第十三章 软件狗

本章主要介绍 STM32 中的两种看门狗类型,分别为独立看门狗和窗口看门狗。在本章中,我们将完成两个实验,一是验证不及时喂狗,系统将复位重启的实验,二是验证窗口看门狗的功能的实验。本章分为如下几个部分:

- 13.1 看门狗简介
- 13.2 硬件设计
- 13.3 软件设计
- 13.4 下载验证

13.1 看门狗简介

由于单片机的工作常常会受到来自外界电磁场的干扰,造成程序的跑飞,而陷入死循环,程序的正常运行被打断,由单片机控制的系统无法继续工作,会造成整个系统的陷入停滞状态,发生不可预料的后果,所以出于对单片机运行状态进行实时监测的考虑,便产生了一种专门用于监测单片机程序运行状态的模块或者芯片,俗称"看门狗"(watchdog),分为独立看门狗和窗口看门狗。

对比点	独立看门狗	窗口看门狗	
时钟源	LSI(40KHz 或 32KHz)	PCLK1 或 PCLK3	
复位条件	递减计数到 0	计数值大于 W[6:0]值喂狗或减到 0x3F	
中断	没有中断	计数值减到 0x40 可产生中断	
递减计数器 位数	12 位(最大计数范围: 4096~0)	5~0) 7位(最大计数范围: 127~63)	
应用场合	防止程序跑飞,死循环,死机	检测程序时效,防止软件异常	

表 13.1.1 对比表

▶ 独立看门狗(Independent watchdog), IWDG

本质:能够产生系统复位信号的计数器。

特性: 递减的计数器,时钟由独立的 RC 振荡器提供(可在待机和停止模式下运行),看门狗被激活后,当递减计数器计数到 0x000 时产生复位。

喂狗: 在计数器计到 0 之前, 重装载计数器的值, 防止复位。

作用:主要用于检测外界电磁干扰,或硬件异常导致的程序跑飞问题。

应用: 在一些需要高稳定性的产品中,并且对时间精度要求较低的场合。

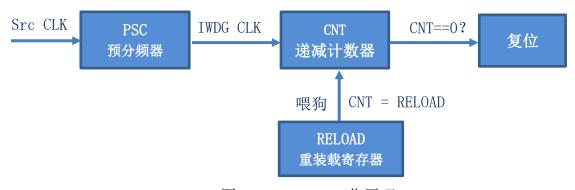


图 13.1.1 IWDG 工作原理

CPU 必须及时喂狗,否则系统复位重启!

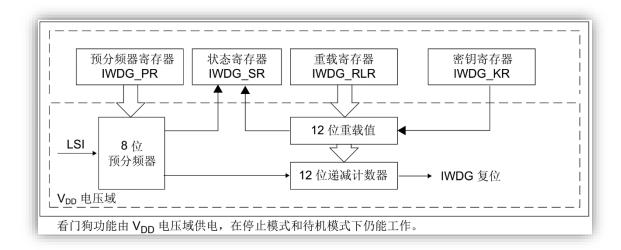


图 13.1.2 IWDG 框图

独立看门狗时钟: 独立看门狗是由专门的低速总线进行驱动,即 LSI 总线 (LSI 时钟并不精准, F1 用**时钟频率 40KHz**),它可以在主时钟故障的情况下仍然可以工作。启用独立看门狗后,LSI 时钟会自动开启。

计数器:独立看门狗的计数器是一个 12 位的递减计数器,最大值为 0XFFF, 当计数器减到 0 时,会产生一个复位信号: IWDG_RESET,让程 序重新启动运行,如果在计数器减到 0 之前刷新了计数器的值的话, 就不会产生复位信号,重新刷新计数器值的这个动作我们俗称喂狗。

重装载寄存器: 重装载寄存器是一个 12 位的寄存器, 里面装着要刷新到计数器的值, 这个值的大小决定着独立看门狗的溢出时间。超时时间 Tout = (4*2^prer) / 40 * rlr, prer 是预分频器寄存器的值, rlv 是重装载寄存器的值。

键寄存器:键寄存器(IWDG_KR)写 0xCCCC 来启动看门狗是属于软件启动的方式,一旦独立看门狗启动,它就关不掉,只有复位才能关掉。

表 13.1.3 键寄存器

键值	键值作用	
0xAAAA	把 RLR 的值重装载到 CNT	
0x5555	允许访问 IWDG_PR 和 IWDG_RLR 寄存器	
0xCCCC	启动 IWDG	

IWDG 溢出时间计算:

$$psc = 4 * 2^prer$$

$$T_{out} = \frac{(4 * 2^prer) * rlr}{F_{IWDG}}$$

Tout是看门狗溢出时间

 F_{IWDG} 是看门狗的时钟源频率

psc是看门狗预分频系数

prer 是IWDG PR 的值

rlr 是看门狗重装载值

操作步骤: ①取消寄存器写保护(向 IWDG_KR 写入 0x5555);

- ②设置独立看门狗的预分频系数和重装载值;
- ③重载计数值喂狗(向IDWG KR 写入 0xAAAA);
- ④启动看门狗(向IWDG KR 写入 0xCCCC);
- ⑤应用程序喂狗。

➤ 窗口看门狗(Window watchingdog), WWDG

本质:能产生系统复位信号和提前唤醒中断的计数器

特性: 递减的计数器。当递减计数器值从 0x40 减到 0x3F 时复位 (即 T6 位 跳变到 0),计数器的值大于 W[6:0]值时喂狗会复位,提前唤醒中断: 当递减计数器等于 0x40 时可产生。

喂狗:在窗口期内重装载计数器的值,防止复位。

作用:用于监测单片机程序运行时效是否精准,主要检测软件异常。

应用:需要精准检测程序运行时间的场合。

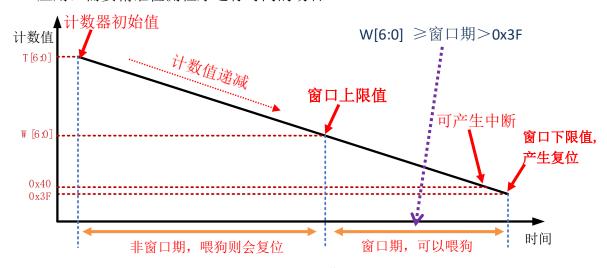


图 13.1.4 WWDG 工作原理

注意: W[6:0]必须大于窗口下限值 0x3F, 否则无窗口期

图158 看门狗框图

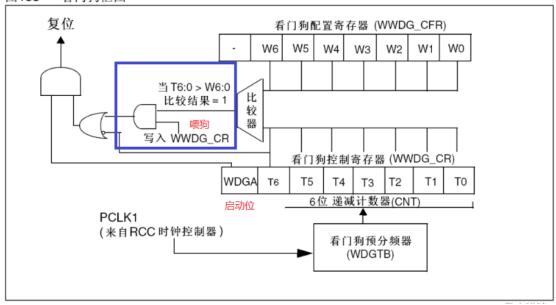


图 13.1.5 看门狗框图

时钟源: F103: PCLK1(36MHz)。

在PCLK1 = 36MHz时的最小-最大超时值					
	WDGTB	最小超时值	最大超时值		
	0	113µs	7.28ms		
	1	227µs	14.56ms		
	2	455µs	29.12ms		
	3	910µs	58.25ms		

图 13.1.6 WWDG 最短最长超时时间

产生复位信号的逻辑分析:

第一条途径:

- 将 WWDG 模块启动,也就是将 WDGA 位置 1;
- 计数器中的值 T6:0 与上窗口中的值 W6:0 通过比较器进行比较,当 T6:0 大于 W6:0 时产生的结果是 1,这个结构与喂狗后的结果通过 与门后的结果仍然是 1;
- 上面产生的 1 通过或门后还是 1, 并且与 WDGA 产生的 1 经过与门产生复位信号。

第二条途径:

● 将 WWDG 模块启动,也就是将 WDGA 位置 1;

- 当计数器中的 T6 位变成 0 以后,通过或非门变成 1;
- 产生的 1 与 WDGA 产生的 1 经过与门后产生复位信号。

WWDG 的喂狗可以在中断中实现的,该模块有提前唤醒中断功能。

WWDG 超时时间计算:

$$Tout = \frac{4096 * 2^{MDGTB} * (T[5:0] + 1)}{F_{wwdg}}$$

Tout是 WWDG 超时时间(没喂狗) Fwwdg是 WWDG 的时钟源频率 4096 是 WWDG 固定的预分频系数 T[5:0]是 WWDG 计数器低 6 位 2^WDGTB是 WWDG_CFR 寄存器设置的预分频系数值 在实验代码中注释部分,详细解释了如何计算非窗口期时间和窗口期时间。

操作步骤: ①使能看门狗时钟: RCC_APB1PeriphClockCmd();

- ②设置分频系数: WWDG SetPrescaler();
- ③设置上窗口值: WWDG SetWindowValue();
- ④开启提前唤醒中断并分组(可选):
 WWDG SetWindowValue()、NVIC Init():
- ⑤使能看门狗: WWDG Enable();
- ⑥喂狗: WWDG SetCounter();
- ⑦编写中断服务函数: WWDG_IRQHandler(),中断函数中还需要清除中断标志位 WWDG ClearFlag();。

13.2 硬件设计

本章需要用到的硬件资源有:

- 1) 极风 STM32 开发板
- 2) STLINK 下载器

下面介绍一下 STM32 开发板和 STLINK 下载器的连接, STLINK 的 3.3V、SWCLK、SWDIO、GND 分别连在 STM32 开发板的 3V3、CLK、DIO、GND 上。总体连接实物图如图 13.2.1 所示:



图 13.2.1 总体连接实物图

13.3 软件设计

➤ 验证不及时喂狗,系统将复位重启的实验(IWDG)

(1) 程序实现的功能

验证不及时喂狗,系统将复位重启的实验——按 KEY1 键来喂狗,每隔 1s 至少喂狗一次,此时 LED1 常亮,打开串口,可看见 Yes,喂狗成功;如果没有按 KEY1 键,那么 LED1 闪烁,因为初始状态 LED1 是灭的,打开串口,可看见 No,未喂狗。

(2) 程序的实现

打开**实验 1 IWDG\motor.uvprojx**,我们可以看见工程中拥有的主要文件有iwdg.c、iwdg.h、led.c、led.h、key.c、key.h、main.c。iwdg.c 文件存放 iwdg 驱动代码, led.c 文件存放 led 驱动代码, key.c 文件存放 key 驱动代码, main.c 文件存放应用代码。这里我们主要介绍 iwdg.c、iwdg.h 和 main.c 文件。

打开 iwdg.c 文件, 代码如下:

#include "iwdg.h"

/**********

- * 函数全称:
- * void IWDG_Init(uint8_t prer,uint16_t rlr)
- *
- * 辅助解释:
- * prer:分频数
- * 分频因子=4*2^prer.最大值只能是 256!
- * rlr:重装载寄存器值

下面我们看看头文 iwdg.h 的代码, 代码中包含一些头文件定义, 数据类型、

函数声明,代码如下:

```
#ifndef __IWDG_H
#define __IWDG_H
#include "stdlib.h"
#include "stm32f10x.h"

/* 初始化 */
void IWDG_Init(uint8_t prer,uint16_t rlr);
#endif
```

最后,我们在 main 函数里编写应用代码, main.c 文件如下:

```
#include "stm32f10x.h"
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include "delay.h"
#include "usart.h"
#include "led.h"
#include "key.h"
#include "iwdg.h"
int main(void)
    uint8_t key;
    uart init(115200);
    LED Init();
                         //初始化 LED
    KEY Init();
                         //按键初始化
    delay ms(200);
                         //延时 200ms 再初始化看门狗,LED1 的变化"可见"
```

至此,实验 1 IWDG 的软件设计部分就完成了。

- ▶ 验证窗口看门狗的功能的实验
 - (1) 程序实现的功能

验证窗口看门狗的实验——方法① 通过 LED1 来指示是否喂狗成功: 若 LED1 先灭 500ms 后一直亮,表示喂狗成功; 若 LED1 闪烁表示喂狗失败。方法② 在中断服务函数中进行喂狗: 若看见 LED2 闪烁,表示喂狗成功; 若在中断服务函数中增加延时(由于设置的 WDGTB = 3,最小超时值为 910us),所以延时 1ms 后喂狗会失败,LED2 会不亮。

(2) 程序的实现

打开**实验 2 WWDG\motor.uvprojx**,我们可以看见工程中拥有的主要文件有wwdg.c、wwdg.h、led.c、led.h、key.c、key.h、main.c。iwdg.c 文件存放 iwdg 驱动代码, led.c 文件存放 led 驱动代码, key.c 文件存放 key 驱动代码, main.c 文件存放应用代码。这里我们主要介绍 wwdg.c、wwdg.h 和 main.c 文件。

打开 iwdg.c 文件, 代码如下:

```
#include "wwdg.h"
#include "led.h"
#include "delay.h"

/*****************
* 函数全称:
* void WWDG_Init(void)
*
```

```
* 辅助解释:
* 超时时间计算:Tout=((4096*2^WDGTB)*(T[5:0]+1))/Fwwdg
*((4096*8)*(127-95))/36000 = 29.13ms 非窗口期,喂狗产生复位,127是0x7F
*((4096*8)*(127-63))/36000 = 58.25ms,初始化之后经过58.25ms到达窗口期下限
值, 63 是 0x3F
* 所以可以得到在 20.13ms 到 58.25ms 之间喂狗不产生复位
* 函数作用:
* 初始化窗口看门狗
* **************
void WWDG Init(void)
   NVIC InitTypeDef NVIC InitStructure;
   RCC APB1PeriphClockCmd(RCC APB1Periph WWDG,ENABLE);// 使能 APB1
时钟
   WWDG SetPrescaler(WWDG Prescaler 8);//预分频系数设为 8
   WWDG SetWindowValue(0x5F);//上窗口值为 0x5F, 95 是 0x5F
   WWDG Enable(0x7F)://使能 WWDG
   NVIC InitStructure.NVIC IRQChannel = WWDG IRQn;//WWDG 中断
   NVIC InitStructure.NVIC IRQChannelPreemptionPriority = 2; //设置抢占优先级
   NVIC InitStructure.NVIC IRQChannelSubPriority = 3; // 设置响应优先级
   NVIC InitStructure.NVIC IRQChannelCmd = ENABLE; // 使能中断通道
   NVIC Init(&NVIC InitStructure); // 调用 NVIC 初始化函数
   WWDG ClearFlag();//清除提前唤醒中断标志位
   WWDG EnableIT();//开启中断
}
* 函数全称:
* void WWDG IRQHandler(void)
* 辅助解释:
* 当计数值为 0x40 时可产生中断
* 函数作用:
* 中断服务函数
* *************
void WWDG IRQHandler(void)
   //delay ms(1);//由于设置的 WDGTB = 3,最小超时值为 910us, 所以延时 1ms 后,
喂狗会失败,LED2 会不亮
```

```
// WWDG_SetCounter(0x7F); //设置计数值
// WWDG_ClearFlag();//清除提前唤醒中断标志位
// LED2_Turn(); //LED2 翻转,喂狗成功可以看见 LED2 闪烁
}
```

下面我们看看头文 wwdg.h 的代码,代码中包含一些头文件定义,数据类型、

函数声明,代码如下:

```
#ifndef _WWDG_H
#define _WWDG_H
#include "stdlib.h"
#include "stm32f10x.h"

/* 初始化 */
void WWDG_Init(void);
#endif
```

最后,我们在 main 函数里编写应用代码, main.c 文件如下:

```
#include "stm32f10x.h"
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include "stdio.h"
#include "delav.h"
#include "led.h"
#include "wwdg.h"
int main(void)
{
                                          //初始化 LED
   LED Init();
   NVIC PriorityGroupConfig(NVIC PriorityGroup 2);//设置中断优先级分组为组2
   delay ms(500);
                                           //初始化窗口看门狗
   WWDG Init();
   GPIO SetBits(GPIOA, GPIO Pin 6);
                                 //LED1 灯亮
   while(1)
      //若 LED1 先灭 500ms 后一直亮,表示喂狗成功
       //若 LED1 闪烁表示喂狗失败
       delay ms(30);//理想下延时在 29.13ms~58.25ms 之间(窗口期)
                 //但是执行设置计数值还需要时间, 所以在 30ms~56ms 内能够
喂狗成功
       WWDG SetCounter(0x7F);//设置计数值
   }
}
```

至此,实验2WWDG的软件设计部分就完成了。

13.4 下载验证

在代码编译成功下载程序完成后,在实验 1 IWDG 中按 KEY1 键来喂狗,每隔 1s 至少喂狗一次,此时 LED1 常亮,打开串口,可看见 Yes,喂狗成功;如果没有按 KEY1 键,那么 LED1 闪烁,因为初始状态 LED1 是灭的,打开串口,可看见 No,未喂狗。在实验 2 WWDG 中可以看见 LED1 先灭 500ms 后一直亮,表示喂狗成功;若在中断服务函数中喂狗(需要注释掉 main 函数中的喂狗函数),LED2 闪烁则喂狗成功。