

# (PTIB0301) Elemi lineáris algebra

Dr. Facskó Gábor, PhD

tudományos főmunkatárs facskog@gamma.ttk.pte.hu

Pécsi Tudományegyetem, Természettudományi Kar, Matematikai és Informatikai Intézet, 7624 Pécs, Ifjúság útja 6. Wigner Fizikai Kutatóközpont, Orfizikai és Örtechnikai Ösztály, 1121 Budapest, Konkoly-Thege Miklós út 29-33. https://facsko.ttk.pte.hu

2024. október 10.

## Folyó ügyek

- ▶ Jövő héten írunk zárthelyi dolgozatot a gyakorlatokon.
- ► Töltöttem fel gyakorló feladatokat a saját csoportjaimnak.

## Cramèr szabály I

▶ Ha az n egyenletből álló n ismeretlenes lineáris egyenletrendszer alapmátrixának determinánsa nem 0 (det  $(A) \neq 0$ ), akkor a lineáris egyenletrendszer megoldható és egyetlen megoldása:

$$x_k = \frac{\Delta_k}{|A|}, (k = 1, 2, \dots, n \in \mathbb{N}^+)$$

ahol

$$\Delta_{k} = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \cdots & \alpha_{1,k-1} & \beta_{1} & \alpha_{1,k+11} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \cdots & \alpha_{2,k-1} & \beta_{2} & \alpha_{2,k+1} & \cdots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{m1} & \alpha_{m2} & \cdots & \alpha_{m,k-1} & \beta_{n} & \alpha_{m,k+1} & \cdots & \alpha_{mn} \end{pmatrix},$$

azaz a k-adik oszlopba került a szabadtagok vektora.

## Cramèr szabály II

▶ Igaz továbbá, hogy ha det (A) = 0, de  $\exists k \in \{1, 2, ..., n\}$ , ahol  $n \in \mathbb{N}$  úgy, hogy  $\Delta_k \neq 0$ , akkor az egyenletrendszernek nincs megoldása, ám det  $(A) = \Delta_k = 0$  (k = 1, 2, ..., n) esetén lehet végtelen sok vagy 0 megoldás.

## Cramèr szabály III

Oldjuk meg az alábbi lineáris egyenletrendszert a Cramèr szabállyal:

$$x_{1} - 2x_{2} - x_{3} = 6$$

$$2x_{1} - 3x_{2} + x_{3} = -1$$

$$3x_{1} + x_{2} + x_{3} = 5$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -3 \\ 2 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \beta = \begin{pmatrix} 6 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Van megoldás, mert det (**A**) =  $-3 - 6 - 6 - 27 + 4 - 1 = -39 \neq 0$ .

# Cramèr szabály IV

$$D_1 = \begin{vmatrix} 6 & -2 & -3 \\ -1 & -3 & 1 \\ 5 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -18 - 10 + 3 - 45 - 2 - 6 = -78$$

Tehát

$$x_1 = \frac{D_1}{\det{(\mathbf{A})}} = \frac{-78}{-39} = \underline{\underline{2}}.$$

Hasonlóképpen:

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & 6 & -3 \\ 2 & -1 & 1 \\ 3 & 5 & 1 \end{vmatrix} = -1 + 18 - 30 - 9 - 12 - 5 = -39$$

# Cramèr szabály V

ĺgy

$$x_2 = \frac{D_2}{\det{(\mathbf{A})}} = \frac{-39}{-39} = \underline{1}.$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & -2 & 6 \\ 2 & -3 & -1 \\ 3 & 1 & 5 \end{vmatrix} = -15 + 6 + 12 + 54 + 20 + 1 = 78$$

Tehát

$$x_3 = \frac{D_3}{\det{(\mathbf{A})}} = \frac{78}{-39} = \underline{-2}.$$

#### Vektortér I

▶ <u>Definíció</u>: A  $V \neq \emptyset$  halmazt vektortérnek nevezzük  $\mathbb{R}$  felett, ha értelmezve van rajta egy +-al jelölt művelet az alábbi tulajdonságokkal:

$$\begin{aligned} \mathbf{a} + \mathbf{b} &= \mathbf{b} + \mathbf{a}, \mathrm{ahol} \left( \mathbf{a}, \mathbf{b} \in V \right) \\ \left( \mathbf{a} + \mathbf{b} \right) + \mathbf{c} &= \mathbf{a} + \left( \mathbf{b} + \mathbf{c} \right), \mathrm{ahol} \left( \mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in V \right) \\ \exists \mathbf{0} \in V \mathrm{úgy}, \mathrm{hogy} \ \mathbf{a} + \mathbf{0} &= \mathbf{a} \ \forall \mathbf{a} \in V \ \mathrm{eset\acute{e}n} \\ \forall \mathbf{a} \in V \exists \left( -\mathbf{a} \right) \in V : \mathbf{a} + \left( -\mathbf{a} \right) &= \mathbf{0}, \end{aligned}$$

#### Vektortér II

továbbá minden  $\lambda \in \mathbb{R}$  és minden  $\mathbf{a} \in V$  esetén értelmezve van  $\lambda \mathbf{a} \in V$  és teljesülnek az alábbi műveleti tulajdonságok:

$$\lambda (\mu \mathbf{a}) = (\lambda \mu) \mathbf{a}, \text{ahol} (\mathbf{a} \in V, \lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

$$\lambda (\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \lambda \mathbf{a} + \lambda \mathbf{b}, \text{ahol} (\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V, \lambda \in \mathbb{R})$$

$$(\lambda + \mu) \mathbf{a} = \lambda \mathbf{a} + \mu \mathbf{a}, \text{ahol} (\mathbf{a} \in V \text{ \'es} \lambda, \mu \in \mathbb{R})$$

$$\forall \mathbf{a} \in V - \text{re} \mathbf{1} \cdot \mathbf{a} = \mathbf{a}.$$

Emlékezzünk arra, hogy ezen tulajdonságok igazak az eddig megismert  $V^2$  és  $V^3$  halmazokra, de hasonlóan vektortér az  $\mathbb{R}^n=\mathbb{R}\times\mathbb{R}\times\cdots\times\mathbb{R}$ , a valós szám-n-esek halmaza, illetve a legfeljebb n-edfokú polinomok  $R_n[x]$  halmaza is.

#### Vektortér III

- ► Kérdés: Mi az a szorzat? És mi az a polinom?
- ▶ <u>Definíció</u>: A és B halmazok Descartes-féle szorzatának azt a halmazt nevezzük, amely azon rendezett párok halmaza, ahol az pár első tag az A halmaz, a második tagja pedig a B halmaz eleme és a szorzat minden lehetséges párt tartalmaz. Vagyis

$$A \times B = \{(a,b) \mid a \in A \land b \in B\}.$$

- Például Descartes-szorzattal alkothatóak két tagú személynevek: {Kovács, Szabó, Horváth} × {János, Anna} = {Kovács János, Kovács Anna, Szabó János, Szabó Anna, Horváth János, Horváth Anna}.
- Ez általánosítható 3, 4, ...,  $n \in \mathbb{N}^+$  tagú szorzatokra is, ahol  $n \ge 2$ .

#### Vektortér IV

<u>Definíció</u>: A polinom egy olyan kifejezés, melyben csak számok és változók nemnegatív egész kitevőjű hatványainak szorzatai, illetve ilyenek összegei szerepelnek. Például:

$$p(x, y, z, u) = 5x^{4}y^{6} - 3xz^{3} + 11y^{15}u^{7}$$

$$q(x) = 2x^{2} + 6x + 9$$

$$r(x, y) = x^{3} + 3x^{2}y + 3x^{2}y + y^{3}$$

Másképpen:

$$P(x) = \sum_{i=0}^{n} a_i x^i = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_{n-1} x^{n-1} + a_n x^n, n \in \mathbb{N}^+.$$

#### Vektortér V

Itt x a polinom változója, n a polinom foka. Vannak többváltozós polinomok is, ezekben több változó szerepel. Egy többváltozós polinom foka az a legnagyobb szám, amit az egyes tagok tényezőinek kitevőinek összeadásával kapunk. Minden kitevőnek nemnegatív egész számnak kell lennie.

#### Vektortér VI

- <u>Definíció</u>: A V vektortér L nem üres részhalmazát lineáris altérnek nevezzük, ha L maga is vektortér a V-beli műveletekkel.
- ► <u>Tétel:</u> A *V* vektortér *L* nem üres részhalmaza pontosan akkor lineáris altér, ha a következő két tulajdonság teljesül:

$$\forall \mathbf{a}, \mathbf{b} \in L$$
 esetén  $\mathbf{a} + \mathbf{b} \in L$   
 $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall \mathbf{a} \in L$  esetén  $\lambda \mathbf{a} \in L$ .

- ▶ <u>Definíció:</u> Legyen  $H \neq \emptyset$  részhalmaza a V vektortérnek. A H által generált altér az a legszűkebb altere V-nek, mely tartalmazza H-t. (Azaz bármely H-t tartalmazó altérnek részhalmaza.) Jele:  $\mathcal{L}(H)$ .
- ▶ Mindig létezik *H*-t tartalmazó legszűkebb altér: tekintsük a *H*-t tartalmazó összes alterek metszetét.

#### Vektortér VII

- **Definíció:** A H halmaz generátorrendszere a V vektortérnek, ha:  $\mathcal{L}(H) = V$ .
- ▶ <u>Definíció</u>: A V vektortér végesen generált, ha van véges sok elemet tartalmazó generátorrendszere.
- Megjegyzés: A  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$  vektorrendszer pontosan akkor generátorrendszere a végesen generált V vektortérnek, ha a V halmaz minden eleme felírható a  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$  vektorok egy lineáris kombinációjaként.
- <u>Definíció</u>: A V vektortér egy lineárisan független generátorrendszerét a V vektortér egy bázisának nevezzük.
- ► <u>Tétel:</u> Végesen generált vektortérben minden bázis azonos számosságú.
- Definíció: A vektortér bázisainak közös elemszámát a vektortér dimenziójának nevezzük. Jele: dim(V).

#### Vektortér VIII

- ▶ <u>Definíció:</u> Legyen  $\{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$  bázis V -ben és  $\mathbf{a} \in V$ . Ekkor azon  $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$  számokat, amelyekre  $\mathbf{a} = \lambda_1 \mathbf{b}_1 + \lambda_2 \mathbf{b}_2 + \dots + \lambda_n \mathbf{b}_n$ , az  $\mathbf{a}$  vektor  $\{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$  bázisára vonatkozó koordinátáinak nevezzük.
- ▶ <u>Definíció:</u> Legyen  $\mathbf{v} \in V^2 \setminus \{\mathbf{0}\}$  vagy  $\mathbf{v} \in V^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$ . Az  $I = \{\alpha \mathbf{v} : \alpha \in \mathbb{R}\}$  halmazt (egy origón átmenő) egyenesnek nevezzük.
- ▶ <u>Definíció:</u> Legyen  $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in V^3 \setminus \{\mathbf{0}\}$  és  $\nexists \lambda \in \mathbb{R}$ , hogy  $\mathbf{u} = \lambda \mathbf{v}$ . Ekkor az  $L = \{\alpha \mathbf{u} + \beta \mathbf{v} : \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}$  halmazt (egy origóra illeszkedő) síknak nevezzük.
- Az  $L = \{\alpha_1 \mathbf{u}_1 + \alpha_2 \mathbf{u}_2 + \dots + \alpha_m \mathbf{u}_m : \alpha_1, \dots, \alpha_m \in \mathbb{R}\}$  halmaz éppen az  $\{\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_m\}$  által generált lineáris altér. Amennyiben  $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_m$  lineárisan függetlenek, az L halmaz egy m-dimenziós lineáris altér. Ekkor a  $K = \{\alpha_1 \mathbf{u}_1 + \alpha_2 \mathbf{u}_2 + \dots + \alpha_m \mathbf{u}_m + \mathbf{v} : \alpha_1, \dots, \alpha_m, \in \mathbb{R}\}$  halmazt egy m-dimenziós affin altérnek nevezzük. Minden affin altér előáll  $K = L + \mathbf{v}$  alakban, ahol L egy lineáris altér és  $\mathbf{v} \in V$ .

#### Vektortér IX

- Az  $\mathbf{n}(n_1, n_2, n_3)$  normálvektorú és  $P(p_1, p_2, p_3)$  ponton átmenő sík egyenlete:  $n_1x + n_2y + n_3z = n_1p_1 + n_2p_2 + n_3p_3$ .
- ▶ Definíció: Halmazok (Minkowski-)összege:  $A + B = \{a + b : a \in A, b \in B\}$ .
- ightharpoonup Állítás: Alterek összege és metszete:  $L_1 + L_2$  és  $L_1 \cap L_2$  is altér.
- **Definíció:** Azt mondjuk, hogy  $L_1 + L_2$  direkt összeget alkot, ha  $L_1 \cap L_2 = \{\mathbf{0}\}$ .

# Vége

Köszönöm a figyelmüket!