

Fiche 1 : KM0 pour les Temps de Cycle Machine

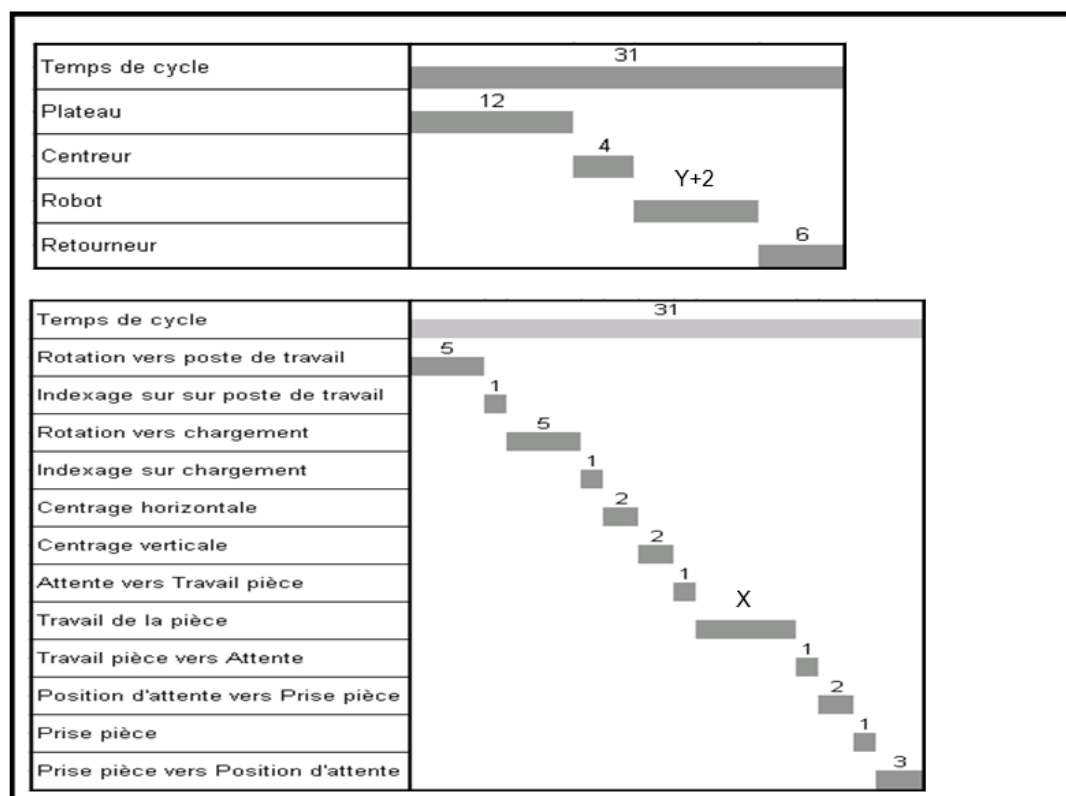
	Installation : Ilot XXXXXXXXXX	Usine : XXX
	Matricule Installation : XXXXXXXXXX	Véhicule : Xxx-Xxx
Fiche N° XX	KM0 TCY	Date : XX/XX/XX
Repère Matériel :		
Commentaire:		

Etape	Cumul	Durée
Temps de cycle total	31	31
Plateau		12
Rotation vers poste de travail	0	5
Indexage sur poste de travail	5	1
Rotation vers chargement	6	5
Indexage sur chargement	11	1
Centreur		4
Centrage horizontale	12	2
Centrage verticale	14	2
Robot		9
Attente vers Travail pièce	16	1
Travail de la pièce	X	Y
Travail pièce vers Attente	24	1
Retourneur		6
Position d'attente vers Prise pièce	25	2
Prise pièce	27	1
Prise pièce vers Position d'attente	28	3
Fin de cycle	31	


X= Cumul avant étape (travail de la pièce) + Y
 Y= Durée de travail d'une pièce

Durée de travail d'une pièce selon son type	
Type Miroiterie	Durée (Y)
PB X61	12
PBX76	10
Custode D	7
Custode G	7

Diagramme des Temps de Cycle



Fiche 2 : KM0 pour Détecteur

	Installation : Ilot XXXXXXXXXX	Usine : XXX
	Matricule Installation : XXXXXXXXXX	Véhicule : Xxx-Xxx
Fiche N° XX	<h1>KM0 Détecteur</h1>	Date : XX/XX/XX
Repère Matériel : CFPX61C		
Commentaire:		

Marque :	Télemécanique
Modèle :	XCK-J...H29
Type de détection :	réflexion
Distance de détection maximum :	
Distance de détection réglée :	
Photo de l'implantation :	Cellule capot X76 ouvert



Fiche 5 : KM0 pour Variateur

Installation et mise en service DIGIDRIVEBOX SK / Platine DIGIDRIVE SK

RÉCAPITULATIF DES RÉGLAGES DE VOTRE APPLICATION

Les paramètres sont rangés dans l'ordre du paramétrage

Type	N° Série	Type moteur	N° Série	Localisation

Paramètre	Libellé	Réglage usine	Réglage Renault		Réglage le:	Réglage le:
			axe horizontal	axe vertical		
10	Accès niveau 2	L1	L2			
29	Retour réglage usine (valeur chargée par défaut)	no	EUR			

Un autocalibrage automatique s'effectuera au premier ordre de marche

après chaque mise sous énergie du variateur et après chaque retour aux paramètres usines


accéder au niveau 2 et recharger les paramètres de la smartkey #28 = Read + reset pendant 2 secondes ou effectuer les réglages suivants

01	Vitesse minimum (Hz)	0 Hz	0			
02	Vitesse maximum (Hz)	50,0 Hz	à régler			
03	Rampe d'accélération	5,0s/100 Hz	à régler			
04	Rampe de décélération	10,0s/100 Hz	à régler			
05	Sélection des références	A1.AV	Pr			
06	Courant nominal moteur	Ins	Plaque moteur			
07	Vitesse nominale moteur	1500 min -1	1500			
08	Tension nominale moteur	400V	Plaque moteur			
09	Facteur de puissance (cos φ)	0,85	Plaque moteur			
10	Accès niveau 3 et mémorisation code de sécurité	L1	L3			
12	Validation de la commande de frein	diS	diO			
		Bit1vit	Bit2vit			
18	Vitesse préréglée 1	0	0	à régler	PV	
19	Vitesse préréglée 2	1	0	à régler	(a)	
20	Vitesse préréglée 3	0	1	à régler		
21	Vitesse préréglée 4	1	1	à régler		
30	Sélection du mode rampe (résistance de freinage)	1 (sans)	0 (avec)			
46	Seuil de courant de désactivation du frein	50%	0	50		
47	Seuil de courant d'activation du frein	10%	0	10		
48	Fréquence de désactivation du frein	1 Hz	1	2		
49	Fréquence d'activation du frein	2 Hz	1	2		
50	Retard de désactivation avant freinage	1,0s	0	0		
51	Retard de désactivation après freinage	1,0s	0	0		
71	Configuration du paramètre 61	/	15.27			
61	Paramètre configurable 1	/	12.40 + reset			
28	Copie de paramètres	no	Prog+ Reset		(c)	

Paramètres à régler obligatoirement

(a) Si la DFB table de stock est utilisée, la GV sera programmée dans le #19, les #20 et #21 sont inutilisés.

(c) A réaliser en fin de réglage, sauve les paramètres dans la clef. Puis repasse à no

22	Unités d'affichage de la charge	Ld (%)	A		
23	Unités d'affichage de la vitesse	Fr (Hz)	Fr		
28	Clonage de paramètres	no	Read+ Reset 	Maintenir 2 sec ou mettre hors tension	
32	Sélection UIF dynamique	off			
36	Contrôle sortie analogique (borne B1)	Fr			
37	Fréquence de découpage maximum	3kHz			
38	Autocalibrage (b)	0	1 puis 0		
39	Fréquence nominale moteur	50 Hz			
42	Boost de tension à basse fréquence	3%			
45	Version logicielle	xx.xx			
55	Visu dernier défaut n (sauf UU)				
56	Visu dernier défaut n-1				
57	Visu dernier défaut n-2				
58	Visu dernier défaut n-3				
pour des moteurs spéciaux activer le paramètre 5.20 (surmodulation). Déclarer # 72=05.20 puis # 62=1					

Paramètres utiles

(b) L'autocalibrage statique manuel s'effectuera sur un créneau d'un ordre de marche (env. 2 sec) puis le paramètre #38 reviendra à 0

service 65940

le 25/09/2006

	Installation : Manutention	Usine : Tanger
	Matricule Installation : Elévateur 29	Véhicule : J92 /K,F67
Fiche N° 092	KM0 planche de détection	Date :
Repère Matériel :		
Commentaire:		

Photo de l'implantation :





	Installation : Manutention	Usine : Tanger
	Matricule Installation : Elévateur 01	Véhicule : J92 /K,F67
Fiche N° 086	KM0 planche de détection	Date :
Repère Matériel :		
Commentaire:		

Photo de l'implantation :



Fiche 6 : KM0 pour Moteur

	Installation : Ilot XXXXXXXXXX	Usine : XXX
	Matricule Installation : XXXXXXXXXX	Véhicule : Xxx-Xxx
Fiche N° XX	KM0 Moteur	Date : XX/XX/XX
Repère Matériel :		
Commentaire:		

Marque :	LEROY SOMER (exemple)
Référence :	XXXXXXXX
Plaque signalétique	
	
Relevé du courant consommé :	XX,X A