

2018.9.29

# 기계학습

정유진

# CONTENTS

---

1. 머신러닝 기본개념
2. 모델 예시(지도 vs 비지도)
3. 모델 평가 방법
4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent
5. 코드

# 1. 머신러닝 기본개념

## · 머신러닝(machine learning)이란???

개념 : 인공 지능을 구현하는 구체적 접근 방식

특징 : 1. AI로부터 파생

2. 기존 컴퓨터와 다른 새로운 능력을 포함

# 1. 머신러닝 기본개념

## <전통적 컴퓨터>

VS

## <머신러닝>

규칙기반(rule based)의 접근법

- 사람이 직접 컴퓨터에게 지능적으로 행동하는 방법을 알려주고, 빠르게 그 행동을 처리하도록 함.

사람이 직접 생각하는 방법을 알려주는 것이 아니라 기계가 스스로 배우도록 하는 것.

- 컴퓨터로 알고리즘을 학습하여 새로운 데이터가 들어왔을 때 데이터 결과 예측.
- 미리 프로그램되지 않은 부분에서도 예측과 결정을 내릴 수 있는 방식

# 1. 머신러닝 기본개념

- 활용 예

1. **Database mining**

ex) web click data, medical records

2. **Applications can't program by hand**

ex) 자동헬리콥터, 손글씨 자동인식, NLP

3. **Self customizing system**

ex) 아마존, 넷플릭스의 추천시스템

4. **Human learning 이해**

ex) brain, real AI

- 참조

**딥러닝** : 머신러닝의 일종으로 인공신경망에서 발전한 형태의 인공지능.  
뇌의 뉴런과 유사한 정보 입출력 계층을 활용해 데이터를 학습

## 2. 모델 예시(지도 vs 비지도)

- **모델이란?**

다양한 변수 간의 수학적(or 확률적) 관계를 표현한 것  
어떤 물리현상을 특정한 목적에 맞추어 이용하기 쉬운 형식으로 표현하는 일

- **지도학습**

데이터에 대한 레이블(명시적인 정답)이 주어진 상태에서 컴퓨터를 학습시키는 방법

- **비지도학습**

데이터에 대한 레이블(명시적인 정답)이 주어지지 않은 상태에서 컴퓨터를 학습시키는 방법론. 데이터 형태로 학습을 진행.

## 2. 모델 예시(지도 vs 비지도)

### • 지도학습(supervised learning)

특정 타겟을 예측. 과거에 타겟 정보가 있는 데이터를 사용하여 모델 학습. 새로운 데이터를 활용하여 모델 평가

Regression	Classification
Output이 continuous일 경우	Output이 discrete일 경우

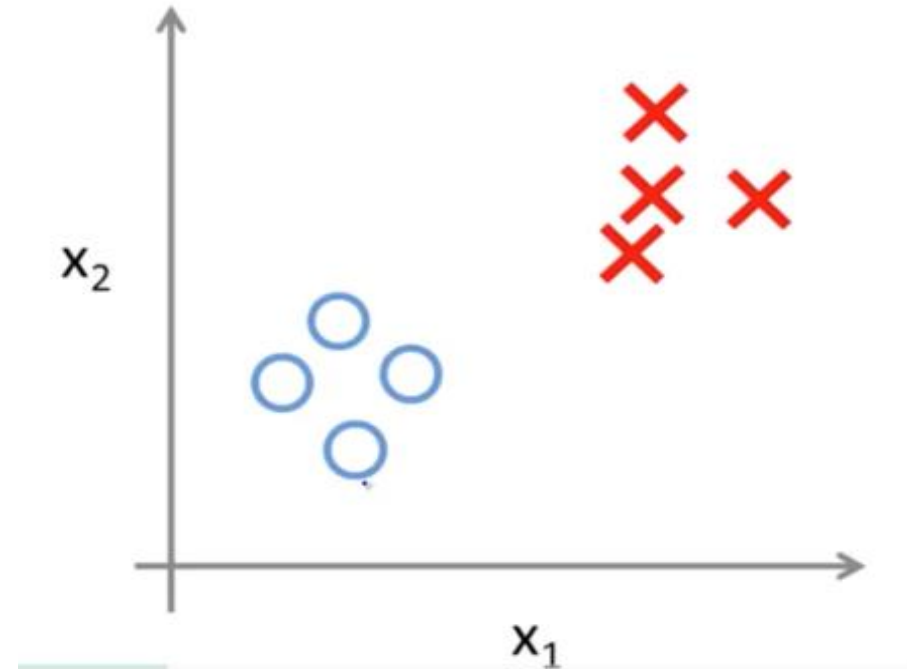
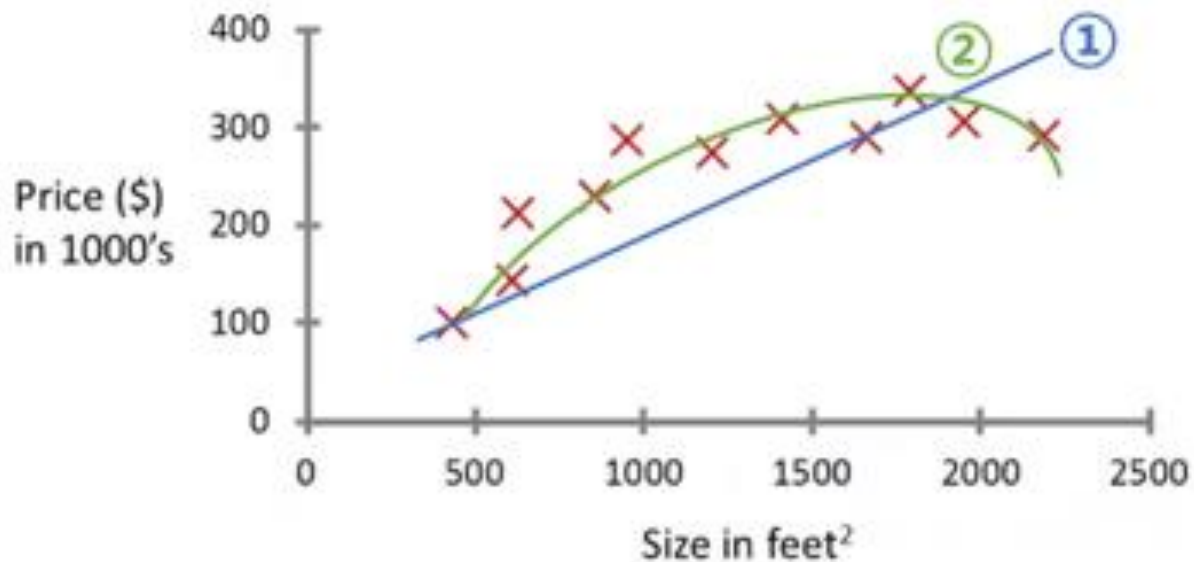
### • 비지도학습(unsupervised learning)

예측하고자 하는 타겟 변수 존재하지 않음. 데이터에 내재된 특성을 분석(데이터 분포 추정, 고객 집단 구분, 연관 규칙 분석).

Clustering	Non-Clustering : 독립성분분석
유사한 데이터를 묶는 것	Cocktail party problem : 목소리 구분

## 2. 모델 예시(지도 vs 비지도)

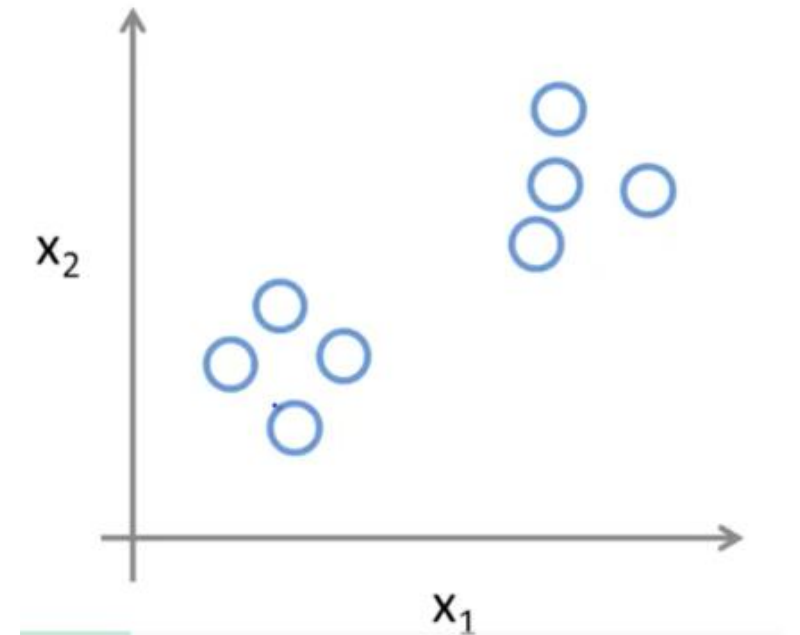
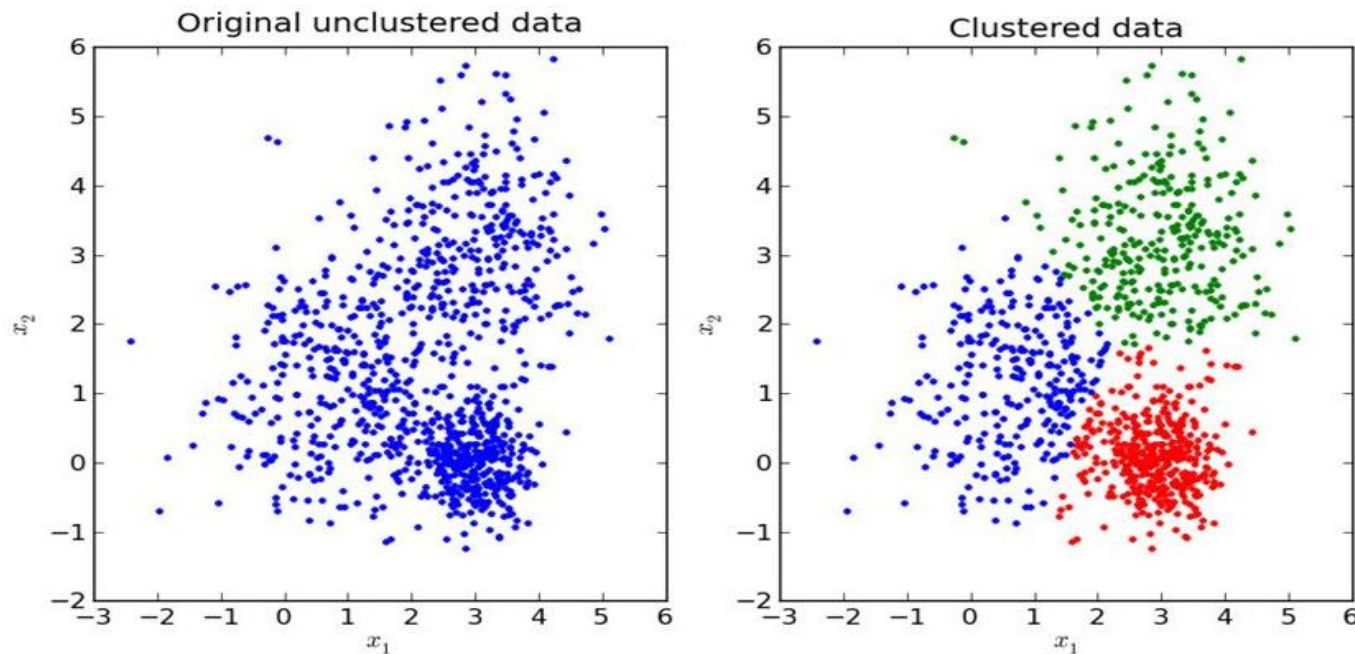
- 지도학습(supervised learning) 예시





## 2. 모델 예시(지도 vs 비지도)

- 비지도학습(unsupervised learning) 예시



<https://www.youtube.com/watch?v=T0HP9cxri0A>

## 2. 모델 예시(지도 vs 비지도)

지도학습	Classification	kNN
		Naïve Bayes
		Support Vector machine
		Decision Tree
	Regression	Linear regression
		Locally weighted linear regression
		Ridge
		Lasso
비지도학습		Clustering
		K means
		Density estimation
		Expectation maximization
		Pazen window
		DBSCAN

# 3. 모델 평가방법

- **test-train split**

모델의 정확성을 검증하기 위하여 training set, validation set, test set으로 나눈다. (비율은 임의대로지만 대부분 7:3 or 6:2:2로 나눈다.)

Training set으로 학습시키고 test set으로 평가한다. Validation set으로 모델이 여러 개일 때 최종 모델을 선정하기 위한 성능 평가도 한다.



# 3. 모델 평가방법

- test-train split

```
def split_data(data, prob):  
    results = [], []  
    for row in data:  
        results[0 if random.random() < prob else 1].append(row)  
    return results
```

```
def train_test_split(x, y, test_pct):  
    data = zip(x, y)          #Data를 두 종류로 나눔  
    train, test = split_data(data, 1 - test_pct) #데이터 셋을 나눔  
    x_train, y_train = zip(*train) #zip 풀기  
    x_test, y_test = zip(*test)  
    return x_train, x_test, y_train, y_test
```

```
model = SomeKindOfModel()  
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(xs, ys, 0.33)  
model.train(x_train, y_train)  
performance = model.test(x_test, y_test)
```

# 3. 모델 평가방법

- 혼동행렬

	실제 O	실제 X
분류 O	True Positive	False Positive
분류 X	False Negative	True Negative

예 : 스팸메일 분류

**True Positive(TP)** : 실제 스팸메일을 스팸메일로 분류

**False Positive(FP)** : 실제 스팸메일이 아니지만 스팸메일로 분류

**False negative(FN)** : 실제 스팸메일이지만 스팸이 아닌 것으로 분류

**True negative(TN)** : 실제 스팸메일이 아니고 스팸메일이 아니라 분류

# 3. 모델 평가방법

## <정확성 지표>

### 1. 정확도

모델이 정확하게 양성 또는 음성으로 예측한 비율

$$(TP+TN)/Total$$

### 3. 재현율

실제 양성인 것 중 실제 양성으로 정확히 예측한 비율

$$TP/(TP+FN)$$

### 2. 정밀도(검정력)

모델이 양성으로 예측한 것 중 실제 양성인 비율

$$TP/(TP+FP)$$

### 4. F1점수

정밀도와 재현율의 조화평균, 항상 정밀도와 재현율 사이의 값을 가짐

$$2*p*r/(p+r)$$

# 3. 모델 평가방법

## <정확성 지표 코드>

### 1. 정확도

```
def accuracy(tp, fp, fn, tn):  
    correct = tp + tn  
    total = tp + fp + fn + tn  
    return correct / total  
  
print(accuracy(70, 4930, 13930, 981070))
```

### 2. 정밀도(검정력)

```
def precision(tp, fp, fn, tn):  
    return tp / (tp + fp)  
  
print(precision(70, 4930, 13930, 981070))
```

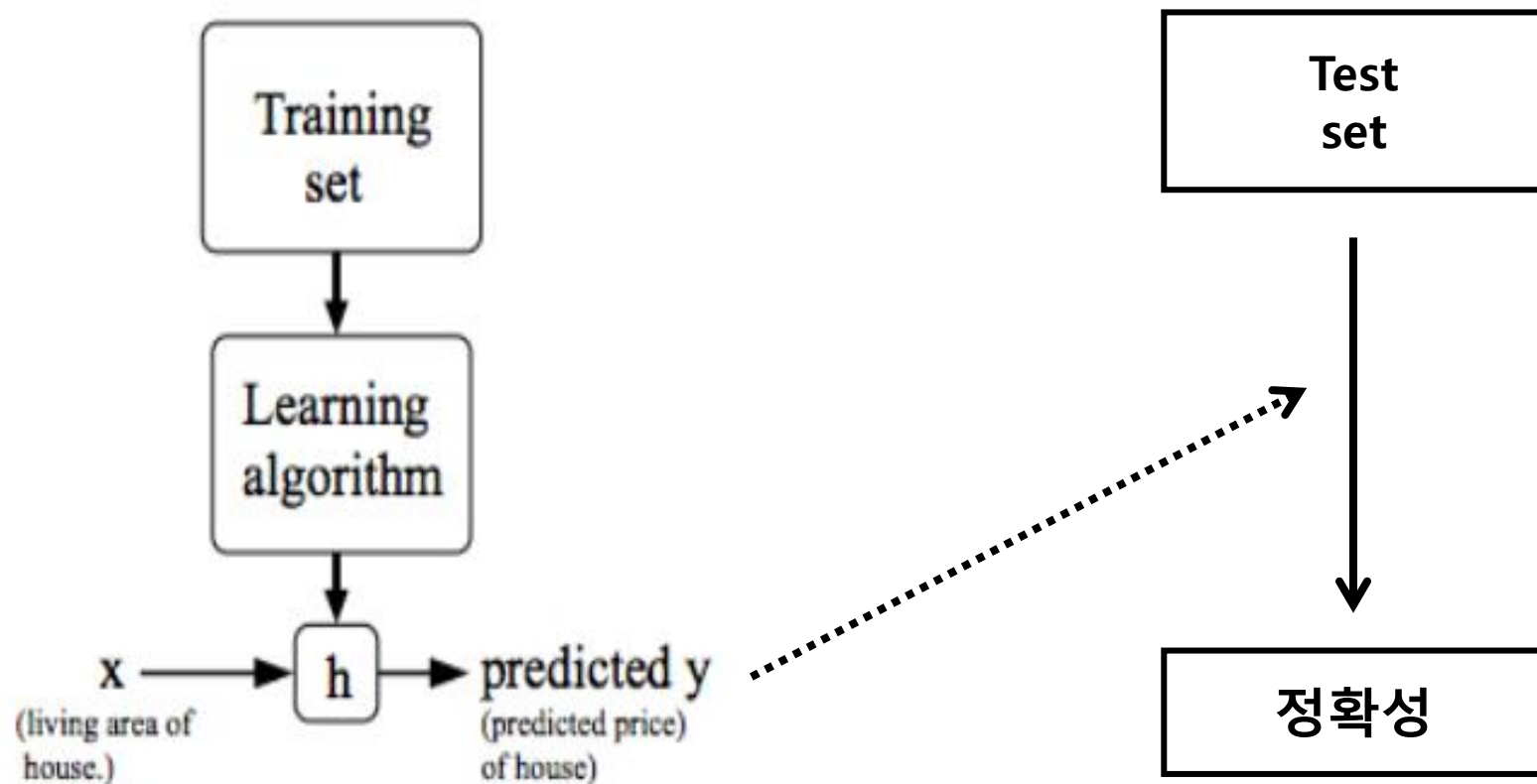
### 3. 재현율

```
def recall(tp, fp, fn, tn):  
    return tp / (tp + fn)  
  
print(recall(80, 4930, 13930, 981070))
```

### 4. F1점수

```
def f1_score(tp, fp, fn, tn):  
    p = precision(tp, fp, fn, tn)  
    r = recall(tp, fp, fn, tn)  
  
    return 2 * p * r / (p + r)
```

### 3. 모델 평가방법





# 3. 모델 평가방법

- Overfitting vs Underfitting



## Overfitting

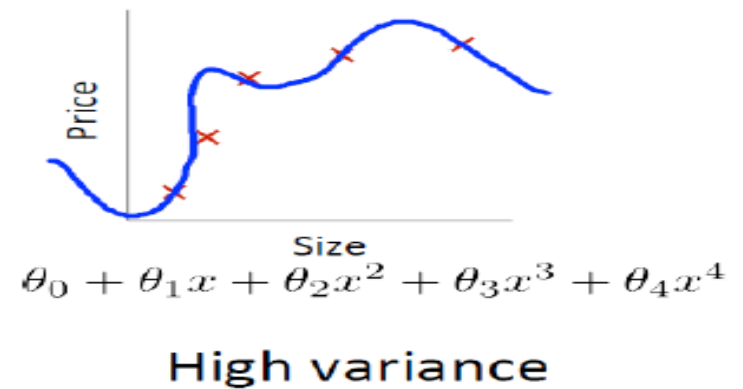
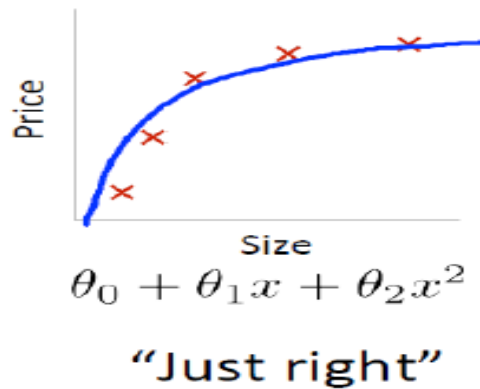
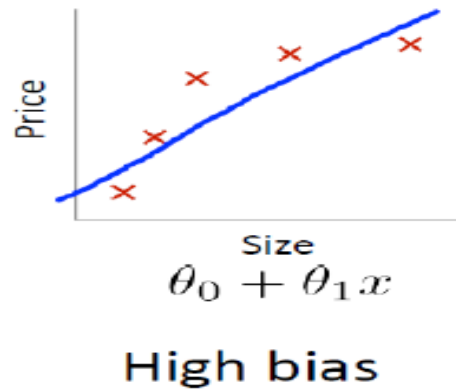
모델의 성능이 학습데이터에는 좋지만, 새로운 데이터에 대해서는 좋지 않은 경우

## Underfitting

모델의 성능이 학습데이터에도 좋지 않은 경우

# 3. 모델 평가방법

- bias vs variance



- High bias

1. 새로운 feature 추가하기
2. polynomial feature 추가하기

- High variance

1. 학습데이터 양을 늘리기
2. 쓸데없는 변수 줄이기

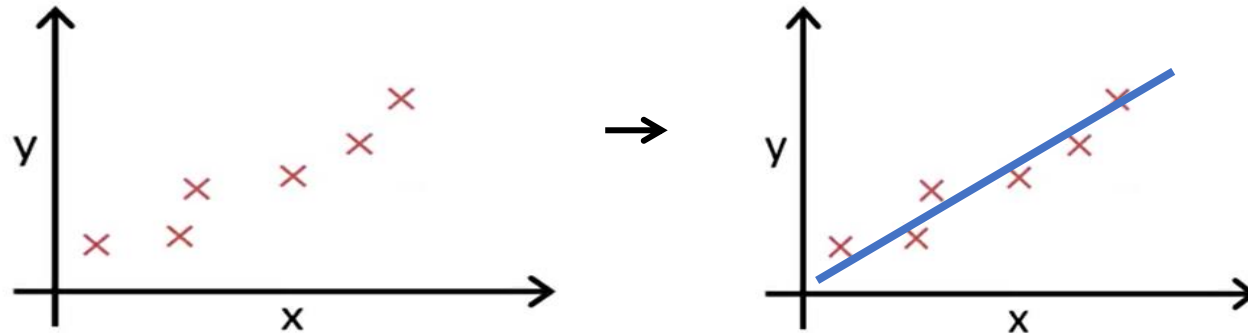
# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

- 가설(hypothesis)

Input(feature)과 output(target)의 관계를 나타내는 함수

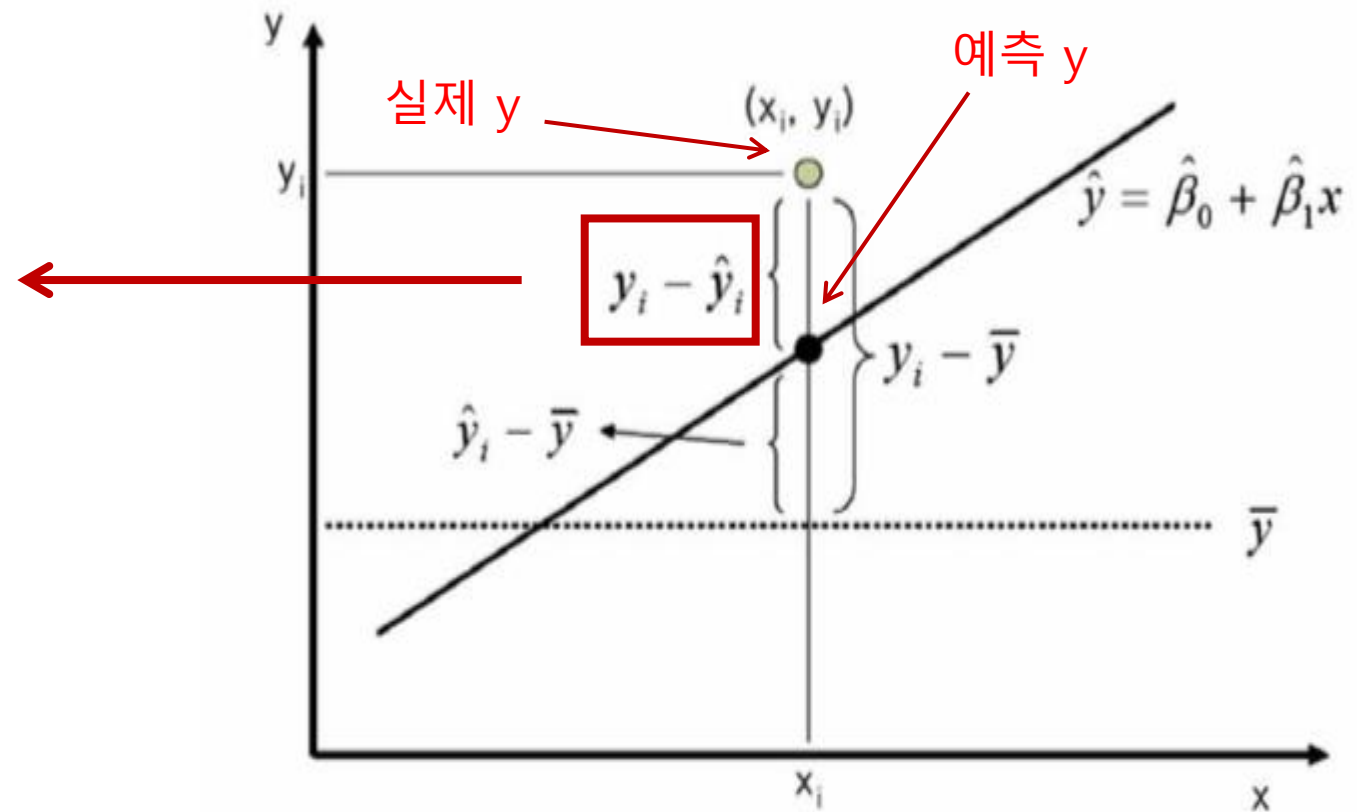
$$\text{예 : } h_{\theta}(x) = \theta_0 + \theta_1 x$$

 parameters



## 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

실제  $y$ 와 예측  $y$ 와의 차이  
( $y - \hat{y}$ )들을 줄여야 한다.



# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

## • Cost Function

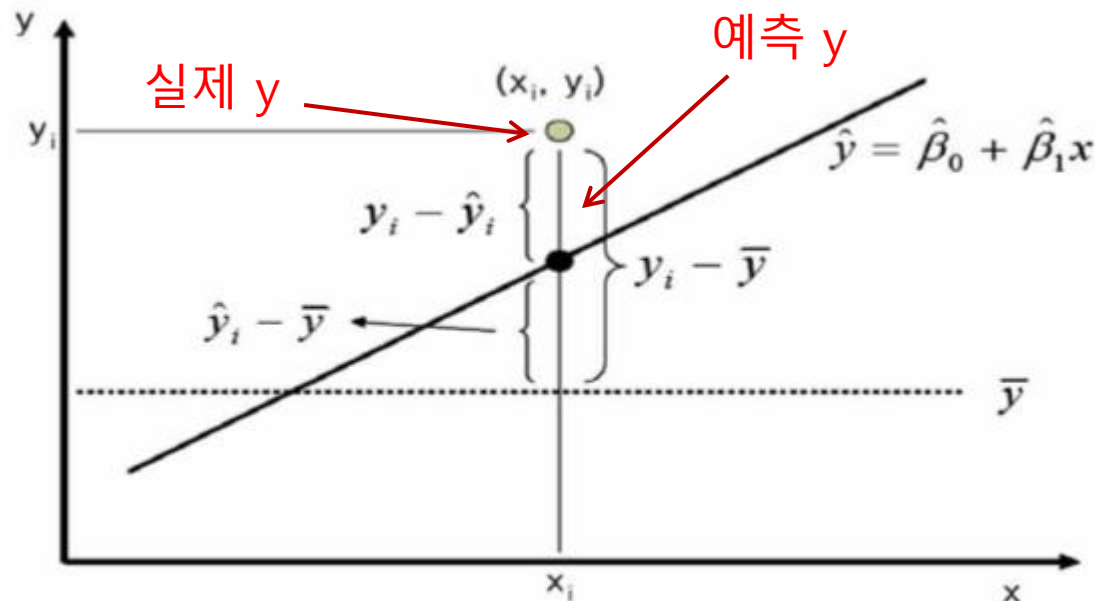
비용에 관련된 모든 변량에 대하여 어떤 관계를 나타내는 함수.  
주어진 데이터에 가장 잘 '맞는' 직선을 선택하기 위한 일정 기준.  
가설의 식의 정확성을 측정하기 위한 식.

$$J(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^m ((\underbrace{h_{\theta}(x^{(i)})}_{\text{가설}}) - \underbrace{y^{(i)}}_{\text{실제}}))^2 = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^m ((\hat{y}^{(i)}) - y^{(i)})^2$$

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

## • Cost Function

$$J(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^m ((h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}))^2 = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^m ((\hat{y}^{(i)}) - y^{(i)})^2$$



$$y_i - \bar{y} = (y_i - \hat{y}_i) + (\hat{y}_i - \bar{y})$$

$$\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2 = \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2 + \sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - \bar{y})^2$$

총제곱합

SST

$n - 1$

잔차제곱합

SSE

$n - 2$

회귀제곱합

SSR

1 (자유도)


\*SST (Total sum of squares)

\*SSR (Regression sum of squares)

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

- **Gradient Descent**

Hypothesis function의 최적의 parameter을 찾는 방법

$$h_{\theta}(x) = \boxed{\theta_0} + \boxed{\theta_1}x$$


parameters

**목표** : Cost Function에서  $J(\theta_0, \theta_1)$ 을 최소화  $\rightarrow \min_{\theta_0, \theta_1} J(\theta_0, \theta_1)$

**전략** : 1. 어떤 parameter에서든 시작 가능  
2. 계속 이 parameter을 변화해가면서 최소의 J를 찾는 것

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

- Gradient Descent

algorithm :  $\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta_0, \theta_1)$

Learning Rate  
(학습율)

<derivative>

<Update Rules>

$$\theta_0 := \theta_0 - \alpha \frac{d}{d\theta_0} J(\theta_0, \theta_1)$$

$$\theta_1 := \theta_1 - \alpha \frac{d}{d\theta_1} J(\theta_0, \theta_1)$$

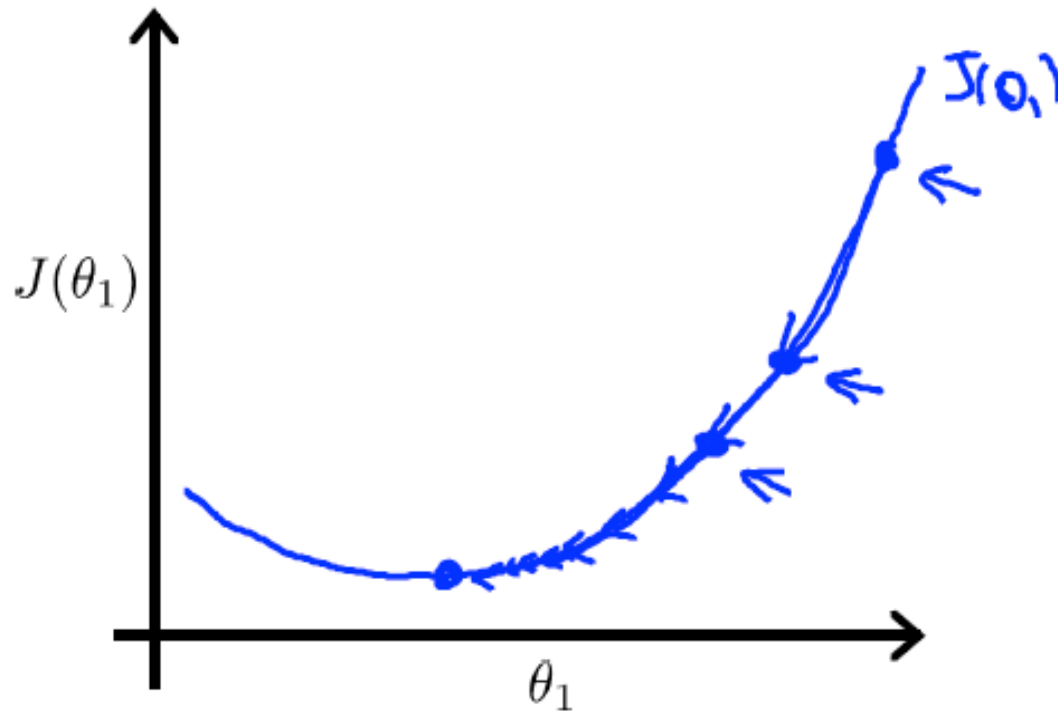
$$\frac{d}{d\theta_0} J(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})$$

$$\frac{d}{d\theta_1} J(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}) \cdot x^{(i)}$$



# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

## • Gradient Descent

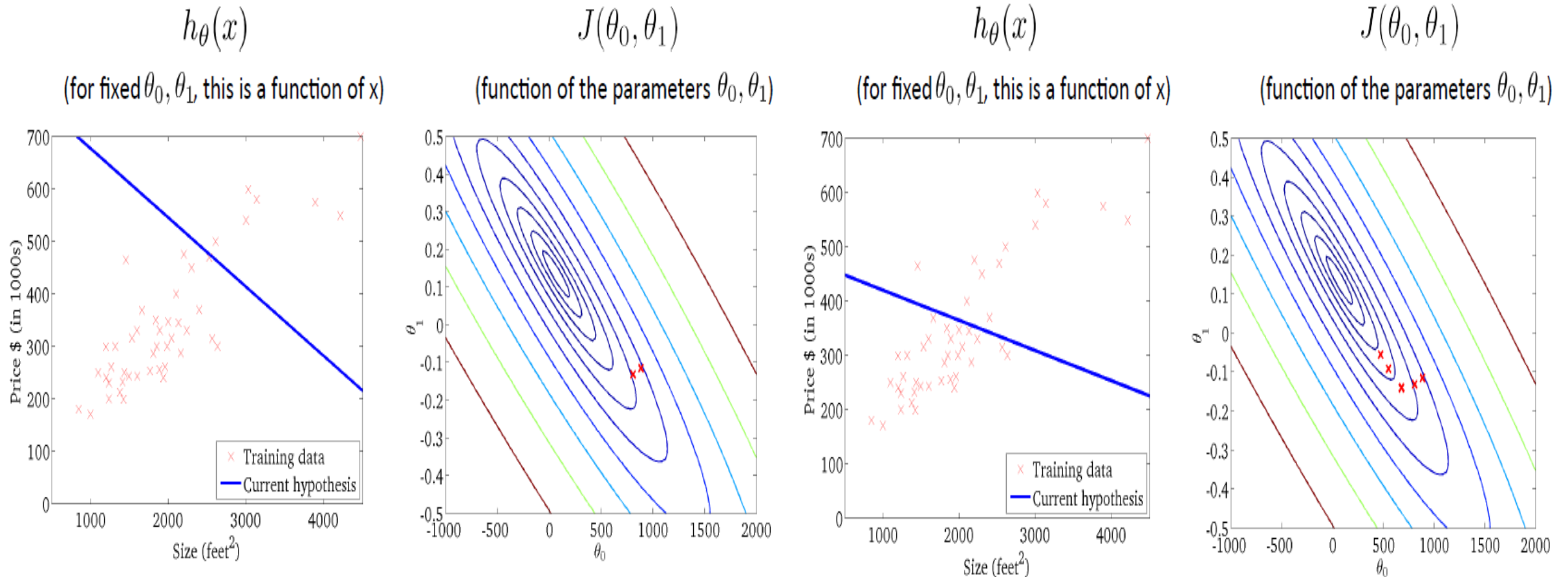


$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta_0, \theta_1)$$

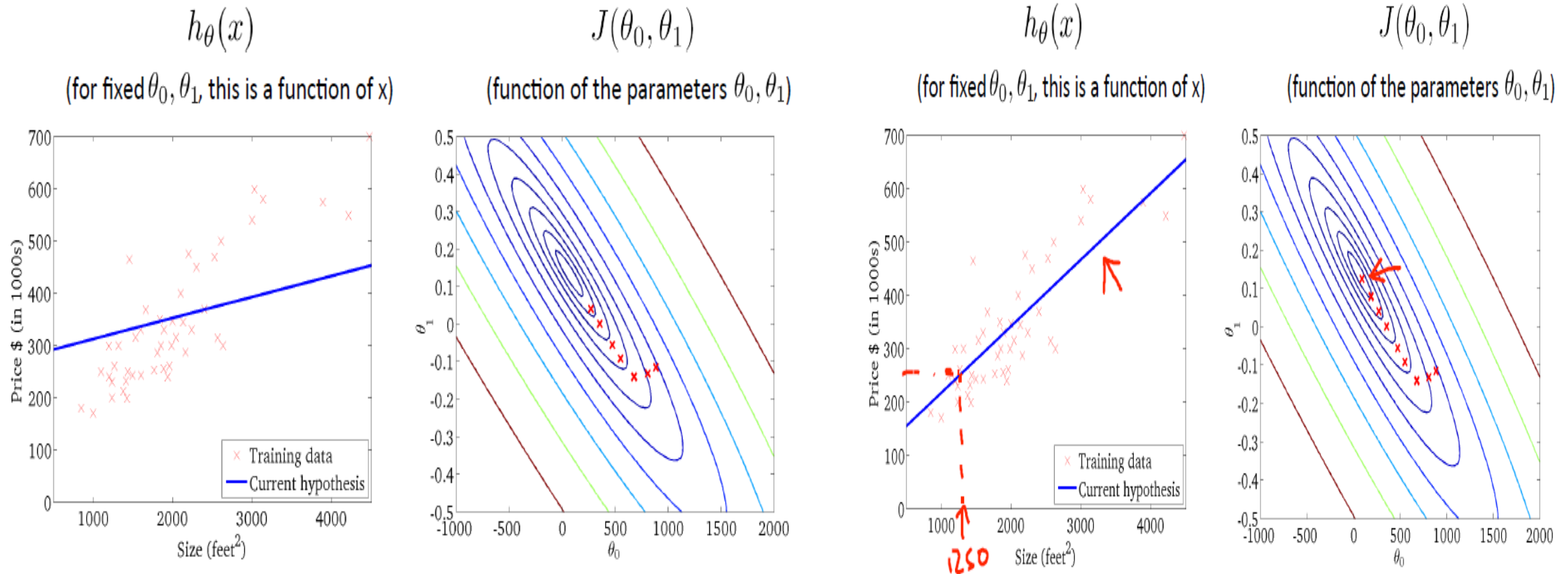
학습율(learning rate)= $\alpha$ 는 항상 양수

- Minimum <  $\theta$  일 경우 학습율이 적정 크기일 때, 미분 값(>0)이 점점 작아지며  $\theta$ 가 왼쪽으로 향한다.
- Minimum >  $\theta$  일 경우 학습율이 적정 크기일 때, 미분 값(<0)이 점점 작아지며  $\theta$ 가 오른쪽으로 향한다.

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

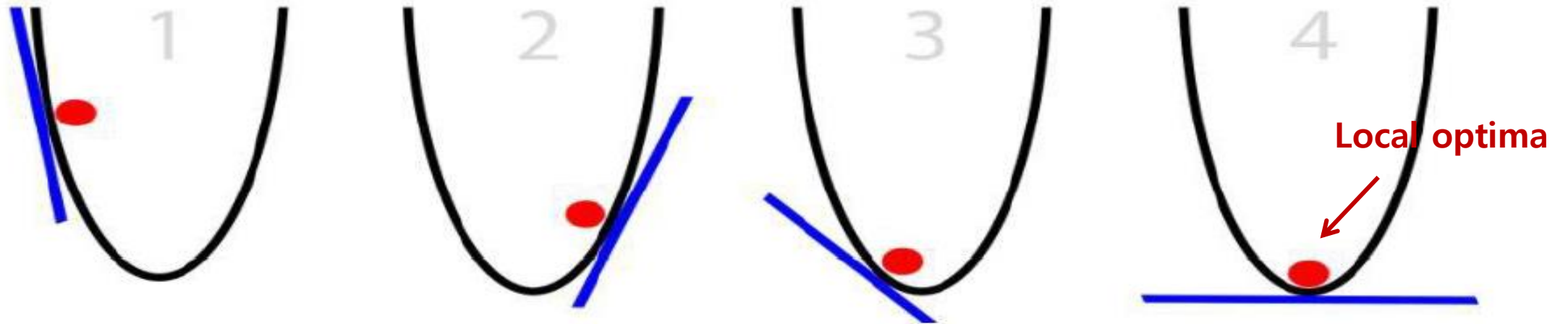


# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent



# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

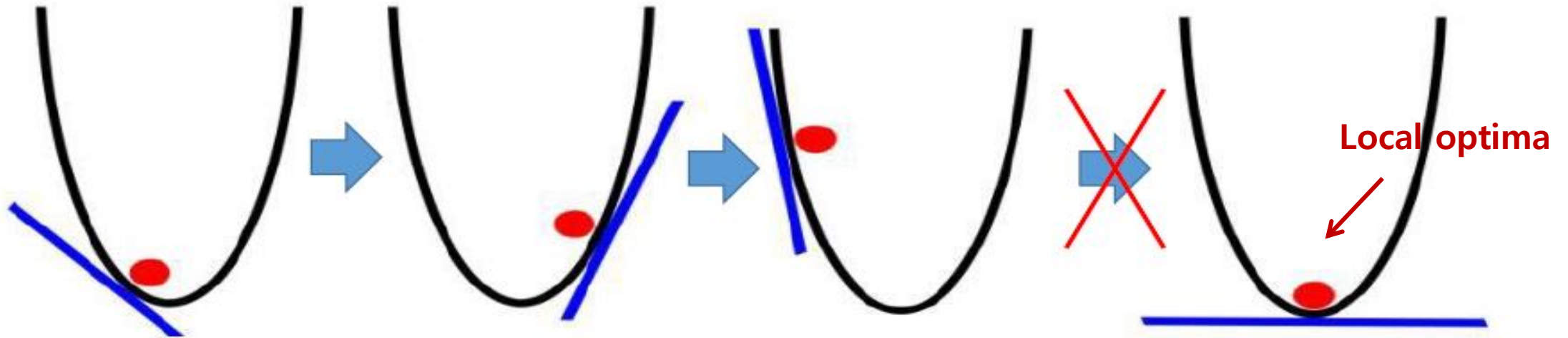
## • Gradient Descent



- $\alpha$ 에 따라서 위치가 계속해서 바뀐다.
- Gradient descent가 local optima에 이르면 편미분항이 0이라 더이상 update되지 않는다.
- 최적값에 가까워질수록 편미분항의 크기와 gradient descent의 크기가 작아져 learning rate를 굳이 update하지 않아도 된다.

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

## • Gradient Descent



Q. 만약 learning rate( $\alpha$ )가 너무 크다면???

- 최적값에 가까워지지 않고 점점 최적값으로부터 멀어지게 update된다..
- 결국 최적값에 다다를 수 없게 된다.

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

- Normal Equation

	Size (feet <sup>2</sup> )	Number of bedrooms	Number of floors	Age of home (years)	Price (\$1000)
$x_0$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$y$
1	2104	5	1	45	460
1	1416	3	2	40	232
1	1534	3	2	30	315
1	852	2	1	36	178

$X = \begin{bmatrix} 1 & 2104 & 5 & 1 & 45 \\ 1 & 1416 & 3 & 2 & 40 \\ 1 & 1534 & 3 & 2 & 30 \\ 1 & 852 & 2 & 1 & 36 \end{bmatrix}$   
 $m \times (n+1)$

$y = \begin{bmatrix} 460 \\ 232 \\ 315 \\ 178 \end{bmatrix}$   
 $m$ -dimensional vector

$\theta = (X^T X)^{-1} X^T y$

## 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

- **Normal Equation**

Method to solve for  $\theta$  analytically

$X\theta = y$ 를 완전히 만족하는  $\theta$ 가 optimal.  $\rightarrow \therefore \theta = X^{-1}y$

But inverse of  $X$ 가 존재하지 않을 때가 있음.

$$\theta = (X^T X)^{-1} X^T y$$

# 4. Hypothesis/Cost Function/Gradient Descent

- Gradient Descent vs Normal Equation

	Gradient Descent	Normal Equation
Learning Rate	필요	불필요
N이 클 때(약 $n=10^6$ )	잘 작동	매우 느리다
Iteration	많이 필요	X



# 5. 코드

## • 필요 모듈

1. **Matplotlib** : matlab과 비슷한 인터페이스를 가진 라이브러리로 그래프를 그릴 수 있게 해준다.
2. **Numpy** : X변수 설정을 위해 필요하다

### numpy.linspace

`numpy.linspace` (`start`, `stop`, `num=50`, `endpoint=True`, `retstep=False`, `dtype=None`) [\[source\]](#)

Return evenly spaced numbers over a specified interval.

Returns `num` evenly spaced samples, calculated over the interval `[start, stop]`.

The endpoint of the interval can optionally be excluded.

```
xx = np.linspace(-10, 10, 501)
```

임의의 xx변수에 x값 할당해준다.  
(-10,10)범위에서 같은 간격으로 500개 뽑아 x에  
입력값의 범위를 설정해준다.

3. **Scipy** : 최저점을 찾게 해주는 모듈

### scipy.optimize.minimize

`scipy.optimize.minimize` (`fun`, `x0`, `args=()`, `method=None`, `jac=None`, ...)

# 5. 코드

## • 1차원 함수-그래프 나타내기

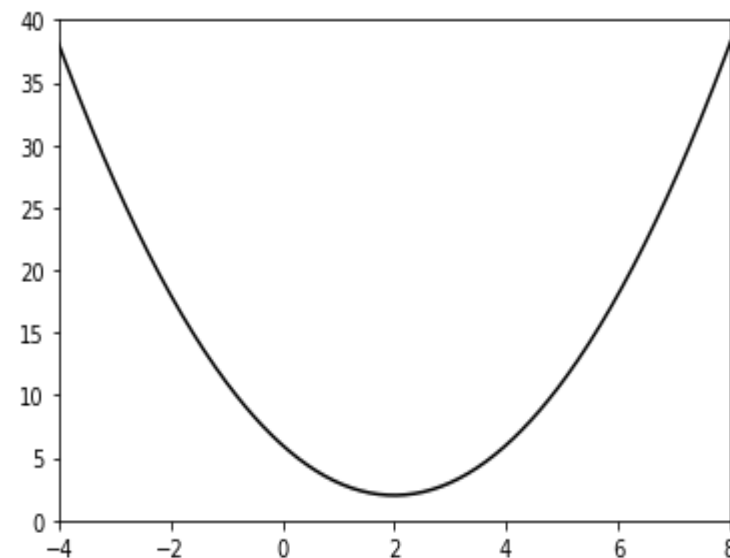
(x,y) 데이터 셋에서  $Y=aX+b$ 로 모델을 가정하였다.

**Cost Function :  $(x-2)^2+2$**

```
from matplotlib import pyplot as plt
import numpy as np

#1변수 함수 정의
def f1(x):
    return (x-2)**2+2

xx=np.linspace(-10,10,501) #(-10,10)범위에서 같은 간격으로 500개 뽑아 점 찍기
plt.plot(xx,f1(xx),'k') #k는 선으로 잇는 것, xx값에 x를 할당해서 f1 그래프 그리기
plt.xlim(-4,8) #x범위 (-4,8)범위
plt.ylim(0,40) #y범위 (0,40)범위
plt.show() #그래프 보여주기
```



# 5. 코드

## • 1차원 함수-Gradient Descent

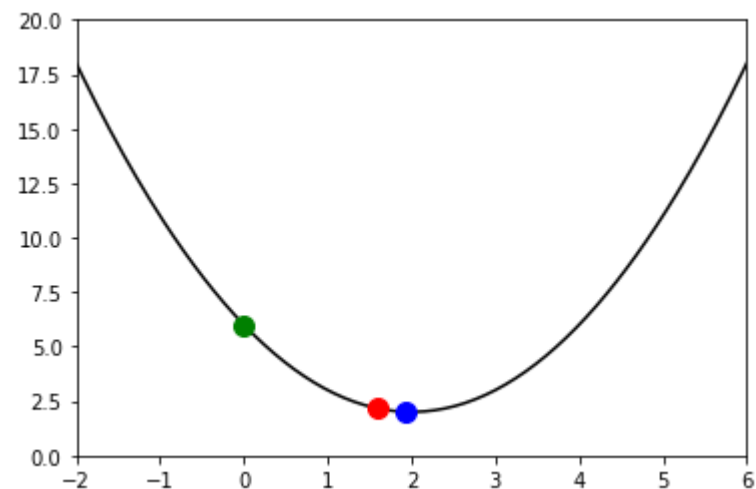
```
#f1을 미분한 함수 정의
def f1d(x):
    return 2*(x-2)

plt.plot(xx,f1(xx),'k')
alpha=0.4 #learning rate 설정
x=0 #초기값 설정
plt.plot(x,f1(x),'go',markersize=10) #go는 점을 찍으란 소리, 사이즈는 10

x=x-alpha*f1d(x) #gradient descent
plt.plot(x,f1(x),'go',markersize=10,color='r')#색깔은 red

x=x-alpha*f1d(x) #gradient descent
plt.plot(x,f1(x),'go',markersize=10,color='b')#색깔은 blue

plt.xlim(-2,6)
plt.ylim(0,20)
plt.show()
```



## 5. 코드

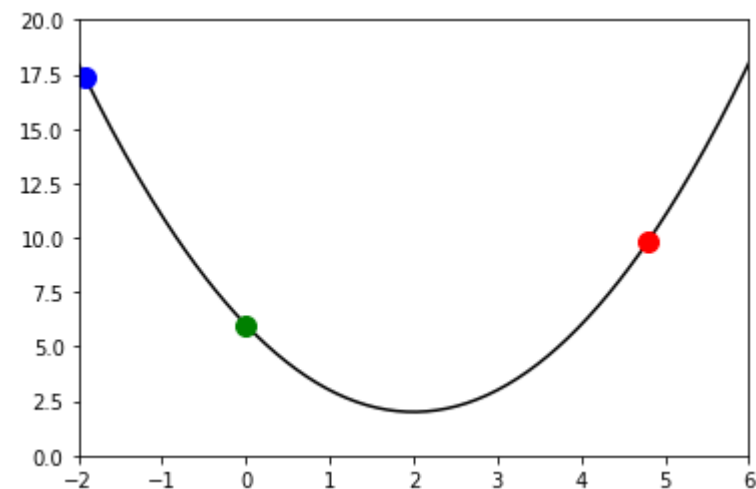
- 1차원 함수-Gradient Descent(learning rate가 크다면?)

```
plt.plot(xx,f1(xx),'k')
alpha=1.2 #learning rate 설정
x=0 #초기값 설정
plt.plot(x,f1(x),'go',markersize=10) #go는 점을 찍으란 소리, 사이즈는 10

x=x-alpha*f1d(x) #gradient descent
plt.plot(x,f1(x),'go',markersize=10,color='r') #색깔은 red

x=x-alpha*f1d(x) #gradient descent
plt.plot(x,f1(x),'go',markersize=10,color='b') #색깔은 blue

plt.xlim(-2,6)
plt.ylim(0,20)
plt.show()
```



## 5. 코드

- 1차원 함수-Gradient Descent(if, while문)

```
alpha=0.4
x=0

temp=x-alpha*f1d(x)

if (f1(temp)>f1(x)): #알파값이 너무 클 때 크다고 알려주는 메세지 나오게 하기
    print("learning rate is too large!")
else :
    while(True):
        temp=x-alpha*f1d(x)
        if ((temp-x)<0.005): #temp와 x의 차이가 매우 얼마나지 않을 때까지 실행
            break
        x=temp

print(x,f1(x))
```

1.9968 2.00001024

# 5. 코드

- 1차원 함수-scipy이용

```
from scipy import optimize as op #scipy모듈 불러오기
result=op.minimize(f1,1) #바로 알 수 있다.
print(result)
```

```
      fun: 2.0
hess_inv: array([[0.5]])
      jac: array([0.])
message: 'Optimization terminated successfully.'
      nfev: 9
       nit: 2
      njev: 3
  status: 0
success: True
       x: array([1.99999999])
```

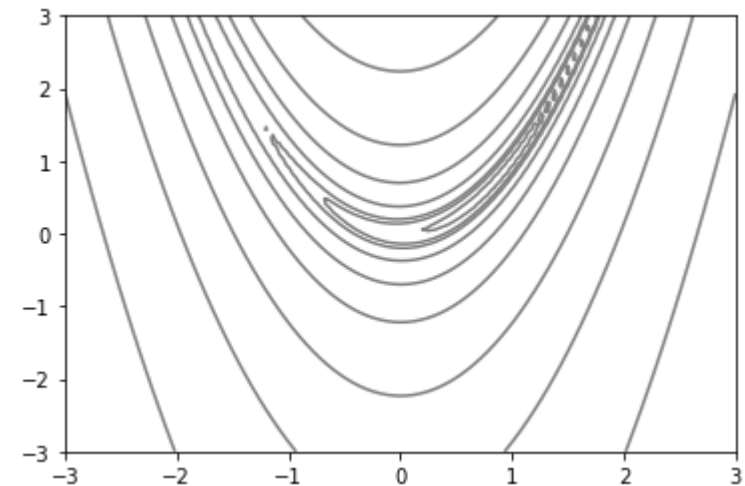
# 5. 코드

## • 2차원 함수-그래프 그리기

(x,y,z) 데이터 셋에서 모델을 가정하였다.

**Cost Function :  $(1-x)^2 + 100 \cdot (y-x^2)^2$**

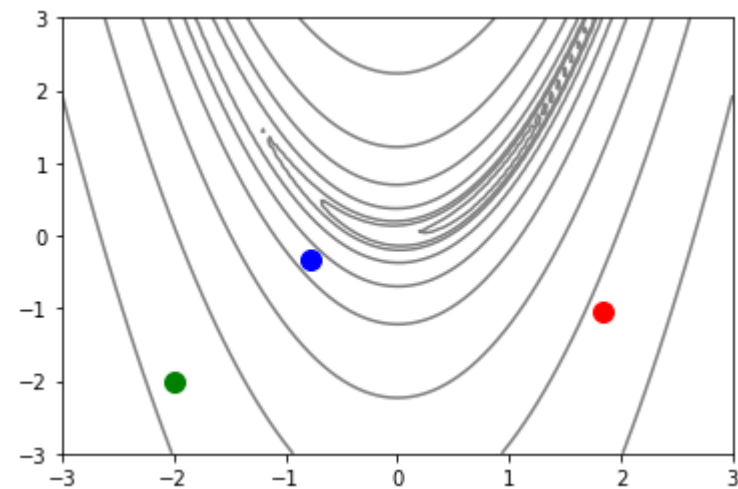
```
def f2(x,y):  
    return (1-x)**2 + 100*(y-x**2)**2  
  
xx=np.linspace(-3,3,101)  
yy=np.linspace(-3,3,101)  
X,Y=np.meshgrid(xx,yy) #2차원함수 그리기 쉽도록 meshgrid이용(참조바람)  
Z=f2(X,Y)  
  
plt.contour(X,Y,Z,colors='gray',levels=[0.7,3,5,15,50,150,500,1500,5000]) #등고선 그리기  
plt.show
```



# 5. 코드

## • 2차원 함수-Gradient Descent

```
def f2d(x,y):  
    return np.array([2*x-2-400*x*(y-x**2),200*(y-x**2)])  
plt.contour(X,Y,Z,colors='gray',levels=[0.7,3,5,15,50,150,500,1500,5000])  
  
alpha=8e-04  
x=-2  
y=-2  
g=f2d(x,y)  
print(g)  
  
plt.plot(x,y,'go',markersize=10)  
  
x=x-alpha*g[0]  
y=y-alpha*g[1]  
g=f2d(x,y)  
plt.plot(x,y,'go',markersize=10,color='r')  
  
x=x-alpha*g[0]  
y=y-alpha*g[1]  
g=f2d(x,y)  
plt.plot(x,y,'go',markersize=10,color='b')  
  
plt.show()
```





# 5. 코드

## • 2차원 함수-Gradient Descent(if, while문)

```
alpha=8e-04
x=-2
y=-2
g=f2d(x,y)

temp=(x-alpha*g[0],y-alpha*g[1])

if(f2(temp[0],temp[1])>f2(x,y)):
    print("learning rate is too large!")
else :
    while(True):
        g=f2d(x,y)
        temp=(x-alpha*g[0],y-alpha*g[1])
        if(f2(x,y)-f2(temp[0],temp[1])<0.00000000005):
            break
        x=temp[0]
        y=temp[1]

print(x,y,f2(x,y))
```

0.9997205483173297 0.9994400562865879 7.821833404464664e-08

## 5. 코드

- 2차원 함수-Gradient Descent(Scipy 이용)

```
def f3(x):  
    return (1-x[0])**2 +100*(x[1]-x[0]**2)**2  
  
result=op.minimize(f3,(2,2))  
print(result)
```

```
fun: 1.8932893809017893e-11  
hess_inv: array([[0.51675994, 1.03186494],  
                [1.03186494, 2.0655726 ]])  
jac: array([ 5.27380711e-06, -2.50575298e-06])  
message: 'Optimization terminated successfully.'  
nfev: 140  
nit: 30  
njev: 35  
status: 0  
success: True  
x: array([0.99999565, 0.99999129])
```

# Quest

**'caschool.csv' 데이터에서 str과 avginc변수를 통해 read\_scr을  
예측할 수 있는  $y=a*x_1+b*x_2+c$  모형으로 Cost function을  
minimize해보세요.**