

DJI GO ნაბიჯ-ნაბიჯ. სრული განხილვ. ყველა მენიუ და ღილაკები.



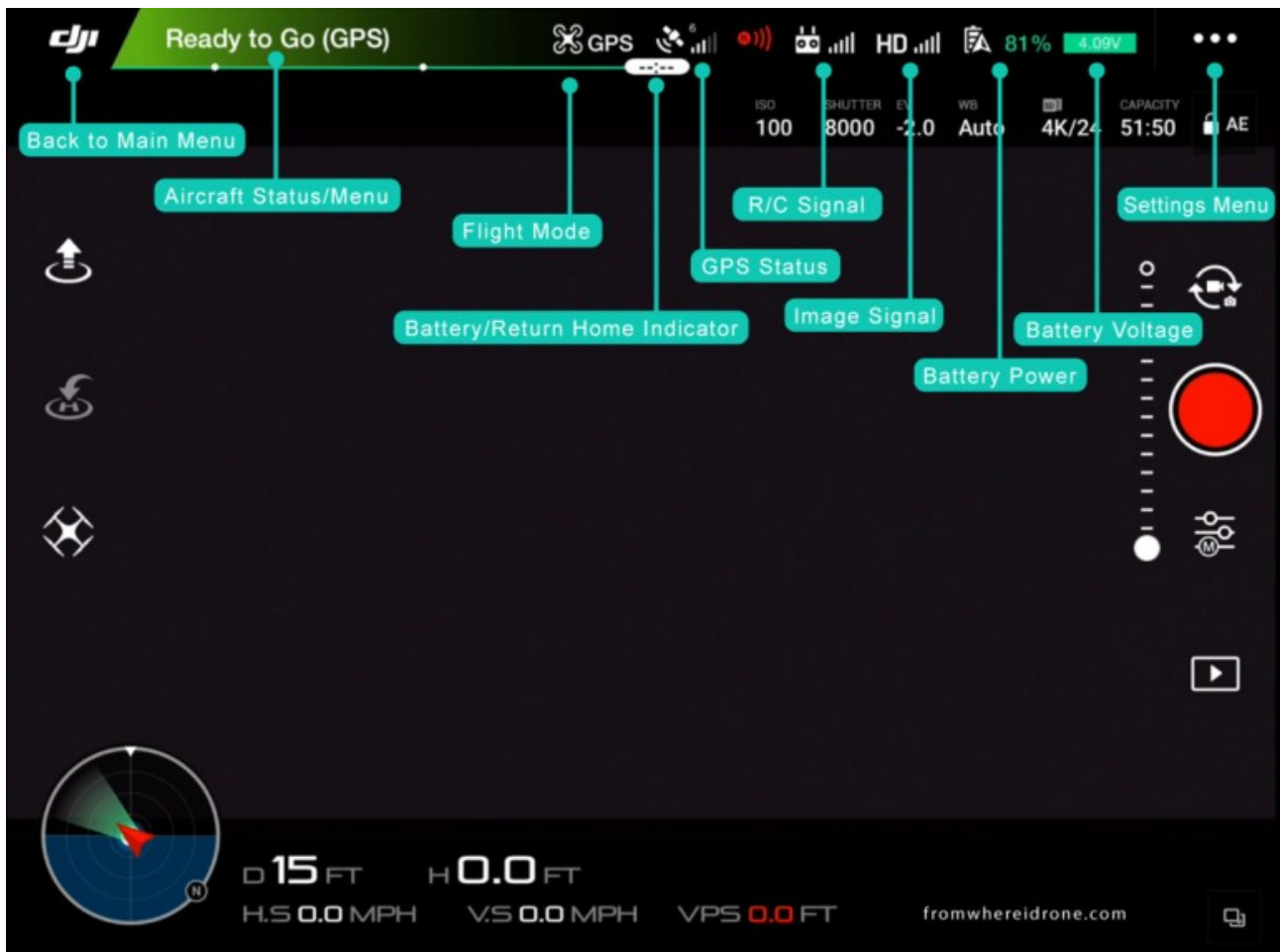
სტატიში ხსნილი იქნება DJI GO აპლიკაცია სრულად. განიხილება როგორც მენიუები ასევე ღილაკები და ფუნქციები სრულად. ეს დაეხმრება პილოტებს უკეთესად გერკვიოს DJI GO-ს აპლიკაციაში.

მაგლითისთვის გაქვთ თუ არა შემდეგ კითხვებზე პასუხები.

- როგორ შევცვალოთ და მოვირგოთ პულტის სტიკების მგრძნობიარობა
- როგორ გამოვსწოროთ ვიდეო გამოსახულების ლაგები
- პულტის კონფიგურაციების გამოყენება 1,2,3 მოდიფიკაციებით
- რა არის IMU და რატომ არის მნიშვნელოვანი თვალყური ვადევნოთ IMU-ს სტატუსს.
- რატომ არის EV – ის კონფიგურაცია სასარგებლო ექსპოზიციისთვის
- იცით თუ არა რას ემსახურება Video Caption?
- იცით თუ არა რატომ უნდა ჩრთოთ 'Enable Hardware Decoding'
- იყენებთ თუ არა C1 და C2 ღილაკებს და რისთვის არის ეს ღილაკები
- იცით თუ არა თუ როგორ მნიშვნელოვანია 'Cache Map Data' იმ მოწყობილობებისთვის რომლებსაც არ გაჩნია ფიჭური კავშირის სერვისი.

სტატიაში პასუხი გაეცემა ყველა კითხვას და არა მარტო ამ კითხვებს, მკითხველი გაიგებს უფრო მეტს და მიიღებს მომწურავ ინფორმაცია აპლიკაციის შესახებ.

სტატიის სრულად წაკითხვის შემდეგ COPTER-ი გარანტიას იძლევა რომ თქვენ თავს იგრძნობთ სრულყოფილ და თავდაჯერებულ დრონის პილოტად.



რას წარმოადგენს DJI GO აპლიკაცია

DJI GO აპლიკაცია საშუალებას გაძლევთ მიუერთოთ სმარტ მოწყობილობას ტელეფონი ან პლანშეტი დრონს და მიიღოთ მეტი შესაძლებლობები დრონის სამართავად.

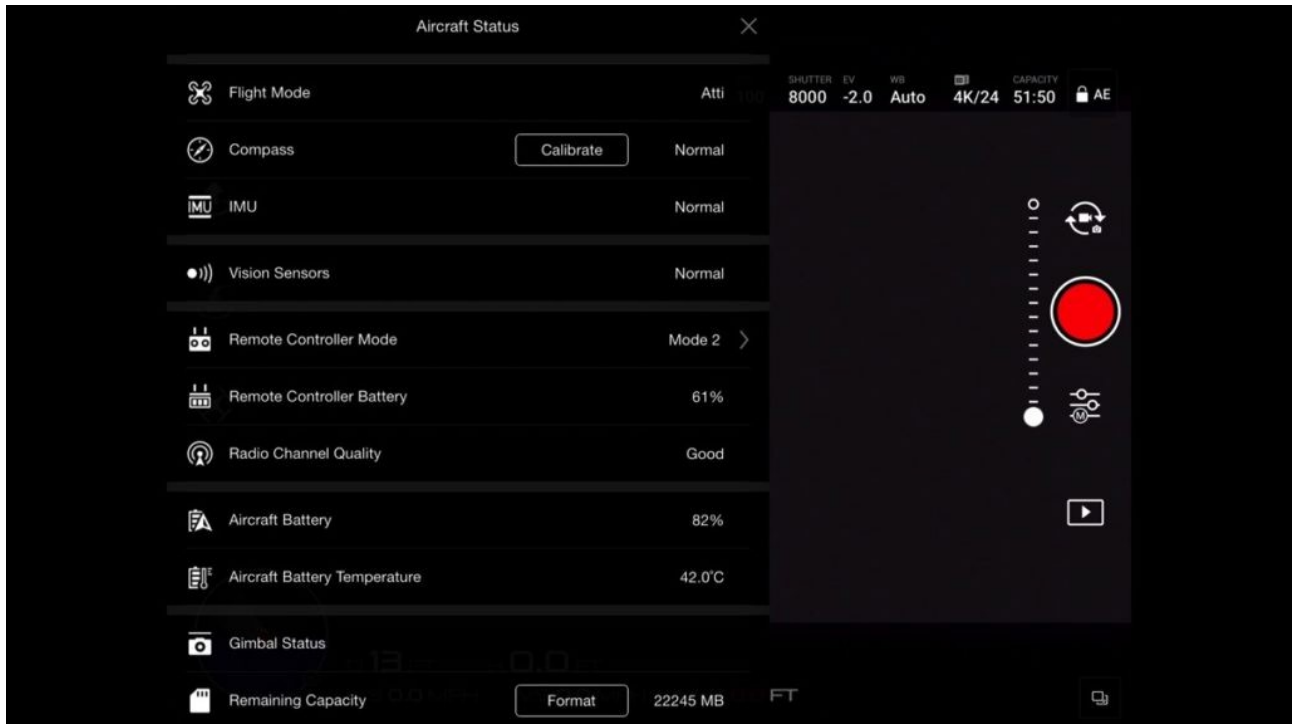
როგორც კი მოხდება აპლიკაციასა და დრონს შორის დაკავშირება ხელმისაწვდომი ხდება ფუნქციონალიც. ვხედავთ დრონის კამერის ვიდეო გამოსახულებას და კამერის პარამეტრებს, შესძლებელი ხდება გადაღებული მასალის აპლიკაციაში დათვალიერება, დრონის სრული კონფიგურაცია და ფრენის სრული კონტროლი თავისუფალი ფრენის რეჟიმით ან კიდე ინტელექტუალური ფრენის რეჟიმებით,

სხვა და სხვა დრონებზე და მოწყობილობებზე შესაძლოა აპლიკაციის მენიუ ცოტათი განსხვავდებოდეს მაგრამ მთავარი ფუნქციონალი იდენტურია ყველასთვის რაც ამ სტატიაში იქნება მოყვანილი.

1) დრონის სტატუსი

ამ მენიუში ვლტებულობთ ინფორმაცია დრონის მუშაობის სტატუსის შესახებ მენიუს გასააქტიურებლად სჭირო აპლიკაციის ზედა მხარეზე დავაჭიროთ Ready to Go ღილაკს.

თუ მენიუში სტატუსები აღნიშნულია Normal-ით და წითელში ნ ყვითელში არაფერი არ არის ეს იმას ნიშნავს რომ დრონი მუშაობს გმართულად და მზად არის გასაფრენად.



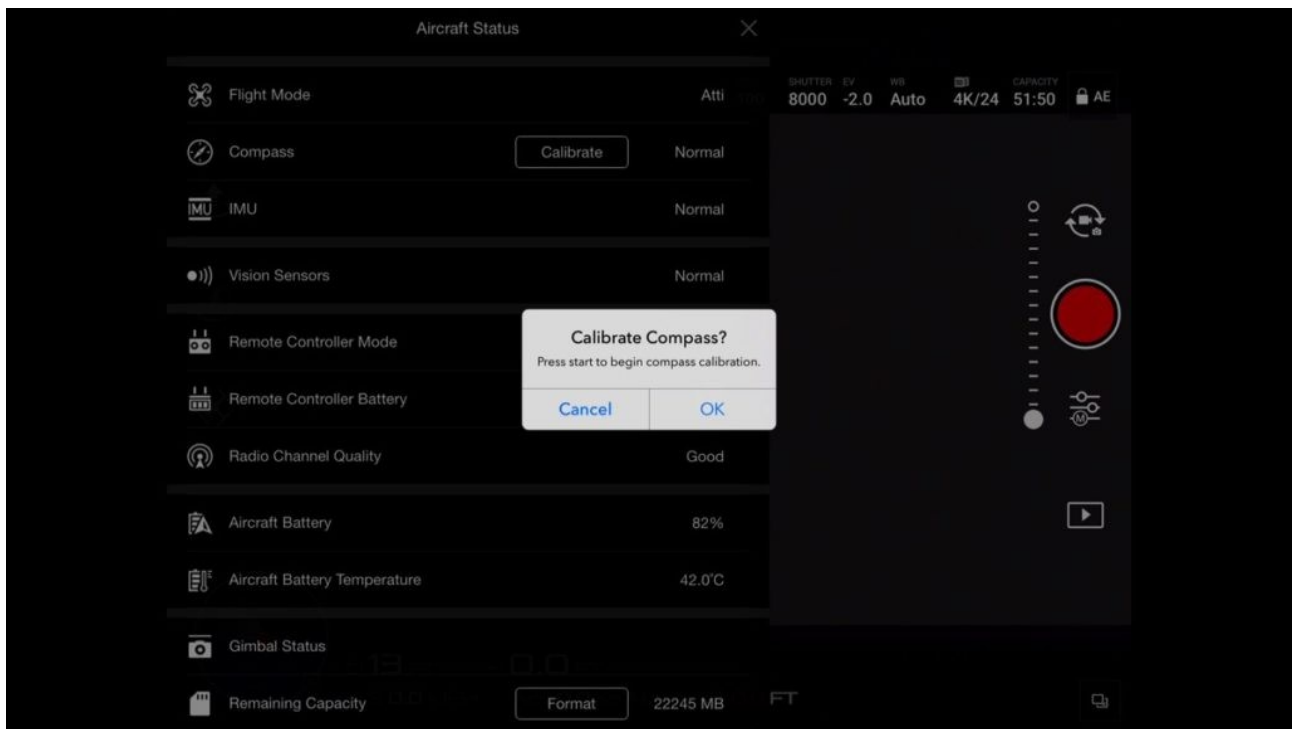
Compass

Compass არის ერთ-ერთი უმნიშვნელოვანესი პარამეტრი რომელიც აუცილებლად უნდა შემოწმდეს რადგანაც ის დრონს საშუალებას აძლევს გაიგოს თუ სად იმყოფება. დედამიწის რომელ წერტილში.

რეკომენდირებულია კომპასის კლიბრაცია ყოველ ახალ ლოკაციაზე.

ეს დაკავშირებულია იმასთან რომ კომპასი ძალზედ მგრძნობიარეა ელექტრო მგნიტურ ხარვეზების შემქნელ ფაქტორებთან, რაც ხელს უშლის დრონის ნორმალურ ფრენას. ამიტომ რეგულარული კლიბრაცია ყოველ ახალ ლოკაციაზე იძლევა ოპტიმალურ ფრენის შედეგს.

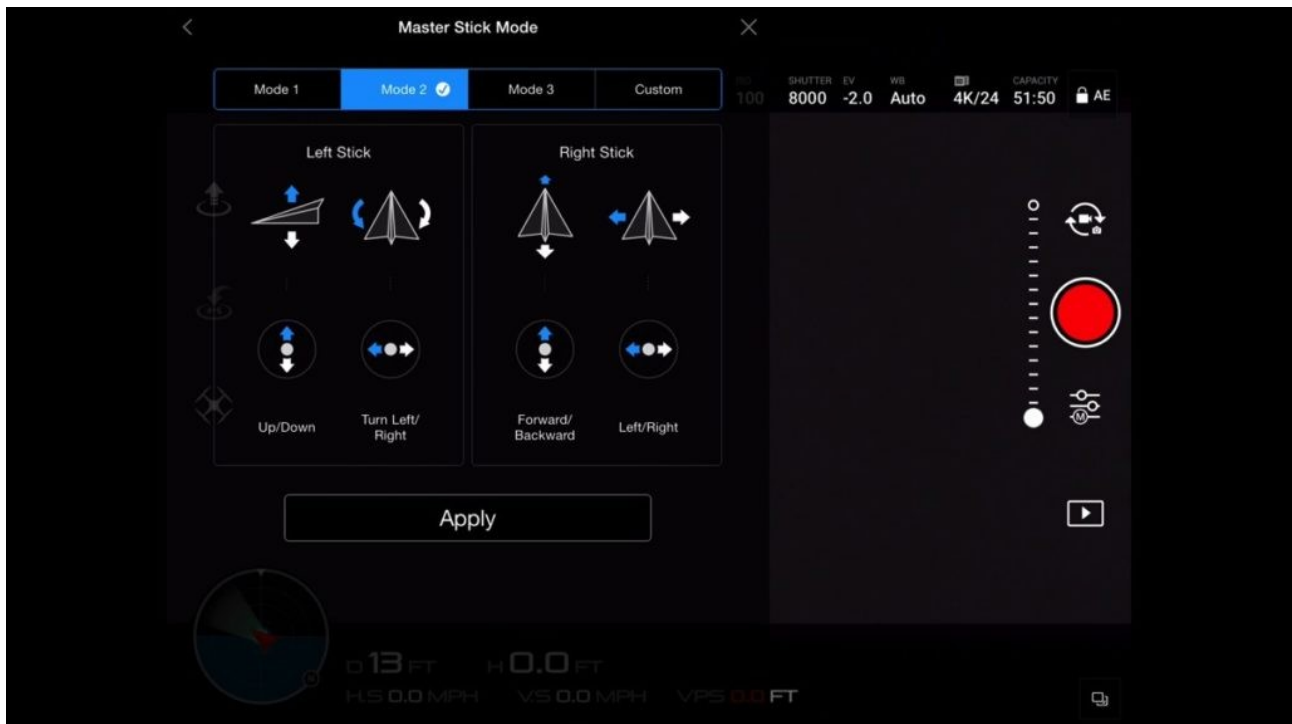
იმისათვის რომ დავკლიბრირთ კომპსი საჭიროა ეკრანზე დავაჭიროთ ღილაკს calibrate და მივყვეთ ინსტრუქციის



შენიშვნები კომპასის კლიბრაციასთან დაკავშირებით,

- არ დააკალიბრებოთ კომპასი მაღალი მაგნიტური ხარვეზების შემქმნელ წყაროებთან ახლოს, ხიდებზე ან მიწისწვეშა სადგომებში
- არ დააკალიბრებოთ რკინის კონსტრუქციებთან ახლოს
- არ დააკალიბრებოთ სახლში

Remote Controller Mode



სურათზე ნაჩვენებია მართვის პულტის კონფიგურაციის რეჟიმი რომელიც ითვალისწინებს:

მარცხენა სტიკით იმართება დრონის მოტორიალებ და სიმაღლე, ხოლო მარცხენა სტიკით ფრენის მიმართულება სტიკის გადახრის მიხედვით.

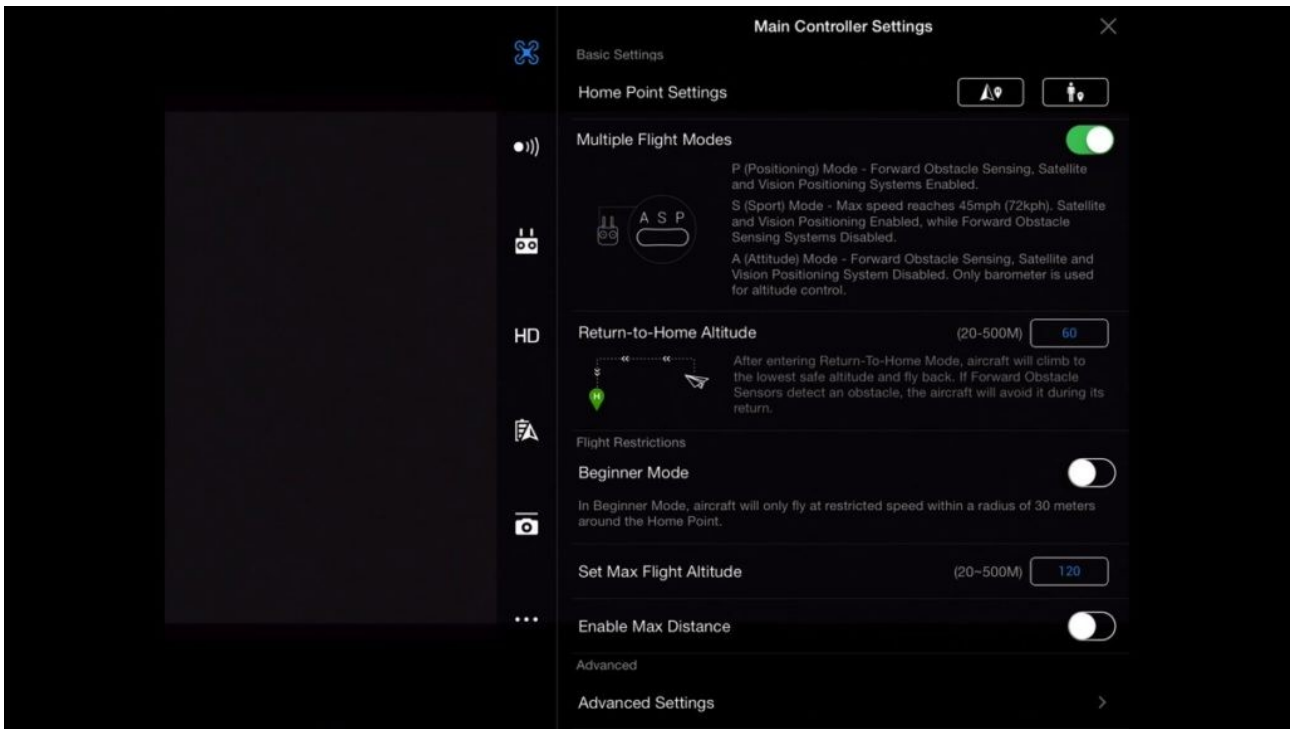
ყველაზე გავრცელებულია mode 2 კონფიგურაცია.

კონფიგურაციის ერთხელ არჩევის შემდეგ ის ვრცელდება სამომავლოდ ყველა ფრენის დროს, მას აღარ ჭირდება ყველ ფრენის წინ ხელახლა დაკონფიგურირება.

MAIN CONTROLLER SETTINGS

მთავრი კონტროლერის კონფიგურაცია

აქ ნახავთ Home Point-ის კონფიგურაციას, რამოდენიმე ფრენის რეჟიმებს, Begginer mode-ს ჩართვა გამორთვას და სიმაღლისა და ფრენის სიშორის კონფიგურაციებს და სხვა სასარგებლო კონფიგურაციებს.



Home Point

Home Point კონფიგურაცია ისრით აღნიშნავს დრონის მიმდინარე მდებარეობის დაყენებას დაჯდომის წერტილად.

Home Point ადამიანის გამოსახულებასთან ერთად აღნიშნავს დაჯდომის წერტილად მართვის პულტის მდებარეობას. ანუ პილოტის მდებარეობას აღნიშვნის დროს.

ეს სასრგებლოა თუ თქვენ მართავთ დრონს მოძრავი ობიექტიდან იქნება ეს მანქანა თუ გემი.

Multiple Flight Modes

.....

Positioning mode (P-MODE)

ეს იმას ნიშნავს რომ დრონის ყველა სენსორი ჩართულია რაც იძლევა დრონის უკეთესად მართვის საშუალებას. როცა სტიკს ხელს აუშვებთ დრონი ავტომატურად ჩერდება ერთ ადგილზე და GPS – ის საშუალებით ეკიდებ სტაბილურდ ერთ წერტილში.

Attitude or ATTI mode (A-MODE)

A-mode რეჟიმში სენსორები ითიშება და ფრენა არასტაბილურია, არასტაბილურ ფრენას ხელს კიდევ უწყობს ქარი და ჰაერის ნაკადი. დრონს არ გააჩნია ავტომატური შეჩერების შესაძლებლობა ამ რეჟიმში და დრონის მოძრაობის შეჩერება ხდება სტიკის გადაწევ ფრენის მიმართულების საწინააღმდეგოდ. ეს რეჟიმი გამოცდილი პილოტებისთვისაა და არა ახალ დამწყებებისთვის.

Sport mode (S-Mode)

ეს არის დრონის სპორტული რეჟიმი რაც გიხსნით გზას დრონი გამოცადოდთ მაქსიმალურ დტვირთვებზე ამასთან ერთად გაქვთ GPS მხარდაჭერაც.

დაიმახსოვრეთ რომ ამ რეჟიმის გააქტიურებისას ითიშება დაბრკოლების აღმოჩენის სენსორები.

Return to Home Altitude

ეს არის მნიშვნელოვანი პარამეტრი, ის აქტიურდება ავტომატურად დრონსა და კონტროლერს შორის კავშირის დაკარგვის შემთხვევაში. დააყენეთ ეს პრამეტრი ადგილმდებარეობიდან გამომდინარე. გაითვალისწინეთ. უკან დაბრუნების სიმაღლე უნდა მიუთითოთ იმდენი რომ გარშემო მყოფ დაბრკოლებებზე ბევრად მაღლი სიმაღლე იყოს.

Beginner Mode

ეს შესანიშნავი რეჟიმია თუ თქვენ ხართ ახალბედა პილოტი. ამ რეჟიმში გათიშულია რამოდენიმე ფუნქცია და ავტომატურად პროგრამის მიერ არის დაყენებული ფრენის სიჩქარე, დაშორება და სიმაღლე. დრონის ფრენა შენელებულია. ასევე ეს რეჟიმი შესანიშნავია ახალბედა პილოტების დასატრეინინგებლად.

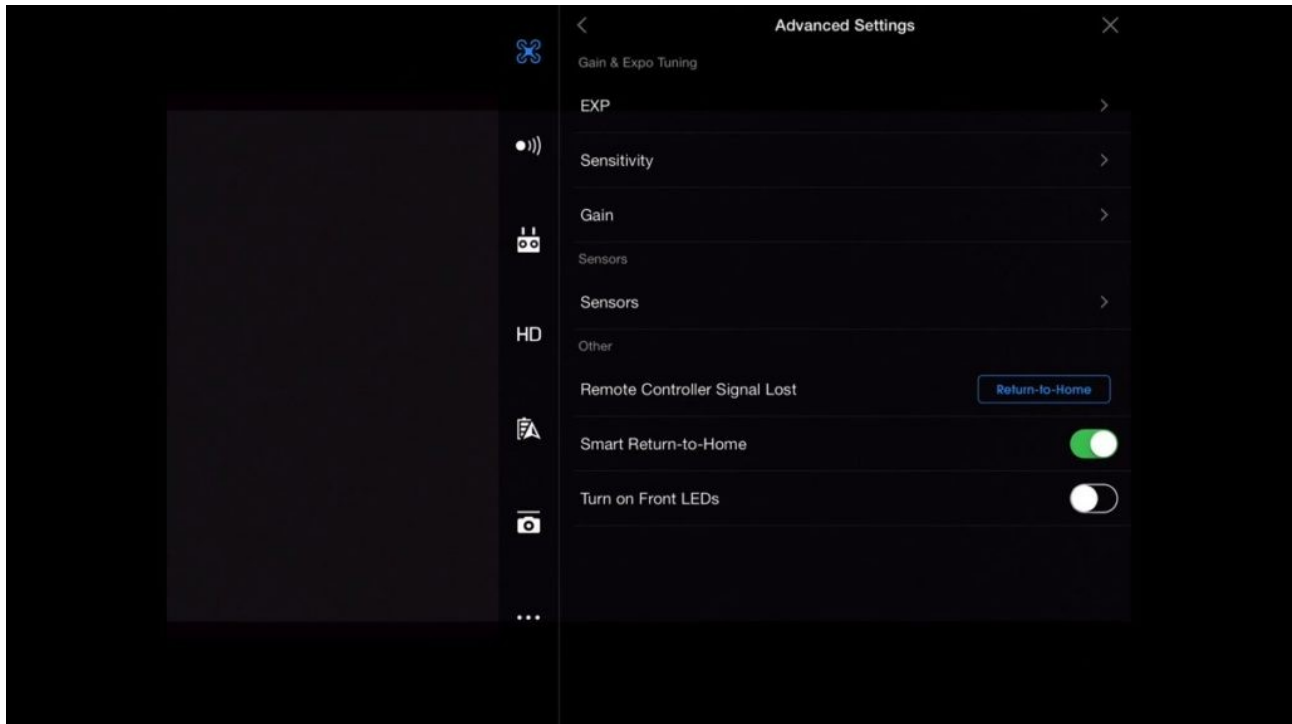
Max Flight Altitude

ეს პარამეტრი აღნიშნავს ფრენის მაქსიმალურ სიმაღლეს. ჩვენივე ქვეყნის კანონმდებლობიდან გამომდინარე ნებადართულია ფრენის მაქსიმალური სიმაღლე 122 მეტრა.

Max Distance

ეს პარამეტრი აღნიშნავს ფრენის მაქსიმალურ დაშრებას კონტროლერიდან. აქ პილოტს შეუძლია დააყენოს საჭირო დისტანცია კანონმდებლობიდან გამომდინარე, რაც ითვალისწინებს ფრენის დისტანციას თვალთახედვის არეში.

Advanced Settings



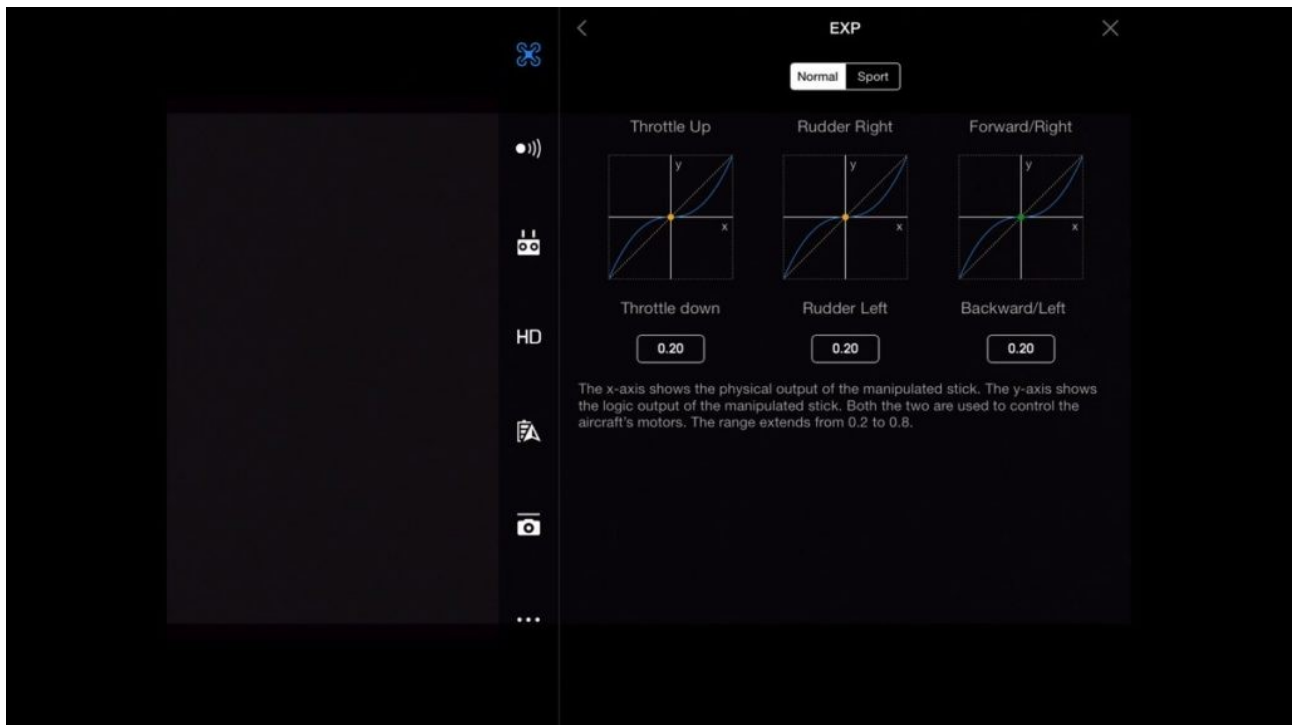
ამ მენიუში პარამეტრების გასწორება მოქმედებს დრონის მოძრაობაზე. ის ზემოქმედებას ახდენს დრონის გადაადგილებაზე სივრცეში.

Gain & Expo Tuning

პარამეტრების შეცვლით იცვლება სტიკების ზემოქმედებ დრონის გადაადგილების სიჩქრე, რაც უფრო დაბალი მნიშვნელობა იქნება შეყვანილი უფრო მეტად იქნება სტიკის გადახრა საჭირო, სანმ დრონი დაიწყებს სტიკის გადახრაზე რეაგირებას.

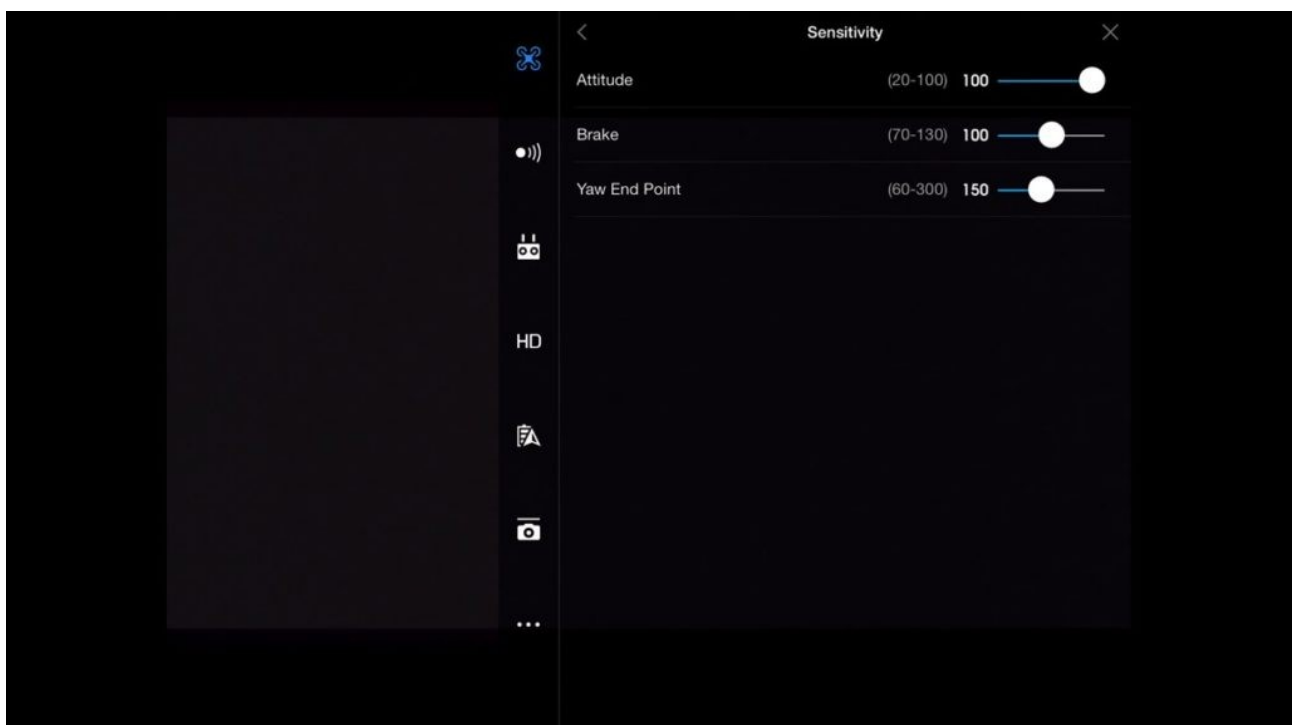
Gain & Expo Tuning: EXP

EXP მრუდები მარტივად დასაკონფიგურებელი არის.



Gain & Expo Tuning: Sensitivity

მოცემულ მენიუში შესაძლებელია მართვის მგრძნობელობის დაკონფიგურირება.



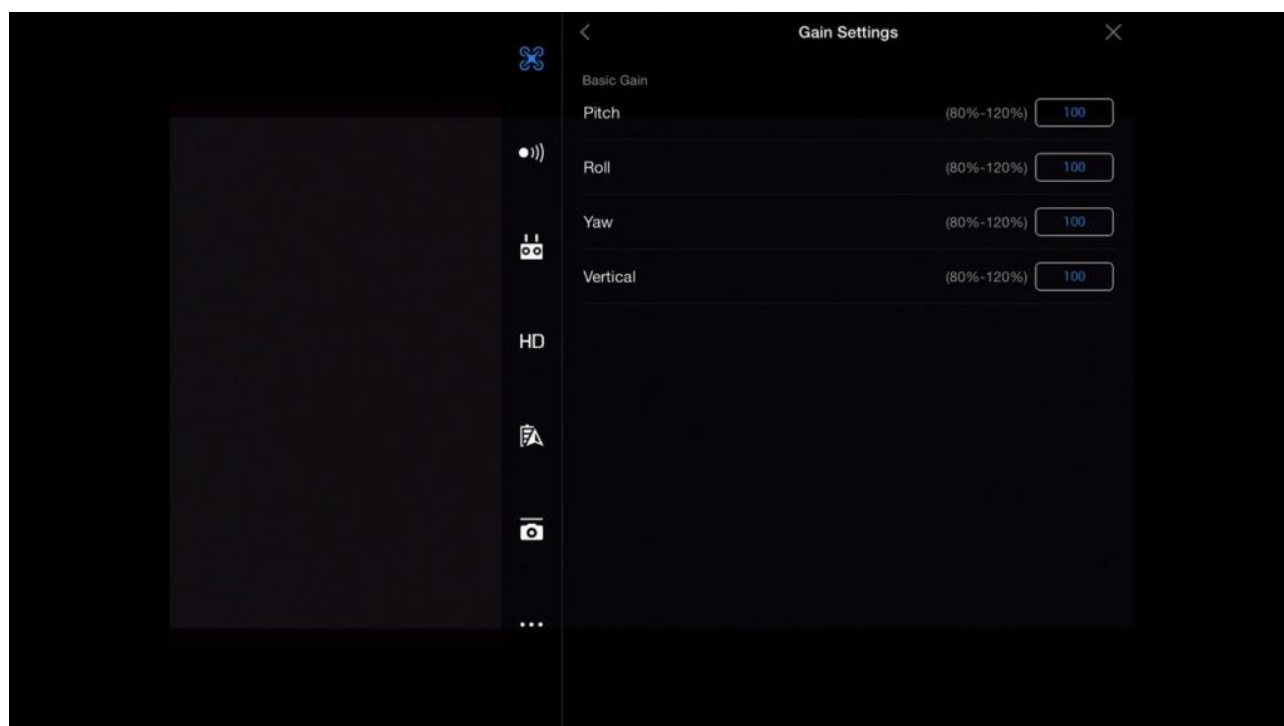
Attitude – დრონის რეაგირება და გასწორების კონფიგურაცია

Brake - GPS რეჟიმში მოძრაობის შეჩერების სიჩქარე, რაც უფრო ნაკლებია მნიშვნელობა უფრო ნელია დრონის რეაგირებაზე შეჩერებაზე.

Yaw Point End – Yaw-ის მაქსიმალური მნიშვნელობა სტიკისთვის.

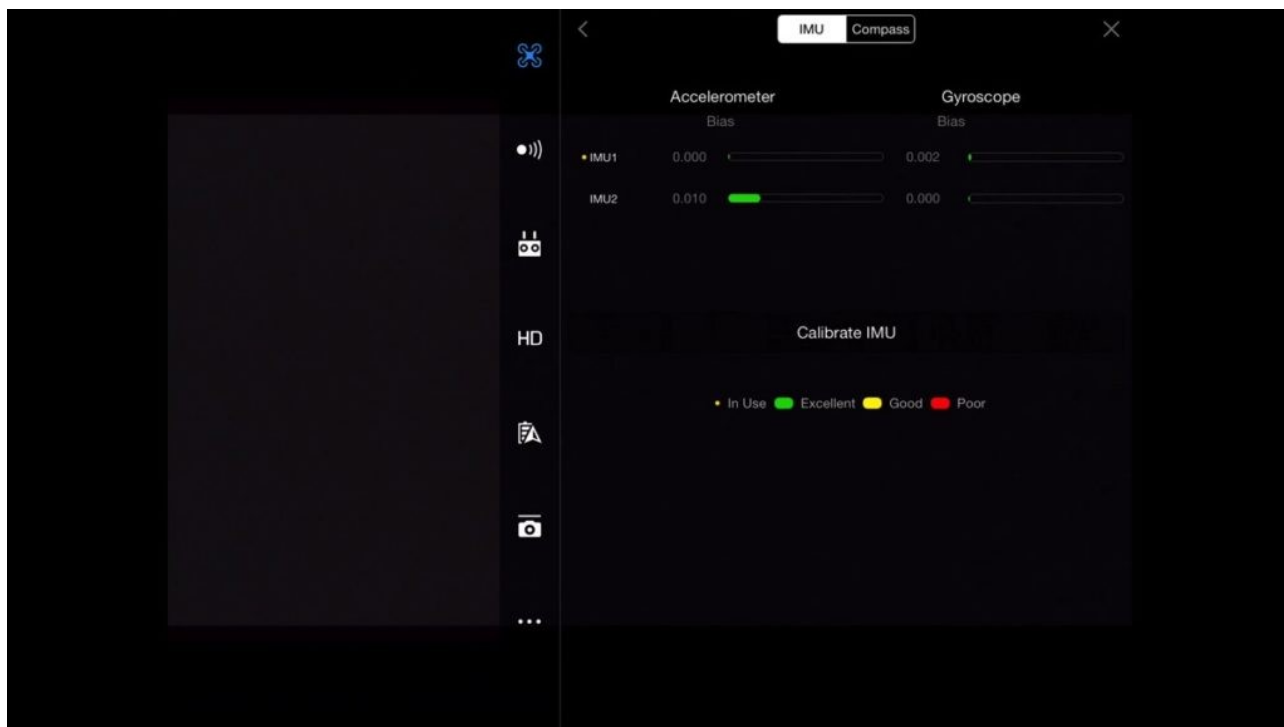
Gain & Expo Tuning: Gain

ამ მენიუში კონფიგურირდება თუ როგორი რეაგირება ექნება დრონს გარე ძალების ზემოქმედებისას, როგორიცაა ატმოსფერული წნევა და ქარი.



ამ მენიუს კონფიგურაცია მოქმედებს დრონის ფრენის დინამიკაზე, რმაც შესაძლოა გამოიწვიოს დრონის არა სასურველი რხევები. მენიუ განკუთვნილია გამოცდილი პილოტებისთვის, ვინც კარგად ერკვევა მათ კონფიგურაციაში.

Sensors: IMU (Inertial Measurement Unit)



ეს სისტემა მოიცავს 3 ღერძის მიმართ აქსელერირებას (სიჩქრეს ან აჩქარებას). ასევე კუთხურ სიჩქრესა და ბარომეტრულ სიმაღლის მზომს. ეს ყველაფერი ერთად დრონს ეხმარება სივრცეში სამივე ღერძის მიმართ შეინარჩუნოს წონასწორობა ერთ წერტილში.

თუ შეამჩნევთ რომ დრონი დაფრინავს არასტაბილურად რეკომენდირებულია გააკეთოთ IMU-კალიბრაცია.

კალიბრაცია კეთდება იდეალურად სწორ ზედაპირზე და დრონი არ უნდ მოძრაობდეს.

Sensors > Compass

ეს პარამეტრი ამოწმებს კომპასსა და ხელის შემშლელ ხარვეზებს. ასევე საშუალებას იძლევა კომპასი დავაკალიბრროთ.

RC Signal Lost

ეს მნიშვნელოვანი პარამეტრია. იმ შემთხვევაში თუ დრონი დაკრგავს კავშირს მართვის პულტთან დრონი აიწევა ან დაიწევა მითითებულ სიმაღლეზე და დაიწყებს დაჯდომის წერტილისკენ მოძრაობას მითითებულ სიმაღლეზე,

სიგნლის დაკარგვის შემთხვევაში ირთვება ლოგიკა

- Return To Home ნიშნავს დრონი ბრუნდება დაჯდომის წერტილისკენ.
- ბრუნდება და ეკიდება დაჯდომის წერტილზე
- ავტომატურად ჯდება მითითებულ წერტილზე

დაიმახსოვრეთ სიგნლის დაკარგვა გამოიწვევა სხვა და სხვა მიზეზებით, როცა დრონი დაფრინავს ძალიან შორს ან კიდე გარკვეული მიზეზების გამო დრონის სიგნალი იბლოკება.

სანამ დრონი აიწევა ჰაერში დრწმუნდით რომ დაჯდომის წერტილი მონიშნულია რუკაზე, რადგან სიგნალის დაკრგვის შემთხვევაში დრონი ყოველთვის ბრუნდება მონიშნულ ადგილზე.

Smart Return Home:

აღნიშნული ეკრანზე ზოლით რომელზეც განთავსებულია H სიმბოლოთი ნიშნული.

ეს დრონის მნიშვნელოვანი თვისებაა, რადგან ამ თვისებისა და ფუნქციის საშუალებით დრონი გვატყობინებს რომ უკან უნდა დავბრუნდეთ ელემენტის სიმძლავრიდან გამომდინარე.

ეს აღნიშნულია ეკრანის ზედა მხარეს მთელს სიგანეზე მწვანე, ყვითელი და წითელი ხაზით.

ნიშნულის მდებარეობა ამ ზოლებზე დამოკიდებულია მანძილზე დრონის აფრენის წერტილიდან დრონამდე .

ფრთილად იყავით ქარის საწინააღმდეგოდ ფრენის დროს. შესაძლოა არ გეყოთ უკან დასაბრუნებლად ენერგია თუ ძალიან შორს იქნებით აფრენის წერტილიდან.

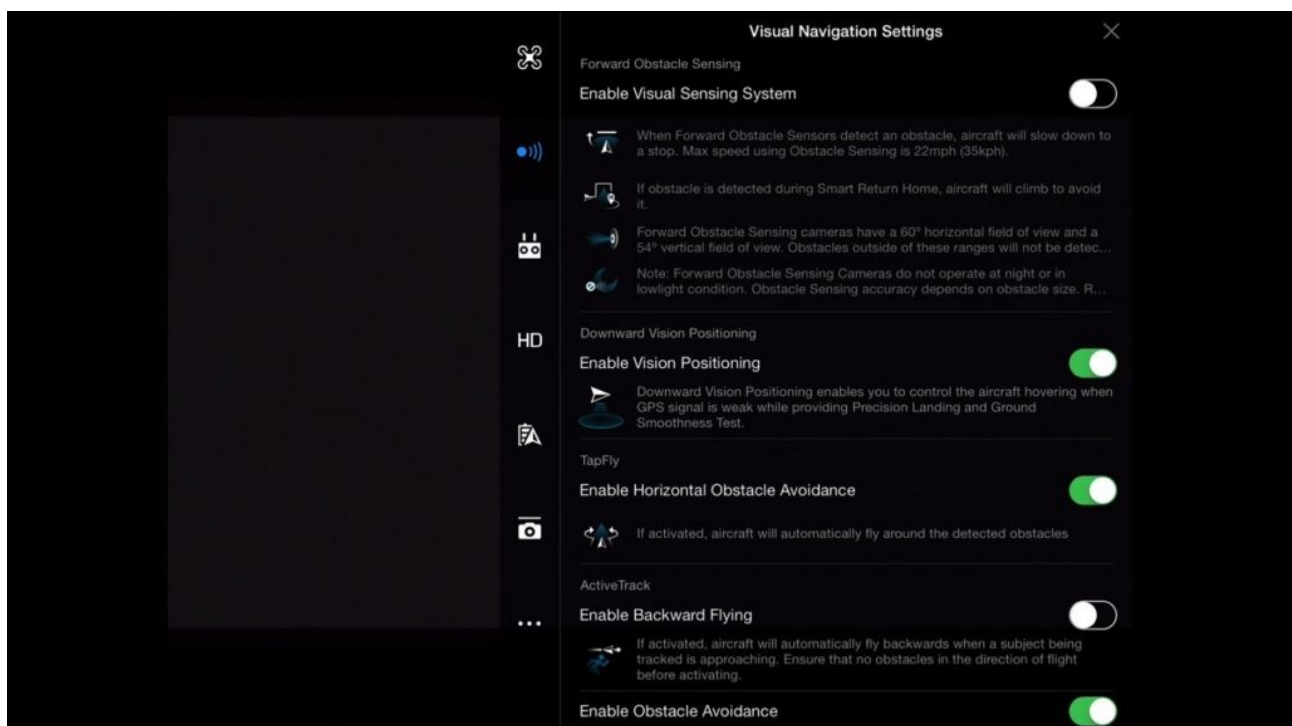
Turn on Front LEDs

აქ შეგიძლიათ გათიშოთ წინა ნათურები

ეს სასარგებლოა როცა გადაღება სრულდება ბნელ პერიოდში, ამ დროს წითელი ფერი მარტივად ხდება კადრში და აფუჭებს გამოსახულებას.

3) VISUAL NAGIVATION SETTINGS

ამ მენიუში ხდება სენსორების კონფიგურაცია რომელიც უზრუნველყოფს თვითმფრინავის ორიენტირებას სივრცეში.



Enable Visual Sensing System

აქედან ხდება სენსორების ჩართვა გათიშვა რომელიც დრონს ეხმარება დაბრკოლების აღმოჩენაში რათა არ მოხდეს შეჯახება.

სენსორები ითიშება თუ დრონის სიჩქარე აღემატება 35 კმ/სთ-ს

Enable Vision Positioning

ეს სენსორები ეხმარება დრონს დაეკიდოს ერთ ადგილას სტაბილურად როცა GPS სიგნალი სუსტია ან დრონით ფრენა ხდება დახურულ სივრცეში.

Active Track: Enable Backwards Flying

Active Track რეჟიმში უკუსვლით ფრენა.

მისი გააქტიურება რეკომენდირებულია მაღალ სიმაღლეზე ფრენის დროს ან თუ დრონი არის Phantom4 PRO. ეს ააქტიურებს უკანა დაბრკოლების აღმოჩენის სენსორებს.

Advanced Vision Sensors

ეს გვაწვდის ნავიგაციური განახლებების სტატუსს. ის ყველთვის უნდა აღნიშნული იყოს როგორც Normal.

