

刘焯

Wechat: gggliuye

@ 13401530908@163.com

☎ 86+13401530908

in <https://www.linkedin.com/in/ye-liu-1699b4129/>

🐙 <https://github.com/gggliuye>

🔗 <https://gggliuye.github.io/>



EDUCATION

Ingénieur (Master)

INSTITUT POLYTECHNIQUE DE PARIS

📅 09 2016 to 10 2018

📍 Paris

- 巴黎综合理工学院, CSC国家奖学金, 机器人与嵌入式系统专业。
- 计算机视觉, 深度学习, 凸优化理论, 自动控制原理等。

Bachelor of Physics

Nanjing University

📅 09 2012 to 06 2016

📍 Nanjing

- 南京大学物理学院, 基础学科拔尖计划。

EXPERIENCE

SLAM算法工程师

高德置地优托邦

📅 02 2019 至今

📍 中国 广州

建立商场规模的移动设备AR。主要针对手机和AR眼镜, 分别在Android和ISO平台开发, 并已经实现。[我的工作主页](#)

- 单张图片服务器定位。服务器使用视觉SFM建图, 配合激光辅助优化。目前工作方向: 深度学习SFM、深度学习MVS、建图的优化、激光视觉图像定位。
- 图像信号处理M: 深度学习语义分割、图像MVS、对深度图像进行修复并完成三维重建 (主要使用凸优化理论)。
- 识别图的检测和追踪。遍历搜索快速初匹配, 图像直接法模型细匹配[视频链接](#)。
- 移动设备视觉SLAM, 首先基于VINS框架建立了模型, 之后转向使用ORB_SLAM。目前工作有对SLAM后端的优化方向 (改进初始化流程, 增量式BA, [PCG](#)等)。[视频链接](#)

法国工程师毕业实习

IDEAVERSAL

📅 04 2018 至 10 2018

📍 法国 巴黎

搭建园丁机器人。以计算机视觉SLAM为基础, 辅以深度学习对周围世界建模和识别理解。主要工作为:

- RGBD-SLAM算法开发, 结合深度学习语义分割, 共同实现语义建图。
- 园丁机器人的搭建, 建图之后机器人的控制。

OTHER EXPERIENCE

- 巴黎saclay大学大学生创业项目, 运用自然语言处理技术, 户提供自动的智能分析服务。NLP方向我们实现了意图分析、感情分类; 在数据处理方面, EDA分析数据, boosting算法预测市场的走向 (基于tushare数据库)。
- NLP课程项目, 搭建有特定目标指向的聊天机器人, 使用word embedding做为encoder, 分析用户意图, 并做出简单回答。
- Unity编写独立游戏。
- 参与kaggle竞赛 (数据分析, 以及图像识别方向)。
- 多次获得 [深蓝学院优秀学员](#)。

MY LIFE PHILOSOPHY

"What means to be fully human is to strive to live by ideas and ideals." - The Life of David Gale

COMPETENCES

Convex Optimization

SLAM/CV

TensorFlow/PyTorch/Keras

机器学习

C++/C/C#/UNITY

Python

Matlab/Simulink

嵌入式系统/FPGA/Raspberry

LEISURE

电子游戏 - CD Projekt Red

The Witcher

音乐 - 摇滚, 独立