Xử lý ảnh

Hoàng Văn Hiệp Bộ môn Kỹ thuật máy tính Viện Công nghệ thông tin và Truyền thông Email: hiephv@soict.hut.edu.vn

Nội dung

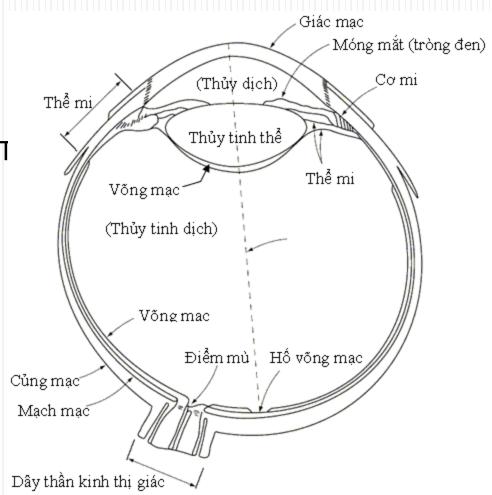
- Chương 1. Giới thiệu chung
- □Chương 2. Thu nhận & số hóa ảnh
- □Chương 3. Cải thiện & phục hồi ảnh
- Chương 4. Phát hiện tách biên, phân vùng ảnh
- Chương 5. Trích chọn các đặc trưng trong ảnh
- Chương 6. Nén ảnh
- Chương 7. Lập trình xử lý ảnh bằng Matlab và C

Chương 2. Thu nhận, số hóa ảnh

- 2.1. Hệ thống thị giác và sự cảm nhận ảnh
- 2.2. Cảm nhận và biểu diễn màu sắc
- 2.3. Số hóa ảnh
- 2.4. Biểu diễn ảnh số
- 2.5. Mối quan hệ giữa các điểm ảnh

2.1. Hệ thống thị giác và sự cảm nhận ảnh

- □ Cấu tạo mắt người
 - Giác mạc
 - Thủy tinh thể
 - Dịch kính (thủy tinh dịch)
 - Võng mạc
 - Tế bào hình nón
 - Tế bào hình que
 - Điểm vàng
 - Điểm mù



Cấu tạo mắt người

□Giác mạc:

- Mô có độ dai, trong suốt, phủ trước bề mặt của mắt.
- Nối tiếp với giác mạc là màng cứng bao phần còn lại của mắt

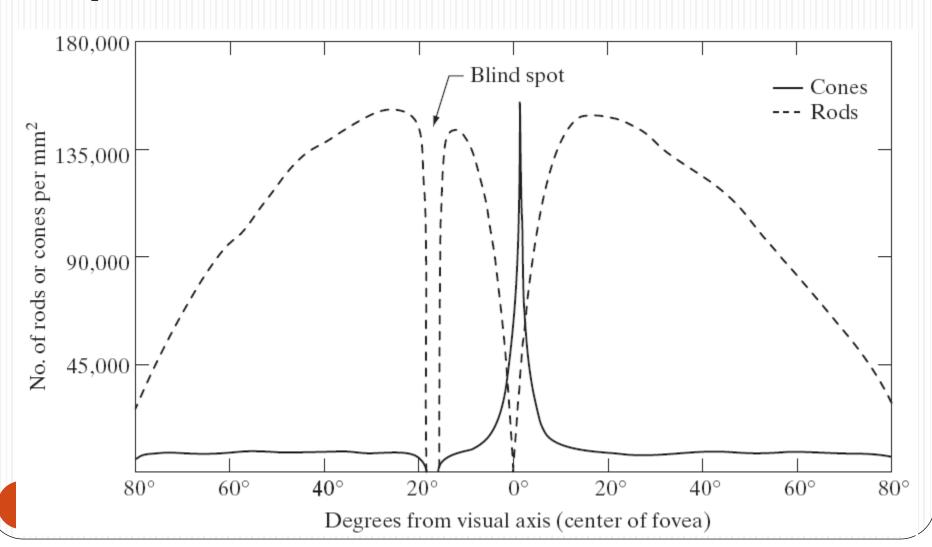
Võng mạc

- Các hình ảnh sẽ được phản chiếu lên võng mạc
- Có 2 loại tế bào cảm nhận trên võng mạc: tế báo hình nón và tế bào hình que

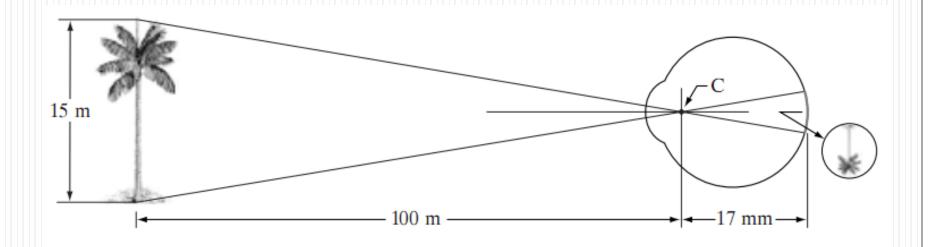
Cấu tạo mắt người (tiếp)

- □ Tế bào hình nón
 - Có 6-7 triệu tế bào tập trung chủ yếu ở tâm của của võng mạc
 - Rất nhạy với màu sắc
 - Chúng được nối với nhau thông qua các dây thần kinh
- □ Tế bào hình que
 - Có 75-150 triệu tế bào phân phối đều trên võng mạc
 - Không nhạy với màu sắc và ánh sáng

Mật độ tế bào hình nón và hình que

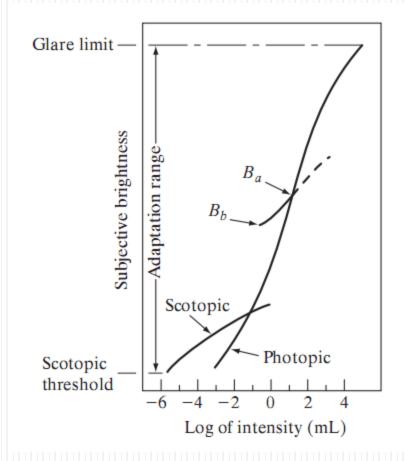


Sự tạo ảnh trong mắt



Sự cảm nhận và phân biệt độ sáng

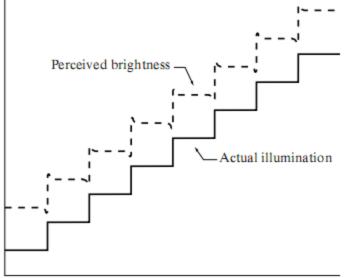
 Cường độ sáng được cảm nhận bởi hệ thống thị giác là hàm logarit của cường độ sáng đi vào mắt



Sự cảm nhận và phân biệt độ sáng

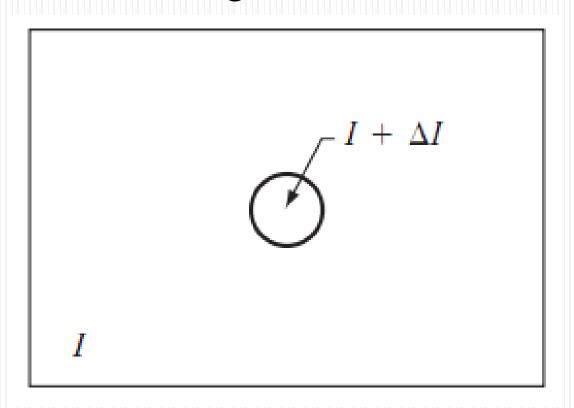
Ví dụ cho thấy cảm nhận độ sáng không phải hàm thông thường của cường độ sáng





Sự cảm nhận và phân biệt độ sáng

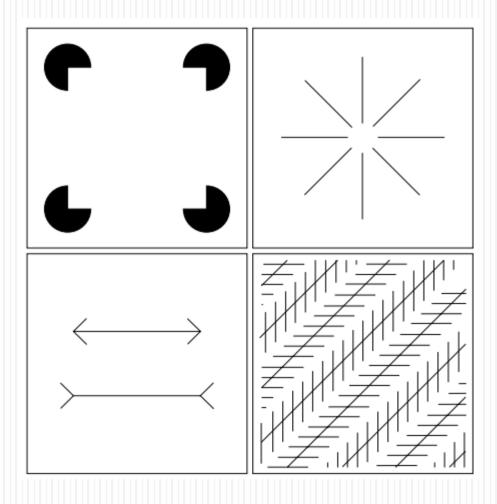
Thí nghiệm phân biệt độ sáng khác nhau của mắt người



Một số hiệu ứng đặc biệt



Một số hiệu ứng đặc biệt



Chương 2. Thu nhận, số hóa ảnh

- 2.1. Hệ thống thị giác và sự cảm nhận ảnh
- 2.2. Cảm nhận và biểu diễn màu sắc
- 2.3. Số hóa ảnh
- 2.4. Biểu diễn ảnh số
- 2.5. Mối quan hệ giữa các điểm ảnh

- Các thuộc tính của ánh sáng
 - Độ chói (Radiance watt): Tổng năng lượng của chùm tia từ nguồn
 - Đội rọi (Luminance lumens, lm): Độ đo năng lượng ánh sáng thu nhận từ nguồn sáng

$$L(x,y) = \int_{0}^{\infty} I(x,y,\lambda)V(\lambda)d\lambda$$

- I(x, y, λ): phân bố ánh sáng trong không gian
- V(λ): Hàm hiệu suất cảm độ rọi tương đối của hệ thống thị giác

- Các thuộc tính của ánh sáng
 - Độ sáng
 - Thuộc tính chủ quan đặc trưng cho khả năng cảm nhận độ rọi
 - Độ tương phản tức thời
 - Hệ thống thị giác nhạy cảm với độ tương phản của độ rọi hơn là độ rọi tuyệt đối

- ■Màu sắc
 - Cảm nhận màu sắc phụ thuộc vào phổ của ánh sáng
 - Ánh sáng nhìn thấy có dải phổ rất hẹp
 - Ánh sáng với tất cả các thành phần phổ nhìn thấy có năng lượng bằng nhau sẽ cho ánh sáng trắng

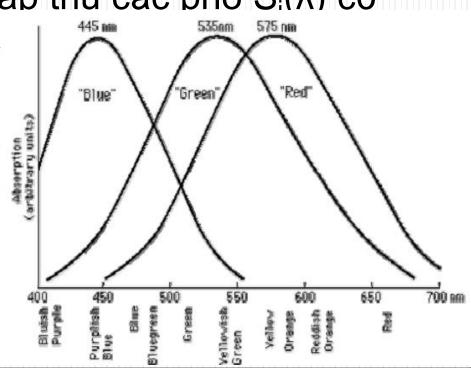
- □Các thuộc tính mô tả màu sắc
 - Độ sáng: Đặc trưng cho độ rọi cảm nhận
 - Sắc độ (Hue):
 - Đặc trưng cho màu sắc chủ đạo được người quan sát cảm nhận
 - Là thuộc tính liên quan đến bước sóng chủ yếu trong hỗn hợp các bước sóng ánh sáng
 - Độ bão hòa (Saturation)
 - Đặc trưng cho độ thuần khiết tương đối
 - Thể hiện lượng màu trắng được hòa với sắc độ

- □Biểu diễn màu sắc bằng cách tổng hợp 3 màu cơ bản
 - R, G, B

Các tế bào nón hấp thu các phổ S_i(λ) có

đỉnh tại các bước

- Đỏ: 65 % tế báo nón nhạy cảm với ánh sáng đổ (650nm)
- Green: 33% tế báo nón nhạy cảm với ánh sáng lục (550nm)
- Blue: 2 % tế báo nón nhạy cảm với ánh sáng lam (450nm)

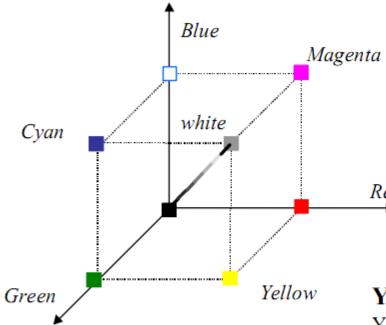


Các hệ màu cơ bản

RGB, YUV, YCbCr

Red Magenta Yellow Blue Cyan Green

Màu sắc



Y Cb Cr (JPEG)

$$Cb = U/2 + 0.5$$

 $Cr = V/1.6 + 0.5$

RGB

Black (0, 0, 0)

Red (255, 0, 0)

Green (0, 255, 0)

Yellow (255, 255, 0)

Blue (0, 0, 255)

Red Magenta (255, 0, 255)

Cyan (0, 255, 255)

White (255, 255, 255)

YUV (Luminance)

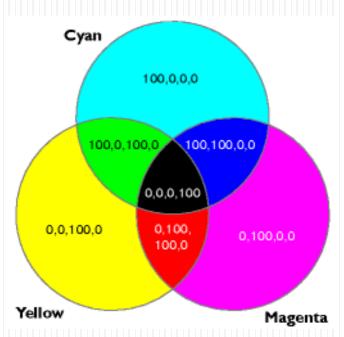
$$Y = 0.299R + 0.587G + 0.114B$$

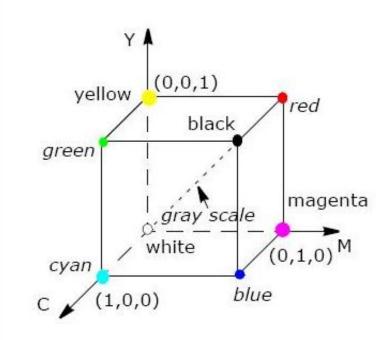
U = R - Y

V = B - Y

Các hệ màu cơ bản

- □ CMY
 - Hệ màu trừ



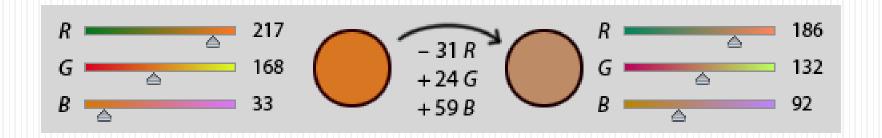


Các hệ màu cơ bản

□HSV, HSI Yellow Green Red Cyan Magenta Blue i Saturation Saturation

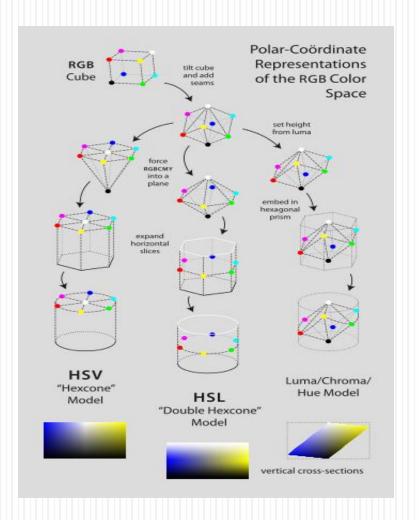
 Hướng cảm nhận con người, trực quan hơn RGB

Ví dụ về cảm nhận trực quan màu



Chuyển đổi giữa các hệ màu

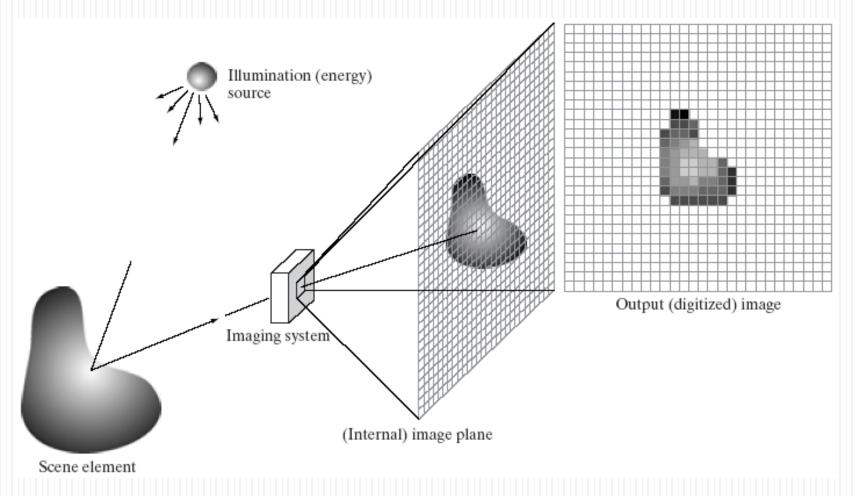
□Tìm hiểu các công thức chuyển đổi giữa các hệ màu



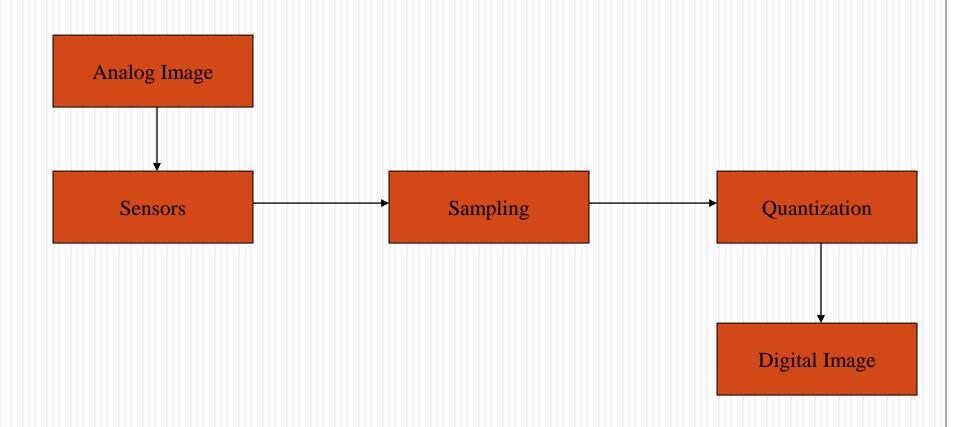
Chương 2. Thu nhận, số hóa ảnh

- 2.1. Hệ thống thị giác và sự cảm nhận ảnh
- 2.2. Cảm nhận và biểu diễn màu sắc
- 2.3. Số hóa ảnh
- 2.4. Biểu diễn ảnh số
- 2.5. Mối quan hệ giữa các điểm ảnh

2.3. Số hóa ảnh

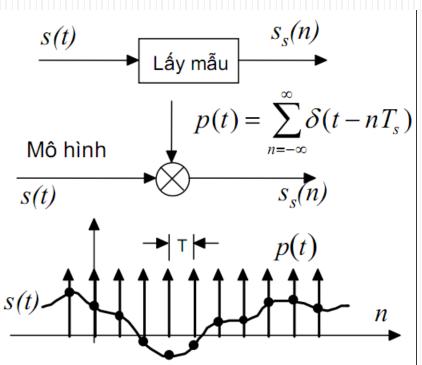


2.3. Số hóa ảnh



Phép lấy mẫu (sampling)

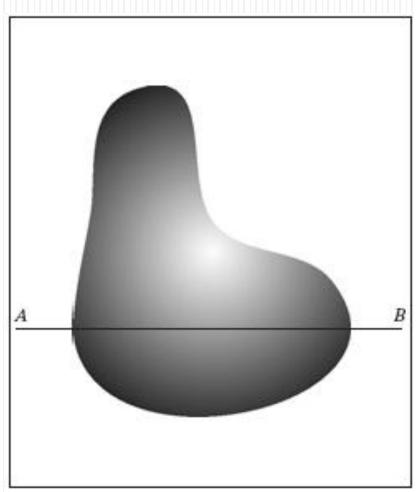
- Lấy mẫu đều: Đo giá trị tín hiệu tại những thời điểm thời gian cách đều nhau
 - T_S: Tần số lấy mẫu
 - Lấy mẫu không gian
 - 1 chiều

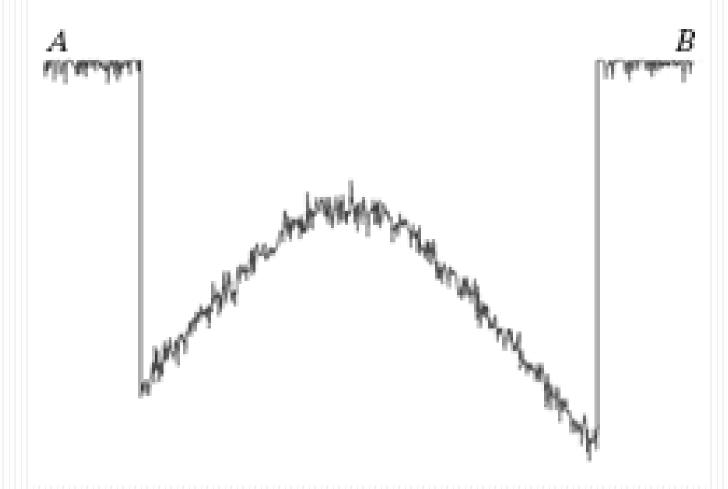


□Lấy mẫu không gian 2 chiều

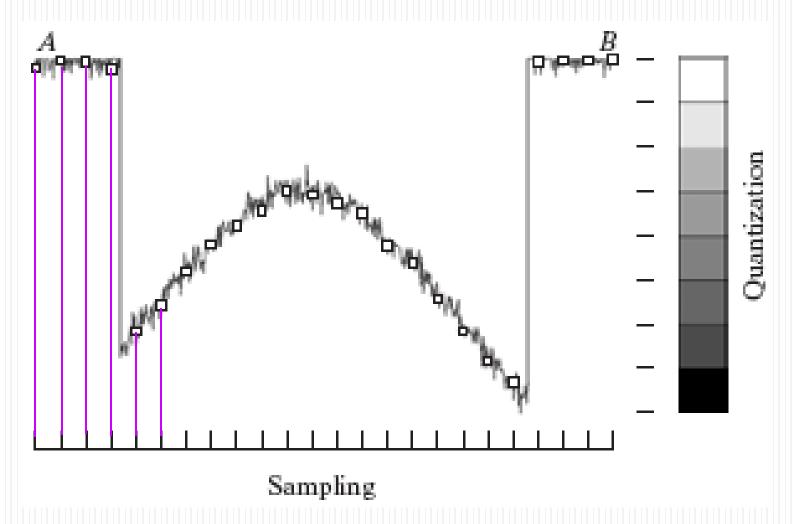
$$p(x,y) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(x - mX, y - nY)$$

$$\frac{s(x,y)}{\sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(x - mX, y - nY)}$$





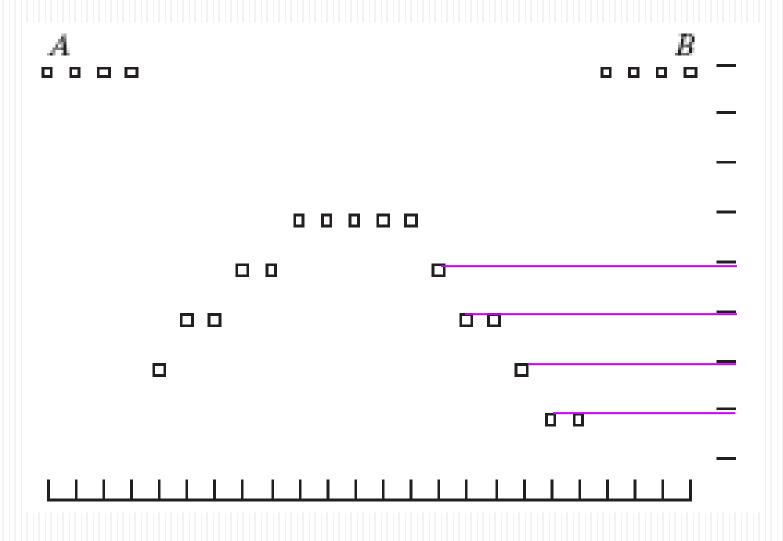
Đường biểu diễn lát cắt của đoạn thẳng AB



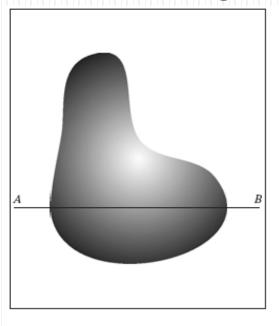
Lượng tử hóa (Quantization)

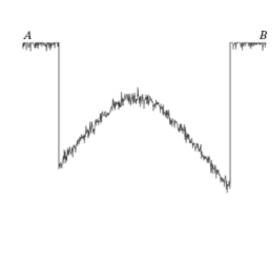
- □Lượng tử hóa đều
 - Giải giá trị cần lượng tử hóa: t_{min} t_{max}
 - Chia đều thành N mức lượng tử
- Lượng tử hóa không đều
 - Nhiều mức lượng tử hơn ở những vùng có nhiều giá trị tập trung hơn

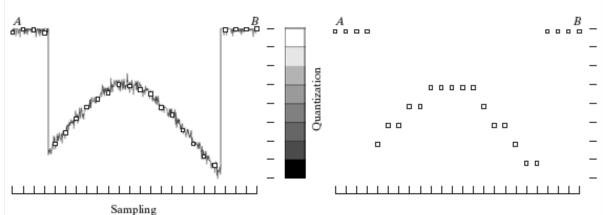
Lượng tử hóa (tiếp)



Quá trình lấy mẫu và lượng tử hóa





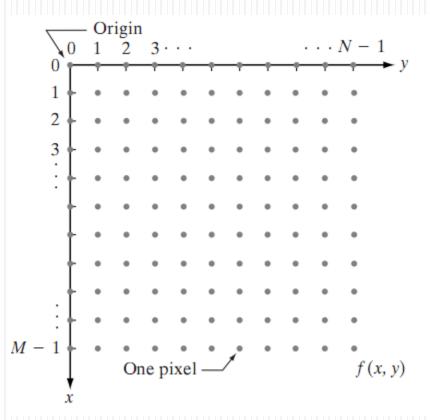


Chương 2. Thu nhận, số hóa ảnh

- 2.1. Hệ thống thị giác và sự cảm nhận ảnh
- 2.2. Cảm nhận và biểu diễn màu sắc
- 2.3. Số hóa ảnh
- 2.4. Biểu diễn ảnh số

2.4. Biểu diễn ảnh số

 $\Box f(x, y) \rightarrow F(I, j)$ hay F(m, n)



2.4. Biểu diễn ảnh số

□Ma trận dữ liệu ảnh số

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{0,0} & a_{0,1} & \cdots & a_{0,N-1} \\ a_{1,0} & a_{1,1} & \cdots & a_{1,N-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{M-1,0} & a_{M-1,1} & \cdots & a_{M-1,N-1} \end{bmatrix}$$

□a_{ij} = f(x=i, y=j) = f(i, j) gọi là cấp xám của điểm ảnh tại tọa đô (i, j).

Tính toán dung lượng ảnh số

- L là số cấp xám sử dụng trong ảnh (số bước lượng tử hóa) L = 2^k
- M x N: Kích thước của ma trận ảnh số (số mẫu khi lấy mẫu)
- □Kích thước ảnh số: M x N x k (bít)
 - M = N thì kích thước: N² x k

Tính toán dung lượng ảnh số

N/k	1 (L=2)	2 (L=4)	3 (L=8)	4 (L=16)	5 (L=32)	6 (L=64)	7 (L=128)	8 (L=256)
32	1.024	2.048	3.072	4.096	5.120	6.144	7.168	8.192
64	4.096	8.192	12.288	16.384	20.480	24.576	28.672	32.768
128	16.384	32.768	49.152	65.536	81.920	98.304	114.688	131.072
256	65.536	131.072	196.608	262.144	327.680	393.216	458.752	524.288
512	262.144	524.288	786.432	1.048.576	1.310.720	1.572.864	1.835.008	2.097.152
1024	1.048.576	2.097.152	3.145.728	4.194.304	5.242.880	6.291.456	7.340.032	8.388.608
2048	4.194.304	8.388.608	12.582.912	16.777.216	20.971.520	25.165.824	29.360.128	33.554.432
4096	16.777.216	33.554.432	50.331.648	67.108.864	83.886.080	100.663.296	117.440.512	134.217.728
8192	67.108.864	134.217.728	201.326.592	268.435.456	335.544.320	402.653.184	469.762.048	536.870.912

Độ phân giải không gian và độ phân giải mức xám

- Quá trình lấy mẫu → độ phân giải không gian trong ảnh
- Quá trình lượng tử hóa → độ phân giải mức xám trong ảnh

Độ phân giải không gian



Xét ảnh liên tục như hình bên. Chúng ta tiến hành lấy mẫu thưa dần để được các ảnh có kích thước nhỏ dần.

- 1024×1024
- 512×512
- 256×256
- 128×128
- 64×64
- 32×32

Độ phân giải không gian (tiếp)







256 Ảnh được lấy mẫu theo các kích thước khác nhau

1024

Độ phân giải không gian (tiếp)



Các hình ảnh trong Slide trước được phóng to thành kích thước 1024×1024

Độ phân giải cấp xám



Xét ảnh liên tục như hình bên. Chúng ta tiến hành lấy mẫu ảnh cùng một kích thước nhưng với số cấp xám nhỏ dần.

- 128
- 64
- 32
- 16
- 8
- 4
- 2





128 cấp xám

ảnh gốc

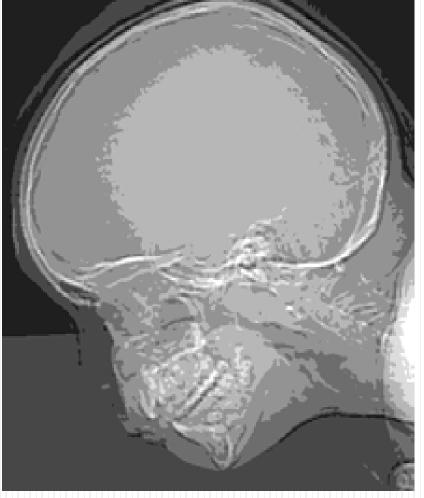




32 cấp xám

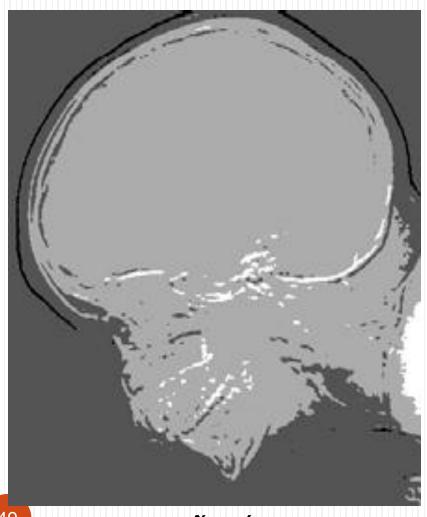
64 cấp xám





8 cấp xám

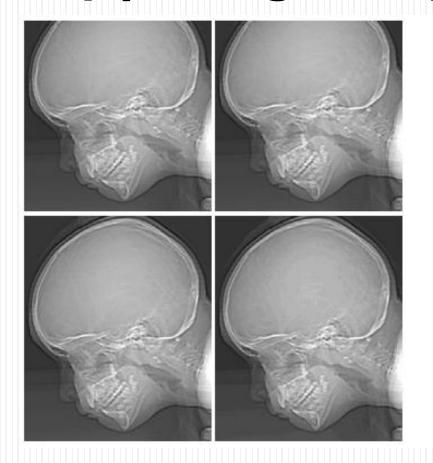
16 cấp xám

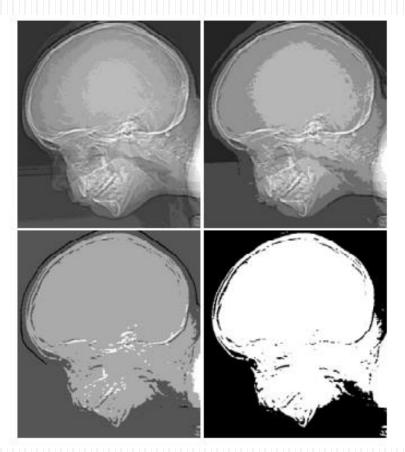




2 cấp xám

Độ phân giải cấp xám





Phóng to và thu nhỏ ảnh số (Zooming & Shrinking)

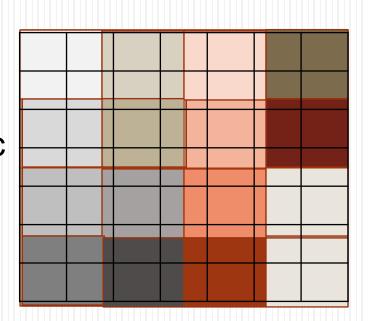
- Bản chất của phóng to và thu nhỏ ảnh cũng giống như sampling
 - Zooming: oversampling
 - Shrinking: undersampling
- Zooming và shrinking: gồm 2 bước
 - Bước 1. Tạo ra các vị trí điểm ảnh mới
 - Bước 2. Gán giá trị mức xám cho các điểm ảnh mới

Zooming

- □Bước 1. Tạo ra các vị trí điểm ảnh mới: đơn giản → tạo ra grid kích thước bằng kích thước muốn zoom lên
- □Bước 2. Gán giá trị mức xám
 - Có nhiều phương pháp
 - Nearest neighbor interpolation (nội suy gần nhất)
 - Bilinear interpolation
 - Pixel replication (nhân bản pixel)

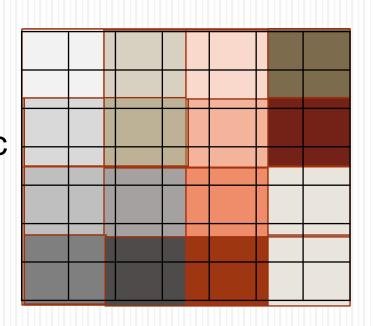
Zooming: Nearest neighbor interpolation

- □Ví dụ: ảnh 4x4 → zoom thành ảnh 7 x 7
 - Bước 1: Áp lưới 7 x 7
 vào ảnh 4 x4
 - Bước 2: Gán giá trị mức xám cho mỗi ô lưới: ô gần nhất được gán
 - Bước 3. Mở rộng ảnh
 về 7 x 7



Zooming: Bilinear interpolation

- □Ví dụ: ảnh 4x4 → zoom thành ảnh 7 x 7
 - Bước 1: Áp lưới 7 x 7
 vào ảnh 4 x4
 - Bước 2: Gán giá trị mức xám cho mỗi ô lưới: giá trị của một số ô lân cận
 - Bước 3. Mở rộng ảnh
 về 7 x 7



Zooming: Pixel replication

- Áp dụng tốt cho các phép zoom ảnh lên một số nguyên lần
 - Ví dụ: zoom ảnh lên 4 lần
 - Lặp giá trị pixel ở mỗi cột 2 lần
 - Lặp giá trị pixel ở mỗi hàng 2 lần

Shrinking

- Các phương pháp gán giá trị tương tự như zooming
 - Phương pháp Nearest neighbor → gán lưới to hơn vào ảnh
 - Phương pháp pixel replication > xóa các hàng và các cột tương ứng

Chương 2. Thu nhận, số hóa ảnh

- 2.1. Hệ thống thị giác và sự cảm nhận ảnh
- 2.2. Cảm nhận và biểu diễn màu sắc
- 2.3. Số hóa ảnh
- 2.4. Biểu diễn ảnh số
- 2.5. Mối quan hệ giữa các điểm ảnh

- □Lân cận (neighbor)
 - Một pixel p tại vị trí (i, j) có thể có
 - 4 lân cận tại các vị trí: (Ký hiệu N₄(p))

$$(i-1, j); (i+1, j); (i, j-1); (i, j+1)$$

8 lân cận tại các vị trí: (Ký hiệu N₈(p))

	i-1, j	
i, j-1	i, j	i, j+1
	i+1, j	

i-1, j-1	i-1, j	i-1, j+1	
i, j-1	i, j	i, j+1	
i+1,j-1	i+1, j	i+1,j+1	

- □Liền kề (adjacency)
 - V: tập các giá trị mức xám để xác định liền kề
 - 2 pixel p, q có giá trị mức xám ∈ V là
 - ∘ 4-adjacency: nếu q ∈ N_4 (p)
 - ∘ 8-adjacency: nếu q ∈ N_8 (p)
 - o m-adjacency:
 - i) Nếu $q \in N_4(p)$, hoặc
 - ii) $q \in N_8(p)$ và $N_4(p) \cap N_4(q)$ không có điểm nào có giá trị mức xám $\in V$

- □Liền kề (adjacency)
 - Ví dụ: V = {1} ảnh nhị phân

8 – adjacency m - adjacency

- ■Đường đi (path)
 - Path từ điểm p(x, y) đến q(s, t) được định nghĩa là tâp các pixel

$$(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$$

- Sao cho: $(x_0, y_0) = (x, y)$; $(x_n, y_n) = (s, t)$ và (x_i, y_i) và (x_{i-1}, y_{i-1}) là các điểm liền kề
- Khái nệm: 4-paths, 8-paths, m-paths

- □Liên thông (connected)
 - S: tập các pixel trong ảnh
 - p, q ∈ S gọi là liên thông nếu ∃ 1 path nối giữa p và q
- Với mỗi pixel p, tập tất cả các điểm liên thông với nó gọi là vùng liên thông
- □Vùng, miền (region)
 - R là một tập các điểm ảnh: R ∈ S
 - R gọi là region nếu R là một vùng liên thông

- ■Đường bao (boundary, border, contour)
 - Đường bao của một region R là tập các điểm thuộc R mà có 1 hoặc nhiều điểm lân cận không thuộc R
- □Chú ý:
 - Đường bao ≠ đường biên (edge)
 - Đường bao ≡ đường biên: ảnh nhị phân

- □Khoảng cách giữa 2 điểm trong ảnh
 - Khoảng cách Euclidean:

$$D_e(p,q) = [(x-s)^2 + (y-t)^2]^{\frac{1}{2}}.$$

Khoảng cách D₄

$$D_4(p,q) = |x - s| + |y - t|.$$

- D₄ = 1: 2 điểm là lân cận 4
- Khoảng cách D₈

$$D_8(p, q) = \max(|x - s|, |y - t|).$$