



(ONFIZ1-0401) Elemi lineáris algebra

Dr. Facskó Gábor, PhD
tudományos főmunkatárs
facskog@gamma.ttk.pte.hu

Pécsi Tudományegyetem, Természettudományi Kar, Matematikai és Informatikai Intézet, 7624 Pécs, Ifjúság útja 6.
Wigner Fizikai Kutatóközpont, Űrfizikai és Űrtechnikai Osztály, 1121 Budapest, Konkoly-Thege Miklós út 29-33.
<https://facsko.ttk.pte.hu>

2024. szeptember 5.

A kurzus célja

- ▶ A lineáris algebra fogalmainak és alapvető eljárásainak az elsajátítása
- ▶ Egyszerű problémák megoldása a lineáris algebra módszereivel
- ▶ Annak felismerése, hogy mikor érdemes a lineáris algebra módszereit használni

Követelmények

- ▶ Két tesztet írunk majd a gyakorlatok feladataiból.
- ▶ Mindkét tesztet legalább 40 %-ra meg kell írni, különben javító zh-t kell írni.
- ▶ Ha valaki legalább közepest (3) szerez év közben, akkor azt megajánlom neki vizsgajegyként.
- ▶ Ha ez nem sikerül, vagy nem tetszik az illetőnek a jegy, akkor tehet írásbeli vizsgát.
- ▶ Osztályzás: elégtelen (1): 0-40 %, elégséges (2): 41-55 %, közepes (3): 56-70 %, jó (4): 71-85 %, jeles (5): 86-100 %.

Bibliography

Bernard Kolman and David Hill: Elementary Linear Algebra with Applications, 9th ed., Pearson 2007

Philip N. Klein: Coding the Matrix: Linear Algebra through Applications to Computer Science, Newtonian Press 2013

K. F. Riley, M. P. Hobson, S. J. Bence: Mathematical Methods for Physics and Engineering: A Comprehensive Guide, Cambridge University Press; 3rd. ed. (2006)

Jánosy Lajos, Tasnádi Péter: Vektorszámítás I. (Vektor- és tenzor algebra), Tankönyvkiadó Bp. 1980

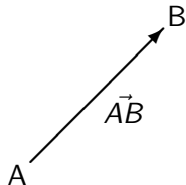
Gyémánt Iván, Görbe Tamás Ferenc: Lineáris algebra fizikusoknak, Szegedi Egyetemi Kiadó 2011

Skalár és vektor mennyiségek

- ▶ A skalár mennyiségek irány nélküli mennyiségek. Például: a tömeg (m), a sebesség ($|\mathbf{v}|$, *not* velocity), a hőmérséklet (T), a hosszúság, a térfogat (V), vagy a sűrűség (ρ).
- ▶ A vektor mennyiségek irányfüggő mennyiségek. Például: a súly (\mathbf{F}), a sebesség (\mathbf{v}), a helyzet (\mathbf{r}), a gyorsulás/lassulás (\mathbf{a}), a forgás, a körsebesség (ω).
- ▶ Figyelem, két fajta vektor létezik:
 - ▶ A súly (\mathbf{F}), a sebesség (\mathbf{v}), a helyzet (\mathbf{r}), a gyorsulás (\mathbf{a}).
 - ▶ A forgás és a körsebesség (ω).
- ▶ A vektorokat lehet vastag betűvel (\mathbf{v}), aláhúzással (\underline{v}), vagy nyíllal (\vec{v}) jelölni.
- ▶ Fura asszociáció **François Villon (1431– after 1463)** versére: *"Francia vagyok Párizs városából, mely lábam alatt a piszkos mélybe vész, s most méterhosszan lógok egy nyárfaágról, és nyakamon érzem, hogy seggem mily nehéz."*

A vektorok más meghatározásai I

- ▶ A vektor egy véges hosszúságú irányított szakasz az A pontból a B pontba: \vec{AB} . A kezdőpontja az A pont, a vég pontja pedig a B pont.



- ▶ Két vektor akkor egyenlő, ha párhuzamos eltolással egymásra transzformálhatók.
- ▶ Vagy másképpen, ha két vektor hossza, iránya és irányultsága megegyezik.

A vektorok más meghatározásai II

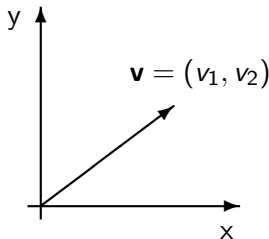
- ▶ Ha ezt meg lehet tenni két vektorral, akkor a szabad vektorok osztályához jutunk.
- ▶ Definíció: Sík (V^2) vagy térbeli vektoroknak nevezzük (V^3) azt a csoportot, amit párhuzamos eltolással egymásba lehet transzformálni.

Vektorok koordináta reprezentációi I

- Számpárokat, vagy számhármassokat (\dots) \mathbb{R}^2 , vagy \mathbb{R}^3) meg lehet feleltetni a vektoroknak:

$$\mathbf{v} = (v_1, v_2) = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix},$$

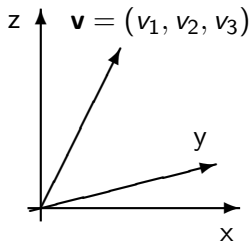
ahol $v_1 \in \mathbb{R}$, $v_2 \in \mathbb{R}$ a 2D vektor komponensei.



Vektorok koordináta reprezentációi II

$$\mathbf{v} = (v_1, v_2, v_3) = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix},$$

ahol $v_1 \in \mathbb{R}$, $v_2 \in \mathbb{R}$, $v_3 \in \mathbb{R}$ a vektor komponensei 3D-ben.



Vektorok egyenlősége és hossza I

- ▶ Definíció: Két vektor akkor és csak akkor egyenlő, ha az origó központú reprezentációik azonosak.
- ▶ Azaz $\mathbf{a}(a_1, a_2, a_3), \mathbf{b}(b_1, b_2, b_3) \in V^3$ egyenlő, és csak akkor egyenlő, $a_1 = b_1$, $a_2 = b_2$, és $a_3 = b_3$, ahol $a_1, a_2, a_3, b_1, b_2, b_3 \in \mathbb{R}$.

Vektorok egyenlősége és hossza II

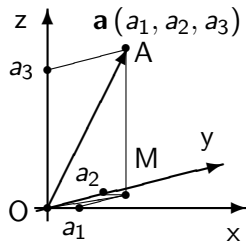
- Állítás: Az $\mathbf{a} = (a_1, a_2, a_3)$ vektor nagysága, vagy hossza a következő nem nulla szám:

$$|\mathbf{a}| = \|\mathbf{a}\| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}.$$

Bizonyítás: Az AOM pontok egy derékszögű háromszöget formáznak, ahol $\angle OMA$ -nél van a derékszög. Így Pithagorasz-tétele miatt $|\mathbf{a}|^2 = OM^2 + a_3^2$. Az $O, (a_1, 0, 0), (0, a_2, 0)$ pontok szintén egy derékszögű háromszöget formáznak, ahol a derékszög az $\angle [O, (a_1, 0, 0), (0, a_2, 0)]$ szögnél van, így Pithagorasz-tétele miatt, $OM^2 = a_1^2 + a_2^2$. A két egyenlőséget összevonva $|\mathbf{a}|^2 = OM^2 + a_3^2 = a_1^2 + a_2^2 + a_3^2$, azaz

$$|\mathbf{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}.$$

q. e. d.



Vektorok egyenlősége és hossza III

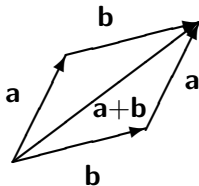
- ▶ A null vektornak nincsen se hossza, se iránya: $|\mathbf{0}(0, 0, 0)|=0$.

Vektorok összeadása, kivonása és skalárral való szorzása I

- Definíció: Vektorok összeadása. Ha $\mathbf{a} (a_1, a_2, a_3)$ és $\mathbf{b} (b_1, b_2, b_3)$, akkor

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3),$$

ahol $a_1, a_2, a_3, b_1, b_2, b_3 \in \mathbb{R}$.



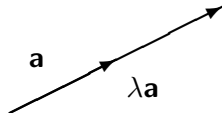
Az \mathbf{a} és \mathbf{b} vektort úgy adjuk össze, hogy az \mathbf{a} végpontjába toljuk a \mathbf{b} -t. Az összegvektor ($\mathbf{a} + \mathbf{b}$) az \mathbf{a} kezdőpontjától a \mathbf{b} végpontjába tartó vektor lesz.

Vektorok összeadása, kivonása és skalárral való szorzása II

- Definíció: Vektor skalárral való szorzása. Ha $\lambda \in \mathbb{R}$ és $\mathbf{a}(a_1, a_2, a_3)$, ahol $a_1, a_2, a_3 \in \mathbb{R}$, akkor

$$\lambda \mathbf{a} = (\lambda a_1, \lambda a_2, \lambda a_3).$$

Figyelem, gondoljunk bele, mit jelent, ha $\lambda 0, 1, -1, <1$, vagy >1 .



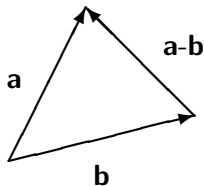
Az \mathbf{a} vektort egy λ skalárral úgy szorozzuk meg, hogy az eredeti vektor végpontjából egy vele azonos irányú, de λ -szoros hosszúságú vektort rajzolunk.

Vektorok összeadása, kivonása és skalárral való szorzása III

- Definíció: Vektorok kivonása. Ha $\mathbf{a}(a_1, a_2, a_3)$ és $\mathbf{b}(b_1, b_2, b_3)$, akkor

$$\mathbf{a} - \mathbf{b} = (a_1 - b_1, a_2 - b_2, a_3 - b_3),$$

ahol $a_1, a_2, a_3, b_1, b_2, b_3 \in \mathbb{R}$.



Az **a** és **b** vektort úgy vonjuk ki, hogy a vektorokat közös kezdőpontba toljuk. A különbségvektor ($\mathbf{a} - \mathbf{b}$) a **b** végpontjától az **a** végpontjába tartó vektor lesz.

Vektorok összeadása, kivonása és skalárral való szorzása IV

► Vektorok összegzésének tulajdonságai

1. Állítás: Vektorok összeadása kommutatív, azaz $\mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{b} + \mathbf{a}$, ahol $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$.

Bizonyítás: $\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1, a_2, a_3) + (b_1, b_2, b_3) = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3) = (b_1 + a_1, b_2 + a_2, b_3 + a_3) = (b_1, b_2, b_3) + (a_1, a_2, a_3) = \underline{\underline{\mathbf{b} + \mathbf{a}}}$ q. e. d.

2. Állítás: Vektorok összeadása asszociatív, azaz $(\mathbf{a} + \mathbf{b}) + \mathbf{c} = \mathbf{a} + (\mathbf{b} + \mathbf{c})$, ahol $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in \mathbb{R}^3$.

Bizonyítás: $(\mathbf{a} + \mathbf{b}) + \mathbf{c} = [(a_1, a_2, a_3) + (b_1, b_2, b_3)] + (c_1, c_2, c_3) = [(a_1 + b_1) + c_1, (a_2 + b_2) + c_2, (a_3 + b_3) + c_3] = [a_1 + (b_1 + c_1), a_2 + (b_2 + c_2), a_3 + (b_3 + c_3)] = (a_1, a_2, a_3) + [(b_1, b_2, b_3) + (c_1, c_2, c_3)] = \underline{\underline{\mathbf{a} + (\mathbf{b} + \mathbf{c})}}$ q. e. d.

3. Létezik null vektor: $\exists \mathbf{0} \in \mathbb{R}^3$, ahol $\mathbf{a} + \mathbf{0} = \mathbf{a}$, ahol $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$.
4. Minden vektornak van egy inverz vektora: $\forall \mathbf{a} \in \mathbb{R}^3 \exists (-\mathbf{a}) \in \mathbb{R}^3$, ahol $\mathbf{a} + (-\mathbf{a}) = \mathbf{0}$.

Vektorok összeadása, kivonása és skalárral való szorzása V

► A vektorok skalárral való szorzásának tulajdonságai

- Állítás: Vektorok skalárral való szorzása asszociatív, azaz $\lambda(\mu \mathbf{a}) = (\lambda\mu) \mathbf{a}$, ahol $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$, $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$.

Bizonyítás: $\lambda(\mu \mathbf{a}) = \lambda[\mu(a_1, a_2, a_3)] = \lambda(\mu a_1, \mu a_2, \mu a_3) = (\lambda\mu a_1, \lambda\mu a_2, \lambda\mu a_3) = (\lambda\mu)(a_1, a_2, a_3) = \underline{(\lambda\mu) \mathbf{a}} \quad q.e.d.$

- Állítás: Vektorok összeadása disztributív a skaláris szorzásra, azaz

$\lambda(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \lambda \mathbf{a} + \lambda \mathbf{b}$, ahol $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$, $\lambda \in \mathbb{R}$.

Bizonyítás: $\lambda(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \lambda[(a_1, a_2, a_3) + (b_1, b_2, b_3)] = \lambda(a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3) = [\lambda(a_1 + b_1), \lambda(a_2 + b_2), \lambda(a_3 + b_3)] = (\lambda a_1 + \lambda b_1, \lambda a_2 + \lambda b_2, \lambda a_3 + \lambda b_3) = (\lambda a_1, \lambda a_2, \lambda a_3) + (\lambda b_1, \lambda b_2, \lambda b_3) = \lambda(a_1, a_2, a_3) + \lambda(b_1, b_2, b_3) = \underline{\lambda \mathbf{a} + \lambda \mathbf{b}} \quad q. e. d$

Vektorok összeadása, kivonása és skalárral való szorzása VI

- ▶ Állítás: Skalárok összeadása disztributív a vektorral való szorzásra, azaz

$$(\lambda + \mu) \mathbf{a} = \lambda \mathbf{a} + \mu \mathbf{a}, \text{ ahol } \mathbf{a} \in \mathbb{R}^3, \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

$$\text{Bizonyítás: } (\lambda + \mu) \mathbf{a} = (\lambda + \mu) (a_1, a_2, a_3) = [(\lambda + \mu) a_1, (\lambda + \mu) a_2, (\lambda + \mu) a_3] =$$

$$(\lambda a_1 + \mu a_1, \lambda a_2 + \mu a_2, \lambda a_3 + \mu a_3) = (\lambda a_1, \lambda a_2, \lambda a_3) + (\mu a_1, \mu a_2, \mu a_3) =$$

$$\lambda (a_1, a_2, a_3) + \mu (a_1, a_2, a_3) = \underline{\underline{\lambda \mathbf{a} + \mu \mathbf{a}}} \quad q. \ e. \ d$$

- ▶ $\forall \mathbf{a} \cdot 1 = \mathbf{a}$, ahol $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^3$.

Vége

Köszönöm a figyelmüket!