

(ONFIZ1-0401) Elemi lineáris algebra

Dr. Facskó Gábor, PhD

tudományos főmunkatárs facskog@gamma.ttk.pte.hu

Pécsi Tudományegyetem, Természettudományi Kar, Matematikai és Informatikai Intézet, 7624 Pécs, Ifjúság útja 6. Wigner Fizikai Kutatóközpont, Űrfizikai és Űrtechnikai Osztály, 1121 Budapest, Konkoly-Thege Miklós út 29-33. https://facsko.ttk.pte.hu

2024. november 14.

Folyó ügyek

- A dolgozatok fogadóórán megtekinthetők (vagy csütörtök délután, a gyakorlat után).
- ▶ Pótzh decemberben lesz. Lehet jönni elégségesért, vagy javítani mindkét zárthelyit.
- ► Az első héten meg kellene iratnom eléggé bele fogok zöldülni a javításba.
- A probléma a közép- és általános iskolai tudással van.
- Szíven ütött, hogy nem mentek a vektorműveletek és a vegyesszorzat.
- ▶ A Sarrus-szabály 2 × 2-es és 3 × 3-as mátrixokra alkalmazható. Gyorsabb a kifejtési tételnél. 4 × 4-es mátrixra nem alkalmazható.
- A Cramer-szabállyal nehezebb elrontani a lineáris egyenletrendszerek megoldását.

Lineáris transzformációk I

Definíció: Legyenek V_1 és V_2 lineáris vektorterek. A $\varphi:V_1\to V_2$ függvényt lineáris leképezésnek nevezzük, ha

additív :
$$\varphi(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \varphi(\mathbf{a}) + \varphi(\mathbf{b})$$

és homogén : $\varphi(\lambda \mathbf{a}) = \lambda \varphi(\mathbf{a})$,

ahol $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V_1$ és $\lambda \in \mathbb{R}$.

- ► <u>Tétel:</u> (Mátrixreprezentáció) A $\varphi : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ leképezés akkor és csak akkor lineáris, ha $\exists A \in \mathcal{M}_{m \times n}$ úgy, hogy $\varphi(\mathbf{x}) = A \cdot \mathbf{x}$, ahol $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$.
- Definíció: Legyen V vektortér. A $\varphi:V\to V$ lineáris leképezéseket lineáris transzformációnak nevezzük. A V-n ható összes lineáris transzformációk halmazát \mathcal{T}_V -vel jelöljük.
- **D**efiníció: Lineáris formának nevezzük az $f:V\to\mathbb{R}$ alakú lineáris leképezéseket.

Lineáris transzformációk II

Definíció: Azt mondjuk, hogy az $L:V\times V\to\mathbb{R}$ leképezés bilineáris forma, ha mindkét változójában lineáris, azaz

$$L(\mathbf{x} + \mathbf{y}, \mathbf{z}) = L(\mathbf{x}, \mathbf{z}) + L(\mathbf{y}, \mathbf{z})$$

$$L(\lambda \mathbf{x}, \mathbf{y}) = \lambda L(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

$$L(\mathbf{x}, \mathbf{y} + \mathbf{z}) = L(\mathbf{x}, \mathbf{y}) + L(\mathbf{x}, \mathbf{z})$$

$$L(\mathbf{x}, \lambda \mathbf{y}) = \lambda L(\mathbf{x}, \mathbf{y}),$$

ahol $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in V$ és $\lambda \in \mathbb{R}$.

▶ <u>Tétel:</u> Az $L: V \times V \to \mathbb{R}$ leképezés akkor és csak akkor bilineáris forma, ha (egy adott bázisra vonatkozóan) egyértelműen léteznek olyan $\alpha_{ik} \in \mathbb{R}$ számok, hogy $L(x,y) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{n} \alpha_{ik} x_i y_k$.

Lineáris transzformációk III

- ► Tekintsük most \mathbb{R}^n kanonikus bázisát, az $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n\}$ vektorrendszert. Látható, hogy ekkor $\alpha_{ik} = L(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_k)$. Az $A = (\alpha_{ik})_{n \times n}$ mátrixot az L bilineáris forma (kanonikus bázisra vonatkozó) mátrixának nevezzük.
- **Definíció:** Az L bilineáris forma szimmetrikus, ha $L(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = L(\mathbf{y}, \mathbf{x})$, ahol $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in V$.
- Definíció: Legyen L egy szimmetrikus bilineáris forma a V vektortéren. Ekkor a Q(x) = L(x,x) függvényt kvadratikus formának nevezzük.
- ▶ <u>Definíció:</u> Azt mondjuk, hogy a Q kvadratikus forma pozitív definit, ha $\forall \mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ esetén $Q(\mathbf{x}) > 0$.
 - Megjegyzés: Q pozitív szemidefinit, ha $\forall \mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ esetén $Q(\mathbf{x}) \geq 0$ és $\exists \mathbf{y} \neq \mathbf{0}$, hogy $Q(\mathbf{y}) = 0$. A negatív definit és negatív szemidefinit fogalmak hasonlóan vezethetők be.

Lineáris transzformációk IV

- ▶ <u>Definíció:</u> Az olyan szimmetrikus bilineáris formát, melyből származó kvadratikus forma pozitív definit, belső szorzatnak nevezzük.
 Pl. a R³ térben a skaláris szorzat egy belső szorzat.
- ightharpoonup A $\varphi: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m$ lineáris leképezést izomorfizmusnak nevezzük, ha az bijektív is.
- Belátható, hogy két vektortér akkor és csak akkor izomorf egymással, ha dimenziójuk megegyezik:

$$V_1 \cong V_2 \Leftrightarrow \dim V_1 = \dim V_2.$$

Vége

Köszönöm a figyelmüket!