

# 탐색 알고리즘\_1

2020년도 2학기 최 희 석

# 목차

- ▶ 탐색의 개념
- ▶ 순차 탐색
- ▶ 이진 탐색
- ▶ 이진 탐색 트리



# 탐색의 개념



# 탐색의 개념

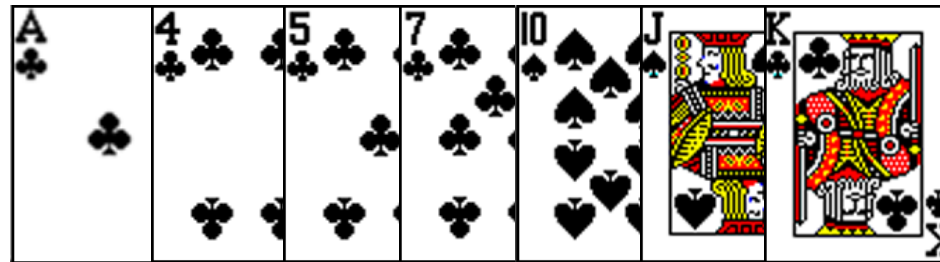
- ▶ 여러 원소로 구성된 데이터에서 원하는 값을 가진 원소를 찾는 것
  - ▶ 데이터의 형태 → 리스트, 트리, 그래프 등
  - ▶ 내부 탐색 vs 외부 탐색
  - ▶ 탐색 연산 + 초기화(정렬), 삽입, 삭제 등의 연산도 함께 고려해야 함
- ▶ 순차 탐색
- ▶ 이진 탐색
- ▶ 탐색 트리 → 이진 탐색 트리, 흑적 트리, B-트리
- ▶ 해싱
- ▶ 해시 함수, 충돌 해결 방법

# 순차 탐색

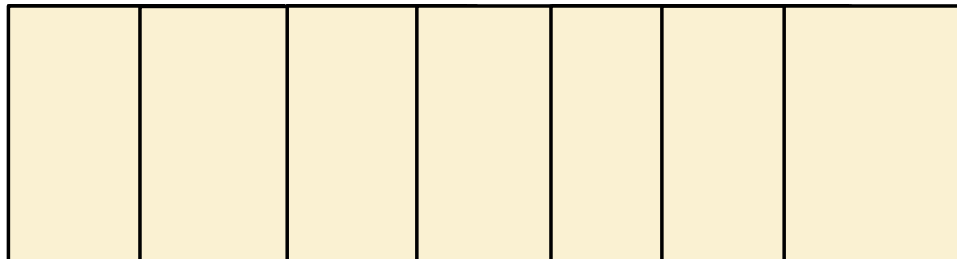


## 순차 탐색

미 정렬된 카드 중에서 원하는 카드 찾기



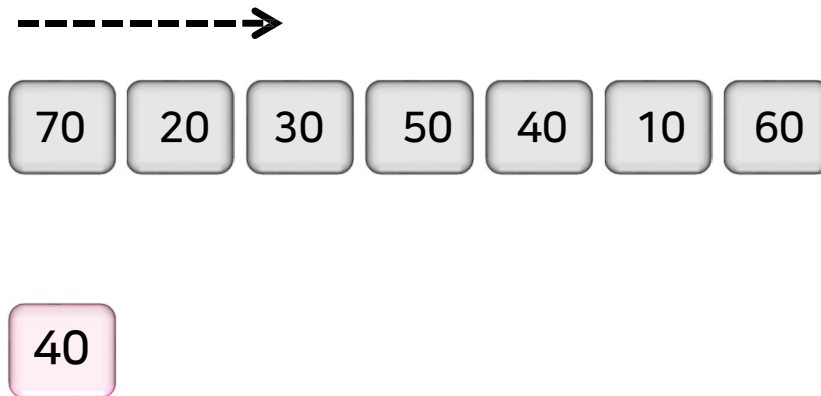
카드를 섞어서 뒤집어 놓았다. 이 카드 중에서 K를 찾아라!



순차 탐색

# 순차 탐색의 개념과 원리

- ▶ 리스트 형태로 주어진 원소들을 처음부터 하나씩 차례로('순차') 비교하면서 원하는 값을 가진 원소를 찾는 방법



# 순차 탐색 알고리즘

SequentialSearch (A[ ], n, x)

```
{  
  for (i=0; i < n; i++) {  
    if (A[i] == x) return i;  
  }  
  return -1; //탐색키 x가 존재하지 않는 경우  
}
```

입력: A[0..n-1] : 입력 배열

n : 입력 크기(탐색 대상 원소의 개수)

x : 탐색키

출력: 배열 A에서 x의 위치(인덱스)



## 순차 탐색에서의 삽입 연산



```
SequentialSearch_Insert (A[0..n-1], n, x)
{
    A[n] = x;
    return A, n+1; //배열의 크기가 1 증가
}
```

# 순차 탐색에서의 삭제 연산

삭제할 원소

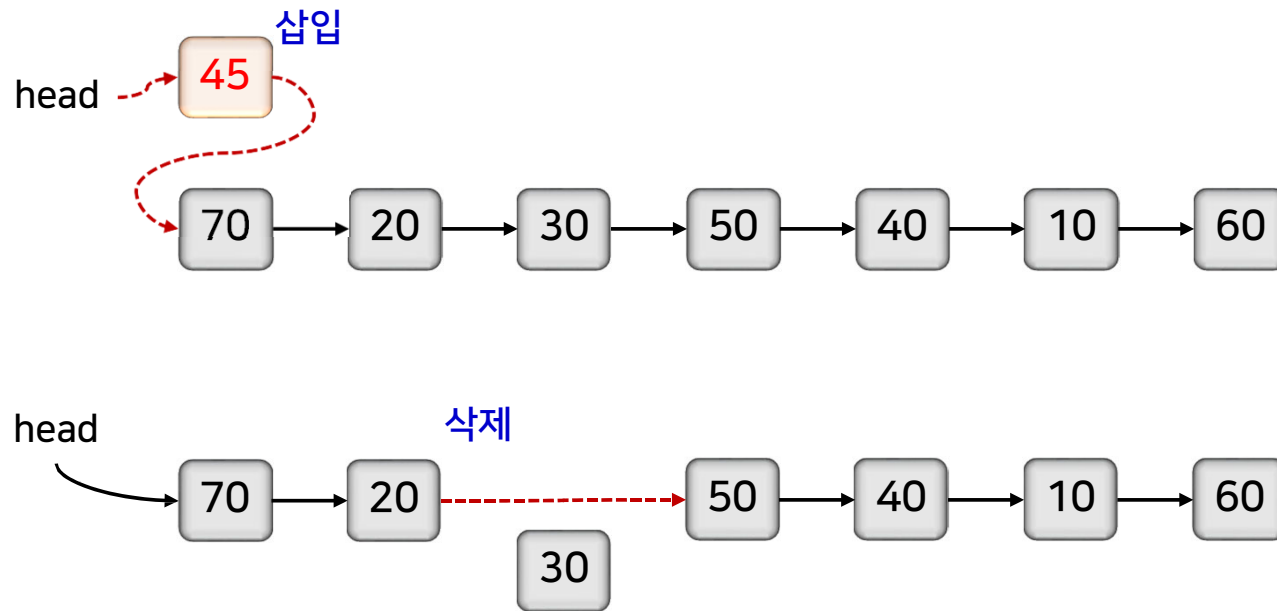
30



Index = 2

```
SequentialSearch_Delete (A[0..n-1], n, x)
{
    Index = SequentialSearch(A,n,x);
    if (Index == -1) return A, n;
    A[Index] = A[n-1];
    return A, n-1; //배열의 크기가 1 감소
}
```

## 삽입/삭제연산\_연결리스트로 구현된 경우



# 순차 탐색의 성능 분석과 특징

## ▶ 성능 분석

- ▶ 탐색 실패의 경우 → 항상  $n$ 번 비교
- ▶ 탐색 성공의 경우 → 최소 1번, 평균  $(n+1)/2$ 번, 최대  $n$ 번 비교
- ▶ 삽입 →  $O(1)$ , 삭제 →  $O(n)$

} →  $O(n)$

## ▶ 특징

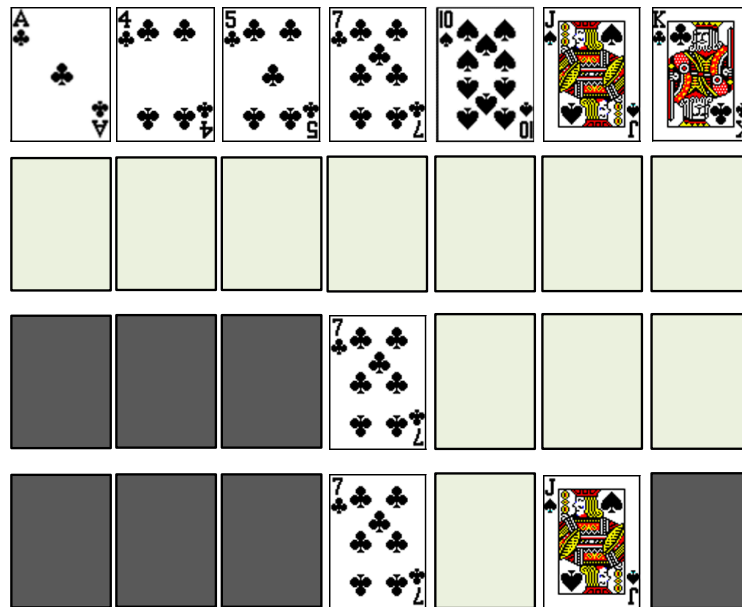
- ▶ 모든 리스트에 적용 가능
  - ▶ 원소가 무순서로 연속해서 저장된 비정렬 데이터 탐색에 적합
- ▶ 데이터가 큰 경우에는 부적합
  - ▶ 탐색과 삭제에  $O(n)$  시간을 요구

# 이진 탐색



# 이진 탐색의 개념과 원리

## ◆ 순서대로 정렬된 카드에서 원하는 카드 찾기



이진 탐색

# 이진 탐색

- ▶ 정렬된 리스트 형태로 주어진 원소들을 절반씩 줄여가면서 원하는 값을 가진 원소를 찾는 방법
  - ▶ 분할정복 방법
  - ▶ 탐색 방법
    - ▶ 배열의 가운데 원소와 탐색키  $x$ 를 비교
      - ▶ 탐색키 = 가운데 원소  $\rightarrow$  탐색 성공
      - ▶ 탐색키 < 가운데 원소  $\rightarrow$  '이진 탐색(크기  $\frac{1}{2}$ 의 왼쪽 부분배열) 순환 호출
      - ▶ 탐색키 > 가운데 원소  $\rightarrow$  '이진 탐색(크기  $\frac{1}{2}$ 의 오른쪽 부분배열) 순환 호출



탐색을 반복할 때마다 대상 원소의 개수가  $\frac{1}{2}$ 씩 감소

# 이진 탐색 알고리즘

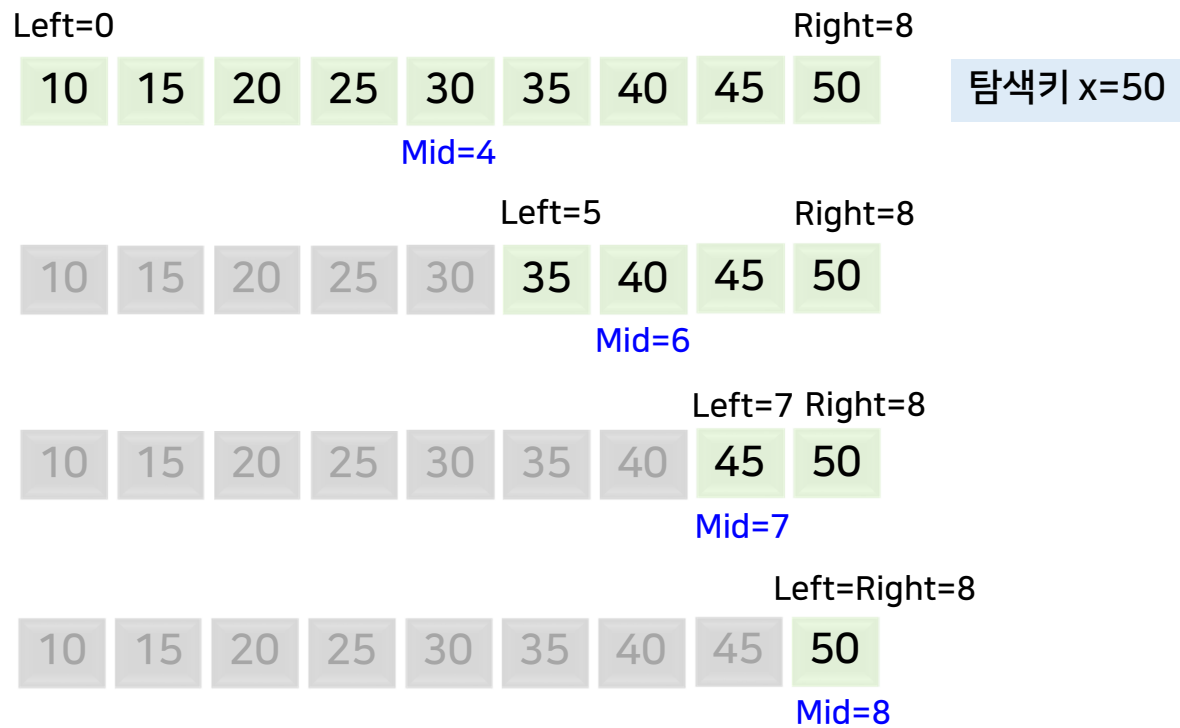
```
BinarySearch( A[], Left, Right, x)
{
    if (Left > Right) return -1;
    Mid = ⌊(Left+Right)/2⌋;
    if (x==A[Mid]) return Mid;
    else if (x<A[Mid]) BinarySearch(A, Left, Mid-1, x)
        else BinarySearch(A, Mid+1, Right, x);
}
```

$$T(n) = T(n/2) + O(1) \quad (n>1), T(1)=1$$

$$T(n) = O(\log n)$$



# 이진 탐색 알고리즘의 적용 예



# 이진 탐색의 초기화 알고리즘

```
BinarySearch_Initialize ( A[], n)
{
    for (i=0; i<n-1; i++)
        if (A[i]>A[i+1]) {
            A = Sort(A, n);
            break;
        }
    return A;
}
```

$O(n)$

$O(n \log n)$

$O(n \log n)$

# 삽입 알고리즘

```
BinarySearch_Insert ( A[], n, x)
{
    Left = 0; Right = n-1;
    while (Left <= Right) {
        Mid = ⌊(Left+Right)/2⌋;
        if (x==A[Mid]) return A, n;
        else if (x<A[Mid]) Right = Mid-1;
        else Left = Mid+1;
    }
    for (i=n; i>Left; i--)
        A[i] = A[i-1];
    A[Left] = x;
    return A, n+1;
}
```

$O(\log n)$

$O(n)$

$O(n)$

# 삽입 알고리즘의 적용 예

Left=0 Right=6

10 20 30 40 50 60 70

Mid=3

Left=4

Right=6

10 20 30 40 50 60 70

Mid=5

Left=Right=4

10 20 30 40 50 60 70

Mid=4

Right=3 Left=4

10 20 30 40 50 60 70

10 20 30 40  50 60 70

삽입할 원소

45



# 삭제 알고리즘

```
BinarySearch_Delete ( A[], n, x)
{
    Index = BinarySearch_Iteration(A, n, x);
    if (Index == -1) return A, n;
    for (i = Index; i < n-1; i++)
        A[i] = A[i+1];
    return A, n-1;
}
```

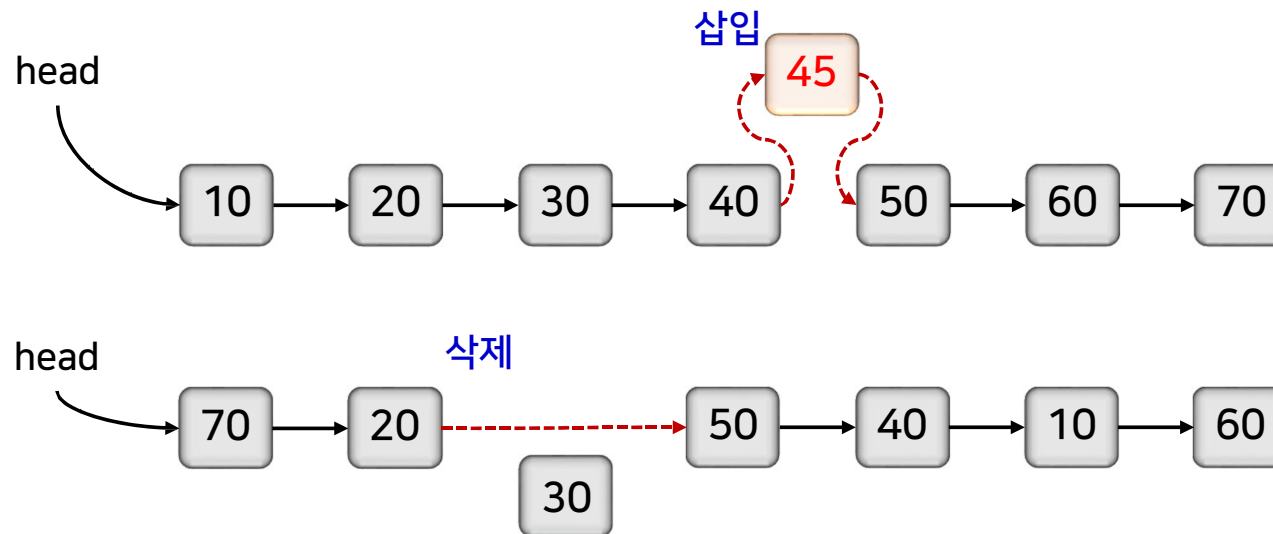
$O(\log n)$

$O(n)$

$O(n)$



## 삽입/삭제연산\_연결리스트로 구현된 경우



연결 리스트 구조에는 이진 탐색 자체가 불가능

# 이진 탐색의 성능 분석 및 특징

## ▶ 성능 분석

- ▶ 탐색  $\rightarrow O(\log n)$
- ▶ 초기화  $\rightarrow O(n \log n)$
- ▶ 삽입, 삭제  $\rightarrow O(n)$

## ▶ 특징

- ▶ 정렬된 리스트에 대해서만 적용 가능
- ▶ 삽입과 삭제가 빈번한 경우에는 부적합
  - ▶ 삽입/삭제 후 입력 리스트의 정렬 상태를 유지하기 위해서  $O(n)$ 의 자료 이동이 필요

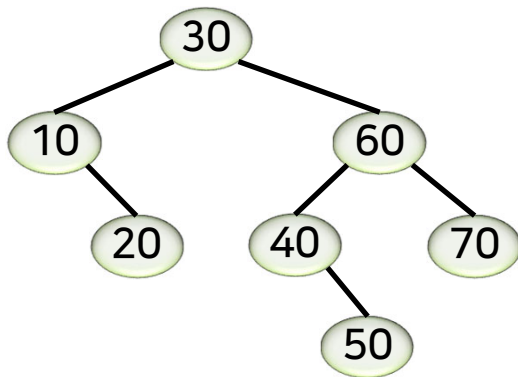
# 이진 탐색 트리



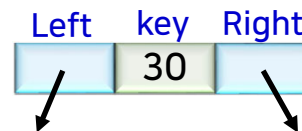


# 이진 탐색 트리의 개념과 원리

- ▶ 이진 탐색 트리 Binary Search Tree?
- ▶ 이진 트리
- ▶ 각 노드의 **왼쪽 서브트리**에 있는 모든 키 값은 그 노드의 키 값보다 **작다**.
- ▶ 각 노드의 **오른쪽 서브트리**에 있는 모든 키 값은 그 노드의 키 값보다 **크다**.



노드의 구조



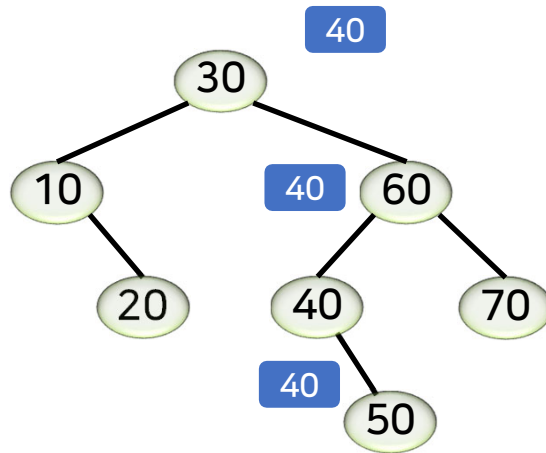
```
struct node {  
    struct node *Left;  
    int key;  
    struct node *Right;  
}
```

# 탐색 알고리즘

```
BST_Search (T, x)
{
  CNode = T의 루트 노드;
  while (CNode != Null)
    if (x==CNode.key) return CNode;
    else if (x<CNode.key) CNode = CNode.Left;
    else CNode = CNode.Right;
  return Null;
}
```

## 탐색 알고리즘의 적용 예

- ▶ 루트 노드로부터 시작해서 크기 관계에 따라 트리의 경로를 따라 내려가면서 탐색을 진행

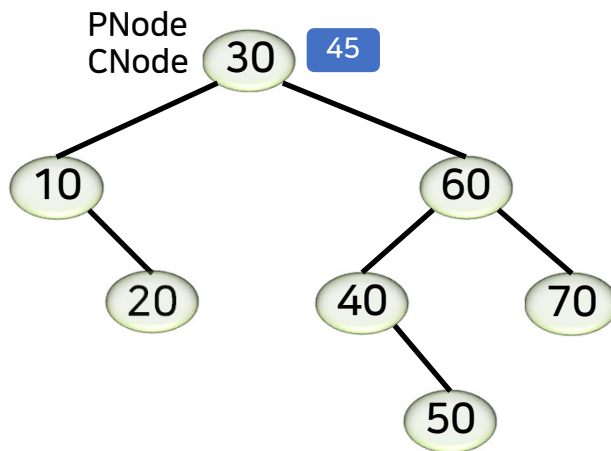


# 삽입 알고리즘

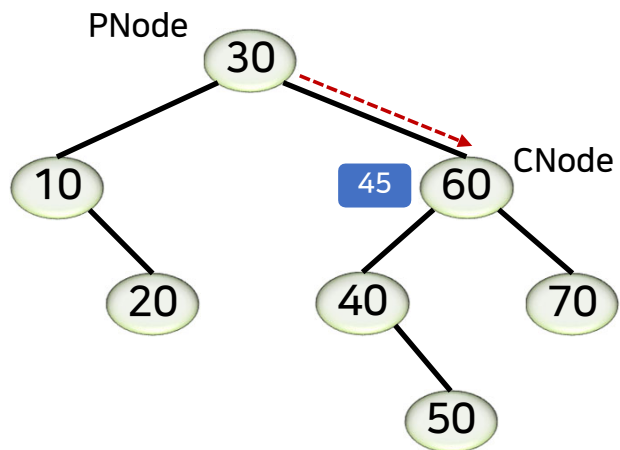
```
BST_Insert (T, x)
{
    PNode = CNode = T의 루트 노드;
    while (CNode != Null)
        if (x==CNode.key) return T;
        else {
            PNode = CNode;
            if (x<CNode.key) CNode = CNode.Left;
            else CNode = CNode.Right;
        }
    NewNode.key = x;
    if (x<PNode.key) PNode.Left = NewNode;
    else PNode.Right = NewNode;
    return T;
}
```

## 삽입 알고리즘의 적용 예

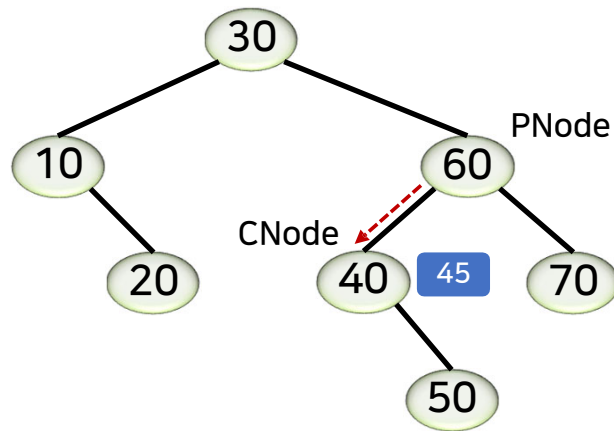
- ▶ 삽입할 원소를 탐색한 후, 탐색이 실패하면 해당 위치에 자식 노드로 추가



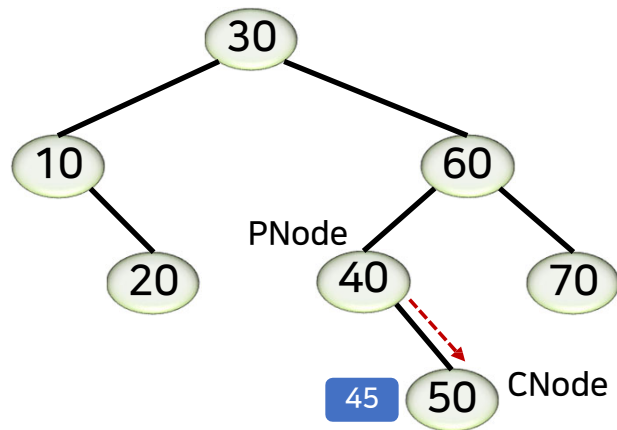
## 삽입 알고리즘의 적용 예



## 삽입 알고리즘의 적용 예

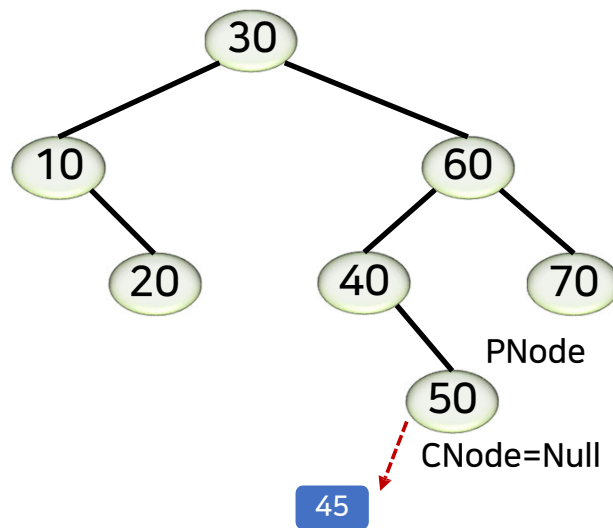


## 삽입 알고리즘의 적용 예

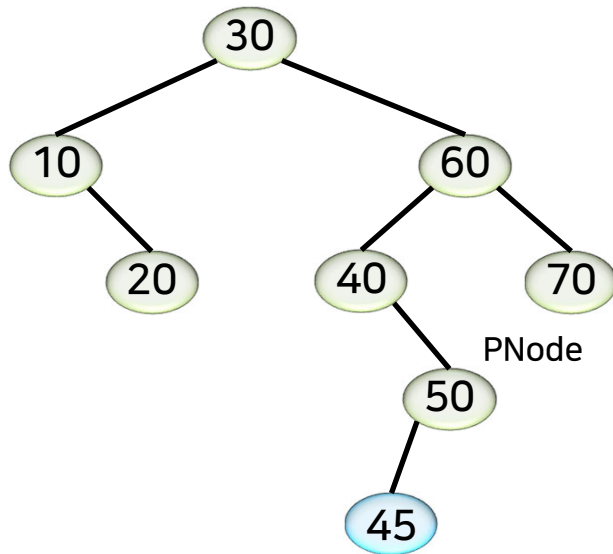




## 삽입 알고리즘의 적용 예

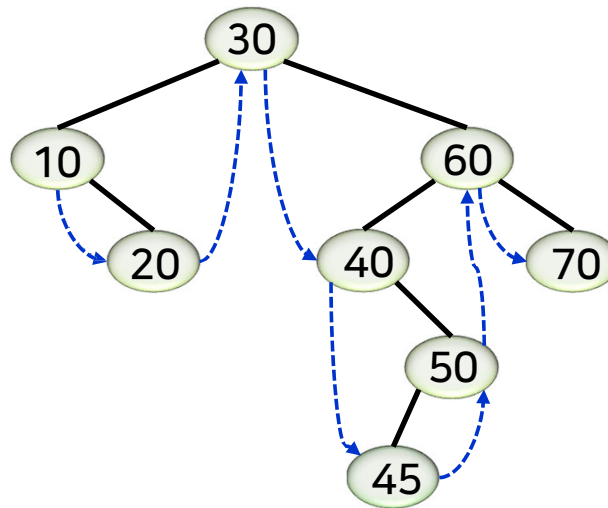


## 삽입 알고리즘의 적용 예



# 삭제 연산

- ▶ 후속자(successor, 계승자) 노드
- ▶ 어떤 노드의 바로 다음 키 값을 갖는 노드



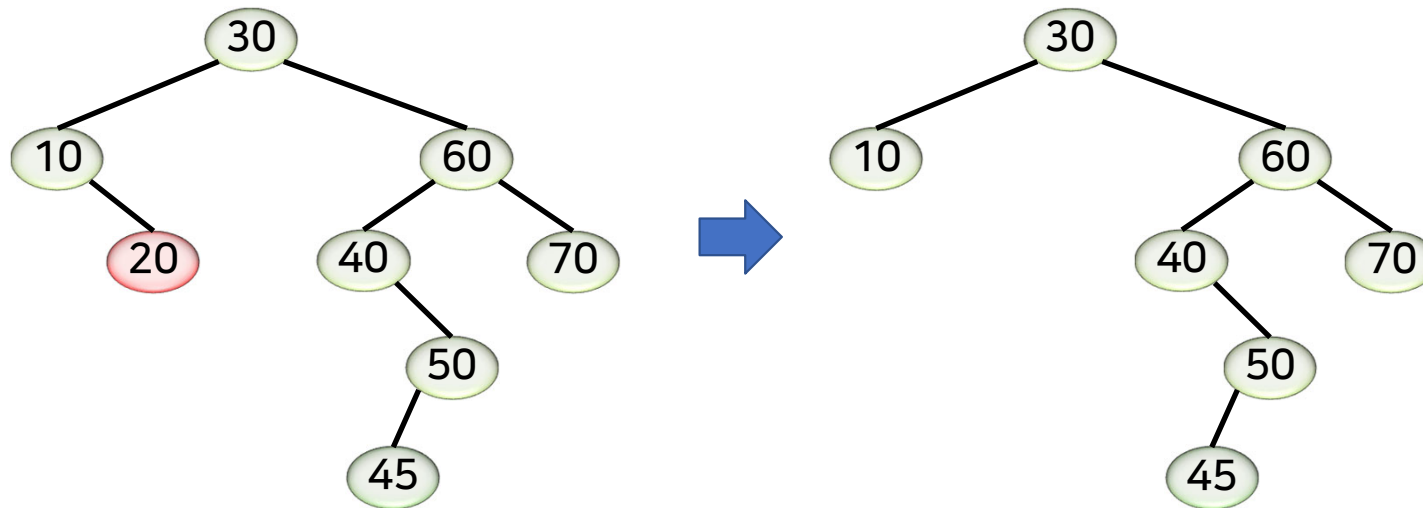
10 20 30 40 45 50 60 70

# 삭제 연산

- ▶ 삭제되는 노드의 자식 노드의 개수에 따라 3가지 경우로 구분
- ▶ 1. 자식 노드가 없는 경우(리프 노드의 경우)
  - ▶ 남은 노드의 위치 조절이 불필요
- ▶ 2. 자식 노드가 하나인 경우
  - ▶ 자식 노드를 삭제되는 노드의 위치로 올리면서 서브트리 전체도 따라 올린다.
- ▶ 3. 자식 노드가 두 개인 경우
  - ▶ 삭제되는 노드의 후속자 노드를 삭제되는 노드의 위치로 올리고,
  - ▶ 후속자 노드가 삭제되는 노드가 되어, 자식 노드의 개수 (0, 1)에 따라 처리

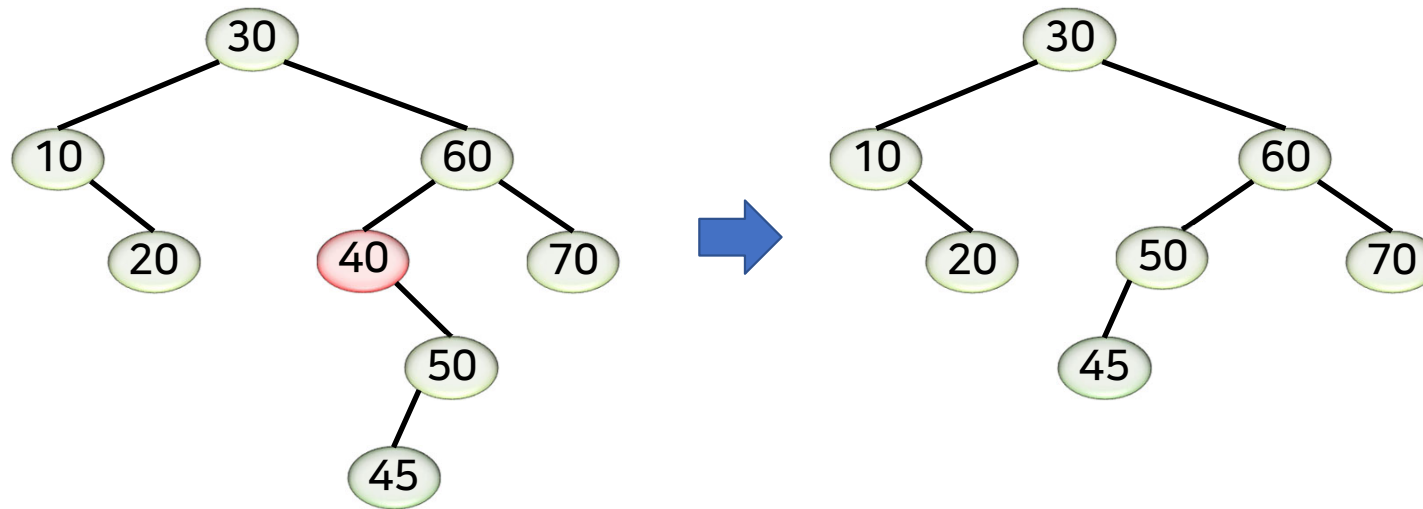
## 삭제 연산의 적용 예

### ▶ 노드 20 삭제



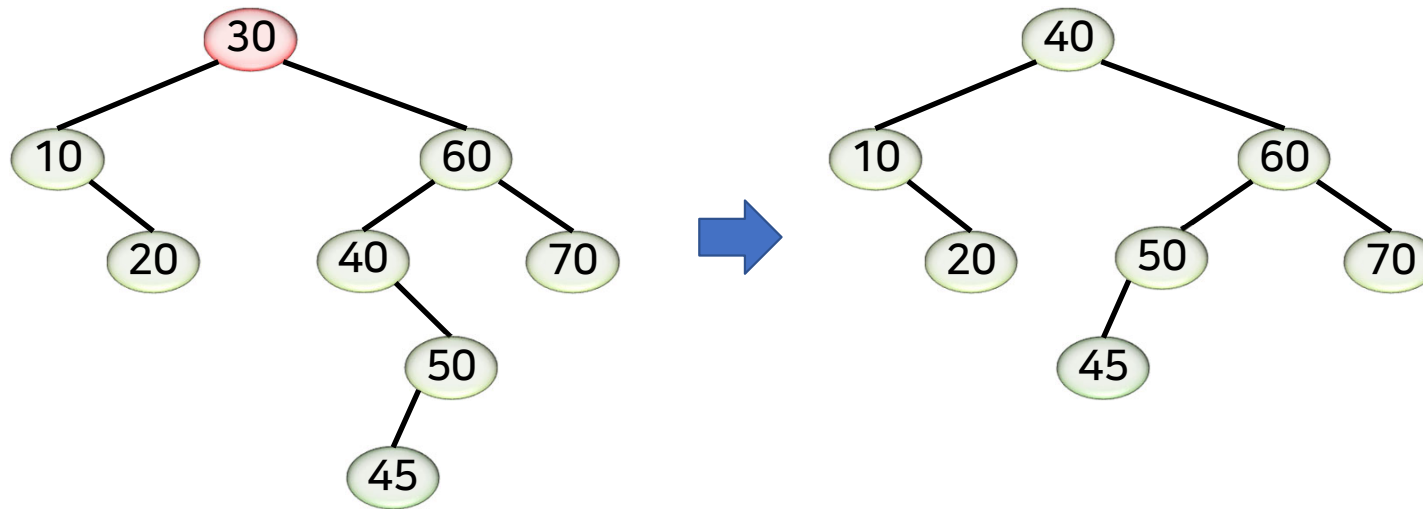
## 삭제 연산의 적용 예

### ▶ 노드 40 삭제



## 삭제 연산의 적용 예

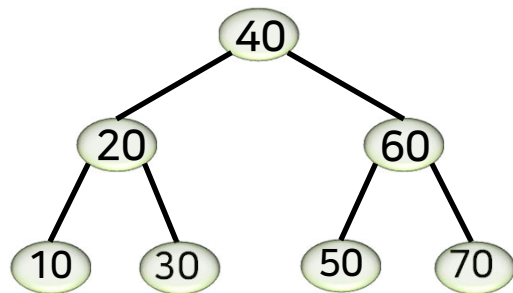
▶ 노드 30 삭제



# 성능 분석

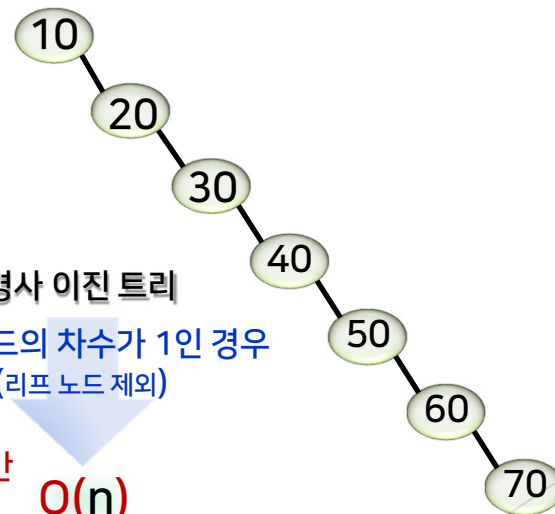
## ▶ 탐색, 삽입, 삭제의 시간 복잡도

- ▶ 키 값을 비교하는 횟수에 비례 → 이진 트리의 높이가  $h$ 라면  $O(h)$



모든 노드의 차수가 2인 경우  
(리프 노드 제외)

평균 수행 시간  
 $O(\log n)$



경사 이진 트리

모든 노드의 차수가 1인 경우  
(리프 노드 제외)

최악 수행 시간  
 $O(n)$



# 특징

- ▶ 삽입/삭제 연산 시 기존 노드의 이동이 거의 발생하지 않음
- ▶ 원소의 삽입, 삭제에 따라 경사 트리 형태가 될 수 있음
- ▶ 최악의 수행 시간  $O(n)$ 을 가짐
- ▶ 경사 트리가 되지 않도록 균형을 유지해서  $O(\log n)$ 을 보장
  - 균형 탐색 트리(흑적 트리, B-트리)

# 과제 안내



# 과제

- ▶ **이진 탐색 트리 구현하기**
  - ▶ e-Class 업로드
- ▶ 양식 (한글, 워드, PDF -> 자유)
- ▶ 파일명 (이름\_학번\_전공)
  - ▶ 예) 최희석\_2014182009\_게임공학

- ▶ 질의 응답은 e-Class 질의응답 게시판에 남겨 주시길 바랍니다.