

به نام خدا

استاد: دکتر محمدرضا محمدی
درس مبانی بینایی کامپیوتر

نام: فاطمه زهرا بخشنده
شماره دانشجویی: 98522157

گزارش تمرین 11:

سوال دوم:

الف) مدل fully connected را به صورت زیر تعریف می کنیم:

```
Model: "sequential_1"
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
flatten (Flatten)	(None, 3072)	0
dense (Dense)	(None, 128)	393344
dense_1 (Dense)	(None, 128)	16512
dense_2 (Dense)	(None, 256)	33024
dense_3 (Dense)	(None, 10)	2570

```
=====  
Total params: 445,450  
Trainable params: 445,450  
Non-trainable params: 0
```

مدل کانولوشنی را به صورت زیر تعریف می کنیم:

```
Model: "sequential_2"
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None, 30, 30, 32)	896
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None, 15, 15, 32)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None, 13, 13, 64)	18496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2D)	(None, 6, 6, 64)	0
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 4, 4, 128)	73856
max_pooling2d_2 (MaxPooling2D)	(None, 2, 2, 128)	0
flatten_1 (Flatten)	(None, 512)	0
dense_4 (Dense)	(None, 256)	131328
dense_5 (Dense)	(None, 10)	2570

```
=====  
Total params: 227,146  
Trainable params: 227,146  
Non-trainable params: 0
```

تعداد پارامتر های مدل اول تقریباً دو برابر پارامتر های مدل دوم است.

برای مدل fully connected دقت و خطا روی داده های تست به صورت زیر است:

```
Loss and Accuracy on Test set :  
313/313 [=====] - 1s 2ms/step - loss: 1.6584 - accuracy: 0.4002
```

برای مدل کانولوشنی دقت و خطا روی داده های تست به صورت زیر است:

```
Loss and Accuracy on Test set :  
313/313 [=====] - 1s 3ms/step - loss: 1.4323 - accuracy: 0.6853
```

می بینیم که در مدل کانولوشنی، دقت 28% افزایش یافته است. در اینجا loss به اندازه 0.2 کم شده است. بیشتر اوقات مشاهده می کنیم که دقت با کاهش خطا افزایش می یابد. اما همیشه اینطور نیست. دقت و ضرر تعاریف متفاوتی دارند و چیزهای مختلفی را می سنجند. اغلب به نظر می رسد که نسبت معکوس دارند، اما هیچ رابطه ریاضی بین این دو معیار وجود ندارد.

1. در واقع تابع loss را تعریف می کنیم تا وزن ها هر دفعه طوری تنظیم شوند که loss، minimize شود. اما هیچ رابطه ای بین خطا و دقت وجود ندارد. و نمی توانیم انتظار داشته باشیم این دو در یک زمان دقیقاً با همدیگر تغییر کنند.

accuracy وقتی بیشتر می شود که مدل برای نمونه های بیشتری پاسخ درست بدهد. برای مثال ممکن است در یک iteration خروجی مدل به ازای تعدادی نمونه، به خروجی اصلی (labels) آن ها از دفعه پیش کمی نزدیکتر شود، اما همچنان مدل برای آن ها پاسخ درستی ندهد پس در این case خطا کاهش می یابد اما دقت افزایش نمی یابد. (مثلاً اگر تابع فعالسازی sigmoid داریم، و label نمونه ما 1 است، احتمال 0.2 و 0.3 هر دو خروجی 0 می دهند اما loss در حالت دوم کمتر می شود، ولی accuracy بیشتر نمی شود). پس همیشه کم شدن loss به معنی بیشتر شدن دقت نیست.

2. همچنین ممکن است به دقت خیلی خوبی برسیم اما همچنان loss داشته باشیم چون با اینکه مدل در نهایت به ازای نمونه های زیادی پاسخ درست می دهد، هنوز خروجی مدل به ازای نمونه ها، می تواند به خروجی اصلی (labels) آن ها نزدیکتر شود. (مثلاً اگر تابع فعالسازی sigmoid داریم و label نمونه ما 1 است، احتمال 0.67 خروجی 1 می دهد اما loss انتظار دارد این احتمال به 1.0 برسد). پس این حالت نیز ممکن است.

3. همچنین باید توجه داشته باشیم زمانی می توانیم دو مدل را با اندازه loss آن ها مقایسه کنیم که دو مدل از تابع loss یکسان استفاده کنند. چون توابع خطای مختلف، خروجی و order متفاوتی از هم دارند. پس بهتر است دو مدل را از نظر accuracy مقایسه کنیم.

ب) در مدل fully connected مدت زمان اجرای هر اپاک 5s و در مدل کانولوشنی اکثرا 6s و برخی هم 7s است.

پ) در حالت کلی خیر. مدت زمان اجرا بستگی به تعداد عملیات ریاضی در هر epoch دارد. البته وقتی تعداد پارامتر های مدل کمتر باشد، تعداد محاسبات کمتری برای مشتق گیری و آپدیت وزن ها داریم، اما زمان اجرا به عملیات ریاضی دیگری نیز جز اینها بستگی دارد.

ویژگی مثبت مدل CNN اشتراک گذاری وزن ها است. پس تعداد پارامتر کمتری دارد. اما از همین پارامتر ها برای محاسبات ریاضی در کل عکس و مکان های مختلف آن استفاده می کند. یعنی تعداد محاسبات زیادی دارد. در این سوال نیز دیدیم هر epoch مدل کانولوشنی بیشتر طول کشید.

یا مثلا شبکه های RNN تعداد پارامتر های خیلی کمی دارند. اما زمان آموزش طولانی دارند، چون همان وزن های کم را باید در طول زمان share کنند و محاسبات زیادی انجام می دهد.

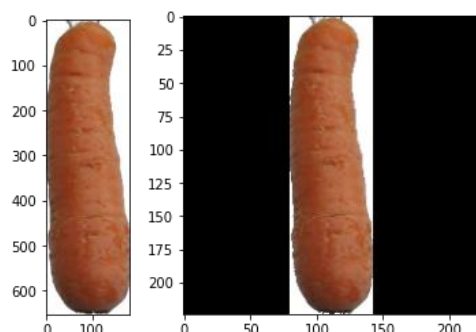
نکته: عملیات ها هم دو دسته اند. عملیاتی که قابل vectorize شدن دارند، و عملیاتی که حتما باید پشت سر هم انجام شوند.

همچنین زمان اجرا به ابعاد ورودی نیز بستگی دارد چون ابعاد ورودی روی تعداد پارامتر های مدل fully connected و روی تعداد عملیات ریاضی مدل کانولوشنی تاثیر دارد.

منابع: [لینک](#) و [لینک](#)

سوال سوم:

الف) ابتدا از تابع `resize` در `OpenCV` استفاده می کنیم. و بعد بزرگتر تصویر را به 224 رسانده و بعد کوچکتر آن را نیز به نسبت تغییر بعد بزرگتر، عوض می کنیم. سپس به اندازه نیاز، به اطراف بعد کوچکتر `border` اضافه می کنیم تا ابعاد تصویر 224 در 224 شود.



ب) ابتدا لایه های کانولوشنی مدل `Resnet` را با وزن های رندوم به مدل `sequential` خود اضافه می کنیم. `top layer` آن مربوط به دسته بندی 1000 تصویر است، پس مورد نیاز ما نیست. ابتدا یک لایه `flatten` می زنیم. دو لایه `dense` مربوط به تسک خودمان به آن اضافه می کنیم به طوری که 24 نرون خروجی داشته باشیم.

Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #
resnet50 (Functional)	(None, 2048)	23587712
flatten (Flatten)	(None, 2048)	0
dense (Dense)	(None, 512)	1049088
dense_1 (Dense)	(None, 24)	12312

=====
Total params: 24,649,112
Trainable params: 24,595,992
Non-trainable params: 53,120
=====

مدل را `train` می کنیم.

پ) این دفعه لایه های کانولوشنی مدل `Resnet` را با وزن های `imagenet` به مدل `sequential` خود اضافه می کنیم. `top layer` آن مربوط به دسته بندی 1000 تصویر است، پس مورد نیاز ما نیست. ابتدا یک لایه `flatten` می زنیم. از یک لایه `dropout` استفاده کرده، سپس یک لایه `dense` با 512 نرون و یک لایه خروجی با 24 نرون به آن اضافه می کنیم. لایه های کانولوشنی `Resnet` را فریز می کنیم. در این حالت تقریباً 1 میلیون پارامتر `trainable` داریم.

Downloading data from https://storage.googleapis.com/tensorflow/keras-applications/resnet/resnet50_weights_tf_dim_ordering_tf_kernels_notop.h5
 94765736/94765736 [=====] - 3s 0us/step
 Model: "sequential_1"

Layer (type)	Output Shape	Param #
resnet50 (Functional)	(None, 2048)	23587712
flatten_1 (Flatten)	(None, 2048)	0
dropout (Dropout)	(None, 2048)	0
dense_2 (Dense)	(None, 512)	1049088
dense_3 (Dense)	(None, 24)	12312

=====

Total params: 24,649,112
 Trainable params: 1,061,400
 Non-trainable params: 23,587,712

مدل را train می کنیم.

ت) دقت و خطای دو مدل روی داده تست:

```
resnet.evaluate(test_generator)
```

```
33/33 [=====] - 17s 511ms/step - loss: 3.0231 - acc: 0.5826  

[3.023050546646118, 0.5826366543769836]
```

```
fine_tune_resnet.evaluate(test_generator)
```

```
33/33 [=====] - 19s 543ms/step - loss: 0.4047 - acc: 0.8624  

[0.4047434329986572, 0.8623794317245483]
```

با آموزش دو مدل روی داده train نتایج زیر را مشاهده می کنیم:

1. مدل اول خیلی زود داده آموزشی را حفظ می کند و دقت آن به 98% می رسد. دقت مدل دوم روی داده آموزشی تقریباً به 80% می رسد.
2. دقت مدل اول روی داده تست 58% می شود که به این معنی است که به دلیل داشتن مدل پیچیده و تعداد داده های بسیار کم، و شروع از وزن های کاملاً رندوم، روی داده آموزشی overfit شده است. اما مدل دوم generalization بسیار خوبی داشته است و روی داده تست به دقت 86% رسیده است!
3. آموزش مدل اول خیلی طول کشید چون مدل Resnet مدلی با لایه های زیاد و تقریباً 25 میلیون پارامتر است. اما زمان آموزش مدل دوم خیلی کمتر بود چون لایه های کانولوشنی Resnet را فریز کرده و پارامترهای trainable مدل به 1 میلیون کاهش یافتند.
4. نتیجه می گیریم وقتی تعداد دیتای خیلی زیادی نداریم برای بهترین نتیجه می توانیم از یک مدل pretrained با وزن های آموخته شده توسط یک task بزرگتر با دیتای بیشتر، استفاده کنیم، و آن را fine tune کنیم.

منابع: [لینک](#) و [لینک](#)