

(PTIB0301) Elemi lineáris algebra

Dr. Facskó Gábor, PhD

tudományos főmunkatárs facskog@gamma.ttk.pte.hu

Pécsi Tudományegyetem, Természettudományi Kar, Matematikai és Informatikai Intézet, 7624 Pécs, Ifjúság útja 6. Wigner Fizikai Kutatóközpont, Úrfizikai és Űrtechnikai Ösztály, 1121 Budapest, Konkoly-Thege Miklós út 29-33. https://facsko.ttk.pte.hu

2024. szeptember 12.

Egységvektor I

▶ <u>Definíció:</u> Egységvektornak nevezzük azon vektorokat, melyek hossza 1. Tekintsük a térben a következő egységvektorokat, melyeket \mathbb{R}^3 kanonikus bázisának is hívunk:

$$\mathbf{i} = \mathbf{e}_1 = (1, 0, 0), \mathbf{j} = \mathbf{e}_2 = (0, 1, 0), \mathbf{k} = \mathbf{e}_3 = (0, 0, 1).$$

 $ightharpoonup rac{ ext{Állítás:}}{ ext{Tetszőleges}} ext{ V}(v_1, v_2, v_3)$ térbeli vektor felírható ezen vektorok segítségével a következőképpen:

$$\mathbf{v}=v_1\mathbf{e}_1+v_2\mathbf{e}_2+v_3\mathbf{e}_3.$$

Definíció: A $|\mathbf{v}| \neq \mathbf{0}$ vektor normalizáltja, normáltja, vagy irányvektora: $\frac{\mathbf{v}}{|\mathbf{v}|}$.



Pontok távolsága, gömb egyenlete I

- ▶ A $P_1(x_1, y_1, z_1)$ és a $P_2(x_2, y_2, z_2)$ pontok távolsága a P_1 és P_2 végpontú **a**, **b** vektorok különbségeinek a hossza: $|\mathbf{a} \mathbf{b}|$.
- **Definíció**: A $P_1(x_1, y_1, z_1)$ és a $P_2(x_2, y_2, z_2)$ pontok távolsága:

$$|P_1P_2| = \sqrt{(x_1-x_2)^2+(y_1-y_2)^2+(z_1-z_2)^2}.$$

Definíció: Az a sugarú és (x_0, y_0, z_0) középpontú gömb egyenlete:

$$(x-x_0)^2+(y-y_0)^2+(z-z_0)^2=a^2.$$

Vektorok skaláris szorzása és tulajdonságai I

Definíció. Két vektor skaláris szorzata (más néven belső szorzata):

$$\mathbf{a}, \mathbf{b} = |\mathbf{a}| \cdot |\mathbf{b}| \cos \theta$$

ahol
$$\theta = (\mathbf{a}, \mathbf{b}) \angle$$
 és $(\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V^3)$.

▶ $\underline{\text{Allítás:}}$ (A skaláris szorzás tulajdonságai): kommutatív: $\mathbf{ab} = \mathbf{ba}$ és $(\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V^3)$. additív: $(\mathbf{a} + \mathbf{b}) \mathbf{c} = \mathbf{ac} + \mathbf{bc}$ és $(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in V^3)$. homogén: $(\lambda \mathbf{a}) \mathbf{b} = \lambda (\mathbf{ab})$, ahol $\lambda \in \mathbb{R}$ és $(\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V^3)$. pozitív definit: $\mathbf{aa} \geq 0$, ahol $(\mathbf{a} \in V^3)$ és $\mathbf{aa} = 0 \Leftrightarrow \mathbf{a} = \mathbf{0}$.

Vektorok skaláris szorzása és tulajdonságai II

• Állítás: Az $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ és $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3)$ skaláris szorzata:

$$\mathbf{a},\mathbf{b}=a_1b_1+a_2b_2+a_3b_3.$$

• Állítás: Két nemnulla $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ és $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3)$ vektor által közrezárt szög megkapható a következőképpen:

$$\cos\theta = \frac{\mathbf{ab}}{|\mathbf{a}|\,|\mathbf{b}|}$$

▶ <u>Definíció:</u> Azt mondjuk, hogy az **a** és **b** vektorok egymásra ortogonálisak (merőlegesek), ha **ab** = 0.

Vektorok skaláris szorzása és tulajdonságai III

- <u>Definíció</u>: Az a vektornak a b vektorra való merőleges projekciója (vetülete) alatt azon b irányú vektort értjük, amelynek végpontját az a vektor végpontjából a b vektorra bocsátott merőleges határozza meg. Jelölése: projba.
- ightharpoonup Állítás: Ha $(\mathbf{a},\mathbf{b}\in V^3)$, akkor

$$proj_{\mathbf{b}}\mathbf{a} = \frac{\mathbf{a}\mathbf{b}}{\left|\mathbf{b}\right|^2} \cdot \mathbf{b}.$$

► Ha a **b** irányvektor egységnyi hosszúságú, akkor a formula leegyszerűsödik:

$$proj_{\mathbf{b}}\mathbf{a} = (\mathbf{ab})\,\mathbf{b}.$$

Vége

Köszönöm a figyelmüket!