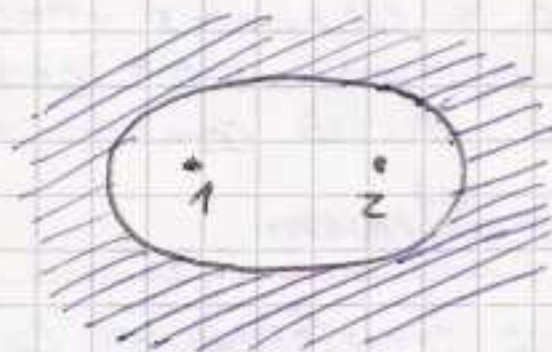


hay simetría
de rotación
en torno a
 \hat{z}
→ hay
constante de
mov.



▲ donde 1 y 2
son las
focos

esto no
tiene
simetría
de rotación
pero
→ hay
constante de
movimiento
 L_1, L_2