l'écrou en acier très résistant.

## 2.5.2.2 Soudage (pour les matériaux ferreux):

Dans le cas d'un châssis soudé, les assemblages sont plus rigides, ce qui conduit à un encastrement partiel des composants. Le soudage à la flamme oxyacétylénique et le soudage à l'arc sont des procédés de chauffage qui augmentent la température de brillance des pièces métalliques à assembler.

#### 2.5.2.3 Rivets:

Le rivetage est un assemblage permanent d'éléments structurels à l'aide de rivets. Cette technologie est moins utilisée aujourd'hui dans la construction métallique. Son apprentissage est utilisé dans l'entretien et la réparation de structures rivetées.

# 2.5.3 Rôle d'assemblage:

Un kit est un dispositif qui permet d'associer et de solidariser plusieurs pièces afin d'assurer la transmission et la réparation des différentes contraintes entre les pièces sans créer de contraintes parasites, notamment de torsion.

Afin de réaliser les calculs selon les schémas de résistance classiques des matériaux, il faut distinguer les grandeurs:

- > Le joint qui ne transfère que les arêtes de coupe et les forces normales.
- L'ensemble encastré (dit rigide), qui transfère également les différents moments.

Pour notre projet, nous avons choisi une connexion à vis entre toute Les tiges.

#### 2.6 Conclusion:

Donc dans ce chapitre on s'est occupé de l'étude statique du convoyeur et j'ai vérifié Les profils utilisés par appliquions des différentes charges. Donc s'en basent sur cette étude Statique, je pourrai entamer l'étude mécanique du système CHAPITRE:

# Etude mécanique Et électrique

### 3.1 Introduction:

Dans ce chapitre, nous ferons une étude mécanique de notre convoyeur. Cette étude Commence par déterminer les caractéristiques du convoyeur. De plus, nous clarifierons le Choix du motoréducteur, chaîne du couplage.

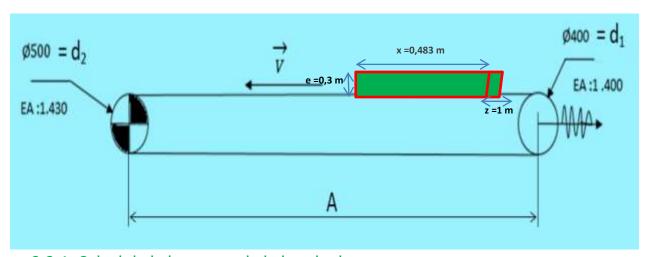
#### La détermination exacte d'un convoyeur requiert la caractérisation de plusieurs paramètres :

- L'objet a transporté.
- ➤ La largeur utile de la bande.
- > Le type de chaine.
- La position du groupe de motorisation.

## 3.1.1 Les caractéristiques du convoyeur à bande et du produit à transporté:

- ➤ L'entraxe A = 2725 [mm]
- $\triangleright$  Le débit massique :  $q_m$  = 4,25 [t/h]
- ightharpoonup masse volumique du produit : ρ = 19300 [kg/ $m^3$ ]
- ightharpoonup L'aire de produit a transporté : S = 0,11  $m^2$

# 3.2 Détermination des caractéristiques du convoyeur :



# 3.2.1 Calcul de la longueur de la bande du convoyeur :

La longueur de la bande du convoyeur est égale à :

On sait que : 
$$L = 2A + \frac{\pi}{2}(d_1 + d_2) + \frac{(d_2 - d_1)}{4A}$$

D'où :

$$L = 2.2,923 + \frac{\pi}{2}(0,4+0,5) + \frac{(0,5-0,4)}{4.45} = 7,26 \text{ [m]}$$

Avec :

A : entraxe = 2923,043 mm

d1 et d2 : diamètres des tambours menant et menée

# 3.2.2 Débit volumique :

On sait que:

$$q_v = \frac{q_m}{\rho} [m^3/h]$$

Avec :

 $q_m$ : (débit massique) [ t/h]

 $q_s$ : Masse volumique du produit

D'où :

$$q_v = \frac{4253,72}{19300} = 0,22 \ [m^3/s]$$

# 3.2.3 Calcul de la vitesse de la bande du convoyeur :

La vitesse de la bande est déterminée par la relation suivante :

On sait que:

$$V = \frac{q_v}{S}$$

Avec :

**q**<sub>v</sub> : Débit volumique

S : L'aire de produit a transporté

D'où :

$$V = \frac{0.22}{0.11} = 2 \text{ m/s}$$

## 3.2.4 Calcul de la vitesse angulaire de la bande du convoyeur :

On sait que:

$$\omega = \frac{V}{R}$$

Avec :

v : vitesse du convoyeur

R : Rayon du tambour du convoyeur (R=0,2 m)

D'où :

$$\omega = \frac{0.2}{0.2} = 1 \text{ rd/s}$$

## 3.2.5 Calcul du nombre de tour du convoyeur :

On sait que:

$$V = \omega$$
 .  $R = \frac{\pi . N}{30} \frac{d}{2}$ 

Avec :

d : Diamètre du tambour du convoyeur

N : Nombre de tour

D'où :

$$N_S = \frac{V.60}{\pi.d_1}$$

$$N_S = \frac{2.60}{\pi.0.4} = 95,49 \text{ tr/min}$$

# 3.2.6 Masse linéique du produit :

On sait que:

 $q_G = \frac{q_m}{3.6.V} [\text{Kg/m}]$ 

 $q_G$ : poids du produit par métré linéaire

 $q_m$ : débit massique [t/h] = 4,25 [t/h]

V : vitesse de la bande m/s

D'où :

$$q_G = \frac{4,25}{3,6.2} = 0,59 \text{ [Kg/m]}$$

#### 3.2.7 La force de traction:

La force de traction entre la bande et le tambour est déterminée par la relation suivante :

$$F_u = (\mu_R.g + \Upsilon). (m + m_B + m_R)$$

Avec:

 $\mu_R$  : Coefficient de frottement entre tambour et bande ( $\mu_R$ = 0,33)

m : Masse des produits transportés sur toute la longueur du convoyeur (charge totale) (kg)

 $m = q_G$ .A =0,59 \*45= 26,55kg

 $m_B$ : Masse de la bande (kg) ( $m_B$ = 1462,56 kg)

 $m_R$ : Masse de tous les tambours rotatifs (kg)

 $m_R$ = 248,5 kg

 $\Upsilon$  : l'accélération =  $\frac{V}{t}$ 

3.2.7.1 La force de traction pendant la marche normale du convoyeur :

$$F_u = \mu_R.g. [m + m_B + m_R] = 0.33.9, 81. [6249, 6 + 1462,56 + 248,5] = 25772 [N]$$

$$F_u = 25772 [N]$$

3.2.7.2 La force de traction pendant l'accélération du convoyeur au bout de 4s :

$$F_u$$
= ( $\mu_R$ .g + Y). (m +  $m_B$  +  $m_R$ ) = (0, 33.9, 81 +  $\frac{2}{4}$  ). [6249,6 + 1462,56 + 248,5]  
 $F_u$ = 29751,37 [N]

# 3.2.8 Calcule de couple :

$$C = F_{u}.R$$

3.2.8.1 Le couple pendant la marche normale du convoyeur : C

On a :  $\mathbf{C} = \mathbf{F}_{u} \cdot \mathbf{R}$ 

D'où :

C = 25772.0, 2 = 5154,4 [N.m]

3.2.8.2 Le couple pendant l'accélération du convoyeur :  $oldsymbol{\mathcal{C}_{Y}}$ 

On a  $C_{\Upsilon} = F_{u} \cdot \mathbf{R}$ 

D'où :

 $C_{\Upsilon} = 29751,37.0, 2 = 5950,274 [N.m]$ 

# 3.2.9 Calcule de la puissance motrice :

3.2.9.1 La puissance pendant la marche normale du convoyeur :  $P_{min}$ 

On a  $P_{min} = \omega \cdot \mathbf{C}$ 

D'où :

 $P_{min} = 1.5154,4 = 5154,4 [W] = 5,15 [KW]$ 

3.2.9.2 La puissance pendant l'accélération du convoyeur:  $P_{\it Max}$ 

On a :

$$P_{Max} = \boldsymbol{\omega} \cdot \boldsymbol{C}_{\Upsilon}$$

D'où :

 $P_{Max} = 1.5950,274 = 5950,274 [W] = 5,95 [KW]$ 

Marque	TRANSTECNO
Ø arbre d'entrée	38
Taille Moteur	132
f.s	3,5
Bride	B5
Puissance [KW]	5,5
Couple (Nm)	127
Réduction	7,5
Norme	IE2
Ø Creux Arbre	42 [mm]
Ø bride	300
Vitesse [tr/min]	373
Réducteur	CM110
Poids	60 kg

Tableau 7: Tableau récapitulatif des caractéristiques du Motoréducteur

On choisit d'utiliser un motoréducteur à couple conique de puissance 5,5 KW.

# 3.2.10 Le rapport de transmission :

On sait que:

$$r = \frac{N_M}{N_S}$$

D'où :

$$r = \frac{373}{95,49} = 3,9$$

## 3.2.11 Etude de la clavette de la roue montée sur l'axe du moteur :

On choisit comme matériaux de la clavette l'acier C45 ayant les caractéristiques suivantes :

Limite d'élasticité :  $\sigma_e = 240 \text{ MPa}$ 

Contrainte limite de rupture :  $\sigma_s = 360 \text{ MPa}$ 

Module d'Young : E = 2.105 MPa

Limite au cisaillement élastique :  $\tau_e{=0.3}{\times}~\sigma_e{=72}~MPa$ 

Module de cisaillement :  $G = 0.4 \times E = 8.10^4 MPa$ 

Pour le calcul des clavettes on adopte :

Un coefficient de sécurité s=2

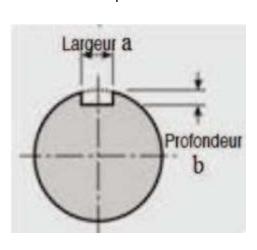


Figure 7: Dimension de la clavette

dp1: diamètre primitif du pignon;

d<sub>p2</sub>: diamètre primitif de la roue;

Z<sub>1</sub>: nombre de dents du pignon;

Z<sub>2</sub>: nombre de dents de la roue; E: entraxe:

E<sub>m</sub>: entraxe en nombre de maillons

 $\omega_1$ : vitesse angulaire du pignon, en rad/s;

ω<sub>2</sub> : vitesse angulaire de la roue, en rad/s;

N<sub>1</sub>: vitesse de rotation du pignon, en r/min; N2 : vitesse de rotation de la roue, en r/min;

L<sub>p</sub> : longueur de la chaîne;

Lm: longueur de la chaîne, en nombre de maillons;

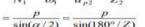
p : pas primitif de la chaîne, du pignon et de la roue;

V : vitesse de la chaîne en m/s (pi/min);



$$\frac{N_2}{N_1} = \frac{\omega_2}{\omega_1} = \frac{d_{\mu 1}}{d_{\mu 2}} = \frac{Z_1}{Z_2}$$

$$d_p = \frac{p}{\sin(\alpha/2)} = \frac{p}{\sin(180^\circ/Z)}$$



Longueur de la chaîne 
$$L \approx 2E + p \frac{Z_1 + Z_2}{2} + \frac{p^2}{E} \left( \frac{Z_2 - Z_1}{2\pi} \right)^2$$
 et  $L_m = \frac{L}{\rho} = \frac{2E}{\rho} + \frac{Z_1 + Z_2}{2} + \frac{(Z_2 - Z_1)^2}{4\pi^2 \cdot (E/\rho)}$ 



$$\blacksquare \quad \text{Entraxe} \quad E_m = \frac{E}{p} = \frac{L_m}{4} - \frac{Z_1 + Z_2}{8} + \sqrt{\left[\frac{L_m}{4} - \frac{Z_1 + Z_2}{8}\right]^2 - \frac{(Z_2 - Z_1)^2}{8\pi^2}}$$

□ Angle d'enroulement 
$$\theta = 180^{\circ} - 2\arcsin\left(\frac{d_2 - d_1}{2E}\right) \ge 120^{\circ}$$

Pour d=42mm, on choisit d'après le tableau les dimensions de la clavette :

d	а	b
6 à 8	2	2
8 à 10	3	3
10 à 12	4	4
12 à 17	5	5
17 à 22	6	6
22 à 30	8	7
30 à 38	10	8
38 à 44	12	8
44 à 50	14	9
50 à 58	16	10

#### Dimensions techniques en mm de la clavette et de sa profondeur de passe

La hauteur et la base de la clavette sont choisies en fonction du diamètre de l'arbre. (Diamètre de l'arbre du moteur à la sortie est 42 mm).

Alors la clavette a les caractéristiques suivantes : a = 14 mm et b = 9 mm

Pour d =42 mm

$$\begin{cases} a = 14 \ mm \\ b = 9 \ mm \end{cases}$$

$$J = 42 - 4 = 38 [mm]$$

On va évaluer la longueur de la clavette suivant cette relation :

Avec

$$M_t = \boldsymbol{F_u} \cdot \mathbf{R}$$

$$Mt = F_u \times R = 25772 \times 0.2 = 5154.4 \text{ N.m}$$

Donc

$$L' = 13,27 + 22,11 = 35.38 \text{ [mm]}$$

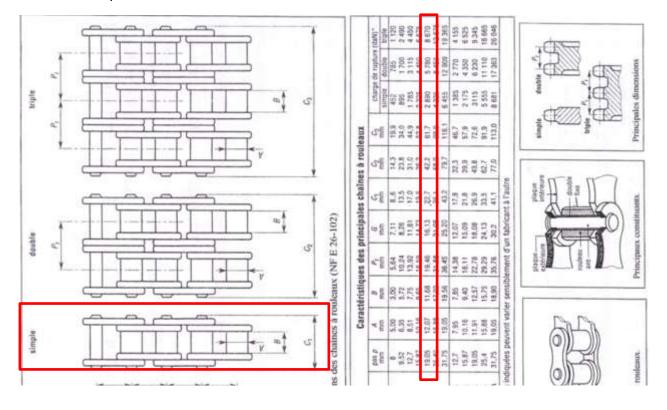
 $l_1 = 13.27 \text{ mm}$  et  $l_2 = 22.11 \text{ mm}$ 

Alors on peut adopter la longueur de la clavette égale à 35.38 mm

# 3.2.12 Choix d'accouplement : Transmission par chaine

Les chaines sont des éléments flexibles qui permettent de transmettre la puissance entre deux arbres d'axes parallèles éloignés l'un de l'autre.

Dans notre système on utilisera une chaine a simple maillage simple, sachant que le pas de la chaine et 12,7mm, on choisit un accouplement -catalogue du fournisseur avec les caractéristiques suivantes :



CHAPITRE:

Etude des gains

## 3.1 Introduction:

Dans ce chapitre on va faire un chiffrage du matériels (mécanique, motoréducteur et électrique) notre projet, ensuite on va montrer les gains du ce projet pour un usine.

# 3.2 Etude des coûts du convoyeur :

Dans cette partie, on va déterminer l'apport du projet d'installation du convoyeur à bande.

Dans un premier temps, on va estimer le coût d'investissement et celui de la fourniture des consommables.

Par la suite, on va chiffrer les gains en espace, ainsi le gain apporté par le nouveau mode d'approvisionnement en termes des distances parcourues et le temps consacré aux différentes tâches.

# 3.2.1 Description du besoin en matériels mécanique :

Désignation	Caractéristique/Dimension (mm)	unités	Quantités	P.U (MAD)	P.T (MAD)
Bande du convoyeur	Bande transporteuse industrielle en PVC de haute qualité à vendre	Morceaux	1	275.5503	275.5503
Rouleaux d'extrémit é et de system d'étendage convoyeur s	Rouleau de transport en acier de diamètre Ø114 et de longueur 510, arbre A3 et 30 # (GB), roulement a billes double rangée 2RS & ZZ avec dégagement C3	PCE	4	293.50	774
Rouleaux auxiliaire convoyeur s	Rouleau de transport en acier de diamètre Ø60.5 et de longueur 510, arbre A3 et 30 # (GB), roulement a billes simple rangée 2RS & ZZ avec dégagement C3	PCE	18	183.50	3303
Palier tendeur auto aligneur	Palier en Fonte Série UCT 206/Ø30	PCE	4	250	1000

étanche					
Fer rond	Ø17.3/l=4m	Br	2	303.955	607.91
Vis	M8*25	PCE	8	4,57	36,56
Vis	M10*120	PCE	40	1,5	60
Vis	M10*100	PCE	6	10,12	60,72
Vis	M12*110	PCE	6	12,19	73,14
Vis	M16*110	PCE	16	19,80	316,8
Vis	M16*200	PCE	6	39,50	237
Vis	M10*40	PCE	4	5,22	20,88
Profilé U Aluminium	A*b*c = 6*125*63	mm	2	1935,68	3871.63
Profilé U Aluminium	4*80*40	mm	2	283,445	566,89
Profilé U Aluminium	8*140*70	mm	2	823,455	1646,91

12850.9903 MAD

Tableau 8: Besoin en matériels mécanique

# 3.2.2 Description du notre motoréducteur :

Motoréducteur	Prix : 8 606 DH	
KA47/T DRS71S4  Vitesse [tr/min]	3730 / 10	
	·	
Rapport de réduc. total [I]	3,9	
Couple max [Nm]	127	
Facteur d'utilisation SEW FB	1,30	
Position de montage IM	M1B	
Pos. b.àb. [°] / entrée câbles	0 / pos. Normal	
Lubrifiant / qté [l]	CLP 220 Huile Min. / 0,80	
Couche de peinture	Peinture type RAL 7031 (gris bleu)	
Arbre creux	30mm	
Type d'exécution	à arbre creux	
Exéc. spéc. générale	Bras de couple + Pièces de fixation	
Réf. documentation A	20200552	
Coupe pièces	382541795	
Puissance moteur [kW]	5,5	
Fréquence moteur [Hz]	0.37	
Cond. de service S1-S10	S1	
Tens.mot. [V] / mode branchem.	230/400 triangle/étoile	
Courant nominal [A]	1,98 / 1,14	
cos phi	0,80	

Tableau 9: Prix du motoréducteur

# 3.2.3 Description du cout total du convoyeur :

En faisant la somme de toutes les besoins en matériels du notre convoyeur, on obtient l'estimation du coût total d'investissement du convoyeur :

Matériels	PRIX (MAD)
Mécanique	6157,6503
Métallique	6693,34
Le motoréducteurs	8 606
P.T (MAD)	21456,9903

Tableau 10: Cout total du convoyeur

# 3.3 Estimation des gains chiffrables après implantation :

Dans un premier temps, on va estimer la superficie gagnée après mise en œuvre du projet. Par la suite, nous allons chiffrer les gains en temps et en distance par une *analyse de déroulemen*t du processus de transport et de stockage des sources.

#### 3.3.1 Gain en espace :

Cette nouvelle installation consiste à utiliser un convoyeur à bande pour le transport des produits finis au lieu d'utiliser des chariots mobiles. Cela permet de gagner en espace.

D'autre part, cet espace va permettre une meilleure organisation des postes (facilité le déplacement des opérateurs).

#### 3.3.2 Gain en main d'œuvre :

Ce projet nous permet de réduire la main d'œuvre 2 caristes (1 cariste/équipe).

Ce tableau nous illustre l'apport des couts:

	Gain par mois(MAD)	Gain par ans (MAD)
main d'œuvre 1/ équipe1	5000	60000
main d'œuvre 2/ équipe2	7000	84000
Gains/TOTALE	***************************************	<u>144000</u>

Tableau 11: Gain supplémentaire

Donc on constat que Gains≈6\*prix totale de projet

#### 3.4 Conclusion:

Grace à une architecture simple et moins couteuse —par rapport au prix du fournisseur, on a pu réaliser un système du convoyage a bande ainsi qui respecte les normes des sécurités.

## Conclusion

Ce projet m'a beaucoup apporté d'un point de vue technique et personnel.

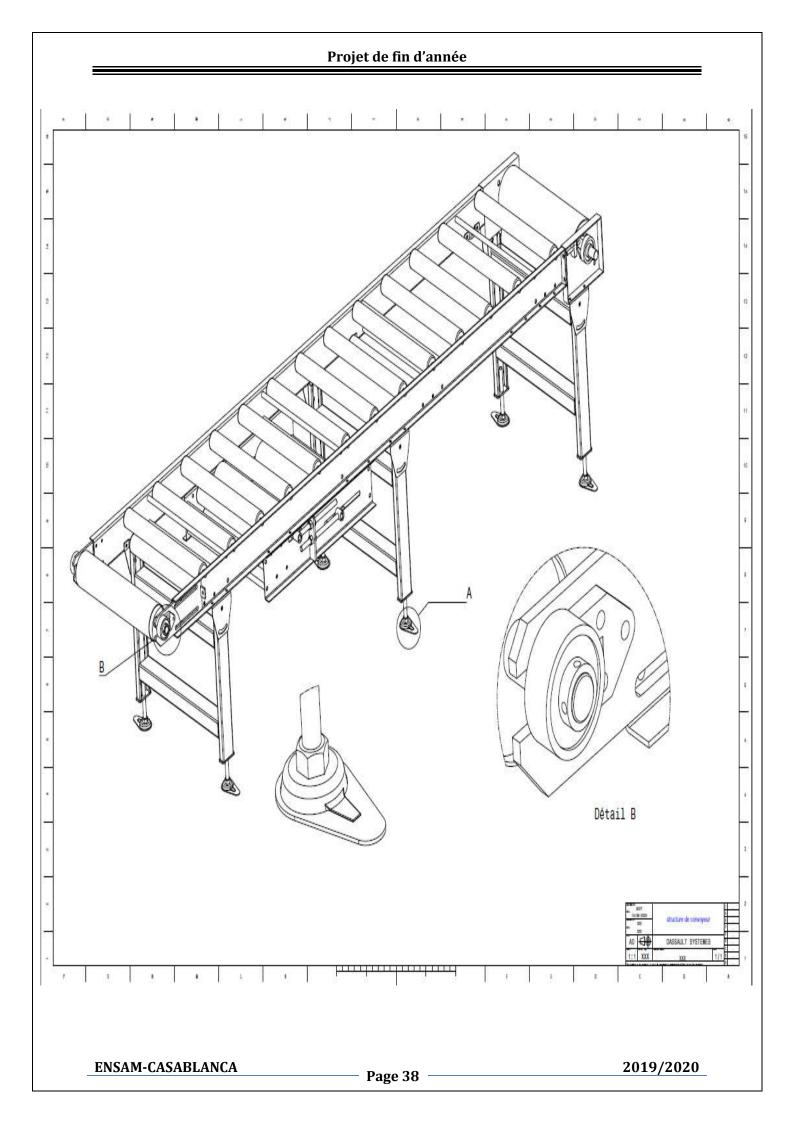
D'un point de vue technique, le projet m'a permis de démontrer mes compétences en génie mécanique. J'ai également utilisé mes connaissances CAO pour définir correctement mon projet.

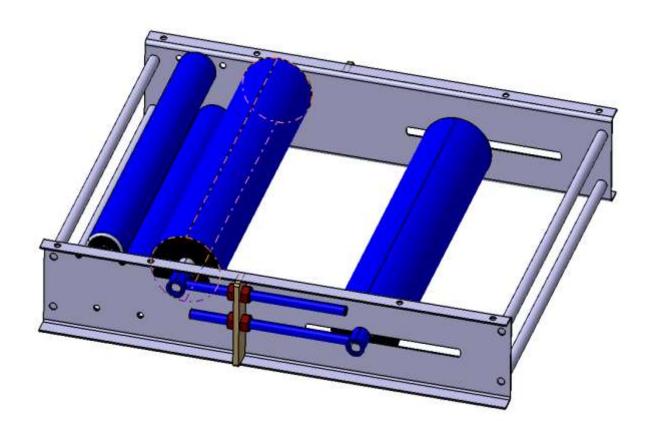
Quant aux difficultés techniques, j'ai dû les résoudre en prenant Prise en compte des difficultés techniques, des coûts et des délais (30 jours).

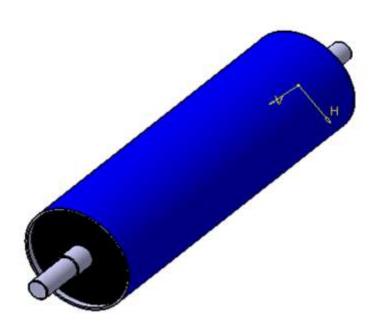
Aussi, ce projet m'a depuis aidé à développer mon autonomie et mes compétences Au début du projet, il n'était pas au courant des spécificités des bailleurs de fonds.

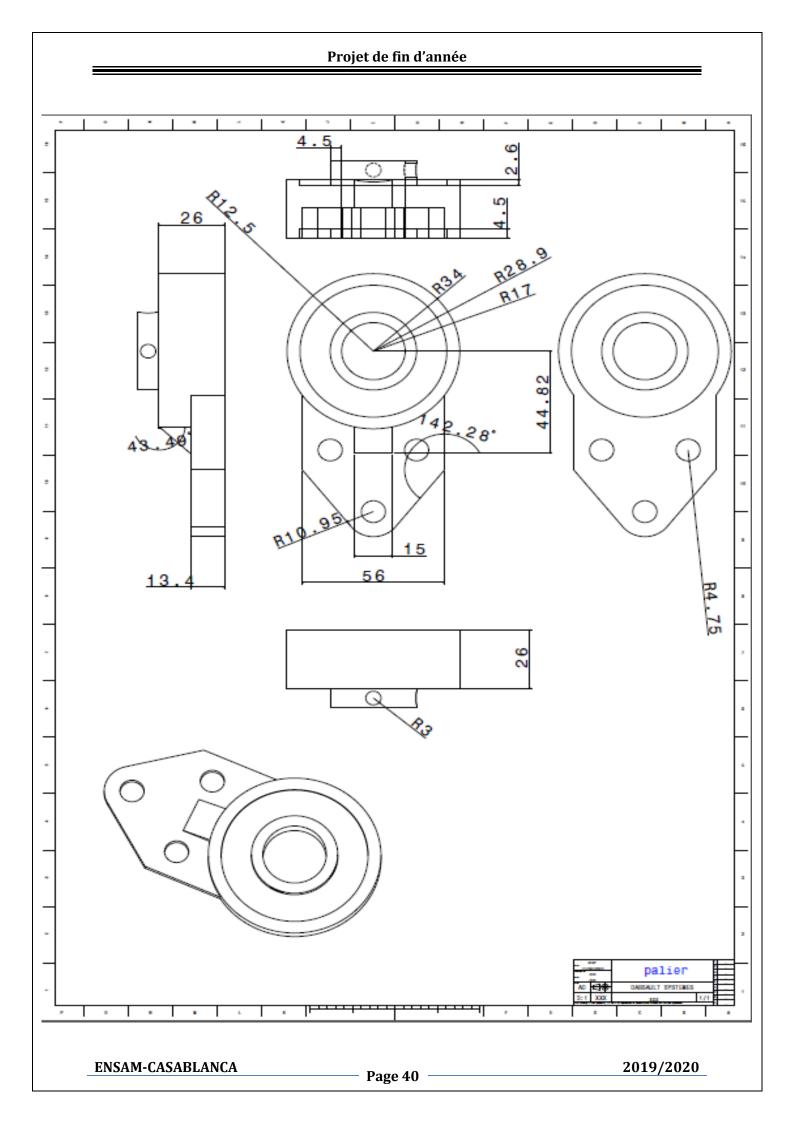
Après tout, ce projet était l'occasion de se rapprocher du monde de l'industrie C'est un monde très intéressant.

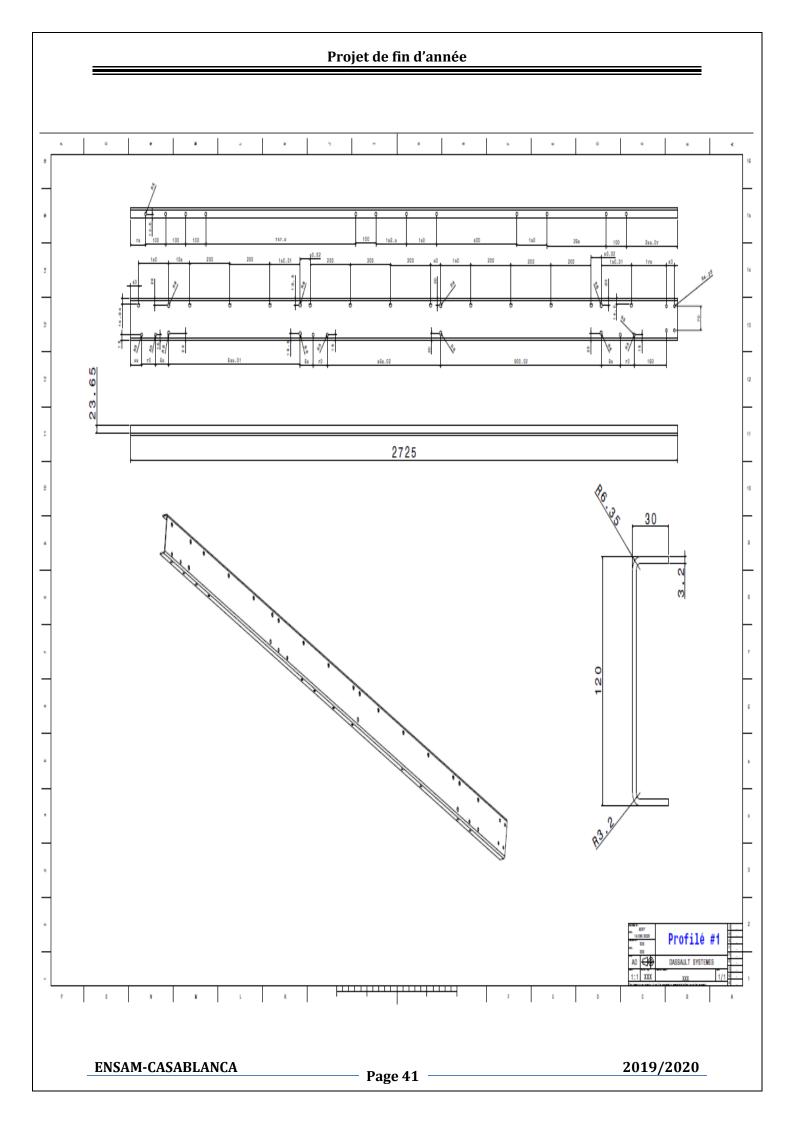


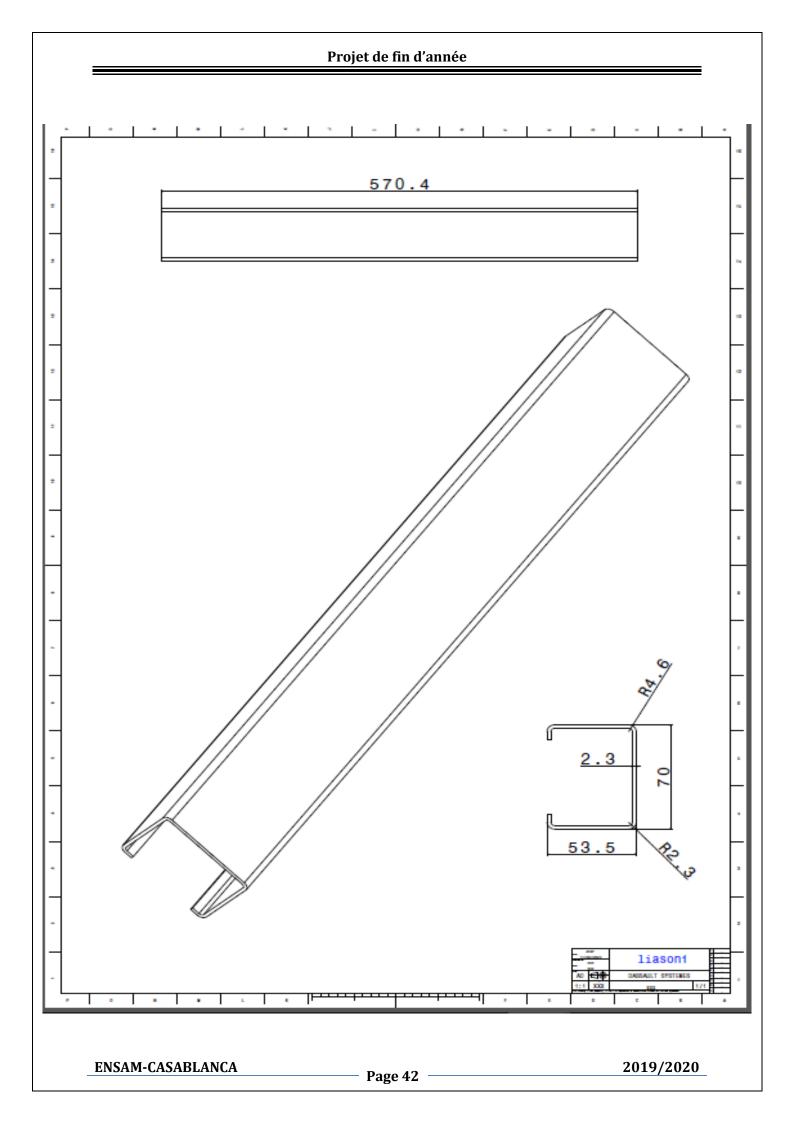


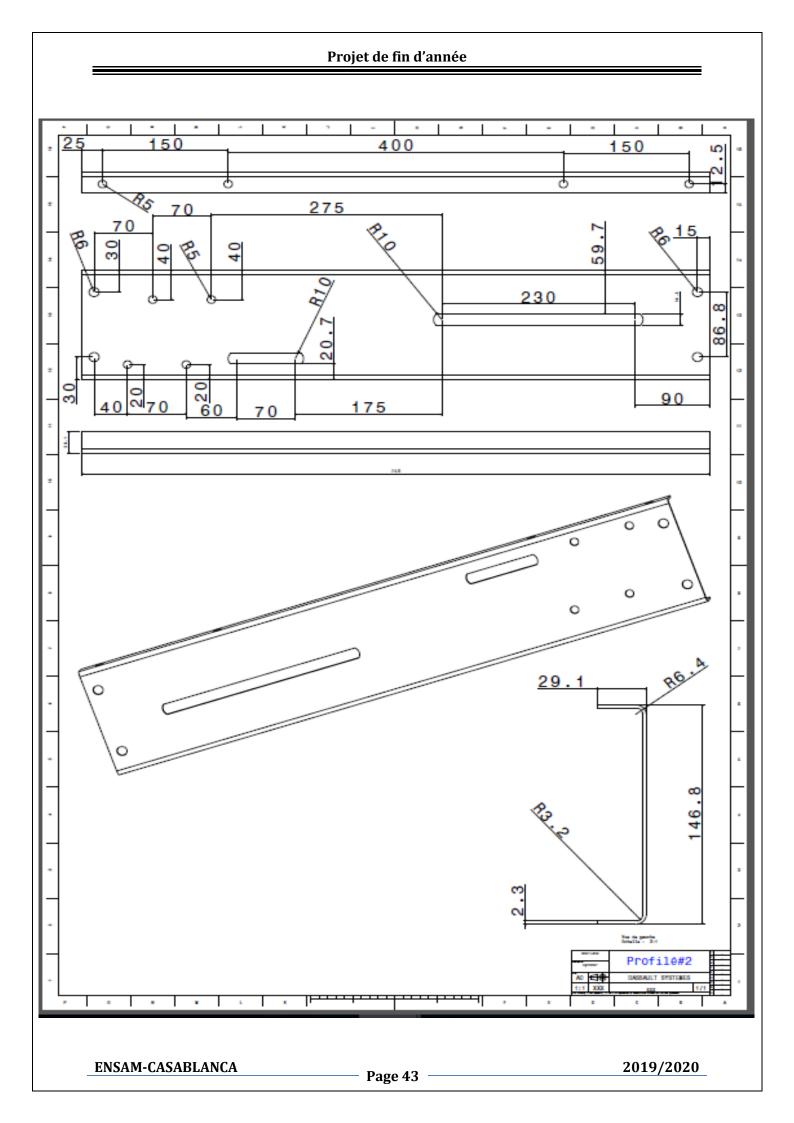


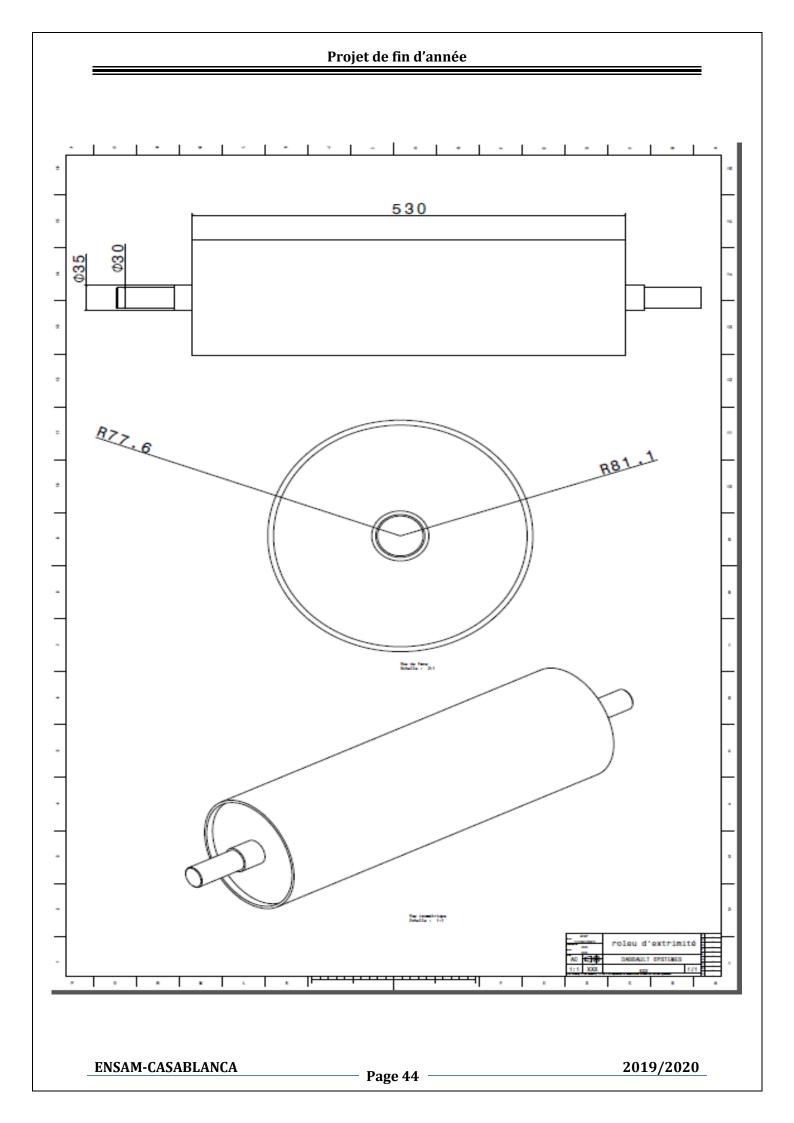


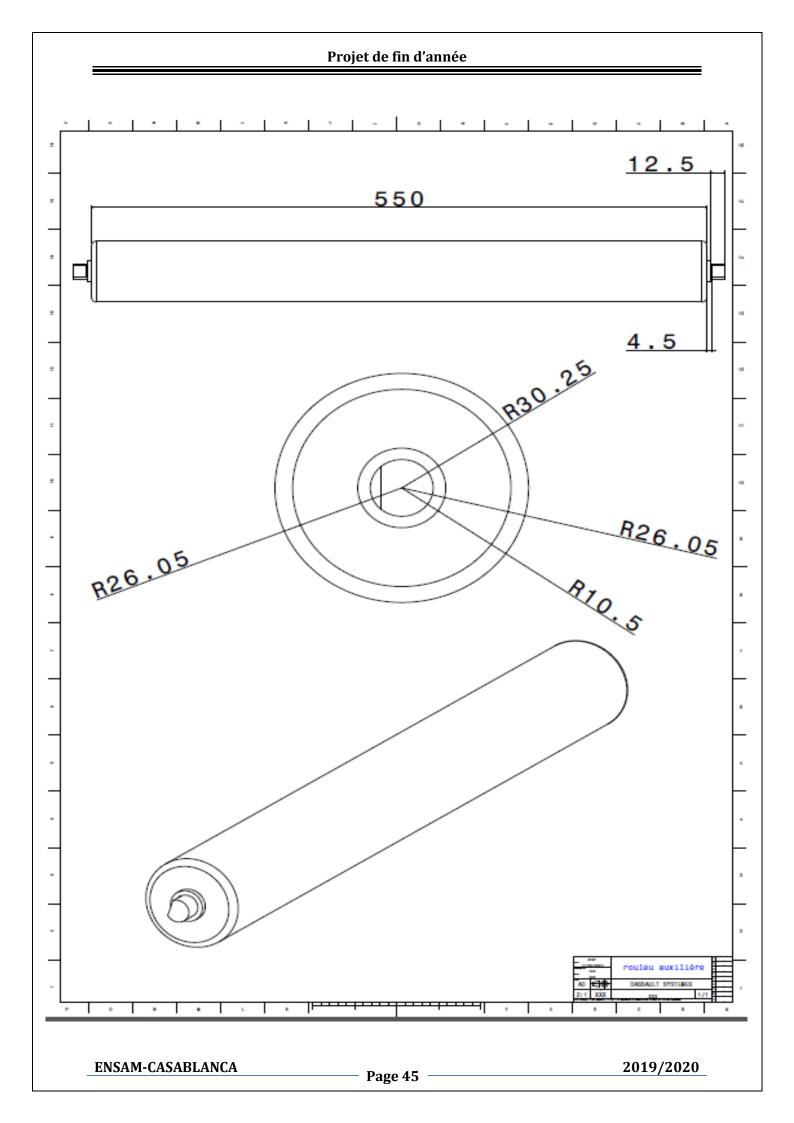


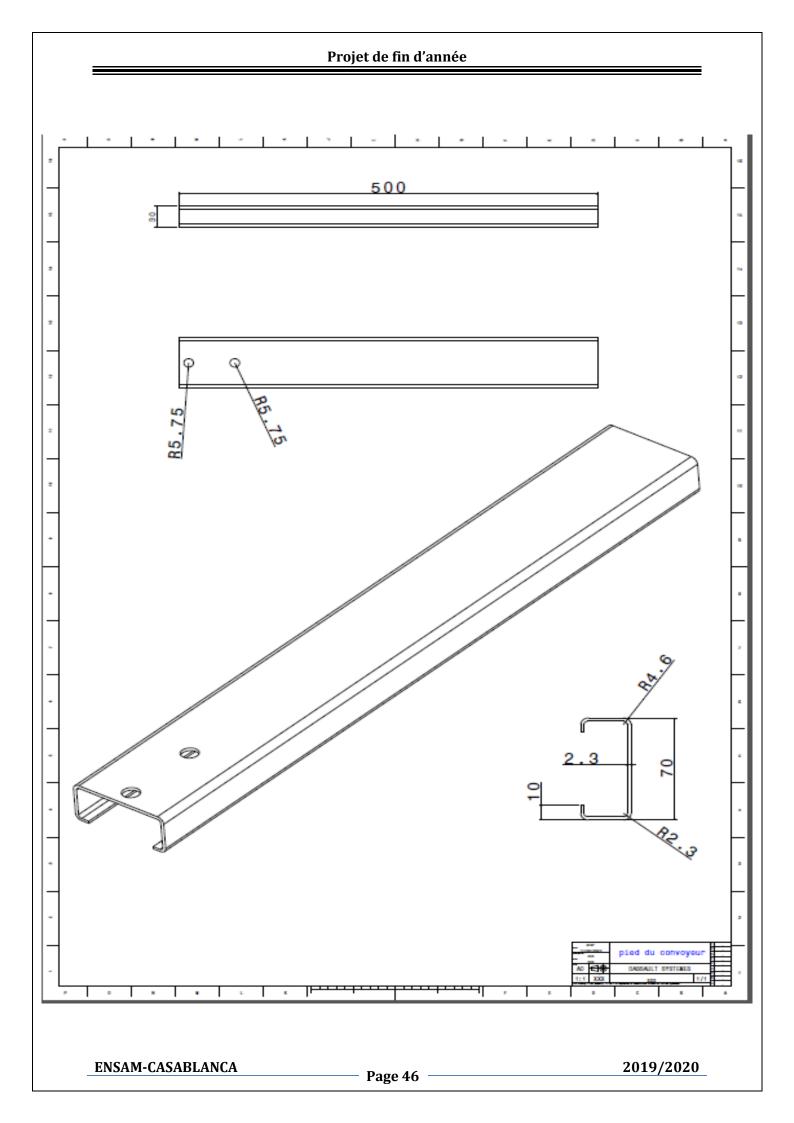












## WEBOGRAPHIE

[1]

https://www.elcom.fr/convoyeurs/principaux-elements-dun-convoyeur-a-bande

[2]

https://fr.wikipedia.org/wiki/Convoyeur

[3]

https://eurotransis.com/fr/produits/fabricant-de-convoyeurs/convoyeurs-a-bande/

[4]

http://www.vulca-concept.com/produits

[5]

https://www.manutan.fr/fr/maf/convoyeur-motorise-abande#productBeginIndex:0&orderBy:7&

[6]

https://www.mecalux.fr/blog/tapis-roulants-industriels-types

[7]

 $\underline{https://eurotransis.com/fr/une-bande-transporteuse-principes-de-fonctionnement/}$